

# Trabalho Prático - Matemática das Coisas

Universidade do Minho

Eduardo Fernando Cruz Henriques [A93186]

Novembro, 2022

Licenciatura em Engenharia Informática

# 1 Introdução

Neste trabalho prático irei aplicar os conhecimentos que adquiri na área do cálculo, da álgebra e da programação ao longo deste semestre para resolver um problema criado por mim.

Neste caso, o problema que escolhi foi:

- descobrir um método para criar uma função a partir de um conjunto de pontos(a função terá que passar nesses pontos);
- analisar o tamanho de cada arco da função;
- obter a distância total percorrida, assumindo que os arcos da função formam um caminho;

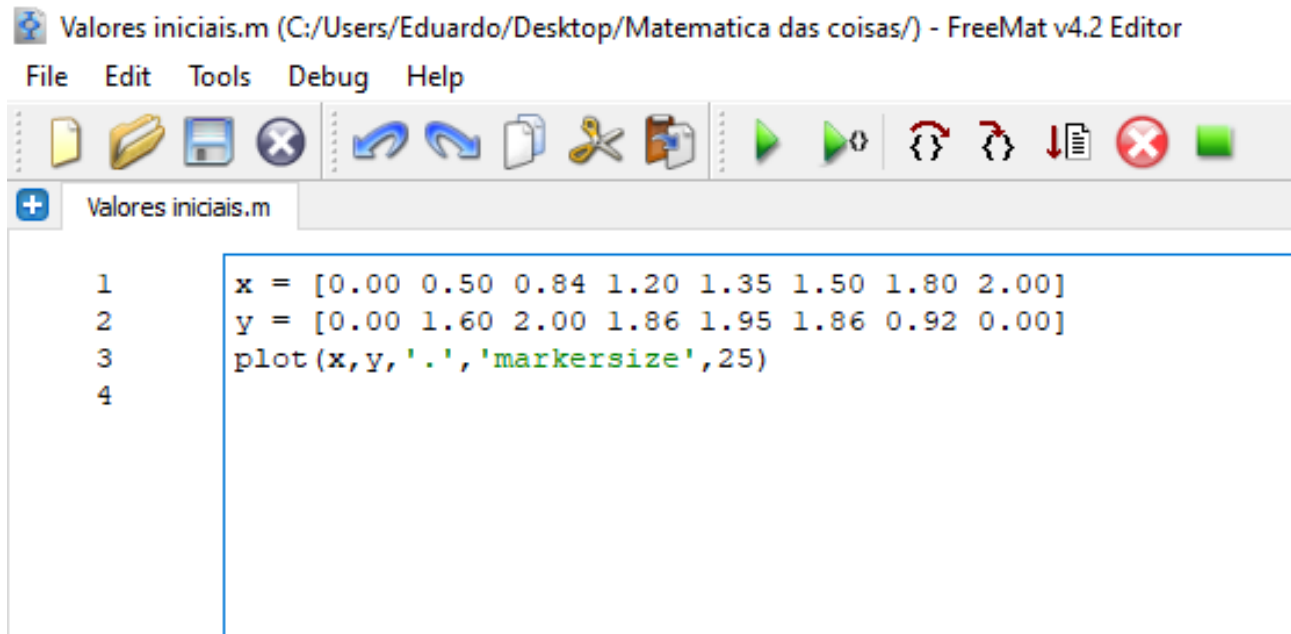
O software usado neste projeto foi o FreeMat e também usei o mecanismo de conhecimento computacional Wolfram Alpha. É de notar que, por exemplo, viajar do ponto  $(0,0)$  para o ponto  $(0,1)$  ou o ponto  $(0,-1)$  significa que foi percorrido 1 km.

