

# 如何编写应用程序与 USB HID 设备通讯(读写 USB HID 设备)

说明:本实例所使用的上位机程序开发工具为 Visual C++6.0。

## 一、修改下位机固件程序

我们如果想实现一个 USB 的 HID 类设备,不需要在 Windows 下开发自己的驱动程序。HID 不一定要是标准的外设类型,唯一的要求是交换的数据存储在报文的结构内,设备固件必须支持报文的格式。任何工作在该限制之内的设备都可以成为一个 HID,例如温度计、电压计、读卡机等。

报文的格式是由报告描述符决定的,所以只要修改描述符就能实现我们需要的报文格式。下面 我们来实现一个简单的报文格式:上位机发送固定 64 字节数据给设备,这个数据可以是命令,也 可是数据,具体含义并不是由报告描述符来决定的,是由开发人员事先约定好的。设备返回的数据 也是 64 个字节,同样这个数据流的每个字节(甚至每个位)的具体含义由开发人员事先约定好。

#### 1、修改报告描述符

A、在 Descriptor.C 中找到以 MouseReportDescriptor 函数,将其内容修改如下:

```
1.
      code char MouseReportDescriptor[29] = {
2.
          0x06,0x00,0xFF,
                                          //USAGE_PAGE (Vendor Defined Page 1)
          0x09,0x01,
                                     //USAGE (Vendor Usage 1)
4.
          0xA1.0x01.
                                     //COLLECTION (Application)
5.
6.
          0 \times 19.0 \times 01.
                                     //(Vendor Usage 1)
          0x29,0x08,
                                     //(Vendor Usage 1)
8.
          0x15,0x00,
                                     //LOGICAL_MINIMUM (0)
9.
          0x26,0xFF,0x00,
                                          //LOGICAL_MAXIMUM (255)
10.
          0x75,0x08,
                                     //REPORT_SIZE (8)
          0x95,0x40,
11.
                                     //REPORT COUNT (64)
12.
          0x81,0x02,
                                     //INPUT (Data, Var, Abs)
13.
14.
          0x19,0x01,
                                     //(Vendor Usage 1)
15.
          0x29,0x08,
                                     //(Vendor Usage 1)
16.
          0x91,0x02,
                                     //OUTPUT (Data, Var, Abs)
17.
18.
          0xC0
                                     // END_COLLECTION
19.
     };
```

此报告描述符定义了64个字节的输入输出数据。



## B、将 Descriptor.C 中的如下代码

```
1. 0x66,0x03, //设备制造商定的产品 ID 修改为
```

```
1. 0x66,0x06, //设备制造商定的产品 ID
```

## C、在 Descriptor.h 中,将以下代码

```
1. extern code char MouseReportDescriptor[52];
```

## 修改为

```
1. extern code char MouseReportDescriptor[29];
```

## D、在 Main.C 中找到以下代码

```
1. if(bEPPflags.bits.configuration)
2. {
3. //在这里添加端点操作代码
4. 5. }
```

## 将其修改为



```
10. }
11. }
```

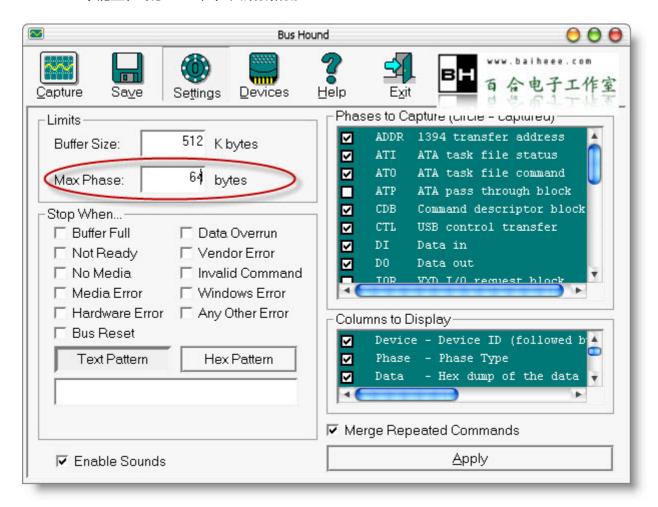
这一步的作用是立即将接到的数据返回给主机。函数 D12\_WriteEndpoint 的定义位于 D12CI.C 中。

