70-1/ ~ 10 N	- 1 1	1-12-24-6)	44.刑。	B 试卷	代号:
期: 2019年1	月4日	以往	经证 :	D 10 (16)	(Modern
班号	No.				1.4
1-1	=	Ξ	四	五	Æ
_					
4			-		
本題分数 20		ne alan lake A	ert bele star ()	标序 1 △	# 20
	一、分析是	世惠, 坝	号答案 (每空1分,	JE 20
1. 设计算机的字长为8	位, 其补码的	苑團为	-		
1. 设计并机的子以为 0 (A)—256~+255	(0) -128~4	-127			
(A)-256~+255 (C)-255~+256					
2. 设计算机的字长为			v1 #		
(A) F5H	(B) F7H	(C) F		(D) F2H	
3. 8086 CPU # BIU #		(0) 1	CIO.	(U) FZH	
(A) 完成所有的总	SOCIETY AND INC.		r Asha Milli aha saha sa	n 4里 / #	
(C) 将距算结果写	-		储器中读用		
4. 在执行指令: MOV					F組合正
约是	AL, IDXIII	T. 1918	J86 CPU III	31 Med. 4. 100 A. 200	
(A) WR = 0, RD =	1 MITO - 0	WP -1	$\overline{RD} = 0$, $M/\overline{10}$	n=0	
(80)		The state of the s			
(c) WR = 0, RD =		A STATE OF THE STA	$\overline{RD} = 0, M/\overline{R}$)=1	
5. 两位单压缩 BCD 和			(0) 2	он-зэн	
(A) 0~255 (AND A PROPERTY OF THE PARTY OF	(C)0~99	(0) 3	, 由H 就安全专业	t- /
6. 无论 BH 原来是什 (A) ADD BH, 011	源免费共享	收赢网站	mucoustore	2	
(C) AND BH. OH		(D) TESTBH,	ВЗН		
7. 雅程序宏编给来	K 41 37	*			1
	MEND (C)E	ND MAIN	(D)ENDS	_	

		11227.00 3000	The state of the s	N. I.
A) 0403H	(B) 0504H	(C) 0203H	(D) 0345H	
个存储单元?	计应的逻辑地址	± 2000H- 2234H	. 其对应的物理地址为	
A) 22234H	(B) 21234H	(C) 22340H	(D) 3234H	
086CPU 访问	1/0端口采用独	立编址方式, 端口	地址范围是	
(A) 0000H~FF	FFH (B) O	OOOOH~FFFFFH (C)	00H~FFH (D) 0~128	
A PORT OF THE REAL PROPERTY OF			政在中断向量表中的	E # 1
	ZUTI HI TI HI ME	M HE /4 /V C M YOU SHE		
			. (m) 000011-010011	
(A) DS:00801	H (B) DS:0100H	(C) 0000H:0080F	H (D) 0000H:0100H	
8086 中断系	统简单而灵活,	可以处理	个不同的中断源。	
100000000000000000000000000000000000000	INIARE	(6) 255	(D) 56	
(A) 2	(其定时时间值最小	、时应设时间常数(计数	初值
13. 8253 門 猫	作及的力引外加。			
为	*	(c) 0000H	(D) 0001H	
(A)OOFFH	(B) FFFFF	可用于有式 0~方式	2 的是:	
		可用于方式 0°方式	(D) PA 日和 PB 日	
(A) PA	(B) PB I	一 四 上 十 年 年 本 本	集中包含、膨胀位 7 位	25.70
100	And Ale 13th the OUT I THE	于并步力以, 等17	符中包含:数据位7位, 920个期末流标准为	स्थ अस
1位,起始位	1位。停止位1位。野	SALE TO TO JULIA A JA .	THE PROPERTY TO SELECT	
	(B) 480	10 (c) 2000	(n) 13500	
as Ha AD	C0809 启动转换的作	i号及其状态是	•	
121 ALE	上手第 (B) STAI	KI L-WENT (C)	DE=1 (D) EOC=1	
ange Ma	三总线包括地址总统	上,		
19 微机系	统中数据传送的空机	刊万式有二种:雅序整	树 1/0 、	
19. 通常点	CPU 连接时,输入	接口照具有	山aa.store 一功能,输出接口应具有	
60	company of the second		19 山接口应具有	領存
20. DAC	0832 的分層率为	- 16		-

本壓分數 15 分

二、根据题意,图答问题(共15分。每小量3分)

1. 什么是逻辑地址? 什么是物理地址? 它们之间有何草盖?

查遇帮助伤格令语句的这些。并分别等一多些个。

4, 8086	匾	统的	96-	祖中	艇	町	111	4	五喝	月,墨了)	生出方	1 fg	師	直生生
I I STATE OF	-	77.5			7		-	100		SHAW.		331	N. P. W.	18.	Britis W

华;

5、并行接口的主要特点及其主要功能是什么? 學工

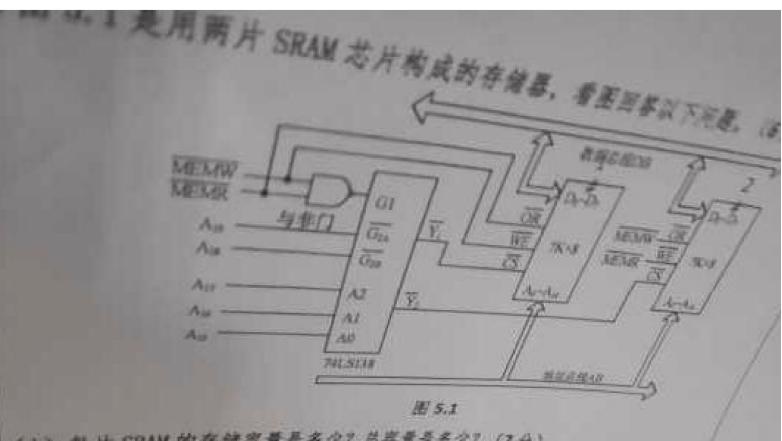
本題分数	20	Ξ,	按要求完成下列各題(共20分	×
4 4	- A Same Life.	L ec 86	《条指令。(母空1分。共5分)	

- 1. 写出实现下列要求功能的单条指令。(母空1
 - (1) 世 BX 的推动则 SI 中:_____
 - (2) 取免量 var 的段地址并统入 BX: _____
 - (3) 把 BX 压入堆 校1
 - (4) 犯 BX 的最高位清 0, 其他位保持不美: ____
 - (5) 打开可屏蔽中部:
 - 2. 已起数据股海源至度共享 收集网站 nuaa.store ong

DW 3456H DW 12H XX DW 789AH ZZ

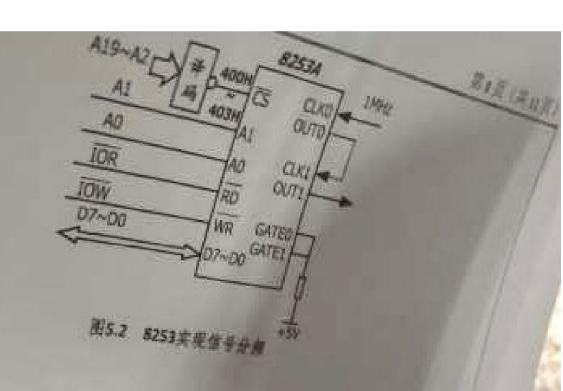
已知: (DS)= 7938H, (BX)=2000
已知: (DS)= 7938H, (BX)=2000H, (SI)=0002H, 写出下列程令里看 定寄在器的内容。(本小题 5分)
MOV BX, OFFSET XX ; (BX)= MOV CX, [BX+SI] ; (CX)= MOV DX. [YY+1] ; (DX)= LEA SI, YY ; (SI)= 3. 类程完下列程序后,固基指定的问题。(本小复5分) MOV AL, 36H MOV CX, 4 CLD; REPNZ SCASB (1) DF= (1分)
(2)该程序段的功能是:
(3) 若从 SSTTRR 开始存放的 4 个数据是 36H, 31H, 35H, 31H。则上进至于良 执行结束后, CX=。 (各 1 分)
4. 以下程序段实现特字节单元 DS:1234H 中存放的压缩 BCD 易替换点 2 但专压电 BCD 码, 并保存在 DS:4321U 开始他 2 本常常用 T
BCD 码,并保存在 DS: 4321H 开始的 2 个字节单元中。请将程序粉充完要。(本个是 5 分)
MOV CL. 4 MOV AL, 0 MOV AL, [1234H] SHL CL SHR AL,
本
则执行程序后有[1235H]=

T程序用以来取数组中100个元素之和,在全线处址上合进的指令或组合的	-
DATA SEGMENT ARY DB 12H,23H,89H; 完定 100 今字等 CODE SEGMENT ASSUME ENDS CODE SEGMENT ASSUME MOV AX, DATA MOV AX, CNT PUSH AX MOV AX, OFFSET ARY PUSH AX MOV AX, OFFSET SUM PUSH AX CALL INT 21H SUM_PROC PROC NEAR PUSH BP: MOV BX, [BP+8] MOV SI, [BP+4] WAY ARY SEAR AGN: AGN: AGN: AGN: AGN MOV [①] SUM MOV [②] ARY SEAR	Men (A)
CODE SEGMENT ASSUME MOV AX, DATA MOV AX, OFFSET ARY PUSH AX MOV AX, OFFSET SUM PUSH AX CALL INT 21H SUM_PROC PROC NEAR PUSH BP: MOV SI, [BP+6] MOV SI, [BP+4] XOR AX, AX ADD AL, [BX] ADC AH, 0 INC BX LOOP AGN MOV [①]	
CODE SEGMENT ASSUME MOV AX, DATA MOV AX, OFFSET ARY PUSH AX MOV AX, OFFSET SUM PUSH AX CALL INT 21H SUM_PROC PROC NEAR PUSH BP: MOV SI, [BP+6] MOV SI, [BP+4] XOR AX, AX ADD AL, [BX] ADC AH, 0 INC BX LOOP AGN MOV [①] (S)	
CODE SEGMENT ASSUME MOV AX, DATA MOV AX, OFFSET ARY PUSH AX MOV AX, OFFSET SUM PUSH AX CALL INT 21H SUM_PROC PROC NEAR PUSH BP: MOV SI, [BP+6] MOV SI, [BP+4] XOR AX, AX ADD AL, [BX] ADC AH, 0 INC BX LOOP AGN MOV [①] (S)	
CODE SEGMENT ASSUME MOV AX, DATA MOV AX, DFFSET ARY PUSH AX MOV AX, OFFSET SUM PUSH AX CALL INT 21H SUM_PROC PROC NEAR PUSH BP: MOV SI, [BP+6] MOV SI, [BP+4] XOR AX, AX ADD AL, [BX] ADC AH, 0 INC BX LOOP AGN MOV [①]	44.
CODE SEGMENT ASSUME MOV AX, DATA MOV AX, OFFSET ARY PUSH AX MOV AX, OFFSET SUM PUSH AX CALL INT 21H SUM_PROC PROC NEAR PUSH BP: MOV SI, [BP+6] MOV SI, [BP+4] XOR AX, AX ADD AL, [BX] ADC AH, 0 INC BX LOOP AGN MOV [①]	74年。
START: ASSUME ① MOV AX, DATA MOV AX, CNT PUSH AX MOV AX, OFFSET ARY PUSH AX MOV AX, OFFSET SUM PUSH AX CALL ③ INT 21H SUM_PROC PROC NEAR PUSH BP: MOV BX, [BP+6] MOV SI, [BP+4] WAY ARY *** AGN: ADD AL, [BX] ADC AH, 0 INC BX LOOP AGN MOV [① WAY AX, AX ADD AL, [BX] ADC AH, 0 INC BX LOOP AGN MOV [① WAY AX, AX ADD AL, [BX] ADC AH, 0 INC BX LOOP AGN MOV [① WAY AX, AX	量据 /
START: ASSUME ① MOV AX, DATA MOV AX, CNT PUSH AX MOV AX, OFFSET ARY PUSH AX MOV AX, OFFSET SUM PUSH AX CALL ③ ① INT Z1H SUM_PROC PROC NEAR PUSH BP: ② MOV BX, [BP+6] MOV SI, [BP+4] ⑥ XOR AX, AX ADD AL, [BX] AGN: ADD AL, [BX] AGN: AGN MOV [①	
MOV AX, DATA MOV AX, CNT PUSH AX MOV AX, OFFSET ARY PUSH AX MOV AX, OFFSET SUM PUSH AX CALL INT 21H SUM_PROC PROC NEAR PUSH BP: MOV BX, [BP+6] MOV SI, [BP+4] XOR AX, AX ADD AL, [BX] AGN: AGN: AGN: AGN MOV [Q] MOV [Q] MOV [Q]	
MOV AX, CNT PUSH AX MOV AX, OFFSET ARY PUSH AX MOV AX, OFFSET SUM PUSH AX CALL INT 21H SUM_PROC PROC NEAR PUSH BP: MOV BX, [BP+6] MOV SI, [BP+6] MOV SI, [BP+4] EMMOV SI, [BP+4] ARY *** AGN: ADD AL, [BX] ADC AH, O INC BX LOOP AGN MOV [Q] (S)	1
MOV AX, CNT PUSH AX MOV AX, OFFSET ARY PUSH AX MOV AX, OFFSET SUM PUSH AX CALL INT 21H SUM_PROC PROC NEAR PUSH BP: MOV BX, [BP+6] MOV SI, [BP+4] NOV SI, [BP+4] ARY **AN ADD AL, [BX] ADC AH, O INC BX LOOP AGN MOV [①]	
MOV AX, OFFSET ARY PUSH AX MOV AX, OFFSET SUM PUSH AX CALE (3) (6) INT Z1H SUM_PROC PROC NEAR PUSH BP: (7) MOV BX, [BP+6] MOV SI, [BP+6] MOV SI, [BP+4] (6) XOR AX, AX ADD AL, [BX] ADC AH, 0 INC BX LOOP AGN MOV [Q) (8)	
MOV AX, OFFSET ARY PUSH AX MOV AX, OFFSET SUM PUSH AX CALL INT Z1H SUM_PROC PROC NEAR PUSH BP: MOV BX, [BP+6] MOV SI, [BP+6] MOV SI, [BP+4] XOR AX, AX ADD AL, [BX] ADC AH, 0 INC BX LOOP AGN MOV [Q] MOV [Q] MOV [Q] AX, AX	1
PUSH AX MOV AX, OFFSET SUM PUSH AX CALL ③ ① INT Z1H SUM_PROC PROC NEAR PUSH BP: ③ MOV BX, [BP+6] MOV SI, [BP+4] ⑥ XOR AX, AX ADD AL, [BX] ADC AH, 0 INC BX LOOP AGN MOV [① ⑥	1
PUSH AX CALL ③ INT 21H SUM_PROC PROC NEAR PUSH BP: (5) MOV BX, [BP+6] MOV SI, [BP+4] (6) XOR AX, AX ADD AL, [BX] ADC AH, 0 INC BX LOOP AGN MOV [① (8)	
SUM_PROC PROC NEAR PUSH BP: MOV BX, [BP+6] MOV SI, [BP+4] SUM MY AN ARY N'AN ARY	
INT 21H SUM_PROC PROC NEAR PUSH BP: MOV BX, [BP+6] MOV SI, [BP+4] SUM M: ARY ARY ARY ARY LOOP AGN MOV [①]	1
SUM_PROC PROC NEAR PUSH BP: MOV BX, [BP+6] MOV SI, [BP+4] EP SUM PIAN ARY YUAN	1
PUSH BP: (3) MOV BX, [BP+6] MOV SI, [BP+4] (4) XOR AX, AX ADD AL, [BX] ADC AH, 0 INC BX LOOP AGN MOV [O) (6)	100
MOV BX, [BP+6] MOV SI, [BP+4] SUM MIASE ARY NIAM ARY NIAM SIZE ARY LOOP AGN MOV [O) MOV [O) MOV [O)	
MOV BX, [BP+6] MOV SI, [BP+4] XOR AX, AX ADD AL, [BX] ADC AH, 0 INC BX LOOP AGN MOV [① MOV [] MOV [1
MOV 51, [BP+4] XOR AX, AX ADD AL, [BX] ADC AH, 0 INC BX LOOP AGN MOV [Q] MOV [Q]	
AGN: ADD AL, [BX] ADC AH, 0 INC BX LOOP AGN MOV [O) (6)	
AGN: ADD AL, [BX] ADC AH, 0 INC BX LOOP AGN MOV [O]	
AGN: ADC AH, 0 INC BX LOOP AGN MOV [O)	
INC BX LOOP AGN MOV [O]	
LOOP AGN MOV [O	
MOV LO	
(B)	
	/
SUM_PROC ENDP ENDS	
CODE ENDS ENDS	



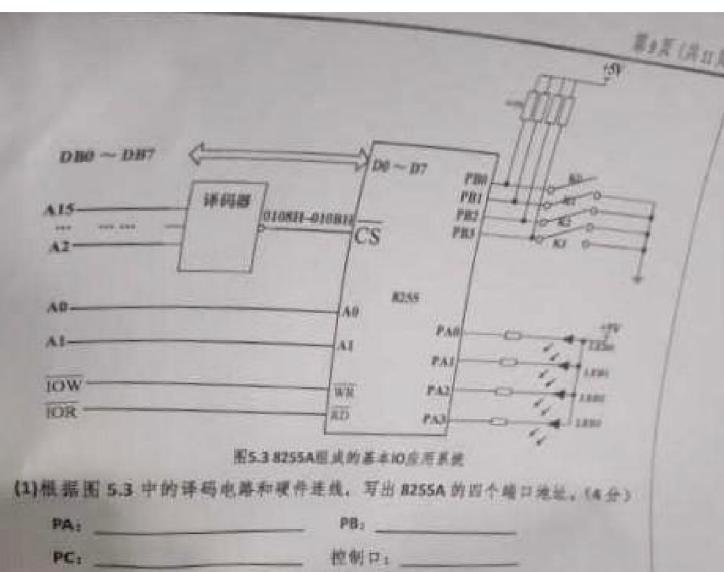
(1) 科片 SRAM 的存储容量是多少? 总容量是多少? (2分)

- 2. 将 8253 定时器 0 设置为方式 2 (分频器), 定时器 1 设置为方式 3 (方淡水生器)。 要求定时器 0 的输出脉冲作为定时器 1 的时钟输入, CLKO 连接的总线时钟器率为 1MHz。 D 题图 5.2 所示。定时器 0 输出 OUTO 的信号频率为 2000Hz, 定时器 1 输出 OUTI 的 导频率为 2Hz。试完成公(本题 9 分)。 [以集网站 nuaa.store
 - (1) 写出该 8253 芯片所有端口地址 (2分)
 - (2) 仅编写实现定时器 0 的初始化程序。(要求计数器以2 进制计数) [7 册]



3. 图 5.3 是由 8255A 组成的一个基本输入输出接口应用系统,KQ~K3 是四个输入系

(本題 10分)



(2) 模据图中连线写出 8255A 控制字 (注: 安用到的位置 0)。及初始免程序。 (3分)

8255A 12 11 7:

8255A 初始化程序:

(3) 编程实现下列功能: 当开关 KO~K3 中有闭合时, 对应位置的 LED 点壳: 三关 打开的, 对应位置的 LED 熄灭。试完成程序段。(3分)

;(1分)输出短载章

