## Лабораторна робота №2

## Швець Е.Я. ІП-61 ФІОТ

Мною була розроблена архітектура майбутнього додатку згідно з варіантом завдання лабораторної роботи (варіант 13).

Варіант 13. Система керування турнікетом на станції метро

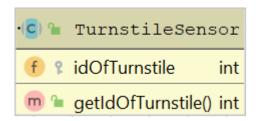
За допомогою турнікета контролюється прохід пасажирів у метро та збирається вхідна платня. Турнікет має приймач карток, пристрій для перекривання доступу, таймер, три оптичні датчики для визначення проходження пасажира, пристрій для подачі звукових сигналів, індикатори «Прохід» та «Стоп».

У початковому стані турнікета висвічується індикатор «Стоп», індикатор «Прохід» не горить. Якщо один з датчиків надсилає сигнал, прохід через турнікет одразу ж перекривається та надсилається попереджувальний звуковий сигнал. Для того, щоб пройти, пасажир повинен помістити картку в приймач карток. Турнікет зчитує з неї дані: термін придатності картки та кількість «одиниць» на ній. Якщо дані не зчитуються, картка прострочена або заблокована, то вона повертається пасажиру, і турнікет залишається в початковому стані. В іншому випадку з картки списується одна «одиниця», картка повертається з приймача, індикатор «Стоп» гасне, засвічується індикатор «Прохід», і пасажир може пройти через турнікет. Отримавши від одного з датчиків сигнал, турнікет очікує час, визначений на проходження пасажира (5 секунд), після чого він повертається в початковий стан.

Наявність трьох датчиків у турнікеті гарантує, що в разі проходження пасажира хоч би один з них подасть сигнал. Під час проходження пасажира можлива ситуація, коли всі три датчика надсилають сигнали. У цьому випадку приймається тільки перший сигнал і від моменту його прийому відраховується призначений час. Решта сигналів ігнорується.

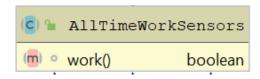
Турнікет заносить у свою пам'ять кількість усіх сплачених проходжень. У кінці робочого дня він передає всю інформацію, накопичену за день, в автоматизовану систему керування метрополітену.

Спочатку були розроблені класи, які описують сенсори турнікету. Було розроблено абстрактний клас **TurnstileSensor**, який має ідентифікатор турнікету **idOfTurnStile** та відповідний геттер.



Наступними були створені класи, які описують сенсори турнікету, які були успадковані від абстрактного класу **TurnstileSensor**.

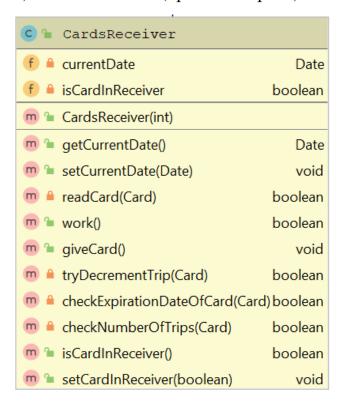
Було визначено, що деякі сенсори повинні працювати в постійному режимі (наприклад, якщо користувач вставив картку у приймач карток — це не означає, що оптичні сенсори руху не повинні працювати, та не працювати індикатори проходу), тому був створений ще один абстрактний клас **AllTimeWorkSensors**, що був успадкований від **TurnstileSensor**.



Цей клас має абстрактний метод work().

Нижче приведені сенсори, які повинні постійно працювати, вони були успадковані від **AllTimeWorkSensors**:

#### 1) CardsReceiver (приймач карток)

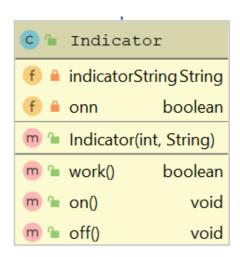


#### Клас має:

- **currentDate** поле поточної дати для перевірки строку придатності карти;
- isCardInReceiver поле для того, щоб розуміти  $\epsilon$  карта в приймачі чи ні;
- getCurrentDate() геттер для поточної дати;
- setCurrentDate() сеттер для поточної дати;
- CardsReceiver(int) перевантажений конструктор, який приймає ідентифікатор турнікету;
- readCard(Card) метод для читання з картки;

