Universidad Autónoma de Baja California Ingeniería en Computación



Facultad de Ciencias Químicas e Ingeniería
Organización y Arquitectura de Computadoras

Práctica 9

Zavala Román Irvin Eduardo

Grupo: 551

20/10/2021

Periodo 2021-2

Objetivo

Seleccionar las instrucciones de control de flujo del programa adecuadas, para desarrollar aplicaciones de sistemas basados en microprocesador, mediante el análisis de su funcionalidad, de forma responsable y eficiente.

Desarrollo

- 1. Cree un programa llamado P9.asm que contenga las siguientes rutinas:
 - a) printNumBase: imprime el número en EAX en el formato según la base dada en el registro BL. La representación del número en caracteres ASCII además de desplegarse en pantalla, también se almacena en una cadena en memoria apuntada por ESI.

En el código anterior se ejemplifica la impresión del registro EAX en decimal y hexadecimal, sin embargo, el procedimiento debe ser funcional para cualquier base solicitada que sea imprimible de acuerdo al límite de caracteres en la tabla ASCII. El procedimiento debe ser genérico, no realice invocaciones a printBin o printHex, haga la conversión por medio de divisiones.

- b) SetBit: activa un bit del registro EAX. El número de bit a activar está dado por CL.
- c) ClearBit: desactiva un bit del registro EAX. El número de bit a desactivar está dado por CL.
- d) NotBit: invierte un bit del registro EAX. El número de bit a invertir está dado por CL.
- e) TestBit: copia un bit del registro EAX a la bandera de acarreo. El bit a copiar está dado por CL.

Resultado

```
El codigo es NASM queda de la siguiente manera:
%include "pc_io.inc"
section .data
section .bss
      cad resb 32
      cadena
                  resb 32
           resb 32
      aux
section .text
      global _start:
_start:
      call clrscr
      mov eax, 0F4567h
      mov ebx, 10
      call printNumBase ;Si convierto F4567 a decimal la salida debe ser 1000807
      call salto
      mov edx,cadena ;Para ver si se guardo el resultado de printNumBase en
      cadena
      call puts
      call salto
                   ;Si activo el 3er bit de eax, el 7 se convierte en F
      mov ecx,3
      call setBit
      call salto
                   ;Se deberia desacer el cambio del setBit
      mov ecx,3
      call clearBit
      call salto
      mov ecx, 4 ;Si niego el 4to bit el F4567 deberia pasar a F4577
      call notBit
      call salto
      mov ecx, 3 ;Si recorro con carry el 3er bit deberia quedar en cf
      call testBit
                  ;FIN
      mov eax, 1
      mov ebx,0
      int 80h
printNumBase:
      push eax
                   ;Salvamos los registros
      push ecx
```

```
push edx
      mov edx,0
                   ;Reseteo edx y ecx para las divisiones
      mov ecx,0
.division:
      div ebx
                   ;eax=eax/ebx, edx=eax%ebx
      add edx,'0'
                   ;Convierto edx a caracter
      cmp edx,'9'
      jbe .push_edx
.push_edx:
      push edx
                   ;Guardo edx en la pila
      inc ecx
      mov edx, 0 ;Reseteo edx
      cmp eax,0
                   ;Si eax es diferente de 0 es porque no se acabo la division
      ine .division
      mov ebx,0
.print:
      pop edx
      mov eax, edx
      mov esi,cadena
      mov byte[esi+ebx],al
      inc ebx
      loop .print
      pop edx
                   ;Recuperar registros de la pila
      pop ecx
      pop eax
      ret
setBit:
      mov esi,cad ;Pa ver que hay en eax
      call printHex
      call salto
      mov ebx,1
      shl ebx,cl
      or eax,ebx
      mov esi,cad
      call printHex
      ret
clearBit:
      mov esi,cad ;Pa ver que hay en eax
      call printHex
      call salto
      mov ebx,1
      shl ebx,cl
      not ebx
      and eax,ebx
      mov esi,cad
      call printHex
```

```
notBit:
      mov esi,cad ;Pa ver que hay en eax
      call printHex
      call salto
      mov ebx.1
      shl ebx,cl
      xor eax, ebx
      mov esi,cad
      call printHex
      ret
testBit:
      push eax
      mov esi,cad ;Pa ver que hay en eax
      call printHex
      call salto
      mov ebx,1
      shl ebx.cl
      mov ecx,ebx
      rcr eax,cl
      pop eax
      ret
printHex:
      pushad
      mov edx, eax
      mov ebx, 0fh
      mov cl, 28
.nxt:shr eax,cl
.msk:and eax,ebx
      cmp al, 9
      jbe .menor
      add al,7
.menor:add al,'0'
      mov byte [esi],al
      inc esi
      mov eax, edx
      cmp cl, 0
      je .print
      sub cl, 4
      cmp cl, 0
      ja .nxt
      je .msk
.print:mov eax, 4
      mov ebx, 1
      sub esi, 8
      mov ecx, esi
      mov edx, 8
```

```
int 80h
      popad
      ret
salto:
      push eax
                   ;SALTO
      mov al,10
      call putchar
      int 80h
      pop eax
      ret
```

Dando el siguiente resultado:



Figura 1: Resultado del P9.asm

Conclusión

El enmascaramiento es algo que ya habíamos es sencillo de aplicar en NASM si sabemos como funcionan de antemano, aparte esta practica me forzó a usar saltos condicionados para poder bifurcar el código y obtener el resultado deseado, aunque la aplicación de los ciclos pudo ser mejor, cumple con lo especificado aplicando lo visto en clase.

Dificultades en el desarrollo

El código de conversión me costó bastante en todos los aspectos, desde saber de donde empezar hasta la propia codificación, pero aun así se logró hacer la función.