

# Especificaciones Filtros IIR analógicos



## ■ Introducción

- Generalmente se dan en términos de la magnitud al cuadrado de la respuesta en frecuencia  $H(\Omega)$  de un filtro paso-bajo analógico.

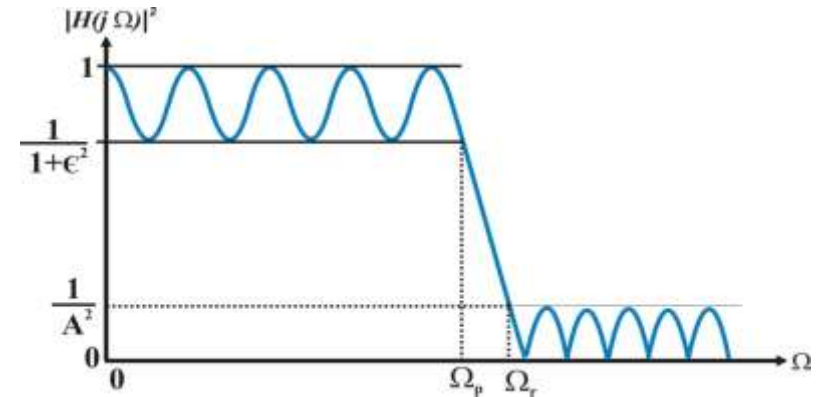
- Siendo,

$\epsilon$  rizado banda de paso

$A$  atenuación banda de rechazo

$\Omega_p$  [rad/s] f. de corte, banda de paso

$\Omega_r$  [rad/s] f. de corte, banda de rechazo



$$\left\{ \begin{array}{l} \text{banda de paso:} \\ \frac{1}{1 + \epsilon^2} \leq |H(j\Omega)|^2 \leq 1, \quad |\Omega| \leq \Omega_p \\ \text{banda de rechazo:} \\ 0 \leq |H(j\Omega)|^2 \leq \frac{1}{A^2}, \quad \Omega_r \leq |\Omega| \end{array} \right.$$



## ■ Introducción ...

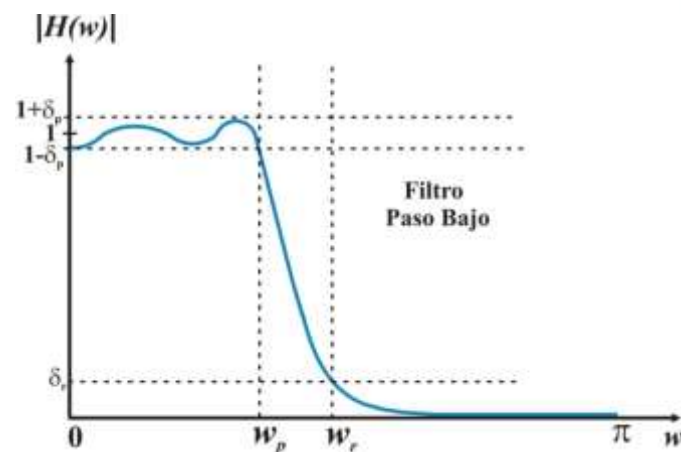
- $\epsilon$  y  $A$  se relacionan con los rizados  $\delta_p$  y  $\delta_r$  según:

$$\epsilon = \frac{2\sqrt{\delta_p}}{1 - \delta_p} \quad A = \frac{1 + \delta_p}{\delta_r}$$

- $\epsilon$  y  $A$  se relacionan con los parámetros relativos de rizado  $R_p$  [dB] y atenuación  $A_r$  [dB] según,

$$\epsilon = \sqrt{10^{R_p/10} - 1}, \quad \text{donde } R_p = -20 \log_{10} \left( \frac{1}{\sqrt{1 + \epsilon^2}} \right)$$

$$A = 10^{\left(\frac{A_r}{20}\right)}, \quad \text{donde } A_r = -20 \log_{10}(A^{-2})$$