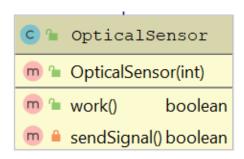
- work() метод, який буде виконуватись в окремому потоці, тобто працювати постійно;
- **giveCard**() метод для віддачі карти;
- tryDecrementTrip(Card) метод для списання поїздки;
- **checkExpirationDateOfCard(Card)** метод для перевірки строку придатності картки;
- **checkNumberOfTrips**(**Card**) метод для перевірки кількості поїздок на карті;
- isCardInreceiver() метод для перевірки наявності карти у приймачі;
- setCardInReceiver(boolean) сеттер для картки у приймачі;

### 2) **Indicator** (індикатор)



- indicatorString повідомлення індикатора;
- **onn** включений або вимкнений індикатор;
- **Indicator(int, String)** перевантажений конструктор, що приймає ідентифікатор турнікету та повідомлення індикатора;
- work() метод для постійної роботи індикатора;
- **on**() метод для включення поточного індикатора;
- off () метод для вимкнення поточного індикатора;

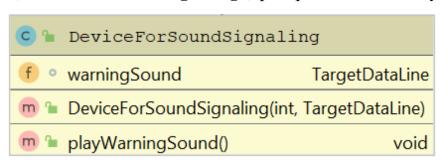
## 3) OpticalSensor (оптичний сенсор)



- **OpticalSensor(int)** перевантажений конструктор, що приймає ідентифікатор турнікету;
- work() метод для постійної роботи оптичного сенсора;
- sendSignal() метод для відправлення сигналу;

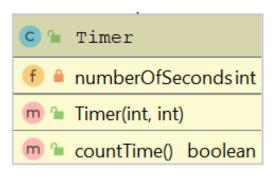
Тепер приведемо сенсори, які не повинні постійно працювати, (вони будуть включатися, коли турнікет їм про це повідомить)

1) DeviceForSoundSignaling (пристрій для подачі звукових сигналів)

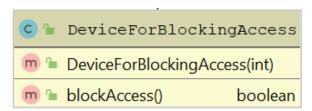


- warningSound звуковий сигнал;
- **DeviceForSoundSignaling(int, TargetDataLine)** перевантажений конструктор, що приймає ідентифікатор турнікету та звуковий сигнал;
- playWarningSound() метод для відтворення звуку;

#### 2) **Timer** (таймер)

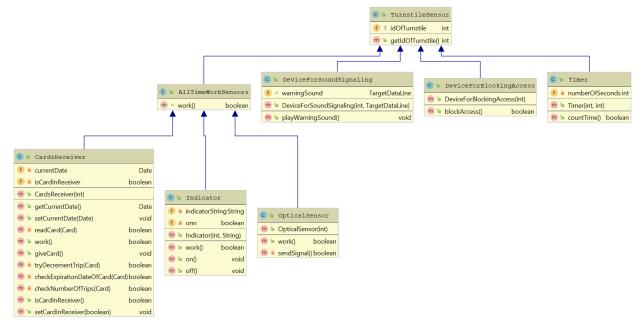


- numberOfSeconds кількість секунд для відліку;
- **Timer(int, int)** перевантажений конструктор, що приймає ідентифікатор турнікету та кількість секунд для відліку;
- **countTime** () метод для відліку часу;
- 3) **DeviceForBlockingAccess** (девайс для блокування проходу)



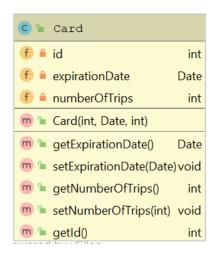
- **DeviceForBlockingAccess(int)** перевантажений конструктор, що приймає ідентифікатор турнікету;
- blockAccess() метод для блокування доступу;

Далі приведена уся ієрархія сенсорів:



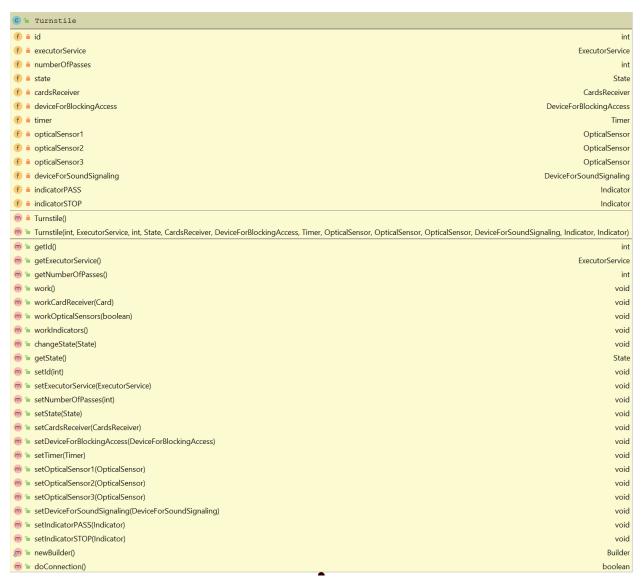
Після розроблення сенсорів були створені клас **Turnstile** (турнікет) і **Card** (картка метрополітену).

## Card (картка метрополітену)



- **id** ідентифікатор картки;
- expirationDate строк придатності картки;
- numberOfTrips кількість поїздок на карті;
- Card(int, Date, int) перевантажений конструктор, що приймає ідентифікатор турнікету, строк придатності карти та кількість поїздок на ній;
- **getExpirationDate**() геттер для строку придатності карти;
- setExpirationDate(Date) сеттер для строку придатності карти;
- getNumberOfTrips() геттер для кількості поїздок на карті;
- setNumberOfTrips(int) сеттер для кількості поїздок на карті;
- **getId**() геттер для ідентифікатора картки;

### Turnstile (турнікет)



- **id** ідентифікатор турнікету;
- **executorService** пул потоків для паралельної роботи декількох сенсорів;
- numberOfPasses кількість сплачених проходжень через турнікет;
- state стан турнікету (STOP, PASS);
- cardsReceiver приймач карток;
- deviceForBlockingAccess девайс для блокування проходження;
- timer таймер;
- opticalSensor1 перший оптичний сенсор;
- opticalSensor2 другий оптичний сенсор;
- opticalSensor3 третій оптичний сенсор;
- deviceForSoundSignaling девайс для подачі звукового сигналу;
- **indicatorPASS** індикатор «Pass»
- indicatorSTOP індикатор «Stop»;

- **Turnstile**() контруктор за замовчунням;
- Turnstile(int.

ExecutorService,

int,

State,

CardsReceiver,

DeviceForBlockingAccess,

Timer,

OpticalSensor,

OpticalSensor,

OpticalSensor,

DeviceForSoundSignaling,

Indicator,

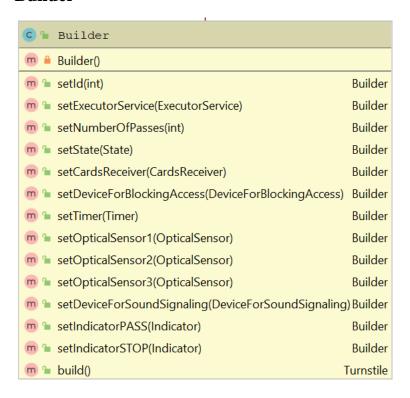
**Indicator**) – перевантажений конструктор, що приймає ідентифікатор турнікету, усі датчики турнікету, стан турнікету, та пул потоків;

- **getId**() геттер для ідентифікатору турнікету;
- **getExecutorService**() геттер для пула потоків;
- getNumberOfPasses()- геттер для кількості проходжень;
- work()- метод, який запускає турнікет у роботу;
- workCardReceiver(Card) метод, який запускає у роботу приймач карток;
- workOpticalSensors(boolean) метод, який запускає у роботу оптичні сенсори;
- workIndicators()- метод, який запускає у роботу індикатори;
- changeState(State) метод, що змінює стан турнікету;
- getState()- геттер для стану;
- **setId(int)** сеттер для ідентифікатору турнікету;
- setExecutorService(ExecutorService) сеттер для пулу потоків;
- setNumberOfPasses(int) сеттер для кількості проходжень;
- setState(State) сеттер для стану;
- setCardsReceiver(CardsReceiver) сеттер для приймача карток;
- setDeviceForBlockingAccess(DeviceForBlockingAccess) сеттер для девайсу для блокування проходження;
- **setTimer**(**Timer**) сеттер для таймеру;
- setOpticalSensor1(OpticalSensor) сеттер для першого оптичного сенсору;
- setOpticalSensor2(OpticalSensor) сеттер для другого оптичного сенсору;
- setOpticalSensor3(OpticalSensor) сенсор для третього оптичного сенсору;

