Efecto de la Tasa de Política Monetaria en las Tasas de Interés del Sector Financiero

Eduar Amaya Universidad Nacional Autónoma de Honduras e-mail: eduaramaya@unah.hn

ÍNDICE

I.	Definition del Problema	1
II.	Preliminares y Notación II-A. Series de tiempo	1 1 2
III.	Resultados III-A. Primer resultado	3 3 5
Refe	rencias	8
	ÍNDICE DE FIGURAS	
1. 2. 3. 4. 5. 6. 7. 8. 9. 10. 11. 12. 13. 14. 15. 16. 17.	Gráfica de la Serie. Variabilidad Estable. Serie Diferenciada una vez. Serie Diferenciada dos veces. Determina el numero de medias móviles. Determina el numero de Autore-regresivos Función de Autocorrelación. Función de Autocorrelación Parcial Diagnóstico Gráfica del Error. Gráfica de las Predicciones Representacion de las Series Series Estacionarias Cómo Responde la TIA Ante un Impulso de la TIP. Cómo Responde la TIP Ante un Impulso de la TPM. Cómo Responde la TIP Ante un Impulso del IPC.	3 3 3 3 4 4 4 4 5 5 6 6 6 8 8 8 8 8
	ÍNDICE DE CUADROS	
I. II. III.	Criterio AIC	4

TD

1

Efecto de la Tasa de Política Monetaria en las Tasas de Interés del Sector Financiero

Resumen—El resumen no solo hace referencia al trabajo reportado, también sintetiza el trabajo documentado en aproximadamente 200 palabras. Establece el propósito, reporta la información obtenida, provee conclusiones, y recomendacionoes. En esencia, resume los punntos principales del estudio de forma adecuada y precisa. Es importante referirse a los resultados principales obtenidos en tiempo pasado al describir el trabajo realizado.

En la introducción se describle de forma concisa pero con un poco más de detalle el trabajo realizado.

En uno de los párrafos de esta sección se hace especial énfasis en la contribución realizada como parte del trabajo reportado, considerando como punto de partida el problema central que motivó el proyecto de investigación y las soluciones obtenidas por el autor del documento como resultado del trabajo de investigación realizado.

Se presentan además descripciones breves del resto de las secciones del documento.

I. DEFNICIÓN DEL PROBLEMA

El objetivo primario de la Política Monetaria es alcanzar y mantener una Tasa de Inflación baja y estable, y lograr un crecimiento económico alrededor de su tendencia de largo plazo.

Esta es la única manera de lograr un crecimiento sostenido que genere empleo y mejore el nivel de vida de la población. Por el contrario, si la economía crece a un ritmo que no es sostenible, tarde o temprano se generará una crisis con consecuencias graves para la economía, deterioro de los indicadores sociales, pérdida de confianza de la población y caídas en la inversión y en el empleo.

En nuestro país no se cuenta con un modelo que ayude a medir el efecto que la tasa de Política Monetaria tiene en las tasas de interés, por lo que en este trabajo se pretende proponer el modelo adecuado a dicho fin.

Preguntas de Investigación:

- Cómo afecta la tasa de Política Monetaria a la tasa de interés del sector financiero?
- 2. Qué variables influyen o afectan el cambio de la tasa de interés del sector financiero?
- Qué modelo explica el efecto de la tasa de Política Monetaria en la tasa de interés del sector financiero?
 Observación: Primero intentaremos ajustar un modelo ARIMA.

II. PRELIMINARES Y NOTACIÓN

Definición 1. Tasa de Interés Es la cantidad de dinero que por lo regular representa un porcentaje del crédito o préstamo

que se ha requerido y que el deudor deberá pagar a quien le presta.

Definición 2. Política Monetaria: Es la disciplina de la política económica que controla los factores monetarios para garantizar la estabilidad de precios y el crecimiento económico.

Definición 3. La tasa de política monetaria (TPM), es la tasa de interés objetivo para las operaciones interbancarias que el banco central procura lograr mediante sus instrumentos de política monetaria: operaciones de mercado abierto, facilidades de crédito y depósito.

