

# DCC008 - Cálculo Numérico

## Equações Não-Lineares

Bernardo Martins Rocha

Departamento de Ciência da Computação  
Universidade Federal de Juiz de Fora  
`bernardomartinsrocha@ice.ufjf.br`

# Conteúdo

- ▶ Introdução
- ▶ Localização de raízes
- ▶ Método da bisseção
- ▶ Método da falsa posição
- ▶ Método do ponto fixo
- ▶ Método de Newton-Raphson
- ▶ Método da secante
- ▶ Métodos para raízes útiplas
- ▶ Conclusões e comparações

# Introdução

Vamos considerar agora métodos para resolver equações não-lineares. Dada uma função não-linear escalar  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ , procuramos o valor de  $x$  para o qual

$$f(x) = 0$$

No caso vetorial onde  $\mathbf{f} : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ , o problema consiste em encontrar o vetor  $\mathbf{x}$  tal que todas as componentes de  $\mathbf{f}(\mathbf{x})$  são iguais a zero simultaneamente.

## Introdução

Vamos considerar agora métodos para resolver equações não-lineares. Dada uma função não-linear escalar  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ , procuramos o valor de  $x$  para o qual

$$f(x) = 0$$

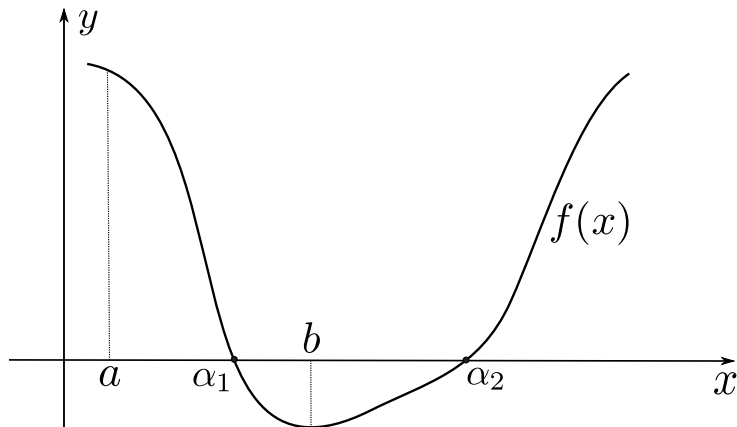
No caso vetorial onde  $\mathbf{f} : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ , o problema consiste em encontrar o vetor  $\mathbf{x}$  tal que todas as componentes de  $\mathbf{f}(\mathbf{x})$  são iguais a zero simultaneamente.

## Exemplos

$$f(x) = x^2 - 4 \sin(x) = 0$$

$$\mathbf{f}(\mathbf{x}) = \begin{bmatrix} x_1^2 - x_2 + 0.25 \\ -x_1 + x_2^2 + 0.25 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

# Introdução



## Introdução

Para polinômios de grau até quatro, suas raízes podem ser calculadas através de uma expressão fechada, como por exemplo no caso de uma função quadrática

$$ax^2 + bx + c = 0 \quad \Rightarrow \quad x = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$

De forma geral, não podemos encontrar os zeros de uma função através de uma expressão fechada. Portanto, para encontrar os zeros de uma função temos que recorrer a *métodos aproximados*.

## Introdução

Para polinômios de grau até quatro, suas raízes podem ser calculadas através de uma expressão fechada, como por exemplo no caso de uma função quadrática

$$ax^2 + bx + c = 0 \quad \Rightarrow \quad x = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$

De forma geral, não podemos encontrar os zeros de uma função através de uma expressão fechada. Portanto, para encontrar os zeros de uma função temos que recorrer a *métodos aproximados*.

Em alguns casos, os zeros das funções podem ser números complexos:

$$x^2 + 1 = 0 \quad \Rightarrow \quad x = \pm\sqrt{-1} = \pm i$$

Iremos trabalhar apenas com as raízes reais.

# Introdução

## Exemplo de problemas

Considere a seguinte equação:

$$C = \frac{M}{r} [1 - (1 + r)^{-n}]$$

onde  $C$  é o capital,  $M$  é a mensalidade,  $r$  é a taxa de juros por cada período (expressa como uma fração) e  $n$  é o número de anos.



Uma pessoa pode pagar uma mensalidade de 1250 reais. Se pretende contrair um empréstimo de 10000 reais a 10 anos, qual é a taxa que poderá suportar?

$$C = 10000, M = 1250, n = 10 \Rightarrow 10000 = \frac{1250}{r} [1 - (1 + r)^{-10}]$$

$$f(r) = 10000 - \frac{1250}{r} [1 - (1 + r)^{-10}] = 0$$



# Introdução

## Exemplo de problemas

A seguinte equação pode ser usada para calcular o nível de concentração de oxigênio  $c$  em um rio, em função da distância  $x$ , medida a partir do local de descarga de poluentes:

$$c(x) = 10 - 20(e^{-0.2x} - e^{-0.75x})$$



Calcule a distância para a qual o nível de oxigênio desce para o valor 5. Pretende-se resolver  $c(x) = 5$ . Podemos escrever como  $c(x) - 5 = 0$ , isto é

$$10 - 20(e^{-0.2x} - e^{-0.75x}) - 5 = 0$$

O problema se resume a encontrar  $x$  tal que  $f(x) = 0$ .

Outros exemplos!

# Introdução

## Definição (Zero)

*Se  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  é uma função dada, um ponto  $\alpha \in [a, b]$  é um zero (ou raiz) de  $f$  se  $f(\alpha) = 0$ .*

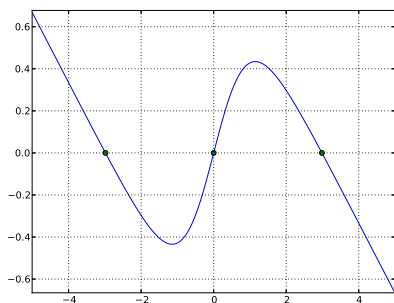
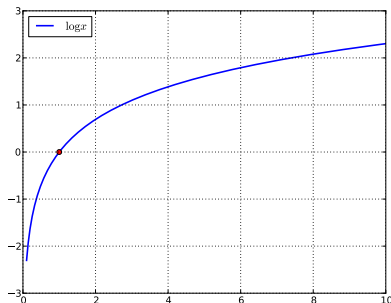
# Introdução

## Definição (Zero)

Se  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  é uma função dada, um ponto  $\alpha \in [a, b]$  é um zero (ou raiz) de  $f$  se  $f(\alpha) = 0$ .

## Exemplo

Seja  $f : (0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}$  e considere as seguintes funções  $f(x) = \log(x)$  e  $f(x) = \tanh(x) - x/3$ .



# Introdução

## Definição (Multiplicidade)

*Um ponto  $\alpha \in [a, b]$  é uma raiz de multiplicidade  $m$  da equação  $f(x) = 0$  se  $f(\alpha) = f'(\alpha) = \dots = f^{(m-1)}(\alpha) = 0$  e  $f^{(m)}(\alpha) \neq 0$ .*

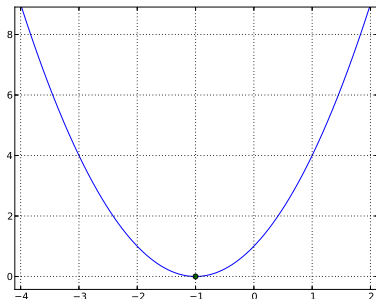
# Introdução

## Definição (Multiplicidade)

Um ponto  $\alpha \in [a, b]$  é uma raiz de multiplicidade  $m$  da equação  $f(x) = 0$  se  $f(\alpha) = f'(\alpha) = \dots = f^{(m-1)}(\alpha) = 0$  e  $f^{(m)}(\alpha) \neq 0$ .

## Exemplo

Seja  $f(x) = x^2 + 2x + 1 = (x + 1)^2$ . Nesse caso temos  $\alpha = -1$  com multiplicidade  $m = 2$ , pois  $f'(x) = 2(x + 1)$  e assim temos que  $f(-1) = 0$  e  $f'(-1) = 0$ .



# Métodos para raízes de equações

Os métodos numéricos que vamos estudar geralmente podem ser divididos em duas etapas:

1. Localização das raízes

- ▶ Encontrar o intervalo  $[a, b]$  que contenha apenas uma raiz.

# Métodos para raízes de equações

Os métodos numéricos que vamos estudar geralmente podem ser divididos em duas etapas:

1. Localização das raízes

- ▶ Encontrar o intervalo  $[a, b]$  que contenha apenas uma raiz.

2. Refinamento da aproximação

- ▶ A partir de uma aproximação inicial  $x_0 \in [a, b]$ , gerar uma sequência  $\{x_0, x_1, x_2, \dots\}$  que convirja para a raiz exata  $\alpha$  de  $f(x) = 0$ .

# Métodos para raízes de equações

Os métodos numéricos que vamos estudar geralmente podem ser divididos em duas etapas:

1. Localização das raízes

- ▶ Encontrar o intervalo  $[a, b]$  que contenha apenas uma raiz.

2. Refinamento da aproximação

- ▶ A partir de uma aproximação inicial  $x_0 \in [a, b]$ , gerar uma sequência  $\{x_0, x_1, x_2, \dots\}$  que convirja para a raiz exata  $\alpha$  de  $f(x) = 0$ .

Alguns métodos não precisam de um prévio isolamento de cada raiz, necessitam apenas de uma aproximação inicial  $x_0$  (ou mais de uma, as vezes). Entretanto, boa parte deles precisa que a raiz esteja confinada em um intervalo e que ela seja única.



## Isolamento das raízes

### Teorema (1)

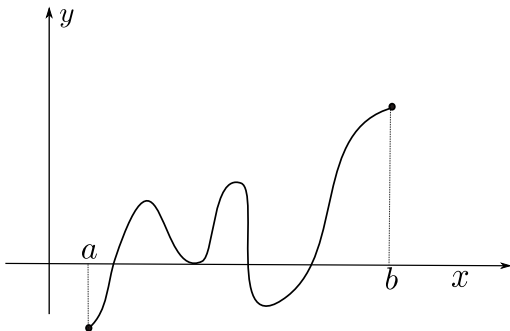
Seja  $f(x) : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  uma função contínua. Se  $f(a)f(b) < 0$ , então existe **pelo menos** um ponto  $x \in [a, b]$ , tal que  $f(x) = 0$ .

# Isolamento das raízes

## Teorema (1)

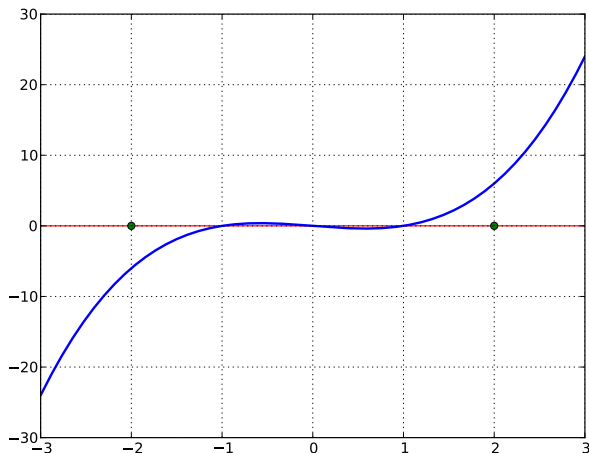
Seja  $f(x) : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  uma função contínua. Se  $f(a)f(b) < 0$ , então existe **pelo menos** um ponto  $x \in [a, b]$ , tal que  $f(x) = 0$ .

Geometricamente, o teorema diz que qualquer gráfico de uma função contínua que começa abaixo do eixo horizontal e termina acima deste, deve cruzar este eixo em algum ponto.



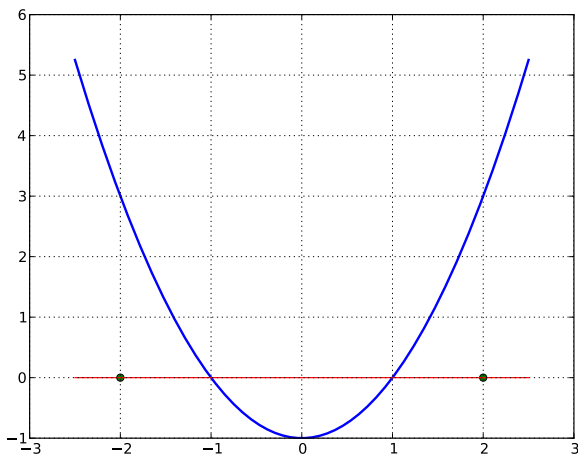
## Isolamento das raízes

- ▶  $f(x) = x^3 - x$ ,  $a = -2$ ,  $b = 2$ 
  - ▶  $f$  é contínua
  - ▶  $f(a) = -6$ ,  $f(b) = 6$ , sinais opostos
  - ▶ **3 raízes no intervalo  $[a, b]$ !!!**



## Isolamento das raízes

- ▶  $f(x) = x^2 - 1$ ,  $a = -2$ ,  $b = 2$ 
  - ▶  $f$  é contínua
  - ▶  $f(a) = (b) = 2$ , mesmo sinal!
  - ▶ Hipótese do teorema não satisfeita! Entretanto, existem raízes.

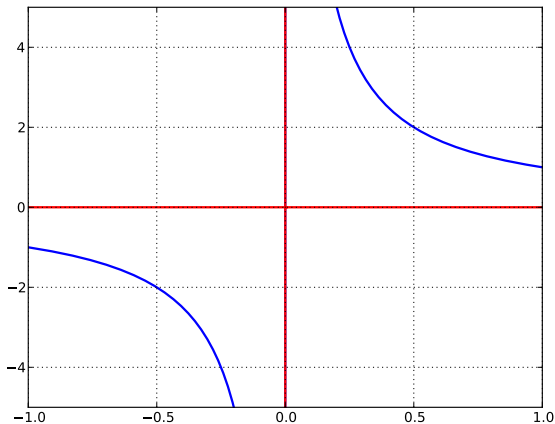


## Isolamento das raízes

►  $a = -1$ ,  $b = 1$

$$f(x) = \begin{cases} \frac{1}{x}, & \text{se } x \neq 0 \\ \text{indef.}, & \text{se } x = 0 \end{cases}$$

- $f(a) = -1$ ,  $f(b) = 1$ , sinais opostos
- $f$  é descontínua!
- De fato, não existem raízes!



# Isolamento das raízes

## Exemplo

Como encontrar o intervalo da raiz positiva da seguinte equação

$$f(x) = \left(\frac{x}{2}\right)^2 - \sin(x) = 0.$$

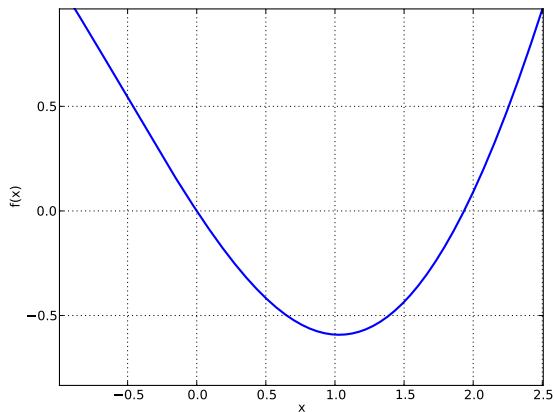
# Isolamento das raízes

## Exemplo

Como encontrar o intervalo da raiz positiva da seguinte equação

$$f(x) = \left(\frac{x}{2}\right)^2 - \sin(x) = 0.$$

## Solução do Exemplo



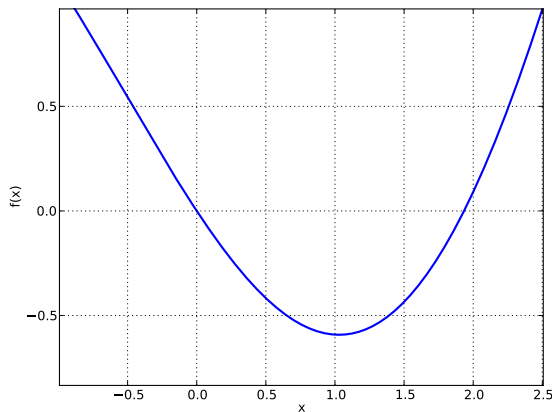
# Isolamento das raízes

## Exemplo

Como encontrar o intervalo da raiz positiva da seguinte equação

$$f(x) = \left(\frac{x}{2}\right)^2 - \sin(x) = 0.$$

## Solução do Exemplo



Inspeção visual  
 $\Rightarrow \alpha \in [1.5, 2.0]$



## Isolamento das raízes

### Solução do Exemplo - (cont.)

Outra possibilidade é fazer uma tabela de valores de  $f(x)$ , e usar o Teorema (1)

$x$	$(\frac{x}{2})^2$	$\sin(x)$	$f(x)$
1.6	0.64	0.996	$< 0$
1.7	0.72	0.991	$< 0$
1.8	0.81	0.974	$< 0$
1.9	0.90	0.946	$< 0$
2.0	1.00	0.909	$> 0$

Assim fica claro que existe pelo menos uma raiz em  $[1.9, 2.0]$ .



## Isolamento das raízes

### Solução do Exemplo - (cont.)

Outra possibilidade é fazer uma tabela de valores de  $f(x)$ , e usar o Teorema (1)

$x$	$(\frac{x}{2})^2$	$\sin(x)$	$f(x)$
1.6	0.64	0.996	$< 0$
1.7	0.72	0.991	$< 0$
1.8	0.81	0.974	$< 0$
1.9	0.90	0.946	$< 0$
2.0	1.00	0.909	$> 0$

Assim fica claro que existe pelo menos uma raiz em  $[1.9, 2.0]$ .



### Atenção!

Na hora de fazer suas contas na calculadora, sempre calcule as funções trigonométricas com argumento  $x$  em radianos.

## Isolamento das raízes

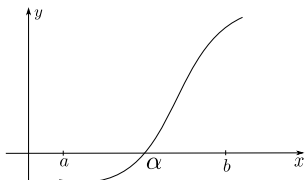
### Teorema (2)

*Sob as hipóteses do Teorema 1, se  $f'(x)$  existir e  $f'(x)$  **preservar** o sinal em  $[a, b]$  então o intervalo contém um único zero de  $f(x)$ .*

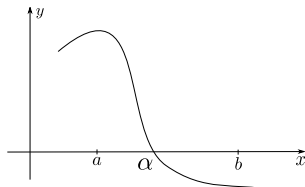
# Isolamento das raízes

## Teorema (2)

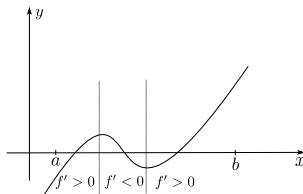
Sob as hipóteses do Teorema 1, se  $f'(x)$  existir e  $f'(x)$  **preservar o sinal** em  $[a, b]$  então o intervalo contém um único zero de  $f(x)$ .



$$f'(x) > 0, \forall x \in [a, b]$$



$$f'(x) < 0, \forall x \in [a, b]$$



$f'(x)$  não preserva o sinal

# Isolamento das raízes

## Exemplo

Seja  $f(x) = \sqrt{x} - 5e^{-x}$  para  $x \geq 0$ .

Logo, tabelando os valores da função temos

$x$	$\sqrt{x}$	$5e^{-x}$	$f(x)$
0.0	0.0	5.0	$< 0$
1.0	1.0	1.83	$< 0$
2.0	1.41	0.67	$> 0$
3.0	1.73	0.24	$> 0$

Logo sabemos que existe pelo menos uma raiz no intervalo  $[1, 2]$ .

## Isolamento das raízes

### Exemplo

Seja  $f(x) = \sqrt{x} - 5e^{-x}$  para  $x \geq 0$ .

Logo, tabelando os valores da função temos

$x$	$\sqrt{x}$	$5e^{-x}$	$f(x)$
0.0	0.0	5.0	$< 0$
1.0	1.0	1.83	$< 0$
2.0	1.41	0.67	$> 0$
3.0	1.73	0.24	$> 0$

Logo sabemos que existe pelo menos uma raiz no intervalo  $[1, 2]$ .

Entretanto, o Teorema 2 nos garante que existe uma única raiz pois

$$f'(x) = \frac{1}{2\sqrt{x}} + 5e^{-x} > 0, \quad \forall x > 0$$

## Isolamento das raízes

Uma outra alternativa é rearranjar a equação  $f(x)$  dada como  $g(x) = h(x)$ , de tal forma que os gráficos de  $g(x)$  e  $h(x)$  sejam mais fáceis de serem traçados do que o de  $f$ .

As raízes da equação original são dadas pelos pontos onde o gráfico de  $g$  intercepta o gráfico de  $h$ .

## Isolamento das raízes

Uma outra alternativa é rearranjar a equação  $f(x)$  dada como  $g(x) = h(x)$ , de tal forma que os gráficos de  $g(x)$  e  $h(x)$  sejam mais fáceis de serem traçados do que o de  $f$ .

As raízes da equação original são dadas pelos pontos onde o gráfico de  $g$  intercepta o gráfico de  $h$ .

### Exemplo

$$f(x) = (x + 1)^2 e^{(x^2 - 2)} - 1 = 0$$



## Isolamento das raízes

Uma outra alternativa é rearranjar a equação  $f(x)$  dada como  $g(x) = h(x)$ , de tal forma que os gráficos de  $g(x)$  e  $h(x)$  sejam mais fáceis de serem traçados do que o de  $f$ .

As raízes da equação original são dadas pelos pontos onde o gráfico de  $g$  intercepta o gráfico de  $h$ .

### Exemplo

$$f(x) = (x + 1)^2 e^{(x^2 - 2)} - 1 = 0$$

Podemos rearranjar  $f(x)$  como

$$\rightarrow (x + 1)^2 e^{(x^2 - 2)} = 1$$

## Isolamento das raízes

Uma outra alternativa é rearranjar a equação  $f(x)$  dada como  $g(x) = h(x)$ , de tal forma que os gráficos de  $g(x)$  e  $h(x)$  sejam mais fáceis de serem traçados do que o de  $f$ .

As raízes da equação original são dadas pelos pontos onde o gráfico de  $g$  intercepta o gráfico de  $h$ .

### Exemplo

$$f(x) = (x + 1)^2 e^{(x^2 - 2)} - 1 = 0$$

Podemos rearranjar  $f(x)$  como

$$\rightarrow (x + 1)^2 e^{(x^2 - 2)} = 1$$

$$\rightarrow (x + 1)^2 = \frac{1}{e^{(x^2 - 2)}}$$

## Isolamento das raízes

Uma outra alternativa é reorganizar a equação  $f(x)$  dada como  $g(x) = h(x)$ , de tal forma que os gráficos de  $g(x)$  e  $h(x)$  sejam mais fáceis de serem traçados do que o de  $f$ .

As raízes da equação original são dadas pelos pontos onde o gráfico de  $g$  intercepta o gráfico de  $h$ .

### Exemplo

$$f(x) = (x + 1)^2 e^{(x^2 - 2)} - 1 = 0$$

Podemos reorganizar  $f(x)$  como

$$\rightarrow (x + 1)^2 e^{(x^2 - 2)} = 1$$

$$\rightarrow (x + 1)^2 = \frac{1}{e^{(x^2 - 2)}}$$

$$\rightarrow (x + 1)^2 = e^{(2 - x^2)}$$

## Isolamento das raízes

Uma outra alternativa é rearranjar a equação  $f(x)$  dada como  $g(x) = h(x)$ , de tal forma que os gráficos de  $g(x)$  e  $h(x)$  sejam mais fáceis de serem traçados do que o de  $f$ .

As raízes da equação original são dadas pelos pontos onde o gráfico de  $g$  intercepta o gráfico de  $h$ .

### Exemplo

$$f(x) = (x + 1)^2 e^{(x^2 - 2)} - 1 = 0$$

Podemos rearranjar  $f(x)$  como

$$\rightarrow (x + 1)^2 e^{(x^2 - 2)} = 1$$

$$\rightarrow (x + 1)^2 = \frac{1}{e^{(x^2 - 2)}}$$

$$\rightarrow (x + 1)^2 = e^{(2 - x^2)}$$

$$\rightarrow g(x) = h(x)$$

## Isolamento das raízes

Uma outra alternativa é rearranjar a equação  $f(x)$  dada como  $g(x) = h(x)$ , de tal forma que os gráficos de  $g(x)$  e  $h(x)$  sejam mais fáceis de serem traçados do que o de  $f$ .

As raízes da equação original são dadas pelos pontos onde o gráfico de  $g$  intercepta o gráfico de  $h$ .

### Exemplo

$$f(x) = (x+1)^2 e^{(x^2-2)} - 1 = 0$$

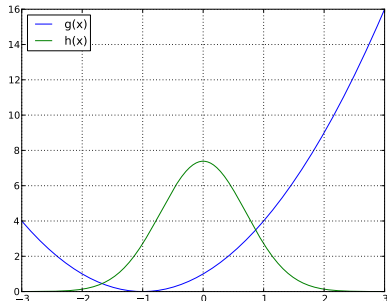
Podemos rearranjar  $f(x)$  como

$$\rightarrow (x+1)^2 e^{(x^2-2)} = 1$$

$$\rightarrow (x+1)^2 = \frac{1}{e^{(x^2-2)}}$$

$$\rightarrow (x+1)^2 = e^{(2-x^2)}$$

$$\rightarrow g(x) = h(x)$$



## Refinamento

Se o intervalo  $[a, b]$  para o qual queremos procurar uma raiz de  $f(x)$  já está isolado, o próximo passo consiste em gerar iterativamente uma sequência de aproximações  $\{x_0, x_1, x_2, \dots\}$  cada vez melhores que convirja para a raiz  $\alpha$ .

## Refinamento

Se o intervalo  $[a, b]$  para o qual queremos procurar uma raiz de  $f(x)$  já está isolado, o próximo passo consiste em gerar iterativamente uma sequência de aproximações  $\{x_0, x_1, x_2, \dots\}$  cada vez melhores que convirja para a raiz  $\alpha$ .

Antes de estudarmos como os métodos geram as aproximações, precisamos decidir como que uma dada aproximação no passo  $k$  é suficientemente próxima da raiz exata?