- setDeviceForSoundSignaling(DeviceForSoundSignaling) сеттер для девайсу для подачі звукового сигналу;
- setIndicatorPASS(Indicator) сеттер для індикатора «PASS»;
- setIndicatorSTOP(Indicator) сеттер для індикатора «STOP»;
- newBuilder()- метод для створення білдеру;
- doConnection()- метод для створення з'єднання;

У класі **Turnstile** (турнікет) було створено клас **Builder** - це породжуючий патерн проектування, який дозволяє створювати складні об'єкти покроково. **Builder** дає можливість використовувати один і той же код будівництва для отримання різних уявлень об'єктів.

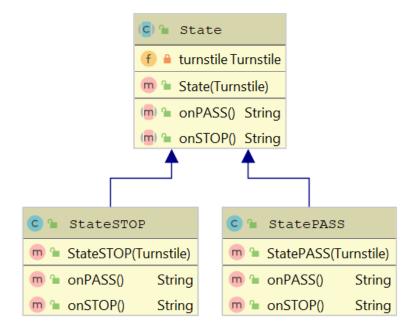
#### **Builder**



- **Builder**() конструктор за замовчунням для створення білдеру;
- setId(int) сеттер для ідентифікатору турнікету;
- setExecutorService(ExecutorService) сеттер для пулу потоків;
- setNumberOfPasses(int) сеттер для кількості проходжень;
- setState(State) сеттер для стану;
- setCardsReceiver(CardsReceiver) сеттер для приймача карток;
- setDeviceForBlockingAccess(DeviceForBlockingAccess) сеттер для девайсу для блокування проходження;
- setTimer(Timer) сеттер для таймеру;

- setOpticalSensor1(OpticalSensor) сеттер для першого оптичного сенсору;
- setOpticalSensor2(OpticalSensor) сеттер для другого оптичного сенсору;
- setOpticalSensor3(OpticalSensor) сенсор для третього оптичного сенсору;
- setDeviceForSoundSignaling(DeviceForSoundSignaling) сеттер для девайсу для подачі звукового сигналу;
- **setIndicatorPASS(Indicator**) сеттер для індикатора «PASS»;
- setIndicatorSTOP(Indicator) сеттер для індикатора «STOP»;
- **build**()- метод для створення екземпляру турнікета;

Був створений абстрактний клас **State** - це поведінковий патерн, що дозволяє динамічно змінювати поведінку турнікету при зміні його стану. Поведінки, які залежать від стану, переїжджають в окремі класи. Початковий клас зберігає посилання на один з таких об'єктів-станів і делегує йому роботу. Отже, також були створені класи **StateSTOP**, **StatePASS**.

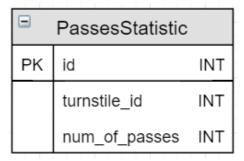


**State** має посилання на турнікет, конструктор з параметром турнікетом, та методи абстрактного стану. В успадкованих класах **StateSTOP** та **StatePASS** ці методи будуть перевизначені.

#### В умові зазначено, що:

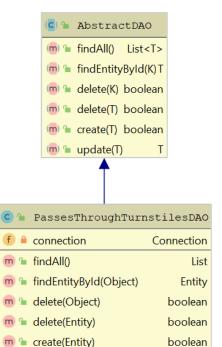
Турнікет заносить у свою пам'ять кількість усіх сплачених проходжень. У кінці робочого дня він передає всю інформацію, накопичену за день, в автоматизовану систему керування метрополітену.

Було розроблено базу даних (1 таблиця) для зберігання інформації про кількість усіх сплачених проходжень.