## ■ Introducción ...

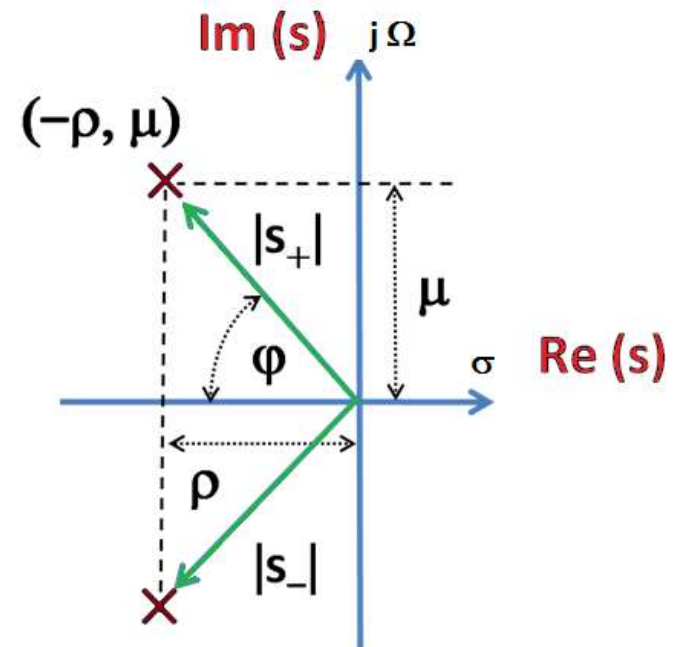
- La relación entre  $H(j\Omega)$  y  $H(s)$  está dada por,

$$H(j\Omega) = H(s) \Big|_{s=j\Omega}$$

- luego,

$$|H(j\Omega)|^2 = H(j\Omega) H^*(j\Omega)$$

$$|H(j\Omega)|^2 = H(s)H(-s)$$



## ■ Introducción ...

- Los ceros y polos de  $|H(j\Omega)|^2$  se distribuyen simétricamente con respecto al eje  $j\Omega$ .
- *filtro con coeficientes reales*: polos y ceros son pares complejos conjugados.
- *filtro estable*: los polos de  $H(j\Omega)$  deben ubicarse en el lado izquierdo del plano-s y los ceros en cualquier lugar.

## ■ Introducción ...

- *Sistema de fase mínima*: todos los ceros deben estar en el semi-plano izquierdo o sobre el eje  $j\Omega$ .
  - *Fase mínima*: diferencia de fase efectiva en las frecuencias  $w=0$  y  $w=1$  igual a cero, es decir,

$$\Theta(\pi) - \Theta(0) = 0$$



## ■ Introducción

- Los filtros prototipos básicos son:
  - F. Butterworth
  - F. Chebyshev Tipo I
  - F. Chebyshev Tipo II
  - Filtro Elíptico

## ■ Características

- Respuesta de magnitud máximamente plana en la banda de paso.
- Suaves variaciones en la banda de transición y de rechazo.
- Sacrifican atenuación en las bandas de paso y rechazo para mejorar la respuesta en la banda de transición.

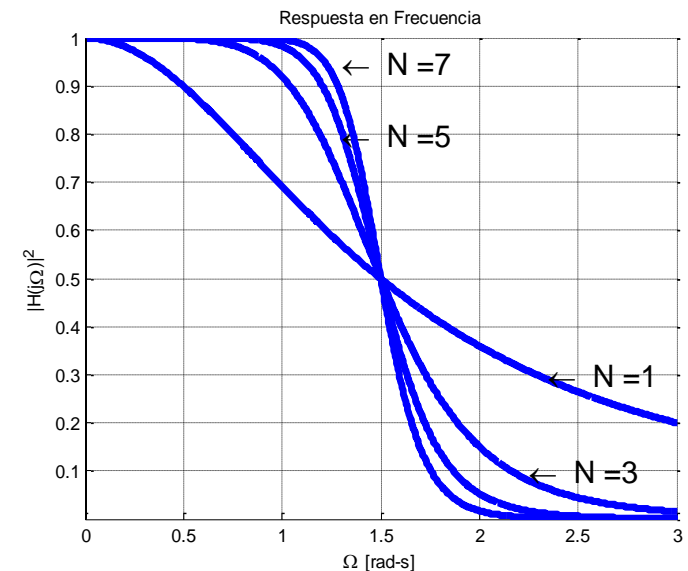
## ■ Magnitud Respuesta de frecuencia $|H(j\Omega)|^2$