Definición 4. Tasas de Interés Activas: Son aquellas que cobran las entidades bancarias por los créditos que otorgan

Definición 5. Tasas de Interés Pasivas: Son las que pagan las entidades bancarias por los depósitos que se hagan en éstas.

Definición 6. Promedio Ponderado Se hace de acuerdo a la participación de cada banco respecto al total de préstamos concedidos en la semana por el Sistema Bancario.

Definición 7. Índice de Precios al Consumidor: Es el indicador utilizado para la cuantificación de la inflación, su cálculo y divulgación lo ejecuta el Banco Central de Honduras, publicando en los primeros días de cada mes el comportamiento de los precios al consumidor del mes anterior.

Definición 8. Prueba de Causalidad de Granger Es un test consistente en comprobar si los resultados de una variable sirven para predecir a otra variable. Para ello se tiene que comparar y deducir si el comportamiento actual y pasado de una serie temporal A predice la conducta de una serie temporal B.

II-A. Series de tiempo

Definición 9. Es una sucesión de observaciones de una variable tomadas en varios instantes de tiempo [1]:

- Nos interesa estudiar los cambios en esa variable con respecto al tiempo.
- Predecir sus valores futuros.

Representación gráfica de una serie de tiempo: Se representa por medio de una gráfica de líneas; el eje horizontal se representan los peíodos y el eje vertical se representan los valores de la serie de tiempo.

Clasificación de series temporales [3]

- Una serie es estacionaria si la media y la variabilidad se mantienen constantes a lo largo del tiempo.
- Una serie es no estacionaria si la media y/o la variabilidad cambian a lo largo del tiempo.

Componentes de la serie de tienpo: [3] El método clásico identifica cuatro componentes:

- Tendencia (T): Es el movimiento general a largo plazo de los valores de la serie de tiempo sobre un extenso periodo de años.
- Variaciones cíclicas (C): Son los movimientos ascendentes y descendentes recurrentes respecto a la tendencia con una duración de varios años.
- Variaciones estacionales (E): Son los movimientos ascendentes y descendentes respecto de la tendencia que se consuman en un año y se repiten anualmente. Se identifican en periodos trimestrales.
- Variaciones irregulares (I): Variaciones erráticas respecto de la tendencia que no pueden atribuirse a influencias cíclicas o estacionales.

Análisis de una serie de tiempo: Es el procedimiento por el cual se identifican y aíslan los factores relacionados con el tiempo que influyen en los valores observados. Una vez identificados, estos factores contribuirán en la interpretación de valores históricos y a pronosticar valores futuros.

La forma mas usual de representar una serie de tiempo es en función de las componentes tendencia y estacionalidad, es decir, mediante la ecuación: [3]

$$X_t = T_t + E_t + \epsilon_t$$

donde:

 X_t = el valor de la serie temporal en el periodo t;

 T_t = componente de tendencia en el periodo t;

 E_t = es una función que representa la componente estacional;

 ϵ_t = el término del error en el periodo t.

II-B. Modelo

Un modelo para una serie temporal es cualquier conjunto de hipótesis bien definidas sobre las propiedades estadísticas de dicha serie.

Definición 10. Modelo ARIMA [2] Un proceso (X_t) es integrado de orden d $(d \ge 0 \text{ entero})$ si y sólo sí (X_t) sigue un modelo autorregresivo-integrado-media móvil de orden (p, d, q) o ARIMA(p, d, q) (del inglés AutoRegresive-Integrated- Moving Averge), donde p representa el orden del proceso autorregresivo, d el número de diferencias que son necesarias para que el proceso sea estacionario

y q representa el orden del proceso de medias móviles del tipo:

$$\phi(B)\Delta^d X_t = \mu + \theta(B)A_t \ para \ todo \ t = 0, \pm 1, \pm 2, \dots$$

donde las raíces de las ecuaciones $\phi(x)=0$ y $\theta(x)=0$ están fuera del círculo unitario.