- **id** ідентифікатор запису у таблицю (**primary key**)
- turnstile\_id ідентифікатор турнікету, з якого отримали інформацію
- num\_of\_passes кількість сплачених проходжень

Також був створений прошарок між додатком і СУБД - DAO (Data Access Object). Вершина ієрархії DAO - це абстрактний клас з загальними методами взаємодії з БД. Мною були оголошені методи вибору, пошуку за ознакою, додавання, видалення і заміни даних.



**Entity** 

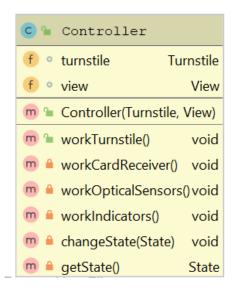
m update(Entity)

В успадкованому класі був визначений connection - з'єднання з БД для виконання декількох методів мого DAO-класу (PassesThroughTurnstilesDAO).

Була визначена структура проекту – MVC - схема поділу даних програми на три окремих компоненти: модель, уявлення і контролер - таким чином, що модифікація кожного компонента може здійснюватися незалежно.

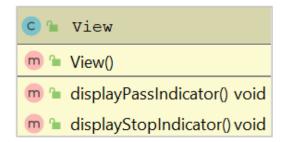
Були створені класи Controller та View.

#### Controller



- turnstile турнікет;
- view представлення;
- Controller(Turnstile, View) конструктор контролеру, який приймає турнікет та уявлення;
- workTurnstile() метод для запуску роботи турнікету;
- workCardReceiver() метод для запуску роботи приймача карток;
- workOpticalSensors() метод для запуску роботи оптичного датчика;
- workIndicators() метод для запуску роботи індикаторів;
- changeState(State) метод для зміни стану турнікета;
- **getState**() геттер для стану турнікета;

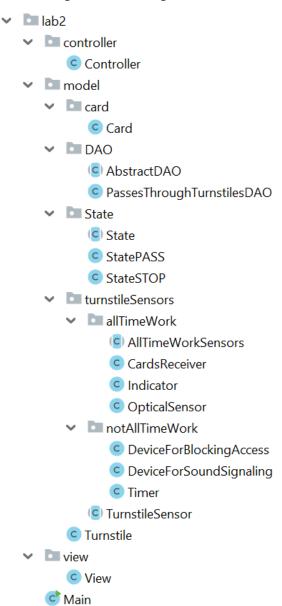
#### View



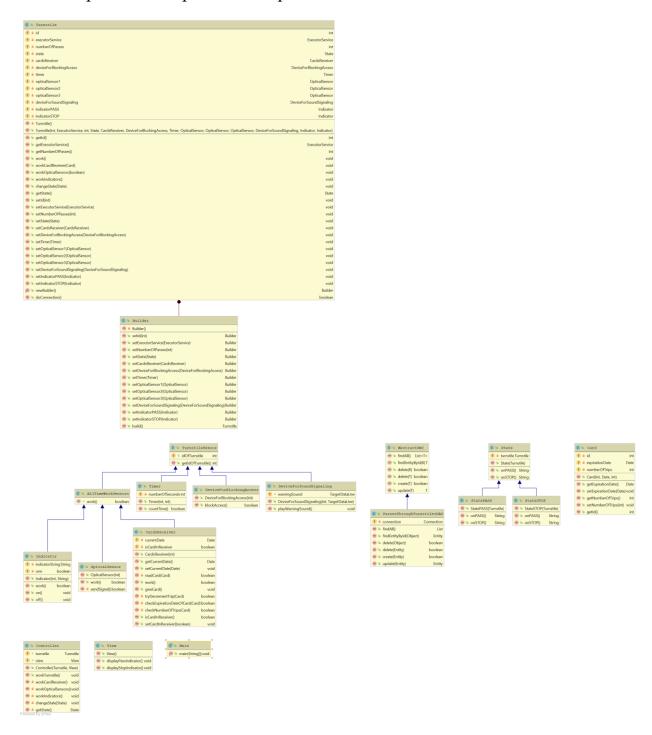
Поки що View має тільки методи відображення індикаторів STOP та PASS.

Усе інше, а саме: турнікет, сенсори турнікету, картка метрополітену, DAO, State  $-\epsilon$  моделлю.

Нижче приведено дерево класів:



# Нижче приведена спрощена діаграма класів:



# Діаграма класів з усіма залежностями:

