# 一、Linux系统软件体系架构

应用程序、库、内核、驱动程序的关系:

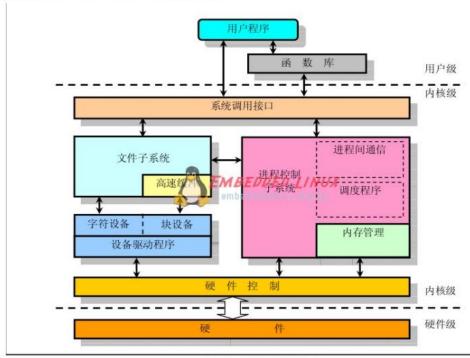
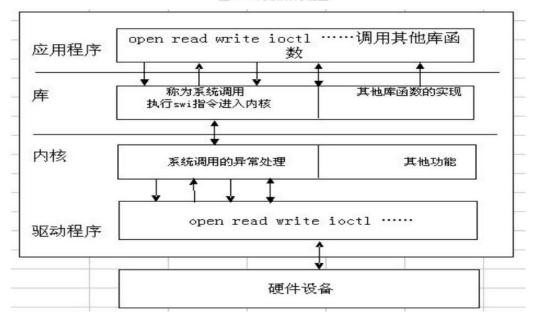


图 2-4 内核结构框图



例:应用程序调用内核的流程

- 1. 应用程序使用系统调用提供的 open 函数打开代表 LED 的设备文件。
- 2. open 函数最后会执行"swi"指令,这条指令会引起 CPU 异常,进入内核。
- 3. 内核的异常处理函数根据 open 函数的参数找到相应的驱动程序, 返回一个文件句 柄给应用程序。
- 4. 应用程序得到文件句柄后, 使用系统调用提供的 write 或 ioctl 函数发出控制命令。
- 5. write 或 ioctl 函数最后也会执行"swi"指令,这条指令会引起异常,再次进入内核。
- 6. 内核的异常处理函数根据 write、ioctl 参数调用驱动程序的相关函数, 点亮 LED。

应用层通过操作系统调用接口函数(open、read、write、ioctl、mmap等)来调用文件系统 里的设备节点、从而操作硬件资源;

文件系统里的设备节点是驱动程序注册产生的 (在/dev 目录下)。

它们都是设置好相关寄存器后,执行某条指令引发异常进入内核。对于 ARM 架构的 CPU,这条指令为 swi。应用程序调用接口函数时,将会调用驱动程序中的 open、read、write、ioctl、mmap 等函数来进行操作(初始化、读、写等)。与应用程序不同,驱动程序从不主动运行,它根据应用程序的要求进行初始化和读写。驱动程序加载进内核时,只是告诉内核"我在这里,我能做这些工作",至于这些"工作"何时开始,取决于应用程序。

# 二、驱动原理

## 1、设备分类

- a、字符设备(c): 像普通文件或字节流一样,以字节为单位,遵循单个字符读写操作。 字符设备可以通过设备文件节点访问。 (串口、LCD 屏、 pwd、led、 key 等);
- b、块设备(b): 以块为单位进行随机读写。

块设备也是通过文件节点来访问。 (flash、 sd 卡、IDE 硬盘、 SCSI 硬盘等);

c、网络设备(s): 它和字符设备,块设备区别在于没有设备节点,通过内部的 buffer 缓存实现它的数据传输,其实就是把要发送的原始数据加上一些协议栈的头,最终发送出去。 遵循套接字编程。 (网卡);

相对于字符设备,网络设备是有结构的、成块的;但是同样相对于块设备,它的块大小是不确定的,网络报文大到几千字节小到几字节。内核给网络设备提供了一整套数据包传输相关的函数,不是 open write 而是 socket 套接字。linux 对网络的提供很强大的支持。

#### 2、设备节点

设备节点是驱动程序给用户空间提供访问接口的文件,不同于普通的文件,存放/dev/目录下(网络设备 dev 下没有设备文件),每一个设备节点都有一个设备号,由32位的数来描述,设备号由主设备号和次设备号组成。

主设备号: 同一类的设备具有相同的主设备号 --- 高 12 位;

次设备号: 用来区别同一类设备下不同的个体 --- 低 20 位;

## 3、地址操作

Linux 使用的地址全部是虚拟地址。内核中不能直接访问物理地址;

意味着驱动程序要把物理地址转换为虚拟地址。

void \_\_iomem \* ioremap (unsigned long phys\_addr(物理地址), unsigned long size(大小))

