

Departamento de Lenguajes y Ciencias de la Computación Universidad de Málaga

# Conjuntos y Sistemas Difusos (Lógica Difusa y Aplicaciones)

# 3. Caracterización de Conjuntos Difusos: Entropía, Energía, Especificidad, Marcos de Conocimiento, Codificación/Decodificación y Relaciones Difusas



E.T.S.I. Informática

J. Galindo Gómez

## Medidas de Difuminación: ENTROPÍ A

• ENTROPÍA (Entropy) H: Concepto introducido por Shannon y Weaver (1949).

$$H(p_1,...,p_n) = -\sum_{i=1}^n p_i \log p_i$$

donde  $p_i \hat{\mathbf{I}}$  [0,1] son las probabilidades de que ocurran los sucesos de  $X=\{x_1,x_2,\ldots,x_n\}$ , por lo que  $p_1+p_2+\ldots+p_n=1$ .

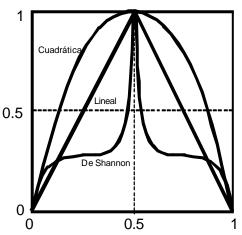
- Mide la incertidumbre que hay en un experimento de naturaleza probabilística.
- Situaciones Límite:
  - 1. Si todos los eventos son igual de probables (p=1/n), la Entropía alcanza su máximo valor:  $H(p_1, p_2, \ldots, p_n) \le H(1/n, \ldots, 1/n)$ .
    - Ejemplo:  $n=2 \Rightarrow (p_1=p \text{ y } p_2=1-p)$ :  $H(p_1,p_2)=-p\log p-(1-p)\log (1-p)$ » Si p=1/2, entonces la Entropía alcanza su máximo valor, ya que
      - los 2 eventos son equiprobables:  $H(p_1, p_2) = -1/2 (-1) 1/2 (-1) = 1$
  - 2. Si un evento es el único posible (su probabilidad es 1), entonces la Entropía alcanza su menor valor, 0: H(0, ..., 1, ..., 0) = 0.
- Entropía Ponderada: Se añade un peso  $w_i > 0$  a cada sumando:

$$H(p_1,...,p_n) = -\sum_{i=1}^n w_i p_i \log p_i$$

# Medidas de Difuminación: ENTROPÍ A

- **Definamos** una función h (Ebanks, 1983):  $h: [0,1] \otimes [0,1]$ , que se aplicará a los valores de un conj. difuso y que cumple 6 propiedades:
  - 1. <u>Puntiaguda</u>:  $h(A(x_i)) = 0 \hat{U} A(x_i)\hat{I} \{0,1\}$ (valores extremos: completa exclusión o completa pertenencia).
  - 2. Valor Máximo de  $h(A(x_i))$   $\hat{U}$   $A(x_i)=1/2$ , de forma que h(1/2)=1.
  - 3. Monótona: Creciente en el intervalo [0,1/2] y decreciente en [1/2,1].
  - 4. <u>Valoración</u>:  $h(\max\{A(x_i),A(x_i)\})+h(\min\{A(x_i),A(x_i)\})=h(A(x_i))+h(A(x_i))$ .
  - 5. Resolución:  $h(A(x_i)) \, {}^{3} \, h(A^*(x_i))$ , siendo  $A^*$  una versión afilada de A:
    - $A(x_i) \stackrel{3}{=} 1/2 \quad P \quad A^*(x_i) \stackrel{3}{=} A(x_i)$
    - $A(x_i) < 1/2$  Þ  $A*(x_i) < A(x_i)$
  - 6. <u>Simetria</u>:  $h(A(x_i)) = h(A(1-x_i))$ .
- **Ejemplos:** 
  - 1. Función Lineal:  $\int 2u$ , si  $u\hat{1}$  [0,1/2)  $h(u) = \{ 2(1-u), \text{ si } u \hat{1} [1/2,1] \}$
  - 2. Función Cuadrática: h(u) = 4u(1-u).
  - 3. Función de Shannon:

$$h(u) = -u \log u - (1-u) \log(1-u).$$

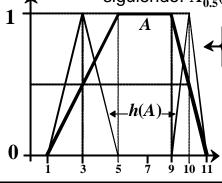


## Medidas de Difuminación: ENTROPÍ A

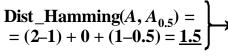
- ENTROPÍA H de un Conjunto Difuso A:  $H(A) = \sum_{i=1}^{n} h(A(x_i))$ 
  - H cumple las 6 propiedades anteriores.
    - En un universo  $\infty$  la  $\Sigma$  es una integral.
  - Si h es la función lineal:
    - Si A es un conjunto difuso triangular, tenemos que:  $H(A) = \hat{A}rea(A)$ .
    - La entropía es el doble de la distancia de Hamming entre A y su 0.5-corte,  $A_{0.5}$ .  $H(A) = 2\sum_{i=1}^{n} \left| A(x_i) - A_{0.5}(x_i) \right|$

