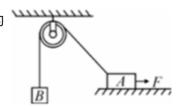
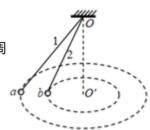
## 终章检测

- 一、单选题(共11小题,每小题4分,共44分)
- 1.(4分)(2020春•信阳期末)如图所示水平面粗糙程度相同,物体A、B经光滑的 轻质定滑轮用细线连在一起。当A物体受水平向右的力F在水平面上向右运 动时,B物体匀速上升,下列说法正确的是( )

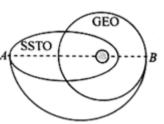


- A. 物体A做加速运动
- B. 绳子拉力增大

- C. 物体A克服绳子拉力做功功率不变
- D. 物体A受到的滑动摩擦力变小
- 2.(4分)(2019秋•泉州期末)如图,两弹性轻绳一端系在天花板的O点,另一端分别系着质量均为m的小球a、b,并让两小球都以O'为圆心在同水平面上做匀速圆周运动。已知两弹性绳的弹力都与其伸长量成正比,且原长恰好都等于OO',则(\_\_\_)

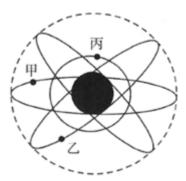


- A. 小球a、b的运动周期相同
- B. 小球a的向心力大于小球b的向心力
- C. 小球a、b的线速度大小相同
- D. 弹性绳1的劲度系数大于弹性绳2的劲度系数
- 3.(4分)(2020◆烟台二模)2019年12月27日,长征五号遥三运载火箭在中国文昌航天发射场点火升空,2000多秒后,与实践二十号卫星成功分离,将卫星送入近地点高度193km、远地点高度68000km的超同步转移轨道(SSTO);2020年1月5日,实践二十号卫星在离地35786km的地球同步轨道(GEO)成功定点,这标志着东方红五号卫星公用平台首飞成功。如不考虑轨道倾角改

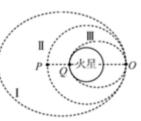


- 变,单纯就速度大小而言,卫星从SSTO进入GEO需要两次动力变轨,如图所示,一次在SSTO远地点A加速,提高近地点高度到GEO高度,第二次在新的近地点B减速,使远地点高度下降到GEO高度,卫星从A点无动力飞行GEO到B点,下列说法中正确的是( )
- A. 在A点时的速度大于在GEO的环绕速度
- B. 在B点时的加速度大于卫星在GEO环绕的向心加速度
- C. 卫星从A点到B点无动力飞行的过程中机械能减少
- D. 卫星从A点到B点的过程中, 动能的增加量等于势能的减少量
- 4.(4分)(2020•山东模拟)

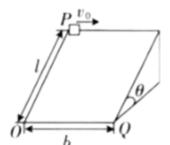
我国北斗三号系统的"收官之星"计划于2020年6月发射。北斗三号卫星导航系统由3颗周期为24h的地球静止轨道卫星(如图中甲),3颗周期为24h的倾斜地球同步轨道卫星(如图中乙),24颗中圆地球轨道卫星(如图中丙)三种轨道卫星共30颗卫星组成。其中中圆地球轨道卫星离地高度2.1×10<sup>4</sup>km,静止轨道卫星和倾斜同步卫星离地高度均为3.6×10<sup>4</sup>km,以下说法正确的是(



- A. 中圆轨道卫星的运行周期小干地球自转周期
- B. 倾斜地球同步轨道卫星和静止轨道卫星线速度大小不同
- C. 地球赤道上物体的线速度比中圆轨道卫星线速度大
- D. 中圆地球轨道卫星的发射速度可以小于7.9km/s
- 5.(4分)(2020•定海区校级模拟)据报道,我国准备在2020年发射火星探测器,并于2021年登陆火星。如图所示为载着登陆舱的探测器经过多次变轨后登陆火星的轨迹图,其中轨道 I、III为椭圆,轨道 II 为圆。探测器经轨道 I、II、III运动后在Q点登陆火星,O点是轨道 I、II、III的交点,轨道上的O、P、Q三点与火星中心在同一直线上,O、Q两点分别是椭圆轨道 III 的远火星点和近火星点。已知火星的半径为R,OQ=4R,轨道 II 上经过O点的速度为v。下列说法正确的是(