# 2 Resolução

## 2.1 Apresentação do problema e metodologia usada

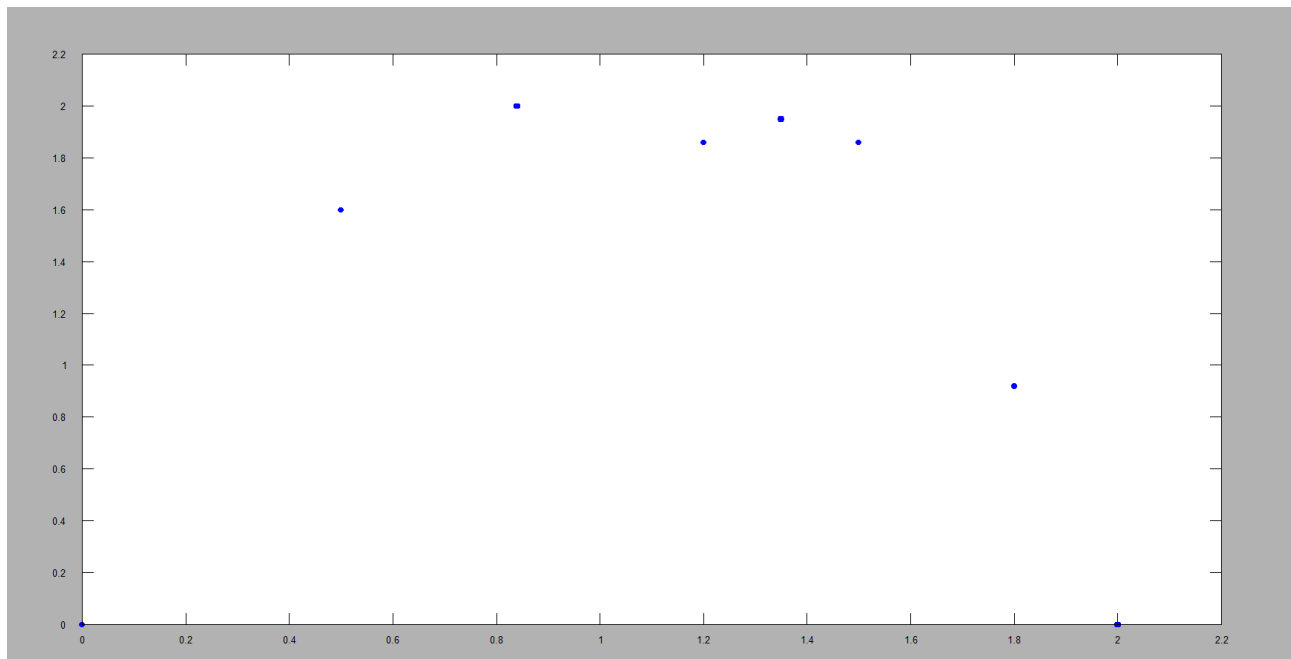
O problema que criei tem base numa situação hipotética onde um robô terá de passar por vários pontos para reabastecer o seu combustível e entregar mercadorias até chegar ao seu destino, mas devido à maneira de como foi construído, nunca poderá andar em linha reta. O seu percurso terá de ser sempre efetuado no trajeto de uma curva.

Assumimos que o terreno é plano e que, num gráfico, qualquer ponto com coordenadas reais  $(x,y)$  é válido para o robô seguir. Ou seja, poderá ir para um ponto  $(-20,-20)$  por exemplo. De acordo com estas condições, apresento os pontos por onde o robô tem que passar(posição inicial do robô é  $(0,0)$ ):



The screenshot shows the FreeMat v4.2 Editor interface. The title bar indicates the file is 'Valores iniciais.m' located at 'C:/Users/Eduardo/Desktop/Matematica das coisas/'. The menu bar includes 'File', 'Edit', 'Tools', 'Debug', and 'Help'. The toolbar contains various icons for file operations, editing, and execution. The script editor displays the following code:

```
1 x = [0.00 0.50 0.84 1.20 1.35 1.50 1.80 2.00]
2 y = [0.00 1.60 2.00 1.86 1.95 1.86 0.92 0.00]
3 plot(x,y, '.', 'markersize',25)
4
```



Irei usar um sistema de equações lineares que será resolvido com o método da Eliminação de Gauss usando pivotação parcial para obter os valores que serão usados para criar uma função polinomial. Também irei usar integrais para calcular o comprimento aproximado dos arcos da função que for gerada.

