# DCC008 - Cálculo Numérico Representação de Números

#### Bernardo Martins Rocha

Departamento de Ciência da Computação Universidade Federal de Juiz de Fora bernardomartinsrocha@ice.ufjf.br

#### Conteúdo

- Representação de Números Inteiros
- Representação de Números Reais
  - ▶ Ponto Fixo
  - ► Ponto Flutuante
- Padrão de Ponto Flutuante IEEE 754
- Operações aritméticas com ponto flutuante
- Noções básicas de erro
- ► Erro no arredondamento e truncamento
- Efeitos numéricos

## Introdução

Como estamos estudando métodos numéricos para resolver problemas de ciências e engenharias, é de extrema importância estudar e entender como os números são representados no computador e como as operações aritméticas são feitas.

Vamos então estudar como representar números no computador e os erros cometidos por conta da representação e durante as operações aritméticas.

Vamos começar revisando sistemas de numeração, conversão de bases, e depois estudamos como são representados os números inteiros e reais no computador.

Em seguida vamos estudar as operações aritméticas em ponto flutuante e alguns efeitos numéricos como propagação do erro, cancelamento, etc.

#### Sistema Decimal

No dia a dia usamos números baseados no sistema decimal. O número 257, por exemplo, pode ser escrito como

$$257 = 2 \cdot 100 + 5 \cdot 10 + 7 \cdot 1$$
$$= 2 \cdot 10^{2} + 5 \cdot 10^{1} + 7 \cdot 10^{0}$$

Chamamos de 10 de **base** deste sistema (decimal). Qualquer número inteiro pode ser expresso por um polinômio na base 10 com coeficientes entre 0 e 9.

Usaremos a notação

$$N = (a_n a_{n-1} \dots a_0)_{10}$$
  
=  $a_n \cdot 10^n + a_{n-1} \cdot 10^{n-1} + \dots + a_0 \cdot 10^0$ 

para representar qualquer inteiro no sistema decimal, onde os coeficientes são tais que  $0 \le a_i \le 9$ .

#### Sistema Binário

No passado outras civilizações usaram sistemas de numeração com bases diferentes como 12, 20 e 60.

Nos computadores modernos, os componentes elétricos possuem apenas dois estados "on"e "off". Portanto é mais conveniente representar números no computador usando o <u>sistema binário</u>, cuja base é 2.

Neste sistema um número não-negativo é representado por

$$N = (a_n a_{n-1} \dots a_0)_2$$
  
=  $a_n \cdot 2^n + a_{n-1} \cdot 2^{n-1} + \dots + a_0 \cdot 2^0$  (1)

com  $a_k$  assumindo os valores 0 ou 1.

#### Sistema Hexadecimal

O sistema hexadecimal usa base 16 e portanto temos 16 dígitos diferentes. As vezes programadores usam o sistema hexadecimal pois o sistema binário pode ser cansativo e longo para representar algum valor. Exemplo:

$$(1234)_{16} = 1 \times 16^3 + 2 \times 16^2 + 3 \times 16^1 + 4 \times 16^0$$
  
= 4096 + 512 + 48 + 4

A representação hexadecimal usa as letras de A até F para os seis dígitos adicionais (10, 11, 12, 13, 14, 15). Outros exemplos:

$$(234)_{16}$$
  $(BEEF)_{16}$   $(DEAD)_{16}$   $(0AFB)_{16}$ 

A conversão entre os sistemas binário e hexadecimal é simples, uma vez que trabalhamos com grupos de 4 bits para cada dígito do sistema hexadecimal.

#### Sistema Hexadecimal

Binário	Hexadecimal	Binário	Hexadecimal
0000	0	1000	8
0001	1	1001	9
0010	2	1010	Α
0011	3	1011	В
0100	4	1100	С
0101	5	1101	D
0110	6	1110	Е
0111	7	1111	F

Podemos trabalhar no sistema <u>octal</u>, cuja base é 8, de forma análoga ao sistema hexadecimal. Quando queremos converter entre binário e octal, basta lembrar que cada grupo de 3 bits é um dígito do sistema octal.

# Conversão binário para decimal

Pode ser obtida diretamente pelo uso da Equação (1).

## **Exemplos**

$$(11)_2 = 1 \cdot 2^1 + 1 \cdot 2^0$$
$$= 2 + 1 = 3$$

$$(1101)_2 = 1 \cdot 2^3 + 1 \cdot 2^2 + 0 \cdot 2^1 + 1 \cdot 2^0$$
  
= 8 + 4 + 0 + 1 = 13

# Conversão decimal para binário

O procedimento é dividir o número por 2, a seguir continuar dividindo o quociente por 2, até que o quociente seja igual a 0. O número na base 2 é obtido tomando-se o resto das divisõees anteriores.

## Exemplo

Converter  $(13)_{10}$  para binário.

$$13 \div 2 = 6$$
, resto=1  $6 \div 2 = 3$ , resto=0  $3 \div 2 = 1$ , resto=1  $1 \div 2 = 0$ , resto=1  $\uparrow$ 

Portanto

$$(13)_{10} = (1101)_2$$

# Algoritmo conversão decimal para binário

# Representação de números inteiros no computador

Inteiros são armazenados usando uma palavra de 32 bits no computador.

Se estamos interessados em números não negativos, a representação é simples:

$$(71)_{10} \Rightarrow \boxed{00000000 \mid 00000000 \mid 00000000 \mid 01000111}$$

Os valores que podemos representar vão de 0 a  $2^{32} - 1$ .

Para números inteiros com sinal, uma possibilidade, é reservar 1 bit para indicar qual o sinal do número. Exemplo com palavra de 8 bits para simplificar.

$$(13)_{10} \Rightarrow \boxed{0 \mid 0 \quad 0 \quad 0 \quad 1 \quad 1 \quad 0 \quad 1}$$
  
bits 7 6 5 4 3 2 1 0

#### Bit de sinal:

- ▶ 0 ⇒ positivo
- ▶ 1 ⇒ negativo

Existe uma forma de representação mais esperta para números inteiros com sinal chamada de **complemento a dois**.

O bit mais significativo ainda é usado para o sinal.

Um número x <u>positivo</u>, tal que  $0 \le x \le 2^{31} - 1$  é representado normalmente pela representação binária deste número, com bit de sinal 0.

Entretanto, um número negativo -y, onde  $1 \le y \le 2^{31}$  é armazenado como a representação binária do inteiro positivo:

$$2^{32} - y$$

Para ilustrar considere uma palavra de 4 bits. Podemos representar os seguintes números de 0 a 7 e de -8 a -1. Veja a tabela.

bits	número	bits	número	$2^B - y$
0000	0	1000	-8	$2^4 - 8 = 8$
0001	1	1001	-7	$2^4 - 7 = 9$
0010	2	1010	-6	$2^4 - 6 = 10$
0011	3	1011	-5	$2^4 - 5 = 11$
0100	4	1100	-4	$2^4 - 4 = 12$
0101	5	1101	-3	$2^4 - 3 = 13$
0110	6	1110	-2	$2^4 - 2 = 14$
0111	7	1111	-1	$2^4 - 1 = 15$

Para negar um número em complemento a dois, use o seguinte algoritmo:

- 1. Inverta todos os bits do númeoro (0  $\rightarrow$  1 e 1  $\rightarrow$  0).
- 2. Some 1 ao resultado invertido.

#### Exemplo

Para simplificar, considere uma palavra de 4 bits. Seja x=2 e y=2. Qual a representação em complemento a dois de -y?