## 具点击这里下载已修改好的源代码

#### 2、测试

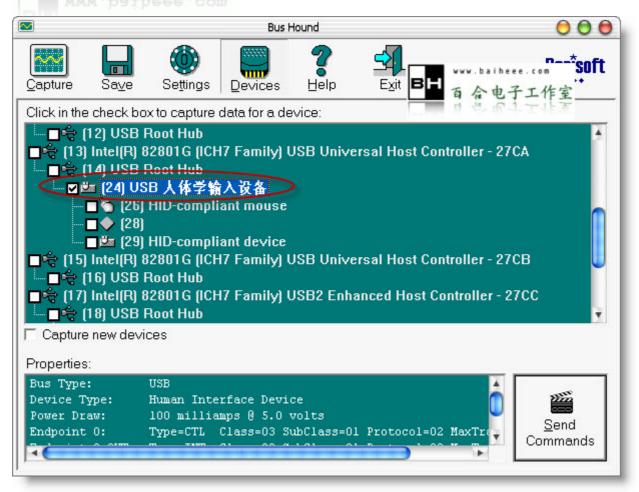
我们可以利用一些 USB 调试软件在自己没有编写上位机程序的情况下先进行一些测试。这里我们要用到的工具是 BUS HOUND。

A、首先将第 1 步修改好的程序烧录到主控芯片中并将硬件插入电脑,然后打开 BUS HOUND,点"Settings"按钮切换到设置页,将"Max Phase"的值设为 64 并点"Apply"按钮,这样 BUS HOUND 才能监控最多 64 个字节的数据流。



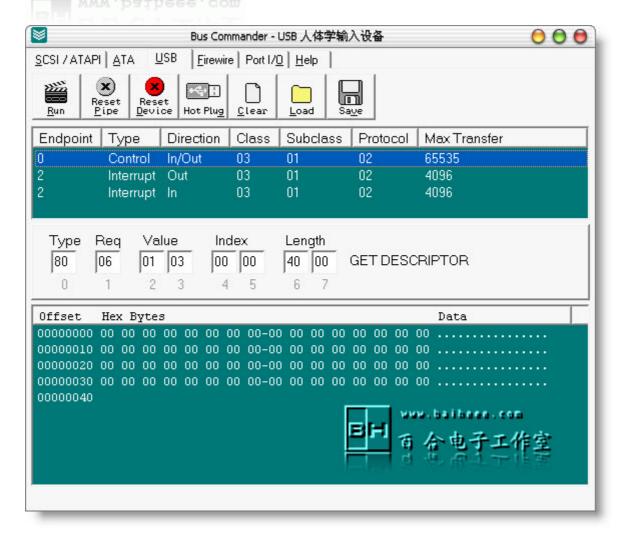
B、点"Devices"按钮切换到 Devices 页, 选定我们刚插入的硬件(一定要选紧临"USB Root Hub"的下一级设备)。