- filtro paso-bajo orden  $N$  , todo polos, frecuencia de corte  $\Omega_c$

$$|H(j\Omega)|^2 = \frac{1}{1 + \left(\frac{\Omega}{\Omega_c}\right)^{2N}}$$

## ■ Magnitud Respuesta de frecuencia $|H(j\Omega)|^2 \dots$

- $|H(j0)|^2 = 1$  para todos los valores de  $N$ .
- $|H(j\Omega_c)|^2 = 1/2$  para todos los valores de  $N$ .
- $|H(j\Omega)|^2$  se aproxima a un filtro ideal cuando  $N \rightarrow \infty$ .
- $|H(j\Omega)|^2$  es una función de  $\Omega$  monótonamente decreciente.
- $|H(j\Omega)|^2$  es máximamente plano en  $\Omega = 0$  debido a que todas las derivadas existen y son iguales a cero.





## ■ Función de Transferencia $H(s)$

- Los polos nunca se ubican sobre el eje imaginario y se posicionan sobre el eje real sólo cuando  $N$  es impar.
- $H(s)$  de un filtro paso-bajo causal y estable:

$$H(s) = \frac{\Omega_c^N}{\prod_{i=1}^N (s - p_i)}$$

- sdonde,  $\{p_i\}$  es el subconjunto de polos de  $\{p_k\}$  que se encuentran en el semiplano izquierdo del plano-s.
- $N$  se determina por:

$$N = \frac{\log_{10}(10^{0,1 R_p} - 1) - \log_{10}(10^{0,1 A_r} - 1)}{2 \log_{10}(\Omega_p / \Omega_r)}$$

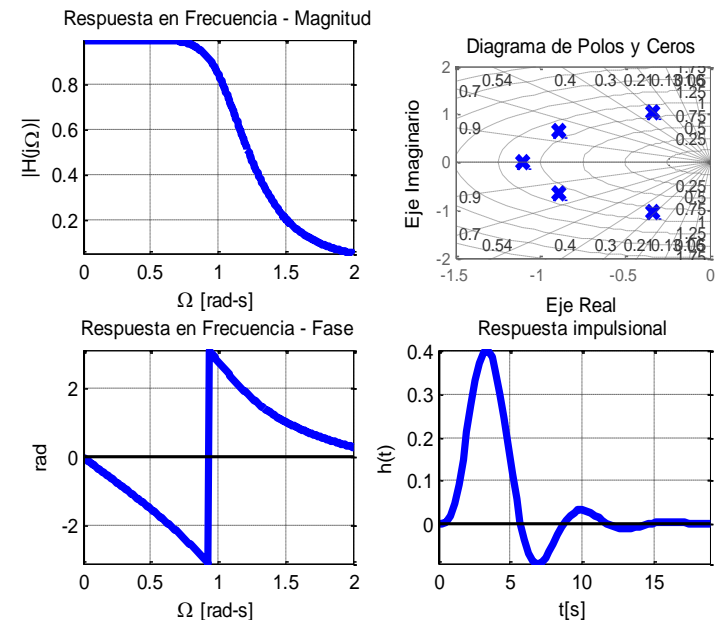
## ■ Ejemplo.

