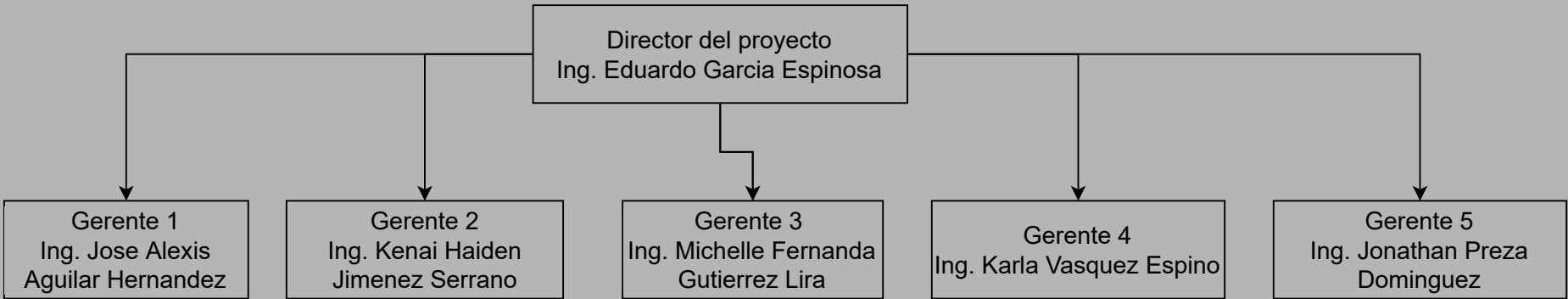


Plan De Los Recursos Humanos

1. Organigrama



2. Matriz de roles y responsabilidades

Etapas del proyecto	Equipo De Trabajo					
	Director del proyecto	Gerente 1	Gerente 2	Gerente 3	Gerente 4	Gerente 5
Diseño del chasis	Administra el proyecto, redacta y presenta el reporte.	Diagnostica mantenimiento preventivo y correctivo.	Es consultado	Desarrolla y diseña desde cero el chasis por medio de software CAD.	Es consultado.	Es consultado.
Fabricación del chasis	Administra el proyecto, realiza reuniones con el gerente número 3 para definir las medidas y establecer las métricas del chasis.	Redacta los procesos de producción y diseño.	Genera los códigos de programación vía software para los movimientos del robot.	Se encarga de establecer cada componente dentro del chasis para un correcto armado y funcionamiento.	Es consultado.	Se encarga de encontrar los insumos necesarios para poder fabricar el chasis y se encarga de presupuestar el robot de combate.
Adaptación de los componentes internos (electrónica y mecánica al chasis)	Administra el proyecto, generando reuniones con los gerentes 1,2 y 5 con el objetivo de crear una lista de los componentes a utilizar.	Adapta cada componente electrónico y mecánico dentro del chasis.	Carga los códigos de programación en la tarjeta de control del robot.	Es consultado.	Es consultado.	Hace comparativas de los componentes realizados contra el mercado para poder empezar a generar un precio competitivo.
Pruebas del funcionamiento del sistema de control y comunicación RC	Realiza una reunión con los 5 gerentes involucrados para realizar las pruebas pertinentes de funcionamiento enfocado principalmente en el sistema de control y comunicación de radio frecuencia	Realiza las pruebas del robot ensamblado.	Realiza las pruebas del comportamiento del robot en base al código de programación generado y en caso de necesitar correcciones vía software hacerlas.	Es consultado.	Es consultado.	Es consultado.
Análisis funcionamiento del sistema de control y comunicación RC	Recopila toda la información obtenida del funcionamiento del sistema de control y supervisa al gerente numero 2 con el desarrollo del código de programación. Hace reuniones con los gerentes 1, 3, 4 y 5 para realizar un análisis y establecer los parámetros ideales de consumo de energía del robot.	Visualiza por medio de un software el consumo de energía total que genera el robot. Simula el comportamiento de las señales de comunicación emisor-receptor y verifica vía software que no exista algún tipo de interferencia.	Ejecuta la programación dentro de la tarjeta de control.	Es consultado.	Es consultado.	Es consultado.