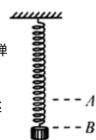


- A. 在相等时间内,轨道 | 上探测器与火星中心的连线扫过的面积与轨道 || 上探测器与火星中心的连线扫过的面积相等
- B. 探测器在轨道 II 运动时,经过O点的加速度等于▼2 3R
- C. 探测器在轨道 I 运动时, 经过O点的速度小于v
- D. 在轨道 || 上第一次由O点到P点与轨道 ||| 上第一次由O点到Q点的时间之比是3:2
- 6.(4分)(2020春•莲湖区期末)如图所示,一光滑固定斜面长为1、宽为b、倾角为θ, 一物块(可看成质点)质量为m,从左上方顶点P处沿斜面以某一初速度水平射入,恰好从底端Q点离开斜面,重力加速度大小为g,则( )

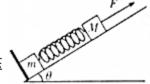


- A. 物块做加速度越来越大的曲线运动
- B. 该过程斜面对物块的支持力做正功
- C. 其他条件不变的情况下,将物块从PO中点射入,则该物块将从OQ中点离 开斜面
- D. 物块到达Q点的动能为<sub>m(b<sup>2</sup>+41<sup>2</sup>)gsinθ 41</sub>

7.(4分)(2020•平谷区二模)如图所示,一根轻质弹簧上端固定在天花板上,下端挂一重物(可视为质点),重物静止时处于B位置。现用手托重物使之缓慢上升至A位置,此时弹簧长度恢复至原长。之后放手,使重物从静止开始下落,沿竖直方向在A位置和C位置(图中未画出)之间做往复运动。重物运动过程中弹簧始终处于弹性限度内。关于上述过程(不计空气阻力),下列说法中正确的是(



- A. 重物在C位置时, 其加速度的数值大于当地重力加速度的值
- B. 在重物从A位置下落到C位置的过程中, 重力的冲量大于弹簧弹力的冲量
- C. 在手托重物从B位置缓慢上升到A位置的过程中,手对重物所做的功等于重物往复运动过程中所具有的最大动能
- D. 在重物从A位置到B位置和从B位置到C位置的两个过程中、弹簧弹力对重物所做的功相同
- 8.(4分)(2020•山东模拟)水平地面上固定一倾角为θ的光滑斜面体,斜面体底端有 一垂直于斜面的固定挡板,如图所示,一劲度系数为K的轻弹簧两端连接两物 体,质量分别为m、M,用力作用在M上,使系统静止,同时m恰好对挡板无压



- 力。某时刻撤去外力,则撤去外力后(重力加速度取g)()
- A. M下滑过程中弹簧的最大弹性势能为 2(M²+Mπ) g²sin²θ k
- B. M下滑过程中弹簧处于原长时M速度最大
- C. M运动到最低点时m对挡板的压力为2(M+m) gsinθ
- D. M在下滑过程中机械能守恒
- 9.(4分)(2020•临海市校级一模)如图所示,一根粗细均匀的光滑细杆竖直固定,质量为m的 小环C穿在细杆上,一个光滑的轻质小滑轮D固定在竖直墙上(竖直墙在图中没有画 出)。A、B两物体用轻弹簧相连,竖直放在水平面上。一根没有弹性的轻绳,一端与A 连接,另一端跨过小滑轮D与小环C相连。小环C位于M时,绳子与细杆的夹角为θ,此时 B物体刚好对地面无压力。现让小环C从M点由静止释放,当下降h到达N点时,绳子与细 开的夹角再次为θ,环的速度达到v,下面关于小环C下落过程中的描述不正确的是



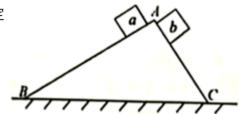
- A. 小环C、物体A和轻弹簧组成的系统机械能守恒
- B. 当小环落到与滑轮同一高度时, 小环的机械能最大
- C. 小环从M到与滑轮等高处,弹簧弹性势能一直减小
- D. 小环C到达N点时物体A的动能为 $mgh \frac{1}{2}mv^2$



