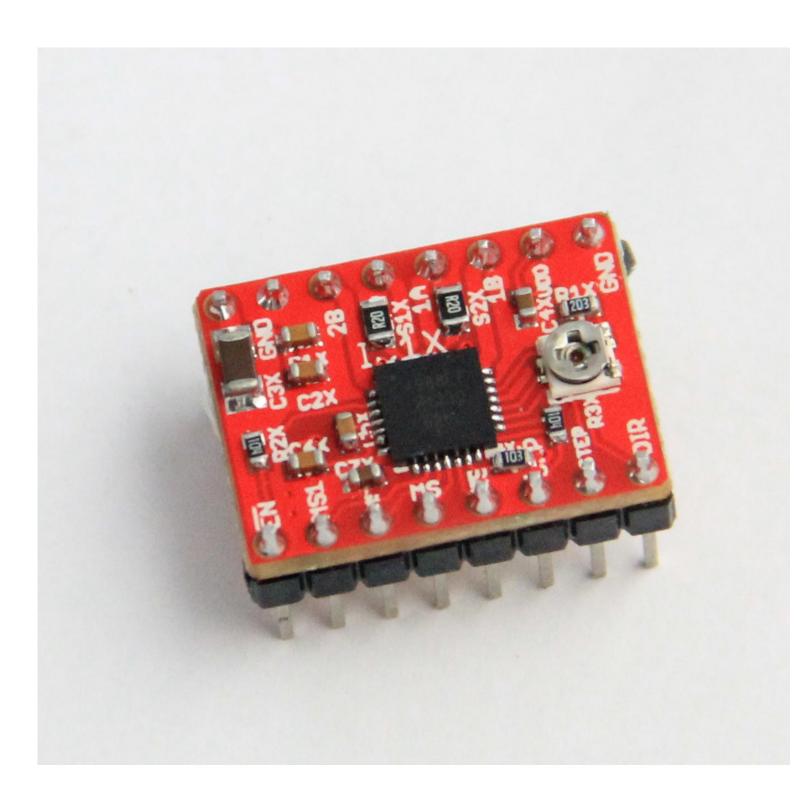
A4988 步进电机驱动模块



一、简介

A4988 是一款带转换器和过流保护的 DMOS 微步驱动器,该产品可在全、半、1/4、1/8 及 1/16 步进模式时操作双极步进电动机,输出驱动性能可达 35 V 及 ±2, A4988 包括一个固定关断时间电流稳压器,该稳压器可在慢或混合衰减模式下工作。

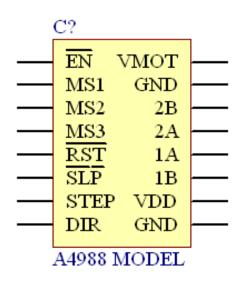
转换器是 A4988 易于实施的关键。只要在"步进"输入中输入一个脉冲,即可驱动电动机产生微步。无须进行相位顺序表、高频率控制行或复杂的界面编程。A4988 界面非常适合复杂的微处理器不可用或过载的应用。

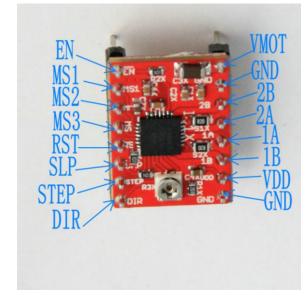
二、产品特点

- 1、只有简单的步进和方向控制接口;
- 2、五个不同的步进模式: 全、半、1/4、1/8 和 1/16;
- 3、可调电位器可以调节最大电流输出,从而获得更高的步进率;
- 4、自动电流衰减模式检测/选择;
- 5、过热关闭电路、欠压锁定、交叉电流保护;
- 6、接地短路保护和加载短路保护;