Etapas en la elaboración de un modelo arima

- Identificación: Para identificar cuál es el proceso ARIMA que ha generado una determinada serie temporal es necesario que los datos sean estacionarios, es decir, no pueden presentar tendencia creciente o decreciente (si presentan tendencia habría que diferenciar la serie porque la serie no es estacionaria en media), ni tampoco pueden presentar fluctuaciones de diferente amplitud. Si la dispersión no se mantiene constante entonces la serie no es estacionaria en varianza y habría que transformarla siendo, la transformación logarítmica la más habitual. Una vez que la serie es estacionaria es necesario obtener las funciones de autocorrelación simple (ACF) y parcial (PACF) muestrales para determinar el proceso ARIMA(p,d,q) más adecuado que haya podido generar la serie estacionaria.
- Estimación: Después de identificar el proceso que ha generado los datos de una determinada serie temporal es necesario estimar los parámetros de los que depende.
- Validación: Después de estimar el modelo es necesario comprobar si se ajusta o no de forma adecuada a los datos observados de la serie temporal objeto de estudio. Para comprobar si el modelo es adecuado se suele realizar lo siguiente: análisis de los parámetros estimados, análisis de los residuos, análisis de la bondad del ajuste y análisis de estabilidad.
- Predicción: Una vez estimado y validado el modelo ARIMA se puede utilizar para obtener valores futuros de la variable objeto de estudio. Las predicciones obtenidas pueden ser de dos tipos: puntuales o por intervalos. La predicción puntual se obtiene calculando el valor esperado de la variable en el período futuro T + l condicionado al conjunto de información disponible hasta el período T. Y la predicción por intervalos, para un nivel de confianza del 95 por ciento, se obtiene sumando y restando a la predicción puntual la desviación típica del error de predicción multiplicada por el valor tabulado para el 95 por ciento de confianza.

Definición 11. El Modelo Vector Autorregresivo (VAR) es un conjunto de k regresiones temporales con k variables y p * k variables independientes rezagadas.

De qué tratan los modelos VAR?

- Son modelos econométricos multivariados.
- Es una extensión de los modelos Autorregresivos Univariados.
- No hay variables endógenas o exógenas.

- Son un sistema de regresiones.
- El caso más sencillo de un VAR es el bivariado.
- Se utilizan para pronósticos similar a otros modelos econométricos.
- VAR(p), donde p es el orden del modelo.

III. RESULTADOS

III-A. Primer resultado

Como primer resultado gas6677.dat contiene datos mensuales del consumo de gasolina en España entre Enero de 1966 y agosto de 1977. Utilizaremos el lenguaje de programación R, el código desarrollado en este primer resultado está disponible en: https://github.com/Eduar-Amaya/PoliticaMonetaria.git

Haciendo un Análisis de Series Temporales vamos hacer una predicción de cómo será el consumo de gasolina en España a partir del mes de Septiembre de 1977 a Junio de 1978.

Vamos a ajustar un modelo ARIMA, sin embargo muchos modelos de series temporales (ARIMA) se exige que las series sean estacionarias, es decir, sin componente de tendencia ni estacionalidad además que la variabilidad sea constante. En la figura 1 se aprecia que la serie presenta una tendencia ascendente (la serie no es estacionaria en media), con esto se puede afirmar que la serie no es estacionaria. También se puede apreciar que la serie no es estacionaria en cuanto a la varianza, ya que que hay variabilidad.

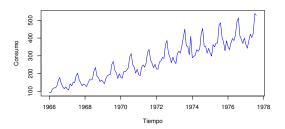


Figura 1. Gráfica de la Serie.

Primero necesitamos controlar la variabilidad (que sea constante) para ello aplicamos logaritmo como se observa en la figura 2, la variabilidad parece ser constante.

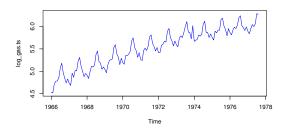


Figura 2. Variabilidad Estable.

Luego que la variabilidad es constante se procede a eliminar la tendencia y la estacionalidad, para ello se recomienda utilizar diferencias o logaritmos en este caso vamos a utilizar diferencias. En R las funciones ndiffs y nsdiffs nos dan el número de diferencias regulares y estacionales respectivamente que se necesita llevar acabo para que la serie sea estacionaria. En R se hace de la siguiente manera:

```
> ndiffs(gas.ts)
[1] 1
> nsdiffs(gas.ts)
[1] 1
```

Significa que necesitamos diferenciar una vez para eliminar la tendencia y una vez para eliminar la estacionalidad. En la figura 3 se observa que no hay tendencia y en la figura 4 se muestra como la serie parece ser estacionaria luego que se haya eliminado la componente estacional.