Para isso precisamos definir um critério de parada que determina quando terminar o processo iterativo.

## Critério de parada

Na prática a sequência é interrompida quando seus valores satisfizerem a pelo menos um dos seguintes critérios:

$$|x_k - x_{k-1}| \leq \epsilon$$

$$\left| \frac{x_k - x_{k-1}}{x_k} \right| \leq \epsilon$$

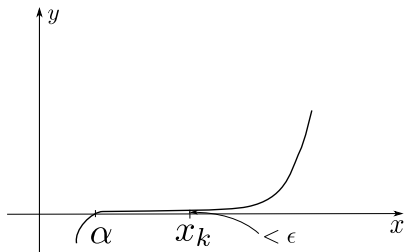
$$|f(x_k)| \leq \epsilon$$

onde  $\epsilon$  é a precisão/tolerância fornecida como parâmetro para o processo iterativo.

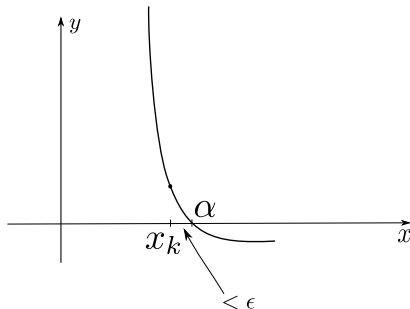


## Critério de parada

As vezes não é possível atender a todos os critérios ao mesmo tempo.



$$|f(x_k)| < \epsilon$$
$$|\alpha - x_k| > \epsilon$$



$$|\alpha - x_k| < \epsilon$$
$$|f(x_k)| > \epsilon$$

## Método da bissecção

A idéia fundamental do método da bissecção consiste em usar repetidamente o Teorema 1. O método subdivide o intervalo  $[a, b]$  ao meio a cada iteração e seleciona o subintervalo que contem a raiz.

De acordo com o Teorema 1, o subintervalo que contem a raiz é aquele em que  $f(x)$  tem sinais opostos nos extremos. A cada passo o intervalo é dividido ao meio:

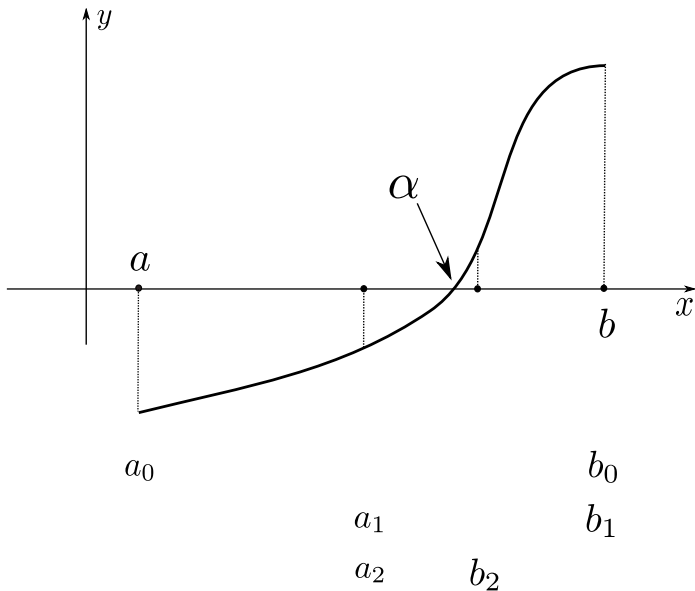
$$m = \frac{a + b}{2}$$

então o novo intervalo será aquele que contém a raiz:

- ▶  $[a, m]$ , se  $f(a)f(m) < 0$
- ▶  $[m, b]$ , caso contrário

A busca continua até que o **critério de parada** escolhido seja satisfeito considerando  $m$  como aproximação para a raiz.

## Método da bissecção



## Método da bisseção

Seja  $a_k$  e  $b_k$  os extremos do intervalo no passo  $k$  e seja ainda  $x_k$  o ponto médio e uma aproximação para a raiz.

A cada iteração o método calcula o ponto médio do intervalo

$$x_k = \frac{a_k + b_k}{2}$$

## Método da bisseção

Seja  $a_k$  e  $b_k$  os extremos do intervalo no passo  $k$  e seja ainda  $x_k$  o ponto médio e uma aproximação para a raiz.

A cada iteração o método calcula o ponto médio do intervalo

$$x_k = \frac{a_k + b_k}{2}$$

Podemos considerar  $f(x_k) \neq 0$ , caso contrário teríamos encontrado a raiz.

Sendo assim o método agora calcula  $f(x_k)$  e decide o novo subintervalo  $[a_{k+1}, b_{k+1}]$  da seguinte forma

$$\text{se } f(a_k)f(x_k) \begin{cases} < 0, & \text{então } a_{k+1} = a_k \quad e \quad b_{k+1} = x_k \\ > 0, & \text{então } a_{k+1} = x_k \quad e \quad b_{k+1} = b_k \end{cases}$$

# Método da bisseção

## Exemplo

O método da bissecção aplicado à equação

$f(x) = \left(\frac{x}{2}\right)^2 - \sin(x) = 0$  com intervalo inicial  $[1.5, 2.0]$ , gera a seguinte sequência de aproximações:

# Método da bissecção

## Exemplo

O método da bissecção aplicado à equação

$f(x) = \left(\frac{x}{2}\right)^2 - \sin(x) = 0$  com intervalo inicial  $[1.5, 2.0]$ , gera a seguinte sequência de aproximações:

## Solução

$k$	$a$	$b$	$x_k$	$f(a)$	$f(b)$	$f(x_k)$
0	1.5	2.0	1.75	-0.4349	0.0907	-0.2184
1	1.75	2.0	1.875	-0.2184	0.0907	-0.0752
2	1.875	2.0	1.9375	-0.0752	0.0907	0.0050
3	1.875	1.9375	1.90625	-0.0752	0.0050	-0.0358
4	1.90625	1.9375	1.921875	-0.0358	0.0050	-0.0156
5	1.921875	1.9375	1.929688	-0.0156	0.0050	-0.0054
6	1.929688	1.9375	<b>1.933594</b>	-0.0054	0.0050	-0.0002



# Método da bisseção

## Algoritmo

**entrada:** função  $f(x)$  contínua e tal que  $f(a)f(b) < 0$  em  $[a, b]$   
precisão  $\epsilon$

$k = 0$ ;

**enquanto** *critério de parada não for satisfeito* **faça**

|  $x_k = \frac{(a+b)}{2}$ ;

| **se**  $f(a)f(x_k) < 0$  **então**

| |  $b = x_k$ ;

| **senão**

| |  $a = x_k$ ;

| **fim-se**

**fim-enquanto**

retorne  $x_k$ ;



# Método da bisseção

## Intervalo

Se conhecemos apenas  $a < \alpha$ , podemos determinar um intervalo que contém a raiz e que possa ser usado pelo método da bissecção da seguinte forma.

# Método da bisseção

## Intervalo

Se conhecemos apenas  $a < \alpha$ , podemos determinar um intervalo que contém a raiz e que possa ser usado pelo método da bissecção da seguinte forma. Escolhemos um passo inicial de tamanho  $h$  e nessa etapa calculamos

$$f(a + h), f(a + 2h), f(a + 4h), \dots$$

# Método da bissecção

## Intervalo

Se conhecemos apenas  $a < \alpha$ , podemos determinar um intervalo que contém a raiz e que possa ser usado pelo método da bissecção da seguinte forma. Escolhemos um passo inicial de tamanho  $h$  e nessa etapa calculamos

$$f(a+h), f(a+2h), f(a+4h), \dots$$

isto é, dobramos o passo até que um valor da função seja encontrado tal que

$$f(a)f(a+2^k h) < 0$$

Nesse ponto, temos uma raiz cercada em um intervalo, a qual pode ser usada como ponto de partida pelo método da Bisecção.

# Método da bisseção

## Algoritmo - Busca Intervalo

**entrada:** função  $f(x)$ ,  $x_{min}$ ,  $x_{max}$ ,  $n$

**saída:** intervalo  $[a, b]$  tal que  $f(a)f(b) < 0$

$dx = (x_{max} - x_{min})/n$ ;

$a = x_{min}$ ;

$i = 0$ ;

**enquanto**  $i < n$  **faça**

$i = i + 1$ ;

$b = a + dx$ ;

**se**  $f(a)f(b) < 0$  **então**

        retorne  $a, b$ ;

**fim-se**

$a = b$ ;

**fim-enquanto**

## Análise do método da bissecção

A cada iteração  $k$  a raiz  $\alpha$  de  $f(x) = 0$  está no intervalo  $[a_k, b_k]$ .

Temos assim a seguinte relação para o erro

$$|\alpha - x_k| \leq \frac{1}{2}(b_k - a_k)$$

## Análise do método da bissecção

A cada iteração  $k$  a raiz  $\alpha$  de  $f(x) = 0$  está no intervalo  $[a_k, b_k]$ .  
Temos assim a seguinte relação para o erro

$$|\alpha - x_k| \leq \frac{1}{2}(b_k - a_k)$$

O tamanho do intervalo  $(b_k - a_k)$  no passo  $k$  pode ser escrito como

$$b_k - a_k = \frac{b_{k-1} - a_{k-1}}{2} = \frac{b_{k-2} - a_{k-2}}{2^2} = \dots = \frac{b_1 - a_1}{2^{k-1}} = \frac{b_0 - a_0}{2^k}$$

## Análise do método da bissecção

A cada iteração  $k$  a raiz  $\alpha$  de  $f(x) = 0$  está no intervalo  $[a_k, b_k]$ .  
Temos assim a seguinte relação para o erro

$$|\alpha - x_k| \leq \frac{1}{2}(b_k - a_k)$$

O tamanho do intervalo  $(b_k - a_k)$  no passo  $k$  pode ser escrito como

$$b_k - a_k = \frac{b_{k-1} - a_{k-1}}{2} = \frac{b_{k-2} - a_{k-2}}{2^2} = \dots = \frac{b_1 - a_1}{2^{k-1}} = \frac{b_0 - a_0}{2^k}$$

Portanto, o erro no passo  $k$  satisfaz

$$|\alpha - x_k| \leq \frac{b_0 - a_0}{2^{k+1}}$$

onde  $a_0 = a$  e  $b_0 = b$ .

## Análise do método da bissecção

Uma propriedade interessante do método da bissecção é que a convergência é **garantida** se  $f(x)$  for contínua em  $[a, b]$  e se  $\alpha \in [a, b]$ .

Também é possível determinar o número de iterações que serão necessárias para calcular a raiz com uma certa precisão  $\epsilon$ .

Isto é, queremos encontrar o inteiro  $k$  tal que:

$$|\alpha - x_k| \leq \frac{b_0 - a_0}{2^{k+1}} \leq \epsilon$$

ou seja, quantas iterações são necessárias para que o erro entre a aproximação  $x_k$  da raiz  $\alpha$  seja menor do que  $\epsilon$ .



## Análise do método da bissecção

Encontrar  $k$  tal que:

$$|\alpha - x_k| \leq \frac{b_0 - a_0}{2^{k+1}} \leq \epsilon$$

portanto

$$\frac{b_0 - a_0}{2^{k+1}} \leq \epsilon$$

$$\frac{b_0 - a_0}{\epsilon} \leq 2^{k+1}$$

$$\log_2(2^{k+1}) \geq \log_2\left(\frac{b_0 - a_0}{\epsilon}\right)$$

$$k + 1 \geq \log_2\left(\frac{b_0 - a_0}{\epsilon}\right)$$

$$k \geq \frac{\ln\left(\frac{b_0 - a_0}{\epsilon}\right)}{\ln(2)} - 1$$

# Análise do método da bissecção

## Exemplo

Qual o número de iterações necessárias para encontrar uma aproximação para a raiz de  $f(x) = \left(\frac{x}{2}\right)^2 - \sin(x)$  no intervalo  $[1.5, 2.0]$  com uma precisão  $\epsilon = 10^{-5}$ ?

## Solução

Precisamos encontrar  $k$  que satisfaz

$$k \geq \frac{\ln\left(\frac{b_0 - a_0}{\epsilon}\right)}{\ln(2)} - 1$$
$$k \geq \frac{\ln\left(\frac{2 - 1.5}{10^{-5}}\right)}{\ln(2)} - 1 \approx 15.61 - 1 = 14.61$$

Portanto, como  $k$  deve ser inteiro, temos que depois de 15 iterações o método atinge a precisão de  $10^{-5}$  como desejado.



## Ordem de convergência

É importante definir com qual rapidez a sequência de aproximações  $\{x_0, x_1, \dots\}$  converge para a raiz exata  $\alpha$ .

## Ordem de convergência

É importante definir com qual rapidez a sequência de aproximações  $\{x_0, x_1, \dots\}$  converge para a raiz exata  $\alpha$ .

### Definição (Ordem de convergência)

*Uma sequência  $\{x_n | n \geq 0\}$  é dita convergir com ordem  $p \geq 1$  para um ponto  $\alpha$  se*

$$|\alpha - x_{n+1}| \leq c|\alpha - x_n|^p, \quad n \geq 0$$

*para uma constante  $c > 0$ .*

## Ordem de convergência

É importante definir com qual rapidez a sequência de aproximações  $\{x_0, x_1, \dots\}$  converge para a raiz exata  $\alpha$ .

### Definição (Ordem de convergência)

*Uma sequência  $\{x_n | n \geq 0\}$  é dita convergir com ordem  $p \geq 1$  para um ponto  $\alpha$  se*

$$|\alpha - x_{n+1}| \leq c|\alpha - x_n|^p, \quad n \geq 0$$

*para uma constante  $c > 0$ .*

Sendo  $c < 1$ , dizemos que :

- ▶ se  $p = 1$ : convergência linear
- ▶ se  $1 < p < 2$ : convergência super-linear
- ▶ se  $p = 2$ : convergência quadrática

## Ordem de convergência

Na prática o que isso significa?

$$|\alpha - x_{n+1}| \leq c|\alpha - x_n|^p$$

## Ordem de convergência

Na prática o que isso significa?

$$|\alpha - x_{n+1}| \leq c|\alpha - x_n|^p$$

Exemplo de convergência

- ▶ Linear:  $10^{-2}, 10^{-3}, 10^{-4}, 10^{-5}, \dots$  com  $c = 10^{-1}$

# Ordem de convergência

Na prática o que isso significa?

$$|\alpha - x_{n+1}| \leq c|\alpha - x_n|^p$$

Exemplo de convergência

- ▶ Linear:  $10^{-2}, 10^{-3}, 10^{-4}, 10^{-5}, \dots$  com  $c = 10^{-1}$
- ▶ Linear:  $10^{-2}, 10^{-4}, 10^{-6}, 10^{-8}, \dots$  com  $c = 10^{-2}$



# Ordem de convergência

Na prática o que isso significa?

$$|\alpha - x_{n+1}| \leq c|\alpha - x_n|^p$$

Exemplo de convergência

- ▶ Linear:  $10^{-2}, 10^{-3}, 10^{-4}, 10^{-5}, \dots$  com  $c = 10^{-1}$
- ▶ Linear:  $10^{-2}, 10^{-4}, 10^{-6}, 10^{-8}, \dots$  com  $c = 10^{-2}$
- ▶ Super-linear:  $10^{-2}, 10^{-3}, 10^{-5}, 10^{-8}, \dots$

# Ordem de convergência

Na prática o que isso significa?

$$|\alpha - x_{n+1}| \leq c|\alpha - x_n|^p$$

Exemplo de convergência

- ▶ Linear:  $10^{-2}, 10^{-3}, 10^{-4}, 10^{-5}, \dots$  com  $c = 10^{-1}$
- ▶ Linear:  $10^{-2}, 10^{-4}, 10^{-6}, 10^{-8}, \dots$  com  $c = 10^{-2}$
- ▶ Super-linear:  $10^{-2}, 10^{-3}, 10^{-5}, 10^{-8}, \dots$
- ▶ Quadrática:  $10^{-2}, 10^{-4}, 10^{-8}, 10^{-16}, \dots$

## Ordem de convergência do método da bissecção

Sendo assim para o método da bissecção fica claro que a partir de

$$|\alpha - x_k| \leq \frac{b_0 - a_0}{2^{k+1}}$$

concluimos que a ordem de convergência para o método da bissecção é linear pois  $p = 1$  e que a constante é  $c = \frac{1}{2}$ .

Isto é

$$\frac{|\alpha - x_{k+1}|}{|\alpha - x_k|} \leq \frac{1}{2}$$

que nos diz que em média o erro cai pela metade a cada iteração do método.

# Implementações

## Python

### Exemplo

Utilize a implementação para resolver o problema exemplo com a seguinte equação:

$$C = \frac{M}{r}[1 - (1 + r)^{-n}]$$

com  $C = 10000$ ,  $M = 1250$ ,  $n = 10$ .

Sendo assim:

- ▶ Determine o intervalo  $[a, b]$  que contenha a raiz da equação
- ▶ Usando esse intervalo, encontre a raiz de forma aproximada usando o método da bisecção com uma precisão 0.000001.

# Conteúdo

- ▶ Aula passada
  - ▶ Introdução e definições
  - ▶ Isolamento das raízes
  - ▶ Método da bisseção
- ▶ Aula de hoje
  - ▶ Método da falsa posição
  - ▶ Método do ponto fixo

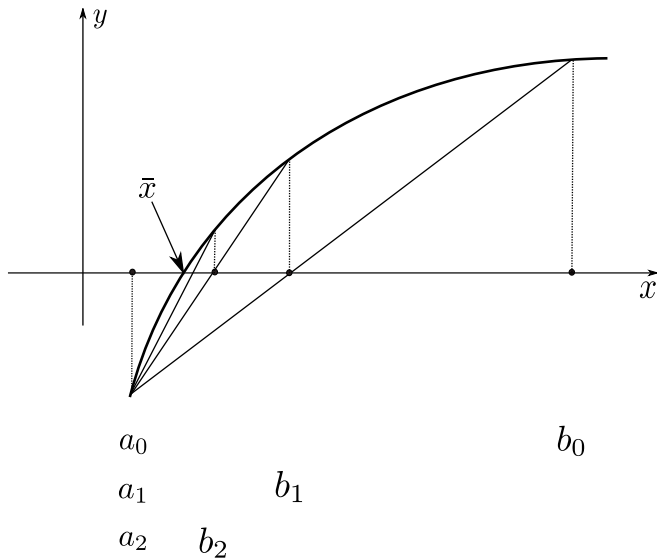
## Método da falsa posição

No método da bissecção a cada iteração calculamos o ponto médio do intervalo como aproximação para a raiz e então decidimos qual o próximo intervalo a continuar a busca pela raiz.

No método da falsa posição a aproximação para a raiz é dada pelo ponto  $x_k$  escolhido como sendo o zero da reta que passa pelos pontos  $(a_k, f(a_k))$  e  $(b_k, f(b_k))$ .

De forma análoga ao método da bissecção a cada iteração o método encontra um intervalo que contém a raiz e continua o processo de busca nesse intervalo.

## Método da falsa posição



## Método da falsa posição

A equação da reta que passa pelos pontos  $(a_k, f(a_k))$  e  $(b_k, f(b_k))$  é dada por

$$\boxed{g(x) = mx + n} \quad \Rightarrow f(a) = ma + n$$
$$\Rightarrow f(b) = mb + n$$



## Método da falsa posição

A equação da reta que passa pelos pontos  $(a_k, f(a_k))$  e  $(b_k, f(b_k))$  é dada por

$$\boxed{g(x) = mx + n} \quad \Rightarrow f(a) = ma + n$$
$$\Rightarrow f(b) = mb + n$$

$$f(b) - f(a) = mb - ma \quad \Rightarrow \quad m = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}$$

## Método da falsa posição

A equação da reta que passa pelos pontos  $(a_k, f(a_k))$  e  $(b_k, f(b_k))$  é dada por

$$\boxed{g(x) = mx + n} \quad \Rightarrow \quad f(a) = ma + n$$
$$\Rightarrow f(b) = mb + n$$

$$f(b) - f(a) = mb - ma \quad \Rightarrow \quad m = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}$$

$$f(b) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}b + n \quad \Rightarrow \quad n = f(b) - \left[ \frac{f(b) - f(a)}{b - a} \right] b$$

## Método da falsa posição

A equação da reta que passa pelos pontos  $(a_k, f(a_k))$  e  $(b_k, f(b_k))$  é dada por

$$\boxed{g(x) = mx + n} \quad \Rightarrow \quad f(a) = ma + n$$
$$\Rightarrow f(b) = mb + n$$

$$f(b) - f(a) = mb - ma \quad \Rightarrow \quad m = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}$$

$$f(b) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}b + n \quad \Rightarrow \quad n = f(b) - \left[ \frac{f(b) - f(a)}{b - a} \right] b$$

Assim

$$g(x) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}x + f(b) - \frac{f(b) - f(a)}{b - a}b$$

$$\boxed{g(x) = f(b) + \frac{f(b) - f(a)}{b - a}(x - b)}$$

## Método da falsa posição

Queremos encontrar  $x$  tal que  $g(x) = 0$ , logo

$$g(x) = 0$$

$$\frac{f(b) - f(a)}{b - a}x + f(b) - \frac{f(b) - f(a)}{b - a}b = 0$$

## Método da falsa posição

Queremos encontrar  $x$  tal que  $g(x) = 0$ , logo

$$g(x) = 0$$

$$\frac{f(b) - f(a)}{b - a}x + f(b) - \frac{f(b) - f(a)}{b - a}b = 0$$

$$\frac{f(b) - f(a)}{b - a}x + f(b) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}b$$

## Método da falsa posição

Queremos encontrar  $x$  tal que  $g(x) = 0$ , logo

$$g(x) = 0$$

$$\frac{f(b) - f(a)}{b - a}x + f(b) - \frac{f(b) - f(a)}{b - a}b = 0$$

$$\frac{f(b) - f(a)}{b - a}x + f(b) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}b$$

$$\frac{f(b) - f(a)}{b - a}x = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}b - f(b)$$

## Método da falsa posição

Queremos encontrar  $x$  tal que  $g(x) = 0$ , logo

$$g(x) = 0$$

$$\frac{f(b) - f(a)}{b - a}x + f(b) - \frac{f(b) - f(a)}{b - a}b = 0$$

$$\frac{f(b) - f(a)}{b - a}x + f(b) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}b$$

$$\frac{f(b) - f(a)}{b - a}x = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}b - f(b)$$

$$x = b - f(b) \frac{b - a}{f(b) - f(a)}$$

## Método da falsa posição

Queremos encontrar  $x$  tal que  $g(x) = 0$ , logo

$$g(x) = 0$$

$$\frac{f(b) - f(a)}{b - a}x + f(b) - \frac{f(b) - f(a)}{b - a}b = 0$$

$$\frac{f(b) - f(a)}{b - a}x + f(b) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}b$$

$$\frac{f(b) - f(a)}{b - a}x = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}b - f(b)$$

$$x = b - f(b) \frac{b - a}{f(b) - f(a)}$$

$$x = \frac{af(b) - bf(a)}{f(b) - f(a)}$$



## Método da falsa posição

Queremos encontrar  $x$  tal que  $g(x) = 0$ , logo

$$g(x) = 0$$

$$\frac{f(b) - f(a)}{b - a}x + f(b) - \frac{f(b) - f(a)}{b - a}b = 0$$

$$\frac{f(b) - f(a)}{b - a}x + f(b) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}b$$

$$\frac{f(b) - f(a)}{b - a}x = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}b - f(b)$$

$$x = b - f(b) \frac{b - a}{f(b) - f(a)}$$

$$x = \frac{af(b) - bf(a)}{f(b) - f(a)}$$

Portanto no passo  $k$  calculamos a próxima aproximação  $x_k$  usando

$$x_k = \frac{af(b) - bf(a)}{f(b) - f(a)}$$

## Método da falsa posição

Sendo assim, dado um intervalo  $[a, b]$ , o método da falsa posição pode ser descrito pelo seguinte processo:

1. calcule o ponto de interseção  $x_k$  da reta que passa por  $(a_k, f(a_k))$  e  $(b_k, f(b_k))$  com o eixo  $x$  usando

$$x_k = \frac{a_k f(b_k) - b_k f(a_k)}{f(b_k) - f(a_k)}$$

2. selecione um novo intervalo para continuar com a busca
3. o novo intervalo será dado por
  - ▶  $[a_k, x_k]$ , se  $f(a_k)f(x_k) < 0$
  - ▶  $[x_k, b_k]$ , caso contrário
4. o processo continua até satisfazer o critério de parada

# Método da falsa posição

## Algoritmo

**entrada:** função  $f$  contínua em  $[a, b]$ , intervalo  $[a, b]$  tal que  $f(a)f(b) < 0$ , precisão  $\epsilon$  e número máximo de iterações  $maxit$

$xold = b$ ;

**para**  $k$  de 1 até  $maxit$  **faça**

$x = \frac{af(b)-bf(a)}{f(b)-f(a)}$ ;

**se**  $abs(x-xold) < \epsilon$  **então**

        retorne  $x$ ;

**fim-se**

$xold = x$ ;

**se**  $f(a)f(x) < 0$  **então**

$b = x$ ;

**senão**

$a = x$ ;

**fim-se**

**fim-para**

# Método da falsa posição

## Exemplo

Encontrar o zero de  $f(x) = (x/2)^2 - \sin(x)$  usando o seguinte intervalo  $[a, b] = [1.5, 2]$ .

Use  $|f(x_k)| < \epsilon$  como critério de parada para  $\epsilon = 0.0001$ .

# Método da falsa posição

## Exemplo

Encontrar o zero de  $f(x) = (x/2)^2 - \sin(x)$  usando o seguinte intervalo  $[a, b] = [1.5, 2]$ .

Use  $|f(x_k)| < \epsilon$  como critério de parada para  $\epsilon = 0.0001$ .

