



1 Domande Teoria su capitolo 5

Domanda 1 Si consideri un sistema Tempo Continuo lineare tempo invariante con la seguente rappresentazione di stato.

$$\begin{bmatrix} \dot{x}_1 \\ \dot{x}_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 3 \\ 5 \end{bmatrix} u$$

Si dica quale delle seguenti alternative è quella giusta.

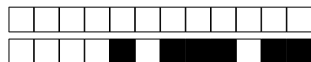
- ☐ Il sistema è instabile secondo Lyapunov e BIBO stabile.
- ☐ Il sistema è BIBO instabile.
- ☐ Nessuna delle alternative proposte
- ☐ Il sistema è stabile secondo Lyapunov e BIBO instabile.
- ☒ Il sistema è instabile secondo Lyapunov ma non si può sapere se è BIBO stabile visto che non viene fornita l'equazione per l'uscita.

Domanda 2 Si consideri un sistema Tempo Continuo lineare tempo invariante con la seguente rappresentazione di stato.

$$\begin{bmatrix} \dot{x}_1 \\ \dot{x}_2 \\ \dot{x}_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -3 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 3 \\ 5 \\ 1 \end{bmatrix} u$$

Si dica quale delle seguenti alternative è quella giusta.

- ☐ Nessuna delle alternative proposte
- ☒ Il sistema è BIBO stabile.
- ☐ Il sistema è BIBO instabile.
- ☐ Il sistema è instabile secondo Lyapunov ma non si può sapere se è BIBO stabile visto che non viene fornita l'equazione per l'uscita.
- ☐ Il sistema è stabile secondo Lyapunov ma non si può sapere se è BIBO stabile visto che non viene fornita l'equazione per l'uscita.



Domanda 3 Si consideri un sistema Tempo Continuo lineare tempo invariante con la seguente dinamica autonoma

$$\dot{x} = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} x$$

Si dica quale delle seguenti alternative corrisponde alla evoluzione libera del sistema.

☐

$$x(t) = \frac{e^t}{3} \begin{bmatrix} 2 + e^{3t} & -1 + e^{3t} \\ 2(-1 + e^{3t}) & 1 + 2e^{3t} \end{bmatrix} x(0).$$

☐

$$x(t) = \frac{e^t}{3} \begin{bmatrix} 2 - e^{3t} & -1 + e^{3t} \\ 2(-1 - e^{3t}) & 1 + 2e^{3t} \end{bmatrix} x(0).$$

☐

$$x(t) = \frac{e^t}{3} \begin{bmatrix} 2 + e^{3t} & 1 + e^{3t} \\ 2(-1 + e^{3t}) & 1 + 2e^{3t} \end{bmatrix} x(0).$$

☐

Nessuna delle alternative proposte

☐

$$x(t) = \frac{e^t}{3} \begin{bmatrix} 2 + e^{3t} & -1 + e^{3t} \\ 2(-1 + e^{3t}) & 1 - 2e^{3t} \end{bmatrix} x(0).$$



Domanda 4 Si consideri un sistema Tempo Continuo lineare tempo invariante con la seguente dinamica autonoma

$$\dot{x} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix} x$$

Si dica quale delle seguenti alternative corrisponde alla evoluzione libera del sistema.

☐

$$x(t) = \frac{e^{-\frac{t}{2}}}{3} \begin{bmatrix} 3 \cos(\frac{\sqrt{3}t}{2}) - \sqrt{3} \sin(\frac{\sqrt{3}t}{2}) & 2\sqrt{3} \sin(\frac{\sqrt{3}t}{2}) \\ -2\sqrt{3} \sin(\frac{\sqrt{3}t}{2}) & 3 \cos(\frac{\sqrt{3}t}{2}) + \sqrt{3} \sin(\frac{\sqrt{3}t}{2}) \end{bmatrix} x(0).$$

☒

$$x(t) = \frac{e^{-\frac{t}{2}}}{3} \begin{bmatrix} 3 \cos(\frac{\sqrt{3}t}{2}) + \sqrt{3} \sin(\frac{\sqrt{3}t}{2}) & 2\sqrt{3} \sin(\frac{\sqrt{3}t}{2}) \\ -2\sqrt{3} \sin(\frac{\sqrt{3}t}{2}) & 3 \cos(\frac{\sqrt{3}t}{2}) - \sqrt{3} \sin(\frac{\sqrt{3}t}{2}) \end{bmatrix} x(0).$$

☐

$$x(t) = \frac{e^{-\frac{t}{2}}}{3} \begin{bmatrix} 3 \cos(\frac{\sqrt{3}t}{2}) + \sqrt{3} \sin(\frac{\sqrt{3}t}{2}) & -2\sqrt{3} \sin(\frac{\sqrt{3}t}{2}) \\ -2\sqrt{3} \sin(\frac{\sqrt{3}t}{2}) & 3 \cos(\frac{\sqrt{3}t}{2}) - \sqrt{3} \sin(\frac{\sqrt{3}t}{2}) \end{bmatrix} x(0).$$

☐ Nessuna delle alternative proposte

☐

$$x(t) = \frac{e^{-\frac{t}{2}}}{3} \begin{bmatrix} 3 \cos(\frac{\sqrt{3}t}{2}) - \sqrt{3} \sin(\frac{\sqrt{3}t}{2}) & -2\sqrt{3} \sin(\frac{\sqrt{3}t}{2}) \\ -2\sqrt{3} \sin(\frac{\sqrt{3}t}{2}) & 3 \cos(\frac{\sqrt{3}t}{2}) + \sqrt{3} \sin(\frac{\sqrt{3}t}{2}) \end{bmatrix} x(0).$$

Domanda 5 Si consideri un sistema lineare Tempo Continuo tempo invariante avente la seguente risposta libera a partire dalle condizioni iniziali $x(0) = [1, 0]$

$$x(t) = \begin{bmatrix} \frac{1}{3}e^{-\frac{t}{2}}(3 \cos(\frac{\sqrt{3}t}{2}) + \sqrt{3} \sin(\frac{\sqrt{3}t}{2})) \\ -\frac{2e^{-\frac{t}{2}} \sin(\frac{\sqrt{3}t}{2})}{\sqrt{3}} \end{bmatrix}$$

Si indichino gli autovalori corrispondenti alla matrice dinamica che genera tale risposta libera.

☐ $\lambda_1 = \frac{1}{2} + j\frac{\sqrt{3}}{2}, \lambda_2 = -\frac{1}{2} - j\frac{\sqrt{3}}{2}$

☒ $\lambda_1 = -\frac{1}{2} + j\frac{\sqrt{3}}{2}, \lambda_2 = -\frac{1}{2} - j\frac{\sqrt{3}}{2}$

☐ $\lambda_1 = -\frac{1}{2} + j\frac{\sqrt{3}}{2}, \lambda_2 = +\frac{1}{2} - j\frac{\sqrt{3}}{2}$

☐ Nessuna delle alternative proposte

☐ $\lambda_1 = -\frac{1}{3} + j\frac{\sqrt{3}}{2}, \lambda_2 = -\frac{1}{2} + j\frac{\sqrt{3}}{2}$



Domanda 6 Si consideri un sistema Tempo Discreto con la seguente rappresentazione di stato.

$$\begin{bmatrix} x_1(t+1) \\ x_2(t+1) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \end{bmatrix} u$$
$$y = \begin{bmatrix} 2 & 6 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} + 3u.$$

Si dica la funzione di trasferimento corretta.

☐ $\frac{3z^2 + 9z - 10}{z - 3}$

☐ $\frac{3z^2 - 9z + 10}{z^2 + 3}$

☐ $\frac{3z^2 + 9z - 10}{z^2 - 3}$

☒ $\frac{3z^2 + 9z + 10}{z^2 - 3z}$

☐ Nessuna delle alternative proposte

Domanda 7 Si consideri un sistema Tempo Continuo con la seguente rappresentazione di stato.

$$\begin{bmatrix} \dot{x}_1 \\ \dot{x}_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix} u$$
$$y = \begin{bmatrix} 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} + 0u.$$

Si dica la funzione di trasferimento corretta.