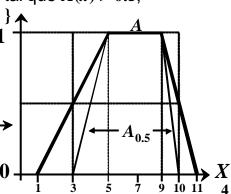
$$H(A) = 2\sum_{i=1}^{n} |A(x_i) - A_{0.5}(x_i)|$$

- El 0.5-corte,  $A_{0.5}$ , se entiende como el conjunto difuso en el que sólo tienen valores mayores a cero los puntos x tal que A(x) > 0.5, siguiendo:  $A_{0.5}(x) = \text{máx} \{ 0, A(x) - (1-A(x)) \}$ 



$$\begin{cases}
H(A) = 4/2 + 2/2 = \\
= 2 + 1 = 3
\end{cases}$$





h(A) A h(A)

# Medidas de Difuminación: ENERGÍ A

• ENERGÍA E de un Conjunto Difuso A: (De Luca, S. Termini, 1974).

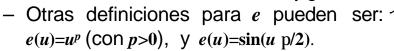
$$E(A) = \sum_{i=1}^{n} e(A(x_i))$$

donde  $e: [0,1] \otimes [0,1]$ , es una función creciente con e(0)=0 y e(1)=1.



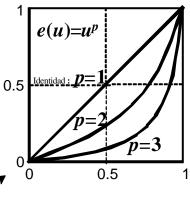
- Si e es la identidad, e(u)=u, la **ENERGÍA** es la **Cardinalidad** (área) del conjunto difuso A:

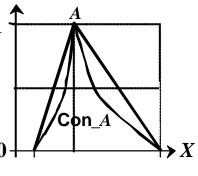
$$E(A) = Card(A) = \sum_{i=1}^{n} A(x_i)$$



- Si  $e(u)=u^2(p=2)$ , la Energía es:
  - Cardinalidad del conj. difuso
     "concentración" de A (Con\_A).
  - El cuadrado de la **distancia Euclídea** entre A y el conjunto vacío ( $\emptyset$ ):

$$E(A) = d^{2}(A,\emptyset) = \text{Card}(\text{Con}_{A}) = \sum_{i=1}^{n} A^{2}(x_{i})$$





### 5

# Difuminación yESPECI FI CI DAD

- ESPECIFICIDAD de un Conjunto Difuso A (Specificity): (Yager, 1983).
  - Mide la dificultad para escoger un único punto de  $\cal A$  como representante de todo el conjunto: A mayor especificidad menor dificultad.
  - Especificidad de A:  $Sp(A) ^3 0$ 
    - $Sp(A)=1 \Leftrightarrow$  Existe un único elemento en Soporte(A) y tiene grado 1.
    - $Sp(A)=0 \Leftrightarrow A(x)=0$ , " $x \hat{I}$  [0,1].
    - $A \stackrel{?}{I} B \stackrel{P}{P} Sp(A) \stackrel{3}{P} Sp(B)$ .
  - Para un <u>universo finito</u>, tenemos que:  $Sp(A) = \sum_{i=1}^{n} \frac{a_i a_{i-1}}{Card(A_{a_i})}$ 
    - Los a<sub>i</sub> son los valores de sus a-cortes.
    - Siempre  $a_0 = 0$ .
    - Card $(A_{ai})$  es el número de elementos para los que A(x) <sup>3</sup>  $a_i$ .
  - **Ejemplo**:  $A = \{0.2/a, 0.4/b, 1/c, 0.8/d, 0.3/e\}$ 
    - Sp(A) = (0.2-0)/5 + (0.3-0.2)/4 + (0.4-0.3)/3 + (0.8-0.4)/2 + (1-0.8)/1 = 0.498
  - Para un <u>universo infinito</u>, la sumatoria se convierte en integral, teniendo en cuenta  $Sp(A) = \int_0^{hgt(A)} \frac{1}{Card(A_a)} da$  que el mayor a es la altura del conjunto A:

### MARCOS de CONOCIMIENTO

- En una aplicación con conjuntos difusos se suelen usar diversos conjuntos difusos normalizados, los cuales forman el MARCO de CONOCIMIENTO (Frame of Cognition, Frame of Knowledge):
  - Etiqueta o Marca Lingüística (linguistic label or linguistic landmark):
     Son los distintos conjuntos difusos, con su nombre o término asociado.
- MARCO de CONOCIMIENTO A: Definición formal de Pedrycz (1990, 1992):
  - $A = \{A_1, A_1, \dots, A_n\}$  P Es una colección de conjuntos difusos definidos en el mismo universo X, que cumple 2 condiciones:
    - 1. Cubrimiento (Coverage): " $x \hat{1} X$ ,  $i=1,...,n, A_i(x) > 0$ .
      - Cualquier elemento de X pertenece al menos a una etiqueta (que lo representa, en algún sentido).
      - Cubrimiento de nivel e  $\hat{I}$  [0,1]: "  $x \hat{I}$  X,  $\hat{I}$  i=1,...,n,/  $A_i(x) > e$ .
    - 2. Solidez Semántica (Semantic Soundness): (de Oliveira, 1993).
      - Los  $A_i$  están normalizados y representan una parte de X, identificada por su término lingüístico.
      - Los  $A_i$  sonsuficientemente disjuntos: Cada término tiene un significado claramente distinto de los demás.
      - El número de conjuntos de A es pequeño: Algunos estudios psicológicos sugieren un máximo de 7±2.

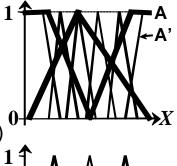
7

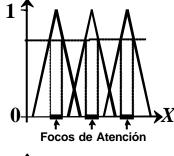
### MARCOS de CONOCIMIENTO

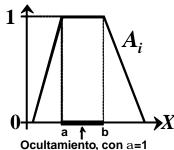
- Conceptos de los Marcos de Conocimiento:
  - 1. <u>Especificidad</u>: Un marco de conocimiento A es más específico que otro A' si todos los elementos de A son más específicos que los de A'.
    - En la Figura, la granularidad de A (líneas gruesas)
       es mayor que la de A' (líneas finas):
       A' es más específico o más fino que A.
  - 2. Foco de Atención o Ámbito de Percepción: Es un a-corte sobre un conjunto  $A_i$  de A.
  - 3. Ocultamiento de Información:

A veces, los elementos z de una región de X son equivalentes por tener igual valor de  $A_i(z)$ .

- El sistema de procesamiento oculta información del valor exacto de todos esos elementos de *X*.
- En un trapecio como el de la Figura,
   si tomamos su 1-corte, tenemos que se hacen indistinguibles todos los valores en el intervalo
   [a,b] sobre un conjunto A<sub>i</sub> de A.





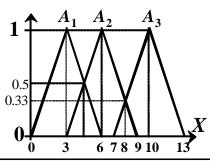


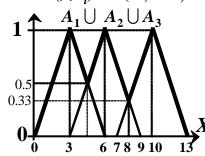
# Ejemplo: Entropía y Energía en A

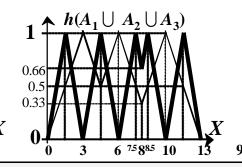
- Sea un código A, con 3 elementos triangulares (±3):  $A_1$ ,  $A_2$  y  $A_3$ .
  - Entropía y Energía del código:  $H(A) = \sum_{i=1}^{n} H(A_i)$ ;  $E(A) = \sum_{i=1}^{n} E(A_i)$ ; Para calcular la Entropía y la Energía, usaremos la función h lineal y la
  - función e identidad respectivamente. Con esto conseguimos que:

$$H(A_i) = E(A_i) = \int_x A_i(x) dx = \text{Area de } A_i$$

- Entropía:  $\triangleright$  Del código A:  $H(A) = H(A_1) + H(A_2) + H(A_3) = 3 + 3 + 3 = 9$ ;
  - $> \text{ De la Uni\'on } : H(\bigcup A_i) = \grave{\mathfrak{h}}^6 \, h(\bigcup A_i) + \grave{\mathfrak{h}}_6^{10} \, h(\bigcup A_i) + \grave{\mathfrak{d}}_{10}^{13} \, h(\bigcup A_i)$ = 3 + 2(0.75 + 0.5) + 1.5 = 7;
  - $\triangleright$  Intersección:  $H(\cap A_i) = H(E) = 0$ ;
- **Energía:**  $\triangleright$  Del código A:  $E(A) = E(A_1) + E(A_2) + E(A_3) = 3 + 3 + 3 = 9$ ;
  - De la Unión :  $E(\bigcup A_i) = 9 0.75 0.33 = 7.92$ ;
  - ightharpoonup Intersección:  $E(\bigcap A_i) = E(E) = 0$ ;







