## 南京航空航天大学

第1页 (共8页)

## 二〇二二 ~ 二〇二三学年 第一学期《数字信号处理Ⅰ》考试试题

考试日期: 年 月 日 试卷类型: A 试卷代号: 040014

		班号		学号	;	姓名		
题号	_	=	三	四	五	六	七	总分
得分								

本题を		
得	分	

一. 填充题 (每空 2 分, 共 20 分)

- 1. 已知序列  $x[n] = A\cos\left(\frac{3\pi}{7}n + \frac{\pi}{6}\right)$ ,则该序列的最小周期为\_\_\_\_\_\_。
- 2. 利用窗函数法来设计 FIR 滤波器时, 当窗函数的截取长度增加, 则窗谱的主瓣宽度 窗谱的旁瓣相对幅度取决于窗函数的\_
- 3. 已知 x(n) 有傅里叶变换  $X(e^{j\omega})$ ,用  $X(e^{j\omega})$ 表示  $x_1(n) = \frac{x^*(-n) + x(n)}{2}$  的傅里叶变换为

\_\_\_\_\_, $x_2(n) = x(1+n) + x(-1+n)$  的傅里叶变换为\_\_\_\_\_

- 4. 已知某因果离散时间系统的系数函数为 $H(z) = \frac{1-z^{-1}}{1-1.2z^{-1}+0.27z^{-2}}$ ,极点为\_\_\_\_\_\_ 系统是\_\_\_\_\_(稳定/不稳定)的。
- 5. 设的 6 点 DFT  $\{x[n]\} = X(k)$ ,  $0 \le k \le 5$ , 已知 X(2) = 3 + 2j, 则 X(4) =\_\_\_\_\_
- 6. 无论序列 x[n]是有限长序列或无限长序列,只要 x[n]是\_\_\_\_\_\_的,则 x[n]的 DTFT谱一定存在。
- 7. 已知序列 x(n) 长度为 300 点  $(0 \le n \le 299)$  , 序列 y(n) 长度为 200 点  $(0 \le n \le 199)$  , 若定义 f(n) = x(n) \* y(n) (\* 表示线性卷积), 如果采用基 2 FFT 求出 f(n) 的离散频谱 F(k), 则需要 完成的蝶形运算个数至少为\_\_\_\_\_个。

本题分	16	
得	分	

二、已知  $x[n] = \delta[n] - 2\delta[n-1] + \delta[n-3]$ ,且 x[n] 的 4 点 DFT 谱 为 X[k],  $0 \le k \le 3$ 。

求解以下问题:

- (1) 求线性卷积结果  $f_1[n] = x[n] * x[n]$ , 并给出时标范围;
- (2) 求 8 点圆周卷积结果  $f_2[n] = x[n] \otimes_8 x[n]$ ;
- (3) 若 $F_3[k] = X[k] \cdot X[k]$ , 求 $F_3(k)$ 的 4点IDFT结果 $f_3[n]$ ;
- (4) 求 5 点圆周卷积结果  $f_4[n] = x[n] \otimes_5 x[\langle n-1 \rangle_5] R_5[n]$ .

本题分数	16
得 分	

三、某一个因果的线性时不变系统,其系统函数H(z)由下式来描述:

$$H(z) = \frac{1 + 1.48z^{-1}}{1 + 0.3z^{-1} - 0.1z^{-2}}$$

求解以下问题:

- (1) 求该系统的差分方程;
- (2) 求系统函数的零极点分布, 指明H(z)的收敛域;
- (3) 判读系统的类型 (IIR 或 FIR 系统), 并回答该系统是否稳定? 为什么?
- (4) 求该系统的单位取样响应h(n)。

本题分数	16
得 分	

四、一个实有限长序列 
$$x(n)$$
 如下,其 8 点  $DFT$  结果为  $X(k)$  
$$x(n) = 3\delta(n) + 4\delta(n-2) + 4\delta(n-4)$$

求解以下问题:

- $(2) \qquad \vec{x}\; y_2(n) = IDFT\left\{\operatorname{Re}\left[X(k)\right]\right\} \left(0 \le n \le 7, 0 \le k \le 7\right) \;\; ;$

本题分数	16
得 分	

五、某 FIR 滤波器由以下差分方程描述:

$$y[n] = x[n] + 2x[n-1] - 2x[n-3] - x[n-4]$$

求解以下问题:

- (1) 求该滤波器的系统函数 H(z) = Y(z) / X(z) 表达式;
- (2) 求该滤波器的频率响应函数  $H(e^{j\omega}) = H(\omega)e^{j\theta(\omega)}$ ,写出振幅函数  $H(\omega)$ ,以及相位函数  $\theta(\omega)$ 的表达式,并判断此滤波器是否为线性相位滤波器?
- (3) 指明此滤波器的类型(低通、高通、带通或带阻滤波器);
- (4) 若输入序列为 $x[n]=(-1)^n$ , 求该滤波器的输出序列y[n]。

本题分数	8
得 分	

六、某实系数 FIR 滤波器的 h(n)具有以下形式:

$$h(n) = \delta(n) + a_1 \delta(n-4)$$

其中 a<sub>1</sub> 为实常数, 且已知该滤波器系统函数 H(z)的 2 个

零点分别为:

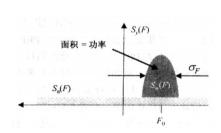
$$z_1 = j , \quad z_2 = -j$$

要求:

- (1) 求系数 $a_1$ 的取值,并写出H(z)的表达式和收敛域;
- (2) 请简要画出该滤波器的幅频特性  $|H(e^{j\omega})|$  的曲线 (仅画出  $0 \le \omega < 2\pi$  范围即可,须标出重要频率坐标)

本题分	8	
得	分	

七、脉冲对处理 (PPP) 是在气象雷达中常见的一种多普勒处理形式。假定对回波时域序列做傅里叶变换,获得的频谱由噪声和一个频率中心 $F_0$ 不为零的谱峰构成,如下图所示。PPP 处理的目的是估算出频



率中心值  $F_0$  ,处理方法之一是借助时域相关运算。现已知从 N 个脉冲回波得到的数据序列为 y[n], n=0,...,N-1 ,定义其自相关函数为:

$$S_{y}[m] = \sum_{n=0}^{N-m-1} y[n] y^{*}[n+m]$$

忽略噪声影响,且假设 y[n] 的形式为  $y[n] = Ae^{j\omega_0 n}, n = 0,...,N-1$ ,其中  $\omega_0 = 2\pi F_0 \cdot T$  为中心角频率,T 为脉冲采样周期,求以下问题:

- (1) 计算一个单位延迟的自相关  $s_y[1] = \sum_{n=0}^{N-2} y[n] y^*[n+1]$  的表达式;
- (2) 根据(1)结果,给出计算 F<sub>0</sub>的表达式;

