南京航空航天大学

第1页 (共8页)

_O ~ _O_	二二 学年	第Ⅱ学期	《测试技术》	考试试题
----------	-------	------	--------	------

_				1 1	/17 11	1 //1	11 - 4		- 1 //	•	, , , ,		
	考ì	式日期	: 2022	年5月	14 日	į	试卷类组	型: B 巻	Ś	试卷	代号:		
		;	班号		9	学号			姓名				
클 .	_	=	二 三 四 3		Fi.	六	七	八	九	+	-CX	总分	
}												,•	
本題を	 }数	10) –	一、单耳	页选择	题(请将以	「下各な	卜题答	案按题	号顺序	卢填 :	写在门
10	/4			414 641	н , ,		,						
题号		1	2	3	4	5		6	7	8	9	10	О
答案							7/1						
答案 1. 将时域信号时移,则相应的频域信号将会。 A. 扩展 B. 压缩 C. 不变 D. 移相 2. 信号的时域描述与频域描述通过来建立关联。 A. 拉氏变换 B. 卷积 C. 傅立叶变换 D. 相乘 3. 平稳随机过程必须。 A 连续 B 统计特征与时间无关 C 各态历经 D 统计特征等于时间平均 4. 设时域信号 x(t)的频谱为 X(f),则时域信号的频谱为 X(f - f_0)。 A x(t-t_0) B. x(t+t_0) C. x(t)e^{12π0t} D. x(t)e^{-12π0t} 5. 由几个频率不同的正弦信号合成的周期信号,合成信号的周期是。 A. 各正弦信号周期的最小公倍数 B. 各正弦信号周期的最大公约数 C. 各正弦信号周期的平均数 6. 维性系统的叠加性表明													
A	. 加	于线性	主系统的	各个输入	入量所产	产生的	的响应过	程互不	影响				
	本 題 答 域 A 时 几 性 上 题 答 域 A 所 A 所 A B C 9	本本人人人 <th< td=""><td>本题分数 1 本题分数 1 本题分数 1 本题分数 1 答案 时 时 A. 域信 号的时 A. 域据 专的时 A. 过程 心域信 A. 文(t-t₀) 几个人人不可以 A. 各正弦信 C. 统的 C. 统的 性系统</td><td>##号</td><td>## 三 三 四</td><td>#号</td><td> 大 </td><td>## 学号</td><td>## 学号</td><td> 接</td><td> 接名</td><td>表 二 三 四 五 六 七 八 九 十 本題分数 10 一、单项选择题(请将以下各小题答案按题号顺序面的表格中,每小题 1 分,计 10 分) 题号 1 2 3 4 5 6 7 8 9 答案 D 时域信号时移,则相应的频域信号将会。 A. 扩展 B. 压缩 C. 不变 D. 移相号的时域描述与频域描述通过</td><td>班号 学号 姓名 オ 一 二 三 四 五 六 七 八 九 十 本題分数 10 一、单项选择题 (请将以下各小题答案按题号顺序填充的的表格中,每小题 1 分,计 10 分) 歴号 1 2 3 4 5 6 7 8 9 10 答案 財域信号时移,则相应的频域信号将会。 A. 扩展 B. 压缩 C. 不变 D. 移相号的时域描述与频域描述通过来建立关联。 A. 拉氏变换 B. 卷积 C. 傅立叶变换 D. 相乘稳随机过程必须。 A 连续 B. 统计特征与时间无关 C 各态历经 D 统计特征等于时时域信号 x(t)的频谱为 X(f),则时域信号</td></th<>	本题分数 1 本题分数 1 本题分数 1 本题分数 1 答案 时 时 A. 域信 号的时 A. 域据 专的时 A. 过程 心域信 A. 文(t-t ₀) 几个人人不可以 A. 各正弦信 C. 统的 C. 统的 性系统	##号	## 三 三 四	#号	大	## 学号	## 学号	接	接名	表 二 三 四 五 六 七 八 九 十 本題分数 10 一、单项选择题(请将以下各小题答案按题号顺序面的表格中,每小题 1 分,计 10 分) 题号 1 2 3 4 5 6 7 8 9 答案 D 时域信号时移,则相应的频域信号将会。 A. 扩展 B. 压缩 C. 不变 D. 移相号的时域描述与频域描述通过	班号 学号 姓名 オ 一 二 三 四 五 六 七 八 九 十 本題分数 10 一、单项选择题 (请将以下各小题答案按题号顺序填充的的表格中,每小题 1 分,计 10 分) 歴号 1 2 3 4 5 6 7 8 9 10 答案 財域信号时移,则相应的频域信号将会。 A. 扩展 B. 压缩 C. 不变 D. 移相号的时域描述与频域描述通过来建立关联。 A. 拉氏变换 B. 卷积 C. 傅立叶变换 D. 相乘稳随机过程必须。 A 连续 B. 统计特征与时间无关 C 各态历经 D 统计特征等于时时域信号 x(t)的频谱为 X(f),则时域信号

