### 2020年春季大学物理实验(1)——单摆测量重力加速度

专业班级: 电气 1908 班 学号: u201912072 姓名: 柯依娃 日期: 2020 年 7 月 14 日

实验名称: 单摆测量重力加速度

**实验目的:** 利用单摆,通过  $g=\frac{4\pi^2l}{r^2}$  计算重力加速度的值

**实验仪器材料**:刻度尺、支架、棉线、小球

实验方案(装置)设计:相关理论(公式)、原理图、思路等

单摆在运行过程中,有牛顿第二定律,水平方向满足以下的微分方程:

$$mgl\frac{d^2\theta}{dt^2} + mg\sin\theta = 0$$

经过化简,得到

$$\frac{d^2\theta}{dt^2} + \frac{g}{l}\sin\theta = 0$$

mg sin

图 1 单摆受力分析

小角度下, 由近似  $\sin\theta \approx \theta$ , 则

$$\frac{d^2\theta}{dt^2} + \frac{g}{l}\theta = 0$$
$$T = \sqrt{\frac{2\pi}{l}}$$
$$4\pi^2 l$$

运动周期

则

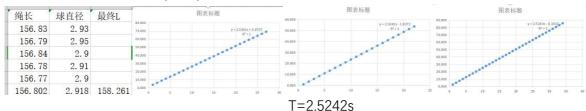
实验过程:

实验步骤、实验现象观察、出现的问题及解决方法等

1.搭建支架,悬挂小球 实验步骤:

- 2. 五次用自制游标卡尺和卷尺测量球的直径、绳长
- 3.让小球做单摆运动,拍摄视频,重复实验三次
- 4.通过 tracker 软件获得运动周期,使用回归法获得平均运动周期
- 5.数据处理, 计算误差, 得出结论

数据分析处理:数据记录(表格)、计算过程及结果等



L=1.5826m

则套用公式有

q=9.806m/s<sup>2</sup>

实验小结: 误差来源、实验收获等

误差来源:

已经剔除所有粗大误差

系统误差:  $sin\theta!=\theta$ 产生的实验误差使得测量值偏大,空气浮力使得测量值偏小,自传导致摆运动

不在一平面,绳子质量使得测量值偏大,空气阻力使测量值偏小

随机误差:绳长测量误差,球直径测量误差,时间测量误差,圆锥摆导致测量值偏大

838027. 998 25 Sxx 0435. 72032 0. 033285542 F	0.001331422 s(b) 0.000665711 Up(b)		2. 524284314 -0. 163202614 S^2	0.0004 s(b)	6. 4E-0
0.99999681 0.036488651 标准偏 838027.998 25 Sxx 0435.72032 0.033285542 F					0. 4E-0
838027. 998 25 Sxx 0435. 72032 0. 033285542 F	÷ 00 00404000	≈0	0.000350441 0.007030685 S	0.0002 Up(b)	≈0
0435.72032 0.033285542 F	0.99999681 0.036488651 标准偏差 20.03434897		0.999999383 0.020047236 标准偏		
_			51885638.88 32 Sxx	13252.8	
504454500 + 00500000 G^	7838027.998		20852. 40697 0. 012860534 F	5. 2E+07	
2. 524154589 -1. 827222222 S			图 1 Linest 法计算	<b>車</b> 示意图	
0. 000845901 0. 01111 S	0.000317 Up (b	) ≈0	在C1:D5 区域就出现了一元线性回归计算的结	果, 按照 EXCEL 的规定, C1.	单元格为斜率
0.025171773 标	准偏差16.39083		D1 单元格为截距; C2 单元格为斜率的标准差; D2 单方	元格为截距的标准差; C3 单元	格为R <sup>2</sup> 值;D
8904158. 184 20 Sxx 5641. 849			单元格为仅器响应值A 的标准差:C4 单元格为F统计值.D4 单元格为自由度.C5 单元格为平方和.D5 单元格为或差平方和。		单元格为回
5641. 836084 0. 012672363 F 8904158					1761H74 H7
对 l: UA(l)= 2:	70 × 0.00046	25 = 1	nn 12 /1/22		
对 [: N(L)= N(L)= N(L)	10/XIO 3/4 (2.11X	103)4 (6.4	100 g 18 03 X10 b		
ot 1 . 11.111 - 2	70 V 0 000/14	25 - 1	h = 13/1/02		
		<b>5</b> – 0,	00/3405		
NB(l) 20	2.0005				
u(l) = [		a nn	111.2		
W(~) //	Wil)+Wil) =	0.00	147		
2 d: UA(d) =2		> = 0.0	0062330		
UB(d) ≈	,000				
u(d) = 1	x/11/2+11	= 0.00	082218		
J. (01)	uath) + with				
对L=l+d U	(1)- [13/1-	+ 1/12/	0 = 0,001488		
V L-LIZ W	( b) - ( u (())	400	V = 0(**********		
对 9= 经上	9 = 经	29	-82°L		
J 72	72 TZ	aT 2	T3		

