

23-驱动理论

- 1、模块化编程
- 2、驱动理论
- 3、函数接口
- 4、中断编程
- 5、内核定时器
- 6、内核延时执行机制
- 7、内核同步机制

一、模块化编程

驱动调试阶段，以单个模块加载内核，将.c文件利用模板编译为.ko文件

`insmod xxx.ko` //加载

`rmmmod xxx.ko` //卸载

制作文件系统：制作很多的命令 `/bin` 出错？ `/etc` 下面的配置文件

单模块编程、多模块编程

传参： `module_param`、`module_param_array`

二、驱动理论

应用层通过调用驱动层注册的接口，完成对硬件的操作。

应用层：`open`、`close`、`read`、`write`、`ioctl`、`lseek`、`poll`等

驱动层：`file_operations`指定的函数

应用层的`open` --- 驱动层的`open`

驱动层：注册`/dev`节点 字符设备`c`、网络设备`s`、块设备`b`

杂项设备注册、经典方式注册、`linux2.6`版本

杂项设备：`misc_register` `struct miscdevice`描述一个字符设备(指定次设备号、节点名字、关联的`file_operations`)

经典方式注册：`register_chrdev(int major,char *pathname,struct file_operations *f_ops);`

`linux2.6`版本：申请设备号、添加设备到内核

注册设备节点：`class_create`、`device_create`

编写驱动:

框架: GPIO 映射地址: ioremap、iounmap

硬件配置: 分析数据手册、参考裸机程序、复杂驱动: 内核提供的接口

填充file_operations? led灯:ioctl、write key: read 串口: read、write

三、函数接口

file_operations:open、release、read、write、ioctl、lseek、poll、fasync

open:硬件开启的操作

release: 硬件的关闭的操作

read: copy_to_user 应用层读操作 驱动层返回给应用层数据

write: copy_from_user 应用层写操作 驱动层读取应用层数据

ioctl: 参数传递 参数个数、放在被系统占用 cmd不能为2

lseek: 参数的传递 偏移量、参考位置 (考虑文件大小)

poll: 轮询机制(一定时间内去轮询等待队列上的事件, 如果有时间解除阻塞返回真)

fasync: 异步通知(驱动有事件发生, 内核可以向应用层发送指定的信号)

四、中断编程

将IO配置中断, 中断发生执行指定的中断服务函数。

request_irq: 注册中断

应用层无法感知中断发生以及读取相应数据?

注册设备、添加等待队列。

五、内核定时器

1、定义struct timer_list结构体指定定时器函数、超时时间、传递的参数

2、初始化结构体

3、添加定时器到内核

4、修改定时器的计时时间

利用定时器：延时、消抖 中断服务函数：修改推后定时器 定时器：唤醒等待队列

六、内核延时执行机制(相当于内核的线程操作)

1、小任务 (创建、调度、终止、删除、传参)

2、工作队列 (创建、调度、终止、删除、传参)

七、内核的同步机制

信号量、锁

信号量：类似睡眠锁，可以用在不同的函数中

锁：忙等待锁，在一个函数当中保护一段临界区的代码

复习

预习平台设备总线