## Solução

$k$	$a$	$b$	$x$	$f(a)$	$f(b)$	$f(x)$
0	1.5	2.0	1.913731	-4.349950e-01	9.070e-02	-2.618006e-02
1	1.913731	2.0	1.933054	-2.618006e-02	9.070e-02	-9.243996e-04
2	1.933054	2.0	1.933730	-9.243996e-04	9.070e-02	-3.193009e-05
3	1.933730	2.0	1.933753	-3.193009e-05	9.070e-02	-1.102069e-06
4	1.933753	2.0	1.933754	-1.102069e-06	9.070e-02	-3.903695e-08

O método termina com  $x = 1.933754$  como aproximação para o zero desta função.  $\square$

# Método da falsa posição

## Convergência

Não iremos apresentar a análise de convergência do método da falsa posição.

Entretanto, cabe dizer que se as condições do método forem satisfeitas, isto é, se

- ▶  $f(x)$  for contínua no intervalo  $[a, b]$  e
- ▶  $f(a)f(b) < 0$

então o método apresenta convergência de primeira ordem.

Mais detalhes em no livro "**Algoritmos Numéricos**" do Frederico F. Campos.

## Método do ponto fixo

Para encontrar a raiz da equação

$$f(x) = 0 \tag{1}$$

onde  $f$  é uma função contínua no intervalo  $[a, b]$  que procuramos a raiz, iremos expressar a equação (1) da seguinte forma:

$$x = \phi(x) \tag{2}$$

de forma que a solução de (2) também seja solução de (1). Para qualquer função  $\phi(x)$ , qualquer solução de (2) é chamada de **ponto fixo** de  $\phi(x)$ .

Sendo assim temos a seguinte equivalência: problema de determinar o zero de  $f(x) \rightarrow$  problema de determinar o ponto fixo de  $\phi(x)$ .

# Método do ponto fixo

## Exemplo

Seja  $f(x) = x^2 - x - 2 = 0$ . Podemos escrever



# Método do ponto fixo

## Exemplo

Seja  $f(x) = x^2 - x - 2 = 0$ . Podemos escrever

a)  $x = x^2 - 2$

# Método do ponto fixo

## Exemplo

Seja  $f(x) = x^2 - x - 2 = 0$ . Podemos escrever

a)  $x = x^2 - 2$

b)  $x = \sqrt{2 + x}$

# Método do ponto fixo

## Exemplo

Seja  $f(x) = x^2 - x - 2 = 0$ . Podemos escrever

a)  $x = x^2 - 2$

b)  $x = \sqrt{2 + x}$

c)  $x = 1 + \frac{2}{x}$

# Método do ponto fixo

## Exemplo

Seja  $f(x) = x^2 - x - 2 = 0$ . Podemos escrever

a)  $x = x^2 - 2$

b)  $x = \sqrt{2 + x}$

c)  $x = 1 + \frac{2}{x}$

d)  $x = \frac{x^2 + 2}{2x - 1}$

# Método do ponto fixo

## Exemplo

Seja  $f(x) = x^2 - x - 2 = 0$ . Podemos escrever

a)  $x = x^2 - 2$

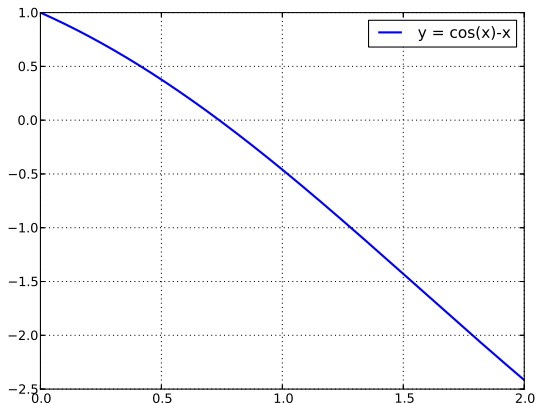
b)  $x = \sqrt{2 + x}$

c)  $x = 1 + \frac{2}{x}$

d)  $x = \frac{x^2 + 2}{2x - 1}$

Existem diversas formas de expressar  $f(x) = 0$  como um **problema de ponto fixo** da forma  $x = \phi(x)$ , entretanto veremos que nem todas são satisfatórias para nossos objetivos.

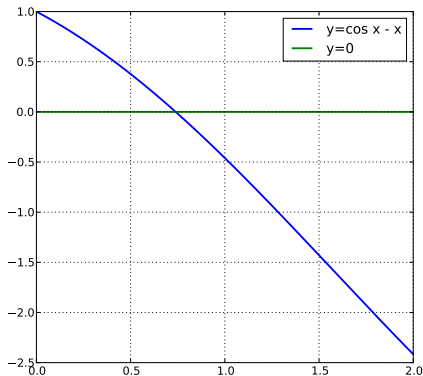
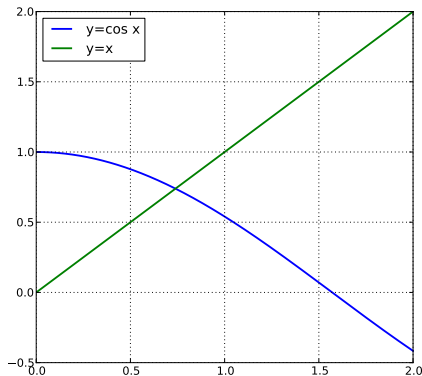
# Método do ponto fixo



Problemas:

- ▶ **Zero de função:** qual o valor de  $x$  tal que  $f(x) = 0$ ?
- ▶ **Ponto fixo:** qual o valor de  $x$  tal que  $x = \phi(x)$ ?

# Método do ponto fixo



Problemas:

- ▶ Zero de função: qual o valor de  $x$  tal que  $f(x) = 0$ ?
- ▶ Ponto fixo: qual o valor de  $x$  tal que  $x = \phi(x)$ ?

# Método do ponto fixo

Iremos considerar que:



## Método do ponto fixo

Iremos considerar que:

- ▶ estas curvas se interceptam (existe pelo menos 1 solução)

## Método do ponto fixo

Iremos considerar que:

- ▶ estas curvas se interceptam (existe pelo menos 1 solução)
- ▶  $\phi(x)$  e  $\phi'(x)$  são contínuas no intervalo  $[a, b]$

## Método do ponto fixo

Iremos considerar que:

- ▶ estas curvas se interceptam (existe pelo menos 1 solução)
- ▶  $\phi(x)$  e  $\phi'(x)$  são contínuas no intervalo  $[a, b]$

Seja  $x_0$  uma aproximação inicial para  $\alpha$ . O método do ponto fixo obtém aproximações sucessivas  $x_k$  para  $\alpha$ , usando o seguinte processo iterativo

$$x_{k+1} = \phi(x_k), \quad k = 0, 1, \dots$$

## Método do ponto fixo

Iremos considerar que:

- ▶ estas curvas se interceptam (existe pelo menos 1 solução)
- ▶  $\phi(x)$  e  $\phi'(x)$  são contínuas no intervalo  $[a, b]$

Seja  $x_0$  uma aproximação inicial para  $\alpha$ . O método do ponto fixo obtem aproximações sucessivas  $x_k$  para  $\alpha$ , usando o seguinte processo iterativo

$$x_{k+1} = \phi(x_k), \quad k = 0, 1, \dots$$

Ou seja, dado uma aproximação  $x_k$ , calculamos o valor de  $\phi(x_k)$  como aproximação para a raiz. Em seguida usamos esse valor como próximo argumento para a função de iteração  $\phi(x)$ .

Repetimos o processo até que o critério de parada seja satisfeito.

# Método do ponto fixo

## Exemplo

Resolver  $x^2 - x - 2 = 0$  com a função de iteração  $x = \sqrt{2 + x}$  usando  $x_0 = 2.5$ . Encontrar a raiz  $\alpha = 2$ .

# Método do ponto fixo

## Exemplo

Resolver  $x^2 - x - 2 = 0$  com a função de iteração  $x = \sqrt{2 + x}$  usando  $x_0 = 2.5$ . Encontrar a raiz  $\alpha = 2$ .

## Solução

Pelo método do ponto fixo:  $x_{k+1} = \phi(x_k)$ , para  $k = 0, 1, \dots$  e, portanto

$$x_1 = \phi(x_0) = \sqrt{2 + 2.5} = \sqrt{4.5} = 2.12132$$

$$x_2 = \phi(x_1) = \sqrt{2 + 2.12132} = \sqrt{4.12132} = 2.030103$$

$$x_3 = \phi(x_2) = \sqrt{2 + 2.030103} = \sqrt{4.030103} = 2.007511, \quad \dots$$

# Método do ponto fixo

## Exemplo

Resolver  $x^2 - x - 2 = 0$  com a função de iteração  $x = \sqrt{2 + x}$  usando  $x_0 = 2.5$ . Encontrar a raiz  $\alpha = 2$ .

## Solução

Pelo método do ponto fixo:  $x_{k+1} = \phi(x_k)$ , para  $k = 0, 1, \dots$  e, portanto

$$x_1 = \phi(x_0) = \sqrt{2 + 2.5} = \sqrt{4.5} = 2.12132$$

$$x_2 = \phi(x_1) = \sqrt{2 + 2.12132} = \sqrt{4.12132} = 2.030103$$

$$x_3 = \phi(x_2) = \sqrt{2 + 2.030103} = \sqrt{4.030103} = 2.007511, \quad \dots$$

# Método do ponto fixo

## Exemplo

Resolver  $x^2 - x - 2 = 0$  com a função de iteração  $x = \sqrt{2 + x}$  usando  $x_0 = 2.5$ . Encontrar a raiz  $\alpha = 2$ .

## Solução

Pelo método do ponto fixo:  $x_{k+1} = \phi(x_k)$ , para  $k = 0, 1, \dots$  e, portanto

$$x_1 = \phi(x_0) = \sqrt{2 + 2.5} = \sqrt{4.5} = 2.12132$$

$$x_2 = \phi(x_1) = \sqrt{2 + 2.12132} = \sqrt{4.12132} = 2.030103$$

$$x_3 = \phi(x_2) = \sqrt{2 + 2.030103} = \sqrt{4.030103} = 2.007511, \quad \dots$$



# Método do ponto fixo

## Exemplo

Resolver  $x^2 - x - 2 = 0$  com a função de iteração  $x = \sqrt{2 + x}$  usando  $x_0 = 2.5$ . Encontrar a raiz  $\alpha = 2$ .

## Solução

Pelo método do ponto fixo:  $x_{k+1} = \phi(x_k)$ , para  $k = 0, 1, \dots$  e, portanto

$$x_1 = \phi(x_0) = \sqrt{2 + 2.5} = \sqrt{4.5} = 2.12132$$

$$x_2 = \phi(x_1) = \sqrt{2 + 2.12132} = \sqrt{4.12132} = 2.030103$$

$$x_3 = \phi(x_2) = \sqrt{2 + 2.030103} = \sqrt{4.030103} = 2.007511, \quad \dots$$

As aproximações  $x_k$  convergem para a  $\alpha = 2$ . Entretanto, para certas escolhas da função de iteração  $\phi(x)$  o processo iterativo **diverge**.



# Método do ponto fixo

## Exemplo

Considere o mesmo problema do exemplo anterior, entretanto agora com o seguinte esquema de ponto fixo:  $x = x^2 - 2$  com  $x_0 = 2.5$  como aproximação inicial.

# Método do ponto fixo

## Exemplo

Considere o mesmo problema do exemplo anterior, entretanto agora com o seguinte esquema de ponto fixo:  $x = x^2 - 2$  com  $x_0 = 2.5$  como aproximação inicial.

## Solução

$$x_1 = \phi(x_0) = x_0^2 - 2 = 6.25 - 2 = 4.25$$

# Método do ponto fixo

## Exemplo

Considere o mesmo problema do exemplo anterior, entretanto agora com o seguinte esquema de ponto fixo:  $x = x^2 - 2$  com  $x_0 = 2.5$  como aproximação inicial.

## Solução

$$x_1 = \phi(x_0) = x_0^2 - 2 = 6.25 - 2 = 4.25$$

$$x_2 = \phi(x_1) = x_1^2 - 2 = 18.0625 - 2 = 16.0625$$

# Método do ponto fixo

## Exemplo

Considere o mesmo problema do exemplo anterior, entretanto agora com o seguinte esquema de ponto fixo:  $x = x^2 - 2$  com  $x_0 = 2.5$  como aproximação inicial.

## Solução

$$x_1 = \phi(x_0) = x_0^2 - 2 = 6.25 - 2 = 4.25$$

$$x_2 = \phi(x_1) = x_1^2 - 2 = 18.0625 - 2 = 16.0625$$

$$x_3 = \phi(x_2) = x_2^2 - 2 = 258.00 - 2 = 256.00$$

...

# Método do ponto fixo

## Exemplo

Considere o mesmo problema do exemplo anterior, entretanto agora com o seguinte esquema de ponto fixo:  $x = x^2 - 2$  com  $x_0 = 2.5$  como aproximação inicial.

## Solução

$$x_1 = \phi(x_0) = x_0^2 - 2 = 6.25 - 2 = 4.25$$

$$x_2 = \phi(x_1) = x_1^2 - 2 = 18.0625 - 2 = 16.0625$$

$$x_3 = \phi(x_2) = x_2^2 - 2 = 258.00 - 2 = 256.00$$

...

que como vemos diverge rapidamente da raiz procurada.



## Método do ponto fixo

Vamos analisar graficamente o que acontece com cada uma das opções, isto é, se o método converge ou diverge para cada escolha de  $\phi(x)$ .

## Método do ponto fixo

Vamos analisar graficamente o que acontece com cada uma das opções, isto é, se o método converge ou diverge para cada escolha de  $\phi(x)$ .

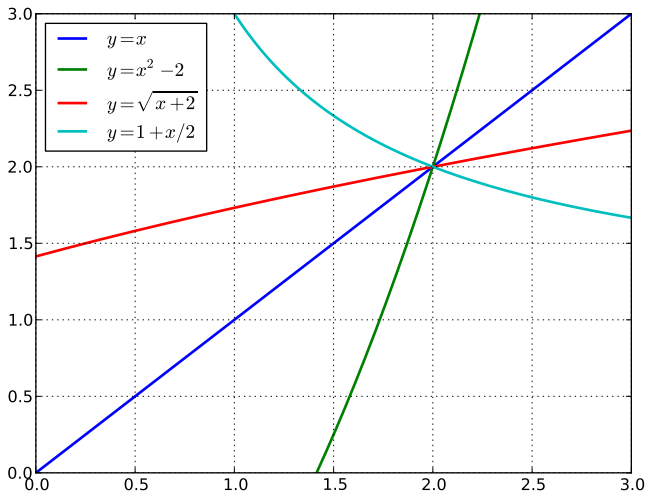
No que segue

- ▶ a seta vertical corresponde à avaliação da função em um ponto
- ▶ a seta horizontal apontando para  $y = x$  indica que o resultado da avaliação anterior é usado como entrada para a próxima



## Método do ponto fixo

Para  $f(x) = x^2 - x - 2$  e para as funções de iteração  $\phi(x)$  listadas anteriormente, graficamente temos



## Método do ponto fixo

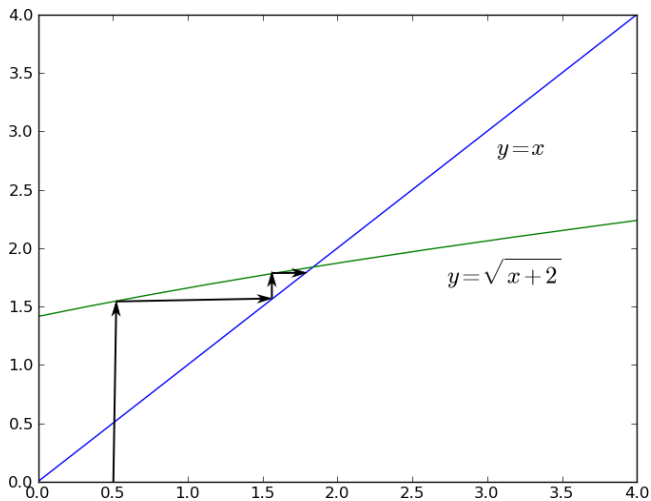


Figura: O método do ponto fixo **converge** para  $x = \sqrt{x+2}$ .

## Método do ponto fixo

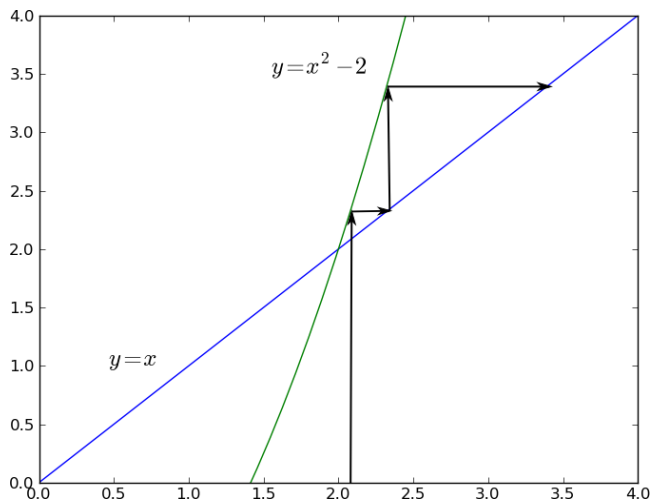


Figura: O método do ponto fixo **diverge** para  $x = x^2 - 2$ .

## Método do ponto fixo

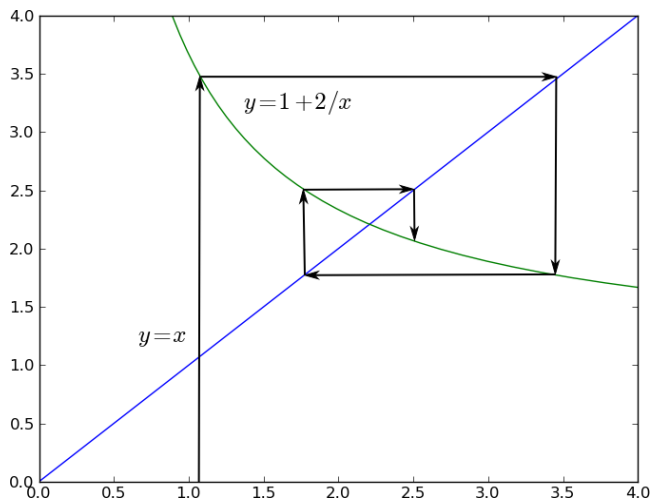


Figura: O método do ponto fixo **converge** para  $x = 1 + x/2$ .

# Método do ponto fixo

## Algoritmo

**entrada:** função de iteração  $\phi(x)$ ,  
aproximação inicial  $x_0$ ,  
precisão  $\epsilon$   
número máximo de iterações *maxit*

**para**  $k$  de 1 até *maxit* **faça**

$x_1 = \phi(x_0)$ ;

**se**  $\text{abs}(x_1 - x_0) < \epsilon$  **então**

        retorne  $x_1$  ;

**fim-se**

$x_0 = x_1$  ;

**fim-para**

## Método do ponto fixo

Iremos estudar agora as condições suficientes que a função de iteração  $\phi(x)$  deve satisfazer para garantir a convergência do método do ponto fixo. Para a demonstração do Teorema do método do ponto fixo, iremos antes apresentar resultados importantes que serão usados na sua prova.

## Método do ponto fixo

Iremos estudar agora as condições suficientes que a função de iteração  $\phi(x)$  deve satisfazer para garantir a convergência do método do ponto fixo. Para a demonstração do Teorema do método do ponto fixo, iremos antes apresentar resultados importantes que serão usados na sua prova.

### Teorema (TVM - Teorema do Valor Médio)

*Se  $f$  é contínua em  $[a, b]$  e diferenciável em  $(a, b)$ , então existe pelo menos um ponto  $\xi$  entre  $a$  e  $b$ , tal que:*

$$f'(\xi) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a} \quad \Rightarrow \quad f(b) - f(a) = f'(\xi)(b - a)$$

## Método do ponto fixo

Iremos estudar agora as condições suficientes que a função de iteração  $\phi(x)$  deve satisfazer para garantir a convergência do método do ponto fixo. Para a demonstração do Teorema do método do ponto fixo, iremos antes apresentar resultados importantes que serão usados na sua prova.

### Teorema (TVM - Teorema do Valor Médio)

*Se  $f$  é contínua em  $[a, b]$  e diferenciável em  $(a, b)$ , então existe pelo menos um ponto  $\xi$  entre  $a$  e  $b$ , tal que:*

$$f'(\xi) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a} \quad \Rightarrow \quad f(b) - f(a) = f'(\xi)(b - a)$$

### Teorema

*Seja  $f$  uma função real **contínua** na vizinhança de  $x_0$ . Se  $f(x_0) \neq 0$ , então  $f(x) \neq 0$  para todo  $x$  numa vizinhança pequena de  $x_0$ .*



# Método do ponto fixo

## Teorema (Ponto fixo)

*Seja  $\phi(x)$  uma função contínua com  $\phi'(x)$  contínua num intervalo fechado  $I = (\alpha - h, \alpha + h)$ , cujo centro  $\alpha$  é a solução de  $x = \phi(x)$ .*

*Seja  $x_0 \in I$  e seja  $M$  um limitante em  $I$  para  $\phi'(x)$ , isto é,*

$$|\phi'(x)| \leq M < 1.$$

*Então:*

- a) *a iteração  $x_{k+1} = \phi(x_k)$ ,  $k = 0, 1, \dots$  pode ser executada indefinidamente, pois  $x_k \in I, \forall k$ ;*
- b)  $|x_k - \alpha| \rightarrow 0$ .

# Método do ponto fixo

## Prova

*Vamos mostrar primeiro que o item a) é válido e depois iremos mostrar que b) também é válido.*

**a)** *Para provar que  $x_k \in I, \forall k$ , iremos usar **indução matemática**.*

# Método do ponto fixo

## Prova

*Vamos mostrar primeiro que o item a) é válido e depois iremos mostrar que b) também é válido.*

**a)** Para provar que  $x_k \in I, \forall k$ , iremos usar **indução matemática**.

i) Por hipótese  $x_0 \in I$ .

# Método do ponto fixo

## Prova

*Vamos mostrar primeiro que o item a) é válido e depois iremos mostrar que b) também é válido.*

**a)** *Para provar que  $x_k \in I, \forall k$ , iremos usar **indução matemática**.*

i) *Por hipótese  $x_0 \in I$ .*

ii) *Supomos que  $x_0, x_1, \dots, x_k \in I$ .*

# Método do ponto fixo

## Prova

*Vamos mostrar primeiro que o item a) é válido e depois iremos mostrar que b) também é válido.*

**a)** *Para provar que  $x_k \in I, \forall k$ , iremos usar **indução matemática**.*

- i) *Por hipótese  $x_0 \in I$ .*
- ii) *Supomos que  $x_0, x_1, \dots, x_k \in I$ .*
- iii) *Vamos mostrar que  $x_{k+1} \in I$ .*

*Temos*

$$x_{k+1} - \alpha = \phi(x_k) - \phi(\alpha)$$

# Método do ponto fixo

## Prova

*Vamos mostrar primeiro que o item a) é válido e depois iremos mostrar que b) também é válido.*

**a)** Para provar que  $x_k \in I, \forall k$ , iremos usar **indução matemática**.

- i) Por hipótese  $x_0 \in I$ .
- ii) Supomos que  $x_0, x_1, \dots, x_k \in I$ .
- iii) Vamos mostrar que  $x_{k+1} \in I$ .

*Temos*

$$x_{k+1} - \alpha = \phi(x_k) - \phi(\alpha)$$

*Pelo TVM temos*

$$\phi(x_k) - \phi(\alpha) = \phi'(\xi_k)(x_k - \alpha) = x_{k+1} - \alpha$$

*onde  $\xi_k$  está entre  $x_k$  e  $\alpha$ .*

# Método do ponto fixo

## Prova (cont.)

*Tomando o módulo segue que:*

$$\begin{aligned}|x_{k+1} - \alpha| &= |\phi'(\xi_k)(x_k - \alpha)| \\ &= |\phi'(\xi_k)| |x_k - \alpha|\end{aligned}$$

# Método do ponto fixo

## Prova (cont.)

*Tomando o módulo segue que:*

$$\begin{aligned}|x_{k+1} - \alpha| &= |\phi'(\xi_k)(x_k - \alpha)| \\ &= |\phi'(\xi_k)| |x_k - \alpha|\end{aligned}$$

*Pela hipótese de indução:  $x_k \in I \Rightarrow \xi_k \in I$ .*

*E ainda como  $|\phi'(x)| \leq M < 1$  em  $I$  temos*

$$|x_{k+1} - \alpha| \leq M |x_k - \alpha|$$



# Método do ponto fixo

## Prova (cont.)

*Tomando o módulo segue que:*

$$\begin{aligned}|x_{k+1} - \alpha| &= |\phi'(\xi_k)(x_k - \alpha)| \\ &= |\phi'(\xi_k)| |x_k - \alpha|\end{aligned}$$

*Pela hipótese de indução:  $x_k \in I \Rightarrow \xi_k \in I$ .*

*E ainda como  $|\phi'(x)| \leq M < 1$  em  $I$  temos*

$$|x_{k+1} - \alpha| \leq M |x_k - \alpha|$$

*Como  $M < 1$ , temos que  $x_{k+1} \in I$ .*

*E assim concluímos que  $x_k \in I$  para todo  $k$ .*

# Método do ponto fixo

Prova (cont.)

**b)** *Pelo item a), temos que*

$$\begin{aligned} |x_k - \alpha| &\leq M|x_{k-1} - \alpha| \leq M^2|x_{k-2} - \alpha| \\ &\leq \dots \leq M^k|x_0 - \alpha| \end{aligned}$$

## Método do ponto fixo

Prova (cont.)

**b)** Pelo item a), temos que

$$\begin{aligned}|x_k - \alpha| &\leq M|x_{k-1} - \alpha| \leq M^2|x_{k-2} - \alpha| \\ &\leq \dots \leq M^k|x_0 - \alpha|\end{aligned}$$

como  $M < 1$ , aplicando o limite

$$\lim_{k \rightarrow \infty} M^k \rightarrow 0 \quad \Rightarrow \quad |x_k - \alpha| \rightarrow 0$$

# Método do ponto fixo

Prova (cont.)

**b)** Pelo item a), temos que

$$\begin{aligned}|x_k - \alpha| &\leq M|x_{k-1} - \alpha| \leq M^2|x_{k-2} - \alpha| \\ &\leq \dots \leq M^k|x_0 - \alpha|\end{aligned}$$

como  $M < 1$ , aplicando o limite

$$\lim_{k \rightarrow \infty} M^k \rightarrow 0 \quad \Rightarrow \quad |x_k - \alpha| \rightarrow 0$$

Ou seja,  $\{x_k\}$  converge para a raiz  $\alpha$ .



## Método do ponto fixo

Algumas observações sobre o resultado do Teorema:

- ▶ Se  $|\phi'(\alpha)| < 1$ , então existe um intervalo  $I \subseteq [a, b]$  centrado em  $\alpha$  que satisfaz as condições do Teorema do ponto fixo. Portanto, a iteração  $x_{k+1} = \phi(x_k)$  irá **convergir**.
- ▶ Se  $|\phi'(\alpha)| > 1$ , então a iteração  $x_{k+1} = \phi(x_k)$  irá **divergir**.
- ▶ Se  $|\phi'(\alpha)| = 1$ , nada pode ser dito a respeito da convergência do método.
- ▶ Fica a partir da demonstração do item b), que quanto menor for o valor de  $M$ , mais rápida será a convergência de  $\{x_k\}$  para  $\alpha$ .

# Método do ponto fixo

## Exemplo

O método do ponto fixo converge para  $f(x) = x^2 - x - 2$  no intervalo  $I = [1.5, 2.5]$  usando  $\phi(x) = \sqrt{x+2}$ ?

# Método do ponto fixo

## Exemplo

O método do ponto fixo converge para  $f(x) = x^2 - x - 2$  no intervalo  $I = [1.5, 2.5]$  usando  $\phi(x) = \sqrt{x+2}$ ?

## Solução

Derivando  $\phi(x)$  tem-se:  $\phi'(x) = \frac{1}{2\sqrt{x+2}}$ .

Para mostrar que o MP converge, precisamos encontrar um limitante  $M$  para  $\phi'(x)$  tal que  $M < 1$ , isto é

$$\max_{x \in I} |\phi'(x)| = \max_{x \in I} \left| \frac{1}{2\sqrt{x+2}} \right| = 0.267 < 1$$

Portanto, nessas condições, o Teorema do Ponto fixo garante a convergência do método.



# Método do ponto fixo

## Exemplo

O método do ponto fixo converge para  $f(x) = x^2 - x - 2$  no intervalo  $I = [1.5, 2.5]$  usando  $x = x^2 - 2$ ?



# Método do ponto fixo

## Exemplo

O método do ponto fixo converge para  $f(x) = x^2 - x - 2$  no intervalo  $I = [1.5, 2.5]$  usando  $x = x^2 - 2$ ?

## Solução

Derivando  $\phi(x)$  tem-se

$$\phi(x) = x^2 - 2 \quad \Rightarrow \quad \phi'(x) = 2x$$

Assim temos que  $\phi(x)$  e  $\phi'(x)$  são contínuas. Entretanto

$$\max_{x \in I} |\phi'(x)| = \max_{x \in I} |2x| > 1$$

que nos mostra que o método do ponto fixo não converge para essa escolha da função de iteração  $\phi(x)$ . De fato, o método diverge (como visto anteriormente).



## Ordem de convergência do método do ponto fixo

Do Teorema temos que

$$x_{k+1} - \alpha = \phi'(\xi_k)(x_k - \alpha)$$

para algum  $\xi_k$  entre  $x_k$  e  $\alpha$ . Logo

$$\frac{|x_{k+1} - \alpha|}{|x_k - \alpha|} = |\phi'(\xi_k)| \leq M$$

E portanto pela def. de ordem de convergência

$$|x_{k+1} - \alpha| \leq M|x_k - \alpha|$$

temos que  $p = 1$  e dizemos então que a convergência do MPF é linear.

E ainda, o erro em qualquer iteração é proporcional ao erro da iteração anterior e a constante de proporcionalidade é dada por  $\phi'(\xi_k)$ .

## Método do ponto fixo

### Exemplo - Aula

Considere a equação  $f(x) = 2x^2 - 5x + 2 = 0$ , cujas raízes são  $\alpha_1 = 0.5$  e  $\alpha_2 = 2$ . Considere os processos iterativos:

a)  $x_{k+1} = \sqrt{\frac{5x_k}{2} - 1}$

b)  $x_{k+1} = \frac{2x_k^2 + 2}{5}$

Qual dos dois processos você utilizaria para obter a raiz  $\alpha_1$ ?  
Porque?

# Método do ponto fixo

## Exemplo - Aula

Considere a equação  $f(x) = 2x^2 - 5x + 2 = 0$ , cujas raízes são  $\alpha_1 = 0.5$  e  $\alpha_2 = 2$ . Considere os processos iterativos:

$$a) \quad x_{k+1} = \sqrt{\frac{5x_k}{2} - 1}$$

$$b) \quad x_{k+1} = \frac{2x_k^2 + 2}{5}$$

Qual dos dois processos você utilizaria para obter a raiz  $\alpha_1$ ?  
Porque?

## Solução do Exemplo

Para a) temos que

$$\phi(x) = \left(\frac{5x}{2} - 1\right)^{1/2} \Rightarrow \phi'(x) = \frac{1}{2} \frac{1}{\sqrt{\frac{5x_k}{2} - 1}} \frac{5}{2}$$

$$|\phi'(\alpha_1)| = \frac{5}{4\sqrt{\frac{5 \cdot 0.5}{2} - 1}} = 2.5 > 1$$

# Método do ponto fixo

## Solução do Exemplo - (cont.)

Para b) temos que

$$\phi(x) = \frac{2x^2 + 2}{5} \Rightarrow \phi'(x) = \frac{4x}{5}$$
$$|\phi'(\alpha_1)| = \frac{4(0.5)}{5} = \frac{2}{5} = 0.4 < 1$$

Temos então que  $\phi(x)$  e  $\phi'(x)$  são contínuas e se  $x_0$  for suficientemente próximo de  $\alpha_1$ , então o processo b) irá convergir, e portanto este é mais adequado para encontrar a raiz.



# Método do ponto fixo

## Exemplo - Aula

Seja  $f(x) = x^3 - 9x + 3$ . Considere a seguinte função de iteração  $x = \phi(x) = \frac{x^3+3}{9}$ . Queremos encontrar a raiz de  $f(x) = 0$  no intervalo  $[0, 1]$ . O método irá convergir?

# Método do ponto fixo

## Exemplo - Aula

Seja  $f(x) = x^3 - 9x + 3$ . Considere a seguinte função de iteração  $x = \phi(x) = \frac{x^3+3}{9}$ . Queremos encontrar a raiz de  $f(x) = 0$  no intervalo  $[0, 1]$ . O método irá convergir?

## Solução do Exemplo

Temos que  $\phi'(x) = \frac{x^2}{3}$ , e portanto temos que  $\phi(x)$  e  $\phi'(x)$  são contínuas.

# Método do ponto fixo

## Exemplo - Aula

Seja  $f(x) = x^3 - 9x + 3$ . Considere a seguinte função de iteração  $x = \phi(x) = \frac{x^3+3}{9}$ . Queremos encontrar a raiz de  $f(x) = 0$  no intervalo  $[0, 1]$ . O método irá convergir?

## Solução do Exemplo

Temos que  $\phi'(x) = \frac{x^2}{3}$ , e portanto temos que  $\phi(x)$  e  $\phi'(x)$  são contínuas. Verificamos agora que

$$|\phi'(x)| = \left| \frac{x^2}{3} \right| < 1, \forall x \in [0, 1]$$

E assim concluímos que o método irá convergir. Podemos verificar tomando  $x_0 = 0.25$  e usando uma precisão  $\epsilon = 0.001$ .



# Método do ponto fixo

## Solução do Exemplo - (cont.)

Na primeira iteração temos

$$x_1 = \frac{0.25^3 + 3}{9} = \frac{0.015625 + 3}{9} = 0.335069$$

$$f(x_1) = x_1^3 - 9x_1 + 3 = 0.037618 - 3.015621 + 3 = 0.021997 > \epsilon$$

# Método do ponto fixo

## Solução do Exemplo - (cont.)

Na primeira iteração temos

$$x_1 = \frac{0.25^3 + 3}{9} = \frac{0.015625 + 3}{9} = 0.335069$$

$$f(x_1) = x_1^3 - 9x_1 + 3 = 0.037618 - 3.015621 + 3 = 0.021997 > \epsilon$$

Mais uma iteração

$$x_2 = \frac{0.335069^3 + 3}{9} = 0.337513$$

$$f(x_2) = x_2^3 - 9x_2 + 3 = 0.038447 - 3.037617 + 3 = 0.00083 < \epsilon$$

Como o critério de parada  $|f(x_2)| < \epsilon$  foi satisfeito, terminamos o processo com  $x_2 = 0.337513$  como aproximação para a raiz.

# Método do ponto fixo

## Solução do Exemplo - (cont.)

Se tomarmos outra aproximação inicial  $x_0 = 0.5$  mais distante da raiz temos os seguintes passos:

$k$	$x_k$	$f(x_k)$
0	0.5	-1.375
1	0.34722	-0.83137
2	0.33798	-0.0032529
3	0.33762	-0.00012219



# Método do ponto fixo

## Exemplo

Considere as seguintes funções:

a)  $\phi_1(x) = 2x - 1$

b)  $\phi_2(x) = x^2 - 2x + 2$

Qual delas você escolheria para obter a raiz 1, utilizando o processo iterativo  $x_{k+1} = \phi(x_k)$ ? Exiba a sequência gerada com sua escolha tomando  $x_0 = 1.2$ .

# Método do ponto fixo

## Exemplo

Considere as seguintes funções:

a)  $\phi_1(x) = 2x - 1$

b)  $\phi_2(x) = x^2 - 2x + 2$

Qual delas você escolheria para obter a raiz 1, utilizando o processo iterativo  $x_{k+1} = \phi(x_k)$ ? Exiba a sequência gerada com sua escolha tomando  $x_0 = 1.2$ .

## Solução do Exemplo

Temos que  $\phi_1(x)$  e  $\phi_1'(x)$  são contínuas pois

$$\phi_1(x) = 2x - 1, \quad \phi_1'(x) = 2$$

# Método do ponto fixo

## Exemplo

Considere as seguintes funções:

a)  $\phi_1(x) = 2x - 1$

b)  $\phi_2(x) = x^2 - 2x + 2$

Qual delas você escolheria para obter a raiz 1, utilizando o processo iterativo  $x_{k+1} = \phi(x_k)$ ? Exiba a sequência gerada com sua escolha tomando  $x_0 = 1.2$ .

## Solução do Exemplo

Temos que  $\phi_1(x)$  e  $\phi_1'(x)$  são contínuas pois

$$\phi_1(x) = 2x - 1, \quad \phi_1'(x) = 2$$

Mas  $|\phi_1'(x)| = 2 > 1$ ,  $\forall x$  próximo de  $\alpha = 1$ .

# Método do ponto fixo

## Solução do Exemplo - (cont.)

Por outro lado

$$\begin{aligned}\phi_2(x) &= x^2 - 2x + 2, & \phi_2'(x) &= 2x - 2 \\ |\phi_2'(x)| &= |2x - 2| < 1\end{aligned}$$

# Método do ponto fixo

## Solução do Exemplo - (cont.)

Por outro lado

$$\begin{aligned}\phi_2(x) &= x^2 - 2x + 2, & \phi_2'(x) &= 2x - 2 \\ |\phi_2'(x)| &= |2x - 2| < 1\end{aligned}$$

de onde temos

$$\begin{aligned}-1 &< 2x - 2 < 1 \\ 1 &< 2x < 3 \\ \frac{1}{2} &< x < \frac{3}{2}\end{aligned}$$



# Método do ponto fixo

## Solução do Exemplo - (cont.)

Por outro lado

$$\begin{aligned}\phi_2(x) &= x^2 - 2x + 2, & \phi_2'(x) &= 2x - 2 \\ |\phi_2'(x)| &= |2x - 2| < 1\end{aligned}$$

de onde temos

$$\begin{aligned}-1 &< 2x - 2 < 1 \\ 1 &< 2x < 3 \\ \frac{1}{2} &< x < \frac{3}{2}\end{aligned}$$

Portanto  $|\phi_2'(x)| < 1$  se e somente se  $x \in I = [0.5, 1.5]$ . Como  $\phi_2(x)$  e  $\phi_2'(x)$  são contínuas, tomando uma aproximação inicial  $x_0 \in I$ , temos a convergência do método garantida.



# Método do ponto fixo

## Exemplo

Vamos rever o caso  $f(x) = x^2 - x - 2 = 0$ . Temos os seguinte esquema, que já vimos que converge para  $x = \sqrt{2+x}$ . Vamos usar  $x_0 = 2.5$ , então

# Método do ponto fixo

## Exemplo

Vamos rever o caso  $f(x) = x^2 - x - 2 = 0$ . Temos os seguinte esquema, que já vimos que converge para  $x = \sqrt{2+x}$ . Vamos usar  $x_0 = 2.5$ , então

$$x_1 = \phi(x_0) = 2.121320$$

$$x_2 = \phi(x_1) = 2.030104$$

$$x_3 = \phi(x_2) = 2.007512$$

$$x_4 = \phi(x_3) = 2.001877$$

$$x_5 = \phi(x_4) = 2.000469$$

...

# Método do ponto fixo

## Exemplo

Vamos rever o caso  $f(x) = x^2 - x - 2 = 0$ . Temos os seguinte esquema, que já vimos que converge para  $x = \sqrt{2+x}$ . Vamos usar  $x_0 = 2.5$ , então

$$x_1 = \phi(x_0) = 2.121320$$

$$x_2 = \phi(x_1) = 2.030104$$

$$x_3 = \phi(x_2) = 2.007512$$

$$x_4 = \phi(x_3) = 2.001877$$

$$x_5 = \phi(x_4) = 2.000469$$

...

Vejam agora o seguinte esquema

$$x = x - \frac{x^2 - x - 2}{2x - 1}$$

# Método do ponto fixo

## Exemplo

Usando o esquema

$$x = x - \frac{x^2 - x - 2}{2x - 1}$$

com  $x_0 = 2.5$  obtemos

$$x_1 = \phi(x_0) = 2.062500$$

$$x_2 = \phi(x_1) = 2.001250$$

$$x_3 = \phi(x_2) = 2.000001$$

...

de onde concluímos que o esquema converge, e ainda, de forma muito mais rápida que o esquema anterior. Porque? Que função de iteração é essa?

# Conteúdo

- ▶ Aula passada
  - ▶ Método do ponto fixo
- ▶ Aula de hoje
  - ▶ Método de Newton
  - ▶ Método da secante

# Método de Newton

Na aula anterior estudamos o método do ponto fixo que expressa  $f(x) = 0$  na forma

$$x = \phi(x)$$

## Método de Newton

Na aula anterior estudamos o método do ponto fixo que expressa  $f(x) = 0$  na forma

$$x = \phi(x)$$

Uma forma geral de escrever  $\phi(x)$  é

$$\phi(x) = x + A(x)f(x) \tag{3}$$

para qualquer  $A(x)$  tal que  $A(\alpha) \neq 0$ . Vamos estudar agora o método de Newton que é uma das técnicas mais populares para se determinar raízes de equações não lineares.



# Método de Newton

Na aula anterior estudamos o método do ponto fixo que expressa  $f(x) = 0$  na forma

$$x = \phi(x)$$

Uma forma geral de escrever  $\phi(x)$  é

$$\phi(x) = x + A(x)f(x) \tag{3}$$

para qualquer  $A(x)$  tal que  $A(x) \neq 0$ . Vamos estudar agora o método de Newton que é uma das técnicas mais populares para se determinar raízes de equações não lineares.

Existem diversas formas de se deduzir o método de Newton

1. método de ponto fixo
2. interpretação geométrica
3. série de Taylor

# Método de Newton

No MPF vimos que

- ▶ se  $\phi(x)$  e  $\phi'(x)$  forem contínuas e se  $|\phi'(x)| < 1, \forall x \in I$ , então o método irá convergir
- ▶ a convergência será mais rápida quanto menor for  $|\phi'(\alpha)|$ .

# Método de Newton

No MPF vimos que

- ▶ se  $\phi(x)$  e  $\phi'(x)$  forem contínuas e se  $|\phi'(x)| < 1, \forall x \in I$ , então o método irá convergir
- ▶ a convergência será mais rápida quanto menor for  $|\phi'(\alpha)|$ .

A idéia do método de Newton, quando visto como um MPF, é tentar garantir e acelerar a convergência do MPF escolhendo a função de iteração  $\phi(x)$  de tal forma que  $\phi'(\alpha) = 0$ .

Partindo da forma geral de  $\phi(x)$  dada em (3), queremos encontrar a função  $A(x)$  tal que  $\phi'(\alpha) = 0$ .

## Método de Newton

No MPF vimos que

- ▶ se  $\phi(x)$  e  $\phi'(x)$  forem contínuas e se  $|\phi'(x)| < 1, \forall x \in I$ , então o método irá convergir
- ▶ a convergência será mais rápida quanto menor for  $|\phi'(\alpha)|$ .

A idéia do método de Newton, quando visto como um MPF, é tentar garantir e acelerar a convergência do MPF escolhendo a função de iteração  $\phi(x)$  de tal forma que  $\phi'(\alpha) = 0$ .

Partindo da forma geral de  $\phi(x)$  dada em (3), queremos encontrar a função  $A(x)$  tal que  $\phi'(\alpha) = 0$ . Derivando

$$\phi(x) = x + A(x)f(x)$$

obtemos

$$\phi'(x) = 1 + A'(x)f(x) + A(x)f'(x)$$

# Método de Newton

No MPF vimos que

- ▶ se  $\phi(x)$  e  $\phi'(x)$  forem contínuas e se  $|\phi'(x)| < 1, \forall x \in I$ , então o método irá convergir
- ▶ a convergência será mais rápida quanto menor for  $|\phi'(\alpha)|$ .

A idéia do método de Newton, quando visto como um MPF, é tentar garantir e acelerar a convergência do MPF escolhendo a função de iteração  $\phi(x)$  de tal forma que  $\phi'(\alpha) = 0$ .

Partindo da forma geral de  $\phi(x)$  dada em (3), queremos encontrar a função  $A(x)$  tal que  $\phi'(\alpha) = 0$ . Derivando

$$\phi(x) = x + A(x)f(x)$$

obtemos

$$\phi'(x) = 1 + A'(x)f(x) + A(x)f'(x)$$

avaliando em  $x = \alpha$  temos

$$\phi'(\alpha) = 1 + A'(\alpha) \underbrace{f(\alpha)}_{=0} + A(\alpha)f'(\alpha)$$

# Método de Newton

Assim

$$\phi'(\alpha) = 1 + A(\alpha)f'(\alpha)$$

## Método de Newton

Assim

$$\phi'(\alpha) = 1 + A(\alpha)f'(\alpha)$$

Como queremos que  $\phi'(\alpha) = 0$ , fazemos

$$1 + A(\alpha)f'(\alpha) = 0 \quad \Rightarrow \quad A(\alpha) = -\frac{1}{f'(\alpha)}, \quad \text{com } f'(\alpha) \neq 0$$

## Método de Newton

Assim

$$\phi'(\alpha) = 1 + A(\alpha)f'(\alpha)$$

Como queremos que  $\phi'(\alpha) = 0$ , fazemos

$$1 + A(\alpha)f'(\alpha) = 0 \quad \Rightarrow \quad A(\alpha) = -\frac{1}{f'(\alpha)}, \quad \text{com } f'(\alpha) \neq 0$$

Tomando

$$A(x) = -\frac{1}{f'(x)}$$



# Método de Newton

Assim

$$\phi'(\alpha) = 1 + A(\alpha)f'(\alpha)$$

Como queremos que  $\phi'(\alpha) = 0$ , fazemos

$$1 + A(\alpha)f'(\alpha) = 0 \quad \Rightarrow \quad A(\alpha) = -\frac{1}{f'(\alpha)}, \quad \text{com } f'(\alpha) \neq 0$$

Tomando

$$A(x) = -\frac{1}{f'(x)}$$

temos

$$\phi(x) = x + A(x)f(x) \quad \Rightarrow \quad \boxed{\phi(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}}$$

# Método de Newton

Assim

$$\phi'(\alpha) = 1 + A(\alpha)f'(\alpha)$$

Como queremos que  $\phi'(\alpha) = 0$ , fazemos

$$1 + A(\alpha)f'(\alpha) = 0 \quad \Rightarrow \quad A(\alpha) = -\frac{1}{f'(\alpha)}, \quad \text{com } f'(\alpha) \neq 0$$

Tomando

$$A(x) = -\frac{1}{f'(x)}$$

temos

$$\phi(x) = x + A(x)f(x) \quad \Rightarrow \quad \boxed{\phi(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}}$$

e assim o processo iterativo do método de Newton fica definido como

$$\boxed{x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}, \quad k = 0, 1, \dots}$$

# Método de Newton

Assim dada  $f(x) = 0$ , obtemos a função de iteração

$$\phi(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}$$

que é tal que  $\phi'(\alpha) = 0$ , pois

$$\phi'(x) = 1 - \frac{f'(x)f'(x) - f(x)f''(x)}{f'(x)^2}$$

# Método de Newton

Assim dada  $f(x) = 0$ , obtemos a função de iteração

$$\phi(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}$$

que é tal que  $\phi'(\alpha) = 0$ , pois

$$\begin{aligned}\phi'(x) &= 1 - \frac{f'(x)f'(x) - f(x)f''(x)}{f'(x)^2} \\ &= \frac{f'(x)^2 - f'(x)f'(x) + f(x)f''(x)}{f'(x)^2}\end{aligned}$$

## Método de Newton

Assim dada  $f(x) = 0$ , obtemos a função de iteração

$$\phi(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}$$

que é tal que  $\phi'(\alpha) = 0$ , pois

$$\begin{aligned}\phi'(x) &= 1 - \frac{f'(x)f'(x) - f(x)f''(x)}{f'(x)^2} \\ &= \frac{f'(x)^2 - f'(x)f'(x) + f(x)f''(x)}{f'(x)^2} \\ &= \frac{f(x)f''(x)}{f'(x)^2}\end{aligned}$$

## Método de Newton

Assim dada  $f(x) = 0$ , obtemos a função de iteração

$$\phi(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}$$

que é tal que  $\phi'(\alpha) = 0$ , pois

$$\begin{aligned}\phi'(x) &= 1 - \frac{f'(x)f'(x) - f(x)f''(x)}{f'(x)^2} \\ &= \frac{f'(x)^2 - f'(x)f'(x) + f(x)f''(x)}{f'(x)^2} \\ &= \frac{f(x)f''(x)}{f'(x)^2}\end{aligned}$$

como  $f(\alpha) = 0$ , isto implica que  $\phi'(\alpha) = 0$ , desde que  $f'(\alpha) \neq 0$ , como queríamos.

# Método de Newton

## Interpretação geométrica

Antes de estudarmos exemplos, algoritmo e convergência, vejamos as outras deduções do método.

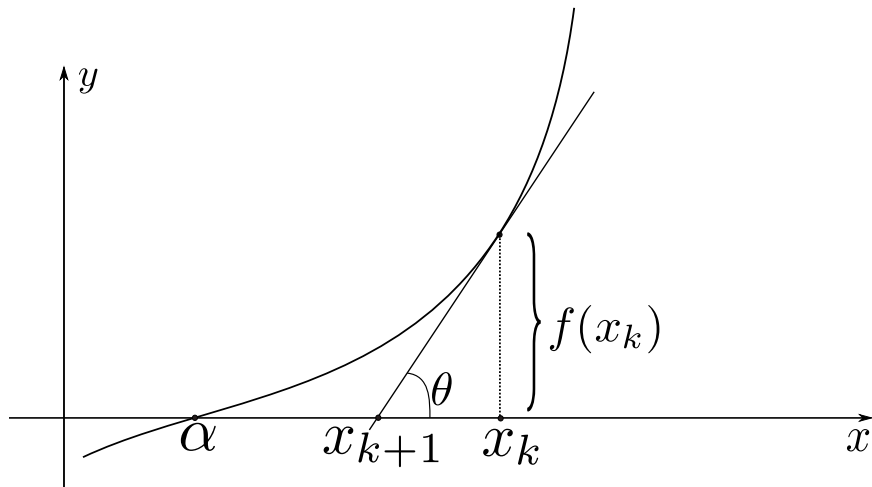
Iremos apresentar o método de Newton agora sob o ponto de vista geométrico. Seja  $x_k$  uma aproximação para a raiz  $\alpha$  de  $f(x) = 0$ .

O valor de  $x_{k+1}$  é obtido graficamente traçando-se pelo ponto  $(x_k, f(x_k))$  a reta tangente à curva  $y = f(x)$ .

O ponto de interseção da reta tangente com o eixo dos  $x$ , determina o valor de  $x_{k+1}$ .

# Método de Newton

## Interpretação geométrica





# Método de Newton

## Interpretação geométrica

Assim temos

$$\tan(\theta) = f'(x_k) = \frac{f(x_k)}{x_k - x_{k+1}}$$

# Método de Newton

## Interpretação geométrica

Assim temos

$$\begin{aligned}\tan(\theta) = f'(x_k) &= \frac{f(x_k)}{x_k - x_{k+1}} \\ \Rightarrow f'(x_k)(x_k - x_{k+1}) &= f(x_k)\end{aligned}$$

# Método de Newton

## Interpretação geométrica

Assim temos

$$\begin{aligned}\tan(\theta) &= f'(x_k) = \frac{f(x_k)}{x_k - x_{k+1}} \\ \Rightarrow f'(x_k)(x_k - x_{k+1}) &= f(x_k) \\ \Rightarrow x_k - x_{k+1} &= \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}\end{aligned}$$

# Método de Newton

## Interpretação geométrica

Assim temos

$$\begin{aligned}\tan(\theta) &= f'(x_k) = \frac{f(x_k)}{x_k - x_{k+1}} \\ \Rightarrow f'(x_k)(x_k - x_{k+1}) &= f(x_k) \\ \Rightarrow x_k - x_{k+1} &= \frac{f(x_k)}{f'(x_k)} \\ \Rightarrow x_{k+1} &= x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}\end{aligned}$$

# Método de Newton

## Interpretação geométrica

Assim temos

$$\begin{aligned}\tan(\theta) = f'(x_k) &= \frac{f(x_k)}{x_k - x_{k+1}} \\ \Rightarrow f'(x_k)(x_k - x_{k+1}) &= f(x_k) \\ \Rightarrow x_k - x_{k+1} &= \frac{f(x_k)}{f'(x_k)} \\ \Rightarrow x_{k+1} &= x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}\end{aligned}$$

Vejamos agora a dedução através de série de Taylor.