#### Solução do exemplo

Temos que  $(2)_{10} = (0010)_2$ . Pelos passos do algoritmo temos:

- 1. Invertendo os bits  $0010 \rightarrow 1101$
- 2. Somando 1

$$+\frac{0001}{1110}$$

Ou seja, -y=-2 é representado por  $2^4-2=16-2=14$ , cuja representação binária é  $(14)_{10}=(1110)_2$ .

- A grande motivação para esse sistema é que não precisamos de hardware específico para a operação de subtração. O hardware de adição pode ser usado uma vez que -y tenha sido representado com complemento a dois.
- Este sistema é usado em muitos dos computadores atuais.

Subtração: 
$$x-y=2+(-2)$$
 
$$\begin{array}{c} 0010\\ +\underline{1110}\\ 10000 \end{array}$$

Como o bit mais à esquerda não pode ser representado neste sistema fictício cuja palavra tem 4 bits, ele é descartado e o resultado é 0, como esperado.

Se x é um número real positivo, sua parte integral  $x_i$  é o maior inteiro menor ou igual a x, enquanto

$$x_f = x - x_i$$

é a sua parte fracionária. A parte fracionária sempre pode ser escrita como uma fração decimal

$$x_f = \sum_{k=1}^{\infty} b_k 10^{-k}$$
 (2)

onde cada  $b_k$  é um inteiro não-negativo menor que 10.

Se  $b_k=0$  para todo k maior do que algum inteiro, dizemos então que a fração **termina**. Caso contrário, dizemos que a fração **não termina**.

#### Exemplos

$$\begin{split} \frac{1}{4} &= 0.25 = 2 \cdot 10^{-1} + 5 \cdot 10^{-2} \\ \frac{1}{3} &= 0.333\ldots = 3 \cdot 10^{-1} + 3 \cdot 10^{-2} + 3 \cdot 10^{-3} \end{split} \tag{termina}$$

Se a parte integral de  $\boldsymbol{x}$  é um inteiro no sistema decimal da forma

$$x_i = (a_n a_{n-1} \dots a_0)_{10}$$

enquanto a parte fracionária é dada por (2), é comum escrever

$$x = (a_n a_{n-1} \dots a_0 \cdot b_1 b_2 b_3 \dots)_{10}$$

#### Algoritmo de conversão para binário

De forma análoga para o sistema binário podemos escrever

$$x_f = \sum_{k=1}^{\infty} b_k 2^{-k}, \qquad x_i = (a_n a_{n-1} \dots a_0)_2$$

então 
$$x = (a_n a_{n-1} \dots a_0 \cdot b_1 b_2 b_2 \dots)_2$$
.

A fração binária  $(\cdot b_1b_2b_2\ldots)_2$  para um dado  $x_f$  entre 0 e 1 pode ser calculada da seguinte forma: dado x entre 0 e 1, gere  $b_1$ ,  $b_2$ ,  $b_3$  fazendo:

$$c_0 = x$$
  
 $b_1 = (2 \cdot c_0)_i, \quad c_1 = (2 \cdot c_0)_f$   
 $b_2 = (2 \cdot c_1)_i, \quad c_2 = (2 \cdot c_1)_f$   
 $b_3 = (2 \cdot c_2)_i, \quad c_3 = (2 \cdot c_2)_f, \quad \dots$ 

onde  $(.)_i$  representa a parte integral e  $(.)_f$  a parte fracionária do número.

Algoritmo de conversão para binário

#### Exemplo 1

Qual a representação binária de  $(0.625)_{10}$ ?

## Solução do Exemplo

$$2 \cdot 0.625 = 1.25 \implies b_1 = 1$$
  
 $2 \cdot 0.25 = 0.50 \implies b_2 = 0$   
 $2 \cdot 0.5 = 1.00 \implies b_3 = 1$   
 $2 \cdot 0.0 = 0.00 \implies b_4 = b_5 = \dots = 0$ 

Portanto  $(0.625)_{10} = (0.101)_2$ .



Algoritmo de conversão para binário

#### Exemplo 2

Qual a representação binária de  $(0.1)_{10}$ ?

## Solução do Exemplo 2

Temos x = 0.1.

$$2 \cdot 0.1 = 0.2 \quad \Rightarrow \quad b_1 = 0$$

$$2 \cdot 0.2 = 0.4 \quad \Rightarrow \quad b_2 = 0$$

$$2 \cdot 0.4 = 0.8 \quad \Rightarrow \quad b_3 = 0$$

$$2 \cdot 0.8 = 1.6 \quad \Rightarrow \quad b_4 = 1$$

$$2 \cdot 0.6 = 1.2 \quad \Rightarrow \quad b_5 = 1$$

$$2 \cdot 0.2 = 0.4 \quad \Rightarrow \quad b_6 = 0$$

$$2 \cdot 0.4 = 0.8 \quad \dots$$

Portanto  $(0.1)_{10} = (0.000110011...)_2 = (0.0\overline{0011})_2$ .

Algoritmo de conversão para binário

```
entrada: x menor do que 1
saída: número binário b
k = 1:
faca
   se 2x >= 1 então
   b_k = 1;
   senão
    b_k = 0;
   fim-se
   x = 2x - b_k ;
k = k + 1 ;
enquanto (x \neq 0);
retorne (b_1b_2 \dots b_k);
```

# Mudança de base

Para transformar um número real que está representado na base 10 para a base 2, o procedimento é transformar a parte inteira e a parte fracionária usando os respectivos algoritmos já vistos.

#### **Exemplos**

Converter da base 10 para a base 2.

$$(5.75)_{10} = (101.110)_2$$
  
 $(3.8)_{10} = (11.11001100...)_2$   
 $(33.023)_{10} = (100001.00000101...)_2$ 

#### Exemplo

Converter da base 2 para a base 10.

$$(11.0101)_2 = (3.3125)_{10}$$

# Representação de números reais

No computador números reais são armazenados usando o sistema binário e a representação destes números é finita.

Por exemplo, os números

$$\pi = 3.1415\dots$$
 $e = 2.71828\dots$ 

não podem ser representados perfeitamente no computador. O que é armazenado então é uma versão aproximada destes números.

De forma geral, existem duas possibilidades para essa representação:

- Representação em Ponto Fixo
- ► Representação em Ponto Flutuante (\*)

# Representação em ponto fixo

Neste esquema de representação, a palavra do computador de usualmente 32 bits é dividida em 3 campos:

- ▶ 1 bit para o sinal
- campo de bits para a parte integral
- campo de bits para a parte fracionária

#### Exemplo

Sistema com 1 bit para sinal, 15 bits para parte integral e 16 bits para a parte fracionária. Neste sistema  $(11/2)_{10}=(5.5)_{10}$  é representado da seguinte forma:

0	000000000000101	10000000000000000
	00000000000	

# Representação em ponto fixo

O sistema de ponto fixo é severamente limitado pelo tamanho dos números que este pode armazenar. No exemplo anterior, apenas números de magnitude entre  $2^{-16}$  (exatamente) e  $2^{15}$  (um pouco menos) podem ser armazenados no sistema.

Em algumas aplicações essa limitação pode não ser aceitável, e portanto este formato de representação é raramente utilizado.

O formato de representação mais usado para números reais é a representação de <u>ponto flutuante</u>, que descrevemos a seguir.

A representação de ponto flutuante é baseada na notação científica. Nessa notação um número real não-zero é expresso por

$$x = \pm d \times \beta^e$$

onde  $\beta$  é a base do sistema de numeração, d é a mantissa e e é o expoente.

A mantissa é um número da forma

$$(0 \cdot d_1 d_2 d_3 \dots d_t)_{\beta}$$

representada por t dígitos, onde  $0 \le d_i \le (\beta - 1)$ , para  $i = 1, \ldots, t$  com  $d_1 \ne 0$ . O expoente e está no intervalo [L, U].