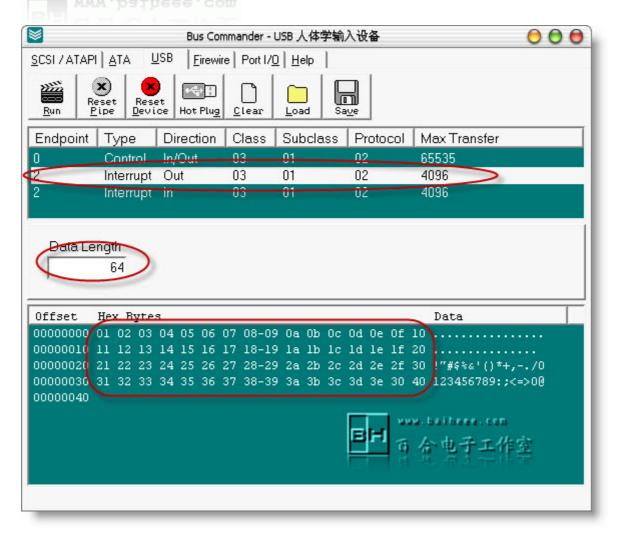
C、点"Send Commands"按钮, 出现如下画面





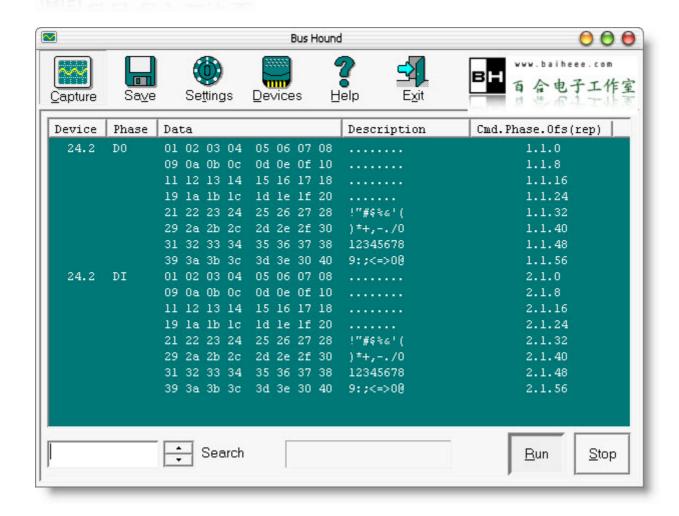
D、选中"Endpoint"为 2,"Direction"为 Out 的那项,"Data Length"填 64,发送的数据随便填上一些数据,最后点击"Run"按钮





E、切换到 BUS HOUND 主界面,点"Capture"按钮切换到监控页面,如下图所示,BUS HOUND 捕捉到了一些数据。其中"Phase"列中的"DO"代表主机发往设备的数据,而"DI"代表设备发往主机的数据。我们看到设备返回的数据正好和主机发送的数据一样,证明我们的下位机程序已经修改成功。





## 三、读写 HID 设备的步骤

读写 HID 设备步骤如下:

- ①、得到系统 HID 设备结构数组指针
- ②、对设备进行遍历
- ③、得到指定 HID 设备的句柄
- ④、readfile/writefile 进行读写

下面分别对各步骤及其所涉及的相关 API 函数进行介绍。

- 1、得到设备句柄: 这步用到的两面个主要 API 函数原型为:
- A、通过以下函数

主页地址: http://www.baiheee.com/Products/Easy\_USB\_51\_Programer/Easy\_USB\_51\_Programer.htm

淘宝网店: http://shop60158254.taobao.com/



```
    VOID HidD_GetHidGuid(OUT LPGUID HidGuid );
```

得到 HID 设备的 GUID。

#### B、再通过以下函数

```
1. HDEVINFO SetupDiGetClassDevs(
2. CONST LPGUID ClassGuid,
3. PCTSTR Enumerator,
4. HWND hwndParent,
5. DWORD Flags
6. );
```

取得 HID 设备结构数组指针,以便下步得用这个数组对所有 HID 设备进行遍列。

- 2、对设备进行遍历:遍历过程如下
- A、首先利用以下函数:

```
1. WINSETUPAPI BOOL WINAPI SetupDiEnumDeviceInterfaces(
2. IN HDEVINFO DeviceInfoSet,
3. IN PSP_DEVINFO_DATA DeviceInfoData OPTIONAL,
4. IN LPGUID InterfaceClassGuid,
5. IN DWORD MemberIndex,
6. OUT PSP_DEVICE_INTERFACE_DATA DeviceInterfaceData);
```

运行此函数的主要目的是取得第一个参数 DeviceInfoSet 的填充值,又将此值作为以下函数

```
    BOOL SetupDiGetDeviceInterfaceDetail(
    HDEVINFO DeviceInfoSet,
    PSP_DEVICE_INTERFACE_DATA DeviceInterfaceData,
    PSP_DEVICE_INTERFACE_DETAIL_DATA DeviceInterfaceDetailData,
    DWORD DeviceInterfaceDetailDataSize,
    PDWORD RequiredSize,
    PSP_DEVINFO_DATA DeviceInfoData);
```



的第一个参数,以便取得这个函数的第三个参数 eviceInterfaceDetailData 的填充值,然后利用 这个值传递给 CreateFile 函数,此时 CreateFile 会返回一个指向 HID 设备的句柄,再根据以下 函数

- 1. BOOLEAN HidD\_GetAttributes(
- 2. IN HANDLE HidDeviceObject,
- 3. OUT PHIDD\_ATTRIBUTES Attributes
- 4. );

取得此 HID 设备的属性(第二个参数的填充值),然后判断属性里的 PID

(Attributes->ProductID)和 VID (Attributes->VendorID)是否是我们要查找的设备的 PID 和 VID。PID 和 VID 在下位机固件代码的设备描述符里提供(设备描述里的 idProduct 域和 idVendor,参考百合电子工作室发表的文章《USB 开发基础——USB 命令(请求)和 USB 描述符》一文中表 4),当然您也可以通过一些工具查询得到 PID 和 VID,您可以到 USB 组织官方网站 www.usb.org 下载这类工具。