☐ Nessuna delle alternative proposte

☐ $\frac{4s + 3}{s^2 - 2s - 1}$

☐ $\frac{4s + 3}{s^2 - 2s + 1}$

☐ $\frac{4s - 3}{s^2 - 2s - 1}$

☐ $\frac{4s - 3}{s^2 + 2s - 1}$

Domanda 8 Si consideri un sistema lineare Tempo Continuo tempo invariante avente la seguente risposta libera a partire dalle condizioni iniziali $x(0) = [1, 0]$

$$x(t) = \begin{bmatrix} \frac{1}{3}e^t(2 + e^{3t}) \\ \frac{2}{3}e^t(e^{3t} - 1) \end{bmatrix}$$

Si indichino gli autovalori corrispondenti alla matrice dinamica che genera tale risposta libera.

☐ $\lambda_1 = 1, \lambda_2 = -4$

☐ Nessuna delle alternative proposte

☐ $\lambda_1 = -1, \lambda_2 = -4$

☐ $\lambda_1 = -1, \lambda_2 = 4$

☒ $\lambda_1 = 1, \lambda_2 = 4$



Domanda 9 Si consideri un sistema lineare Tempo Discreto tempo invariante avente la seguente risposta libera a partire dalle condizioni iniziali $x(0) = [1, 0]$

$$x(t) = \begin{bmatrix} \frac{2}{3} + \frac{4^t}{3} \\ -\frac{2}{3} + \frac{1}{3}2^{2t+1} \end{bmatrix}$$

Si indichino gli autovalori corrispondenti alla matrice dinamica che genera tale risposta libera.

☐ Nessuna delle alternative proposte

☐ $\lambda_1 = 1, \lambda_2 = 2$

☐ $\lambda_1 = 2, \lambda_2 = 4$

☒ $\lambda_1 = 1, \lambda_2 = 4$

☐ $\lambda_1 = 2, \lambda_2 = 1$

Domanda 10 Si consideri un sistema Tempo Continuo con la seguente dinamica autonoma

$$\dot{x} = \begin{bmatrix} 5 & -2 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} x$$

Si dica quale delle seguenti alternative corrisponde alla forma di Jordan del sistema.

☐

$$J = \begin{bmatrix} 3 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

☐ Nessuna delle alternative proposte



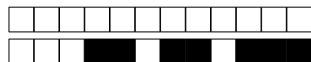
$$J = \begin{bmatrix} 3 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

☐

$$J = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

☐

$$J = \begin{bmatrix} 3 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$



2 Soluzioni esercizi sul capitolo 3

1. Il sistema è instabile secondo Lyapunov ma non si può sapere se è BIBO stabile visto che non viene fornita l'equazione per l'uscita.
2. Il sistema è BIBO stabile.
- 3.

$$x(t) = \frac{e^t}{3} \begin{bmatrix} 2 + e^{3t} & -1 + e^{3t} \\ 2(-1 + e^{3t}) & 1 + 2e^{3t} \end{bmatrix} x(0).$$

- 4.

$$x(t) = \frac{e^{-\frac{t}{2}}}{3} \begin{bmatrix} 3 \cos(\frac{\sqrt{3}t}{2}) + \sqrt{3} \sin(\frac{\sqrt{3}t}{2}) & 2\sqrt{3} \sin(\frac{\sqrt{3}t}{2}) \\ -2\sqrt{3} \sin(\frac{\sqrt{3}t}{2}) & 3 \cos(\frac{\sqrt{3}t}{2}) - \sqrt{3} \sin(\frac{\sqrt{3}t}{2}) \end{bmatrix} x(0).$$

5. $\lambda_1 = -\frac{1}{2} + j\frac{\sqrt{3}}{2}$, $\lambda_2 = -\frac{1}{2} - j\frac{\sqrt{3}}{2}$

6. $\frac{3z^2 + 9z + 10}{z^2 - 3z}$

7. $\frac{4s + 3}{s^2 - 2s - 1}$

8. $\lambda_1 = 1$, $\lambda_2 = 4$

9. $\lambda_1 = 1$, $\lambda_2 = 4$

- 10.

$$J = \begin{bmatrix} 3 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$