# Método de Newton

## Série de Taylor

Vamos deduzir o método de Newton usando série de Taylor em torno do ponto  $a = x_k$ .

# Método de Newton

## Série de Taylor

Vamos deduzir o método de Newton usando série de Taylor em torno do ponto  $a = x_k$ . Assim temos

$$f(x) = f(x_k) + (x - x_k)f'(x_k) + R_1(x)$$

onde, como visto anteriormente,  $R_1(x) = \frac{x-x_k}{2}f''(c_{x_k})$ , com  $c_{x_k}$  entre  $x_k$  e  $x$ .

# Método de Newton

## Série de Taylor

Vamos deduzir o método de Newton usando série de Taylor em torno do ponto  $a = x_k$ . Assim temos

$$f(x) = f(x_k) + (x - x_k)f'(x_k) + R_1(x)$$

onde, como visto anteriormente,  $R_1(x) = \frac{x-x_k}{2}f''(c_{x_k})$ , com  $c_{x_k}$  entre  $x_k$  e  $x$ . Avaliando a expressão anterior em  $x = \alpha$  e desprezando o termo do erro, temos

$$f(\alpha) = 0 \quad \Rightarrow \quad f(x_k) + (\alpha - x_k)f'(x_k) \approx 0$$

$$(\alpha - x_k) \approx -\frac{f(x_k)}{f'(x_k)}$$

$$\alpha \approx x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}$$

De onde definimos o método como

$$x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}$$



# Método de Newton

## Exemplo

Usando o método de Newton, determine a menor raiz positiva da equação  $f(x) = 4 \cos(x) - e^x = 0$  com erro inferior a  $\epsilon = 10^{-2}$ . Use o seguinte critério de parada  $|x_{k+1} - x_k|/|x_{k+1}|$ .

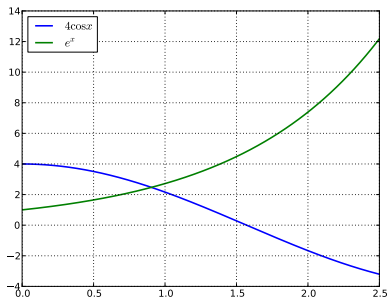
# Método de Newton

## Exemplo

Usando o método de Newton, determine a menor raiz positiva da equação  $f(x) = 4 \cos(x) - e^x = 0$  com erro inferior a  $\epsilon = 10^{-2}$ . Use o seguinte critério de parada  $|x_{k+1} - x_k|/|x_{k+1}|$ .

## Solução do Exemplo

Vamos fazer um gráfico para analisar e escolher um valor inicial para aproximar a raiz. Seja  $y_1 = 4 \cos(x)$  e  $y_2 = e^x$ .



# Método de Newton

## Solução do Exemplo - (cont.)

Do gráfico, escolhemos  $x_0 = 1$  como chute inicial. Assim

$$f(x) = 4 \cos(x) - e^x \quad \Rightarrow \quad f'(x) = -4 \sin(x) - e^x$$

# Método de Newton

## Solução do Exemplo - (cont.)

Do gráfico, escolhemos  $x_0 = 1$  como chute inicial. Assim

$$f(x) = 4 \cos(x) - e^x \quad \Rightarrow \quad f'(x) = -4 \sin(x) - e^x$$

Portanto temos

$$x_{k+1} = x_k - \frac{4 \cos(x_k) - e^{x_k}}{(-4 \sin(x_k) - e^{x_k})}$$

Passo 1

$$x_1 = x_0 - \frac{4 \cos(x_0) - e^{x_0}}{(-4 \sin(x_0) - e^{x_0})} = 1 - \frac{4 \cos(1) - e^1}{(-4 \sin(1) - e^1)}$$

# Método de Newton

## Solução do Exemplo - (cont.)

Do gráfico, escolhemos  $x_0 = 1$  como chute inicial. Assim

$$f(x) = 4 \cos(x) - e^x \quad \Rightarrow \quad f'(x) = -4 \sin(x) - e^x$$

Portanto temos

$$x_{k+1} = x_k - \frac{4 \cos(x_k) - e^{x_k}}{(-4 \sin(x_k) - e^{x_k})}$$

Passo 1

$$\begin{aligned} x_1 &= x_0 - \frac{4 \cos(x_0) - e^{x_0}}{(-4 \sin(x_0) - e^{x_0})} = 1 - \frac{4 \cos(1) - e^1}{(-4 \sin(1) - e^1)} \\ &= 1 - \frac{(-0.557)}{(-6.048)} = 0.908 \end{aligned}$$

# Método de Newton

## Solução do Exemplo - (cont.)

Do gráfico, escolhemos  $x_0 = 1$  como chute inicial. Assim

$$f(x) = 4 \cos(x) - e^x \quad \Rightarrow \quad f'(x) = -4 \sin(x) - e^x$$

Portanto temos

$$x_{k+1} = x_k - \frac{4 \cos(x_k) - e^{x_k}}{(-4 \sin(x_k) - e^{x_k})}$$

Passo 1

$$\begin{aligned} x_1 &= x_0 - \frac{4 \cos(x_0) - e^{x_0}}{(-4 \sin(x_0) - e^{x_0})} = 1 - \frac{4 \cos(1) - e^1}{(-4 \sin(1) - e^1)} \\ &= 1 - \frac{(-0.557)}{(-6.048)} = 0.908 \end{aligned}$$

$$e_1 = \frac{|x_1 - x_0|}{|x_1|} = 0.101 > \epsilon$$

# Método de Newton

## Solução do Exemplo - (cont.)

Passo 2

$$\begin{aligned}x_2 &= x_1 - \frac{4 \cos(x_1) - e^{x_1}}{(-4 \sin(x_1) - e^{x_1})} = 0.908 - \frac{4 \cos(0.908) - e^{0.908}}{(-4 \sin(0.908) - e^{0.908})} \\&= 0.908 - \frac{(-0.019)}{(-5.631)} = 0.905\end{aligned}$$

# Método de Newton

## Solução do Exemplo - (cont.)

Passo 2

$$\begin{aligned}x_2 &= x_1 - \frac{4 \cos(x_1) - e^{x_1}}{(-4 \sin(x_1) - e^{x_1})} = 0.908 - \frac{4 \cos(0.908) - e^{0.908}}{(-4 \sin(0.908) - e^{0.908})} \\&= 0.908 - \frac{(-0.019)}{(-5.631)} = 0.905\end{aligned}$$

$$e_2 = \frac{|x_2 - x_1|}{|x_2|} = \frac{|0.905 - 0.908|}{|0.905|} = 0.0033 < \epsilon$$



# Método de Newton

## Solução do Exemplo - (cont.)

Passo 2

$$\begin{aligned}x_2 &= x_1 - \frac{4 \cos(x_1) - e^{x_1}}{(-4 \sin(x_1) - e^{x_1})} = 0.908 - \frac{4 \cos(0.908) - e^{0.908}}{(-4 \sin(0.908) - e^{0.908})} \\&= 0.908 - \frac{(-0.019)}{(-5.631)} = 0.905\end{aligned}$$

$$e_2 = \frac{|x_2 - x_1|}{|x_2|} = \frac{|0.905 - 0.908|}{|0.905|} = 0.0033 < \epsilon$$

Portanto obtemos  $x_2 = 0.905$  como aproximação para  $\alpha$  com uma precisão de  $10^{-2}$ .



# Método de Newton

## Algoritmo

**entrada:**  $f(x)$  e sua derivada  $f'(x)$  , aproximação inicial  $x_0$ ,  
precisão  $\epsilon$  e número máximo de iterações  $maxit$

**para**  $k$  de 1 até  $maxit$  **faça**

$$x_1 = x_0 - \frac{f(x_0)}{f'(x_0)};$$

**se**  $abs(x_1 - x_0) < \epsilon$  **então**

**retorne**  $x_1$ ;

**fim-se**

$$x_0 = x_1;$$

**fim-para**

# Método de Newton

## Exemplo

Resolva  $f(x) = x - x^{1/3} - 2 = 0$  usando  $x_0 = 3$  como aproximação inicial.

# Método de Newton

## Exemplo

Resolva  $f(x) = x - x^{1/3} - 2 = 0$  usando  $x_0 = 3$  como aproximação inicial.

## Solução do Exemplo

Temos que a derivada é

$$f'(x) = 1 - \frac{1}{3}x^{-2/3}$$

nesse caso a fórmula de iteração é

$$x_{k+1} = x_k - \frac{x_k - x_k^{1/3} - 2}{1 - \frac{1}{3}x_k^{-2/3}}$$

# Método de Newton

## Solução do Exemplo

Aplicando o método temos

$k$	$x_k$	$f'(x_k)$	$f(x_k)$
0	3.0	0.839750	-0.442250e+00
1	3.526644	0.856130	4.506792e-03
2	3.521380	0.855986	3.771414e-07
3	<b>3.52137971</b>	0.855986	0.000000e+00

E assim ao final das iterações obtemos  $\alpha \approx x_3 = 3.52137971$  como valor aproximado para a raiz.



# Convergência do método de Newton

Teorema (Ref: Ruggiero, página 69)

*Sejam  $f(x)$ ,  $f'(x)$  e  $f''(x)$  contínuas em um intervalo  $I$  que contém a raiz  $\alpha$  de  $f(x) = 0$ . Vamos supor que  $f'(\alpha) \neq 0$ .*

*Então existe um intervalo  $\bar{I} \subset I$ , contendo a raiz  $\alpha$ , tal que se  $x_0 \in \bar{I}$ , a sequência  $\{x_k\}$  gerada pelo método de Newton  $x_{k+1} = x_k - f(x_k)/f'(x_k)$  irá convergir para a raiz.*

# Convergência do método de Newton

## Teorema (Ref: Ruggiero, página 69)

*Sejam  $f(x)$ ,  $f'(x)$  e  $f''(x)$  contínuas em um intervalo  $I$  que contém a raiz  $\alpha$  de  $f(x) = 0$ . Vamos supor que  $f'(\alpha) \neq 0$ .*

*Então existe um intervalo  $\bar{I} \subset I$ , contendo a raiz  $\alpha$ , tal que se  $x_0 \in \bar{I}$ , a sequência  $\{x_k\}$  gerada pelo método de Newton  $x_{k+1} = x_k - f(x_k)/f'(x_k)$  irá convergir para a raiz.*

## Prova

*O método de Newton é um MPF com  $\phi(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}$ .*

*Para provar a convergência do método, basta verificar, que sob as hipóteses desse Teorema, as hipóteses do Teorema do Ponto Fixo são satisfeitas para  $\phi(x)$ .*

*Precisamos provar que existe  $\bar{I} \subset I$  centrado em  $\alpha$  tal que*

- (i)  $\phi(x)$  e  $\phi'(x)$  são contínuas em  $\bar{I}$*
- (ii)  $|\phi'(x)| < 1, \forall x \in \bar{I}$*

# Convergência do método de Newton

## Prova (cont.)

*Sabemos que*

$$\phi(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}, \quad \phi'(x) = \frac{f(x)f''(x)}{f'(x)^2}$$

*Pelas hipóteses temos que*

- ▶  $f'(\alpha) \neq 0$
- ▶  $f'(x)$  é contínua

*Então,  $f'(x) \neq 0, \forall x$  na vizinhança de  $\alpha$ .*



# Convergência do método de Newton

## Prova (cont.)

*Sabemos que*

$$\phi(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}, \quad \phi'(x) = \frac{f(x)f''(x)}{f'(x)^2}$$

*Pelas hipóteses temos que*

- ▶  $f'(\alpha) \neq 0$
- ▶  $f'(x)$  é contínua

*Então,  $f'(x) \neq 0, \forall x$  na vizinhança de  $\alpha$ .*

*Sendo assim é possível obter um intervalo  $I_1 \subset I$  tal que  $f'(x) \neq 0, \forall x \in I_1$ .*

*Logo, em  $I_1 \subset I$ , temos que  $f(x)$ ,  $f'(x)$  e  $f''(x)$  são contínuas e  $f'(x) \neq 0$ . Portanto, concluímos que  $\phi(x)$  e  $\phi'(x)$  são contínuas em  $I_1$  (pela continuidade da soma, produto e divisão). Item (i) OK!*

# Convergência do método de Newton

## Prova (cont.)

*Como  $\phi'(x)$  é contínua em  $I_1$  e  $|\phi'(\alpha)| = 0 < 1$  (por construção do método de Newton), é possível escolher  $I_2 \subset I_1$  tal que  $|\phi'(x)| < 1, \forall x \in I_2$ . E ainda,  $I_2$  pode ser escolhido de forma que  $\alpha$  esteja centrado neste intervalo.*

*Item (ii) OK!*

*Sendo assim, encontramos  $I_2 \subset I$ , centrado em  $\alpha$  onde  $\phi(x)$  e  $\phi'(x)$  são contínuas e  $|\phi'(x)| < 1, \forall x \in I_2$ . Ou seja,  $I_2 = \bar{I}$ .*



# Convergência do método de Newton

## Prova (cont.)

*Como  $\phi'(x)$  é contínua em  $I_1$  e  $|\phi'(\alpha)| = 0 < 1$  (por construção do método de Newton), é possível escolher  $I_2 \subset I_1$  tal que  $|\phi'(x)| < 1, \forall x \in I_2$ . E ainda,  $I_2$  pode ser escolhido de forma que  $\alpha$  esteja centrado neste intervalo.*

## Item (ii) OK!

*Sendo assim, encontramos  $I_2 \subset I$ , centrado em  $\alpha$  onde  $\phi(x)$  e  $\phi'(x)$  são contínuas e  $|\phi'(x)| < 1, \forall x \in I_2$ . Ou seja,  $I_2 = \bar{I}$ .*



**Em resumo:** se  $f$ ,  $f'$  e  $f''$  forem contínuas e  $f'(\alpha) \neq 0$ , o método de Newton converge, desde que a aproximação inicial  $x_0$  seja escolhida "suficientemente próxima" da raiz  $\alpha$ .

# Convergência do método de Newton

## Prova (cont.)

*Como  $\phi'(x)$  é contínua em  $I_1$  e  $|\phi'(\alpha)| = 0 < 1$  (por construção do método de Newton), é possível escolher  $I_2 \subset I_1$  tal que  $|\phi'(x)| < 1, \forall x \in I_2$ . E ainda,  $I_2$  pode ser escolhido de forma que  $\alpha$  esteja centrado neste intervalo.*

*Item (ii) OK!*

*Sendo assim, encontramos  $I_2 \subset I$ , centrado em  $\alpha$  onde  $\phi(x)$  e  $\phi'(x)$  são contínuas e  $|\phi'(x)| < 1, \forall x \in I_2$ . Ou seja,  $I_2 = \bar{I}$ .*



**Em resumo:** se  $f$ ,  $f'$  e  $f''$  forem contínuas e  $f'(\alpha) \neq 0$ , o método de Newton converge, desde que a aproximação inicial  $x_0$  seja escolhida "suficientemente próxima" da raiz  $\alpha$ .

**E se**  $f'(\alpha) = 0$  ? Problemas de convergência. Veremos mais detalhes adiante.

## Ordem de convergência do método de Newton

Vamos supor que as hipóteses do Teorema estão todas satisfeitas, i.e.:

- ▶  $f, f', f''$  contínuas em um intervalo  $I$  com centro em  $\alpha$
- ▶  $f'(\alpha) \neq 0$

então subtraindo  $\alpha$  de  $x_{k+1} = \phi(x_k) = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}$  temos

$$x_{k+1} - \alpha = \phi(x_k) - \phi(\alpha)$$

## Ordem de convergência do método de Newton

Vamos supor que as hipóteses do Teorema estão todas satisfeitas, i.e.:

- ▶  $f, f', f''$  contínuas em um intervalo  $I$  com centro em  $\alpha$
- ▶  $f'(\alpha) \neq 0$

então subtraindo  $\alpha$  de  $x_{k+1} = \phi(x_k) = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}$  temos

$$x_{k+1} - \alpha = \phi(x_k) - \phi(\alpha)$$

Expandindo  $\phi(x_k)$  em série de Taylor em torno do ponto  $a = \alpha$ , resulta em

$$\phi(x_k) = \phi(\alpha) + (x_k - \alpha)\phi'(\alpha) + \frac{(x_k - \alpha)^2}{2}\phi''(\xi_k)$$

## Ordem de convergência do método de Newton

Vamos supor que as hipóteses do Teorema estão todas satisfeitas, i.e.:

- ▶  $f, f', f''$  contínuas em um intervalo  $I$  com centro em  $\alpha$
- ▶  $f'(\alpha) \neq 0$

então subtraindo  $\alpha$  de  $x_{k+1} = \phi(x_k) = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}$  temos

$$x_{k+1} - \alpha = \phi(x_k) - \phi(\alpha)$$

Expandindo  $\phi(x_k)$  em série de Taylor em torno do ponto  $a = \alpha$ , resulta em

$$\phi(x_k) = \phi(\alpha) + (x_k - \alpha)\phi'(\alpha) + \frac{(x_k - \alpha)^2}{2}\phi''(\xi_k)$$

assim

$$x_{k+1} - \alpha = \phi(\alpha) + \underbrace{(x_k - \alpha)\phi'(\alpha)}_{=0} + \frac{(x_k - \alpha)^2}{2}\phi''(\xi_k) - \phi(\alpha)$$

# Ordem de convergência do método de Newton

Portanto

$$x_{k+1} - \alpha = \frac{(x_k - \alpha)^2}{2} \phi''(\xi_k)$$
$$\frac{x_{k+1} - \alpha}{(x_k - \alpha)^2} = \frac{1}{2} \phi''(\xi_k)$$



# Ordem de convergência do método de Newton

Portanto

$$x_{k+1} - \alpha = \frac{(x_k - \alpha)^2}{2} \phi''(\xi_k)$$
$$\frac{x_{k+1} - \alpha}{(x_k - \alpha)^2} = \frac{1}{2} \phi''(\xi_k)$$

e assim obtemos

$$\frac{|x_{k+1} - \alpha|}{|x_k - \alpha|^2} = \left| \frac{1}{2} \phi''(\xi_k) \right| \leq c$$

# Ordem de convergência do método de Newton

Portanto

$$x_{k+1} - \alpha = \frac{(x_k - \alpha)^2}{2} \phi''(\xi_k)$$
$$\frac{x_{k+1} - \alpha}{(x_k - \alpha)^2} = \frac{1}{2} \phi''(\xi_k)$$

e assim obtemos

$$\frac{|x_{k+1} - \alpha|}{|x_k - \alpha|^2} = \left| \frac{1}{2} \phi''(\xi_k) \right| \leq c$$

isto é

$$|x_{k+1} - \alpha| \leq c|x_k - \alpha|^2$$

Pela definição de ordem de convergência, concluímos que  $p = 2$  e portanto temos que o método de Newton tem convergência quadrática.

# Ordem de convergência do método de Newton

## Observações

- ▶ A convergência do método de Newton é rápida
- ▶ O método requer o cálculo:
  - ▶ da derivada da função
  - ▶ da avaliação da função e da sua derivada a cada iteração
- ▶ Além disso, a função pode não ser diferenciável em alguns pontos.

## Ordem de convergência do método de Newton

Na prática, o que significa essa ordem de convergência quadrática?

Vamos supor que o erro em uma iteração  $k$  do algoritmo seja da ordem de  $10^{-2}$ . Pela expressão anterior

$$|x_{k+1} - \alpha| \leq c|x_k - \alpha|^2$$

ou seja, o erro na próxima iteração  $k + 1$  é aproximadamente  $10^{-4}$  e assim temos

$$10^{-2}, 10^{-4}, 10^{-8}, 10^{-16}, \dots$$

Vejamos um exemplo prático.

# Ordem de convergência do método de Newton

## Exemplo

Como exemplo considere  $f(x) = 4 \sin(x) - e^x$  com  $x_0 = 0.5$  e use  $\epsilon = 10^{-10}$ .

# Ordem de convergência do método de Newton

## Exemplo

Como exemplo considere  $f(x) = 4 \sin(x) - e^x$  com  $x_0 = 0.5$  e use  $\epsilon = 10^{-10}$ .

## Solução

O método de Newton com a precisão especificada produz os seguintes resultados:

$k$	$x_k$	$e_k$
0	3.555116e-01	1.444884e-01
1	3.704195e-01	1.490784e-02
2	3.705581e-01	1.386326e-04
3	3.705581e-01	1.220854e-08
4	3.705581e-01	1.110223e-16

Raiz aproximada = 0.3705581.



## Problemas com o método de Newton

Em algumas situações o método de Newton pode falhar por conta de:

i) Aproximação inicial ruim.

Em algumas situações as condições sobre a função para a convergência do método são satisfeitas, porém a escolha da aproximação inicial está fora do intervalo para o qual o método converge.

Por exemplo, se um ponto  $x_0$  é estacionário, i.e.,  $f'(x_0) = 0$ . Seja  $f(x) = 1 - 2x^2$ , então  $f'(x) = -4x$ . Escolhendo  $x_0 = 0$  temos que

$$x_1 = x_0 - \frac{f(x_0)}{f'(x_0)} = 0 - \frac{1}{0}$$

## Problemas com o método de Newton

i) Aproximação inicial ruim.

Outra situação que pode levar à falha do método de Newton é a escolha de um ponto inicial que faz o método entrar em loop. Exemplo com  $x_0 = 0$ :

$$f(x) = x^3 - 2x + 2 \quad \Rightarrow \quad f'(x) = 3x^2 - 2$$



## Problemas com o método de Newton

i) Aproximação inicial ruim.

Outra situação que pode levar à falha do método de Newton é a escolha de um ponto inicial que faz o método entrar em loop. Exemplo com  $x_0 = 0$ :

$$f(x) = x^3 - 2x + 2 \quad \Rightarrow \quad f'(x) = 3x^2 - 2$$

Escolhendo  $x_0 = 0$  o método entra em loop e gera uma sequência  $\{1, 0, 1, 0, \dots\}$ .

**Obs:** nesses casos, um método diferente, como por exemplo o método da Bisseção pode ser usado para obter uma aproximação inicial mais precisa para então ser usada no método de Newton.

# Problemas com o método de Newton

## ii) Problemas com a derivada

- ▶ Derivada descontínua.
- ▶ Derivada não existe na raiz.

## iii) Convergência não quadrática.

Em algumas situações o método pode convergir com uma ordem não quadrática. Um exemplo é quando temos raízes com multiplicidade  $m > 1$ , ou seja, quando a derivada é zero na raiz. Veremos como tratar isso adiante.

## Método da Secante

Como discutido uma séria desvantagem do método de Newton é a necessidade de se obter  $f'(x)$  e calcular o seu valor a cada passo. Existem algumas formas de modificar o método para contornar essa desvantagem.

Uma modificação consiste em substituir  $f'(x)$  pelo quociente das diferenças

$$f'(x_k) \approx \frac{f(x_k) - f(x_{k-1})}{x_k - x_{k-1}} \quad (4)$$

onde  $x_k$  e  $x_{k-1}$  são aproximações para  $\alpha$ .

Dessa forma temos o seguinte esquema:

$$\begin{aligned} x_{k+1} &= x_k - \frac{f(x_k)}{\frac{f(x_k) - f(x_{k-1})}{x_k - x_{k-1}}} \\ &= x_k - f(x_k) \frac{x_k - x_{k-1}}{f(x_k) - f(x_{k-1})} \end{aligned}$$

## Método da Secante

Tirando o mínimo e simplificando

$$\begin{aligned}x_{k+1} &= x_k - f(x_k) \frac{x_k - x_{k-1}}{f(x_k) - f(x_{k-1})} \\&= \frac{x_k f(x_k) - x_k f(x_{k-1}) - f(x_k)(x_k - x_{k-1})}{f(x_k) - f(x_{k-1})}\end{aligned}\tag{5}$$

obtemos o seguinte processo iterativo

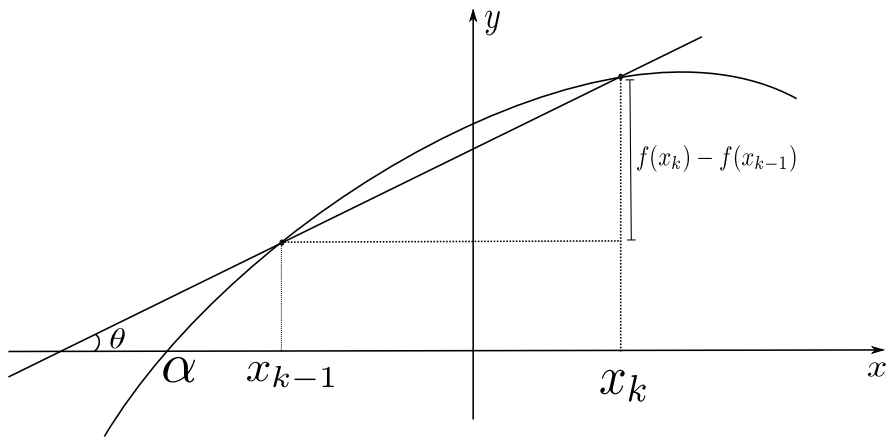
$$\boxed{x_{k+1} = \frac{f(x_k)x_{k-1} - f(x_{k-1})x_k}{f(x_k) - f(x_{k-1})}} \quad k = 1, 2, \dots$$

o qual é conhecido como método da secante.

Note que para obter  $x_{k+1}$  precisamos  $x_k$  e  $x_{k-1}$ , ou seja, duas aproximações iniciais devem estar disponíveis para a equação anterior ser usada.