3、根据得到的设备句柄利用 ReadFile 和 WriteFile 对设备进行读写操作。

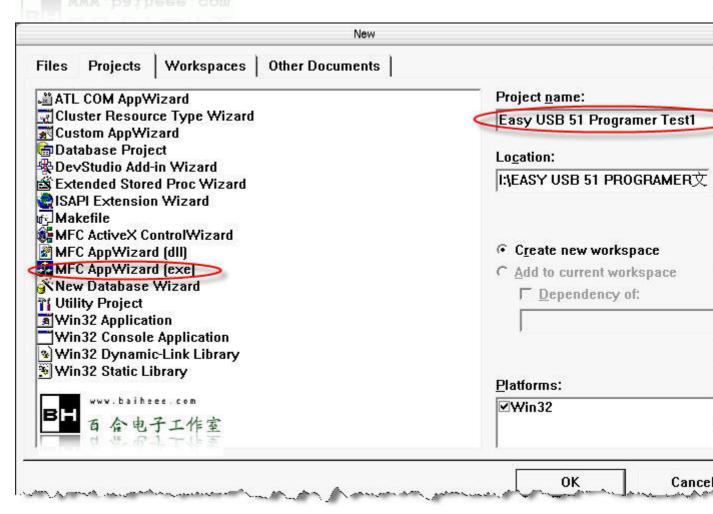
下面用实例说明如何使用这个类。

## 四、读写 HID 设备实例

## 实例 1

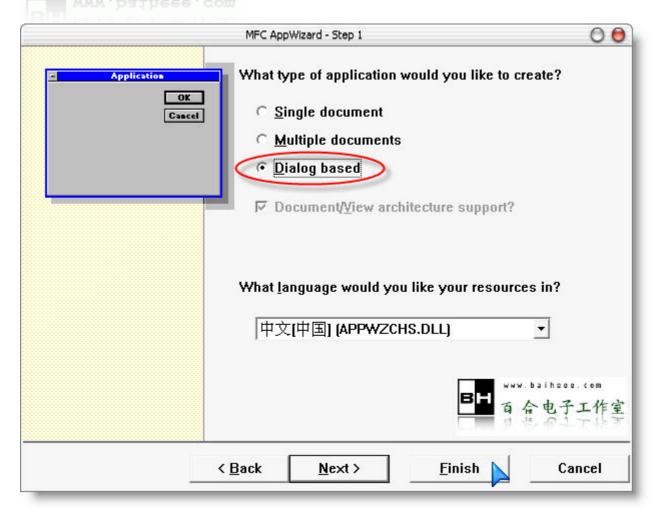
1、找开 Visual C++ 6.0,新建一基于 MFC 的工程名为: Easy USB 51 Programer Test1。





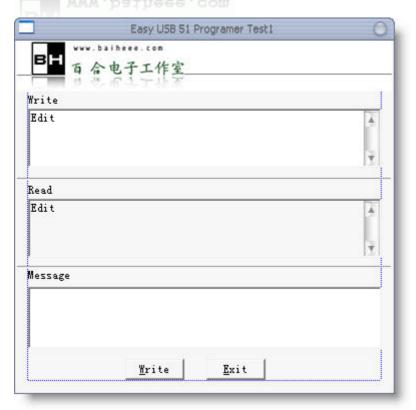
2、MFC AppWizard Step 1 对话框中选择基于对话框的应用程序,然后点"Finish"按钮,如图 所示:





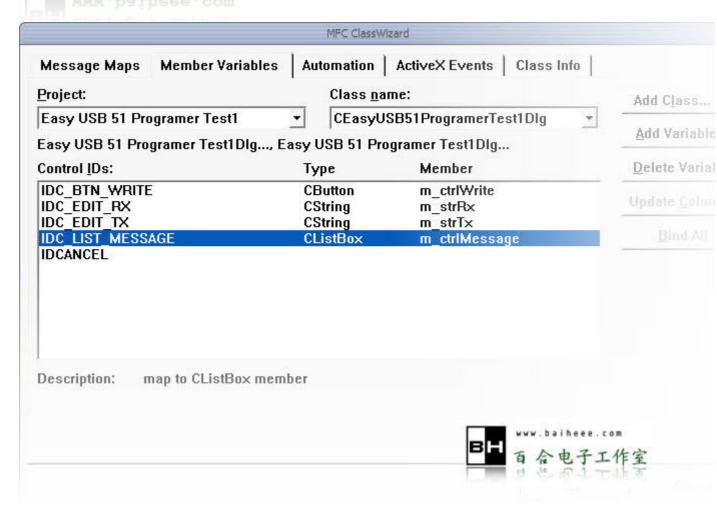
3、创建 3 个静态文本标签(Static Text),文本内容分别为: Write、Read 和 Message; 创建两个文本框和一个列表框,ID 分别为: IDC\_EDIT\_TX、IDC\_EDIT\_RX 和 IDC\_LIST\_MESSAGE; 两个按钮 ID 和文本分别为: IDC\_BTN\_WRITE(Write)和 IDCANCEL(Exit)。界面如下:





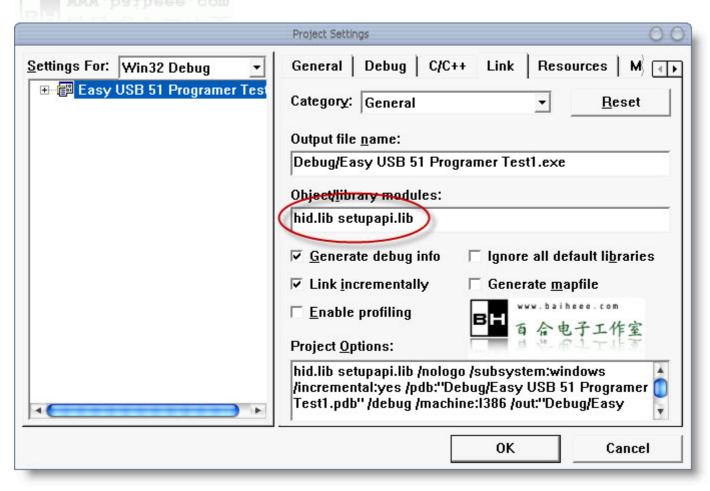
4、添加控件所对应的变量,如下图所示:





5、将 Hid.c 和 Hid.h 导入工程,并将"要用到的 windows ddk 里的几个文件"文件夹内的文件复制到工程所在目录,在 Procect->Settings->Link 页的"Object/Library moudles"设置中添加 "hid.lib setupapi.lib",如下图所示:





- 6、在 stdafx.h 文件中包含头文件语句前添加: #define WINVER 0x0500
- 7、修改 Hid.c 中的 PID 和 VID 宏定义来设置需要访问的 HID 设备,此处的 PID 和 VID 值分别为 0x0666 和 0x0471:

```
1. #define VID 0x0471
2. #define PID 0x0666
```

- 8、在 CEasyUSB51ProgramerTest1Dlg 类中添加成员变量 m\_MyHidDevice, 其定义如下
  - 1. CHid m\_MyHidDevice;

当然您得包含头文件 Hid.h。

9、在 CEasyUSB51ProgramerTest1Dlg 类的 OnInitDialog 函数中添加如下语句:



```
1. m_MyHidDevice.m_hParentWnd = (HANDLE*) this->GetSafeHwnd();

2. if(m_MyHidDevice.FindHid()) //找到指定 HID 设备

3. {

4. m_ctrlMessage.InsertString(-1, "My hid device detected");

5. }

6. else //没有找到指定 HID 设备

7. {

8. m_ctrlMessage.InsertString(-1, "My hid device not detected");

9. m_ctrlWrite.EnableWindow(FALSE); //禁用"write"按钮

10. }
```

10、在 CEasyUSB51ProgramerTest1Dlg 的消息映射中 ("BEGIN\_MESSAGE\_MAP(CEasyUSB51ProgramerTest1Dlg, CDialog)"与 "END\_MESSAGE\_MAP()"之间)添加如下代码:

```
1. ON_MESSAGE(WM_DEVICECHANGE, OnDeviceChange)
```

11、在 CEasyUSB51ProgramerTest1Dlg 类中添加成员函数:

```
1. LRESULT OnDeviceChange(WPARAM wParam, LPARAM lParam);
```