## 2.2 Resolução

A função polinomial resultante será do tipo:

$$y = ax^7 + bx^6 + cx^5 + dx^4 + ex^3 + fx^2 + gx + h$$

onde as letras a,b,...,h serão obtidas pela resolução de um sistema de 8 equações lineares (porque dei 8 pontos no problema inicial). Irei dar um exemplo de como obter uma das linhas deste sistema e usarei os mesmo método para os restantes.

É necessário manter a ordem dos pontos do enunciado para resolver o sistema corretamente, mas o ponto (0,0) é um mau exemplo para demonstrar a equação.

O exemplo que vou dar é o ponto (0.5, 1.6):

$$0.5^7 + 0.5^6 + 0.5^5 + 0.5^4 + 0.5^3 + 0.5^2 + 0.5^1 + 1 = 1.6$$

Usando esta lógica para os restantes pontos obtemos o seguinte sistema:

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0.007812 & 0.015625 & 0.03125 & 0.0625 & 0.125 & 0.25 & 0.5 & 1 \\ 0.295090 & 0.35130 & 0.41821 & 0.49787 & 0.59270 & 0.7056 & 0.84 & 1 \\ 3.58318 & 2.98598 & 2.48832 & 2.0736 & 1.728 & 1.44 & 1.2 & 1 \\ 8.17215 & 6.05344 & 4.48403 & 3.32151 & 2.46038 & 1.8225 & 1.35 & 1 \\ 17.0859375 & 11.390625 & 7.59375 & 5.0625 & 3.375 & 2.25 & 1.5 & 1 \\ 61.2220032 & 34.012224 & 18.89568 & 10.4976 & 5.832 & 3.24 & 1.8 & 1 \\ 128 & 64 & 32 & 16 & 8 & 4 & 2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \\ d \\ e \\ f \\ g \\ h \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1.60 \\ 2.0 \\ 1.86 \\ 1.95 \\ 1.86 \\ 0.92 \\ 0 \end{bmatrix}$$

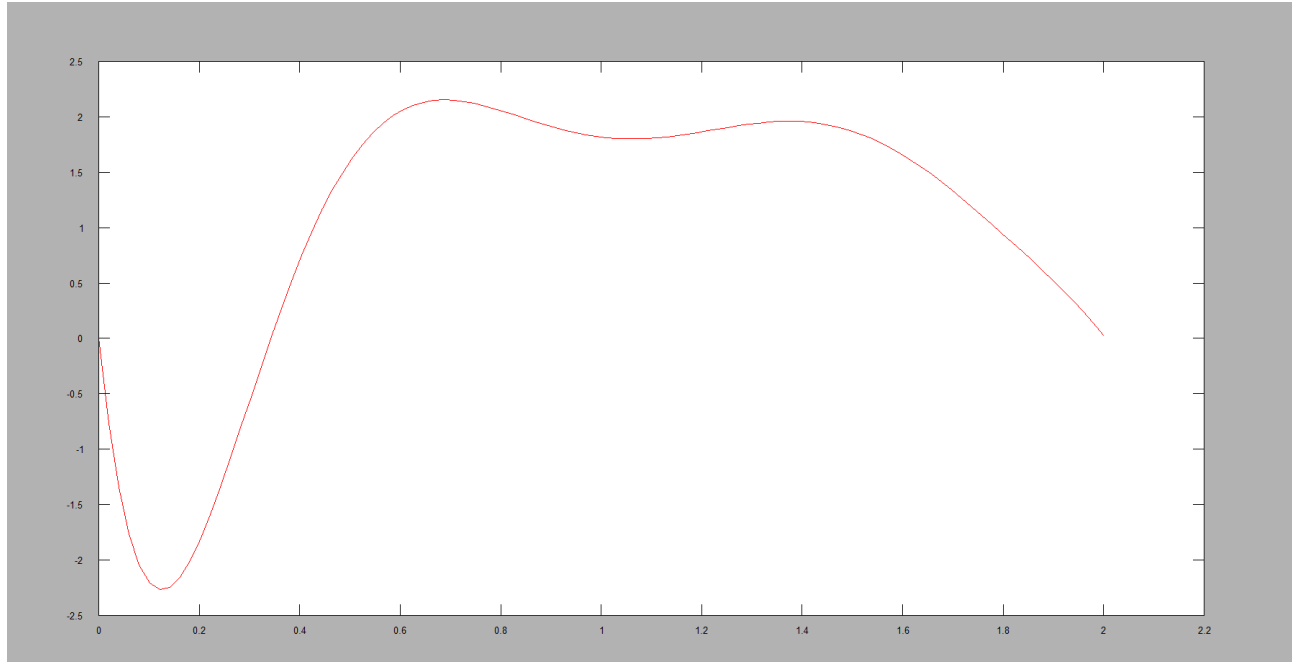
Que também pode ser escrito da seguinte maneira:

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0.007812 & 0.015625 & 0.03125 & 0.0625 & 0.125 & 0.25 & 0.5 & 1 & 1.60 \\ 0.295090 & 0.35130 & 0.41821 & 0.49787 & 0.59270 & 0.7056 & 0.84 & 1 & 2.0 \\ 3.58318 & 2.98598 & 2.48832 & 2.0736 & 1.728 & 1.44 & 1.2 & 1 & 1.86 \\ 8.17215 & 6.05344 & 4.48403 & 3.32151 & 2.46038 & 1.8225 & 1.35 & 1 & 1.95 \\ 17.08594 & 11.39063 & 7.59375 & 5.0625 & 3.375 & 2.25 & 1.5 & 1 & 1.86 \\ 61.22200 & 34.01222 & 18.89568 & 10.4976 & 5.832 & 3.24 & 1.8 & 1 & 0.92 \\ 128 & 64 & 32 & 16 & 8 & 4 & 2 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

E, quando é resolvido usando a Eliminação de Gauss com Pivotação Parcial (EGPP), nos dá os valores:

$$\begin{bmatrix} a \\ b \\ c \\ d \\ e \\ f \\ g \\ h \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -12.1848 \\ 102.7056 \\ -348.7127 \\ 605.7161 \\ -562.2871 \\ 259.4908 \\ -42.9127 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Colocando estes valores na fórmula inicial e traçando o gráfico, obtemos:



Que traça um dos caminhos possíveis que o robô tomou, apesar de não ser o caminho ótimo. Precisamos de criar pontos intermédios entre as paragens para combustível para tornar o caminho mais eficiente.

Agora iremos calcular o comprimento do arco da função que criamos entre os pontos  $x = 0$  km e  $x = 2.0$  km para determinar a distância que o robô percorreu.

A fórmula para calcular o comprimento o arco de uma função entre  $a$  e  $b$  é:

$$\int_a^b \sqrt{1 + [f'(x)]^2} dx$$

onde:

- $a = 0$ ;
- $b = 2$ ;
- $f(x)$  é a função traçada acima;

Esta fórmula não pode ser usada quando a função é não derivável em pelo menos um dos pontos do intervalo  $[a,b]$ . Como a função do gráfico acima é polinomial, é contínua e derivável em todo o seu domínio.

Vamos começar por derivar a função que traçamos. A função  $f(x)$ :

$$y = -12.1848x^7 + 102.7056x^6 - 348.7127x^5 + 605.7181x^4 - 562.2871x^3 + 259.4908x^2 - 42.9127x + 0$$

Irá-se tornar em  $f'(x)$ :

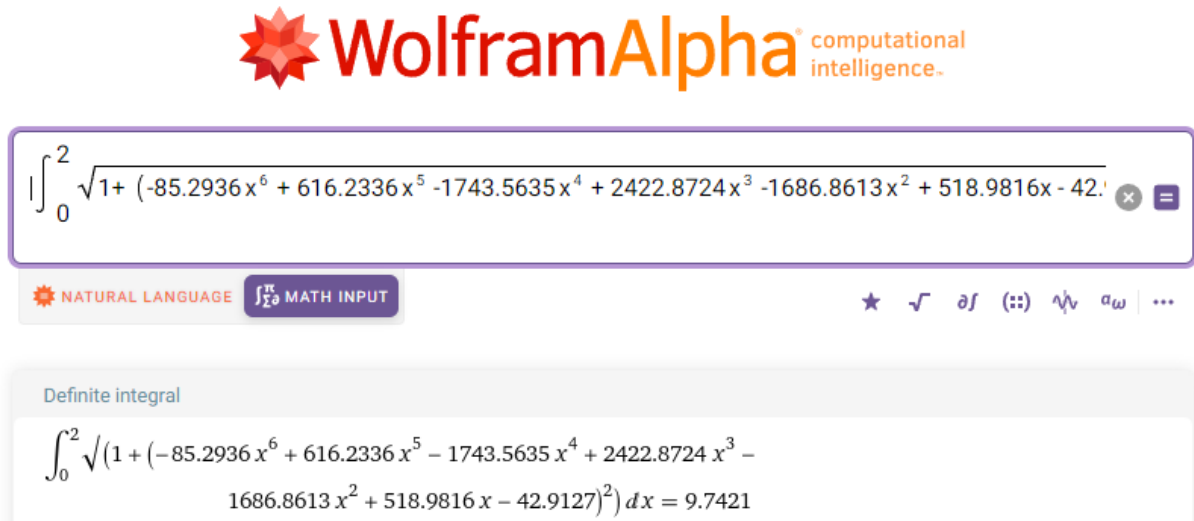
$$y = -85.2936x^6 + 616.2336x^5 - 1743.5635x^4 + 2422.8724x^3 - 1686.8613x^2 + 518.9816x - 42.9127$$

Colocando os valores na fórmula, teremos de resolver o seguinte integral para obter a distância:

$$\int_0^2 \sqrt{1 + (-85.2936x^6 + 616.2336x^5 - 1743.5635x^4 + 2422.8724x^3 - 1686.8613x^2 + 518.9816x - 42.9127)^2} dx$$

Resolvi este integral usando o Wolfram Alpha, devido ao suporte reduzido do FreeMat para computar integrais de funções neste contexto.

No final, obtive o seguinte resultado:



The screenshot shows the Wolfram Alpha logo at the top. Below it is a search bar containing the integral expression:  $\int_0^2 \sqrt{1 + (-85.2936x^6 + 616.2336x^5 - 1743.5635x^4 + 2422.8724x^3 - 1686.8613x^2 + 518.9816x - 42.9127)^2} dx$ . Below the search bar are buttons for "NATURAL LANGUAGE" and "MATH INPUT". To the right of these buttons are icons for star, square root, partial derivative, double colon, vector, and omega. Below the search bar, the result is displayed: "Definite integral" followed by the same integral expression and the result "9.7421".

O robô percorreu aproximadamente 9.75 km no caminho que sugeri com a resolução do problema para entregar todas as mercadorias.

### 3 Conclusão

Após realizar este trabalho, consegui expandir o meu nível de conhecimento de métodos matemáticos, assim como melhorar a minha capacidade de resolução de problemas e adquirir conhecimentos sobre o software FreeMat e sobre a área de programação em geral.

Deixo em baixo um anexo para um repositório do GitHub com os ficheiros que usei para a resolução do trabalho, e as fontes que usei para adquirir informação dos métodos que usei.

Repositório: <https://github.com/EduardoHenriques/Matematica-Das-Coisas>

### 4 Bibliografia

- Documentação do software FreeMat: <https://sourceforge.net/projects/freemat/files/FreeMat4/FreeMat-4.1.pdf/download>
- Website WolframAlpha: <https://www.wolframalpha.com/>
- Artigo sobre a resolução de sistemas de equações lineares: <https://pt.scribd.com/document/110707326/Solution-of-Linear-Systems-of-Equations-in-Matlab-Freemat-Octave-and-Scilab-by-www-freemat-info>
- Artigo sobre o cálculo da distância de um arco de uma função entre dois pontos: <https://www.mathsisfun.com/calculus/arc-length.html>