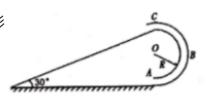
因数分别为 $\mu_A=0.4$ 和 $\mu_B=0.5$ ,开始时两物体之间有一压缩的轻弹簧(不拴接),

并用细线将两物体拴接在一起放在水平地面上。现将细线剪断,则两物体将被弹簧弹开,最后两物体 都停在水平地面上。下列判断正确的是()

- A. 在弹簧弹开两物体以及脱离弹簧后两物体的运动过程中, 两物体组成的系统动量不守恒
- B. 在弹簧弹开两物体以及脱离弹簧后两物体的运动过程中, 整个系统的机械能守恒
- C. 在两物体被弹开的过程中, A、B两物体的机械能一直增大
- D. 两物体一定同时停在地面上
- 11. (4分)(2020●南平一模)如图所示,表面光滑的楔形物块ABC固定 在水平地面上, ∠ABC < ∠ACB, 质量相同的物块a和b分别从 斜面顶端沿AB、AC由静止自由滑下。在两物块到达斜面底端 的过程中,正确的是()



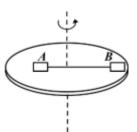
- A. 两物块所受重力冲量相同
- B. 两物块的动量改变量相同
- C. 两物块的动能改变量相同
- D. 两物块到达斜面底端时重力的瞬时功率相同
- 二、多选题(共3小题,每小题4分,共12分)
- 12. (4分)(2020春•4月份月考)如图所示,一个固定在竖直平面内的半圆形 管道ABC,半圆形管道在最高点C通过很小的一段圆弧与倾角为30° 的光滑斜面平滑连接,管道里有一个直径略小于管道内径的小球, 小球在管道内做圆周运动,小球经过管道的C点时管道对小球的作用



力大小为F,已知半圆形管道的半径R=1.0m,小球可看做质点且质量m=1.0kg, $g=10m/s^2$ ,则下列说 法正确的是()

- A. 当小球经过管道的C点时F=6N,则小球的速度为4.0m/s
- B. 当小球经过管道的C点时F=15N,则小球的速度为5.0m/s
- C. 小球从C点滑到斜面底端的最长时间为 $\frac{2}{5}\sqrt{10}$
- D. 当小球从C点滑到斜面底端的时间为1.0s时,则小球经过管道的C点时F=2.25N
- 13.(4分)(2020春•南山区校级月考)

如图所示,A、B两个物体之间用强度足够大的轻绳相连,并放在旋转平台上, 其与平台间的动摩擦因数均为 $\mu$ . 已知A、B的质量均为m,A距离转轴为R,B距 离转轴为2R,A、B均可视为质点,重力加速度为g,用 $\omega$ 表示平台转动的角速

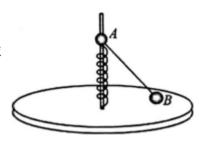


度。下列说法正确的是()

B. 当
$$ω=\sqrt{\frac{\mu g}{R}}$$
时,A物体所受摩擦力为零

D. 当ω=
$$\sqrt{\frac{2\mu g}{R}}$$
时,A物体开始滑动

14. (4分)(2019秋•宿迁期末)如图所示,足够大的水平圆台中央固定一光滑竖直细杆,原长为L的轻质弹簧套在竖直杆上,质量均为m的光滑小球A、B用长为L的轻杆及光滑铰链相连,小球A穿过竖直杆置于弹簧上。让小球B以不同的角速度ω绕竖直杆匀速转动,当转动的角速度为ω<sub>0</sub>时,小球B刚好离开台面。弹簧始终在弹性限度内,劲度系数为k,重力加速度为g,则(