//内存映射,返回一个对应的虚拟地址;

void iounmap (volatile void \_\_iomem \*addr) //解除内存映射;

# 三、杂项设备注册方式

(主设备号默认全部为10)

头文件: #include inux/miscdevice.h>

函数: int misc\_register(struct miscdevice \* misc); //杂项设备注册函数

#### 参数:

```
struct miscdevice
```

int minor;

//次设备号, 255 是代表自动分配次设备号;

```
//设备节点名; /dev 目录下
  const char *name;
  const struct file_operations *fops;
                                              //关联文件操作函数集;
/* 下面的成员是供内核使用 , 驱动编写不需要理会 */
                             //内核自动填充
  struct list_head list;
  struct device *parent;
  struct device *this_device;
  const char *nodename;
  umode_t mode;
};
                             //文件操作函数集;
struct file_operations
     struct module *owner;
     loff_t (*llseek) (struct file *, loff_t, int);
     ssize_t (*read) (struct file *, char __user *, size_t, loff_t *);
     ssize_t (*write) (struct file *, const char __user *, size_t, loff_t *);
     ssize t (*aio read) (struct kiocb *, const struct iovec *, unsigned long, loff t);
     ssize_t (*aio_write) (struct kiocb *, const struct iovec *, unsigned long, loff_t);
     int (*readdir) (struct file *, void *, filldir_t);
     unsigned int (*poll) (struct file *, struct poll_table_struct *);
     long (*unlocked_ioctl) (struct file *, unsigned int, unsigned long);
     long (*compat_ioctl) (struct file *, unsigned int, unsigned long);
     int (*mmap) (struct file *, struct vm_area_struct *);
     int (*open) (struct inode *, struct file *);
     int (*flush) (struct file *, fl_owner_t id);
     int (*release) (struct inode *, struct file *);
     int (*fsync) (struct file *, loff_t, loff_t, int datasync);
     int (*aio_fsync) (struct kiocb *, int datasync);
     int (*fasync) (int, struct file *, int);
     int (*lock) (struct file *, int, struct file_lock *);
     ssize_t (*sendpage) (struct file *, struct page *, int, size_t, loff_t *, int);
     unsigned long (*get_unmapped_area)(struct file *, unsigned long, \
                                               unsigned long, unsigned long, unsigned long);
     int (*check_flags)(int);
     int (*flock) (struct file *, int, struct file_lock *);
     ssize_t (*splice_write)(struct pipe_inode_info *, struct file *, loff_t *,\
                                                                        size_t, unsigned int);
     ssize_t (*splice_read)(struct file *, loff_t *, struct pipe_inode_info *, \
                                                                      size_t, unsigned int);
     int (*setlease)(struct file *, long, struct file_lock **);
     long (*fallocate)(struct file *file, int mode, loff_t offset,loff_t len);
    //操作设备节点的函数接口
```

补充:

教科书上讲 C 语言结构体初始化是按照顺序方式来讲的,没有涉及到乱序的方式。

顺序初始化:必须要按照成员的顺序进行,缺一不可,如果结构体比较大,很容易出现错误,而且表现形式不直观,不能一眼看出各个 struct 各个数据成员的值。

乱序初始化:是 C99 标准新加的,比较直观的一种初始化方式。乱序初始化成员可以不按照顺序初始化,而且可以只初始化部分成员,扩展性较好。

linux 内核中采用乱序初始化方式初始化结构体。用点(.)符号,它是 C99 标准。

系统调用号: /usr/include/asm/unistd.h 例: 系统调用表: /root/linux-3.5/arch/arm/kernel/calls.S

# 四、经典设备注册方式

注册了一个设备 , 有一个主设备号以及关联了一个file\_operations。

头文件: #include linux/fs.h>

早期版本的设备注册使用函数 register\_chrdev(),操作成功返回值为 0。在关闭设备时,通常需要解除原先的设备注册,使用函数 unregister\_chrdev()。其中主设备号和次设备号不能大于 255。

函数: register\_chrdev(unsigned int major,const char \* name,const struct file\_operations \* fops)

参数1: 大于0--- 直接指定主设备号,返回0;

等于0--- 自动分配主设备号,并返回;

参数 2: 名字; //和 dev 下面名字无关;

参数 3: 关联的文件指针函数集;

函数: void unregister\_chrdev(unsigned int major, const char \*name)