三、使用说明

大家在使用该模块前最好先阅读一下它的 datasheet,这样对它会有一个全面的了解。 下面先来看看模块它的外围引脚图

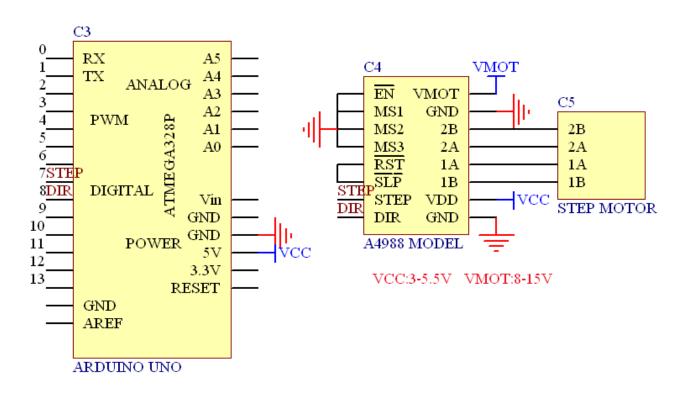




模块原理图

实物模块引脚示意图

下面有它与 Arduino 具体的连接原理图



由上图可以看出:在具体的使用中我们只要控制 STEP 和 DIR 就可以了,可以说很

是方便;在电源供电方面器件逻辑电压 VDD 和 GND 之间我们接 Arduino 的+5V 电源端,而电机电源 VMOT 和 GND 之间我们需要接 8-15V (DC);

还有关于三个模式选择端 MS1、MS2、MS3 我们全部接地也就是全步进模式(转一 圈要 200 个步进值或一个步进 1.8°),如果要求更高的精度,我们可以通过选择其他的模式,比如我们如果选择 1/4 步进模式,那么我们电机转一圈就要送 800 个微步才能完成。我么下面来看看模式选择与 MS1、MS2、MS3 之间的关系

MS1	MS2	MS3	Microstep Resolution	Excitation Mode
L	L	L	Full Step	2 Phase
Н	L	L	Half Step	1-2 Phase
L	Н	L	Quarter Step	W1-2 Phase
Н	Н	L	Eighth Step	2W1-2 Phase
Н	Н	Н	Sixteenth Step	4W1-2 Phase

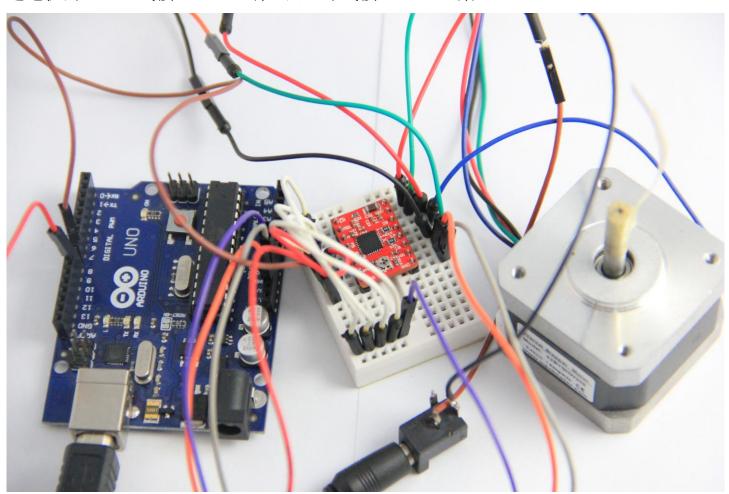
好了,那下面我们就拿它来试试吧。。。。。

四、模块测试

硬件要求

- 1、Arduino 控制器 × 1
- 2、USB 数据线 × 1
- 3、A4988 模块 × 1
- 4、步进电机 × 1
- 5、小面包板 × 1
- 6、直流电源

我们根据上面的原理图连好实物电路,模式选择端 MS1、MS2、MS3 我们全部接地,步进电机的蓝、红线接 2A、2B 端,黑、绿线接 1A、1B 端;



这里接线有点乱,大家看原理图就好了

好了,下面看下测试代码:

```
int dirPin = 8;
int stepperPin = 7;
void setup() {
  pinMode(dirPin, OUTPUT);
  pinMode(stepperPin, OUTPUT);
}
  void step(boolean dir,int steps){
  digitalWrite(dirPin,dir);
```

```
delay(50);
for(int i=0;i<steps;i++){
    digitalWrite(stepperPin, HIGH);
    delayMicroseconds(800);
    digitalWrite(stepperPin, LOW);
    delayMicroseconds(800);
}

void loop(){
    step(true,1600);
    delay(500);
    step(false,1600*5);
    delay(500);
}</pre>
```

程序功能说明:这个测试程序也很简单,我们先让步进电机反转 8 圈 step(true,1600);稍作延时 delay(500);再正转 40 圈 step(false,1600*5);(注意我们这里是按照 000 模式接的);当然如果我们改做(100)模式,那么正、反转的圈数都要减半,这个我们前面也有说过,大家有条件那几种模式都可以尝试下看。。。。。。。

额。。测试结果也不好截图,大家只能自己动手试试了 ^_^