

<준-정적 과정(Quasi-static process)- 에너지의 fluctuation으로부터 계가 한 일 구하기> → 교과서 3-2번 문제! 이 문제를 풀기전에 다음 주제들을 알면 해답지를 이해하기가 그나마 쉬움

• 준-정적 과정이란? fluctuation을 주는 주기가 equilibrium으로 돌아가는 시간에 비해 길 때 •  
system의 크기변수가  $x_1, \dots, x_n$ 의 값을 가질 때, 유한한 양자 상태  $r$ 에서 system의 에너지는 다음과 같은 값을 갖는다.

$$E_r = E_r(x_1, \dots, x_n)$$

크기변수가 각각의  $a$ 에 대하여  $x_a \rightarrow x_a + dx_a$  만큼씩 변하면 총 에너지의 변화는 다음과 같다.(total differential)

$$dE_r = \sum_{a=1}^n \frac{\partial E_r}{\partial x_a} dx_a$$

열역학 제 1법칙

$$dE = dQ - dW$$

에서  $dQ = 0$  이므로, 계가 한 일은 다음과 같다.

$$dW_r = -dE_r = \sum_{a=1}^n \left( -\frac{\partial E_r}{\partial x_a} \right) dx_a = \sum_{a=1}^n X_{a,r} dx_a, \quad \text{where } X_{a,r} \equiv -\frac{\partial E_r}{\partial x_a}$$

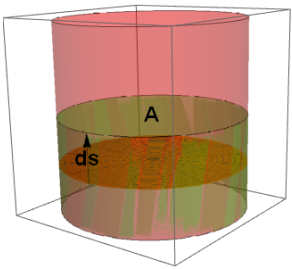
note that

$$\int F(x) dx = E(x), \quad F(x) = \frac{dE}{dx}$$

위의 note에서 만약  $x_a$ 가 거리를 나타내는 크기변수라면  $X_a$ 는 힘을 나타낸다는 것을 알 수 있다. 계의 크기변수가 quasi-static하게 변하면 일반화한 힘  $X_{a,r}$ 은 언제나 well define된 평균값을 가진다. 일반화한 힘에 대해서 모든 가능한 양자 상태  $r$ 에 대한 평균값을  $\langle X_a \rangle$ 로 적는다면, 계가 평균적으로 한 일은 다음과 같다.

$$dW = \sum_{a=1}^n \langle X_a \rangle dx_a, \quad \text{where } \langle X_a \rangle \equiv \left\langle -\frac{\partial E_r}{\partial x_a} \right\rangle$$

간단한 예로, 다음의 실린더를 보자. 피스톤이 움직이기 전, 이 실린더는 원래  $V$ 의 부피를 가지고 있었다. 지금 이 실린더 계는 어떤 양자 상태  $r$ 에 있고, 넓이  $A$ 인 피스톤에 압력  $p_r$ 을 작용하고 있다.



계가 피스톤에 작용하는 힘은  $p_r A$ 이고 실린더 바닥에서 피스톤까지의 거리는  $s$ , 즉, 계의 현재 부피는

$V = As$ 이다. 계가 팽창해서 거리  $s$ 가  $ds$  만큼 변하면 계는 이 양자 상태  $r$ 에 그대로 남아있고,

$$dW_r = (p_r A)ds = p_r(Ads) = p_r dV$$

의 일을 한다.  $dW_r = -dE_r$  에서

$$p_r = -\frac{\partial E_r}{\partial V}$$

앞에서의 논의에 따라  $p_r$  (압력) 은 크기변수  $V$  (부피)에 대응하는 ‘일반화 된 힘’이다.