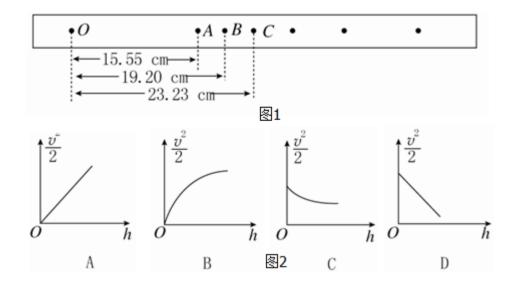


- A. 小球均静止时,弹簧的长度为L k
- B. 角速度 $\omega = \omega_0$ 时,小球A对弹簧的压力为mg

C. 角速度
$$\omega_0 = \sqrt{\frac{kg}{kL - 2mg}}$$

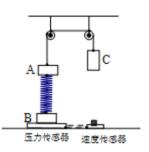
- D. 角速度从ωω继续增大的过程中, 小球A对弹簧的压力不变
- 三、实验题(共1小题,每小题8分,共8分)
- 15. (8分)(2020◆兴庆区校级四模) 在用打点计时器验证机械能守恒定律的实验中,使质量为m=1.00kg的重物自由下落,打点计时器在纸带上打出一系列的点,选取一条符合实验要求的纸带如图所示。O为第一个点,A、B、C为从合适位置开始选取连续点中的三个点。已知打点计时器每隔0.02s打一个点,当地的重力加速度为g=9.80m/s²,那么:

(1)	根据图上所得的数据,应取图中O点到_	点来验证机械能守恤	<b>亘定律</b> ;
(2)	从O点到(1)问中所取的点,重物重力	势能的减少量△E <sub>p</sub> =	J,动能增加量
\E <sub>k</sub> =	=J(结果取三位有效数字	로) ;	
(3)	若测出纸带上所有各点到O点之间的距离	ī,根据纸带算出各点的速度v及物(	本下落的高度h,则以
, 2 <u>—</u> 头	]纵轴,以h为横轴画出的图象是图2中的_	o	

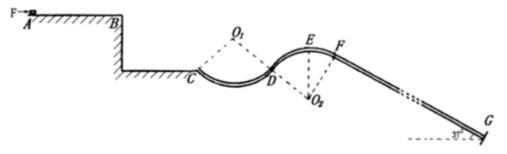


四、计算题(共3小题,每小题12分,共36分)

16. (12分)(2020◆未央区校级三模)某同学利用如图装置来研究机械能守恒问题,设计了如下实验. A、B是质量均为m的小物块,C是质量为M的重物,A、B间由轻弹簧相连,A、C间由轻绳相连. 在物块B下放置一压力传感器,重物C下放置一速度传感器,压力传感器与速度传感器相连. 当压力传感器示数为零时,就触发速度传感器测定此时重物C的速度. 整个实验中弹簧均处于弹性限度



17. (12分)(2020•浙江模拟) 如图所示,质量m=100g的滑块(可视为质点),在F=1N的水平推力作用下从 A点由静止开始运动,一段位移后撤去推力F,当滑块由平台边缘B点飞出后,恰能从C点沿切线方向 进入圆弧管道,滑块略小于管道内径。已知AB间的距离L=2.1m,滑块与平台间的动摩擦因数μ=0.5, B、C两点间水平距离s=1.2m、竖直高度差h=0.8m,CD、DF是半径均为R=0.5m的光滑圆弧管道,C、 D等高,E为DF管道的最高点,FG是长度d=10m、倾角θ=37°的粗糙直管道,在G处有一反弹膜,能无 机械能损失的反弹滑块,各部分管道在连接处均相切。(cos37°=0.8,sin37°=0.6)求:



- (1) 滑块在平台上运动时水平推力F作用的位移大小;
- (2) 滑块第一次到达E点时对轨道的作用力;
- (3) 要使滑块反弹一次后能停在管道FG上,滑块与管道FG之间动摩擦因数的取值范围。

静止在光滑水平面上,圆弧轨道的下端与长木板等高,上端与右侧的平台在同一水平面上。质量  $m_0$ =1kg的滑块以水平速度 $v_0$ =10m/s从左端滑上长木板,通过长木板后又滑上圆弧轨道,当滑块滑离圆弧轨道最高点的瞬间,圆弧轨道撞上右侧平台。已知长木板长度L=3.8m,滑块与长木板间的动摩擦因数 $\mu$ =0.2,圆弧轨道半径R=0.225m,重力加速度g=10m/s<sup>2</sup>,求:

- (1) 滑块在长木板上运动的时间及刚滑离长木板时的速度大小;
- (2) 分析滑块能否落在平台上;如果能够落在平台上,则计算它从离开圆弧轨道到落在平台上所需时间。