

UNIVERSIDAD DEL VALLE FACULTAD DE INGENIERÍA ESCUELAS DE INGENIERÍA DE SISTEMAS Y COMPUTACIÓN PROGRAMACIÓN FUNCIONAL Y CONCURRENTE

Proyecto Programación Funcional y Concurrente (Documentación)

Edwar Yamir Forero Blanco (2259664)

Faber Alexis Solis Gamboa (2259714)

Santiago Aníbal Carrillo Torres (2259465)

Programación Funcional y Concurrente

Carlos Delgado

Universidad del Valle

Tuluá, Valle del Cauca

Junio 2024

Descripción de la solución.

Link Git Hub: https://github.com/Edwar-Forero/pfc-ayuda-proyecto-2024-I.git

Función Itinerarios:

Organizar los vuelos e itinerarios desde un lugar de salida hacia un destino, posee cierto nivel de

complejidad. Para ello se usa un algoritmo de búsqueda, llamado 'Depth First Search' el

cual requiere un nodo inicial que se identifica como 'ORG', luego de ello, el algoritmo

inicia la visita de todos los nodos que tienen como destino el vuelo actual.

Por esta razón el algoritmo de búsqueda, por sí solo, no se decidió paralelizar, ya que requiere

de una secuencia, la cual se va dando con la listas de vuelos de salida y destino. Lo cual

entorpece la paralelización y no permite un correcto funcionamiento.

Esta primera función posee paralelización de datos en 'dfs', la cual se encarga de organizar los

vuelos que tienen como salida el aeropuerto especificado, para luego usar la función de

búsqueda y organizar itinerarios. Es decir, que se realizará de forma paralela la generación

de los itinerarios, más no, se paraleliza el algoritmo de búsqueda.

Además, se decidió generar otra paralelización de datos en la operación reverse sobre la lista

especificada, con el fin de optimizar lo máximo posible. Se realiza solo la paralelización en

esta operación, para así evitar que la sincronización de datos con la paralelización pasada no

genere conflictos y empeore el resultado.

Función itinerarios tiempo:

En esta función se utilizó tanto paralelización de tareas como de datos. Primero, se divide la

lista de itinerarios en dos mitades. Cada mitad se procesa por separado en

"parallelTiempoTotal", lo que permite un mejor rendimiento al ejecutar estas dos tareas de

manera simultánea. Esto mejora la eficiencia y reduce el tiempo de procesamiento,

especialmente cuando se trabaja con listas de itinerarios grandes. También se utiliza

paralelización de datos para convertir la lista de itinerarios en una colección paralela. Esto

permite que las operaciones sobre la lista de itinerarios, como el mapeo y la clasificación, se

realicen en paralelo.

Función itinerariosEscalasPar:

En esta función se utilizó **paralelización tanto de tareas como de datos** para mejorar el rendimiento y la eficiencia. Primero, se divide la lista de itinerarios en dos mitades. Cada mitad se procesa por separado en la función "calcularEscalasPar", que calcula las escalas de cada itinerario. Al ejecutar estas dos tareas de manera simultánea, se optimiza el uso de recursos y se reduce el tiempo de procesamiento, especialmente para listas grandes de itinerarios. **La paralelización de datos** se aplica para convertir la lista resultante en una colección paralela, lo que permite que operaciones como el mapeo y la clasificación se realicen en paralelo, acelerando así el procesamiento general.

Función itinerariosAirePar:

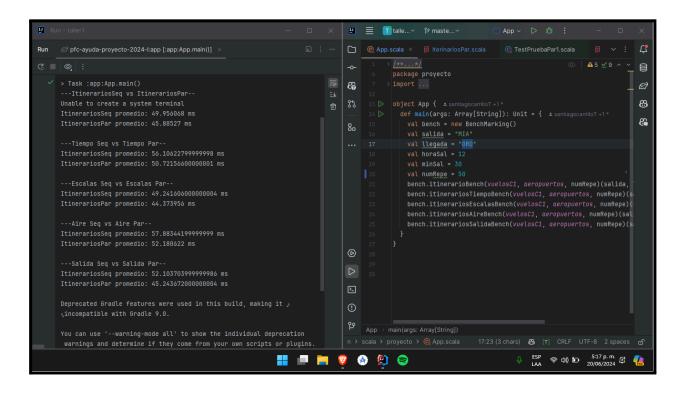
Esta función también se beneficia de la paralelización de tareas y datos. Primero, se divide la lista de itinerarios en dos mitades y cada mitad se procesa por separado en la función "calculoAirePar", que calcula el tiempo total de vuelo de cada itinerario. Al dividir las tareas y ejecutarlas simultáneamente, se mejora significativamente la eficiencia y se reduce el tiempo de procesamiento, especialmente para listas de itinerarios grandes. La paralelización de datos se utiliza para transformar la lista resultante en una colección paralela, permitiendo que las operaciones de mapeo y clasificación se realicen en paralelo y mejorando así el rendimiento global de la función.

Función itinerariosSalidaPar: En esta función se aplica la paralelización de tareas y datos para calcular el itinerario que permite salir lo más tarde posible y llegar a tiempo a la cita. La lista de itinerarios se divide en dos mitades, y cada mitad se procesa por separado en la función "calcularLlegadaPar", que calcula la diferencia entre la hora preferida de llegada y la hora real de llegada del último vuelo del itinerario. Al ejecutar estas tareas de manera simultánea, se mejora la eficiencia y se reduce el tiempo de procesamiento. Además, la paralelización de datos permite convertir la lista resultante en una colección paralela, acelerando las operaciones de mapeo y clasificación para obtener el mejor itinerario.

A continuación, se muestran 2 pruebas donde se compara el rendimiento de los dos métodos de solución (Secuencial y Paralelizado):

Benchmarking.

Prueba 1: "MIA", "ORD" y 50 repeticiones para tomar el promedio de ejecución.



Prueba 2: "PHX", "DTW" y 50 repeticiones:

