

#### 4. cvičení k předmětu NMAI058 Lineární Algebra 2 (LS 19/20)

**Úloha 1:** V prostoru  $\mathbb{R}^4$  se standardním skalárním součinem  $\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^4 x_i y_i$  najděte pomocí Gramovy-Schmidtovy ortogonalizace ortonormální bázi  $Z = \{z_1, \dots, z_r\}$  řádkového prostoru následující matice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 4 & 1 & 4 & 1 \\ 1 & 2 & 3 & 4 \end{pmatrix}.$$

**Nápověda:**

Odečtením projekce  $x_i$  do  $\text{span}\{z_1, \dots, z_{i-1}\}$  od  $x_i$  spočteme nejprve kolmý vektor  $y_i = x_i - \sum_{j=1}^{i-1} \langle x_i, z_j \rangle z_j$  a ten pak normalizujeme na  $z_i = \frac{y_i}{\|y_i\|}$ .

**Řešení:**

Normalizujeme  $y_1 = x_1$ :  $\|y_1\| = \sqrt{4} = 2$  a odtud  $z_1 = (\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2})^T$ .

$\langle x_2, z_1 \rangle = 5$  a proto  $y_2 = (4, 1, 4, 1)^T - 5(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2})^T = (\frac{3}{2}, -\frac{3}{2}, \frac{3}{2}, -\frac{3}{2})^T$ .

Normalizujeme  $y_2$ :  $\|y_2\| = 3$  a dostaneme  $z_2 = (\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2})^T$ .

$\langle x_3, z_1 \rangle = 5$ ,  $\langle x_3, z_2 \rangle = -1$  a tedy  $y_3 = (-1, -1, 1, 1)^T$ .

Normalizujeme  $y_3$ :  $\|y_3\| = 2$  a máme  $z_3 = (-\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2})^T$ .

**Výsledek:**

$$Z = \{(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2})^T, (\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2})^T, (-\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2})^T\}.$$

**Úloha 2:** Rozšiřte ortonormální bázi z předchozího příkladu na ortonormální bázi  $\mathbb{R}^4$ .

**Nápověda:**

Nejprve rozšíříme bázi řádkového prostoru matice  $A$  na bázi  $\mathbb{R}^4$ . Matici převedeme do odstupňovaného tvaru a poté bázi  $Z$  rozšíříme např. o vektory z kanonické báze odpovídající všem nebázickým sloupcům.

Všimněte si, že jádro  $A$  je ortogonálním doplňkem řádkového prostoru, t.j. zvolené rozšíření báze  $Z$  tvoří ortonormální bázi jádra  $A$ .

**Řešení:**

Odstupňovaný tvar matice  $A$  je 
$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 2 \end{pmatrix}.$$

Nebázický je pouze poslední sloupec, a tak lze vzít např.  $x_4 = (0, 0, 0, 1)^T$  abychom dostali rozšíření na bázi  $\mathbb{R}^4$ . Na vektory  $z_1, z_2, z_3, x_4$  nyní aplikujeme Gramovu-Schmidtovu ortogonalizaci a získáme hledané rozšíření na ortonormální bázi.

Jelikož jsme rozšířili ortonormální bázi  $Z = \{(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2})^T, (\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2})^T, (-\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2})^T\}$  řádkového prostoru  $A$ , stačí upravit pouze vektor  $x_4$ .

$\langle x_4, z_1 \rangle = \frac{1}{2}$ ,  $\langle x_4, z_2 \rangle = -\frac{1}{2}$ ,  $\langle x_4, z_3 \rangle = \frac{1}{2}$ , a tudíž  $y_4 = (\frac{1}{4}, -\frac{1}{4}, -\frac{1}{4}, \frac{1}{4})^T$ ,  
 Normalizujeme  $y_4$ :  $\|y_4\| = \frac{1}{2}$  a získáme  $z_4 = (\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2})^T$ .

**Výsledek:**

$$z_4 = (\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2})^T.$$

**Úloha 3:** Pro matici  $A$  z úlohy 1 určete ortogonální projekci  $p$  vektoru  $a = (2, 2, 1, 5)^T$  do řádkového prostoru matice  $A$  a souřadnice této projekce  $[p]_Z$  vzhledem k bázi  $Z$ .

**Řešení:**

Protože  $Z$  je ortonormální bázi řádkového prostoru  $A$ , můžeme postupovat přímo podle věty o projekci. Souřadnice vzhledem k  $Z = \{z_1, z_2, z_3\}$  odpovídají Fourierovým koeficientům:

$$\langle a, z_1 \rangle = 5, \langle a, z_2 \rangle = -2, \langle a, z_3 \rangle = 1 \text{ a tedy } [p]_Z = (5, -2, 1)^T$$

Hledanou projekci potom získáme jako součet projekcí vektoru  $a$  na jednotlivé vektory dané ortonormální báze:  $p = \langle a, z_1 \rangle z_1 + \langle a, z_2 \rangle z_2 + \langle a, z_3 \rangle z_3 = (1, 3, 2, 4)^T$

**Výsledek:**

$$[p]_Z = (5, -2, 1)^T, p = (1, 3, 2, 4)^T.$$

**Úloha 4:** Určete vzdálenost bodu  $A = [5, 5, 3, 3]$  od roviny procházející počátkem a body  $B = [8, -1, 1, -2]$  a  $C = [4, -2, 2, -1]$ .

**Nápověda:**

Můžeme postupovat Gramovou-Schmidtovou ortogonalizací aplikovanou na vektory odpovídající bodům  $B, C$  a  $A$ , tj. na vektory  $x_1 = (8, -1, 1, -2)^T, x_2 = (4, -2, 2, -1)^T$  a  $x_3 = (5, 5, 3, 3)^T$ . Hledaná vzdálenost je rovna právě normě vektoru  $y_3$  z třetího kroku Gramovy-Schmidtovy ortogonalizace, který získáme odečtením projekce  $x_3$  do  $\text{span}\{x_1, x_2\}$  od  $x_3$  (geometrická představa viz. strana 177 ve skriptech M. Hladíka – “nakolmení 3. vektoru”).

**Řešení:**

Zde se vyplatí malý předvýpočet. Vektory  $x_1 = (8, -1, 1, -2)^T, x_2 = (4, -2, 2, -1)^T$  jsou lineárně nezávislé, a navíc

$$\begin{pmatrix} 8 & -1 & 1 & -2 \\ 4 & -2 & 2 & -1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 8 & -4 & 4 & -2 \\ 8 & -1 & 1 & -2 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 8 & -4 & 4 & -2 \\ 0 & 3 & -3 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \end{pmatrix},$$

kde řádky  $x'_1$  a  $x'_2$  poslední matice jsou vzájemně kolmé a generují stejnou rovinu jako vektory  $x_1$  a  $x_2$ .

Nyní můžeme spočítat projekci vektoru  $x_3 = (5, 5, 3, 3)^T$  do roviny generované  $x'_1$  a  $x'_2$ :

$$p = \frac{\langle x_3, x'_1 \rangle}{\|x'_1\|^2} x'_1 + \frac{\langle x_3, x'_2 \rangle}{\|x'_2\|^2} x'_2 = \frac{17}{17} (4, 0, 0, -1)^T + \frac{2}{2} (0, 1, -1, 0)^T = (4, 1, -1, -1)^T.$$

(Protože  $x'_1$  a  $x'_2$  nemají jednotkovou normu, musíme při hledání projekce pracovat s ortonormálními vektory  $\frac{x'_1}{\|x'_1\|}$  a  $\frac{x'_2}{\|x'_2\|}$ . Proto se ve výrazu pro  $p$  objevuje ve jmenovateli  $\|x'_1\|^2$  resp.  $\|x'_2\|^2$ .)

V třetím kroku G.-S. ortogonalizace dostáváme

$$y_3 = x_3 - p = (5, 5, 3, 3)^T - (4, 1, -1, -1)^T = (1, 4, 4, 4).$$

Vzdálenost bodu  $A$  od roviny obsahující  $B$  a  $C$  je  $\|x_3 - p\| = \|y_3\| = \sqrt{1 + 16 + 16 + 16} = 7$ .

**Úloha 5:** Pomocí projekce najděte nejlepší přibližné řešení  $x'$  soustavy  $Ax = b$ , kde

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 4 & 2 & 0 \\ 2 & -4 & -1 \\ 1 & -2 & 2 \end{pmatrix}, \quad b = (10, 5, 13, 9)^T$$

Všimněte si, že sloupce matice  $A$  jsou vzájemně kolmé.

Určete také velikost chyby  $\|Ax' - b\|$ .

Vyjdou stejná řešení jako řešení soustavy  $A^T Ax = A^T b$ ?

**Řešení:** Přibližné řešení dané soustavy nalezneme jako souřadnice projekce  $b$  do sloupcového prostoru  $\mathcal{S}(A)$  matice  $A$ . Protože sloupce  $a_1, a_2$  a  $a_3$  matice  $A$  jsou vzájemně kolmé, je projekce vektoru  $b$  do sloupcového prostoru  $A$  přímo dána předpisem

$$b_{\mathcal{S}(A)} = \sum_{i=1}^3 \frac{\langle b, a_i \rangle}{\|a_i\|^2} a_i,$$

tedy  $b_{\mathcal{S}(A)} = (4, 8, 13, 9)^T$  s koeficienty  $x' = (3, -2, 1)^T$ . Protože sloupce  $A$  jsou navzájem ortogonální (a tedy lineárně nezávislé), je nalezené  $x'$  určené jednoznačně.

**Úloha 6:** Hookův zákon vyjadřuje lineární úměrnost pružné deformace materiálu na použité síle. Následující tabulka obsahuje hodnoty průtahu pružiny (v palcích) v závislosti na síle/hmotnosti (v librách). Odhadněte koeficient úměrnosti.

síla $F$	5	7	8	10	12
průtah $\ell$	11,1	15,4	17,5	22	26,3

**Řešení:**

Použijeme metodu nejmenších čtverců pro přibližné řešení soustavy  $Ax = b$ . Hledáme takové  $x'$ , které minimalizuje chybu nalezeného přibližného řešení, tj.  $x'$ , které minimalizujeme výraz  $\|Ax' - b\|_2$ . Jinými slovy hledáme  $x'$  pro které je  $Ax'$  rovno projekci vektoru

$b \in \mathbb{R}^m$  do sloupcového prostoru  $\mathcal{S}(A)$  matice  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ . Matice projekce z  $\mathbb{R}^m$  do  $\mathcal{S}(A)$  je  $A(A^T A)^{-1} A^T$ , a proto projekce  $b$  do  $\mathcal{S}(A)$  je vektor  $A(A^T A)^{-1} A^T b$ . Pro požadované  $x'$  dostáváme vztah  $A(A^T A)^{-1} A^T b = Ax'$ , tedy  $x' = (A^T A)^{-1} A^T b$  a hledané  $x'$  je právě řešením soustavy normálních rovnic  $A^T A x' = A^T b$ .

Pro zadané hodnoty síly  $F$  a průtahu  $\ell$  hledáme koeficienty  $c$  a  $d$ , pro které platí  $cF + d = \ell$  (např. pro první sloupec tabulky  $c5 + d = 11, 1$ ). Chceme tedy řešit soustavu  $Ax = b$  tvaru

$$\begin{pmatrix} 5 & 1 \\ 7 & 1 \\ 8 & 1 \\ 10 & 1 \\ 12 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c \\ d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 11, 1 \\ 15, 4 \\ 17, 5 \\ 22 \\ 26, 3 \end{pmatrix}.$$

Pro tuto soustavu dostáváme normální soustavu rovnic  $A^T A x' = A^T b$  s maticí

$$A^T A = \begin{pmatrix} 5 & 7 & 8 & 10 & 12 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 5 & 1 \\ 7 & 1 \\ 8 & 1 \\ 10 & 1 \\ 12 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 382 & 42 \\ 42 & 5 \end{pmatrix}$$

a vektorem pravých stran

$$A^T b = \begin{pmatrix} 5 & 7 & 8 & 10 & 12 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 11, 1 \\ 15, 4 \\ 17, 5 \\ 22 \\ 26, 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 838, 9 \\ 92, 3 \end{pmatrix}.$$

Přibližné řešení  $x'$  dává  $c \approx 2, 1774$  - směrnice přímky = koeficient úměrnosti a  $d \approx 0, 16986$  - absolutní člen přímky.

### Úloha 7:

*Rakovinné buňky se množí exponenciálně rychle v čase. Určete konkrétní vztah ve tvaru  $y = ce^{dt}$  při následujících datech.*

$t$ čas	1	2	3	4	5
$y$ (počet buněk)	16	27	45	74	122

### Řešení:

Po odlogaritmování soustavy dostaneme:

$$A^T A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \\ 3 & 1 \\ 4 & 1 \\ 5 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 55 & 15 \\ 15 & 5 \end{pmatrix}$$

$$A^T b = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \ln 16 \\ \ln 27 \\ \ln 45 \\ \ln 74 \\ \ln 122 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \ln 861412331516175761716224000 \approx 62.02062 \\ \ln 175504320 \approx 18,9832 \end{pmatrix}$$

Řešení:  $d \approx 0,507$ ;  $\ln c \approx 2,2753$ ;  $c \approx 9,731$ .

**Úloha 8:** Bud'  $H(a) = I_n - \frac{2}{a^T a} a a^T$ ,  $a \neq 0$ , Householderova matice. Dokažte, že  $H(a)$  je ortogonální.

**Nápověda:** Householderova matice je matice zrcadlení podle nadroviny s normálou  $a$  (viz. Příklad 8.75 ve skriptech M. Hladíka).

**Řešení:** Jelikož zrcadlení dle nadroviny je samo k sobě inverzní zobrazení (taková zobrazení se nazývají *involuce*), stačí ukázat, že  $H(a)$  je symetrická matice a dostaneme  $H(a)^T H(a) = H(a) H(a) = I_n$ , jak bylo třeba ukázat. Symetrie plyne z toho, že  $H(a)$  je součtem jednotkové matice a násobku matice projekce, které jsou obě symetrické. Formálně:

$$H(a)^T = \left( I_n - \frac{2}{a^T a} a a^T \right)^T = I_n^T - \frac{2}{a^T a} (a a^T)^T = I_n - \frac{2}{a^T a} (a^T)^T a^T = I_n - \frac{2}{a^T a} a a^T = H(a).$$

## Další příklady k procvičení

**Úloha 9:** V prostoru  $\mathbb{R}^4$  se standardním skalárním součinem  $\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^4 x_i y_i$  nalezněte pomocí Gramovy-Schmidtovy ortogonalizace ortonormální bázi  $Z = \{z_1, \dots, z_r\}$  řádkového prostoru následujících matic.

a)  $\begin{pmatrix} 0 & 3 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 5 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$

**Výsledek:**  $Z = \{(0, \frac{3}{5}, \frac{4}{5}, 0)^T, (0, -\frac{4}{5}, \frac{3}{5}, 0)^T, (\frac{\sqrt{2}}{2}, 0, 0, \frac{\sqrt{2}}{2})^T\}$ .

b)  $\begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 & 2 \\ 4 & 3 & 2 & 4 \\ 6 & -5 & 3 & 6 \\ -4 & 2 & 4 & 2 \end{pmatrix}$

**Výsledek:**  $Z = \{(\frac{2}{3}, 0, \frac{1}{3}, \frac{2}{3})^T, (0, 1, 0, 0)^T, (-\frac{2}{3}, 0, \frac{2}{3}, \frac{1}{3})^T\}$ .

c)  $\begin{pmatrix} 2 & 4 & 2 & 1 \\ -1 & -2 & -2 & -1 \\ 1 & 2 & 4 & 2 \\ 1 & 2 & 3 & 4 \end{pmatrix}$

**Výsledek:**  $Z = \{(\frac{2}{5}, \frac{4}{5}, \frac{2}{5}, \frac{1}{5})^T, (\frac{1}{5}, \frac{2}{5}, -\frac{4}{5}, -\frac{2}{5})^T, (0, 0, -\frac{\sqrt{5}}{5}, \frac{2\sqrt{5}}{5})^T\}$ .

**Úloha 10:** Rozšiřte ortonormální báze z předchozího příkladu na ortonormální bázi  $\mathbb{R}^4$ .

a) viz matice 
$$\begin{pmatrix} 0 & 3 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 5 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

**Výsledek:**  $z_4 = (-\frac{\sqrt{2}}{2}, 0, 0, \frac{\sqrt{2}}{2})^T$ .

b) viz matice 
$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 & 2 \\ 4 & 3 & 2 & 4 \\ 6 & -5 & 3 & 6 \\ -4 & 2 & 4 & 2 \end{pmatrix}$$

**Výsledek:**  $z_4 = (-\frac{1}{3}, 0, -\frac{2}{3}, \frac{2}{3})^T$ .

c) viz matice 
$$\begin{pmatrix} 2 & 4 & 2 & 1 \\ -1 & -2 & -2 & -1 \\ 1 & 2 & 4 & 2 \\ 1 & 2 & 3 & 4 \end{pmatrix}$$

**Výsledek:**  $z_4 = (-\frac{2\sqrt{5}}{5}, \frac{\sqrt{5}}{5}, 0, 0)^T$ .

**Úloha 11:** Pro matice z předchozího příkladu určete ortogonální projekci  $p$  vektoru  $a = (2, 2, 1, 5)^T$  do rádkového prostoru a souřadnice této projekce  $[p]_Z$  vzhledem k bázi  $Z$ .

a) viz matice 
$$\begin{pmatrix} 0 & 3 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 5 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

**Výsledek:**  $[p]_Z = (2, -1, \frac{7\sqrt{2}}{2})^T$ ,  $p = (\frac{7}{2}, 2, 1, \frac{7}{2})^T$ .

b) viz matice 
$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 & 2 \\ 4 & 3 & 2 & 4 \\ 6 & -5 & 3 & 6 \\ -4 & 2 & 4 & 2 \end{pmatrix}$$

**Výsledek:**  $[p]_Z = (5, 2, 1)^T$ ,  $p = (\frac{8}{3}, 2, \frac{7}{3}, \frac{11}{3})^T$ .

c) viz matice 
$$\begin{pmatrix} 2 & 4 & 2 & 1 \\ -1 & -2 & -2 & -1 \\ 1 & 2 & 4 & 2 \\ 1 & 2 & 3 & 4 \end{pmatrix}$$

**Výsledek:**  $[p]_Z = (\frac{19}{5}, -\frac{8}{5}, \frac{9\sqrt{5}}{5})^T$ ,  $p = (\frac{6}{5}, \frac{12}{5}, 1, 5)^T$ .

**Úloha 12:** Pomocí projekce najděte nejlepší přibližné řešení  $x'$  soustavy  $Ax = b$ , kde

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 2 & -1 & 1 & 3 \\ 3 & 1 & 3 & -1 & -2 \\ 2 & -3 & -1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -2 & -3 & 1 \\ 1 & -3 & 1 & 3 & 1 \\ 1 & 1 & -3 & 2 & -3 \end{pmatrix}, \quad b = (26, 5, 34, -18, -30, -13)^T.$$

Určete také velikost chyby  $\|Ax' - b\|$ .

Všimněte si, že sloupce matice  $A$  jsou vzájemně kolmé.

**Výsledek:**  $x' = (4, 2, 0, -3, 1)^T$ ,  $\|Ax' - b\| = 2$

**Úloha 13:** Necht' jsou  $A, B \in \mathbb{R}^{n \times n}$  Householderovy matice.

a) Je bloková matice  $\begin{pmatrix} A & 0 \\ 0 & B \end{pmatrix}$  také Householderova matice?

**Řešení:** Ne.

b) Je bloková matice  $\begin{pmatrix} I_n & 0 \\ 0 & A \end{pmatrix}$  Householderova matice?

**Řešení:** Ano.

**Úloha 14:** Ukažte, že pokud jsou vektory  $q_1, \dots, q_n \in \mathbb{R}^n$  navzájem na sebe kolmé, pak matice  $I - q_1 q_1^T, \dots, I - q_n q_n^T$  navzájem komutují.