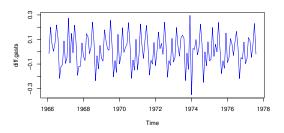


Figura 3. Serie Diferenciada una vez.

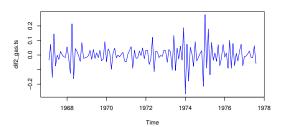


Figura 4. Serie Diferenciada dos veces.

Para comprobar que la serie es estacionaria utilizaremos el Test de Dickey-Fuller con $\alpha=0.05$

- H_0 : La serie no es estacionaria. Si p > 0.05
- H_1 : La serie es estacionaria. Si p < 0.05

Acontinuación se muestra como se hace en R:

```
> adf <- adf.test(dif2_gas.ts)
> adf$p.value
[1] 0.01
```

El valor p=0.01 del test nos indica que se puede rechazar la hipótesis nula H_0 , es decir, se acepta la hipótesis alternativa H_1 . Por lo tanto la serie es estacionaria.

Las figuras 5 y 6 nos indican el número de medias móviles y autoregresivos respectivamente para determinar el proceso ARIMA(p,d,q) más adecuado que haya podido generar la serie estacionaria.

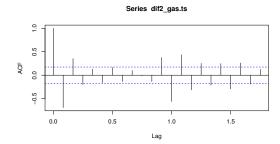


Figura 5. Determina el numero de medias móviles

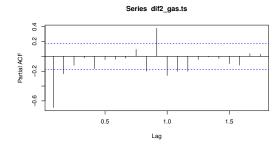


Figura 6. Determina el numero de Autore-regresivos

Identificación del Modelo

Observando las figuras 5 y 6 podemos plantear varios modelos para el análisis de la serie como ser: ARIMA(2,0,2)(0,1,2), ARIMA(2,0,2)(2,1,2), ARIMA(2,1,2)(0,1,2), inclusoARIMA(2,1,2)(2,1,2), etc.

En las tablas I y II se puede apreciar que los ajustes que mejor AIC (Criterio de Información Akaike) y BIC (Criterio de Información Bayesiano) tienen dos autoregresivos, una diferencia y dos medias móviles; en la parte estacional cero autoregresivos, una diferencia y dos medias móviles. Siendo ARIMA(2,1,2)(0,1,2) el modelo que los tests arrojan con menor valor y por tanto con mayor consideración. Una vez estimados los modelos y elegido el mejor de ellos, procedemos a la validación del modelo.

Modelos	df	AIC				
arima1	7	1058.460				
arima2	9	1054.405				
arima3	7	1046.801				
arima4	9	1046.542				
Cuadro I						
CRITERIO AIC						

Modelos	df	BIC					
arima1	7	1078.424					
arima2	9	1080.073					
arima3	7	1066.711					
arima4	9	1072.139					
Cuadro II							
CRITERIO BIC							

Validación

En las figuras 7 y 8 podemos apreciar que no hay ningún rezago significaivo (aparte del 0 que por definición es 1) que denote ningún tipo de estructura. Por tanto podemos decir que los residuos son ruido Blanco.

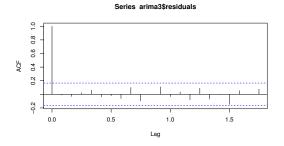


Figura 7. Función de Autocorrelación

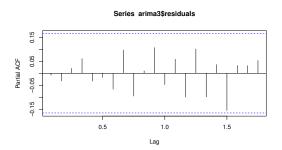


Figura 8. Función de Autocorrelación Parcial

Para saber si nuestro modelo se ajusta bién los residuos deben ser Ruido Blanco. Para comprobar que los residuos son ruido blanco vamos a utilizar el Test de Ljung-Box para Ruido Blanco con $\alpha = 0.05$:

- H_0 : Ruido blanco si p > 0.05
- H_1 : No hay ruido blanco si p < 0.05

Acontinuación se muestra cómo se hace en R

El valor p = 0.9169298 del test nos indica que se acepta la hipótesis nula H_0 , es decir, que hay ruido blanco. Por tanto el modelo se ajusta bién, que el modelo se ajusta significa que tiene media igual a cero, varianza constante y que los errores están serialmente correlacionados.

