

Akademia Górniczo-Hutnicza im. Stanisława Staszica w Krakowie

WYDZIAŁ ELEKTROTECHNIKI, AUTOMATYKI, INFORMATYKI I INŻYNIERII BIOMEDYCZNEJ

KATEDRA METROLOGII I ELEKTRONIKI

Praca dyplomowa magisterska

Analiza właściwości miernika do pomiaru THD sygnałów napięciowych

Autor: Wojciech Zieliński Kierunek studiów: Elektrotechnika

Opiekun pracy: dr hab. inż. Ryszard Sroka, prof. AGH

Uprzedzony o odpowiedzialności karnej na podstawie art. 115 ust. 1 i 2 ustawy z dnia 4 lutego 1994 r. o prawie autorskim i prawach pokrewnych (t.j. Dz.U. z 2006 r. Nr 90, poz. 631 z późn. zm.): "Kto przywłaszcza sobie autorstwo albo wprowadza w błąd co do autorstwa całości lub części cudzego utworu albo artystycznego wykonania, podlega grzywnie, karze ograniczenia wolności albo pozbawienia wolności do lat 3. Tej samej karze podlega, kto rozpowszechnia bez podania nazwiska lub pseudonimu twórcy cudzy utwór w wersji oryginalnej albo w postaci opracowania, artystyczne wykonanie albo publicznie zniekształca taki utwór, artystyczne wykonanie, fonogram, wideogram lub nadanie.", a także uprzedzony o odpowiedzialności dyscyplinarnej na podstawie art. 211 ust. 1 ustawy z dnia 27 lipca 2005 r. Prawo o szkolnictwie wyższym (t.j. Dz. U. z 2012 r. poz. 572, z późn. zm.) "Za naruszenie przepisów obowiązujących w uczelni oraz za czyny uchybiające godności studenta student ponosi odpowiedzialność dyscyplinarną przed komisją dyscyplinarną albo przed sądem koleżeńskim samorządu studenckiego, zwanym dalej "sądem koleżeńskim", oświadczam, że niniejszą pracę dyplomową wykonałem(-am) osobiście i samodzielnie i że nie korzystałem(-am) ze źródeł innych niż wymienione w pracy.

	• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •	
]	podpis	

Spis treści

1.	Podstawowe definicje			2
	1.1.	Sygnał	y i ich parametry	2
		1.1.1.	Definicja sygnału okresowego	2
		1.1.2.	Składowe harmoniczne	2
		1.1.3.	Parametry sygnałów	3
		1.1.4.	Przykłady standardowych sygnałów okresowych	4
1.2. Transformata Fouriera			ormata Fouriera	4
		1.2.1.	Idea transformaty Fouriera	4
		1.2.2.	Dyskretna transformata Fouriera	4
		1.2.3.	Szybka transformata Fouriera	4
	1.3.	Defini	cja THD	4
		1.3.1.	Współczynnik zawartości harmonicznych	4
		1.3.2.	Całkowity współczynnik odkształceń harmonicznych	4
		1.3.3.	THD przykładowych sygnałów	4
	1.4.	Przetw	vornik analogowo - cyfrowy	4
		1.4.1.	Próbkowanie	4
		1.4.2.	Kwantowanie	4
		1.4.3.	Kodowanie	4
	1.5.	Filtr ar	ntyaliasingowy	4
		1.5.1.	Twierdzenie o próbkowaniu i definicja aliasingu	4
		1.5.2.	Filtry aktywne	4
		1.5.3.	Topologie filtrów aktywnych	4
		1.5.4.	Filtry w technologii SC	4
		1.5.5.	Dobór parametrów filtra	4
2.	Prze	gląd ist	niejących rozwiązań	5
3.	Analiza normy IEC 6100-4-30			6
	3.1.	Klasy p	orzyrządów	6
	3.2.	Struktı	ura przyrządu	6
	3.3.	Wyma	gania dotyczące pomiaru częstotliwości	6