Ao exigir que  $d_1 \neq 0$ , dizemos que o número está **normalizado**.

Iremos denotar um sistema de ponto flutuante por

$$F(\beta, t, L, U)$$

#### onde

- $\triangleright$   $\beta$  é a base do sistema
- t número de dígitos da mantissa
- ▶ L menor valor para o expoente
- U maior valor para o expoente

Em qualquer máquina apenas um subconjunto dos números reais é representado exatamente, e portanto nesse processo a representação de um número real será feita com **arredondamento** ou **truncamento**.

#### Arredondamento em ponto flutuante

Imagine que só dispomos de quatro dígitos para representar os números em uma máquina. Como seria a melhor forma de representar  $\frac{15}{7}=2.142857=x$ ? Usando 2.142 ou talvez 2.143? Se calcularmos o erro vemos que

$$|2.142 - x| = 0.000857$$
  
 $|2.143 - x| = 0.000143$ 

Como o erro é menor para 2.143 concluimos que essa é a melhor forma de representar esse número. Este número foi arredondado.

O que significa arredondar um número?

Para arredondar um número na base 10, devemos apenas observar o primeiro dígito a ser descartado. Se este dígito é menor que 5 deixamos os dígitos inalterados; e se é maior ou igual a 5 devemos somar 1 ao último dígito remanescente.

#### Exemplo

Considere o seguinte sistema: F(10, 3, -3, 3).

Neste sistema o número 12.5 é representado por

$$+(0.125)_{10}\times10^2$$

O número de Euler

$$e = 2.718281...$$

é representado por

$$+ (0.271)_{10} \times 10^1$$
 (com truncamento)  
  $+ (0.272)_{10} \times 10^1$  (com arredondamento)

#### Exemplo

Considere o seguinte sistema: F(10,3,-5,5). Os números representados neste sistema terão a forma

$$\pm (0.d_1 d_2 d_3) \times 10^e$$
,  $0 \le d_i \le 9$ ,  $d_1 \ne 0$ ,  $e \in [-5, 5]$ 

O menor número em valor absoluto representado nessa máquina é

$$m = 0.100 \times 10^{-5} = 10^{-1} \times 10^{-5} = 10^{-6}$$

O maior número em valor absoluto é

$$M = 0.999 \times 10^5 = 99900$$



De forma geral, o menor e o maior número são dados por

$$m = \beta^{L-1}, \qquad M = \beta^U (1 - \beta^{-t})$$

Seja um sistema  $F(\beta,t,L,U)$  onde o menor e maior número são denotados por m e M, respectivamente. Dado um número real x, então temos as seguintes situações:

1.  $m \le |x| \le M$ 

O número **pode** ser representado no sistema.

Exemplo:  $235.89 = 0.23589 \times 10^3$ . No sistema F(10, 3, -3, 3) temos

$$(0.235)_{10} \times 10^3$$
 com truncamento  $(0.236)_{10} \times 10^3$  com arredondamento

2.  $|x| \le m$ 

O número **não pode** ser representado no sistema. Neste caso dizemos que ocorreu **underflow**. Ex:  $0.517 \times 10^{-8}$ .

3.  $|x| \ge M$ 

O número **não pode** ser representado no sistema. Neste caso dizemos que ocorreu **overflow**. Ex:  $0.725 \times 10^9$ .

## Exemplo

Considere o sistema F(2,3,-3,3). Para simplificar, considere uma palavra com 7 bits, onde temos 1 bit para o sinal do número, 3 bits para o expoente (incluindo seu sinal) e 3 bits para a mantissa.

Vamos representar  $x_{min} = (0.100)_2 \times 2^{-3}$ .

sinal do número	0	
sinal do expoente	1	
expoente	$(3)_{10} = (11)_2$	
mantissa	$(0.100)_2$	

Sendo assim temos a seguinte representação para  $(0.0625)_{10}$  neste sistema

0	111	100



#### Exemplo

Considere o sistema F(2,3,-1,2). Quantos e quais números podem ser representados neste sistema?

## Solução do Exemplo

Neste sistema os números são da forma

$$\pm 0.d_1d_2d_3 \times 2^e$$

#### temos

- 2 possibilidades para o sinal
- $(1 \cdot 2 \cdot 2) = 4$  possibilidades para a mantissa
- ▶ 4 possibilidades para o expoente (-1,0,1,2)

portanto temos  $2\cdot 4\cdot 4=32$ , e considerando que o zero também faz parte do sistema, concluimos que podemos representar 33 números distintos.

## Solução Exemplo

Para responder quais são os números, notemos que as possíveis formas da mantissa são  $0.100,\,0.101,\,0.110$  e 0.111 e as formas do expoente são  $2^{-1},\,2^0,\,2^1$  e  $2^2$ . Assim obtemos:

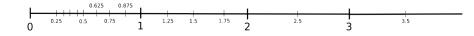
$(0.100)_2 \times 2^{-1}$	$=(0.25)_{10}$	$(0.101)_2 \times 2^{-1}$	$=(0.3125)_{10}$
$(0.100)_2 \times 2^0$	$=(0.5)_{10}$	$(0.101)_2 \times 2^0$	$=(0.625)_{10}$
$(0.100)_2 \times 2^1$	$=(1.0)_{10}$	$(0.101)_2 \times 2^1$	$=(1.25)_{10}$
$(0.100)_2 \times 2^2$	$=(2.0)_{10}$	$(0.101)_2 \times 2^2$	$=(2.5)_{10}$
$(0.110)_2 \times 2^{-1}$	$=(0.375)_{10}$	$(0.111)_2 \times 2^{-1}$	$=(0.4375)_{10}$
$(0.110)_2 \times 2^0$	$=(0.75)_{10}$	$(0.111)_2 \times 2^0$	$=(0.875)_{10}$
$(0.110)_2 \times 2^1$	$=(1.5)_{10}$	$(0.111)_2 \times 2^1$	$=(1.75)_{10}$
$(0.110)_2 \times 2^2$	$=(3.0)_{10}$	$(0.111)_2 \times 2^2$	$=(3.5)_{10}$

O zero é representado de uma forma especial: todos os dígitos  $d_i$  da mantissa e do expoente são nulos.

## Solução Exemplo

É extremamente importante observar com relação aos números de ponto flutante, que eles são **discretos** e não contínuos como um número real  $x \in \mathbb{R}$ , como definido usualmente na matemática.

A figura abaixo ilustra essa característica para o sistema do exemplo (por simplicidade, omitimos a exibição dos números negativos).





#### Exemplo

Considerando o mesmo sistema do exemplo anterior, F(2,3,-1,2), represente os números:  $x_1=0.38,\ x_2=5.3$  e  $x_3=0.15$  dados na base 10.

#### Solução Exemplo 4

Convertendo os números para binário temos

$$(0.38)_{10} = 0.110 \cdot 2^{-1} \Rightarrow \text{OK}$$
  
 $(5.3)_{10} = 0.101 \cdot 2^{3} \Rightarrow \text{overflow}$   
 $(0.15)_{10} = 0.100 \cdot 2^{-2} \Rightarrow \text{underflow}$ 

36 / 97

Por volta dos anos 50 computação usando ponto flutuante estava em alta. Cada fabricante de computador desenvolvia o seu sistema de ponto flutuante, o que levava a muita inconsistência a como um programa funcionava em diferentes máquinas.

Apesar da maioria das máquinas usarem o sistema binário, algumas como as da série IBM 360/370 usavam o sistema hexadecimal.

Em resumo, era muito difícil escrever um software **portável** que pudesse funcionar corretamente em todas as máquinas.

Em uma cooperação extraordinária entre cientistas e desenvolvedores de microprocessadores, um padrão para representação de números binários usando ponto flutuante foi desenvolvida por volta no final dos anos 70, início dos anos 80.

O padrão usa o sistema binário e dois formatos para representação de números podem ser adotados: precisão simples e precisão dupla.

Neste formato um número é representado de forma **normalizada** por

$$\pm 1.d_1d_2\ldots d_n\times 2^e$$

Em precisão simples um número real é representado por 32 bits, sendo que:

- ▶ 1 bit para o sinal
- ▶ 8 bits para o expoente
- 23 bits para a mantissa

ou seja, tem o seguinte formato binário

$$\boxed{\pm \mid e_1 e_2 \dots e_8 \mid d_1 d_2 \dots d_{23}}$$

O primeiro bit à esquerda do ponto binário, isto é  $d_0 = 1$ , é chamado de **bit escondido** (*hidden bit*).

#### Expoente

Nesse formato, o expoente não é representado como um inteiro via complemento a dois. Os oito bits do expoente armazenam o número s=e+127.

#### Exemplos:

$$e = 1$$
  $\Rightarrow$   $s = 1 + 127 = (128)_{10} = (10000000)_2$   
 $e = -3$   $\Rightarrow$   $s = -3 + 127 = (124)_{10} = (01111100)_2$   
 $e = 52$   $\Rightarrow$   $s = 52 + 127 = (179)_{10} = (10110011)_2$ 

Em particular as sequências de bits (00000000) e (11111111) para o expoente, são usadas para representar, respectivamente, o zero e infinito ou ocorrência de erro, que é denotado por NaN (Not a Number).

#### Mantissa

Vamos considerar agora a representação da mantissa. Como o sistema é normalizado temos  $d_0 \neq 0$ . Dado que a base é dois, a única possibilidade para o primeiro dígito será sempre igual a 1, e portanto este bit não precisa ser armazenado, por isso é chamado de **bit escondido**.

Com o uso desta normalização temos um ganho na precisão, pois a mantissa passa a ser representada com 24 bits (23 + 1) bit escondido).

Exemplo:  $(0.125)_{10} = (0.001)_2 = 1.0 \times 2^{-3}$  é armazenado como:

A mantissa só possui um dígito significativo, que é justamente o bit escondido, e portanto os demais 23 bits são representados com 0.

Table 1: IEEE Single Precision

$$\pm \mid a_1 a_2 a_3 \dots a_8 \mid b_1 b_2 b_3 \dots b_{23}$$

If exponent bitstring $a_1 \dots a_8$ is	Then numerical value represented is
$(00000000)_2 = (0)_{10}$	$\pm (0.b_1b_2b_3b_{23})_2 \times 2^{-126}$
$(00000001)_2 = (1)_{10}$	$\pm (1.b_1b_2b_3b_{23})_2 \times 2^{-126}$
$(00000010)_2 = (2)_{10}$	$\pm (1.b_1b_2b_3b_{23})_2 \times 2^{-125}$
$(00000011)_2 = (3)_{10}$	$\pm (1.b_1b_2b_3b_{23})_2 \times 2^{-124}$
↓	↓
$(011111111)_2 = (127)_{10}$	$\pm (1.b_1b_2b_3b_{23})_2 \times 2^0$
$(10000000)_2 = (128)_{10}$	$\pm (1.b_1b_2b_3b_{23})_2 \times 2^1$
↓	↓
$(111111100)_2 = (252)_{10}$	$\pm (1.b_1b_2b_3b_{23})_2 \times 2^{125}$
$(111111101)_2 = (253)_{10}$	$\pm (1.b_1b_2b_3b_{23})_2 \times 2^{126}$
$(111111110)_2 = (254)_{10}$	$\pm (1.b_1b_2b_3b_{23})_2 \times 2^{127}$
$(111111111)_2 = (255)_{10}$	$\pm \infty$ if $b_1 = \ldots = b_{23} = 0$ , NaN otherwise

O menor número normalizado positivo representável nesse padrão é

nesse caso, como  $s=(00000001)_2=(1)_{10}$ , o expoente é

$$s = e + 127$$

$$1 = e + 127 \quad \Rightarrow \quad e = -126$$

assim, o número é

$$(1.0000000...)_2 \times 2^{-126} = 2^{-126} \approx 1.2 \times 10^{-38}$$

O maior número normalizado positivo, terá como mantissa um número com 24 bits iguais a 1 e como expoente  $(111111110)_2$ , isto é

nesse caso, como  $s=(111111110)_2=(254)_{10}$ , temos

$$s = e + 127 \quad \Rightarrow \quad 254 = e + 127 \quad \Rightarrow \quad e = 127$$

e ainda

$$(1.1111...1)_2 = 1 + \frac{1}{2} + ... + \frac{1}{2^{23}} = \frac{2^{23} + 2^{22} + ... + 1}{2^{23}}$$
$$= \frac{\sum_{i=0}^{23} 2^i}{2^{23}} = \frac{2^{24} - 1}{2^{23}} = 2 - \frac{1}{2^{23}}$$

assim

$$(1.1111111...)_2 \times 2^{127} = (2 - 2^{-23}) \times 2^{127} \approx 3.4 \times 10^{38}$$

O zero é representado com zeros para expoente e mantissa

Os valores  $+\infty$  e  $-\infty$  são representados por

0	11111111	0000000 00000000 00000000
1	11111111	0000000 00000000 00000000

Se a sequência de bits para o expoente for composta por todos dígitos iguais a um e a da mantissa for não nula, isto é:

1	11111111	xxxxxxx xxxxxxxx xxxxxxx
---	----------	--------------------------

temos a ocorrência de *NaN:* not a number, que representam expressões inválidas como:

$$0*\infty$$
,  $0/0$ ,  $\infty/\infty$ ,  $\infty-\infty$ 

Por outro lado certas expressões que envolvam  $\infty$  e zero possuem um resultado plausível:

$$z*0 = 0$$

$$z/0 = +\infty \text{ se } z > 0$$

$$z/0 = -\infty \text{ se } z < 0$$

$$z*\infty = \infty$$

$$\infty + \infty = \infty$$

```
#include <stdio.h>
#include <math.h>
int main() {
    float x, y;
                                          Saída
    x = 23.0/0.0:
                                          x = inf
    printf("x = %f\n", x);
                                          v = -nan
                                          a = -nan
    y = sqrt(-5.0);
                                          0/0 = -nan
    printf("y = %f\n", y);
                                          inf/inf = -nan
                                          inf-inf = -nan
    printf("a = %f\n", x*0);
    printf("0/0 = %f\n", 0./0.);
    printf("inf/inf = %f\n", x/x);
    printf("inf-inf = %f\n", x-x);
```

$\pm$	expoente	mantissa	valor	
0	00000000	000000000000000000000000000000000000000	0	
1	00000000	000000000000000000000000000000000000000	-0	
0	11111111	000100000000000000000000000000000000000	NaN	
1	11111111	00010100100100100100000	NaN	
0	11111111	000000000000000000000000000000000000000	$\infty$	
1	11111111	000000000000000000000000000000000000000	$-\infty$	
0	10000001	101000000000000000000000000000000000000	$1.101 \cdot 2^{129 - 127} = 6.5$	
1	10000001	101000000000000000000000000000000000000	$-1.101 \cdot 2^{129 - 127} = -6.5$	
0	10000000	000000000000000000000000000000000000000	$1.0 \cdot 2^{128 - 127} = 2$	
0	10000010	101000000000000000000000000000000000000	$1.0 \cdot 2^{130 - 127} = 8$	

A precisão p de um sistema de ponto flutuante é definida como o número de bits da mantissa (incluindo bits escondidos). Sendo assim a precisão simples do formato IEEE 754 é p=24, o que corresponde aproximadamente a 7 dígitos decimais significantes, já que

$$2^{-24} \approx 10^{-7}$$

De forma análoga, na precisão dupla com  $p=53\ {\rm temos}$  aproximadamente  $16\ {\rm dígitos}$  significantes.