- Obtener un filtro con las siguientes especificaciones:

$$\Omega_p = 0,3\pi, \quad \Omega_r = 0,4\pi,$$
$$R_p = 8 \text{ dB}, \quad A_r = 18 \text{ dB}$$

## ■ Solución.

- filtro con  $N = 5$ ,  $\delta_1 = 0,4305$  y  $\delta_2 = 0,1801$ .



$$H(s) = \frac{1,6073}{s^5 + 3,5582 s^4 + 6,3305 s^3 + 6,9608 s^2 + 4,7303 s + 1,6073}$$

## ■ Características

- Tipo I: Respuesta ondulada en la banda de paso y monótona en la banda de rechazo.
- Tipo II: Respuesta monótona en la banda de paso y ondulada en la banda de rechazo.
- Presenta una desviación mínima entre el rizado y la respuesta de magnitud sobre una banda de frecuencias.
- Orden de magnitud relativo menor que el filtro Butterworth.

## ■ Filtro Tipo I: Magnitud Respuesta de frecuencia $|H(j\Omega)|^2$

- Filtro paso-bajo orden  $N$ , todo polos,

$$\text{Tipo I:} \quad |H(j\Omega)|^2 = \frac{1}{1 + \epsilon^2 T_N^2\left(\frac{\Omega}{\Omega_c}\right)}$$

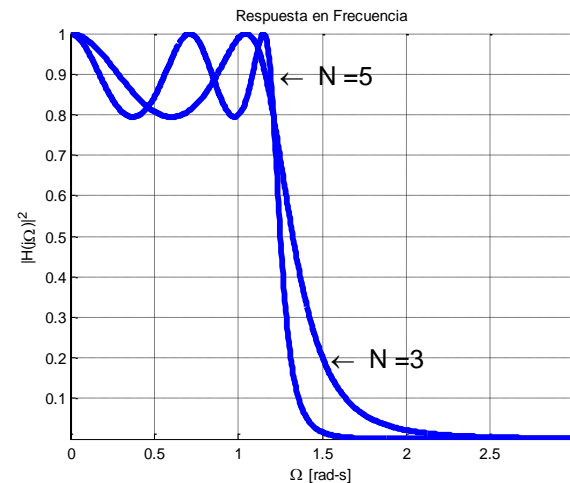
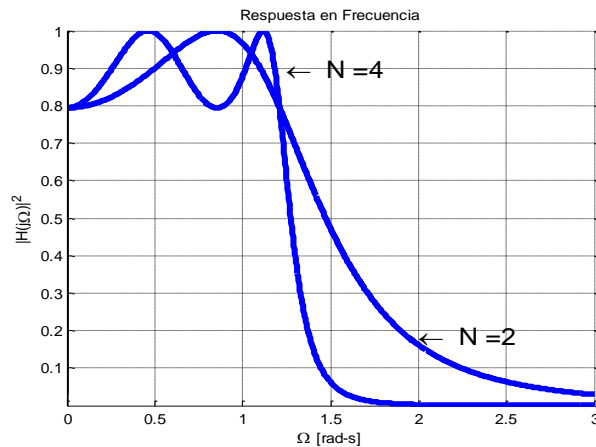
$\Omega_c$  es la frecuencia de corte de -3dB,  $\epsilon$  es el factor de rizado y  $T_N\left(\frac{\Omega_c}{\Omega}\right)$  es el polinomio Chebyshev de grado  $N$  dado por,

$$T_N\left(\frac{\Omega_c}{\Omega}\right) = \begin{cases} \cos\left[N \cos^{-1}\left(\frac{\Omega_c}{\Omega}\right)\right], & 0 \leq \frac{\Omega_c}{\Omega} \leq 1 \\ \cosh\left[N \cosh^{-1}\left(\frac{\Omega_c}{\Omega}\right)\right], & 1 < \frac{\Omega_c}{\Omega} \leq \infty \end{cases}$$