12、成员函数 OnDeviceChange 的结构如下:

```
1. LRESULT CEasyUSB51ProgramerTest1Dlg::OnDeviceChange(WPARAM wParam, LPARAM 1Para
   m)
2.
3.
       /* take the appropriate action for the message */
5.
       switch(LOWORD(wParam))
6.
           /* HID device arrival */
8
           case DBT_DEVICEARRIVAL:
10.
11.
               /* try to open a handle to the device */
               if(m MyHidDevice.FindHid()) /*此处必须调用FindHid()判断是否是"我"的HID
   设备插入 USB 口*/
```



```
13.
14.
                   /*检测到指定的 HID 设备插入 USB 口*/
                   /*您在这里可以添加其它功能代码*/
15.
16.
17.
               break;
18.
19.
           /* HID device removal */
20.
           case DBT_DEVICEREMOVECOMPLETE:
21.
22.
23.
               if(!m_MyHidDevice.FindHid())
                                              /*此处必须调用 FindHid()判断是否是"我"的
   HID 设备拨出 USB 口*/
24.
                   /*检测到指定的 HID 设备拨出 USB 口*/
25.
26.
                   /*您在这里可以添加其它功能代码*/
27.
               }
               break;
28.
29.
           }
30.
31.
32.
       return true;
33. }
```

13、这里为了实现在 Message 信息框里显示 HID 设备的拨插操作,现对 OnDeviceChange 函数作如下填充:

```
LRESULT CEasyUSB51ProgramerTest1Dlg::OnDeviceChange(WPARAM wParam, LPARAM 1Para
   m)
2.
3.
4.
        /* take the appropriate action for the message */
5.
       switch(LOWORD(wParam))
6.
7.
8.
           /* HID device arrival */
9.
           case DBT_DEVICEARRIVAL:
10.
11.
                /* try to open a handle to the device */
               if(m_MyHidDevice.FindHid()) /*此处必须调用FindHid()判断是否是* 我"的HID
12.
   设备插入 USB 口*/
13.
                   /*检测到指定的 HID 设备插入 USB 口*/
14.
```



```
15.
                   /*您在这里可以添加其它功能代码*/
16.
                   unsigned short nIndex = m_ctrlMessage.InsertString(-1, "My hid
    device detected");
17.
                  m_ctrlMessage.SetCurSel(nIndex);
                                                      //流动信息窗口
                                                      //启用"write"按钮
18.
                   m_ctrlWrite.EnableWindow(TRUE);
19.
20.
               break;
           }
21.
22.
23.
           /* HID device removal */
           case DBT_DEVICEREMOVECOMPLETE:
25.
26.
               if(!m_MyHidDevice.FindHid())
                                              /*此处必须调用 FindHid()判断是否是"我"的
   HID 设备拨出 USB 口*/
27.
                   /*检测到指定的 HID 设备拨出 USB 口*/
29
                   /*您在这里可以添加其它功能代码*/
30.
                   unsigned short nIndex = m_ctrlMessage.InsertString(-1,"My hid
    device removed");
31.
                   m_ctrlMessage.SetCurSel(nIndex);
                                                      //流动信息窗口
                                                      //禁用"write"按钮
32.
                   m_ctrlWrite.EnableWindow(FALSE);
               }
33.
34.
               break;
           }
36.
37.
38.
       return true;
39. }
```

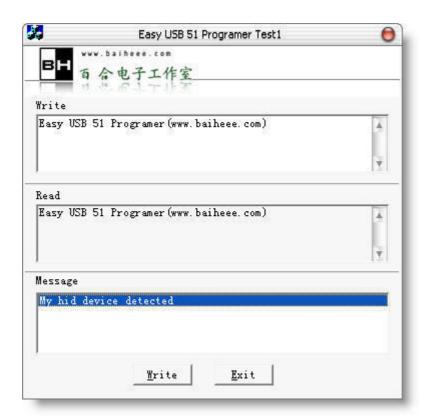
14、对 HID 的读写可通过 Hid 类的成员函数 WriteHid 和 ReadHid。以下是"write"按钮的响应函数,实现对 HID 设备的读写操作:

```
void CEasyUSB51ProgramerTest1Dlg::OnBtnWrite()
2. {
3.
       unsigned char ucTxBuffer[64];
                                      //发送缓冲
       unsigned char ucRxBuffer[64];
                                      //接收缓冲
5.
6.
       UpdateData(TRUE);
7.
       //判断发送框中内容是否超过 64 字节
8.
9.
       if(m_strTx.GetLength()>64)
10.
```



```
11.
            AfxMessageBox("发送字节数不能超过 64 个字节");
12.
13.
14.
        //准备发送缓冲区中的内容
15.
        for(int i=0; i<64; i++)</pre>
16.
17.
            if(i <= (m_strTx.GetLength()-1) )</pre>
                ucTxBuffer[i] = m_strTx.GetAt(i);
18.
19.
            else
20.
                ucTxBuffer[i] = 0;
        }
21.
22.
23.
        //写操作
       m_MyHidDevice.WriteHid(ucTxBuffer,64);
24.
        //读操作
25.
26.
       m_MyHidDevice.ReadHid(ucRxBuffer,64);
27.
28.
       m_strRx
                    = ucRxBuffer;
29.
       UpdateData(FALSE);
30. }
```