	3.4.	Wyma	gania dotyczące pomiaru harmonicznych	6	
4.	Imp	mplementacja przyrządu			
	4.1.	Założe	nia projektowe	7	
	4.2. Użyte podzespoły				
		4.2.1.	Płytka rozwojowa FRDM-KL25Z	7	
		4.2.2.	Filtr antyaliasingowy - układ MAX295	7	
		4.2.3.	Pamięć zewnętrzna - układ 23LCV1024	7	
		4.2.4.	Wyświetlacz OLED SSD1306	7	
	4.3.	Projek	t PCB	7	
		4.3.1.	Schemat	8	
		4.3.2.	Layout	8	
	4.4.	Środov	v <mark>isko pracy</mark>	8	
		4.4.1.	Środowisko mbed	8	
		4.4.2.	Skrypty testowe	8	
	4.5.	Progra	m	8	
		4.5.1.	Algorytm ogólny	8	
		4.5.2.	Inicjalizacja	8	
		4.5.3.	Pomiar częstotliwości	8	
		4.5.4.	Próbkowanie	8	
		4.5.5.	DFT i wyznaczenie THD	8	
		4.5.6.	Prezentacja wyników	8	
5.	Bada	anie pai	rametrów przyrządu	9	
	5.1.	Symula	acje	9	
		5.1.1.	Wpływ rozdzielczości przetwornika A/C na wynik pomiaru	9	
		5.1.2.	Wpływ precyzji częstotliwości próbkowania na wynik pomiaru	9	
5.2. Pomiary				9	
		5.2.1.	Badanie filtra antyaliasingowego	9	
		5.2.2.	Wpływ funkcji okna na wynik pomiaru	9	
		5.2.3.	Wpływ uśredniania na wynik pomiaru	9	
		5.2.4.	Porównanie z rozwiązaniami komercyjnymi	9	
6.	Pod	sumowa	anie i wnioski	10	
Bil	bliog	afia		12	

1. Podstawowe definicje

1.1. Sygnały i ich parametry

1.1.1. Definicja sygnału okresowego

Sygnałem nazywa się zmienność danej wielkości fizycznej w funkcji jednej lub wielu zmiennych. W pomiarach elektrycznych najczęściej obserwujemy zmienność napięcia, natężenia, bądź częstotliwości w funkcji czasu. Każdy sygnał posiada nośnik oraz niesie jakąś informację. Przykładem nośnika może być przemienne napięcie elektryczne, zaś informacją przez niego niesioną może być zmiana amplitudy lub częstotliwości tego napięcia.

Jeśli dany sygnał można zamodelować funkcją f(t) = f(t + kT), gdzie k jest liczbą naturalną, to jest on nazywany sygnałem okresowym o okresie T oraz częstotliwości $f = \frac{1}{T}$. [?] Najprostszym przykładem sygnału okresowego jest sygnał sinusoidalny $f(t) = \sin(2\pi f \cdot t)$.

1.1.2. Składowe harmoniczne

Jeżeli sygnał okresowy przedstawiany jest funkcją, która spełnia warunki Dirichleta, to znaczy:

- w dowolnym przedziale czasu równym okresowi posiada skończoną liczbę minimów i maksimów lokalnych,
- w tym przedziale czasu jest ciągła, z wyjątkiem skończonej liczby punktów nieciągłości, w której istnieją jej prawo- i lewostronne granice,
- wartości funkcji w punktach nieciągłości są równe wartościom średniej arytmetycznej granic prawo- i lewostronnych w tych punktach,

to można go przedstawić za pomocą szeregu trygonometrycznego Fouriera(1): [?]

$$f(t) = a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos n\omega t + b_n \sin n\omega t) = A_0 + \sum_{n=1}^{\infty} A_n \cos(n\omega t + \varphi_n)$$
 (1)

gdzie:

 A_0 – składowa stała,

 $\omega = 2\pi f$ – pulsacja podstawowej harmonicznej,

 A_n – amplituda n-tej harmonicznej,

 φ_n – faza n-tej harmonicznej.

Wartość amplitud harmonicznych w funkcji częstotliwości nazywamy widmem sygnału. Prezentacja sygnału w funkcji częstotliwości jest równoważna z prezentacją jej w funkcji czasu.

1.1.3. Parametry sygnałów

W opisie sygnałów okresowych można wyróżnić kilka ich podstawowych wartości[ŁšczaTelekomunikacyjne]:

• wartość chwilową (w chwili czasu τ)

$$F_{\tau} = f(\tau) \tag{2}$$

• wartość szczytową

$$F_m = t \in [t_0, t_0 + T] \sup f(t)$$
 (3)

· wartość średnią

$$F_{Sr} = A_0 = \frac{1}{T} \int_{t_0}^{t_0+T} f(t)dt$$
 (4)

Jeśli $A_0 = 0$, to sygnał nazywamy przemiennym;

• wartość skuteczną (RMS)

$$F_{sk} = F = \sqrt{\frac{1}{T} \int_{t_0}^{t_0 + T} f^2(t) dt}$$
 (5)

Wykorzystując powyższe wartości wprowadzono szereg współczynników ułatwiających ocenę parametrów sygnału. Najważniejsze z nich to:

• współczynnik kształtu

$$k_k = \frac{F}{F_{\acute{s}r}} \tag{6}$$

• współczynnik szczytu

$$k_{s} = \frac{F_{m}}{F} \tag{7}$$

• współczynnik wypełnienia

$$k_w = \frac{F_{\acute{s}r}}{F_m} \tag{8}$$

Współczynniki najważniejszych sygnałów są stabelaryzowane, można więc na ich podstawie np. wyznaczyć wartość skuteczną i maksymalną danego sygnału znając jego kształt i wartość średnią.