# Filtro Chevyshev – Tipo I

## ■ Magnitud Respuesta de frecuencia $|H(j\Omega)|^2$

- La respuesta cambia para  $N$  par o impar





## ■ Magnitud Respuesta de frecuencia $|H(j\Omega)|^2$

- $|H(j0)|^2 = \begin{cases} \frac{1}{1+\epsilon^2}, & \text{para } N \text{ par} \\ 1, & \text{para } N \text{ impar} \end{cases}$
- $|H(j\Omega_c)|^2 = \frac{1}{1+\epsilon^2}$  para todos los valores de  $N$ .
- $|H(j\Omega)|^2 = \begin{cases} \text{oscila entre } 1 \text{ y } \frac{1}{1+\epsilon^2}, & 0 \leq \Omega \leq \Omega_c \\ \text{decrece monotonamente,} & \Omega > \Omega_c \end{cases}$
- $\left| H\left(j \frac{\Omega_r}{\Omega_p}\right) \right|^2 \leq \frac{1}{A^2}$  en toda la banda de rechazo
- La banda de paso presenta  $N$  mínimos y máximos locales.

## ■ Función de Transferencia Tipo I

- $H(s)$  de un filtro paso-bajo causal y estable:

$$H(s) = \frac{G}{\prod_{k=0}^{N-1}(s - p_k)}$$

- $G$  se selecciona de forma tal que garantice que,

$$H(j0) = \begin{cases} \frac{1}{\sqrt{1 + \epsilon^2}}, & \text{para } N \text{ par} \\ 1, & \text{para } N \text{ impar} \end{cases}$$

- $N$  se determina como,

$$N = \frac{\cosh^{-1}(\sqrt{A^2 - 1}/\epsilon)}{\cosh^{-1}\left(\frac{\Omega_r}{\Omega_p}\right)}$$

- Donde se toma,  $\Omega_c = \Omega_p$

# Filtro Chevyshev – Tipo I

## ■ Ejemplo.

- Obtener un filtro PB con las siguientes especificaciones:

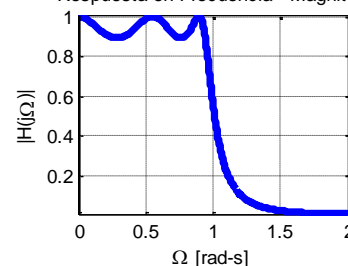
$$\Omega_p = 0,3\pi, \Omega_r = 0,4\pi, R_p = 1 \text{ dB y } A_r = 18 \text{ dB}$$

## ■ Solución.

- Filtro de orden  $N = 5$ ,  $\epsilon = 0,5088$  y  $A = 7,9433$ .
- Función de Transferencia

$$H(s) = \frac{0,0913}{s^5 + 0,8829 s^4 + 1,5001 s^3 + 0,8157 s^2 + 0,4580 s + 0,0913}$$

Respuesta en Frecuencia - Magnitud



Respuesta en Frecuencia - Fase

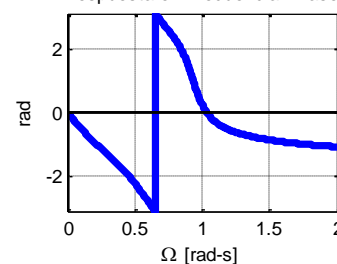
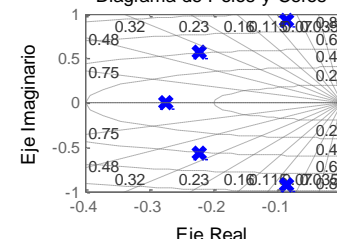
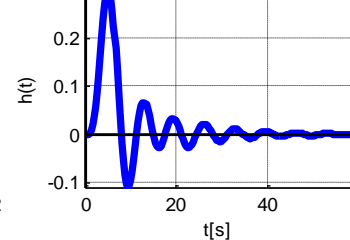


Diagrama de Polos y Ceros



Eje Real

Respuesta impulsional



## ■ Filtro Tipo II: Magnitud Respuesta de frecuencia $|H(j\Omega)|^2$

- Filtro paso-bajo orden  $N$ , contienen polos y ceros.

$$\text{Tipo II:} \quad |H(j\Omega)|^2 = \frac{1}{1 + \left[ \epsilon^2 T_N^2 \left( \frac{\Omega}{\Omega_c} \right) \right]^{-1}}$$

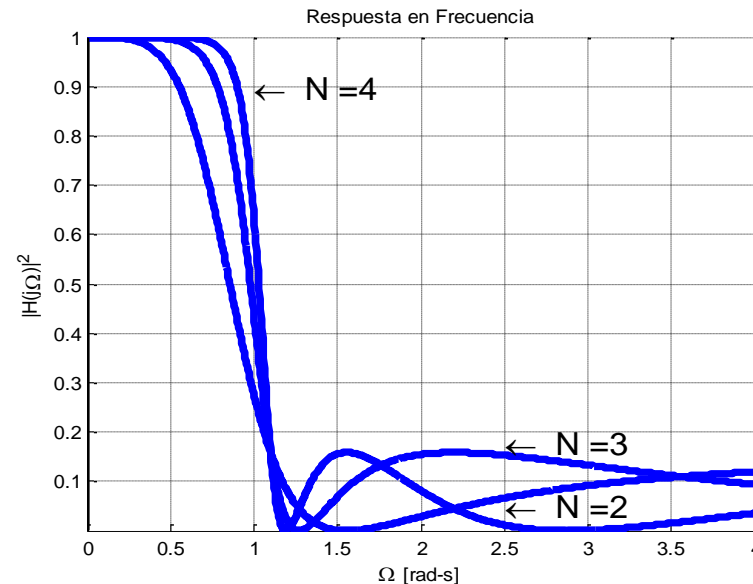
$\Omega_c$  es la frecuencia de corte de -3dB,  $\epsilon$  es el factor de rizado y  $T_N \left( \frac{\Omega_c}{\Omega} \right)$  es el polinomio Chebyshev de grado  $N$  dado por,

$$T_N \left( \frac{\Omega_c}{\Omega} \right) = \begin{cases} \cos \left[ N \cos^{-1} \left( \frac{\Omega_c}{\Omega} \right) \right], & 0 \leq \frac{\Omega_c}{\Omega} \leq 1 \\ \cosh \left[ N \cosh^{-1} \left( \frac{\Omega_c}{\Omega} \right) \right], & 1 < \frac{\Omega_c}{\Omega} \leq \infty \end{cases}$$

# Filtro Chevyshev – Tipo II

## ■ Magnitud Respuesta de frecuencia $|H(j\Omega)|^2$

- El número de rizados en la banda de paso es igual a  $N$ .





## ■ Función de Transferencia Tipo II

- $H(s)$  de un filtro paso-bajo causal y estable:

$$H(s) = K \prod_{k=0}^{N-1} \frac{(s - q_k)}{(s - p_k)}$$

- Los ceros  $q_k$  se ubican sobre el eje imaginario

$$q_k = \begin{cases} \frac{j\Omega_r}{\cos[(2k + 1)\pi/2N]}, & k = 0, 1, \dots, N - 1 \\ \infty & \text{para } k = (N - 1)/2 \text{ si } N \text{ impar} \end{cases}$$

## ■ Función de Transferencia Tipo II ...

- Los polos  $p_k$  se ubican en

$$p_k = \sigma_k + \Omega_k, \quad \text{con} \quad \begin{cases} \sigma_k = \frac{\Omega_r \mu_k}{\mu_k^2 + v_k^2} \\ \Omega_k = \frac{-\Omega_r v_k}{\mu_k^2 + v_k^2} \end{cases}, \quad k = 0, 1, 2, \dots, N-1$$

- donde,

$$\begin{aligned} \mu_k &= -a \Omega_p \operatorname{sen} \left[ \frac{(2k+1)\pi}{2N} \right] \\ v_k &= b \Omega_p \cos \left[ \frac{(2k+1)\pi}{2N} \right] \end{aligned}$$

- siendo

$$\Omega_c = \Omega_r \quad a = \frac{\beta - \beta^{-1}}{2}, \quad b = \frac{\beta + \beta^{-1}}{2}, \quad \beta = (A + \sqrt{A^2 - 1})^{1/N}$$

## ■ Función de Transferencia Tipo II ...

- La ecuación para obtener  $N$  es:

$$N = \frac{\cosh^{-1}(\sqrt{A^2 - 1}/\epsilon)}{\cosh^{-1}\left(\frac{\Omega_r}{\Omega_p}\right)}$$

# Filtro Chevyshev – Tipo II

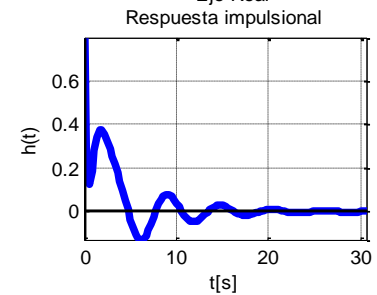
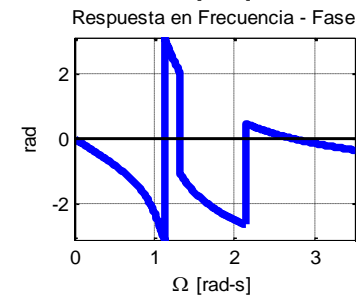
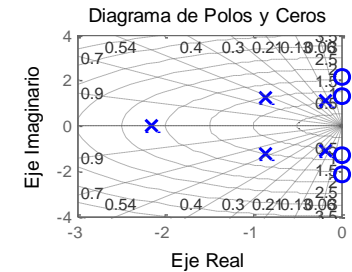
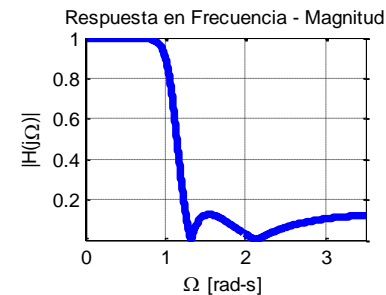
## ■ Ejemplo.

- Obtener un filtro PB con las siguientes especificaciones:

$$\Omega_p = 0,3\pi, \Omega_r = 0,4\pi, R_p = 1 \text{ dB y } A_r = 18 \text{ dB}$$

## ■ Solución.

- Filtro de orden  $N = 5$ ,  $\epsilon = 0,5088$  y  $A = 7,9433$ .
- Función de Transferencia



$$H(s) = \frac{0,7973 (s^4 + 6,3165 s^2 + 7,9798)}{s^5 + 0,8829 s^4 + 1,5001 s^3 + 0,8157 s^2 + 0,4580 s + 0,0913}$$

## ■ Características

- Presentan rizado constante en las bandas de paso y de rechazo de la respuesta de magnitud.
- Presentan la banda de transición más corta para un determinado valor de  $N$  y especificaciones de rizado  $\epsilon$  y  $A$ .
- Respuesta similar a los filtros FIR de rizado constante y conducen a filtros óptimos pues alcanzan un valor de  $N$  mínimo.
- Su diseño es más complejo que los filtros Butterworth y Chebyshev .
- Presentan mejor respuesta de magnitud pero su fase no es lineal.



