GNT Lernzettel

Conrad Klaus

1 Verteilungen

ADV: Amplituden Dichteverteilung / Wahrscheinlichkeitsdichte

- 1. $p(x) \ge 0, \forall x \in \mathbb{R}$
- 2. stetig
- 3. $\int_x p(x)dx = 1$

VDF: Verteilungsdichtefunktion/ Dichtefunktion (PDF: Probability density function):

$$p_X(x)$$
 – (klein Buchstabe) (1)

PMF: Wahrscheinlichkeitsmassenverteilung (Probability Mass function):

$$P_X(x) - (\text{groß Buchstabe})$$
 (2)

Zufallsvariable (Großbuchstabe):

$$X - (z.B. Ereignis Würfelwurf)$$
 (3)

Realisierung (Kleinbuchstabe):

$$x - (z.B. \ x \in \{1, 2, 3, 4, 5, 6\} \ oder \ x:1, 2, 3, 4, 5, 6)$$
 (4)

Bedingte Wahrscheinlichkeit:

$$P(A \cap B) = P(A, B) = P(A|B) \cdot P(B) \tag{5}$$

Satz der totalen Wahrscheinlichkeit:

$$P(A) = \sum_{K} P(B_K)P(A|B_K) \tag{6}$$

Beziehung für die Vereinigung von Ereignissen:

$$P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(A \cap B) \tag{7}$$

Bedingung für statistische Unabhängigkeit:

$$P(A \cap B) = P(A) \cdot P(B) \tag{8}$$

Wahrscheinlichkeitsverteilung: $X \sim P$

Gaußsche Zufallsvariable:

$$p_X(x) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} \cdot e^{-\frac{1}{2}\left(\frac{x-\mu}{\sigma}\right)^2}, \quad X \sim N(\mu, \sigma^2)$$
(9)

Momente für: $X \sim N(\mu, \sigma^2)$:

$$\mathbb{E}[X] = \mu \tag{10}$$

$$\mathbb{E}[X^2] = \sigma^2 + \mu^2 \tag{11}$$

$$\mathbb{E}[X^3] = \mu^3 + 3\mu\sigma^2 \tag{12}$$

$$\mathbb{E}[X^4] = \mu^4 + 6\mu^2\sigma^2 + 3\sigma^4 \tag{13}$$

Weißes Rauschen:

$$R_{WW}(k) = \sigma_W^2 \cdot \delta(k) \tag{14}$$

Eigenschaften:

- ullet Unkorreliert für Zeitpunkte $k \neq 0$, bei k = 0 ist die Korrelation gleich der Varianz
- Mittelwert frei: $\mathbb{E}[W(n)] = 0$
- Konstantes Leistungsdichtespektrum: $S_{WW}(\Omega) = \sigma_W^2$

2 Definitionen

Dichtefunktion:

$$f_X(x) = p_X(x) = \frac{dF_X(x)}{dx} \tag{15}$$

f(x) und p(x) sind beide gebräuchlich

Verteilungsfunktion:

$$F_X(x) = P(X \le x) = \int_{-\infty}^x p_X(t) dt$$
(16)

Wahrscheinlichkeitsfunktion:

$$P(X=x) = p_X(x) \tag{17}$$

Randdichte:

$$f_X(x) = \int_y p_{X,Y}(x,y) \, dy \tag{18}$$

Erwartungswert (Erstes Moment):

$$\mu_X = \mathbb{E}_{X \sim P}[X] = \mathbb{E}[X] = \int_x x \cdot p_X(x) \, dx \tag{19}$$

Gemeinsamer Erwartungswert:

$$\mathbb{E}[g(X,Y)] = \int_{\mathcal{X}} \int_{\mathcal{Y}} g(x,y) \cdot p_{X,Y}(x,y) \, dy \, dx \tag{20}$$

Mittelwert (diskret):

$$\bar{y}(m,n) = \frac{1}{N} \sum_{k=1}^{N} y_k(m,n)$$
(21)

Zweites Moment (Leistung des Signals):

$$P_X = \mathbb{E}[X^2] = \int_x x^2 \cdot p_X(x) \, dx = R_{XX}(0) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} S_{XX}(\Omega) \, d\Omega \tag{22}$$

Charakteristische Funktion einer Zufallsvariablen X:

$$\varphi_X(t) = \mathcal{F}\{f_X(x)\} = \int_{-\infty}^{\infty} e^{itx} f_X(x) \, dx = \mathbb{E}[e^{itX}]$$
 (23)

Ableitung der Momente aus der charakteristischen Funktion:

$$\mathbb{E}[X^n] = \frac{1}{i^n} \left. \frac{d^n}{dt^n} \varphi_X(t) \right|_{t=0} \tag{24}$$

