

# Ecuaciones Diferenciales 1

## Universidad Simón Bolívar

EDUARDO GAVAZUT  
CARNET: 13-10524  
ENERO - MARZO 2024

### Clase 1

#### Definiciones Básicas

**Definición 1.** Sea  $x$  una variable independiente,  $y$  una variable dependiente de  $x$  y  $D^{(i)}$  (con  $i \in \mathbb{N} - \{0, +\infty\}$ ) el operador derivación. Una relación

$$\Phi(x, y, Dy, D^{(2)}y, \dots) = 0$$

es llamada una ecuación diferencial.

Una ecuación diferencial se dice que es ordinaria si el operador derivada es el operador derivada en una variable.

**Definición 2.** El orden de una EDO es el orden de la mayor derivada presente en la ecuación.

**Definición 3.** Una EDO se dice lineal si es lineal en términos de las variables  $y, y', y'', \dots, y^{(n)}, \dots$ .

En otro caso, se dice que la EDO es no lineal.

**Definición 4.** Una solución de una EDO es una función  $y = y(x)$  tal que

$$\Phi(x, y(x), y'(x), \dots) = 0$$

#### EDO de Orden 1

**Definición 5.** Una EDO de orden 1 es una ecuación diferencial de tipo

$$\Phi(x, y, y') = 0$$

Si la EDO es lineal, entonces tiene la forma

$$a_1(x)\frac{dy}{dx} + a_0(x)y = f(x), \quad a_1 \neq 0$$

Pasaremos ahora a resolver la EDO general lineal de primer orden mediante el método de los factores integrantes:

Consideremos la ecuación

$$\frac{dy}{dt} + p(t)y = g(t) \tag{1}$$

donde  $p$  y  $g$  son funciones cualesquiera. Multipliquemos esta expresión por una función  $\mu(t)$  y nos queda

$$\mu(t)\frac{dy}{dt} + \mu(t)p(t)y = \mu(t)g(t) \tag{2}$$

Ahora, si consideramos  $\mu$  tal que satisface

$$\frac{d\mu(t)}{dt} = p(t)\mu(t) \tag{3}$$

vemos que el lado izquierdo de 2 es la derivada del producto  $\mu(t)y$ .

Si además asumimos que  $\mu(t)$  es positivo entonces nos queda

$$\frac{d\mu(t)/dt}{\mu(t)} = p(t)$$

La derivada del logaritmo es conocida, entonces por el TFC esto implica que

$$\ln \mu(t) = \int p(t)dt + k$$

Escogiendo  $k = 0$  obtenemos

$$\mu(t) = \exp\left(\int p(t)dt\right)$$

Así, la ecuación 2 equivale a

$$\frac{d}{dt}(\mu(t)y) = \mu(t)g(t)$$

Y se sigue que

$$\mu(t)y = \int \mu(s)g(s) + c$$

Y la solución general de 1 es

$$y = \frac{\int \mu(s)g(s) + c}{\mu(t)}$$

donde  $\mu$  es el factor integrante de la ecuación.

Para aplicar este método vemos que necesitamos dos integraciones: Una para obtener  $\mu$  y otra para obtener  $y$ .

## Clase 2

### El Problema De Cauchy

El problema de Cauchy, también llamado el problema del valor inicial consiste en resolver una ecuación diferencial sujeta a unas ciertas condiciones de frontera o valores iniciales sobre la solución cuando una de las variables que la definen toma un valor determinado.

**Definición 6.** Dado un intervalo  $I$  de la recta real y  $f : I \rightarrow \mathbb{R}^n$  continua. Sea  $x_0 \in \mathbb{R}$  un punto de  $I$ . Diremos que  $y : I \rightarrow \mathbb{R}^n$  es una curva solución del problema de valor inicial

$$\frac{dy}{dx} = f(x, y) \quad \text{con} \quad y(x_0) = y_0$$

si  $y = y(x)$  es diferenciable en  $I$ ,  $\frac{dy}{dx} = f(x, y(x))$  para todo  $x \in I$  e  $y(x_0) = y_0$ .

**Teorema 1.** Sea  $U = [a, b] \times \mathbb{R}$ ,  $f : U \rightarrow \mathbb{R}$  continua en  $U$  y **Lipschitz en  $U$  respecto a la segunda variable**. Para cada  $(x_0, y_0) \in U$  el problema

$$\begin{cases} \frac{dy}{dx} = f(x, y) \\ y(x_0) = y_0 \end{cases}$$

posee una única solución en  $[a, b]$ .

*Demostración.* Aquí va la demostración

□

## Otras EDOs de Primer Orden

Ecuación de Variables Separables: Tienen la forma  $\frac{dy}{dx} = f(x, y) = F(x)G(y)$  y se resuelven tomando

$$\int \frac{dy}{G(y)} = \int F(x)dx + C$$

Utilizando este método se puede modelar el crecimiento poblacional:

$$\begin{cases} \frac{dy}{dt} = ky \\ y(t_0) = y_0 \end{cases}$$

donde  $F(X) = k$  y  $G(y) = y$ . Desarrollando,

$$\int \frac{dy}{y} = k \int dt + C \implies \ln |y| = kt + C$$

La solución general es  $y(t) = e^{kt+C} = k_1 e^{kt}$ ,  $k_1$  constante.

Para la solución particular, tenemos que

$$y_0 = y(t_0) = k_1 e^{kt_0} \implies k_1 = \frac{y_0}{e^{kt_0}} \implies y(t) = y_0 e^{k(t-t_0)}$$