Por exemplo, a representação em precisão simples de

$$\pi = 3.141592653...$$

é

Propriedade	Simples	Dupla	Estendida
comprimento total	32	64	80
bits na mantissa	23	52	64
bits no expoente	8	11	15
base	2	2	2
expoente máximo	127	1023	16383
expoente mínimo	-126	-1022	-16382
maior número	$\approx 3.4 \times 10^{38}$	$\approx 1.8 \times 10^{308}$	$\approx 1.2 \times 10^{4932}$
menor número	$\approx 1.2 \times 10^{-38}$	$\approx 2.2 \times 10^{-308}$	$\approx 3.4 \times 10^{-4932}$
dígitos decimais	7	16	19

### Na linguagem C

► float: precisão simples

double: precisão dupla

▶ long double: precisão estendida

#### Exercícios

Considere os seguintes números representados no sistema decimal:

- a) 2
- b) 30
- c) 5.75
- d) 0.1

Escreva a representação de cada um dos números no formato de ponto flutuante IEEE 754 usando precisão simples.

#### Conteúdo

- Última aula
  - Representação de Números Inteiros
  - Representação de Números Reais
    - Ponto Fixo
    - ▶ Ponto Flutuante
  - Padrão de Ponto Flutuante IEEE 754
- Aula de hoje
  - Operações aritméticas com ponto flutuante
  - Noções básicas de erro
  - Erro no arredondamento e truncamento
  - Efeitos numéricos

- Adição/subtração: quando dois números em ponto flutuante são somados (ou subtraídos), é preciso alinhar as casas decimais do número de menor expoente para a direita até que os expoentes fiquem iguais.
- Multiplicação/divisão: nessa operação realizamos o produto (ou divisão) das mantissas e o expoente final da base é obtido, somando (subtraindo) os expoentes de cada parcela.
- Os resultados devem ser truncados ou arredondados.
- Truncamento ou arredondamento depende da máquina.

## Exemplo

Adicionar 4.32 e 0.064 em uma máquina com mantissa t=2 e base 10.

## Solução do Exemplo

$$4.32 + 0.064 = 0.43 \times 10^{1} + 0.64 \times 10^{-1} = 0.4300 \times 10^{1} + 0.0064 \times 10^{1} = 0.4364 \times 10^{1}$$

 $\begin{array}{ll} {\sf Truncamento} & \rightarrow 0.43 \times 10^1 \\ {\sf Arredondamento} & \rightarrow 0.44 \times 10^1 \\ \end{array}$ 

### Exemplo

Subtrair 371 de 372 em uma máquina com mantissa t=2 e base 10.

## Solução do Exemplo

$$372 - 371 = 0.37 \times 10^3 + 0.37 \times 10^3 = 0.37 \times 10^3$$
  
 $-0.37 \times 10^3$   
 $= 0.00 \times 10^3$ 

A subtração deu 0 em vez de 1. Problema na subtração de dois números aproximadamente iguais.



## Exemplo

Multiplicar 1234 por 0.016 em uma máquina com mantissa t=2 e base 10.

### Solução do Exemplo

$$1234 * 0.016 = 0.12 \times 10^{4} * 0.16 \times 10^{-1} = 0.12 \times 10^{4}$$

$$* 0.16 \times 10^{-1}$$

$$= 0.0192 \times 10^{3}$$

$$= 0.19 \times 10^{2}$$

Neste caso usando arredondamento ou truncamento, o resultado é 19, em vez de 19.744 que é o resultado exato.



### Exemplo

Dividir 0.00183 por 492 em uma máquina com mantissa t=2 e base 10.

### Solução do Exemplo

$$0.00183 \div 492 = 0.18 \times 10^{-2} \div 0.49 \times 10^{3} = 0.18 \times 10^{-2}$$
  
 $\div 0.49 \times 10^{3}$   
 $= 0.3673 \times 10^{-5}$ 

$$\label{eq:arredondamento} \begin{split} \text{Arredondamento} &\rightarrow 0.37 \times 10^{-5} \\ \text{Truncamento} &\rightarrow 0.36 \times 10^{-5} \end{split}$$

É importante observar que algumas propriedades aritméticas como

associatividade: 
$$(a+b)+c=a+(b+c)$$
 distributividade:  $a(b+c)=ab+ac$ 

não são válidas em sistemas de ponto flutuante.

Para os exemplos a seguir, considere um sistema com base  $\beta$  e três dígitos na mantissa, ou seja, F(10,3,L,U). Considere ainda que o sistema trabalha com arredondamento após cada uma das operações efetuadas.

### Exemplo

a) 
$$(11.4 + 3.18) + 5.05$$
 e  $11.4 + (3.18 + 5.05)$ 

b) 
$$5.55(4.45 - 4.35)$$
 e  $5.55 * 4.45 - 5.55 * 4.35$ 

### Solução do Exemplo

a) 
$$(11.4 + 3.18) + 5.05$$
  
 $0.1140 \times 10^{2}$   
 $+ 0.0318 \times 10^{2}$   
 $= 0.1458 \times 10^{2}$   
 $= 0.146 \times 10^{2}$  (arr.)

a) 
$$11.4 + (3.18 + 5.05)$$
  
 $0.318 \times 10^{1}$   
 $+ 0.505 \times 10^{1}$   
 $= 0.823 \times 10^{1}$ 

$$0.1460 \times 10^{2}$$
  
+  $0.0505 \times 10^{2}$   
=  $0.1965 \times 10^{2}$   
=  $0.197 \times 10^{2}$  (arr.)

$$0.0823 \times 10^{2}$$

$$+ 0.1140 \times 10^{2}$$

$$= 0.1963 \times 10^{2}$$

$$= 0.196 \times 10^{2} \text{ (arr.)}$$

# Solução do Exemplo (cont.)

Já vimos que introduzimos erros ao representar um número no computador.

Como vamos representar *aproximadamente* um número real x por sua versão ponto flutuante no computador, precisamos definir medidas apropriadas para calcular o erro cometido nessa aproximação.

Vamos usar as seguintes medidas de erro:

- erro absoluto
- erro relativo

#### Erro absoluto

Se  $\tilde{x}$  é uma aproximação de x, o erro absoluto é definido por

$$EA(\tilde{x}) = x - \tilde{x}$$

### Exemplo

Seja x=1428.756. Em uma máquina com mantissa t=4, usando arredondamento e truncamento, respectivamente, temos

$$\tilde{x_t} = 0.1428 \times 10^4 \quad \Rightarrow \quad EA(\tilde{x_t}) = 0.756 \times 10^0$$
  
 $\tilde{x_a} = 0.1429 \times 10^4 \quad \Rightarrow \quad EA(\tilde{x_a}) = 0.244 \times 10^0$ 

#### Erro relativo

O erro relativo é definido por

$$ER(\tilde{x}) = \frac{x - \tilde{x}}{\tilde{x}} = \frac{EA(\tilde{x})}{\tilde{x}}$$

dado que  $\tilde{x} \neq 0$ .