Vamos a corroborar graficando el error cómo se muestra en la figura 10 que el error tiene media igual a cero. Por tanto validamos nuestro modelo, implica que podemos hacer las predicciones.

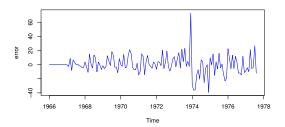


Figura 9. Gráfica del Error

Predicción:

Queremos saber cómo será el consumo de gasolina en España en los 10 meses siguientes. En la tabla III se observa los valores y en la figura 11 se observa su comportamiento.

Meses	Point Forecast	Lo 95	Hi 95
Sep 1977	451.3333	423.6668	478.9999
Oct 1977	420.3339	392.0648	448.6029
Nov 1977	389.7801	357.9256	421.6346
Dec 1977	426.9398	394.5935	459.2861
Jan 1978	396.3406	362.7959	429.8853
Feb 1978	374.9805	341.0508	408.9103
Mar 1978	419.6776	385.1743	454.1810
Apr 1978	442.3261	407.5086	477.1436
May 1978	433.6475	398.4635	468.8316
Jun 1978	456.6717	421.2155	492.1278

Cuadro III PREDICCIONES

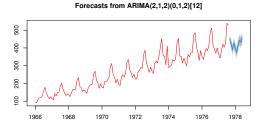


Figura 10. Gráfica de las Predicciones

Para el mes de Septiembre de 1977 el consumo será de 451.333, con un intervalo de confianza de 95 por ciento el consumo estará entre 423,6668 — 478,9999 y así suscesivamente para los otros meses. Recordemos que estos datos son de Enero de 1966 y agosto de 1977, si estos datos fueran mas actuales los resultados serían diferentes, esto por el crecimento poblacional o por el precio de la gasolina.

III-B. Segundo Resultado

Para este segundo resultado se ha considerado la base de datos DatosBCH.csv contiene datos mensuales de la Tasa de Política Monetaria (TPM) e Índice de Precios al Consumidor (IPC) que comprenden del Mes de Mayo de 2005 a Diciembre de 2012 que fueron extraídos de http://www.secmca.org/tempus23/datos.jsp, además contiene datos de la Tasas de Interés Activas (TIA) y Tasas de Interés Pasivas (TIP) de los Bancos Comerciales correspondientes al periodo antes descrito que fueron extraídos de https://www.bch.hn/estadisticas-y-publicaciones-economicas/sector-monetario/tasas-de-interes.

Se ha utilizado el lenguaje de programación R, el código correspondiente a este reporte está disponible en https://github.com/Eduar-Amaya/PoliticaMonetaria.git:

Entre las limitaciones para este reporte que suelen presentar los datos de acuerdo a la fuente que fueron encontrados se tiene que los datos correspondientes a las Tasas de Interés (Activas y Pasivas) de los Bancos Comerciales reflejan resultados promedios ponderados y por tanto no capturan la heterogeneidad entre los diferentes actores del sistema. El resultado de este escenario es la probable manifestación de respuestas diferentes de los Bancos ante impulsos de la Tasa de Política Monetaria e Indice de Precios al Consumidor.

Primero comenzamos graficando las series. En la figura 12 se puede observar que las series a través del tiempo no tienen un comportamiento estacionario, lo cuál se corroboró con el test de Dickey-Fuller dando los siguientes resultados para TIA, TIP, TPM y IPC respectivamente con las siguientes hipótesis:

- H_0 : La serie no es estacionaria. Si p > 0.05
- H_1 : La serie es estacionaria. Si p < 0.05

```
> adf <- adf.test(TIA.ts)
> adf$p.value
[1] 0.4685365
> TPdf <- adf.test(TIP.ts)
> TPdf$p.value
[1] 0.5209106
> Tdf <- adf.test(TPM.ts)
> Tdf$p.value
[1] 0.3135323
> Idf <- adf.test(IPC.ts)
> Idf$p.value
[1] 0.4156172
```

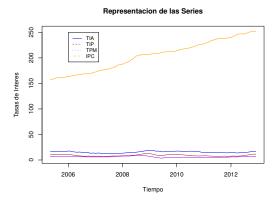


Figura 11. Representacion de las Series

La estacionariedad de un VAR requiere una condición de estabilidad que ponemos a prueba solo después de identificar el VAR. Así como en los modelos ARIMA para que una serie sea estacionaria es necesario diferenciar la serie en este caso fué necesario llevar a cabo dos diferencias.