- 1.1.4. Przykłady standardowych sygnałów okresowych
- 1.2. Transformata Fouriera
- 1.2.1. Idea transformaty Fouriera
- 1.2.2. Dyskretna transformata Fouriera
- 1.2.3. Szybka transformata Fouriera
- 1.3. Definicja THD
- 1.3.1. Współczynnik zawartości harmonicznych
- 1.3.2. Całkowity współczynnik odkształceń harmonicznych
- 1.3.3. THD przykładowych sygnałów
- 1.4. Przetwornik analogowo cyfrowy
- 1.4.1. Próbkowanie
- 1.4.2. Kwantowanie
- 1.4.3. Kodowanie
- 1.5. Filtr antyaliasingowy
- 1.5.1. Twierdzenie o próbkowaniu i definicja aliasingu
- 1.5.2. Filtry aktywne
- 1.5.3. Topologie filtrów aktywnych
- 1.5.4. Filtry w technologii SC
- 1.5.5. Dobór parametrów filtra

2. Przegląd istniejących rozwiązań

3. Analiza normy IEC 6100-4-30

- 3.1. Klasy przyrządów
- 3.2. Struktura przyrządu
- 3.3. Wymagania dotyczące pomiaru częstotliwości
- 3.4. Wymagania dotyczące pomiaru harmonicznych

4. Implementacja przyrządu

4.1. Założenia projektowe

4.2. Użyte podzespoły

- 4.2.1. Płytka rozwojowa FRDM-KL25Z
- 4.2.2. Filtr antyaliasingowy układ MAX295
- 4.2.3. Pamięć zewnętrzna układ 23LCV1024
- 4.2.4. Wyświetlacz OLED SSD1306

4.3. Projekt PCB

Pamięć RAM oraz obwody filtra antyaliasingowego zostały umieszczone na specjalnie zaprojektowanej płytce PCB. Do przygotowania projektu wykorzystano program Altium Designer, zaś samą płytkę wykonano metodą termotransferu i wytrawiono w nadsiarczanie miedzi.

- **4.3.1. Schemat**
- **4.3.2.** Layout
- 4.4. Środowisko pracy
- 4.4.1. Środowisko mbed
- 4.4.2. Skrypty testowe
- 4.5. Program
- 4.5.1. Algorytm ogólny
- 4.5.2. Inicjalizacja
- 4.5.3. Pomiar częstotliwości
- 4.5.4. Próbkowanie
- 4.5.5. DFT i wyznaczenie THD
- 4.5.6. Prezentacja wyników

5. Badanie parametrów przyrządu

5.1. Symulacje

- 5.1.1. Wpływ rozdzielczości przetwornika A/C na wynik pomiaru
- 5.1.2. Wpływ precyzji częstotliwości próbkowania na wynik pomiaru

5.2. Pomiary

- 5.2.1. Badanie filtra antyaliasingowego
- 5.2.2. Wpływ funkcji okna na wynik pomiaru
- 5.2.3. Wpływ uśredniania na wynik pomiaru
- 5.2.4. Porównanie z rozwiązaniami komercyjnymi

6. Podsumowanie i wnioski

Załącznik A - Szczegółowe wyniki pomiarów

Załącznik B - Pliki nagłówkowe klas programu

Bibliografia

- [1] Sroka and Zatorski, Podstawy metrologii elektrycznej. Wydawnictwa AGH, 2011.
- [2] —, *Pomiary w telekomunikacyjnych łączach analogowo-analogowych*. Uczelniane Wydawnictwa Naukowo Dydaktyczne AGH, 2004.
- [3] Bień, *Metrologia jakości energii elektrycznej w obszarze niskoczęstotliwościowych zaburzeń napięcia sieci.* Uczelniane Wydawnictwa Naukowo Dydaktyczne AGH, 2003.
- [4] Bień, Chmielowiec, Firlit, Hanzelka, Kołek, Piątek, Rogóż, and Woźny, "Piknik jakości energii elektrycznej raport z eksperymentu pomiarowego," 2015.
- [5] Chwaleba, Poniński, and Siedlecki, Metrologia elektryczna, 2014.
- [6] Lyons, *Wprowadzenie do cyfrowego przetwarzania sygnałów*. Wydawnictwa Komunikacji i Łączności, 2010.
- [7] M. Integrated. (2010) Max295 datasheet. [Online]. Available: https://datasheets. maximintegrated.com/en/ds/MAX291-MAX296.pdf
- [8] Microchip. (2012) 23lcv1024 datasheet. [Online]. Available: http://ww1.microchip.com/downloads/en/DeviceDoc/25156A.pdf
- [9] Doliński, "Warto spróbkować, część 1," Elektronika Praktyczna, 9/2006.
- [10] —, "Warto spróbkować, część 2," Elektronika Praktyczna, 10/2006.
- [11] "Pn-en 61000-4-7:2002," 2002.
- [12] "Iec 61000-4-30:2015," 2015.