参数: major: 主设备号

name: 设备名,使用 register\_chrdev 注册的设备名

这种方式不会在 dev 下面创建设备节点, 调用一个 register\_chrdev 注册后, 256 个次设备号就都被占用完了。也就是说一个主设备号只能使用 register\_chrdev 函数注册一次。 有两种方式创建设备节点:

a、手动创建:

mknod /dev/xxx c 主设备号 次设备号

b、通过代码实现自动创建: (多两个函数)

register\_chrdev(int mojor,char \*name,struct file\_operations \*fops);

static struct class \* adb\_dev\_class = class\_create(THIS\_MODULE, "adb");

device\_create(adb\_dev\_class, NULL, MKDEV(ADB\_MAJOR, 0), NULL, "adb");

先创建设备类: class create(THIS MODULE,类名); //返回了一个类指针

创建设备节点: device\_create(类);

device\_create创建一个节点(物理介质文件),将设备和节点相关联;

struct device \*device\_create(

应用层 open("/dev/led",0\_RDWR); n内核层这个设备指定的open函数。

struct class \*cls, // 设备的类 类指针 让那个类来管理

struct device \*parent, // NULL

dev t devt, // 主设备号和次设备号的组合 32 位, 主 12 位 次 20 位

void \*drvdata, // NULL,设备私有数据

const char \*fmt, ... /\*可以格式化的 fmt:/dev/下的设备名\*/

);

# 五、linux 系统 2.6 版本的注册方式

1、这个方式定义了一个核心结构体(在头文件 include/linux/cdev.h 里)。

使用 struct cdev 结构体来描述一个设备,只需填充这个结构体就可以完成设备注册。 (写设备驱动只要填充 owner, ops, dev, count 这几个就可以了)

```
struct cdev
{
    struct kobject kobj;
    struct module *owner; //拥有者指针
    const struct file operations *ops; //文件操作集
    struct list head list; //链表头
    dev_t dev; //完整的设备号
    unsigned int count; //次设备号
};
```

ops: void cdev\_init(struct cdev \*cdev, const structfile\_operations \*fops)指定关联文件操作指针集; dev: 起始设备号(包含主设备号和次设备号), dev\_t: 实际上是一个 u32 类型; count: 次设备号的数量(连续的), 从 dev 号开始;

设备号: 使用 dev\_t 来表示一个设备号。其中高 12 位是主设备号(2<sup>12</sup>=4K, 其中 10 是给杂项设备使用), 低 20 位是次设备号 (2<sup>20</sup>=1M)。

合成设备号: MKDEV(ma,mi): ma: 主设备号, mi: 次设备号;

分解设备号: MAJOR(dev): 从设备号 dev 中分解出主设备号;

MINOR(dev): 从设备号 dev 中分解出次设备号;

特征:

- a. 安装后,不会自动创建/dev/设备文件节点, 需要手动使用 mknod 命令创建。
- b. 调用一个 cdev\_add 注册后,指定数量的次设备号被占用完了。数量可以自己指定, 一个主设备可以使用 cdev\_add 函数注册多次。
- c. 设备号使用前需要先申请: register\_chrdev\_region 或 alloc\_chrdev\_region 函数申请。

## 2、申请设备号

A、静态申请: (已知主设备号)

函数: int register\_chrdev\_region(dev\_t from, unsigned count, const char\*name)

参数: from: 设备号的指定值 (起始值);

count: 连续申请的次设备号的数量;

name: 设备名;

返回值: 0: 成功; 负数: 失败

B、动态申请: (自动分配一个设备号)

函数: int alloc\_chrdev\_region(dev\_t \*dev, unsigned baseminor, unsigned count,const char\*name)

参数: dev: 存放分配成功的第一个设备号的指针。

baseminor: 起始次设备号

count: 连续申请的次设备号的数量;

name: 设备名;

返回值: 0: 成功, 负数: 失败

C、注销设备号:

函数: void unregister\_chrdev\_region(dev\_t from, unsigned count);

参数: from: 设备号的起始值;

count: 连续注销次设备号的数量;

## 3、 将设备添加到内核

函数: int cdev\_add(struct cdev \*cdev, dev\_t dev, unsigned count)

参数: cdev:struct cdev 字符设备结构指针 dev:设备号,包含主和次设备号。

count: 连续次设备号的个数; 返回值: 成功返回 0, 失败返回负数;

注销函数: void cdev\_del(struct cdev \*cdev)