En la figura 13 se puede observar cómo las series parecen ser estacionarias después de haber aplicado logaritmos y diferenciado una vez. Lo dicho anteriormente lo comprobamos aplicando el Test de Dickey-Fuller dando los siguientes resultados para TIA, TIP, TPM y IPC respectivamente con las siguientes hipótesis:

- H_0 : La serie no es estacionaria. Si p > 0.05
- H_1 : La serie es estacionaria. Si p < 0.05

```
> adf2 <- adf.test(dif2)
[1] 0.01
> TIPdf2$p.value
[1] 0.01
> Tdf2 <- adf.test(Tdif2)
[1] 0.01
> Idf2 <- adf.test(Idif2)
[1] 0.01</pre>
```

El p = 0.01 observado nos asegura que debemos rechazar H_0 y aceptar H_1 , por tanto las series son estacionarias.

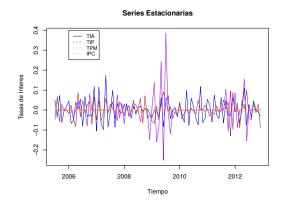


Figura 12. Series Estacionarias

Identificación del Modelo

```
> VARselect(VarDatos, type = "const")
$selection
AIC(n)
        HQ(n)
                SC(n) FPE(n)
     2
                    1
$criteria
                                   2
                    1
AIC(n) -2.897336e+01 -2.940934e+01
       -2.873461e+01 -2.897958e+01
HQ(n)
SC(n)
       -2.837786e+01 -2.833742e+01
FPE(n)
        2.614035e-13
                      1.695701e-13
                    3
AIC(n)
        -2.938401e+01 -2.919768e+01
        -2.876325e+01 -2.838591e+01
HQ(n)
SC(n)
        -2.783570e+01 -2.717296e+01
         1.752810e-13 2.143046e-13
FPE(n)
                    5
        -2.911529e+01 -2.901341e+01
AIC(n)
HQ(n)
        -2.811252e+01 -2.781963e+01
        -2.661416e+01 -2.603588e+01
SC(n)
FPE(n)
         2.383683e-13 2.736561e-13
AIC(n) -2.922139e+01 -2.908327e+01
       -2.783661e+01 -2.750749e+01
HO(n)
SC(n)
       -2.576746e+01 -2.515293e+01
FPE(n)
        2.340351e-13 2.884333e-13
                   9
                                 10
AIC(n) -2.897523e+01 -2.924596e+01
HQ(n)
       -2.720843e+01 -2.728817e+01
SC(n)
       -2.456848e+01 -2.436281e+01
FPE(n)
        3.533455e-13
                       3.054326e-13
```

Para cada longitud de rezago, la tabla reporta (de arriba hacia abajo), el Criterio de información de Akaike (AIC), Criterio de información de Hannan y Quinn (HQ), el criterio información bayesiana de Schwarz (SC) y el error de predic-

ción final de Akaike (FPE). Los cuatro criterios de información se basan en la teoría de la información y se supone que indican la información relativa perdida cuando los datos se ajustan usando diferentes especificaciones. La longitud de rezago que produce el valor mínimo del estadístico de la información es la especificación elegida. En este caso, tres criterios eligen 2 rezagos, por tanto elegimos 2 rezagos para nuestro modelo.