# Método da Secante

## Interpretação Geométrica



# Método da Secante

## Interpretação Geométrica

Visto dessa forma o método consiste em tomar como aproximação a interseção da reta que passa pelos pontos  $(x_k, f(x_k))$  e  $(x_{k-1}, f(x_{k-1}))$  com o eixo  $x$ . Sendo assim, partindo de (5) temos

$$x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)(x_k - x_{k-1})}{f(x_k) - f(x_{k-1})}$$

# Método da Secante

## Interpretação Geométrica

Visto dessa forma o método consiste em tomar como aproximação a interseção da reta que passa pelos pontos  $(x_k, f(x_k))$  e  $(x_{k-1}, f(x_{k-1}))$  com o eixo  $x$ . Sendo assim, partindo de (5) temos

$$x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)(x_k - x_{k-1})}{f(x_k) - f(x_{k-1})} \quad \Rightarrow \quad \frac{x_{k+1} - x_k}{f(x_k)} = \frac{(x_k - x_{k-1})}{f(x_k) - f(x_{k-1})}$$

# Método da Secante

## Interpretação Geométrica

Visto dessa forma o método consiste em tomar como aproximação a interseção da reta que passa pelos pontos  $(x_k, f(x_k))$  e  $(x_{k-1}, f(x_{k-1}))$  com o eixo  $x$ . Sendo assim, partindo de (5) temos

$$\begin{aligned}x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)(x_k - x_{k-1})}{f(x_k) - f(x_{k-1})} &\Rightarrow \frac{x_{k+1} - x_k}{f(x_k)} = \frac{(x_k - x_{k-1})}{f(x_k) - f(x_{k-1})} \\ &\Rightarrow \frac{f(x_k)}{x_{k+1} - x_k} = \frac{f(x_k) - f(x_{k-1})}{(x_k - x_{k-1})}\end{aligned}$$



# Método da Secante

## Interpretação Geométrica

Visto dessa forma o método consiste em tomar como aproximação a interseção da reta que passa pelos pontos  $(x_k, f(x_k))$  e  $(x_{k-1}, f(x_{k-1}))$  com o eixo  $x$ . Sendo assim, partindo de (5) temos

$$\begin{aligned}x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)(x_k - x_{k-1})}{f(x_k) - f(x_{k-1})} &\Rightarrow \frac{x_{k+1} - x_k}{f(x_k)} = \frac{(x_k - x_{k-1})}{f(x_k) - f(x_{k-1})} \\ &\Rightarrow \frac{f(x_k)}{x_{k+1} - x_k} = \frac{f(x_k) - f(x_{k-1})}{(x_k - x_{k-1})}\end{aligned}$$

$$\Rightarrow \tan(\theta) = \frac{f(x_k)}{x_{k+1} - x_k} = \frac{f(x_k) - f(x_{k-1})}{(x_k - x_{k-1})}$$

# Método da Secante

## Interpretação Geométrica

Visto dessa forma o método consiste em tomar como aproximação a interseção da reta que passa pelos pontos  $(x_k, f(x_k))$  e  $(x_{k-1}, f(x_{k-1}))$  com o eixo  $x$ . Sendo assim, partindo de (5) temos

$$\begin{aligned}x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)(x_k - x_{k-1})}{f(x_k) - f(x_{k-1})} &\Rightarrow \frac{x_{k+1} - x_k}{f(x_k)} = \frac{(x_k - x_{k-1})}{f(x_k) - f(x_{k-1})} \\ &\Rightarrow \frac{f(x_k)}{x_{k+1} - x_k} = \frac{f(x_k) - f(x_{k-1})}{(x_k - x_{k-1})}\end{aligned}$$

$$\Rightarrow \tan(\theta) = \frac{f(x_k)}{x_{k+1} - x_k} = \frac{f(x_k) - f(x_{k-1})}{(x_k - x_{k-1})}$$

**Observação:** note que a fórmula desse método é muito parecida com a do método da Falsa Posição, a diferença é que o método da Falsa Posição cerca a raiz  $\alpha$  pelo intervalo  $[a, b]$  e o método da Secante usa 2 aproximações sucessivas.

# Método da Secante

## Exemplo

Encontre a raiz de  $\sqrt{x} - 5e^{-x} = 0$ , usando o método da Secante com  $x_0 = 1.4$  e  $x_1 = 1.5$  com uma precisão  $\epsilon = 10^{-3}$ .

# Método da Secante

## Exemplo

Encontre a raiz de  $\sqrt{x} - 5e^{-x} = 0$ , usando o método da Secante com  $x_0 = 1.4$  e  $x_1 = 1.5$  com uma precisão  $\epsilon = 10^{-3}$ .

## Solução do Exemplo

Avaliando a função em  $x_0$  e  $x_1$  temos

$$f(x_0) = f(1.4) = \sqrt{1.4} - 5e^{-1.4} = 1.183 - 5(0.247) = -0.052$$

$$f(x_1) = f(1.5) = \sqrt{1.5} - 5e^{-1.5} = 1.225 - 5(0.223) = 0.110$$

# Método da Secante

## Exemplo

Encontre a raiz de  $\sqrt{x} - 5e^{-x} = 0$ , usando o método da Secante com  $x_0 = 1.4$  e  $x_1 = 1.5$  com uma precisão  $\epsilon = 10^{-3}$ .

## Solução do Exemplo

Avaliando a função em  $x_0$  e  $x_1$  temos

$$f(x_0) = f(1.4) = \sqrt{1.4} - 5e^{-1.4} = 1.183 - 5(0.247) = -0.052$$

$$f(x_1) = f(1.5) = \sqrt{1.5} - 5e^{-1.5} = 1.225 - 5(0.223) = 0.110$$

pelo método da secante temos

$$x_2 = \frac{1.4f(1.5) - 1.5f(1.4)}{f(1.5) - f(1.4)} = \frac{1.4(0.110) - 1.5(-0.052)}{0.110 + 0.052} = 1.432$$

# Método da Secante

## Exemplo

Encontre a raiz de  $\sqrt{x} - 5e^{-x} = 0$ , usando o método da Secante com  $x_0 = 1.4$  e  $x_1 = 1.5$  com uma precisão  $\epsilon = 10^{-3}$ .

## Solução do Exemplo

Avaliando a função em  $x_0$  e  $x_1$  temos

$$f(x_0) = f(1.4) = \sqrt{1.4} - 5e^{-1.4} = 1.183 - 5(0.247) = -0.052$$

$$f(x_1) = f(1.5) = \sqrt{1.5} - 5e^{-1.5} = 1.225 - 5(0.223) = 0.110$$

pelo método da secante temos

$$x_2 = \frac{1.4f(1.5) - 1.5f(1.4)}{f(1.5) - f(1.4)} = \frac{1.4(0.110) - 1.5(-0.052)}{0.110 + 0.052} = 1.432$$

$$e_2 = \frac{|x_2 - x_1|}{|x_2|} = 0.047 > \epsilon \quad \Rightarrow \quad \text{mais iterações!}$$

# Método da Secante

## Solução do Exemplo

Avaliando a função em  $x_2$

$$f(x_2) = f(1.432) = \sqrt{1.432} - 5e^{-1.432} = 1.197 - 5(0.239) = 0.002$$

# Método da Secante

## Solução do Exemplo

Avaliando a função em  $x_2$

$$f(x_2) = f(1.432) = \sqrt{1.432} - 5e^{-1.432} = 1.197 - 5(0.239) = 0.002$$

assim

$$\begin{aligned} x_3 &= \frac{1.5f(1.432) - 1.432f(1.5)}{f(1.432) - f(1.5)} \\ &= \frac{1.5(0.002) - 1.432(0.110)}{0.002 - 0.110} = 1.431 \end{aligned}$$



# Método da Secante

## Solução do Exemplo

Avaliando a função em  $x_2$

$$f(x_2) = f(1.432) = \sqrt{1.432} - 5e^{-1.432} = 1.197 - 5(0.239) = 0.002$$

assim

$$\begin{aligned}x_3 &= \frac{1.5f(1.432) - 1.432f(1.5)}{f(1.432) - f(1.5)} \\&= \frac{1.5(0.002) - 1.432(0.110)}{0.002 - 0.110} = 1.431\end{aligned}$$

$$e_3 = \frac{|x_3 - x_2|}{|x_3|} = 0.0007 < \epsilon$$

# Método da Secante

## Solução do Exemplo

Avaliando a função em  $x_2$

$$f(x_2) = f(1.432) = \sqrt{1.432} - 5e^{-1.432} = 1.197 - 5(0.239) = 0.002$$

assim

$$\begin{aligned}x_3 &= \frac{1.5f(1.432) - 1.432f(1.5)}{f(1.432) - f(1.5)} \\&= \frac{1.5(0.002) - 1.432(0.110)}{0.002 - 0.110} = 1.431\end{aligned}$$

$$e_3 = \frac{|x_3 - x_2|}{|x_3|} = 0.0007 < \epsilon$$

Portanto, a raiz aproximada é  $x_3 = 1.431$ .



# Método da Secante

## Algoritmo

**entrada:** função  $f(x)$ , aproximações iniciais  $x_0$  e  $x_1$ , precisão  $\epsilon$  e número máximo de iterações  $maxit$

**para**  $k$  de 1 até  $maxit$  **faça**

$$f_0 = f(x_0);$$

$$f_1 = f(x_1);$$

$$x_2 = x_1 - \frac{f_1 (x_1 - x_0)}{f_1 - f_0};$$

**se**  $abs(x_2 - x_1) < \epsilon$  **então**

**retorne**  $x_2$ ;

**fim-se**

$$x_0 = x_1;$$

$$x_1 = x_2;$$

**fim-para**

## Ordem de convergência do método da Secante

Seja

$$x_k = x_{k-1} - f(x_{k-1}) \frac{x_{k-1} - x_{k-2}}{f(x_{k-1}) - f(x_{k-2})}$$

## Ordem de convergência do método da Secante

Seja

$$x_k = x_{k-1} - f(x_{k-1}) \frac{x_{k-1} - x_{k-2}}{f(x_{k-1}) - f(x_{k-2})}$$

então definindo  $e_k = x_k - \alpha \Rightarrow x_k = \alpha + e_k$  e assim substituindo temos

$$(\alpha + e_k) = (\alpha + e_{k-1}) - f(x_{k-1}) \frac{e_{k-1} - e_{k-2}}{f(x_{k-1}) - f(x_{k-2})}$$

## Ordem de convergência do método da Secante

Seja

$$x_k = x_{k-1} - f(x_{k-1}) \frac{x_{k-1} - x_{k-2}}{f(x_{k-1}) - f(x_{k-2})}$$

então definindo  $e_k = x_k - \alpha \Rightarrow x_k = \alpha + e_k$  e assim substituindo temos

$$(\alpha + e_k) = (\alpha + e_{k-1}) - f(x_{k-1}) \frac{e_{k-1} - e_{k-2}}{f(x_{k-1}) - f(x_{k-2})}$$

$$e_k = e_{k-1} - f(x_{k-1}) \frac{e_{k-1} - e_{k-2}}{f(x_{k-1}) - f(x_{k-2})}$$

## Ordem de convergência do método da Secante

Seja

$$x_k = x_{k-1} - f(x_{k-1}) \frac{x_{k-1} - x_{k-2}}{f(x_{k-1}) - f(x_{k-2})}$$

então definindo  $e_k = x_k - \alpha \Rightarrow x_k = \alpha + e_k$  e assim substituindo temos

$$\begin{aligned}(\alpha + e_k) &= (\alpha + e_{k-1}) - f(x_{k-1}) \frac{e_{k-1} - e_{k-2}}{f(x_{k-1}) - f(x_{k-2})} \\e_k &= e_{k-1} - f(x_{k-1}) \frac{e_{k-1} - e_{k-2}}{f(x_{k-1}) - f(x_{k-2})} \\&= \frac{f(x_{k-1})e_{k-2} - f(x_{k-2})e_{k-1}}{f(x_{k-1}) - f(x_{k-2})}\end{aligned}$$

## Ordem de convergência do método da Secante

Seja

$$x_k = x_{k-1} - f(x_{k-1}) \frac{x_{k-1} - x_{k-2}}{f(x_{k-1}) - f(x_{k-2})}$$

então definindo  $e_k = x_k - \alpha \Rightarrow x_k = \alpha + e_k$  e assim substituindo temos

$$\begin{aligned}(\alpha + e_k) &= (\alpha + e_{k-1}) - f(x_{k-1}) \frac{e_{k-1} - e_{k-2}}{f(x_{k-1}) - f(x_{k-2})} \\e_k &= e_{k-1} - f(x_{k-1}) \frac{e_{k-1} - e_{k-2}}{f(x_{k-1}) - f(x_{k-2})} \\&= \frac{f(x_{k-1})e_{k-2} - f(x_{k-2})e_{k-1}}{f(x_{k-1}) - f(x_{k-2})}\end{aligned}$$

Pelo Teorema do Valor Médio temos que existe  $c_{k-1}$  entre  $x_{k-1}$  e  $\alpha$  tal que

$$(x_{k-1} - \alpha)f'(c_{k-1}) = f(x_{k-1}) - f(\alpha)$$



## Ordem de convergência do método da Secante

Sendo assim

$$f'(c_{k-1}) = \frac{f(x_{k-1})}{(x_{k-1} - \alpha)} = \frac{f(x_{k-1})}{e_{k-1}}$$

## Ordem de convergência do método da Secante

Sendo assim

$$f'(c_{k-1}) = \frac{f(x_{k-1})}{(x_{k-1} - \alpha)} = \frac{f(x_{k-1})}{e_{k-1}}$$

de onde obtemos

$$f(x_{k-1}) = f'(c_{k-1})e_{k-1}$$

$$f(x_{k-2}) = f'(c_{k-2})e_{k-2}$$

## Ordem de convergência do método da Secante

Sendo assim

$$f'(c_{k-1}) = \frac{f(x_{k-1})}{(x_{k-1} - \alpha)} = \frac{f(x_{k-1})}{e_{k-1}}$$

de onde obtemos

$$f(x_{k-1}) = f'(c_{k-1})e_{k-1}$$

$$f(x_{k-2}) = f'(c_{k-2})e_{k-2}$$

logo

$$\begin{aligned} e_k &= \frac{f'(c_{k-1})e_{k-1}e_{k-2} - f'(c_{k-2})e_{k-1}e_{k-2}}{f(x_{k-1}) - f(x_{k-2})} \\ &= \frac{f'(c_{k-1}) - f'(c_{k-2})}{f(x_{k-1}) - f(x_{k-2})} e_{k-1}e_{k-2} \end{aligned}$$

Vamos supor que existe  $M > 0$  tal que

$$\max \left| \frac{f'(c_{k-1}) - f'(c_{k-2})}{f(x_{k-1}) - f(x_{k-2})} \right| < M$$

## Ordem de convergência do método da Secante

Então

$$|e_k| = M|e_{k-1}||e_{k-2}|$$

## Ordem de convergência do método da Secante

Então

$$|e_k| = M|e_{k-1}||e_{k-2}|$$

Suponha que para  $k$  muito grande exista algum  $C_k$  tal que

$$|e_k| = C_k|e_{k-1}|^p$$

onde  $p$  é a ordem de convergência do método.

# Ordem de convergência do método da Secante

Então

$$|e_k| = M|e_{k-1}||e_{k-2}|$$

Suponha que para  $k$  muito grande exista algum  $C_k$  tal que

$$|e_k| = C_k|e_{k-1}|^p$$

onde  $p$  é a ordem de convergência do método.

De forma análoga temos que

$$|e_{k-1}| = C_{k-1}|e_{k-2}|^p \quad \Rightarrow \quad |e_{k-2}| = \frac{(|e_{k-1}|)^{(1/p)}}{(C_{k-1})^{(1/p)}}$$

## Ordem de convergência do método da Secante

Então

$$|e_k| = M|e_{k-1}||e_{k-2}|$$

Suponha que para  $k$  muito grande exista algum  $C_k$  tal que

$$|e_k| = C_k|e_{k-1}|^p$$

onde  $p$  é a ordem de convergência do método.

De forma análoga temos que

$$|e_{k-1}| = C_{k-1}|e_{k-2}|^p \quad \Rightarrow \quad |e_{k-2}| = \frac{(|e_{k-1}|)^{(1/p)}}{(C_{k-1})^{(1/p)}}$$

Assim

$$|e_k| = C_k|e_{k-1}|^p$$

$$|e_k| = M|e_{k-1}||e_{k-2}| = M|e_{k-1}|\frac{(|e_{k-1}|)^{(1/p)}}{(C_{k-1})^{(1/p)}}$$

## Ordem de convergência do método da Secante

Então

$$|e_k| = M|e_{k-1}||e_{k-2}|$$

Suponha que para  $k$  muito grande exista algum  $C_k$  tal que

$$|e_k| = C_k|e_{k-1}|^p$$

onde  $p$  é a ordem de convergência do método.

De forma análoga temos que

$$|e_{k-1}| = C_{k-1}|e_{k-2}|^p \quad \Rightarrow \quad |e_{k-2}| = \frac{(|e_{k-1}|)^{(1/p)}}{(C_{k-1})^{(1/p)}}$$

Assim

$$|e_k| = C_k|e_{k-1}|^p$$

$$|e_k| = M|e_{k-1}||e_{k-2}| = M|e_{k-1}|\frac{(|e_{k-1}|)^{(1/p)}}{(C_{k-1})^{(1/p)}}$$

Pela igualdade temos

$$\Rightarrow \left[ \frac{C_k}{M}(C_{k-1})^{(1/p)} \right] |e_{k-1}|^p = |e_{k-1}|^{1+1/p}$$



## Ordem de convergência do método da Secante

Assim temos que  $p$  deve satisfazer

$$p = 1 + \frac{1}{p} \quad \Rightarrow \quad p^2 - p - 1 = 0$$

## Ordem de convergência do método da Secante

Assim temos que  $p$  deve satisfazer

$$p = 1 + \frac{1}{p} \quad \Rightarrow \quad p^2 - p - 1 = 0$$

de onde encontramos que

$$p = \frac{1 + \sqrt{5}}{2} \approx 1.618$$

## Ordem de convergência do método da Secante

Assim temos que  $p$  deve satisfazer

$$p = 1 + \frac{1}{p} \quad \Rightarrow \quad p^2 - p - 1 = 0$$

de onde encontramos que

$$p = \frac{1 + \sqrt{5}}{2} \approx 1.618$$

Assim concluímos que a ordem de convergência do método da secante é  $p \approx 1.618$ .

## Ordem de convergência do método da Secante

Assim temos que  $p$  deve satisfazer

$$p = 1 + \frac{1}{p} \quad \Rightarrow \quad p^2 - p - 1 = 0$$

de onde encontramos que

$$p = \frac{1 + \sqrt{5}}{2} \approx 1.618$$

Assim concluímos que a ordem de convergência do método da secante é  $p \approx 1.618$ .

Observe que:

- (-) ordem de convergência menor do que a do método de Newton
- (+) este método não requer o conhecimento de  $f'(x)$

# Método da Secante

## Exemplo

Resolva o exemplo anterior  $f(x) = 4 \sin(x) - e^x = 0$  usando

- ▶ Método de Newton com  $x_0 = 0.5$
- ▶ Método da secante com  $x_0 = 0$  e  $x_1 = 1$
- ▶ Precisão de  $\epsilon = 10^{-10}$  para ambos.

## Solução

**Método da Secante**

$k$	$x_k$	$e_k$
0	6.06942655306e-01	3.93057344694e-01
1	-2.66518467137e-01	8.73461122443e-01
2	4.34798223441e-01	7.01316690578e-01
3	3.84606581747e-01	5.01916416945e-02
4	3.69925253915e-01	1.46813278320e-02
5	3.70563838916e-01	6.38585001888e-04
6	3.70558098277e-01	5.74063939790e-06
7	3.70558095970e-01	2.30728297579e-09
8	3.70558095970e-01	8.38218383592e-15

# Método da Secante

## Exemplo

Resolva o exemplo anterior  $f(x) = 4 \sin(x) - e^x = 0$  usando

- ▶ Método de Newton com  $x_0 = 0.5$
- ▶ Método da secante com  $x_0 = 0$  e  $x_1 = 1$
- ▶ Precisão de  $\epsilon = 10^{-10}$  para ambos.

## Solução

**Método da Secante**

$k$	$x_k$	$e_k$
0	6.06942655306e-01	3.93057344694e-01
1	-2.66518467137e-01	8.73461122443e-01
2	4.34798223441e-01	7.01316690578e-01
3	3.84606581747e-01	5.01916416945e-02
4	3.69925253915e-01	1.46813278320e-02
5	3.70563838916e-01	6.38585001888e-04
6	3.70558098277e-01	5.74063939790e-06
7	3.70558095970e-01	2.30728297579e-09
8	3.70558095970e-01	8.38218383592e-15

# Método da Secante

## Exemplo

Resolva o exemplo anterior  $f(x) = 4 \sin(x) - e^x = 0$  usando

- ▶ Método de Newton com  $x_0 = 0.5$
- ▶ Método da secante com  $x_0 = 0$  e  $x_1 = 1$
- ▶ Precisão de  $\epsilon = 10^{-10}$  para ambos.

## Solução

**Método da Secante**

$k$	$x_k$	$e_k$
0	6.06942655306e-01	3.93057344694e-01
1	-2.66518467137e-01	8.73461122443e-01
2	4.34798223441e-01	7.01316690578e-01
3	3.84606581747e-01	5.01916416945e-02
4	3.69925253915e-01	1.46813278320e-02
5	3.70563838916e-01	6.38585001888e-04
6	3.70558098277e-01	5.74063939790e-06
7	3.70558095970e-01	2.30728297579e-09
8	3.70558095970e-01	8.38218383592e-15

**Método de Newton**

$k$	$x_k$	$e_k$
0	3.555116e-01	1.444884e-01
1	3.704195e-01	1.490784e-02
2	3.705581e-01	1.386326e-04
3	3.705581e-01	1.220854e-08
4	3.705581e-01	1.110223e-16

# Conteúdo

- ▶ Aula passada
  - ▶ Método de Newton
  - ▶ Método da Secante
- ▶ Aula de hoje
  - ▶ Método de Newton (Raízes Múltiplas)
  - ▶ Exemplos de aplicações
  - ▶ Códigos e comparações entre os métodos



## Método de Newton

Falamos anteriormente que o método de Newton converge de forma não quadrática em algumas situações. Em particular, quando uma raiz tem multiplicidade  $m > 1$ , o método de Newton apresenta uma convergência linear e não quadrática.

Lembrando que, uma raiz  $\alpha$  tem multiplicidade  $m > 0$  quando

$$f(\alpha) = f'(\alpha) = f''(\alpha) = \dots = f^{(m-1)}(\alpha) = 0$$

e

$$f^{(m)}(\alpha) \neq 0$$

## Método de Newton

Falamos anteriormente que o método de Newton converge de forma não quadrática em algumas situações. Em particular, quando uma raiz tem multiplicidade  $m > 1$ , o método de Newton apresenta uma convergência linear e não quadrática.

Lembrando que, uma raiz  $\alpha$  tem multiplicidade  $m > 0$  quando

$$f(\alpha) = f'(\alpha) = f''(\alpha) = \dots = f^{(m-1)}(\alpha) = 0$$

e

$$f^{(m)}(\alpha) \neq 0$$

Exemplo:

$$f(x) = x^4 + 2x^3 - 12x^2 + 14x - 5 \quad \rightarrow \quad f(1) = 0$$

## Método de Newton

Falamos anteriormente que o método de Newton converge de forma não quadrática em algumas situações. Em particular, quando uma raiz tem multiplicidade  $m > 1$ , o método de Newton apresenta uma convergência linear e não quadrática.

Lembrando que, uma raiz  $\alpha$  tem multiplicidade  $m > 0$  quando

$$f(\alpha) = f'(\alpha) = f''(\alpha) = \dots = f^{(m-1)}(\alpha) = 0$$

e

$$f^{(m)}(\alpha) \neq 0$$

Exemplo:

$$f(x) = x^4 + 2x^3 - 12x^2 + 14x - 5 \quad \rightarrow \quad f(1) = 0$$

$$f'(x) = 4x^3 + 6x^2 - 24x + 14 \quad \rightarrow \quad f'(1) = 0$$

## Método de Newton

Falamos anteriormente que o método de Newton converge de forma não quadrática em algumas situações. Em particular, quando uma raiz tem multiplicidade  $m > 1$ , o método de Newton apresenta uma convergência linear e não quadrática.

Lembrando que, uma raiz  $\alpha$  tem multiplicidade  $m > 0$  quando

$$f(\alpha) = f'(\alpha) = f''(\alpha) = \dots = f^{(m-1)}(\alpha) = 0$$

e

$$f^{(m)}(\alpha) \neq 0$$

Exemplo:

$$f(x) = x^4 + 2x^3 - 12x^2 + 14x - 5 \quad \rightarrow \quad f(1) = 0$$

$$f'(x) = 4x^3 + 6x^2 - 24x + 14 \quad \rightarrow \quad f'(1) = 0$$

$$f''(x) = 12x^2 + 12x - 24 \quad \rightarrow \quad f''(1) = 0$$

## Método de Newton

Falamos anteriormente que o método de Newton converge de forma não quadrática em algumas situações. Em particular, quando uma raiz tem multiplicidade  $m > 1$ , o método de Newton apresenta uma convergência linear e não quadrática.