参数: cdev:struct cdev 字符设备结构指针

### 4、备注

MAJOR(dev\_t dev); //获取主设备号
MINOR(dev\_t dev); //获取次设备号
MKDEV(主设备号,次设备号) //合成完整设备号

unsigned int iminor(struct inode \*inode); //次设备号 unsigned int imajor(struct inode \*inode); //主设备号

注:通过提取次设备号, 可以判断打开的设备节点。

## 5、编写一个 Linux 2.6 字符设备驱动步骤

模块的初始化函数:

- 1). 申请设备号;
- 2). 分配 cdev 结构空间;
- 3). 初始化 cdev 结构;
- 4). 注册已经初始化好的 cdev 结构;

#### 模块卸载函数:

- 1). 注销 cdev 结构;
- 2). 释放 cdev 结构空间;
- 3). 释放设备号;

# 六、补充知识点

# 1、设备号: 主设备号, 次设备号

设备号是一个数字,它是设备的标志。linux 下的设备,一般都会在/dev 目录下生成一个设备文件(也就是设备节点),用户程序通过设备文件对设备进行操作。

设备文件通过使用 mknod 命令来创建,其中指定了主设备号和次设备号。主设备号表明设备的类型 (例如串口设备,硬盘等),与一个确定的驱动程序对应;次设备号通常是用于标明不同的属性,例如不同的使用方法、不同的位置、不同的操作等,它标志着某个具体

的物理设备。

对于 linux 的驱动程序来说,一般一个驱动代码针对一类设备,驱动代码中再根据次设备号来区分要执行哪一部分,/dev 下 c 开头的文件表示字符设备, b 开头的是块设备, l 表示是连接文件, d 开头是目录;

例: mknod /dev/ttySAC0 c 204 64

在 dev 目录下创建一个设备节点,指向一个主设备号为 204,次设备号为 64 的设备。

#### 2、杂项设备驱动模型

杂项设备是在嵌入式系统中用得比较多的一种设备驱动。在 Linux 内 核 的 include/linux/miscdevice.h 文件里,要把自己定义的 miscdevice 从设备定义在这里。

一般因为这些字符设备不符合预先确定的字符设备范畴,或者不方便归类,所以把这些设备归类为杂项设备,这些设备采用主设备号 10,一起归于 miscdevice,其实 misc\_register 就是用主设备号 10 调用 register\_chrdev()的。misc 设备其实也是特殊的字符设备。

#### \*\*以下是在 insmod 驱动的时候执行的: \*\*

struct file\_operations 当注册设备的时候,需要指定设备的(文件)操作函数。static struct file\_operationsled\_fops =

\_ TI

.owner = THIS\_MODULE, //所有者;

.open = leds\_open, //指定 open 函数的实现;

.release = leds\_close, //指定 close 函数的实现;

**}**;

int (\*open) (struct inode \*, struct file \*); //指定打开设备文件的时候执行的工作;

在操作设备前必须先调用 open 函数打开文件,可以干一些需要的初始化操作。当然,如果不实现这个函数的话,驱动会默认设备的打开永远成功。打开成功时 open 返回 0。

int (\*release) (struct inode \*, struct file \*); //关闭设备文件的时候执行的工作;

当设备文件被关闭时内核会调用这个操作,当然这也可以不实现,函数默认为 NULL。 关闭设备永远成功。

.owner: 它是一个指向拥有这个结构的模块的指针. 这个成员用来在它的操作还在被使用时阻止模块被卸载.几乎所有时间中,它被简单初始化为 THIS\_MODULE,一个在 - < Linux/module.h>中定义的宏。

#### 3、 struct file 结构体中提取次设备号

应用程序匹配驱动是通过设备号来匹配,而不是通过设备名。所以/dev 下文件名是什么不重要, 重要是这个文件和设备号。获得次设备号: MINOR(file->f\_dentry->d\_inode->i\_rdev)

#### 4. 杂项设备驱动模型和标准字符设备驱动模型比较

- 1)、 杂项设备驱动可以自动创建设备节点,标准字符设备驱动不能自动创建节点;
- 2)、 杂项设备驱动和经典字符设备驱动模型次设备号范围是 0-255; Linux2.6 的设备驱动模型次设备号范围 0-(1M-1);
- 杂项设备驱动主设备号为 10;
   标准字符设备驱动模型主设备号可以指定或者由系统分配;
- 4)、 标准设备驱动模型想要实现自动创建节点,需要创建调用创建设备类 (class\_create) 和创建节点(device\_create)的函数;
- 5)、 杂项设备驱动模型是对标准字符设备驱动模型的封装;