### Exemplo

$$x_1 = 1000.5, \quad \tilde{x_1} = 1000.6$$
  
 $x_2 = 10.5, \quad \tilde{x_2} = 10.6 \implies EA(\tilde{x_i}) = 0.1, i = 1, 2$ 

$$ER(\tilde{x_1}) = \frac{0.1}{1000.6} \approx 0.00009994 = 0.9994 \times 10^{-4}$$
$$ER(\tilde{x_2}) = \frac{0.1}{10.6} \approx 0.009433 = 0.9433 \times 10^{-2}$$

Ao invés de erro relativo, as vezes o conceito de **dígitos corretos** pode ser usado. Dizemos que  $\tilde{x}$  possui m dígitos (decimais) corretos com relação a x, se o erro  $|x-\tilde{x}|$  possui magnitude menor ou igual a 5 no dígito de posição (m+1), contando a partir do primeiro dígito não-zero de x.

$$x = 1/3,$$
  $\tilde{x} = 0.333,$   $EA(\tilde{x}) = 0.00033$   $\Rightarrow m = 3$   
 $x = 23.496,$   $\tilde{x} = 23.494,$   $EA(\tilde{x}) = 0.002$   $\Rightarrow m = 4$   
 $x = 0.02138,$   $\tilde{x} = 0.02144,$   $EA(\tilde{x}) = 0.00006$   $\Rightarrow m = 2$ 

Apesar de termos definido erro absoluto e erro relativo para valores reais x e  $\tilde{x}$ , a mesma definição serve para vetores ou matrizes.

Nesse caso, se denotarmos a norma de um vetor por  $||\cdot||$ , então teríamos:

erro absoluto

$$||x - \tilde{x}||$$

erro relativo

$$\frac{||x-\tilde{x}||}{||\tilde{x}||}$$

E de forma similar para matrizes. Iremos usar estes conceitos mais adiante no curso.

É claro que em geral não conhecemos o valor real que estamos interessados em aproximar, se soubessemos, não seria necessário se preocupar em aproxima-lo. O que se faz na prática é usar uma medida de erro aproximado, dada por

$$ER = \frac{x_{new} - x_{old}}{x_{new}}$$

A seguir iremos obter estimativas para o erro quando um número é aproximado em ponto flutuante em uma máquina que opera com truncamento ou arredondamento.

#### Erros no arredondamento e truncamento

Vamos analisar agora os erros cometidos quando a máquina opera com arredondamento ou truncamento.

Para isso, vamos considerar um sistema que trabalha em aritmética de ponto flutuante com t dígitos na mantissa e base 10. Seja  $x \in \mathbb{R}$ . Vamos escrever x na forma

$$x = f_x \times 10^e + g_x \times 10^{e-t}$$

onde

$$e 
ightarrow \;$$
 expoente 
$$t 
ightarrow \;$$
 num. dígitos da mantissa 
$$0.1 \leq f_x < 1$$
 
$$0 \leq g_x < 1$$

#### Erros no arredondamento e truncamento

### Exemplo

Seja t=4 e x=234.57, então

$$x = \underbrace{0.2345 \times 10^3}_{f_x \times 10^e} + \underbrace{0.7 \times 10^{-1}}_{g_x \times 10^{e-t}}$$

Na representação de x neste sistema, a parcela  $g_x \times 10^{e-t}$  não pode ser incorporada à mantissa.

Г

Estamos interessados em obter estimativas para o erro absoluto (ou relativo) máximo cometido quando usamos arredondamento ou truncamento.

#### Erro no truncamento

Em sistemas que usam truncamento a parcela  $g_x \times 10^{e-t}$  é desprezada e portanto x é representado aproximadamente por  $\tilde{x} = f_x \times 10^e$ .

$$\begin{split} |EA(\tilde{x})| &= |x - \tilde{x}| = |f_x \times 10^e + g_x \times 10^{e-t} - f_x \times 10^e| \\ &= |g_x \times 10^{e-t}| \\ &< 10^{e-t}, \quad \text{pois } 0 \leq g_x < 1 \end{split}$$

$$|ER(\tilde{x})| = \frac{|x - \tilde{x}|}{|\tilde{x}|} = \frac{|g_x \times 10^{e-t}|}{|f_x \times 10^e|}$$

$$< \frac{10^{e-t}}{0.1 \times 10^e} = \frac{10^{e-t}}{10^{e-1}} = 10^{e-t} \ 10^{-(e-1)} = 10^{1-t}$$

Em resumo

$$|EA(\tilde{x})| < 10^{e-t} \qquad |ER(\tilde{x})| < 10^{1-t}$$

Em sistemas com arredondamento,  $f_x$  é modificado de forma a levar em consideração  $g_x$ . O arredondamento é feito da seguinte forma:

$$\tilde{x} = \begin{cases} f_x, & \text{se } |g_x| < 1/2 \\ f_x \times 10^e + 1 \times 10^{e-t}, & \text{se } |g_x| \ge 1/2 \end{cases}$$

ou seja, se  $|g_x|<1/2$ , a parcela  $g_x$  é desprezada, caso contrário somamos 1 ao último dígito de  $f_x$ .

Para analisar o erro máximo cometido quando representamos um número usando ponto flutuante com arredondamento, vamos considerar os dois casos

- 1.  $|g_x| < 1/2$
- 2.  $|g_x| \ge 1/2$

Caso 1: 
$$|g_x| < 1/2$$

$$|EA(\tilde{x})| = |x - \tilde{x}| = |g_x \times 10^{e-t}| < \frac{1}{2} \times 10^{e-t}$$

$$|ER(\tilde{x})| = \frac{|x - \tilde{x}|}{|\tilde{x}|}$$

$$= \frac{|g_x \times 10^{e-t}|}{|f_x \times 10^e|}$$

$$< \frac{\frac{1}{2} \times 10^{e-t}}{0.1 \times 10^e} = \frac{1}{2} \times 10^{1-t}$$

Caso 2: 
$$|g_x| \ge 1/2$$

$$|EA(\tilde{x})| = |x - \tilde{x}| = |f_x \times 10^e + g_x \times 10^{e-t} - (f_x \times 10^e + 1 \times 10^{e-t})|$$

$$= |g_x \times 10^{e-t} - 1 \times 10^{e-t}|$$

$$= |(g_x - 1) \times 10^{e-t}|$$

$$< \frac{1}{2} \times 10^{e-t}$$

$$|ER(\tilde{x})| = \frac{|x - \tilde{x}|}{|\tilde{x}|} \le \frac{\frac{1}{2} \times 10^{e-t}}{|f_x \times 10^e + 1 \times 10^{e-t}|}$$
$$< \frac{\frac{1}{2} \times 10^{e-t}}{0.1 \times 10^e} = \frac{1}{2} \times 10^{e-t} \times 10^{-(e-1)} = \frac{1}{2} \times 10^{1-t}$$

Ou seja, em ambos os casos temos

$$\boxed{|EA(\tilde{x})| < \frac{1}{2} \times 10^{e-t}} \quad \boxed{|ER(\tilde{x})| < \frac{1}{2} \times 10^{1-t}}$$

De forma geral para uma base  $\beta$  qualquer, seguindo o mesmo raciocínio, podemos enunciar o seguinte teorema:

#### **Teorema**

Suponha uma máquina com base  $\beta$  e mantissa com t dígitos. Então, qualquer número real pode ser representado no intervalo de ponto flutuante da máquina com um erro relativo que não excede o epsilon de máquina  $\epsilon_{mach}$  (machine epsilon ou round-off unit), o qual é definido por

$$\epsilon_{mach} = egin{cases} rac{1}{2}eta^{1-t}, & ext{se arredondamento for usado} \\ eta^{1-t}, & ext{se truncamento for usado} \end{cases}$$

Além dos erros causados pela representação no computador e pelas operações aritméticas, existem certos efeitos numéricos que contribuem para aumentar os erros introduzidos.

