Università degli Studi di Trento Dipartimento di Ingegneria e Scienza dell'Informazione (DISI)

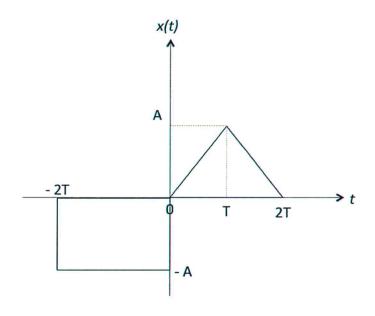
Corso di TEORIA DEI SEGNALI Anno accademico 2017-2018

ESAME IN ITINERE: PRIMA PROVA PARZIALE 2 Novembre 2017

Cognome	Nome

Esercizio 1 (Segnali deterministici)

Sia dato il segnale x(t) mostrato in figura:



- 1) Il segnale *x(t)* è causale? (motivare la risposta);
- 2) Calcolare l'energia del segnale x(t);
- 3) Calcolare <u>la parte pari</u> del segnale x(t) e disegnarne il grafico (si consiglia, per questa domanda, di rappresentare x(t) in termini di somma di segnali elementari noti).

Università degli Studi di Trento Dipartimento di Ingegneria e Scienza dell'Informazione (DISI)

Corso di TEORIA DEI SEGNALI Anno accademico 2017-2018

ESAME IN ITINERE: PRIMA PROVA PARZIALE 2 Novembre 2017

Cognome	Nome

Esercizio 2 (Segnali aleatori)

Sia dato il seguente processo aleatorio:

$$u(t) = x(t)cos(2\pi f_0 t + \theta)$$

x(t) è <u>il processo binario causale</u>, di ampiezza V_0 e periodo di commutazione T, mentre f_0 e θ sono due parametri deterministici, fissati.

- 1) Calcolare il valor medio di u(t);
- 2) Calcolare l'autocorrelazione di *u(t)*;
- 3) Indicare se il processo u(t) <u>è stazionario in senso lato</u> e, qualora non lo fosse, indicare come si potrebbe renderlo tale.

Università degli Studi di Trento Dipartimento di Ingegneria e Scienza dell'Informazione (DISI)

Corso di TEORIA DEI SEGNALI Anno accademico 2017-2018

ESAME IN ITINERE: PRIMA PROVA PARZIALE 2 Novembre 2017

Cognome	Nome

Esercizio 3 (Sistemi LTI)

Sia dato il seguente sistema, di cui viene fornita la relazione ingresso-uscita:

$$y(t) = 2|u(t)| + 3u(t)$$

- 1) Il sistema è lineare? (motivare la risposta)
- 2) Il sistema è tempo-invariante? (motivare la risposta)

Soluzione ESERCIZIO 1

Domanda 1

Il segnole NON E CAUSALE, poiche il mo istante du inizio t = -0.27 < 0

Domanda 2

E convendente esprimere il segnale in manière

$$X(t) = \begin{cases} 0 & t < -2T \\ -A & 2T \leq t < 0 \end{cases}$$

$$At/T & 0 \leq t < T' \\ -A(t-2T)/T & T \leq b < 2T' \\ 0 & t > 2T' \end{cases}$$

$$E_{x} = \int_{-2T'}^{2T'} x^{2}(t) dt = \int_{-2T'}^{0} A^{2}dt + 2 \int_{0}^{T} \left(\frac{At}{T}\right)^{2} dt =$$

$$= A^{2}27 + 20 \frac{A^{2}t^{3}}{37^{2}}\Big|_{0}^{7} = 2A^{2}7 + 2A^{2}7^{3} = \frac{8A^{2}7}{37^{2}} [J]$$

Domanda 3

$$X_{P}(t) \triangleq \underline{X(t) + X(-t)}$$

$$X_{P}(t) = -ATT(\underline{t+T}) + AAA(\underline{t-T})$$

$$X_{P}(t) = -ATT(\underline{t+T}) + AAA(\underline{t-T})$$

$$\times (-t) = -A\Pi\left(\frac{-t+T}{2T}\right) + A \Lambda\left(\frac{-t-T}{2T}\right) =$$