• 크기변수에 대한 상대밀도의 의존성 •

한 개 이상의 크기변수가 변할 때 역학적인 상호작용에 대해서 알아보자( $dQ = 0$ ). 간단하게 하기 위해 단 하나의 크기변수  $x$  만 자유롭게 변할 수 있다고 가정하자. 일반적으로 에너지가  $E$  에서  $E + \delta E$  사이에 놓여있는 총 상태의 수  $\Omega$  는  $x$ 와  $E$ 에 대한 함수로 나타낼 수 있다. 이렇게  $\rightarrow \Omega(E, x)$

$x$ 가  $dx$  만큼 변할 때 특정 양자 상태  $r$  의 에너지  $E_r(x)$ 는 다음과 같이 변한다. (어디선가 보았을 것이다.)

$$\left(\frac{\partial E_r}{\partial x}\right) dx$$

이제 새로운 상태 수를 정의하자.  $x$ 가  $dx$ 만큼 변하는 동안 에너지가  $E$ 보다 작은 상태에서  $E$ 보다 큰 상태로 넘어간 경우의 총 수를  $\sigma(E, x)$ 라고 할 것이다.(이 부분은 Reif책 3.8절의 내용임)

이러한 상태들의 수는 단위 에너지당 상태 수 ( $\Omega/\delta E$ ) 에 에너지 범위  $((\partial E_r/\partial x)dx)$  의 평균을 곱한 값

$$\sigma(E, x) = \frac{\Omega(E, x)}{\delta E} \left\langle \frac{\partial E_r}{\partial x} \right\rangle dx$$

으로 주어진다. (더 자세한 설명은 Reif책 3.8절 112쪽에 있음) 또는 다음과 같이 쓸 수 있다.

$$\sigma(E, x) = -\frac{\Omega(E, x)}{\delta E} \langle X \rangle dx$$

Consider the total number of microstates between  $E$  and  $E + \delta E$ . When the external parameter changes from  $x$  to  $x + dx$ , the number of states in this energy range changes by  $(\partial\Omega/\partial x)dx$ . This change is due to the difference between the number of states which ‘enter’ the range because their energy is changed from a value less than  $E$  to one greater than  $E$  and the number which ‘leave’ because their energy is changed from a value less than  $E + \delta E$  to one greater than  $E + \delta E$ . In symbols,

$$\begin{aligned} \frac{\partial\Omega(E, x)}{\partial x} dx &= \sigma(E) - \sigma(E + \delta E) \simeq -\frac{\partial\sigma}{\partial E} \delta E \\ &= \left(-\frac{\partial}{\partial E}\right) \left(-\frac{\Omega(E, x)}{\delta E} \langle X \rangle dx\right) \delta E \end{aligned}$$

따라서,

$$\begin{aligned}\frac{\partial \Omega}{\partial x} &= \frac{\partial(\Omega \langle X \rangle)}{\partial E} \\ &= \langle X \rangle \frac{\partial \Omega}{\partial E} + \Omega \frac{\partial \langle X \rangle}{\partial E}\end{aligned}$$

$\Omega$ 로 양변을 나누면,

$$\frac{1}{\Omega} \frac{\partial \Omega}{\partial x} = \frac{\langle X \rangle}{\Omega} \frac{\partial \Omega}{\partial E} + \frac{\partial \langle X \rangle}{\partial E}$$

is equivalent to

$$\frac{\partial \ln \Omega}{\partial x} = \frac{\partial \ln \Omega}{\partial E} \langle X \rangle + \frac{\partial \langle X \rangle}{\partial E}$$

오른쪽 첫번째 항이 두번째 항에 비해서 아주 크기 때문에 ( $\Omega \propto E^f$ ) 다음과 같이 어림할 수 있다.

$$\frac{\partial \ln \Omega}{\partial x} \simeq \frac{\partial \ln \Omega}{\partial E} \langle X \rangle = \beta \langle X \rangle$$

즉, 임의의 크기변수  $x_a$ 에 대해서

$$\langle X_a \rangle = \frac{1}{\beta} \frac{\partial \ln \Omega}{\partial x_a}$$

• 열역학적 양의 통계적인 계산 •

드디어 절대온도와 일반화한 힘의 평균 사이의 관계를 정의할 수 있게 되었다. 일반화한 힘과 크기변수 절대온도를 연결하는 관계식을 ‘상태방정식’이라고 부른다. 크기변수 중 하나인 부피 ( $V$ )를 예로 들면,

$$\langle p \rangle = k_B T \frac{\partial \ln \Omega}{\partial V}$$

은 평균 압력을 나타낸다.

