

Résumé cours # 4 : Équilibre d'un corps rigide : translation et rotation

1- Équilibre statique d'un corps rigide :

Un corps rigide est en équilibre statique s'il ne subit aucune translation (équilibre de translation) et aucune rotation (équilibre de rotation).

- Équilibre statique de translation : $R_x = \sum_{i=1}^n F_x = 0$ et $R_y = \sum_{i=1}^n F_y = 0$

- Équilibre de rotation : $\sum_{i=1}^n M_0 = 0$, où 0 est un point quelconque du corps.

À la fin du cours #4, l'étudiant devra être capable de :

- 1) Résoudre un problème d'équilibre statique d'un corps rigide, translation + rotation.