$$u(g) = \left(\frac{42}{T^{2}}\right)^{2} U^{2}(L) + \left(\frac{-8x^{2}L}{T^{3}}\right)^{2} U^{2}(T)$$

$$u(g) = 0.0037047 \approx 0.004$$

$$u(g) \approx u(g) / g = 0.037\%$$

$$g = 9.806 \pm 0.004 \quad m/s^{2}$$

### 深入探究:

# \* 研究大角度摆动时, 摆角对周期的影响

$$\sin x = x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} - \frac{x^7}{7!} + \dots + (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!} + o\left(x^{2n+2}\right)$$
$$\frac{d^2\theta}{dt^2} + \frac{g}{l}\sin\theta = 0$$

从理论来说, 当 x<5° 时 x 误差小于 0.0013%

但是由于|sinx|<|x|,使得计算获得的二阶导数的大小相比于实际会偏大,从定性角度来说实际速度变化的比假想慢,计算获得的周期也会更小,从而计算获得的 g 会偏大从定量来看,参考文献,获得下图,得此结论

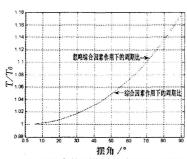


图 6 两种条件下的周期比情况 [0, 90°] 周期变大。当摆角小于 5°时,重力(矩)的作用

- 2.3 理论结果及其与实测结果的比较
- 2.3.1 由表1可看出,综合因素作用下摆角变化的理论计算结果与实测值符合得很好,说明本文对各影响因素的计量是准确的;
- 2.3.2 由图 6 可看出,在各因素的作用下,单摆周期比忽略这些因素时要小一些。随着初始摆角的增大,这种差距也随之增大;
- 2.3.3 从图 7 可看出,综合因素对单摆周期比的影响在  $10^{-4}$   $10^{-3}$ 数量级。如按本文实验配置,当摆角小于  $5^{\circ}$ 时,实际的振动周期 T 小于理想周期,反之亦反。只有当摆角等于  $5^{\circ}$ 时二者才相等( $7^{\prime}$  $T_{0}$ = 1)。分析其原因:摆球及摆绳的重力(矩)使单摆周期变小,而各种阻力(矩)使单摆周期变水,而各种阻力(矩)使单摆周期变水,而各种阻力(矩)使单摆周期变水,而各种阻力(短)的作用

大于阻力(矩)的作用,致使实际周期 T 小于理 想周期  $T_0$ ; 当摆角大于5°时,情形则相反。为此,在实际实验中,如计算中不对上述各种影响因素进行修正,仅以  $T_0$  来计算周期,初始摆角并非越小越好,而应有一个最佳值。

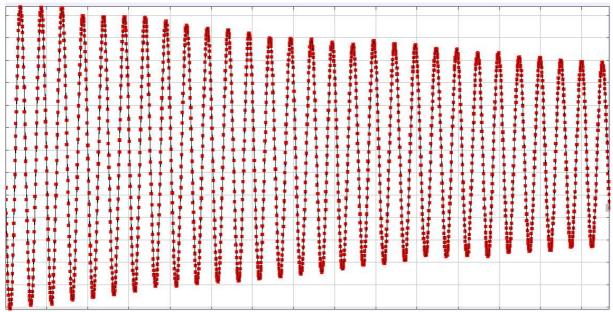
#### 3 结论与讨论

(1) 影响单摆作简谐振动的因素是多方面的。 虽然在计算阻力系数时采取了近似的方法,但得到 的结果与实测值符合得很好,说明虽然还有一些其 它因素会影响到单摆的运动,但它们的影响相对更 小,或者是可以消除的;

(下转第156页)

## \* 借助Tracker软件研究摆球的功能轨迹

### 行径如此:



实验多次,皆大致如此,以周期越来越大,振幅越来越小的方式振动

注:实验报告不超过2面。可手写(拍照上传)、也可电脑上完成。

实验装置及材料,拍照,单独上传。

实验数据可以手制表格记录(拍照上传)、也可软件截图上传。