Lembrando que, uma raiz  $\alpha$  tem multiplicidade  $m > 0$  quando

$$f(\alpha) = f'(\alpha) = f''(\alpha) = \dots = f^{(m-1)}(\alpha) = 0$$

e

$$f^{(m)}(\alpha) \neq 0$$

Exemplo:

$$\begin{aligned} f(x) &= x^4 + 2x^3 - 12x^2 + 14x - 5 & \rightarrow & f(1) = 0 \\ f'(x) &= 4x^3 + 6x^2 - 24x + 14 & \rightarrow & f'(1) = 0 \\ f''(x) &= 12x^2 + 12x - 24 & \rightarrow & f''(1) = 0 \\ f'''(x) &= 24x + 12 & \rightarrow & f'''(1) = 36 \end{aligned}$$

## Método de Newton

Para ver porque isto acontece, vamos expandir  $f(x)$  em série de Taylor em torno de  $\alpha$ , isto é

$$f(x) = f(\alpha) + (x - \alpha)f'(\alpha) + \frac{(x - \alpha)^2}{2!}f''(\alpha) + \frac{(x - \alpha)^3}{3!}f'''(\alpha) + \dots$$

## Método de Newton

Para ver porque isto acontece, vamos expandir  $f(x)$  em série de Taylor em torno de  $\alpha$ , isto é

$$f(x) = f(\alpha) + (x - \alpha)f'(\alpha) + \frac{(x - \alpha)^2}{2!}f''(\alpha) + \frac{(x - \alpha)^3}{3!}f'''(\alpha) + \dots$$

considerando que a raiz tem multiplicidade  $m$ , temos

$$\begin{aligned} f(x) = & \underbrace{f(\alpha)}_{=0} + (x - \alpha)\underbrace{f'(\alpha)}_{=0} + \frac{(x - \alpha)^2}{2!}\underbrace{f''(\alpha)}_{=0} \\ & + \dots + \frac{(x - \alpha)^{m-1}}{(m - 1)!}\underbrace{f^{(m-1)}(\alpha)}_{=0} + \frac{(x - \alpha)^m}{m!}f^{(m)}(t), \quad t \in [x, \alpha] \end{aligned}$$

## Método de Newton

Para ver porque isto acontece, vamos expandir  $f(x)$  em série de Taylor em torno de  $\alpha$ , isto é

$$f(x) = f(\alpha) + (x - \alpha)f'(\alpha) + \frac{(x - \alpha)^2}{2!}f''(\alpha) + \frac{(x - \alpha)^3}{3!}f'''(\alpha) + \dots$$

considerando que a raiz tem multiplicidade  $m$ , temos

$$\begin{aligned} f(x) = & \underbrace{f(\alpha)}_{=0} + (x - \alpha)\underbrace{f'(\alpha)}_{=0} + \frac{(x - \alpha)^2}{2!}\underbrace{f''(\alpha)}_{=0} \\ & + \dots + \frac{(x - \alpha)^{m-1}}{(m-1)!}\underbrace{f^{(m-1)}(\alpha)}_{=0} + \frac{(x - \alpha)^m}{m!}f^{(m)}(t), \quad t \in [x, \alpha] \end{aligned}$$

portanto podemos escrever

$$f(x) = \frac{(x - \alpha)^m}{m!}f^{(m)}(t) \tag{6}$$



# Método de Newton

Lembrando que

$$x_{k+1} = \phi(x_k), \quad \phi(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}$$

# Método de Newton

Lembrando que

$$x_{k+1} = \phi(x_k), \quad \phi(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}$$

Vamos escrever

$$f(x) = (x - \alpha)^m h(x), \quad \text{onde} \quad h(x) = \frac{f^{(m)}(t)}{m!}$$

# Método de Newton

Lembrando que

$$x_{k+1} = \phi(x_k), \quad \phi(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}$$

Vamos escrever

$$f(x) = (x - \alpha)^m h(x), \quad \text{onde} \quad h(x) = \frac{f^{(m)}(\alpha)}{m!}$$
$$f'(x) = m(x - \alpha)^{(m-1)}h(x) + (x - \alpha)^m h'(x)$$

# Método de Newton

Lembrando que

$$x_{k+1} = \phi(x_k), \quad \phi(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}$$

Vamos escrever

$$f(x) = (x - \alpha)^m h(x), \quad \text{onde} \quad h(x) = \frac{f^{(m)}(t)}{m!}$$
$$f'(x) = m(x - \alpha)^{(m-1)}h(x) + (x - \alpha)^m h'(x)$$

e assim

$$\begin{aligned} \phi(x) &= x - \frac{(x - \alpha)^m h(x)}{m(x - \alpha)^{m-1}h(x) + (x - \alpha)^m h'(x)} \\ &= x - \frac{(x - \alpha)h(x)}{m h(x) + (x - \alpha) h'(x)} \end{aligned}$$

## Método de Newton

$$\phi(x) = x - \frac{(x - \alpha)h(x)}{m h(x) + (x - \alpha) h'(x)}$$

## Método de Newton

$$\phi(x) = x - \frac{(x - \alpha)h(x)}{m h(x) + (x - \alpha) h'(x)}$$

Derivando temos (simplificando  $h(x) = h$ )

$$\phi'(x) = 1 - \frac{[h+(x-\alpha)h][mh+(x-\alpha)h'] - [(x-\alpha)h][mh'+h'+h''(x-\alpha)]}{[mh+(x-\alpha)h']^2}$$

## Método de Newton

$$\phi(x) = x - \frac{(x - \alpha)h(x)}{m h(x) + (x - \alpha) h'(x)}$$

Derivando temos (simplificando  $h(x) = h$ )

$$\phi'(x) = 1 - \frac{[h+(x-\alpha)h][mh+(x-\alpha)h'] - [(x-\alpha)h][mh' + h' + h''(x-\alpha)]}{[mh+(x-\alpha)h']^2}$$

Avaliando em  $x = \alpha$  temos

$$\phi'(\alpha) = 1 - \frac{[h+(\alpha-\alpha)h][mh+(\alpha-\alpha)h'] - [(\alpha-\alpha)h][mh' + h' + h''(\alpha-\alpha)]}{[mh+(\alpha-\alpha)h']^2}$$

## Método de Newton

$$\phi(x) = x - \frac{(x - \alpha)h(x)}{m h(x) + (x - \alpha) h'(x)}$$

Derivando temos (simplificando  $h(x) = h$ )

$$\phi'(x) = 1 - \frac{[h+(x-\alpha)h][mh+(x-\alpha)h'] - [(x-\alpha)h][mh' + h' + h''(x-\alpha)]}{[mh+(x-\alpha)h']^2}$$

Avaliando em  $x = \alpha$  temos

$$\phi'(\alpha) = 1 - \frac{[h+(\alpha-\alpha)h][mh+(\alpha-\alpha)h'] - [(\alpha-\alpha)h][mh' + h' + h''(\alpha-\alpha)]}{[mh+(\alpha-\alpha)h']^2}$$

ou seja

$$\phi'(\alpha) = 1 - \frac{mh(x)^2}{m^2h(x)^2} = 1 - \frac{1}{m} = \frac{m-1}{m}$$



## Método de Newton

Portanto, como  $m > 1$  temos que  $\frac{m-1}{m} \neq 0$  e portanto temos que  $\phi'(\alpha) \neq 0$ , e o método de Newton nesse caso possui **não apresenta** mais convergência quadrática.

## Método de Newton

Portanto, como  $m > 1$  temos que  $\frac{m-1}{m} \neq 0$  e portanto temos que  $\phi'(\alpha) \neq 0$ , e o método de Newton nesse caso possui **não apresenta** mais convergência quadrática.

Para ilustrar o problema iremos apresentar o desempenho do método de Newton para o seguinte problema:

$$f(x) = (x - 5)^3 e^x$$

cuja multiplicidade da raiz  $\alpha = 5$  é  $m = 3$ .

## Método de Newton

Portanto, como  $m > 1$  temos que  $\frac{m-1}{m} \neq 0$  e portanto temos que  $\phi'(\alpha) \neq 0$ , e o método de Newton nesse caso possui **não apresenta** mais convergência quadrática.

Para ilustrar o problema iremos apresentar o desempenho do método de Newton para o seguinte problema:

$$f(x) = (x - 5)^3 e^x$$

cuja multiplicidade da raiz  $\alpha = 5$  é  $m = 3$ . Note que

$$f'(x) = 3(x - 5)^2 e^x + (x - 5)^3 e^x$$

$$f''(x) = 6(x - 5)e^x + 3(2x - 10)^2 e^x + (x - 5)^3 e^x$$

Portanto  $f(\alpha) = f'(\alpha) = f''(\alpha) = 0$ . Vamos usar como aproximação inicial  $x_0 = 4.0$  e uma precisão de  $\epsilon = 10^{-8}$ .

# Convergência lenta do método de Newton

metodo de newton

k	xk	f(xk)	xk - xk-1
0	4.500000e+00	-1.125214e+01	
1	4.700000e+00	-2.968574e+00	2.000000e-01
2	4.811111e+00	-8.280532e-01	1.111111e-01
3	4.878305e+00	-2.368325e-01	6.719368e-02
4	4.920585e+00	-6.865801e-02	4.228017e-02
5	4.947776e+00	-2.006279e-02	2.719149e-02
6	4.965493e+00	-5.891409e-03	1.771625e-02
7	4.977129e+00	-1.735387e-03	1.163628e-02
8	4.984811e+00	-5.122062e-04	7.682241e-03
9	4.989900e+00	-1.513777e-04	5.088691e-03
10	4.993278e+00	-4.477676e-05	3.378070e-03
11	4.995524e+00	-1.325227e-05	2.245706e-03
12	4.997018e+00	-3.923664e-06	1.494335e-03
13	4.998013e+00	-1.161988e-06	9.949826e-04
14	4.998676e+00	-3.441787e-07	6.627717e-04
...			
39	5.000000e+00	-2.136250e-20	2.620374e-08
40	5.000000e+00	-6.329628e-21	1.746916e-08
41	5.000000e+00	-1.875445e-21	1.164610e-08
42	5.000000e+00	-5.556876e-22	7.764069e-09

raiz = 5.000000e+00

## Método de Schröder

Uma simples modificação do método de Newton, proposta por Schröder permite calcular uma raiz de multiplicidade  $m$ , mantendo a convergência quadrática.

## Método de Schröder

Uma simples modificação do método de Newton, proposta por Schröder permite calcular uma raiz de multiplicidade  $m$ , mantendo a convergência quadrática. Basta usar o seguinte processo iterativo

$$x_{k+1} = x_k - m \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}, \quad k = 0, 1, 2, \dots$$

## Método de Schröder

Uma simples modificação do método de Newton, proposta por Schröder permite calcular uma raiz de multiplicidade  $m$ , mantendo a convergência quadrática. Basta usar o seguinte processo iterativo

$$x_{k+1} = x_k - m \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}, \quad k = 0, 1, 2, \dots$$

Veremos agora como deduzir este método.

Da expansão em série de Taylor de  $f(x)$  quando a função tem uma raiz de multiplicidade  $m$ , da equação (6) temos que

$$f(x) = \frac{(x - \alpha)^m}{m!} f^{(m)}(t)$$

## Método de Schröder

Uma simples modificação do método de Newton, proposta por Schröder permite calcular uma raiz de multiplicidade  $m$ , mantendo a convergência quadrática. Basta usar o seguinte processo iterativo

$$x_{k+1} = x_k - m \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}, \quad k = 0, 1, 2, \dots$$

Veremos agora como deduzir este método.

Da expansão em série de Taylor de  $f(x)$  quando a função tem uma raiz de multiplicidade  $m$ , da equação (6) temos que

$$f(x) = \frac{(x - \alpha)^m}{m!} f^{(m)}(\alpha)$$

Vamos aproximar  $f^{(m)}(\alpha)$  por uma constante  $b$ , assim

$$f(x) \approx \frac{(x - \alpha)^m}{m!} b, \quad f'(x) \approx m \frac{(x - \alpha)^{m-1}}{m!} b$$



## Método de Schröder

Consequentemente o método de Newton será modificado da seguinte forma

$$\begin{aligned}\frac{f(x)}{f'(x)} &= \frac{\frac{(x-\alpha)^m}{m!}b}{m\frac{(x-\alpha)^{m-1}}{m!}b} \\ &= \frac{b(x-\alpha)^m}{m!} \frac{m!}{b m(x-\alpha)^{m-1}} \\ &= \frac{(x-\alpha)}{m}\end{aligned}$$

## Método de Schröder

Consequentemente o método de Newton será modificado da seguinte forma

$$\begin{aligned}\frac{f(x)}{f'(x)} &= \frac{\frac{(x-\alpha)^m}{m!}b}{m\frac{(x-\alpha)^{m-1}}{m!}b} \\ &= \frac{b(x-\alpha)^m}{m!} \frac{m!}{b m(x-\alpha)^{m-1}} \\ &= \frac{(x-\alpha)}{m}\end{aligned}$$

portanto

$$\alpha = x - m \frac{f(x)}{f'(x)}$$

## Método de Schröder

Consequentemente o método de Newton será modificado da seguinte forma

$$\begin{aligned}\frac{f(x)}{f'(x)} &= \frac{\frac{(x-\alpha)^m}{m!}b}{m\frac{(x-\alpha)^{m-1}}{m!}b} \\ &= \frac{b(x-\alpha)^m}{m!} \frac{m!}{b m(x-\alpha)^{m-1}} \\ &= \frac{(x-\alpha)}{m}\end{aligned}$$

portanto

$$\alpha = x - m \frac{f(x)}{f'(x)}$$

o que sugere o seguinte método iterativo, conhecido como método de Schröder

$$x_{k+1} = x_k - m \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}$$

## Método para raízes múltiplas

**Obs:** uma desvantagem desse método é que precisamos conhecer a multiplicidade  $m$  da raiz que procuramos antes de usa-lo.

Uma outra alternativa para raízes múltiplas é o seguinte método: considere a função

$$u(x) = \frac{f(x)}{f'(x)}$$

onde  $f(x) = (x - \alpha)^m h(x)$ , onde  $h(\alpha) \neq 0$ .

## Método para raízes múltiplas

**Obs:** uma desvantagem desse método é que precisamos conhecer a multiplicidade  $m$  da raiz que procuramos antes de usa-lo.

Uma outra alternativa para raízes múltiplas é o seguinte método: considere a função

$$u(x) = \frac{f(x)}{f'(x)}$$

onde  $f(x) = (x - \alpha)^m h(x)$ , onde  $h(\alpha) \neq 0$ . Logo

$$u(x) = \frac{(x - \alpha)^m h(x)}{m(x - \alpha)^{m-1} h(x) + (x - \alpha)^m h'(x)}$$

## Método para raízes múltiplas

**Obs:** uma desvantagem desse método é que precisamos conhecer a multiplicidade  $m$  da raiz que procuramos antes de usa-lo.

Uma outra alternativa para raízes múltiplas é o seguinte método: considere a função

$$u(x) = \frac{f(x)}{f'(x)}$$

onde  $f(x) = (x - \alpha)^m h(x)$ , onde  $h(\alpha) \neq 0$ . Logo

$$\begin{aligned} u(x) &= \frac{(x - \alpha)^m h(x)}{m(x - \alpha)^{m-1} h(x) + (x - \alpha)^m h'(x)} \\ &= \frac{(x - \alpha)^m h(x)}{(x - \alpha)^{m-1} [m h(x) + (x - \alpha) h'(x)]} \end{aligned}$$

## Método para raízes múltiplas

**Obs:** uma desvantagem desse método é que precisamos conhecer a multiplicidade  $m$  da raiz que procuramos antes de usa-lo.

Uma outra alternativa para raízes múltiplas é o seguinte método: considere a função

$$u(x) = \frac{f(x)}{f'(x)}$$

onde  $f(x) = (x - \alpha)^m h(x)$ , onde  $h(\alpha) \neq 0$ . Logo

$$\begin{aligned} u(x) &= \frac{(x - \alpha)^m h(x)}{m(x - \alpha)^{m-1} h(x) + (x - \alpha)^m h'(x)} \\ &= \frac{(x - \alpha)^m h(x)}{(x - \alpha)^{m-1} [m h(x) + (x - \alpha) h'(x)]} \\ &= \frac{(x - \alpha) h(x)}{m h(x) + (x - \alpha) h'(x)} \end{aligned}$$

## Método para raízes múltiplas

**Obs:** uma desvantagem desse método é que precisamos conhecer a multiplicidade  $m$  da raiz que procuramos antes de usa-lo.

Uma outra alternativa para raízes múltiplas é o seguinte método: considere a função

$$u(x) = \frac{f(x)}{f'(x)}$$

onde  $f(x) = (x - \alpha)^m h(x)$ , onde  $h(\alpha) \neq 0$ . Logo

$$\begin{aligned} u(x) &= \frac{(x - \alpha)^m h(x)}{m(x - \alpha)^{m-1} h(x) + (x - \alpha)^m h'(x)} \\ &= \frac{(x - \alpha)^m h(x)}{(x - \alpha)^{m-1} [m h(x) + (x - \alpha) h'(x)]} \\ &= \frac{(x - \alpha) h(x)}{m h(x) + (x - \alpha) h'(x)} \end{aligned}$$

Assim concluímos que  $u(x)$  tem uma raiz em  $x = \alpha$  com multiplicidade 1. Logo, podemos usar o método de Newton para encontrar a raiz de  $u(x)$  que teremos convergência quadrática.



## Método para raízes múltiplas

Calculando a derivada de  $u(x)$

$$u(x) = \frac{f(x)}{f'(x)} \quad \Rightarrow \quad u'(x) = \frac{f'(x)f'(x) - f(x)f''(x)}{[f'(x)]^2}$$

## Método para raízes múltiplas

Calculando a derivada de  $u(x)$

$$u(x) = \frac{f(x)}{f'(x)} \Rightarrow u'(x) = \frac{f'(x)f'(x) - f(x)f''(x)}{[f'(x)]^2}$$

Usando o método de Newton para  $u(x)$

$$x_{k+1} = x_k - \frac{u(x_k)}{u'(x_k)} = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)} \frac{[f'(x_k)]^2}{f'(x_k)f'(x_k) - f(x_k)f''(x_k)}$$

## Método para raízes múltiplas

Calculando a derivada de  $u(x)$

$$u(x) = \frac{f(x)}{f'(x)} \Rightarrow u'(x) = \frac{f'(x)f'(x) - f(x)f''(x)}{[f'(x)]^2}$$

Usando o método de Newton para  $u(x)$

$$x_{k+1} = x_k - \frac{u(x_k)}{u'(x_k)} = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)} \frac{[f'(x_k)]^2}{f'(x_k)f'(x_k) - f(x_k)f''(x_k)}$$

que resulta no seguinte método

$$x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)f'(x_k)}{f'(x_k)^2 - f(x_k)f''(x_k)}$$

## Método para raízes múltiplas

Calculando a derivada de  $u(x)$

$$u(x) = \frac{f(x)}{f'(x)} \Rightarrow u'(x) = \frac{f'(x)f'(x) - f(x)f''(x)}{[f'(x)]^2}$$

Usando o método de Newton para  $u(x)$

$$x_{k+1} = x_k - \frac{u(x_k)}{u'(x_k)} = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)} \frac{[f'(x_k)]^2}{f'(x_k)f'(x_k) - f(x_k)f''(x_k)}$$

que resulta no seguinte método

$$x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)f'(x_k)}{f'(x_k)^2 - f(x_k)f''(x_k)}$$

**Obs:** nesse método além de  $f'(x)$  precisamos também de  $f''(x)$ , mas por outro lado não é preciso conhecer a multiplicidade  $m$  da raiz procurada.

## Método para raízes múltiplas

Por fim, uma outra alternativa é reformular o problema de encontrar as raízes de forma que o novo problema tenha apenas uma raiz.

## Método para raízes múltiplas

Por fim, uma outra alternativa é reformular o problema de encontrar as raízes de forma que o novo problema tenha apenas uma raiz.

A forma mais fácil de fazer isso é calcular a  $(m - 1)$ -ésima derivada de  $f(x)$  e então resolver o problema [Atkinson, p.90]

$$f^{(m-1)}(x) = 0$$

## Método para raízes múltiplas

Por fim, uma outra alternativa é reformular o problema de encontrar as raízes de forma que o novo problema tenha apenas uma raiz.

A forma mais fácil de fazer isso é calcular a  $(m - 1)$ -ésima derivada de  $f(x)$  e então resolver o problema [Atkinson, p.90]

$$f^{(m-1)}(x) = 0$$

### Exemplo

$$f(x) = -4.68999 + 9.1389x - 5.56x^2 + x^3$$

A raiz é  $\alpha = 1.23$  com multiplicidade  $m = 2$ . Derivando uma vez

$$f'(x) = 9.1389 - 11.12x + 3x^2$$

Podemos então aplicar o método de Newton para  $f'(x) = 0$  para encontrar a raiz.  $\square$

## Aceleração de Aitken

Vimos que a ordem de convergência do método do ponto fixo é linear, e que esta será tão rápida quanto menor for o valor de  $\phi'(\alpha)$ .

Podemos acelerar a convergência do MPF através de um método conhecido como aceleração de Aitken. A idéia básica do método é a partir de uma sequência  $\{x_k\}$  que converge de forma linear, calcular uma sequência  $\{\hat{x}_k\}$ , a qual converge mais rápido para  $\alpha$ .



## Aceleração de Aitken

Vimos que a ordem de convergência do método do ponto fixo é linear, e que esta será tão rápida quanto menor for o valor de  $\phi'(\alpha)$ .

Podemos acelerar a convergência do MPF através de um método conhecido como aceleração de Aitken. A idéia básica do método é a partir de uma sequência  $\{x_k\}$  que converge de forma linear, calcular uma sequência  $\{\hat{x}_k\}$ , a qual converge mais rápido para  $\alpha$ .

Do Teorema do Ponto Fixo e do estudo da convergência do método, temos que

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \frac{\alpha - x_k}{\alpha - x_{k-1}} = \phi'(\alpha)$$

para  $x_k = \phi(x_{k-1})$ ,  $k = 1, 2, \dots$ . Portanto podemos escrever

$$\alpha - x_k \approx \lambda(\alpha - x_{k-1})$$

onde  $\lambda = \phi'(\alpha)$ ,  $|\lambda| < 1$ .

## Aceleração de Aitken

Vamos reescrever  $\alpha - x_k \approx \lambda(\alpha - x_{k-1})$  da seguinte forma

$$\alpha - x_k \approx \lambda\alpha - \lambda x_{k-1}$$

## Aceleração de Aitken

Vamos reescrever  $\alpha - x_k \approx \lambda(\alpha - x_{k-1})$  da seguinte forma

$$\begin{aligned}\alpha - x_k &\approx \lambda\alpha - \lambda x_{k-1} \\ -\lambda\alpha + \alpha - x_k &\approx -\lambda x_{k-1}\end{aligned}$$

## Aceleração de Aitken

Vamos reescrever  $\alpha - x_k \approx \lambda(\alpha - x_{k-1})$  da seguinte forma

$$\begin{aligned}\alpha - x_k &\approx \lambda\alpha - \lambda x_{k-1} \\ -\lambda\alpha + \alpha - x_k &\approx -\lambda x_{k-1} \\ \alpha(1 - \lambda) - x_k &\approx -\lambda x_{k-1}\end{aligned}$$

## Aceleração de Aitken

Vamos reescrever  $\alpha - x_k \approx \lambda(\alpha - x_{k-1})$  da seguinte forma

$$\begin{aligned}\alpha - x_k &\approx \lambda\alpha - \lambda x_{k-1} \\ -\lambda\alpha + \alpha - x_k &\approx -\lambda x_{k-1} \\ \alpha(1 - \lambda) - x_k &\approx -\lambda x_{k-1} \\ \alpha(1 - \lambda) &\approx x_k - \lambda x_{k-1}\end{aligned}$$

## Aceleração de Aitken

Vamos reescrever  $\alpha - x_k \approx \lambda(\alpha - x_{k-1})$  da seguinte forma

$$\begin{aligned}\alpha - x_k &\approx \lambda\alpha - \lambda x_{k-1} \\ -\lambda\alpha + \alpha - x_k &\approx -\lambda x_{k-1} \\ \alpha(1 - \lambda) - x_k &\approx -\lambda x_{k-1} \\ \alpha(1 - \lambda) &\approx x_k - \lambda x_{k-1} \\ \alpha &\approx \frac{x_k - \lambda x_{k-1}}{1 - \lambda}\end{aligned}$$

## Aceleração de Aitken

Vamos reescrever  $\alpha - x_k \approx \lambda(\alpha - x_{k-1})$  da seguinte forma

$$\begin{aligned}\alpha - x_k &\approx \lambda\alpha - \lambda x_{k-1} \\ -\lambda\alpha + \alpha - x_k &\approx -\lambda x_{k-1} \\ \alpha(1 - \lambda) - x_k &\approx -\lambda x_{k-1} \\ \alpha(1 - \lambda) &\approx x_k - \lambda x_{k-1} \\ \alpha &\approx \frac{x_k - \lambda x_{k-1}}{1 - \lambda}\end{aligned}$$

Se  $\lambda$  fosse um valor conhecido, poderíamos substituir na equação anterior para encontrar o valor de  $\alpha$ .

Vamos manipular a equação anterior e escrevê-la de outra forma.

## Aceleração de Aitken

$$\alpha \approx \frac{x_k - \lambda x_{k-1} + \lambda x_k - \lambda x_k}{1 - \lambda}$$



## Aceleração de Aitken

$$\begin{aligned}\alpha &\approx \frac{x_k - \lambda x_{k-1} + \lambda x_k - \lambda x_k}{1 - \lambda} \\ &\approx \frac{x_k - \lambda x_k}{1 - \lambda} + \frac{\lambda x_k - \lambda x_{k-1}}{1 - \lambda}\end{aligned}$$

## Aceleração de Aitken

$$\begin{aligned}\alpha &\approx \frac{x_k - \lambda x_{k-1} + \lambda x_k - \lambda x_k}{1 - \lambda} \\ &\approx \frac{x_k - \lambda x_k}{1 - \lambda} + \frac{\lambda x_k - \lambda x_{k-1}}{1 - \lambda} \\ &\approx x_k + \frac{\lambda x_k - \lambda x_{k-1}}{1 - \lambda}\end{aligned}$$

## Aceleração de Aitken

$$\begin{aligned}\alpha &\approx \frac{x_k - \lambda x_{k-1} + \lambda x_k - \lambda x_k}{1 - \lambda} \\ &\approx \frac{x_k - \lambda x_k}{1 - \lambda} + \frac{\lambda x_k - \lambda x_{k-1}}{1 - \lambda} \\ &\approx x_k + \frac{\lambda x_k - \lambda x_{k-1}}{1 - \lambda} \\ \alpha &\approx x_k + \frac{\lambda}{1 - \lambda} (x_k - x_{k-1})\end{aligned}$$

## Aceleração de Aitken

$$\begin{aligned}\alpha &\approx \frac{x_k - \lambda x_{k-1} + \lambda x_k - \lambda x_k}{1 - \lambda} \\ &\approx \frac{x_k - \lambda x_k}{1 - \lambda} + \frac{\lambda x_k - \lambda x_{k-1}}{1 - \lambda} \\ &\approx x_k + \frac{\lambda x_k - \lambda x_{k-1}}{1 - \lambda} \\ \alpha &\approx x_k + \frac{\lambda}{1 - \lambda}(x_k - x_{k-1})\end{aligned}$$

Temos que  $\lambda = \phi'(\alpha)$ . Poderíamos aproximar  $\lambda$  por

$$\lambda \approx \frac{\alpha - x_k}{\alpha - x_{k-1}}$$

entretanto, não conhecemos  $\alpha$ .

## Aceleração de Aitken

Considere a seguinte razão

$$\lambda_k = \frac{x_k - x_{k-1}}{x_{k-1} - x_{k-2}}$$

## Aceleração de Aitken

Considere a seguinte razão

$$\lambda_k = \frac{x_k - x_{k-1}}{x_{k-1} - x_{k-2}}$$

para ver que  $\lambda_k$  é uma aproximação de  $\lambda$  a medida que  $x_k$  se aproxima de  $\alpha$ , escreva

$$\frac{x_k - x_{k-1}}{x_{k-1} - x_{k-2}} = \frac{\phi(x_{k-1}) - \phi(x_{k-2})}{x_{k-1} - x_{k-2}} = \phi'(c_n)$$

onde  $c_n$  está entre  $x_k$  e  $x_{k-1}$ .

## Aceleração de Aitken

Considere a seguinte razão

$$\lambda_k = \frac{x_k - x_{k-1}}{x_{k-1} - x_{k-2}}$$

para ver que  $\lambda_k$  é uma aproximação de  $\lambda$  a medida que  $x_k$  se aproxima de  $\alpha$ , escreva

$$\frac{x_k - x_{k-1}}{x_{k-1} - x_{k-2}} = \frac{\phi(x_{k-1}) - \phi(x_{k-2})}{x_{k-1} - x_{k-2}} = \phi'(c_n)$$

onde  $c_n$  está entre  $x_k$  e  $x_{k-1}$ . Portanto, a medida que vamos nos aproximando de  $\alpha$ , o número  $c_n$  também se aproxima de  $\alpha$ . Então

$$\lambda_k \rightarrow \lambda \text{ para } x_k \rightarrow \alpha$$

## Aceleração de Aitken

Juntando tudo isso, podemos obter

$$\hat{x}_k = x_{k-1} + \frac{\lambda_k}{1 - \lambda_k}(x_k - x_{k-1})$$

com

$$\lambda_k = \frac{x_k - x_{k-1}}{x_{k-1} - x_{k-2}}$$

onde  $\hat{x}_k$  é chamado de extrapolação de Aitken de  $\{x_k, x_{k-1}, x_{k-2}\}$  e  $\hat{x}_k \approx \alpha$ .



## Aceleração de Aitken

Juntando tudo isso, podemos obter

$$\hat{x}_k = x_{k-1} + \frac{\lambda_k}{1 - \lambda_k}(x_k - x_{k-1})$$

com

$$\lambda_k = \frac{x_k - x_{k-1}}{x_{k-1} - x_{k-2}}$$

onde  $\hat{x}_k$  é chamado de extrapolação de Aitken de  $\{x_k, x_{k-1}, x_{k-2}\}$  e  $\hat{x}_k \approx \alpha$ . Substituindo  $\lambda_k$  e manipulando a expressão, chegamos a

$$\hat{x}_k = x_k - \frac{(x_k - x_{k-1})^2}{x_k - 2x_{k-1} + x_{k-2}}$$

## Aceleração de Aitken

O método pode ser usado da seguinte forma: dado  $x_0$ , calculamos

$$x_1 = \phi(x_0), \quad x_2 = \phi(x_1),$$

e assim aplicamos a fórmula de Aitken para calcular  $\hat{x}_2$ . Em seguida, usamos  $\hat{x}_2$  como novo valor de partida, isto é, calculamos

$$x_3 = \phi(\hat{x}_2), \quad x_4 = \phi(x_3),$$

e usamos  $\hat{x}_2$ ,  $x_3$  e  $x_4$  para calcular  $\hat{x}_4$ , e assim por diante.

# Aceleração de Aitken

## Exemplo

Encontre a raiz de  $f(x) = 6.28 - x + \sin(x)$  usando o processo iterativo  $x_{k+1} = 6.28 + \sin(x)$  e usando o este mesmo processo com a aceleração de Aitken.

## Solução do Exemplo

Neste caso a raiz é  $\alpha = 6.015503072$ , sendo assim temos que

$$\phi'(x) = \cos(x) \quad \Rightarrow \quad \phi'(\alpha) \approx 0.96$$

o que implica em uma convergência muito lenta para a raiz usando o MPF. Veja.

# Aceleração de Aitken

## Solução do Exemplo

Usando  $x_{k+1} = 6.28 + \sin(x)$  temos

$$x_0 = 6$$

$$x_1 = 6.28 + \sin(6) = 6.28 - 0.279415 = 6.000585$$

$$x_2 = 6.28 + \sin(6.000585) = 6.28 - 0.278854 = 6.001146$$

$$x_3 = 6.28 + \sin(6.001146) = 6.001685$$

$$x_4 = 6.28 + \sin(6.001685) = 6.002202$$

$$x_5 = 6.28 + \sin(6.002202) = 6.002700$$

$$x_6 = 6.28 + \sin(6.002202) = 6.003178$$

$$x_7 = \dots$$

# Aceleração de Aitken

## Solução do Exemplo

Usando a aceleração de Aitken temos

$$x_0 = 6$$

$$x_1 = 6.28 + \sin(6) = 6.28 - 0.279415 = 6.000585$$

$$x_2 = 6.28 + \sin(6.000585) = 6.28 - 0.278854 = 6.001146$$

# Aceleração de Aitken

## Solução do Exemplo

Usando a aceleração de Aitken temos

$$x_0 = 6$$

$$x_1 = 6.28 + \sin(6) = 6.28 - 0.279415 = 6.000585$$

$$x_2 = 6.28 + \sin(6.000585) = 6.28 - 0.278854 = 6.001146$$

$$\hat{x}_2 = x_2 - \frac{(x_2 - x_1)^2}{x_2 - 2x_1 + x_0} = 6.014259$$

# Aceleração de Aitken

## Solução do Exemplo

Usando a aceleração de Aitken temos

$$x_0 = 6$$

$$x_1 = 6.28 + \sin(6) = 6.28 - 0.279415 = 6.000585$$

$$x_2 = 6.28 + \sin(6.000585) = 6.28 - 0.278854 = 6.001146$$

$$\hat{x}_2 = x_2 - \frac{(x_2 - x_1)^2}{x_2 - 2x_1 + x_0} = 6.014259$$

$$x_3 = 6.28 + \sin(6.014259) = 6.014304$$

$$x_4 = 6.28 + \sin(6.014304) = 6.014347$$

# Aceleração de Aitken

## Solução do Exemplo

Usando a aceleração de Aitken temos

$$x_0 = 6$$

$$x_1 = 6.28 + \sin(6) = 6.28 - 0.279415 = 6.000585$$

$$x_2 = 6.28 + \sin(6.000585) = 6.28 - 0.278854 = 6.001146$$

$$\hat{x}_2 = x_2 - \frac{(x_2 - x_1)^2}{x_2 - 2x_1 + x_0} = 6.014259$$

$$x_3 = 6.28 + \sin(6.014259) = 6.014304$$

$$x_4 = 6.28 + \sin(6.014304) = 6.014347$$

$$\hat{x}_4 = x_4 - \frac{(x_4 - x_3)^2}{x_4 - 2x_3 + \hat{x}_2} = 6.015272$$



# Aceleração de Aitken

## Solução do Exemplo

Usando a aceleração de Aitken temos

$$x_0 = 6$$

$$x_1 = 6.28 + \sin(6) = 6.28 - 0.279415 = 6.000585$$

$$x_2 = 6.28 + \sin(6.000585) = 6.28 - 0.278854 = 6.001146$$

$$\hat{x}_2 = x_2 - \frac{(x_2 - x_1)^2}{x_2 - 2x_1 + x_0} = 6.014259$$

$$x_3 = 6.28 + \sin(6.014259) = 6.014304$$

$$x_4 = 6.28 + \sin(6.014304) = 6.014347$$

$$\hat{x}_4 = x_4 - \frac{(x_4 - x_3)^2}{x_4 - 2x_3 + \hat{x}_2} = 6.015272$$

$$x_5 = \dots$$



## Comparação dos métodos

- ▶ **Bisseção e Falsa Posição:** se a função  $f(x)$  for contínua no intervalo  $[a, b]$  e mudar de sinal nos extremos do intervalo  $f(a)f(b) < 0$ , então temos **garantia de convergência (!!!)**.

## Comparação dos métodos

- ▶ **Bisseção e Falsa Posição:** se a função  $f(x)$  for contínua no intervalo  $[a, b]$  e mudar de sinal nos extremos do intervalo  $f(a)f(b) < 0$ , então temos **garantia de convergência (!!!)**.
- ▶ **Ponto Fixo:** nem todas as escolhas da função de iteração do método do Ponto Fixo são adequadas, pois algumas divergem e outras podem convergir de forma muito lenta.

O MPF irá convergir se:

- ▶  $\phi(x)$  e  $\phi'(x)$  contínuas num intervalo  $I$  centrado em  $\alpha$
- ▶  $|\phi'(x)| < 1, \forall x \in I$

# Comparação dos métodos

- ▶ **Newton**; possui critérios mais restritivos para convergência.
  - ▶ É preciso calcular  $f(x)$  e  $f'(x)$  a cada iteração
  - ▶ Convergência quadrática
  - ▶ Raiz com multiplicidade  $m > 1 \Rightarrow$  convergência lenta.
- ▶ **Secante**: muito parecido com o método de Newton.
  - ▶ Precisa de duas aproximações para calcular uma nova aproximação.
  - ▶ Não é preciso conhecer a derivada.
  - ▶ O cálculo de  $f'(x)$  é obtido de forma aproximada.
  - ▶ Convergência super-linear

# Comparação dos métodos

- ▶ Existem situações que o método de Newton pode falhar:
  - ▶ má escolha para a aproximação inicial  $x_0$
  - ▶ apresentar uma convergência não quadrática, quando temos raízes com multiplicidade  $m > 1$  ou mesmo quando  $f'(x_k) \approx 0$ .

## Comparação dos métodos

- ▶ Existem situações que o método de Newton pode falhar:
  - ▶ má escolha para a aproximação inicial  $x_0$
  - ▶ apresentar uma convergência não quadrática, quando temos raízes com multiplicidade  $m > 1$  ou mesmo quando  $f'(x_k) \approx 0$ .
- ▶ De forma geral o método de Newton é o mais indicado sempre que for fácil avaliar as condições de convergência e que  $f'(x)$  estiver disponível.

## Comparação dos métodos

- ▶ Existem situações que o método de Newton pode falhar:
  - ▶ má escolha para a aproximação inicial  $x_0$
  - ▶ apresentar uma convergência não quadrática, quando temos raízes com multiplicidade  $m > 1$  ou mesmo quando  $f'(x_k) \approx 0$ .
- ▶ De forma geral o método de Newton é o mais indicado sempre que for fácil avaliar as condições de convergência e que  $f'(x)$  estiver disponível.
- ▶ Se  $f'(x)$  não está disponível ou é uma função muito custosa de se avaliar, então o método da Secante é o mais indicado, uma vez que é o método que converge de forma mais rápida entre os demais.

# Comparação dos métodos

- ▶ Existem situações que o método de Newton pode falhar:
  - ▶ má escolha para a aproximação inicial  $x_0$
  - ▶ apresentar uma convergência não quadrática, quando temos raízes com multiplicidade  $m > 1$  ou mesmo quando  $f'(x_k) \approx 0$ .
- ▶ De forma geral o método de Newton é o mais indicado sempre que for fácil avaliar as condições de convergência e que  $f'(x)$  estiver disponível.
- ▶ Se  $f'(x)$  não está disponível ou é uma função muito custosa de se avaliar, então o método da Secante é o mais indicado, uma vez que é o método que converge de forma mais rápida entre os demais.
- ▶ Podemos ainda usar um método como o da Bissecção/Falsa Posição cuja convergência é garantida para obter uma aproximação inicial mais precisa para ser usada no método de Newton, por exemplo.



## Comparação dos métodos

### Exemplo - (Ruggiero, Exemplo 18)

Considere a seguinte função  $f(x) = e^{-x^2} - \cos(x)$ . Para o método de Newton e do Ponto Fixo usamos:

$$\begin{aligned}f'(x) &= \sin(x) - 2xe^{-x^2} \\ \phi(x) &= \cos(x) - e^{-x^2} + x\end{aligned}$$

Precisão  $\epsilon = 10^{-8}$ . Raiz encontrada  $\alpha = 1.447414$ .

## Comparação dos métodos

### Exemplo - (Ruggiero, Exemplo 18)

Considere a seguinte função  $f(x) = e^{-x^2} - \cos(x)$ . Para o método de Newton e do Ponto Fixo usamos:

$$f'(x) = \sin(x) - 2xe^{-x^2}$$

$$\phi(x) = \cos(x) - e^{-x^2} + x$$

Precisão  $\epsilon = 10^{-8}$ . Raiz encontrada  $\alpha = 1.447414$ .

método	iterações	dados
bisseccção	24	$[1, 2]$
falsa posição	10	$[1, 2]$
ponto fixo	14	$x_0 = 1.5$
newton	4	$x_0 = 1.5$
secante	7	$x_0 = 1, x_1 = 2$



## Comparação dos métodos

### Exemplo - (Ruggiero, Exemplo 19)

Considere a seguinte função  $f(x) = x^3 - x - 1$ . Para o método de Newton e do Ponto Fixo usamos:

$$f'(x) = 3x^2 - 1$$

$$\phi(x) = (x + 1)^{1/3}$$

Precisão  $\epsilon = 10^{-8}$ . Raiz encontrada  $\alpha = 1.324718$ .

## Comparação dos métodos

### Exemplo - (Ruggiero, Exemplo 19)

Considere a seguinte função  $f(x) = x^3 - x - 1$ . Para o método de Newton e do Ponto Fixo usamos:

$$f'(x) = 3x^2 - 1$$

$$\phi(x) = (x + 1)^{1/3}$$

Precisão  $\epsilon = 10^{-8}$ . Raiz encontrada  $\alpha = 1.324718$ .

método	iterações	dados
bissecção	24	$[1, 2]$
falsa posição	18	$[1, 2]$
ponto fixo	10	$x_0 = 1.0$
newton	<b>22</b>	$x_0 = 0$
secante	<b>27</b>	$x_0 = 0, x_1 = 0.5$

## Comparação dos métodos

### Exemplo - (Ruggiero, Exemplo 19)

A convergência lenta do método de Newton se deve ao fato do chute inicial  $x_0 = 0$  estar distante da raiz, e ainda porque  $x_0$  gera  $x_1 = 0.5$  como aproximação que está muito próximo de um zero de  $f'(x) = 3x^2 - 1 = 0 \Rightarrow x = \pm\sqrt{3}/3 \approx \pm 0.57$

Idem para o método da Secante.



## Comparação dos métodos

### Exemplo - (Ruggiero, Exemplo 20)

Considere a seguinte função  $f(x) = 4 \sin(x) - e^x$ . Para o método de Newton e do Ponto Fixo usamos:

$$f'(x) = 4 \cos(x) - e^x$$

$$\phi(x) = x - 2 \sin(x) = 0.5e^x$$

Precisão  $\epsilon = 10^{-8}$ . Raiz encontrada  $\alpha = 0.3705581$ .

# Comparação dos métodos

## Exemplo - (Ruggiero, Exemplo 20)

Considere a seguinte função  $f(x) = 4 \sin(x) - e^x$ . Para o método de Newton e do Ponto Fixo usamos:

$$f'(x) = 4 \cos(x) - e^x$$

$$\phi(x) = x - 2 \sin(x) = 0.5e^x$$

Precisão  $\epsilon = 10^{-8}$ . Raiz encontrada  $\alpha = 0.3705581$ .

método	iterações	dados
bisseccção	24	$[0, 1]$
falsa posição	9	$[0, 1]$
ponto fixo	8	$x_0 = 0.5$
newton	4	$x_0 = 0.5$
secante	8	$x_0 = 0, x_1 = 1$



# Outros métodos e problemas

## Outros métodos mais robustos

- ▶ Método pégaso
- ▶ Método Muller (aproximação quadrática)
- ▶ Método de van Wijngaarden-Dekker-Brent
  - ▶ Mais detalhes em [F. F. Campos, Cap. 6, Página 301]
  - ▶ Método usado na função fzero do MATLAB

## Métodos específicos para raízes polinomiais

- ▶ Raízes complexas
- ▶ Mais detalhes em [N. B. Franco, Cap. 3, Página 92]



# Implementações

- ▶ C
  - ▶ Implementação simples.
- ▶ Python
  - ▶ Implementação simples de cada método para estudar os métodos.
  - ▶ Implementação da biblioteca da linguagem. Mais robusta e eficiente.
- ▶ MATLAB
  - ▶ Como usar as funções do ambiente para encontrar raízes.
- ▶ FORTRAN/FORTRAN90
  - ▶ Preparando...

# MATLAB

## fzero

Função `fzero` implementa o método de van Wijngaarden-Dekker-Brent.

Sintaxe:

```
x = fzero(fun,x0)
x = fzero(fun,x0,options)
[x,fval] = fzero(...)
[x,fval,exitflag] = fzero(...)
[x,fval,exitflag,output] = fzero(...)
```

- ▶ `x` é a raiz encontrada
- ▶ `x0` pode ser um escalar ou um vetor com 2 elementos (intervalo)
- ▶ `options` pode ser usado para exibir o resultado de cada passo do método, para especificar a precisão a ser usada, etc

# MATLAB

## fzero - Exemplo de uso

Achar a raiz de  $f(x) = 0.05x^3 - 0.4x^2 + 3 \sin(x)x = 0$  que se encontra no intervalo  $[10, 12]$ .

```
f = @(x) 0.05*x.^3 - 0.4*x.^2 + 3.0 * sin(x)*x  
intv = [11,12]  
[x,fx] = fzero(f,intv)
```

```
x = 11.744  
fx = -2.3093e-13
```

# MATLAB

Também é possível implementar suas próprias funções em MATLAB. O exemplo a seguir implementa o método da Bissecção.

```
function [ r ] = bisection( f, a, b, N, eps )
    if ( f(a) * f(b) > 0 )
        error( 'f(a) e f(b) nao possuem sinais opostos.' );
    end

    for k = 1:N
        c = (a + b)/2;
        if ( abs(b - a) < eps )
            r = c;
            return;
        end
        if ( f(c)*f(a) < 0 )
            b = c;
        else
            a = c;
        end
    end
    error( 'o metodo nao convergiu' );
end
```

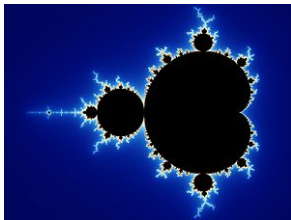
## Extra: Fractais

### Definição (Fractal)

*Um fractal é um objeto geométrico que pode ser dividido em partes, cada uma das quais semelhante ao objeto original.*

*Diz-se que os fractais têm infinitos detalhes, são geralmente autossimilares e independem de escala. Em muitos casos um fractal pode ser gerado por um padrão repetido, tipicamente um processo recorrente ou iterativo.*

*Referência: Wikipedia, Fractal*



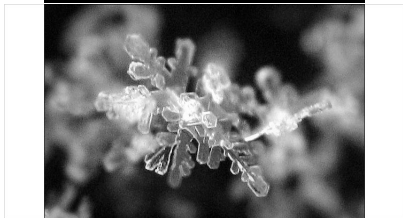
## Extra: Fractais

Cientificamente, fractais podem ser usados para descrever objetos altamente irregulares.

### Aplicações

- ▶ compressão de imagem
- ▶ mecânica dos fluidos (turbulência)
- ▶ cosmologia
- ▶ sismologia
- ▶ biologia (crescimento bacteriano, árvores, etc..)
- ▶ música/arte
- ▶ teoria do caos
- ▶ etc etc etc

## Extra: Fractais



## Extra: Fractais e o método de Newton

Vamos usar o método de Newton para gerar alguns fractais. Agora iremos trabalhar com funções complexas da variável  $z \in \mathbb{C}$ ,  $z = x + iy$ , onde  $i = \sqrt{-1}$ .



## Extra: Fractais e o método de Newton

Vamos usar o método de Newton para gerar alguns fractais. Agora iremos trabalhar com funções complexas da variável  $z \in \mathbb{C}$ ,  $z = x + iy$ , onde  $i = \sqrt{-1}$ .

Vamos trabalhar com a seguinte função complexa:

$$f(z) = z^4 + 1 = 0, z \in \mathbb{C}$$

## Extra: Fractais e o método de Newton

Vamos usar o método de Newton para gerar alguns fractais. Agora iremos trabalhar com funções complexas da variável  $z \in \mathbb{C}$ ,  $z = x + iy$ , onde  $i = \sqrt{-1}$ .

Vamos trabalhar com a seguinte função complexa:

$$f(z) = z^4 + 1 = 0, z \in \mathbb{C}$$

as raízes dessa equação são

$$\cos\left(\frac{\pi}{4}(2n+1)\right) + i \sin\left(\frac{\pi}{4}(2n+1)\right), \quad n = 0, 1, 2, 3$$

## Extra: Fractais e o método de Newton

Vamos usar o método de Newton para gerar alguns fractais. Agora iremos trabalhar com funções complexas da variável  $z \in \mathbb{C}$ ,  $z = x + iy$ , onde  $i = \sqrt{-1}$ .

Vamos trabalhar com a seguinte função complexa:

$$f(z) = z^4 + 1 = 0, z \in \mathbb{C}$$

as raízes dessa equação são

$$\cos\left(\frac{\pi}{4}(2n+1)\right) + i \sin\left(\frac{\pi}{4}(2n+1)\right), \quad n = 0, 1, 2, 3$$

Vamos usar a fórmula de Euler

$$e^{ix} = \cos x + i \sin x$$

## Extra: Fractais e o método de Newton

Vamos usar o método de Newton para gerar alguns fractais. Agora iremos trabalhar com funções complexas da variável  $z \in \mathbb{C}$ ,  $z = x + iy$ , onde  $i = \sqrt{-1}$ .

Vamos trabalhar com a seguinte função complexa:

$$f(z) = z^4 + 1 = 0, z \in \mathbb{C}$$

as raízes dessa equação são

$$\cos\left(\frac{\pi}{4}(2n+1)\right) + i \sin\left(\frac{\pi}{4}(2n+1)\right), \quad n = 0, 1, 2, 3$$

Vamos usar a fórmula de Euler

$$e^{ix} = \cos x + i \sin x$$

Para  $n = 0$ , temos que  $\cos\left(\frac{\pi}{4}\right) + i \sin\left(\frac{\pi}{4}\right) = e^{(i\pi/4)}$  então

$$\begin{aligned} f(e^{(i\pi/4)}) &= (e^{(i\pi/4)})^4 + 1 = e^{i\pi} + 1 \\ &= \cos(\pi) + i \sin(\pi) + 1 \\ &= -1 + 0 + 1 = 0 \end{aligned}$$

## Extra: Fractais e o método de Newton

A ideia básica de gerar o fractal de Newton é a seguinte:

- ▶ Escolha uma função complexa como p. ex.  $f(z) = z^4 + 1$
- ▶ Escolha uma coleção de chutes iniciais  $z_0$  para as raízes
- ▶ Execute o método de Newton para cada chute inicial
- ▶ Nesse exemplo, cada chute inicial irá convergir para alguma das 4 raízes
- ▶ Vamos colorir cada chute inicial no plano com uma cor, a qual estará associada com a raiz que aquele chute inicial convergiu
- ▶ O brilho da cor irá depender do número de iterações para convergir

Para ilustrar o algoritmo, iremos apresentar uma implementação em Python, usando a biblioteca PIL para manipular e criar imagens.

## Extra: Fractais e o método de Newton

```
from PIL import Image
from math import *

delta = 1.0e-6    # precisao
res = 500         # tamanho da imagem (qto menor mais rapido)
iters = 30        # numero de iteracoes (qto mais alto, mais brilho)

# area para desenhar (-1,-1) a (1,1)
xa,xb = -1.0, 1.0
ya,yb = -1.0, 1.0

# cria uma imagem para pintar, inicialmente toda preta
img = Image.new("RGB", (res, res), (0,0,0))

# calcula solucoes de  $z^4 + 1 = 0$ 
solutions = [cos((2*n+1)*pi/4)+1j*sin((2*n+1)*pi/4) for n in range(4)]
colors = [(1,0,0), (0,1,0), (0,0,1), (1,1,0)]

# continua ...
```

## Extra: Fractais e o método de Newton

```
# loop sobre as partes real/imaginaria para usar como chute inicial
for re in range(0,res):
    zx = re * (xb - xa) / (res - 1) + xa
    for im in range(0,res):
        zy = im * (yb - ya) / (res - 1) + ya
        z = complex(zx,zy)

    for i in range(iters): # metodo de Newton
        try:
            z -= (z**4+1)/(4*z**3)
        except ZeroDivisionError:
            continue
        if (abs(z**4+1) < delta): break

# brilho eh funcao do numero de iteracoes
color_depth = int(iters-i)*255.0/iters

# encontra para qual solucao este chute inicial convergiu
err = [abs(z-root) for root in solutions]
distances = zip(err, range(len(colors)))

# seleciona a cor associada com a solucao
color = [int(i*color_depth) for i in colors[min(distances)[1]]]
img.putpixel((re,im), tuple(color))
```

## Extra: Fractais e o método de Newton

Exemplo:  $f(z) = z^4 + 1$  em  $[-1, -1] \times [1, 1]$ .

