

Universidad de Murcia Facultad de Informática

Grado en Ingeniería en Informática

Trabajo Fin de Grado

Integración de un modulo de simulación de robot en el proyecto Descubre

Autor: Alberto López Sánchez

Dirigido por: Juan Antonio Sánchez Laguna

Febrero 2016

Dedicado a alguien :-)

Agradecimientos

Resumen

VIII RESUMEN

Abstract

Índice general

Αę	gradecimientos	\mathbf{V}			
Re	esumen	VII			
Al	bstract	IX			
Ín	dice	XII			
Li	sta de figuras	XIII			
Lis	sta de tablas	XV			
1.	Introducción 1.1. Aprendizaje usando herramientas informáticas	1 1			
2.	Estado del arte 2.1. Robots con movilidad				
3.	Análisis de objetivos y metodología 3.1. Objetivos				
4.	Diseño y resolución del trabajo realizado	7			
5.	5. Conclusiones y vías futuras				
Α.	A. Título del apéndice				
в.	3. Título del apéndice				

XII	ÍNDICE GENERAL
Bibliografía	15
Glosario	17
Acrónimos	19

Índice de figuras

Índice de cuadros

Introducción

- 1.1. Aprendizaje usando herramientas informáticas
- 1.1.1. Aprendiendo a programar
- 1.2. Descubre
- 1.3. Motivación y enfoque del proyecto

Estado del arte

- 2.1. Robots con movilidad...
- 2.2. Code.org y similares

Análisis de objetivos y metodología

3.1. Objetivos

Este Trabajo Fin de Grado consiste en desarrollar un módulo de simulación de un robot para integrarlo en la platforma Descubre. Para ello se tendrán que cubrir una serie de subobjetivos que nombraremos a continuación.

- Estudiar el uso y aplicación de diferentes librerías de físicas para generar el robot.
- Comprensión de la plataforma Descubre así como su posterior modificación.
- Creación de un simulador de un robot de dos ruedas y su integración en la plataforma Descubre.
- Modificación del motor de iJava y creación de la API para poder controlar el robot.

3.2. Metodología

Diseño y resolución del trabajo realizado

Conclusiones y vías futuras

Apéndice A Título del apéndice

Apéndice B Título del apéndice

Bibliografía

Glosario de términos

 $\mathbf{Descubre} \ . \ 5$

iJava . 5

Acrónimos

 \mathbf{API} Application Programming Interface. 5