Así que seleccionamos nuestro modelo VAR(2) con dos rezagos. El modelo estimado para las ecuaciones de TPM, TIP, TIA e IPC se tiene:

```
Estimation results for equation VTdif2:
_____
VTdif2 = VTdif2.11 + VTIPdif2.11 +
Vdif2.l1 + VIdif2.l1 + VTdif2.l2 +
VTIPdif2.12 + Vdif2.12 +
VIdif2.12 + const
            Estimate
                     t value Pr(>|t|)
          -0.7154553
                     -6.755 2.18e-09
VTdif2.11
VTIPdif2.11 0.4897181
                     3.088
                           0.00278
Vdif2.11
          -0.2932086
                     -2.093
                            0.03952
```

VIdif2.11 4.4745962 3.002 0.00359 VTdif2.12 -0.3201612 -3.1000.00268 VTIPdif2.12 0.3102220 1.902 0.06087 Vdif2.12 -0.1427413-1.003 0.31906 VIdif2.12 0.8749087 0.587 0.55884 -0.0002324-0.039 0.96903 const

Estimation results for equation VTIPdif2:

```
VTIPdif2 = VTdif2.l1 + VTIPdif2.l1 +
Vdif2.l1 + VIdif2.l1 + VTdif2.l2 +
VTIPdif2.l2 + Vdif2.l2 +
VIdif2.l2 + const
```

```
Estimate t value Pr(>|t|)
VTdif2.11
             2.529e-01
                        3.386
                               0.00111
VTIPdif2.ll -4.802e-01
                        -4.294 4.94e-05
Vdif2.11
             2.355e-02
                        0.238
                                0.81219
VIdif2.11
            -4.699e-01
                        -0.447 0.65613
VTdif2.12
             1.595e-01
                        2.190
                                0.03145
VTIPdif2.12 -6.779e-02
                        -0.589 0.55736
                        0.667
Vdif2.12
             6.698e-02
                                0.50656
VIdif2.12
            -1.745e+00
                        -1.661 0.10074
const
             7.879e-05
                        0.019
                               0.98511
```

Estimation results for equation Vdif2:

```
Vdif2 = VTdif2.l1 + VTIPdif2.l1 +
Vdif2.l1 + VIdif2.l1 + VTdif2.l2 +
VTIPdif2.l2 + Vdif2.l2 +
VIdif2.l2 + const
```

```
Estimate t value Pr(>|t|)
VTdif2.11 0.1434632 1.916 0.0589
VTIPdif2.11 0.1290316 1.151 0.2532
Vdif2.11 -0.9612169 -9.709 4.04e-15
```

```
VIdif2.11
              0.2351107
                         0.223
                                  0.8240
VTdif2.12
              0.0852266
                         1.167
                                  0.2465
VTIPdif2.12 -0.0267962
                         -0.232
                                  0.8168
Vdif2.12
            -0.5365273
                         -5.332
                                  8.98e-07
VIdif2.12
             -0.9097280
                         -0.864
                                  0.3904
const
              0.0007747
                         0.184
                                  0.8547
```

Estimation results for equation VIdif2:

```
VIdif2 = VTdif2.11 + VTIPdif2.11 +
Vdif2.11 + VIdif2.11 + VTdif2.12 +
VTIPdif2.12 + Vdif2.12
+ VIdif2.12 + const
```

```
Estimate
                        t value Pr(>|t|)
VTdif2.11
            -3.519e-03
                         -0.459
                                  0.64716
VTIPdif2.11 -1.935e-02
                         -1.687
                                  0.09554
            -1.486e-02
Vdif2.11
                         -1.467
                                  0.14629
VIdif2.11
            -3.658e-01
                         -3.393
                                  0.00108
VTdif2.12
            -5.297e-04
                         -0.071
                                  0.94365
VTIPdif2.12
            1.563e-02
                         1.325
                                  0.18906
Vdif2.12
            -1.071e-02
                         -1.040
                                  0.30142
VIdif2.12
            -2.172e-01
                         -2.015
                                  0.04731
            -8.339e-05
                         -0.193
                                  0.84728
const.
```

Una vez que hemos identificado nuestro modelo procedemos aplicar las Pruebas de Especificación

■ Condición de Estabilidad: Si las raices de los polinomios son menores a 1 se satisface la condición de estabilidad, como las raíces de los polinomios característicos son menores como se observa acontinuación. Por tanto nuestro modelo es estable:

```
> summary(Var1)
Roots of the characteristic polynomial:
0.7438 0.7438 0.6982 0.6982 0.5659
0.5659 0.03506 0.03506
```