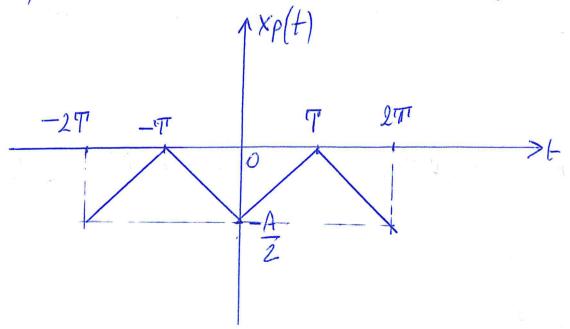
$$= -A\Pi\left(\frac{t-T}{2T}\right) + A \Lambda\left(\frac{t+T}{T}\right) \text{ poiche } \Pi(\cdot)$$

$$= \Lambda\left(\cdot\right) \text{ some due } \text{FUNZION! } \text{PAR!}$$

Duradi :

$$\begin{array}{l} \times P(t) = \frac{1}{2} \left[-A\Pi\left(\frac{t+\Pi}{2\Pi}\right) + AA\left(\frac{t-\Pi}{\Pi}\right) - A\Pi\left(\frac{t-\Pi}{2\Pi}\right) + AA\left(\frac{t+\Pi}{\Pi}\right) \right] = -\frac{A}{2}\Pi\left(\frac{t+\Pi}{2\Pi}\right) + \frac{A}{2}A\left(\frac{t+\Pi}{\Pi}\right) + \frac{A}{2}A\left(\frac{t+\Pi}{\Pi}\right) + \frac{A}{2}A\left(\frac{t+\Pi}{\Pi}\right) + \frac{A}{2}A\left(\frac{t-\Pi}{\Pi}\right) \end{array}$$

Da ciu, si ricava immediatamente il grafico:



SOLUZIONE ESERCIZIO &

Domonda 1

$$E\{u(t)\} = E\{x(t)\cos(2\pi f_0 t + \theta)\} =$$

$$= E\{x(t)\}\cos(2\pi f_0 t + \theta) = 0 \cdot \cos(2\pi f_0 t + \theta) = 0$$

$$foidiv = determinestive ed$$

$$||\sec|| delle media.$$

Prov(
$$\tau$$
) = $E\left\{x(t)x(t+\tau)\right\} = E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\right\}$ =
= $E\left\{x(t)x(t+\tau)\right\}\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)x(t+\tau)\right\}\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right) + 2\theta\right\} =$
= $E\left\{x(t)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)\cos\left(2\pi f_0 t + \theta\right)$

Domanda 3

Evidentemente il processo NON E SSL. Potrebbe diventarlo Se cos (271 fot+0) fosse un processo cosinusoidare con O v.a. indipendente do x(t) e une forme : mente distribuita de [0, 271].

SOLUZIONE ESERCUZIO 3

Domanda 1

$$y(t) = 2|u(t)| + 3u(t)$$

veoliano se verofico la linearità.

 $u_1(t) \longrightarrow y_1(t) = 2|u_1(t)| + 3u_1(t)$
 $u_2(t) \longrightarrow y_2(t) = 2|u_2(t)| + 3u_2(t)$
 $u_1(t) + u_2(t) \longrightarrow 2|u_1(t) + u_2(t)| + 3(u_1(t) + u_2(t))$
 $= y_1(t) + y_2(t)$ poiche: $|u_1(t) + u_2(t)| \le |u_1(t)| + |u_2(t)|$
 $= |u_1(t)| + |u_2(t)| \le |u_1(t)| + |u_2(t)| \le |u_1(t)| + |u_2(t)|$
 $= |u_1(t)| + |u_2(t)| \le |u_1(t)| + |u_2(t)| \le |u_1(t)| + |u_2(t)|$

The softene man is quaried lineare

Damol. 2

Il sisteme à tempo-involvante $\downarrow \downarrow \downarrow$ $U(t) \longrightarrow 2 |u(t)| + 3u(t) = y(t)$ $u(t-7) \longrightarrow 2 |u(t-7)| + 3u(t-7) = y(t-7), on$ lo verifice durind à un sisteme tempo
suronoute.