A seguir iremos estudar alguns casos importantes como a adição ou subtração entre um número grande e um pequeno, subtração de dois números quase iguais, propagação do erro, etc.

Somar ou subtrair um número pequeno e um grande

Para exemplificar considere um sistema F(10,4,L,U).

## Exemplo

Somar 0.1 e 5000.

$$0.1 + 5000 = 0.1000 \times 10^{0} + 0.5000 \times 10^{4}$$
$$= 0.00001 \times 10^{4}$$
$$+ 0.50000 \times 10^{4}$$
$$= 0.50001 \times 10^{4}$$

Usando arredondamento (ou truncamento), obtemos  $0.5 \times 10^4$ .



## Exemplo

Calcular

$$S = 5000 + \underbrace{0.1 + \dots 0.1}_{10 \times} = 5000$$
$$S = \underbrace{0.1 + \dots 0.1}_{10 \times} + 5000 = 5001$$

Observe que embora analiticamente o resultado das somas seja o mesmo, quando usamos uma máquina de ponto flutuante F(10,4,L,U), o resultado é diferente.

No primeiro caso, ao somar um número grande  $5000\,\mathrm{e}$  um pequeno  $0.1\,\mathrm{cometemos}$  um erro que se propaga em toda a soma de  $S.\,\mathrm{No}$  segundo caso, evitamos este problema.

#### Cancelamento

O cancelamento ocorre quando subtraimos dois números quase iguais, ou quando somamos números de sinais opostos mas de magnitudes semelhantes.

Como vimos, quando calculamos a diferença x-y, o resultado terá o mesmo expoente e. Para normalizar o resultado obtido, devemos mover os dígitos para a esquerda de tal forma que o primeiro seja diferente de zero.

Desta forma, uma quantidade de dígitos iguais a zero aparece no final da mantissa do número normalizado. Estes zeros não possuem significado algum, e dizemos que ocorreu a perda de dígitos significativos.

#### Cancelamento

## Exercício 1 - (Em sala)

Calcular  $\sqrt{37}-\sqrt{36}$  em uma máquina F(10,4,L,U) com arredondamento.

- Calcule o valor exato e compare o que acontece.
- ► Em seguida use  $\frac{x-y}{\sqrt{x}-\sqrt{y}}$  para calcular o valor de  $\sqrt{37}-\sqrt{36}$ .

## Exercício 2 - (Em sala)

Resolva:  $x^2 - 1634x + 2 = 0$  usando um sistema F(10, 10, -10, 10).

- Compare as raízes obtidas com os valores exatos.
- ► Em seguida utilize  $x_2 = \frac{2c}{-b + \sqrt{b^2 4ac}}$  para calcular a raiz.

#### Cancelamento

#### Solução do Exercício 1

Para efeitos de comparação, apresentamos a resposta exata aqui:

$$\sqrt{37} - \sqrt{36} = 6.08276253 - 6 = 0.08276253 = 0.8277 \times 10^{-1}$$

Nessa máquina temos

$$\sqrt{37} = 6.08276253 \rightarrow 0.6083 \times 10^{1}$$
  
 $\sqrt{36} = 6.0 \rightarrow 0.6000 \times 10^{1}$ 

Efetuando a subtração tem-se

$$0.6083 \times 10^{1}$$
 $- 0.6000 \times 10^{1}$ 
 $= 0.0083 \times 10^{1} = 0.8300 \times 10^{-1}$ 

#### Cancelamento

Solução do Exercício 1 - (cont.)

 $\acute{\text{E}}$  possível obter um resultado mais preciso? Sim, basta considerar que

$$\sqrt{x} - \sqrt{y} = \sqrt{x} - \sqrt{y} \frac{(\sqrt{x} + \sqrt{y})}{\sqrt{x} + \sqrt{y}} = \frac{x - y}{\sqrt{x} + \sqrt{y}}$$

Portanto para

$$\sqrt{37} - \sqrt{36}$$

temos

$$\frac{x-y}{\sqrt{x}+\sqrt{y}} = \frac{37-36}{\sqrt{37}+\sqrt{36}} = \frac{1}{0.6083\times10^{1}+0.6000\times10^{1}}$$
$$= \frac{1}{0.1208\times10^{2}}$$
$$= 0.08278145 = 0.8278\times10^{-1}$$

que é um resultado mais preciso que o anterior.

#### Cancelamento

#### Solução do Exercício 2

Para  $b^2>>4ac$  temos problema ao usar a fórmula

$$x = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$

Usando a fórmula temos

$$x = \frac{1634 \pm \sqrt{(1634)^2 - 4(2)}}{2} = 817 \pm \sqrt{667487}$$

Assim obtemos as raízes:

$$x_1 = 817 + 816.9987760 = 0.1633998776 \times 10^3$$
  
 $x_2 = 817 - 816.9987760 = 0.1224000000 \times 10^{-2}$ 

O valor exato da segunda raiz é  $x_2=0.0012239911249.$  Podemos obter um resultado melhor? Sim, veremos algumas opções.

#### Cancelamento

Solução do Exercício 2 - (cont.)

$$x_2 = \frac{-b - \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a} \frac{(-b + \sqrt{b^2 - 4ac})}{(-b + \sqrt{b^2 - 4ac})}$$

$$= \frac{b^2 - (b^2 - 4ac)}{2a(-b + \sqrt{b^2 - 4ac})} = \frac{4ac}{2a(-b + \sqrt{b^2 - 4ac})}$$

$$= \frac{2c}{-b + \sqrt{b^2 - 4ac}}$$

#### E assim temos

$$x_2 = \frac{2(2)}{1634 + \sqrt{(1634)^2 - 4(2)}}$$

$$= \frac{4}{1634 + \sqrt{2669948}}$$

$$= 0.001223991125 = 0.1223991125 \times 10^{-2}$$

#### Cancelamento

## Solução do Exercício 2 - (cont.)

Veja o que acontece se usarmos essa fórmula para  $x_1$ 

$$x_1 = \frac{2c}{-b - \sqrt{b^2 - 4ac}} \quad \Rightarrow \quad x_1 = 1634.000278$$

Uma boa estratégia consiste em analisar o sinal de b para calcular uma daz raízes (neste caso  $x_1$ ) sem problemas com cancelamento e depois usar a seguinte relação para obter a outra raiz:  $x_1x_2=\frac{c}{a}$ .

De forma geral podemos usar

$$x_1 = \frac{-\left(b + \operatorname{sign}(b)\sqrt{b^2 - 4ac}\right)}{2a}$$
 
$$x_1 x_2 = \frac{c}{a}$$

#### Cancelamento

Solução do Exercício 2 - (cont.)

Neste caso teríamos

$$x_1 x_2 = \frac{c}{a}$$
 $x_1 x_2 = 2$ 
 $x_2 = \frac{2}{1633.998776} = 0.001223991125$ 

Cancelamento

## Exemplo

Calcular  $f(x)=1-\cos{(x)}$  para x próximo de zero. Considere uma máquina com t=10 dígitos na mantissa e base  $\beta=10$ .

## Solução do Exemplo

Como  $\cos{(x)} \approx 1$  para x próximo de zero, haverá perda de dígitos significativos se primeiro calcularmos  $\cos{(x)}$  e depois realizarmos a subtração, devido a subtração de dois números quase iguais. Veja.