# Ejemplo: Entropía y Energía en A

Si llamamos A+ al resultado de aumentar la especificidad de los elementos de **A**  $(x_i \pm 2)$  y **A**<sup>-</sup> al resultado de **reducirla**  $(x_i \pm 4)$ :

– Entropía:

Del código A:

H(A)De la Unión :  $H(\bigcup A_i)$ 

 $H(\cap A_i)$ ▶ Intersección :

– Energía:

Del código A: E(A)

De la Unión :  $E(\bigcup A_i)$ 

 $E(\bigcap A_i)$ ▷ Intersección :

2+2+2=6;

6 - 0.25 = 5.75;

6 - 0.25/2 = 5.875;

H(E) = 0;

E(E) = 0;

4+4+4=12;

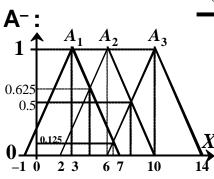
 $2 + (3 \cdot 0.75)/2 + 2 + 2 = 7.125;$ 

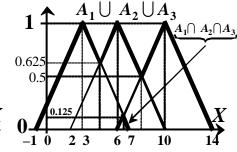
 $(2 \cdot 0.125)/2 = 0.125;$ 

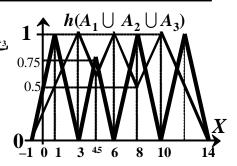
2+2+2=6; 4+4+4=12;

 $12 - 5 \cdot 0.625/2 - 1 = 9.44;$ 

0.125/2 = 0.0625;







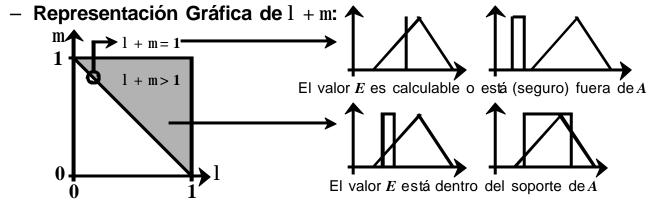
### Codificar/ Decodificar I nformación

- En ocasiones, el sistema difuso de procesamiento necesita:
  - 1. "Codificar" un dato E según un código A: Esta tarea suele llamarse **DIFUMINAR** (fuzzification).
  - 2. Procesarlo de alguna forma (enviarlo por un canal de procesamiento).
  - 3. "Decodificar" el dato obtenido según el código A: Esta tarea suele llamarse **CONCRETAR** (defuzzification) y obtenemos  $\hat{E}$ .
- Esquemas de CODIFICACIÓN DIFUSA: Existen diversos sistemas de difuminación. El más importante es el siguiente:
  - DIFUMINACIÓN usando Medidas de Posibilidad/Necesidad:
    - **POSIBILIDAD** Poss $(A_i, E)$ : Expresa el grado con el que el dato E está superpuesto (intersecciona) con algún componente  $A_i$  del código **A.** Se usa la medida l definida como:  $l = Poss(A_i, E)$ .
    - **NECESIDAD** Nec $(A_i, E)$ : Expresa el grado con el que el dato E está incluido en algún $A_i \in A$ . Medida m:  $| m = 1 - \text{Nec}(A_i, E) = \text{Poss}(\neg A_i, E)$ .
    - **RESULTADO**: Un vector de posibilidades y necesidades con respecto a todos los  $A_i \in A$  (Dubois, Prade, 1988):

 $\{ \mathsf{Poss}(A_1, E), \dots, \mathsf{Poss}(A_n, E), \mathsf{Nec}(A_1, E), \dots, \mathsf{Nec}(A_n, E) \}$ 

### Codificar/ Decodificar I nformación

- Usamos las siguientes medidas, donde  $A \in A$ , y donde E es el dato 1 = Poss(A, E); de entrada que codificamos:  $m = 1 - Nec(A, E) = Poss(\neg A, E);$ 
  - Tres casos posibles:
    - No hay incertidumbre. • 1. l + m = 1
    - **Conflicto:** Es posible que E sea A y  $\neg A$ . • 2. 1 + m > 1Þ
    - 3. l + m < 1Þ **Ignorancia:** E puede ser o no A (falta información).
  - Cuanto mayor sea la distancia de (1 + m) con 1, mayor incertidumbre (conflicto o ignorancia).
    - Cuanto mayor es el valor (1 + m), menor es la especificidad de E.



12

### Mecanismos de Decodificación

- Requisito IDEAL de la Decodificación: Que el resultado de la decodificación sea igual al valor original codificado.
  - Si F es la función de codificación y F<sup>-1</sup> la de decodificación, el objetivo es que: F<sup>-1</sup> (F(E)) = E.
  - Ese requisito es muy difícil de conseguir.
- Existen multitud de sistemas de decodificación:
  - El sistema a elegir depende del código A empleado.
  - En general se emplean sólo las medidas de posibilidad, pues simplifica los cálculos y los hacen más intuitivos.
- **DECODIFICACIÓN para Datos** *crisp* **o Puntuales** (*Pointwise Data*): Sólo conocemos los valores de posibilidad (o necesidad) de cierto dato y queremos reconstruir dicho dato de forma que sea coherente con ellos.
  - Dos familias básicas de sistemas para Decodificación:
    - Que usan los valores modales de los conjuntos difusos del código: Valores con la altura de cada conjunto difuso (los núcleos).
    - Que usan el área de pertenencia de los elementos del código.

13

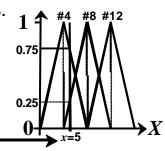
### Decodificación con valores modales

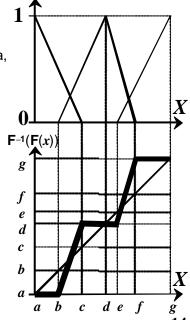
• CENTRO de GRAVEDAD puntual:  $\longrightarrow$  donde  $a_i$  es un valor modal del conjunto  $A_i \in A$  y x es el valor que queremos aproximar.

$$\mathsf{F}^{-1}(\mathsf{F}(x)) = \hat{x} = \frac{\sum_{i=1}^{n} A_i(x) a_i}{\sum_{i=1}^{n} A_i(x)}$$

- Este método obtiene, en general, un valor aproximado de x.
  - Por ejemplo, si las etiquetas de A intersectan en valores menores a 1/2, se produce un efecto escalera al decodificar: Ver Figura a la derecha, donde la recta diagonal es la reconstrucción ideal: F-1 (F(x)) = x.
- Sin embargo, se consigue un <u>valor exacto</u> cuando el código está formado por conjuntos difusos triangulares que se cortan en 1/2 de altura cada dos conjuntos consecutivos.
   # ## #8 #12

• Ejemplo:  $F^{-1}(x) = 4*0.75 + 8*0.25$ = 3 + 2 = 5.





### Decodificación con valores modales

**EXPANSIÓN POLINOMIAL:** 

$$\hat{x} = \frac{\sum_{i=1}^{n} [p_{i0} + p_{i1}A_i(x) + p_{i2}A_i^2(x) + \cdots] a_i}{\sum_{i=1}^{n} [p_{i0} + p_{i1}A_i(x) + p_{i2}A_i^2(x) + \cdots]}$$

- $-a_i$  es un valor modal del conjunto  $A_i$  del código **A.**
- Los valores modales no son sólo ponderados por los valores de posibilidad  $A_i(x)$ , sino por un **polinomio** con sus potencias.
- **EXPANSIÓN LINGÜÍSTICA:**

$$\hat{x} = \frac{\sum_{i=1}^{n} [p_{i1}A_i(x) + p_{i2}A_i^2(x) + p_{i3}A_i^{1/2}(x)] a_i}{\sum_{i=1}^{n} [p_{i1}A_i(x) + p_{i2}A_i^2(x) + p_{i3}A_i^{1/2}(x)]}$$

- Los valores modales son ponderados con los valores de posibilidad  $A_i(x)$ , y con sus modificadores lingüísticos:
  - Concentración, "Mucho":  $A_i^2(x)$ .
  - Dilatación, "Más o menos":  $A_i^{1/2}(x)$ .
- Estos dos últimos sistemas no están libres de error, incluso con etiquetas triangulares de cualquier tipo.

15

# Decodificación con Funciones de A

Se forma un nuevo conjunto difuso A usando las funciones de pertenencia del código A y los valores de posibilidad de la codificación:

 $B_i = A_i \cap L_i \longrightarrow A = \bigcup_{i=1}^n B_i$ 

donde  $\Lambda_i$  (lambda) es el conjunto difuso que toma el valor  $A_i(x)$  en todo el universo del código **A.** 

- A partir de ese nuevo conjunto, pueden aplicarse distintos métodos, entre los que se encuentran los siguientes principalmente:
  - 1. Media de Máximos (MoM): Se calcula la media de los valores que maximizan el conjunto A.
  - Se calcula el centro de gravedad de A:  $\hat{x} = \frac{\int_{x} A(x)x \, dx}{\int_{x} A(x) \, dx}$ - 2. <u>Centro de Gravedad</u> (CoG):
  - 3. Centro de Área (CoA): Se calcula el valor que iguala el área de A que queda a la izquierda y a la derecha:  $\int_{-\infty}^{\hat{x}} A(x) \, dx = \int_{\hat{x}}^{\infty} A(x) \, dx$

# Decodificación con Funciones de A

- Hay multitud de otros métodos basados en los anteriores:
  - Primer Máximo: Se calcula el menor valor de los que maximizanA.
  - Ultimo Máximo: Se calcula el mayor valor de los que maximizan A.
  - CoG de valores importantes: Se calcula el CoG pero evitando aquellas partes de *A* que tengan una altura menor a cierto nivel b.
  - CoA de valores importantes: Se calcula el CoA pero ignorando aquellas partes de *A* que tengan una altura menor a cierto nivel b.

  - <u>CoG potenciado</u> por un factor d: d = 1 : CoG normal. d ® 0: Tiende a MoM.  $\hat{x} = \frac{\int_{x} A^{d}(x)x \ dx}{\int_{x} A^{d}(x) dx}$
- Otros métodos utilizan directamente los **conjuntos**  $B_i$  y sus características (y no la unión de los  $B_i$ ):
  - caracteristicas (y no la unión de los  $B_i$ ):  $-G_i : MoM de B_i (Punto de Máximo Criterio): G_i = \frac{\sum_{i=1}^r M_i : M_i = \max_{x \in X} B_i(x)}{\sum_{i=1}^r M_i : M_i = \max_{x \in X} B_i(x)}$
  - $-S_i$ : Área o Superficie del conjunto  $B_i$ .
  - $W_i$ : Centro de Gravedad del conjunto  $B_i$ :  $W_i = \frac{\int_x B_i(x)x \ dx}{\int_x B_i(x) \ dx}$   $H_i$ : Altura del conjunto  $B_i$ :
  - $-H_i$ : Altura del conjunto  $B_i$ .
- NOTA: El Punto de Máximo Criterio es un valor modal y el Centro de Gravedad no.

# Decodificación con Funciones de A

n es el número de conjuntos  $A_i$  Î A.

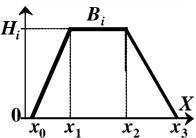
- Métodos basados en el Centro de Gravedad (CoG):
  - CoG ponderado por el área:  $\hat{x} = \sum_{i=1}^{n} S_i \cdot W_i / \sum_{i=1}^{n} S_i$
  - CoG ponderado por la altura:  $\hat{x} = \sum_{i=1}^{n} H_i \cdot W_i / \sum_{i=1}^{n} H_i$
- Métodos basados en el Punto de Máximo Criterio (PMC):
  - PMC ponderado por el área:  $\hat{x} = \sum_{i=1}^{n} S_i \cdot G_i / \sum_{i=1}^{n} S_i$
  - PMC ponderado por la altura:  $\hat{x} = \sum_{i=1}^{n} H_i \cdot G_i / \sum_{i=1}^{n} H_i$
  - Media de PMC:  $\hat{x} = \sum_{i=1}^{n} G_i / m$ , donde m es el número de  $B_i$  con  $G_i > 0$
  - Media del mínimo y máximo PMC:

$$G_{\min} = \min_{i} \{G_i\}; \quad G_{\max} = \max_{i} \{G_i\}; \quad \hat{x} = \frac{G_{\min} + G_{\max}}{2}$$

- Métodos basados en el Conjunto Más Importante:
  - CoG del  $B_i$  de mayor área:  $\hat{x} = W_j : A_j = \max_{i=1,...,n} \{S_i\}$
  - CoG del  $B_i$  de mayor altura:  $\hat{x} = W_j : A_j = \max_{i=1,...,n} \{H_i\}$
  - PMC del  $B_i$  de mayor área:  $\hat{x} = G_j : A_j = \max_{i=1,...,n} \{S_i\}$
  - PMC del  $B_i$  de mayor altura:  $\hat{x} = G_j : A_j = \max_{i=1,...,n} \{H_i\}$

# CoG $W_i$ de un Trapecio Extendido

$$W_{i} = \frac{AreaX_{i}}{Area_{i}} = \frac{\int_{x} B_{i}(x)x \ dx}{\int_{x} B_{i}(x) \ dx}$$



• Si el **conjunto**  $B_i$  es un **Trapecio** con altura  $H_i$ :

$$Area_{i} = \int_{x} B_{i}(x) dx = H_{i} \left( \frac{x_{1} - x_{0}}{2} + x_{2} - x_{1} + \frac{x_{3} - x_{2}}{2} \right) = H_{i} \left( \frac{x_{3} + x_{2} - x_{1} - x_{0}}{2} \right);$$

$$AreaX_{i} = \int_{x} B_{i}(x) x dx = H_{i} \left( \frac{2x_{1}^{2} - x_{1}x_{0} - x_{0}^{2}}{6} + \frac{x_{2}^{2} - x_{1}^{2}}{2} + \frac{x_{3}^{2} - x_{3}x_{2} - 2x_{2}^{2}}{6} \right) =$$

$$= H_{i} \left( \frac{x_{3}^{2} + x_{2}^{2} - x_{1}^{2} - x_{0}^{2} + x_{3}x_{2} - x_{1}x_{0}}{6} \right);$$

• Si  $B_i$  es un <u>Trapecio Extendido</u>, con m+1 puntos:  $\{x_0, x_1, \ldots, x_m\}$ , donde en los extremos el grado es cero:  $B_i(x_0) = B_i(x_m) = 0$ .

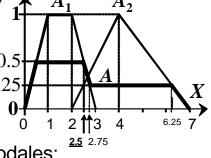
$$Area_{i} = \int_{x} B_{i}(x) dx = \sum_{j=1}^{m-1} B_{i}(x_{j}) \left[ \frac{x_{j+1} - x_{j-1}}{2} \right];$$

$$AreaX_{i} = \int_{x_{0}}^{x_{m}} B_{i}(x) x dx = \sum_{j=1}^{m-1} B_{i}(x_{j}) \left[ \frac{x_{j+1}^{2} - x_{j-1}^{2} + x_{j}x_{j+1} - x_{j}x_{j-1}}{6} \right];$$

19

# Ejemplos de Decodificaciones

- Sea un <u>código A</u>, con dos conjuntos A<sub>1</sub> y A<sub>2</sub>:
  - Codificamos **2.5**:  $A_1(2.5)=0.5$ ,  $A_2(2.5)=0.25$ ;
  - Ptos. Máx. Criterio: PMC( $A_1$ )=1.5, PMC( $A_2$ )=4;



- **Decodificamos**, usando distintas técnicas:
  - CoG puntual, usando los PMC como valores modales:

$$(0.5 \cdot 1.5 + 0.25 \cdot 4)/0.75 = 2.3;$$

- Usando la función  $A = B_1 \cup B_2$ :
  - MoM: Los máximos están en [0.5, 2.5]. Su media es: 1.5;
  - Primer Máximo: 0.5; Último Máximo: 2.5;
  - **CoG**: AreaX(A)/Area(A) =  $6.279/3.125 = \overline{2.01}$ ;
  - CoG de valores importantes con b=0.25: 1.5;
- Usando  $B_1$  y  $B_2$ :  $G_1 = W_1 = 1.5$ ;  $G_2 = 4$ ;  $W_2 = 4.44$ ;  $H_1 = 0.5$ ;  $H_2 = 0.25$ ;  $S_1 = 1.25$ ;  $S_2 = 1.09$ ;
  - CoG ponderado por el área:  $(1.25 \cdot 1.5 + 1.09 \cdot 4.44)/(1.25 + 1.09) = 2.87$ ;
  - CoG ponderado por la altura:  $(0.5 \cdot 1.5 + 0.25 \cdot 4.44)/(0.5 + 0.25) = 2.48$ ;
  - PMC ponderado por el área:  $(1.25 \cdot 1.5 + 1.09 \cdot 4)/(1.25 + 1.09) = 2.66$ ;
  - PMC ponderado por la altura:  $(0.5 \cdot 1.5 + 0.25 \cdot 4)/(0.5 + 0.25) = 2.33$ ;
  - Media de PMC (o del mínimo y máximo PMC):  $(1.5+4)/2 = \overline{2.75}$ ;
  - CoG (o PMC) del  $B_i$  de mayor área (o de mayor altura):  $\underline{1.5}$ ;

### RELACIONES DIFUSAS

- Relación clásica (crisp) entre dos universos de discurso X e Y:
  - Es un subconjunto del producto cartesiano:  $R: X \cap Y \otimes \{0,1\}$ .
    - $R(x,y)=1 \triangleright (x,y) \hat{I}$  R: Los dos elementos están relacionados (related).
    - $R(x,y)=0 P(x,y)\ddot{I} R$ : Los elementos no están relacionados (unrelated).
  - **Ejemplos:** Igual(x,y)={(x,y) | x=y}; Menor(x,y)={(x,y) | x<y};
  - Relaciones n-arias: Relacionan elementos de n universos.
- Relación difusa entre dos universos de discurso X e Y:
  - Subconjunto difuso del producto cartesiano:  $R: X \cap Y \otimes [0,1]$ .
    - **Ejemplo:** x es similar a y (con  $\beta > 0$ ):  $R(x,y) = \begin{cases} \exp(-|x-y|^2/b) & \text{si } |x-y| \le 5 \\ 0 & \text{si } |x-y| > 5 \end{cases}$
    - Dos elementos pueden pertenecer a la relación parcialmente.

### RELACIONES DIFUSAS

- Operaciones sobre Relaciones Difusas:
  - Unión:  $(R \cup W)(x,y) = R(x,y)$  s W(x,y) (usando una s-norma).
  - Intersección:  $(R \cap W)(x,y) = R(x,y)$  t W(x,y) (usando una t-norma).
  - Complemento:  $(\neg R)(x,y) = 1 R(x,y)$ .
  - Trasposición:  $R^T(x,y) = R(y,x)$  (si  $X \in Y$  tienen el mismo universo).
    - Se cumple que:
      - \*  $(\mathbf{R}^T)^T = \mathbf{R}$
      - \*  $(\neg \mathbf{R})^T = \neg (\mathbf{R}^T)$
  - Composición de dos Relaciones Difusas G y W: Una relación G definida en X ´ Z, y otra relación W definida en Z ´ Y, pueden componerse para conseguir una relación R definida en X ´ Y:
    - Composición sup-t:  $R(x, y) = \sup_{z \in \mathcal{I}} \{G(x, z) \mathsf{t} W(z, y)\};$
    - Composición inf-s:  $R(x,y) = \inf_{z \in \mathbb{Z}} \{G(x,z) \le W(z,y)\};$
- Propiedades sobre Relaciones Difusas: " $x\hat{1} X$ , " $y\hat{1} Y$ 
  - Igualdad :  $R = W \hat{U} R(x,y) = W(x,y)$ .
  - Inclusión:  $R \stackrel{.}{I} W \stackrel{.}{U} R(x,y) \stackrel{.}{L} W(x,y)$ .

### Bibliografía

- A, De Luca, S. Termini, "Entropy of L-Fuzzy Sets". Inf. and Control, 24, pp. 55-73, 1974.
- J.V. De Oliveira, "On Optimal Fuzzy Systems with I/O interfaces". Proc. 2nd International Conference on Fuzzy Systems, San Francisco, 1993.
- D. Dubois, H. Prade, "PossibilityTheory: An Approach to Computerized Processing of Uncertainty". Plenum Press, New York, 1988.
- B.R. Ebanks, "On Measures of Fuzziness and their Representations". J. Math. Analysis and Applications, 94, pp. 24-37, 1983.
- W. Pedrycz, "Numerical and Applicational Aspects of Fuzzy Relational Equations". Fuzzy Sets and Systems, 11, pp. 1-18, 1983.
- W. Pedrycz, "Fuzzy Sets Framework for Development of Perceptio Perspective". Fuzzy Sets and Systems, 37, pp. 123-137, 1990.
- W. Pedrycz, "Selected Issues of Frame of Knowledge Representation Realized by Means of Linguistic Labels". Int. Journal of Intelligent Systems, 7, pp.155-170, 1992.
- C.E. Shannon, W.W. Weaver, "The Mathematical Theory of Communication". Urbana, University of Illinois Press, 1949.
- R. Yager, "Entropy and Specificity in a Mathematical Theory of Evidence". Int. Journal General Systems, 9, pp. 249-260, 1983.
- L.A. Zadeh, "Fuzzy Sets and Information Granularity". In Advances in Fuzzy Set Theory and Applications, eds. M. Gupta, R. Ragade, R.R. Yager, pp. 3-18. Amsterdam, 1979.