- Prueba de Autocorrelación Serial en los Residuales:
 - 1 H_0 : Los Residuales no están correlacionados, p > 0.05
 - 2 H_1 : Los Residuales séstán correlacionados, p < 0.05

El p valor observado fué p-value < 2,2e-16. Por lo tanto los Residuales sí están correlacionados

- Prueba de Normalidad de los Residuales:
 - 1 H_0 : Los Residuales se distribuyen Normal sí, p > 0.05
 - 2 H_1 : Los Residuales no se distribuyen Normal sí, p < 0.05

Observando el p de Kurtosis y el Sesgo da el valor de p-value=0.002144 y p-value=0.01808 respectivamente. Por lo tanto los residuales no se distribuyen Normal.

- Prueba de Homocedasticidad de la Varianza de los Residuales:
 - 1 H_0 : La Varianza de los residuales es constante, si p > 0.05
 - 2 H_1 : La Varianza de los residuales no es constante, si p < 0.05

El p-value=1 significa que la varianza de los residuales es constante.

Prueba de Causalidad de Granger

Según las pruebas de causalidad de Granger los resultados muestran que:

- La TPM sí causa en el sentido de Granger a la TIP.
- La TIP sí causa en el sentido de Granger a la TIA.
- La TIP sí causa en el sentido de Granger al IPC.
- La IPC sí causa en el sentido de Granger a la TIA.
- La IPC sí causa en el sentido de Granger a la TIP.
- La IPC sí causa en el sentido de Granger a la TPM.

Función de Impulso-Respuesta

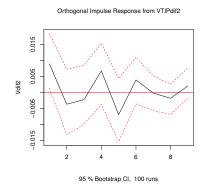


Figura 13. Cómo Responde la TIA Ante un Impulso de la TIP.

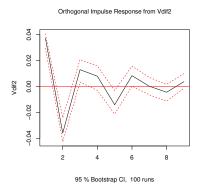


Figura 14. Cómo Responde la TIA Ante un Impulso del IPC.

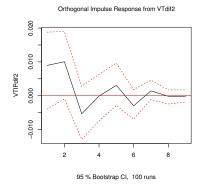


Figura 15. Cómo Responde la TIP Ante un Impulso de la TPM.

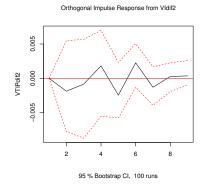


Figura 16. Cómo Responde la TIP Ante un Impulso del IPC.

La figura 14 muestra los impulsos de la Tasa de Interés Pasiva (TIP), la figura 15 y 16 muestra los impulsos del Indice de Precios al Consumidor (IPC), y la figura 17 muestra los impulsos de la Tasa de Política Monetaria.

El impacto de un crecimiento mensual de la TIP VTIPdif2 induce a un aumento en la TIA Vdif2 por un corto período de tiempo, inversamente el decrecimiento de la TIP VTIPdif2 induce a una rebaja en la TIA Vdif2. Un crecimiento mensual del IPC VIdif2 la tasa TIA tiende a aumentar. Un rebaja en la TPM VTdif2 produce una rebaja en las TIP VTIPdif2.

DISPONIBILIDAD DE DATOS

Los datos utilizados para el primer resultado están disponibles en https://github.com/Eduar-Amaya/PoliticaMonetaria.git El código fuente correspondiente a Segundo Resultado así como los daos utilizados están disponibles en https://github.com/Eduar-Amaya/PoliticaMonetaria.git

REFERENCIAS

- [1] Peña, D. (2005)). Análisis de series temporales. Alianza Editorial.
- [2] José Alberto Mauricio, *Introducción al Análisis de Series Temporales*, Universidad Complutense de Madrid.
- [3] Brockwell, P.J. Y Davis, R.A (2002)., Introduction to Time Series and Forecasting 2^a edition, Springer.
- [4] James H. Stock, Mark W. Watson, Introducción a la Econometría.
- [5] Theil, H., Principles of Econometrics, John Wiley and Sons, Inc., New York 1971
- [6] https://github.com/Eduar-Amaya/PoliticaMonetaria.git