## 完成后的实际效果:



**1**下载程序



## 

#### 实例 2

此例子需要用到扩展板: EXT-BOARD-A。实现功能为通过上位机设定 EXT-BOARD-A 上的 8 个发光二极管状态。

#### 1、命令及数据定义

下位机已经规定了每帧数据的长度为64个字节,我们现在需要对每一个字节的含义作出定义。在这个实例中,我们可作如下规定:每帧数据前5个字节为命令,命令后面紧跟数据(从第6个字节开始)。命令为ASCII编码,在此实例中只有一个命令"ENLED",代表设备LED状态。命令后面的一个字节为数据,代表 D0~D7 八个LED 的状态,后面的字节无意义。

## 2、修改下位机程序

修改 main.c 文件, 其内容如下:

```
************Copyright (c)******
2. **
                                  百合电子工作室
6. **
                               http://www.baiheee.com
7. **
8. ** 文 件 名: main.c
9. ** 最后修改日期: 2008年12月25日
           述: 用户应用程序
10. ** 描
11. ** 版
                 本: V6.0
13.
14. //#include <at89x52.h>
15. #include <reg51.h>
16. #include "D12Config.h"
17. #include "Descriptor.h"
18. #include "Chap_9.h"
19. #include "D12Driver.h"
```



```
20. #include <string.h>
21.
22. main()
23. {
24.
       unsigned char ucLedState;
25.
26.
                                           //初始化 D12
       if (Init_D12()!=0)
                                           //如果初始化不成功,返回
27.
           return;
28.
                                           //外部中断 0 为电平触发方式
29.
       IT0 = 0;
30.
31.
       EX0 = 1;
                                           //开外部中断 0
32.
       PX0 = 0;
                                           //设置外部中断 0 中断优先级
                                           //开 80C51 总中断
       EA = 1;
33.
34.
       while(1)
35.
36.
37.
           usbserve();
                                           //处理 USB 事件
38.
           if(bEPPflags.bits.configuration)
39.
               //在这里添加端点操作代码
40.
41.
42.
               if(bEPPflags.bits.ep2_rxdone ) //主端点接收到数据(从主机发往设备的数
   据)
43.
               {
44.
                   bEPPflags.bits.ep2_rxdone
                                                   = 0;
45.
                   //判断是否是 ENLED 命令(EpBuf 的前 5 个字节为"ENLED")
46.
                   if(strncmp("ENLED", EpBuf, 5) == 0)
47.
48.
                       //取得 LED 状态设定值
49.
50.
                       ucLedState = EpBuf[5];
51.
52.
                       //设定 LED 状态
                       P0 = ucLedState;
53.
54.
55.
56.
       }
57.
58. }
```

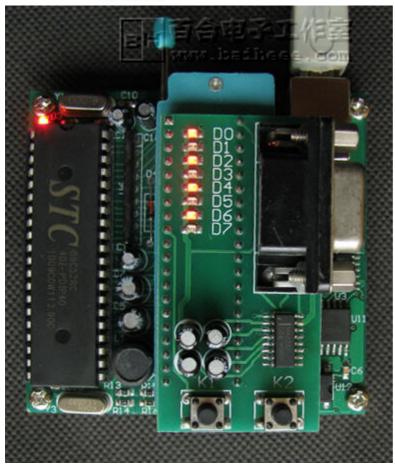
## 👊 点击这里下载修改好的源代码

## 3、上位机程序



通过实例 1 的学习, 其实上位机程序的编写非常简单, 所以在这里只贴出源代码。





上位机界面

LED 的状态由上位机控制