Varianz/ Dispersion:

$$\sigma_X^2 = D^2(X) = \mathbb{E}[(X - \mu_X)^2] = P_X - \mu_X^2 \tag{25}$$

Transformationsformel für Dichtefunktion:

$$p_Y(y) = \frac{p_X(x)}{|g'(x)|}|_{x=g^{-1}(y)} = \frac{p_X(g^{-1}(y))}{\left|\frac{d}{dy}g^{-1}(y)\right|}; \quad g(x) = 4x - 3 \Leftrightarrow g^{-1}(y) = \frac{y+3}{4}$$
 (26)

3 Korrelation

Zusammenfassung der Korrelationseigenschaften:

• Unkorreliert (Nicht korreliert): Prozesse haben keine lineare Abhängigkeit.

$$C_{XY} = 0 \text{ oder } R_{XY}(0) = \mathbb{E}[XY] = \mathbb{E}[X] \cdot \mathbb{E}[Y]$$
 (27)

• Orthogonal: Prozesse haben kein gemeinsames Leistungsspektrum.

$$R_{XY}(0) = 0 (28)$$

Statistisch unabhängig: Stärkste Form der Unabhängigkeit. Stochastische Prozesse beeinflussen sich gegenseitig in keiner Weise.

$$p_{XY}(x,y) = p_X(x) \cdot p_Y(y) \tag{29}$$

• Wichtige Zusammenhänge:

Orthogonal
$$\Leftrightarrow$$
 Unkorreliert + mittelwertfrei (30)

Orthogonal (z.B.
$$Y = X^2$$
für mittelwertfreies, symmetrisches X) \neq Statistisch unabhängig (31)

Statistisch unabhängig
$$\Rightarrow$$
 Nicht korreliert (32)

Merksatz: Die Korrelation erfasst nur lineare Zusammenhänge zwischen stochastischen Prozessen. Für nichtlineare Abhängigkeiten ist sie kein geeignetes Maß.

Korrelation:

$$C_{XY} = \operatorname{Cov}(X, Y) = \mathbb{E}[(X - \mu_X)(Y - \mu_Y)] = \mathbb{E}[XY] - \mu_X \mu_Y \tag{34}$$

Korrelationskoeffizient:

$$\rho_{XY} = \frac{C_{XY}}{\sigma_X \cdot \sigma_Y} \tag{35}$$

Kreuzkorrelation:

$$R_{XY}(k) = \mathbb{E}[X(n)Y(n+k)] \tag{36}$$

$$R_{XY}(0) = \mathbb{E}[XY] \tag{37}$$

$$R_{XY}(k) = R_{YX}(-k) \tag{38}$$

Autokorrelationsfunktion:

$$R_{XX}(k) = \mathcal{F}^{-1}[S_{XX}(\Omega)] = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} S_{XX}(\Omega) e^{jk\Omega} d\Omega$$
 (39)

$$R_{XX}(0) = E[X^2(n)] = P_X(\Omega) \neq P_X \tag{40}$$

Leistungsdichtespektrum:

$$R_{XX}(k) \circ \stackrel{\mathcal{F}}{\longrightarrow} S_{XX}(\Omega)$$
 (41)

$$S_{XX}(\Omega) = \mathcal{F}\{R_{XX}(k)\}; R_{XX}(k) = \mathcal{F}^{-1}\{S_{XX}(\Omega)\}$$

$$\tag{42}$$

$$R_{XX}(0) = \mathcal{F}^{-1}\{S_{XX}(\Omega)\}|_{\tau=0} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} S_{XX}(\Omega) d\Omega$$
 (43)

Gibt an, wie die Leistung eines stochastischen Signals über verschiedene Frequenzen verteilt ist. Die Gesamtleistung durch Integration berechenbar.

$$\mathcal{F}\{\delta(k)\} = 1\tag{44}$$

$$\mathcal{F}\{\delta(k+1)\} = e^{j\Omega} \tag{45}$$

$$\mathcal{F}\{\delta(k-1)\} = e^{-j\Omega} \tag{46}$$

Kreisfrequenz im kontinuierlichen Fall: $\Omega=2\pi f$

$$e^{jk\Omega} = \cos(k\Omega) + j \cdot \sin(k\Omega) \tag{47}$$

Für symmetrisches Intervall

$$\int_{-a}^{a} e^{jk\Omega} d\Omega = \int_{-a}^{a} \cos(k\Omega) d\Omega \tag{48}$$

Signal Noise Ratio (SNR):

$$SNR = \frac{P_X}{P_N} = \frac{R_{XX}(0)}{R_{NN}(0)} = \frac{\int_{-\pi}^{\pi} S_{XX}(\Omega) d\Omega}{\int_{-\pi}^{\pi} S_{NN}(\Omega) d\Omega}$$
(49)

(50)

4 Wiener Kolmogorov Filter

Verwendung (SNT_04_Stoerreduktion, S. 38):

- reine Rauschbefreiung
- reine Entzerrung
- lineare Prädiktion

Bei gemeinsam normalverteilten Zufallsvariablen sind lineare Filter optimal.

Ursprüngliches Signal:

$$X(n) \tag{51}$$

Signal nach Übertragung:

$$Y(n) \tag{52}$$

Schätzung des Signals:

$$Z(n) (53)$$

Fehler (Differenz):

$$d(n) = X(n) - Z(n) \tag{54}$$

Filtereinstellung:

$$H_{opt}(\Omega) = \frac{S_{XX}(\Omega)}{S_{XX}(\Omega) + S_{NN}(\Omega)}$$
(55)

Orthogonalitätsprinzip:

Bei einer optimalen Schätzung ist der Fehler orthogonal (senkrecht) zur Schätzung.

$$R_{DZ_{opt}}(0) = \mathbb{E}[d(n)Z_{opt}(n)] = 0 \tag{56}$$

$$\Leftrightarrow \mathbb{E}[Z_{\text{opt}}(n)^2] = \mathbb{E}[X(n)Z_{\text{opt}}(n)] \tag{57}$$

Besteht das Eingangssignal aus gemeinsam normalverteilten Zufallsvariablen, sind Fehler und Ausgabe dann statistisch unabhängig.

Beispielrechnung:

$$\sigma_d^2 = \mathbb{E}[(X(n) - Z_{\text{opt}}(n))^2] = \mathbb{E}[X(n)^2 - 2X(n)Z_{\text{opt}}(n) + Z_{\text{opt}}(n)^2]$$
(58)

$$= \mathbb{E}[X(n)^2 - X(n)Z_{\text{opt}}(n)] \quad \text{--Orthogonalitätsprinzip}$$
 (59)

$$= \sigma_X^2 - \sum_{k=1}^{N} h_{k,\text{opt}} R_{XX}(k) \quad -\text{wenn } \mu_X = 0$$
 (60)

$$= \sigma_X^2 - \mathbf{h}_{\text{opt}}^T \mathbf{r}_{XX}$$

$$= \sigma_X^2 - \mathbf{r}_{XX}^T \mathbf{R}_{XX}^{-1} \mathbf{r}_{XX}$$

$$(61)$$

$$= \sigma_X^2 - \mathbf{r}_{XX}^T \mathbf{R}_{XX}^{-1} \mathbf{r}_{XX} \tag{62}$$

Rauschbefreiungsfilter:

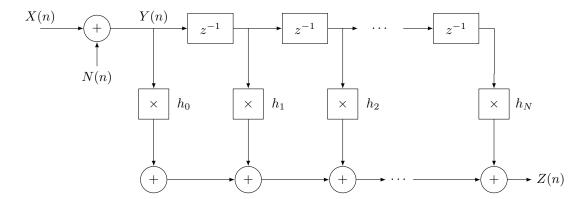


Figure 1: Rauschbefreiungsfilter

$$Z(n) = \sum_{k=0}^{N} h_k Y(n-k)$$
 (63)

$$\min\{MSE\} \Rightarrow 0 \stackrel{!}{=} \frac{\partial MSE}{\partial h_i} = \frac{\partial \mathbb{E}[(X(n) - Z(n))^2]}{\partial h_i}$$
(64)

$$\frac{\partial \mathcal{H}_{i}}{\partial h_{i}} = \mathbb{E}[u'(v(n))] = \mathbb{E}[2 \cdot (X(n) - Z(n)) \cdot \frac{\partial v(n)}{\partial h_{i}}] \qquad (65)$$

$$= \mathbb{E}[2 \cdot (X(n) - Z(n)) \cdot -Y(n - i)] = -2 \cdot \mathbb{E}[(X(n) - Z(n)) \cdot Y(n - i)] \qquad (66)$$

$$= \mathbb{E}[2 \cdot (X(n) - Z(n)) \cdot -Y(n-i)] = -2 \cdot \mathbb{E}[(X(n) - Z(n)) \cdot Y(n-i)] \tag{66}$$

$$\Rightarrow 0 = \mathbb{E}[X(n) \cdot Y(n-i)] - \mathbb{E}[Z(n) \cdot Y(n-i)] \tag{67}$$

$$\Leftrightarrow \mathbb{E}[X(n) \cdot Y(n-i)] = \mathbb{E}[Z(n) \cdot Y(n-i)] \tag{68}$$