B. 系统的输出响应频率等于输入激励的频率

州2 (八0呎)	
C. 一定倍数的原信号作用于系统所产生的响应,等于原信号的响应乘以该倍数	
7. 一般来说,测试系统的灵敏度越高,则测量范围。	
A. 越宽 B. 越窄 C. 不变	
8. 为消除压电传感器联接电缆分布电容变化对输出灵敏度的影响,可采用。	
A. 电压放大器 B. 电荷放大器 C. 相敏检波器	
9. 不能用于材料厚度的非接触测量的传感器为。	
A. 涡流式 B. 电容式 C. 压电式 D. 光电式	
10. 为了实现极距变化型差动电容传感器的差动工作,传感器的两个电容应当连接成。	
A. 并联电路 B. 串联电路 C. 电桥电路	
	_
本题分数	Ħ
得 分 应的横线上,每空 1 分,计 25 分)	
1. 为了确定测试装置本身的动态特性,常用的实验方法有(1)和(2)等。	
2. 信号的时域扩展对应频域(3), 时域乘积对应频域(4)。	
3. 窗函数 $W(t)$ 的频谱是 $\tau \cdot \sin c\pi f \tau$,则延时后的窗函数 $W(t-\frac{\tau}{2})$ 的频谱应是(5)。	
/////	
4. 单位脉冲函数 $\delta(t-t_0)$ 与在 t_0 点连续的模拟信号 $f(t)$ 进行下列积分运算 $\int_{-\infty}^{\infty} f(t)\delta(t-t_0) = \underline{(6)}$	<u>)</u> ,
该性质称为 <u>(7)</u> 。	
5. 调幅过程相当于在时域中将调制信号与载波信号(8)。	
6. 根据采样定理,被测信号的最高频率 ω_1 与测试系统的采样频率 ω_2 关系是(9)。	
7. 某光栅传感器,刻线数为 100 线/ mm ,测得莫尔条纹数为 400 ,则光栅位移了 $_{_{_{_{_{_{_{_{_{_{_{_{_{_{_{_{_{_{_{$	Щ
倍细分后,计数脉冲仍为 400,则光栅位移了(11),此时分辨率为(12)。	
8. 二阶系统的动特性参数是(13)和(14),为使系统在更宽的频带范围内实现不匀	夫
真测试,前者的值理论上应取(15),而后者的值则应取(16)。	
9. 测试装置的静态特性指标有 <u>(17)</u> 、 <u>(18)</u> 等。	
10. 差动式变气隙型自感传感器较非差动式的具有(19)、_(20) 和_(21) 等优点。)
11. 某线性位移测量仪器,当被测位移由 $4.5mm$ 改变到 $5.0mm$ 时,仪器输出电压由 $3.5V$ 减小 3	至
2.5V, 该仪器的灵敏度为(22)V/mm。	
12. 要使 RC 低通滤波器的通带加宽,则 RC 值应(23)。	

				第3页(共8页)
13.	已知某周期信号的周期为0.	.2s,则该信号的 3 次谐波分量的	为频率为((24) Hz _o
14.	作为传感器的核心部件,直	接感受被测物理量并对其进行转	专换的元件称为	为 (25)。
答	案:			
1.	(1)	. (2)		
2.	(3)	、(4)。		
3.	(5)	0		
4.	(6)	, (7)		
5.	(8)	•		
6.	(9)			
7.	(10)	, (11)	(12)	o
8.	(13)	_, (14)	•	
	(15)	_, (16)	o	
9.	(17)		_°	
10.	(19)		_、(21)	o
11.	(22)			
12.	(23)	_ •		
13.	(24)	0		
14.	(25)	o		
X				

本题	30	
得	分	

三、问答题

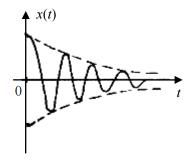
1. (10 分)测试系统一般由哪几部分组成?试画出测试系统组成框图并叙述各组成部分的功能。

2.	(12分)	差动式气隙变化型电感传感器较非差动式的有哪些优点?试通过公式推导说明。
3.	(8分)	简述涡流式传感器的工作原理,它有哪些特点?
X		
1		
1		

本题	35	
得	分	

四、计算题

1. (10 分) 求指数衰减振荡信号 $f(t) = e^{-\alpha t} \sin \omega_0 t$ 的频谱。



	第7贝(共8贝)
2. (10 分) 已知低通滤波器的频率响应函数为 $H(w) = \frac{1}{1+0.05 jw}$. 当输入信号为 $x(t) = 0.6 \cos 60t +$
$0.5\cos(100t-45^\circ)$ 时,求滤波器的稳态输出 $y(t)$ 。	
0.5 (05(100)	
	, C
	X
	5
	.0.5
	Y Y
	7.
<i>△</i>	
4	
4/1/	
323 7	
-12	

3. (15 分) 如下图所示,使用极距变化型电容传感器测量微小位移。为防止电容击穿,在电容传感器两极板内侧分别加入厚度 a=0.1mm 的云母片,其相对介电常数 $\varepsilon_g=7$ 。加入云母片后两极板间的初始极距 $\delta_0=1mm$,长方形极板面积为 $200mm^2$ 。当两极板相对移动 $\Delta\delta$ 后,测得电容变化量 $\Delta C=0.19PF$,试问该位移量的大小?