이제 3-2번 문제를 보자.

•  $N_A$ 개의 입자와  $N_B$ 개의 다른 입자들이 부피가  $V$ 인 그릇 속에 상호작용 없이 갇혀있다. ( $N = N_A + N_B$ )  
(가)  $\Omega(E, \delta E)$ 를 구하는 것을 어렵지 않다.

$$\begin{aligned}\Omega &= \left\{ \left( \frac{1}{h^3} \right)^{N_A} \int d^3 x_A^1 d^3 x_A^2 \cdots d^3 x_A^{N_A} d^3 p_A^1 d^3 p_A^2 \cdots d^3 p_A^{N_A} \right\} \left\{ \left( \frac{1}{h^3} \right)^{N_B} \int d^3 x_B^1 d^3 x_B^2 \cdots d^3 x_B^{N_B} d^3 p_B^1 d^3 p_B^2 \cdots d^3 p_B^{N_B} \right\} \\ &= \left( \frac{V}{h^3} \right)^{(N_A + N_B)} \int d^3 p_A^1 d^3 p_A^2 \cdots d^3 p_A^{N_A} \int d^3 p_B^1 d^3 p_B^2 \cdots d^3 p_B^{N_B}\end{aligned}$$

운동량 적분 한 조각의 크기는

$$\int_E^{E+\delta E} d^3 p = \int_{\phi=0}^{2\pi} \int_{\theta=0}^{2\pi} \int_E^{E+\delta E} p^2 \sin \theta dp d\theta d\phi = 4\pi \int_E^{E+\delta E} p^2 dp$$

$p$ 를  $\sqrt{2mE}$ 로 치환하면

$$= 4\pi \int_E^{E+\delta E} (2mE)^{1/2} m dE = 2\pi (2m)^{3/2} \left[ \frac{2}{3} E^{3/2} \right]_E^{E+\delta E}$$

Taylor series에 의하면

$$(E + \delta E)^{3/2} \simeq E^{3/2} + \frac{3}{2} E^{1/2} \delta E$$

따라서, 적분값은 다음과 같다.

$$\int_E^{E+\delta E} d^3p = \frac{2\pi}{E} (2mE)^{3/2} \delta E$$

즉,

$$\begin{aligned} \left( \frac{V}{h^3} \right)^N \int d^3p_A^1 d^3p_A^2 \cdots d^3p_A^{N_A} \int d^3p_B^1 d^3p_B^2 \cdots d^3p_B^{N_B} &= \left( \frac{V}{h^3} \right)^N \left( \frac{2\pi}{E} (2m_A E)^{3/2} \delta E \right)^{N_A} \left( \frac{2\pi}{E} (2m_B E)^{3/2} \delta E \right)^{N_B} \\ &= \left( \frac{4\pi V}{h^3} (2E)^{1/2} \delta E \right)^N (m_A^{N_A}) (m_B^{N_B}) \end{aligned}$$

$$\text{therefore, } \Omega(E, \delta E) = \left( \frac{4\pi V}{h^3} (2E)^{1/2} \delta E \right)^N (m_A^{N_A}) (m_B^{N_B})$$

(나) 계의 평균 압력은 부피에 대응되는 일반화한 힘이다.

$$\langle p \rangle = k_B T \frac{\partial \ln \Omega}{\partial V} = k_B T \frac{N}{V}$$

따라서 상태방정식은

$$\langle p \rangle V = N k_B T$$

이고, 이때

$$\frac{\partial \ln \Omega}{\partial E} = \frac{1}{k_B T} = \frac{N}{2E}$$

에서

$$E = \frac{N}{2} k_B T$$