Seja x=0.01, então

$$y = \cos(x) = 0.9999500004166...$$

Nesta máquina y é representado por  $\tilde{y}$ 

$$\tilde{y} = 0.9999500004 \times 10^{0}$$

#### Cancelamento

## Solução do Exemplo - (cont.)

O resultado aproximado da avaliação da função é

$$\tilde{f}(0.01) = 1 - 0.9999500004 \times 10^{0}$$

$$= 0.1000000000 \times 10^{1}$$

$$- 0.0999950000 \times 10^{1}$$

$$= 0.0000050000 \times 10^{1} = 0.5000000000 \times 10^{-4}$$

enquanto o resultado exato é

$$f(0.01) = 0.4999958333 \times 10^{-4}$$

o que confirma a perda de dígitos significativos.

#### Cancelamento

## Solução do Exemplo - (cont.)

Podemos evitar esta perda, usando neste caso uma fórmula alternativa baseada em relações trigonométricas:

$$1 - \cos x \ \frac{1 + \cos x}{1 + \cos x} = \frac{1 - \cos^2 x}{1 + \cos x} = \frac{\sin^2 x}{1 + \cos x}$$

ou ainda, como visto anteriormente, podemos usar aproximação por série de Taylor em torno do ponto a=0 para  $\cos x$ , isto é

$$\cos x = 1 - \frac{x^2}{2!} + \frac{x^4}{4!} - \frac{x^6}{6!} + R(x)$$

resultando na seguinte função

$$f(x) = 1 - \cos(x) = \frac{x^2}{2!} - \frac{x^4}{4!} + \frac{x^6}{6!}$$

cuja avaliação em x=0.01 fornece uma resposta mais precisa.  $\square$ 

#### Propagação do erro

Também ocorrem problemas quando uma soma parcial é muito grande se comparada com o resultado final.

Considere que:

$$s = \sum_{k=1}^{n} a_k$$

seja a soma a ser computada e que os  $a_k$  podem ser positivos ou negativos e de diferentes magnitudes.

O cálculo pode ser feito da seguinte forma:

$$s_1 = a_k, \quad s_k = s_{k-1} + a_k, \quad k = 2, 3, \dots, n$$

tal que  $s = s_n$ .

Propagação do erro

## Exemplo

Considere uma máquina F(10,4,L,U) com truncamento. Vamos efetuar a seguinte operação:

$$S = \sum_{i=1}^{4} (x_i + y_i) \quad \text{com} \quad x_i = 0.46709, \quad \text{e} \quad y_i = 3.5678$$

Para i = 1, temos

$$(x_1 + y_1) = 0.4034 \times 10^1$$

E o erro absoluto é

$$EA(\bar{S}) = |4.03569 - 4.034| = 0.00169$$

Propagação do erro

## Exemplo (cont.)

Para i=2, temos

$$(x_1 + y_1) + (x_2 + y_2) = 0.8068 \times 10^1$$
  
 $EA(\bar{S}) = |8.07138 - 8.068| = 0.00338$ 

Para i=3, temos

$$(x_1 + y_1) + (x_2 + y_2) + (x_3 + y_3) = 0.1210 \times 10^2$$
  
 $EA(\bar{S}) = |12.10707 - 12.10| = 0.00707$ 

Para i=4, temos

$$(x_1 + y_1) + (x_2 + y_2) + (x_3 + y_3) + (x_4 + y_4) = 0.1613 \times 10^2$$
  
 $EA(\bar{S}) = |16.14267 - 16.13| = 0.01276$ 

De onde pode-se observar que o erro absoluto aumenta à medida em que as operações aritméticas são realizadas.

Propagação do erro

## Exemplo

Ao aproximar a função  $e^x$  por uma série de Taylor em torno do ponto a=0, temos

$$p(x) = 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \dots$$

Se tentarmos avaliar p(x) para valores negativos de x como por exemplo -20, -25, -30, com muitos termos para obter boa precisão o resultado obtido estará comprometido devido a propagação do erro que acontece.

Para ilustrar o problema apresentamos uma pequena função implementada na linguagem Python para calcular p(x). Comparamos o valor de p(x) e da função  $\exp{(x)}$  da linguagem Python para diferentes valores de x.

#### Propagação do erro

```
def exp_taylor(n,x):
    fat = 1.0
    term = 1.0
    soma = term
    i = 1
    while(i<=n):
        fat = fat * i
        term = term * x
        soma = soma + (term/fat)
        i = i + 1
    return soma</pre>
```

x	$e^x$	<pre>exp_taylor(n,x)</pre>
10	2.202647e+04	2.202646e+04
-5	6.737947e-02	6.737947e-02
-10	4.539993e-05	9.703415e-04
-20	2.061153e-09	1.599694e+06
-30	9.357622e-14	3.848426e+11

## Exemplo

O problema ocorre pois, por exemplo para x=-25 os termos  $\frac{25^{24}}{24!}$  e  $-\frac{25^{25}}{25!}$  são muito próximos e portanto sofrem **cancelamento**.

```
23
    t.ermo = 5.057240e+09
                          soma -2.394348e+09
24
    termo -5.497000e+09
                          soma
                                2.662893e+09
           5.726042e+09
25
                          soma - 2.834108e + 09
    termo
26
    termo -5.726042e+09
                          soma 2.891934e+09
27
    termo 5.505810e+09
                          soma - 2.834108e + 09
28
    termo -5.097972e+09
                                2.671702e+09
                          soma
29
    termo 4.551761e+09
                          soma -2.426270e+09
30
    termo -3.923932e+09
                                2.125491e+09
                          soma
```

### Exemplo

Nesse caso, uma estratégia simples pode ser adotada para evitar o cancelamento. Para valores negativos de x, basta calcular normalmente  $e^x$  e depois retornar  $\frac{1}{e^x}$  como resultado.

```
def exp_taylor(n,x):
 fat. term = 1.0. 1.0
 soma, i = term, 1
 if x<0:
   x = -x
   neg = True
 while(i<=n):
     fat = fat * i
     term = term * x
     soma = soma + (term/fat)
     i = i + 1
 if neg: return 1.0/soma
 else:
         return soma
```

### Desastres



A implementação incorreta ou o uso incorreto de algoritmos e/ou softwares científicos já foi responsável por alguns desastres reais.

# Patriot missile failure - Guerra do Golfo (1991)



Uma bateria de mísseis Patriot ("Phased Array TRacking Intercept Of Target") americano, falhou ao rastrear e interceptar um míssil Scud do Iraque.

- O míssil Scud acertou o acampamento americano, matou 28 soldados e feriu centenas.
- Relatório técnico apontou uma falha no software.
- ▶ Palavra do computador 24 bits.
- ► Tempo era medido em décimos de segundo (1/10).
- ➤ O valor (1/10) ao ser representado em binário não termina.
- Acúmulo do erro no software após longo tempo do sistema rodando levou a falha.

### Ariane 5



- Foguete da European Space Agency explode 40s após o lançamento.
- Milhões de dolares foram investidos no seu desenvolvimento e equipamento.
- Relatório acusou um erro do software no sistema de referência inercial.
- Problema: número de 64 bits de ponto flutuante era convertido em um inteiro de 16 bits com sinal. Falha na conversão para números maiores que 32767, que é o maior inteiro representável com 16 bits.

# Sleipnir offshore





- Plataforma de petróleo
   Sleipnir A afunda.
- Após o acidente a empresa da plataforma, Statoil, uma empresa norueguesa solicita a empresa SINTEF um relatório técnico.
- ► Falha em uma parede, resultando em uma rachadura e vazamento. A falha aconteceu como resultado de uma combinação de erros no programa de análise de elementos finitos, que subestimou a tensão na parede.