传感器与检测技术

传感器的特性

静态特性

- 1. 线性度-输入输出校正曲线与其拟合直线之间的最大偏差的相对值
- 2. 迟滞-正反行程中输出输入曲线输出最大差值的一半的相对值
- 3. 重复性-输入同一方向全量程特性曲线不一致的程度,最大的正反行程重复性偏差的相对值
- 4. 灵敏度-斜率变化程度
- 5. 分辨率-检测到的最小输入增量
- 6. 稳定性-零点漂移
- 7. 温度稳定性-温度漂移
- 8. 多种抗干扰能力
- 9. 静态误差

动态特性

传感器的输出能否良好追随输入量变化

瞬态响应法(阶跃、脉冲、斜坡)和频率响应法(正弦) 短暂态响应时间+宽频率响应特性

认为传感器是线性系统或在所限定范围是线性系统,故有微分形式、Laplace形式等

同时,自控里面所有的对系统的描述对传感器也适用

时域: Tr Ts PO ...

频域: 带宽 截止频率

分析全同自控

电阻式传感器

将被测物理量-》电阻变化,测力测压称重测唯一测加速度测扭矩测温度

电位器式电阻传感器

线性电位器测距离/角度

$$R_x = rac{x}{x_{max}} R_{max}, x$$
为距离或角度

1. 灵敏度

$$k_R = rac{R_{max}}{x_{max}}
onumber \ k_U = rac{U_{max}}{x_{max}}
onumber \$$

2. 分辨率-每匝

$$e_{be} = rac{1}{n} imes 100\%$$
 $\gamma_j = \pm rac{1}{2n} imes 100\%$

非线性电位器,变骨架式电位器

根据定义来

传感器与检测技术 Eva Ke

$$R = f(x)$$
$$k_R = \frac{dR}{dx}$$

存在负载时,测到的电压变换会存在误差,求误差

$$\delta_L = rac{U_0 - U_L}{U_0} imes 100\%$$

电阻丝\电刷\骨架

应变片式电阻传感器

金属/半导体

- 1. 精度高,测量范围广
- 2. 使用寿命长,性能稳定可靠
- 3. 结构简单,尺寸小,重量轻,使用时对工件工作状态影响小
- 4. 频率响应特性好。响应时间约为10^-7s
- 5. 可在各种恶劣环境下工作
- 6. 种类多价格便宜
- 7. 大应变下非线性
- 8. 输出信号弱
- 9. 不适用于高温
- 10. 测的是某点平均应变

电阻应变器

$$R = \rho \frac{l}{S}$$

$$\frac{\Delta R}{R} = \frac{\Delta l}{l} - \frac{\Delta S}{S} + \frac{\Delta \rho}{\rho}$$

如果是圆柱形金属丝 $S=\pi r^2$

$$rac{\Delta R}{R} = (1+2\mu)\epsilon + rac{\Delta
ho}{
ho}, \epsilon = rac{\Delta l}{l}$$
灵敏度 $k_0 = rac{\Delta R/R}{\epsilon} = (1+2\mu) - rac{\Delta
ho/
ho}{\epsilon}$

金属电阻应变片

- 1. 灵敏系数 栅形 受力不均 比金属丝低
- 2. 横向效应
- 3. 机械滞后 零漂 蠕变
- 4. 温度效应

电阻率影响
$$(\frac{\Delta R}{R})_1 = \alpha_t \Delta t$$
 膨胀影响 $(\frac{\Delta R}{R})_2 = k(\beta_g - \beta_s) \Delta t$
$$\frac{\Delta R}{R} = \alpha_t \Delta t + k(\beta_g - \beta_s) \Delta t$$
 虚假应变 $\epsilon_i = \frac{\Delta R}{R}/k = \alpha_t/k * \Delta t + (\beta_g - \beta_s) \Delta t$

- 5. 应变极限 疲劳寿命
- 6. 绝缘电阻 最大工作电流
- 7. 动态响应特性-应变波

$$\gamma = -\frac{1}{6}(\frac{\pi f L}{v})^2$$

温度误差及其补偿

- 1. 单丝自补偿-用另外一种升温缩短的材料合金补偿,加工容易成本低,只适用于特定材料,补偿温度范围窄
- 2. 组合式自补偿-用两种金属丝串接而成,使得温度影响互相抵消
- 3. 线路补偿法-电桥补偿法 常用

测量电路

- 1. 直流电桥
 - 直流电桥电压灵敏度
 - 非线性误差

1. 静态标准条件 2. 高精度测量仪器

3. 静态标定方法: 正反量程分段来回进行

2. 交流电桥

电感式传感器	
电容式传感器	
磁电式传感器	
压电式传感器	
光电式传感器	
热电式传感器	
核辐射传感器	
生物传感器	
集成智能传感器	
传感器的标定	
静态特性标定	

动态特性标定

- 1. 一阶传感器-时间常数T- 阶跃响应测试输出达最终值63.2%
- 2. 二阶传感器-固有频率wn和阻尼比 ξ -阶跃响应测试-两次过充测xi

对测量装置不是存粹电气系统,用阶跃比用正弦方便很多

测振传感器标定

绝对标定-复现振动量值最高基准的绝对法

比较标定-以绝对法标定的标准测振仪作为二等标准用比较法标定工作测振仪

压力传感器标定

动态标定-获得压力时间关系

稳态标定法(正弦)-塞缸筒静态压力源-提供可变稳态周期性校准压力源

非稳态标定法(阶跃)-高振幅和稳态频率很难同时获得,需要用阶跃激波管

传感器可靠性技术

可靠性技术概述

- 1. 时间性-产品使用过程种技术性能指标的保持能力
- 2. 统计性-整批性能指标
- 3. 两重性-科学技术与科学管理
- 4. 可比性-规定条件/规定时间/规定功能
- 5. 可用性-寿命内的可用性
- 6. 指标体系

可靠性技术的基本特质量

- 1. 工作环境
- 2. 可靠度R(t)
- 3. 寿命分布函数F(t)
- 4. 寿命概率密度f(t)
- $5. 失效率 \lambda(t)$
- 6. 寿命
 - 1. 平均寿命R(tau)
 - 2. 可靠寿命
 - 3. 中位寿命
 - 4. 特征寿命
 - 5. 浴盆曲线和可用寿命

检测技术基础

检测技术概述

研究检测系统的信息提取、信息转换、信息处理的理论与技术

研究被测量的测量原理、测量方法、测量系统、数据处理

测量方法

- 1. 直接测量
- 2. 间接测量
- 3. 联立测量
- 4. 偏差式测量
- 5. 零位式测量
- 6. 微差式测量

测量系统

- 1. 被测介质
- 2. 敏感元件
- 3. 变量转换环节
- 4. 变量控制环节
- 5. 数据传输环节
- 6. 数据显示环节、数据处理环节
- 7. 主动式测量系统-外部向被测对象施加能量
- 8. 被动式测量系统-外部不需要向被测对象施加能量
- 9. 开环式测量系统
- 10. 闭环式测量系统-采用大回路闭环

测量数据处理方法

1. 静态测量数据

多传感器信息融合技术

现代检测技术

传感器与检测技术实验