$$\Leftrightarrow R_{XY}(i) = \mathbb{E}\left[\sum_{k=0}^{N} h_k Y(n-k) \cdot Y(n-i)\right] = \sum_{k=0}^{N} h_k \cdot \mathbb{E}[Y(n-k) \cdot Y(n-i)]$$
(69)

$$=\sum_{k=0}^{N}h_k \cdot R_{YY}(i-k) \tag{70}$$

$$(da, R_{YY}(-i) = R_{YY}(i)) \tag{71}$$

$$\Rightarrow \mathbf{R}_{\mathbf{YY}} \cdot \mathbf{h}_{\mathrm{opt}} = \mathbf{R}_{\mathbf{XY}} \tag{72}$$

$$\begin{bmatrix} R_{YY}(0) & R_{YY}(1) \\ R_{YY}(1) & R_{YY}(0) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_{0,\text{opt}} \\ h_{1,\text{opt}} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} R_{XY}(0) \\ R_{XY}(1) \end{bmatrix}$$
(73)

Prädiktionsfilter:

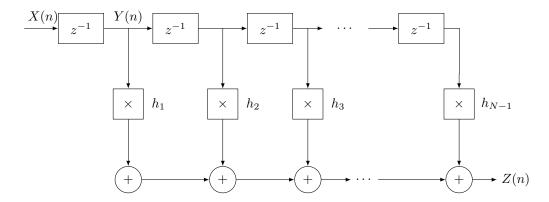


Figure 2: Prädiktionsfilter

$$Z(n) = \sum_{k=1}^{N} h_k X(n-k)$$
 (74)

$$\begin{bmatrix} R_{XX}(0) & R_{XX}(1) \\ R_{XX}(1) & R_{XX}(0) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_{1,\text{opt}} \\ h_{2,\text{opt}} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} R_{XX}(1) \\ R_{XX}(2) \end{bmatrix}$$
(75)

$$\mathbf{R}_{\mathbf{XX}} \cdot \mathbf{h}_{\mathrm{opt}} = \begin{bmatrix} R_{XX}(1) \\ R_{XX}(2) \end{bmatrix} \tag{76}$$

$$\min\{\sigma_d^2\} = \sigma_x^2 - \sum_k h_k R_{XX}(k) \tag{77}$$

LTI System:

$$X(n) \longrightarrow h(n) \longrightarrow Y(n)$$

 ${\bf Frequenz bereich \, - \, Multiplikation:}$

$$Y(n) = X(n) * h(n) = h(n) * X(n); Y(j\Omega) = X(j\Omega) \cdot H(j\Omega)$$

$$(78)$$

Leistungsdichtespektrum:

$$S_{YY}(\Omega) = S_{XX}(\Omega) \cdot |H(j\Omega)|^2 \tag{79}$$

Zusammenhang durch Fourier-Transformation: Darstellung des Fourier-Transformation:

$$h(n) \circ \stackrel{\mathcal{F}}{\longrightarrow} H(j\Omega)$$
 (80)

$$H(j\Omega) = \mathcal{F}\{h(n)\} = \sum_{n=-\infty}^{\infty} h(n)e^{-j\Omega n}$$
(81)

$$h(n) = \mathcal{F}^{-1}\{H(j\Omega)\} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} H(j\Omega)e^{j\Omega n} d\Omega$$
 (82)

Faltungsrechenregeln:

$$X(n) * \delta(n) = X(n) \tag{83}$$

$$X(n) * \delta(n-m) = X(n-m) \tag{84}$$

$$X(n) * [a \cdot h(n)] = a \cdot [X(n) * h(n)]$$
(85)

$$X(j\Omega) \cdot [a \cdot H(j\Omega)] = a \cdot [X(j\Omega) \cdot H(j\Omega)]$$
(86)

5 Wahrscheinlichkeiten bei Überlagerung

AWGN-Kanal

Additives weißes Rauschen, mittelwertfrei

Nutzsignal (useful signal):

$$p_U(u) (87)$$

Rauschsignal (noise signal):

$$p_N(n) \tag{88}$$

Empfangssignal (received signal):

$$p_Y(y) (89)$$

Überlagerung wird zur Faltung:

Addition von Nutzsignal und Rauschen:

$$y = u + n \Rightarrow p_Y(y) = \int p_U(u) \cdot p_N(y - u) \, du = (p_U * p_N)(y)$$
 (90)

Die Addition zweier Zufallsvariablen wird zur Faltung ihrer Wahrscheinlichkeitsdichtefunktionen.

Fehlerwahrscheinlichkeit:

$$P_{\text{Fehler}} = \int p_E(e) \, de \tag{91}$$