## ■ Magnitud Respuesta de frecuencia $|H(j\Omega)|^2$

- filtro paso-bajo orden  $N$ , todo polos,

$$|H(j\Omega)|^2 = \frac{1}{1 + \epsilon^2 F_N^2\left(\frac{\Omega}{\Omega_c}\right)}$$

- $\Omega_c$  es la f. de corte de -3dB,  $\epsilon$  es el factor de rizado en la banda de paso y

$$F_N(\Omega) = \begin{cases} \gamma^2 \prod_{k=1}^N \frac{(\Omega_{2k-1}^2 - \Omega^2)}{(1 - \Omega_{2k-1}^2 \Omega^2)}, & \text{para } N \text{ par} \\ \gamma^2 \Omega \prod_{k=1}^N \frac{(\Omega_{2k}^2 - \Omega^2)}{(1 - \Omega_{2k}^2 \Omega^2)}, & \text{para } N \text{ impar} \end{cases}$$

- $\Omega_i$  frecuencias de los picos del rizado en la banda de paso y  $\gamma$  un parámetro ajustable.

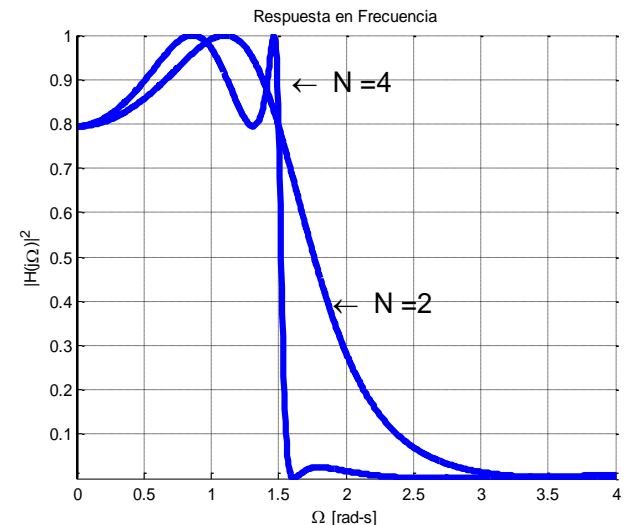
# Filtro Elíptico ó Cauer

## ■ Magnitud Respuesta de frecuencia $|H(j\Omega)|^2 \dots$

- Se cumple que  $F_N(1/\Omega) = 1/F_N(\Omega)$ : las raíces del numerador y denominador son recíprocas entre ellas.
- El total de máximos y mínimos en las bandas de paso y de rechazo es igual al orden  $N$  del filtro

- $|H(j0)|^2 = \begin{cases} 1, & \text{para } N \text{ impar} \\ \frac{1}{1+\epsilon^2}, & \text{para } N \text{ par} \end{cases}$ ,

- $|H(j\Omega_r)|^2 = \frac{1}{A^2}$ , y  $|H(j\Omega_c)|^2 = \frac{1}{1+\epsilon^2}$



## ■ Función de Transferencia

- $H(s)$  de un filtro paso-bajo causal y estable:

$$H(s) = G \prod_{i=0}^{N-1} \frac{(s - c_i)}{(s - p_i)}$$

- Los polos se ubican en:

$$p_i = \sigma_i + \Omega_i, \quad \text{con} \quad \begin{cases} \sigma_i = \Omega_p \frac{\text{sn}(q, k') \text{cn}(q, k') \text{cn}(r_i, k) \text{dn}(r_i, k)}{1 - \text{sn}^2(q, k') \text{dn}^2(r_i, k)} \\ \Omega_k = \Omega_p \frac{\text{sn}(r_i, k) \text{dn}(r_i, k')}{1 - \text{sn}^2(q, k') \text{dn}^2(r_i, k)} \end{cases}, \quad k = 0, 1, 2, \dots, N - 1$$

- $k = \frac{\Omega_p}{\Omega_r}, \quad k' = \sqrt{1 - k^2}$

- $q = -j \frac{K(k)}{N K(k_1)} \text{sn}^{-1} \left( \frac{j}{\epsilon}, k_1 \right) \quad \text{y} \quad r_i = K(k) \left[ \frac{(1+2i)}{N} - 1 \right]$

## ■ Función de Transferencia ...

$$K(k) = \int_0^{\pi/2} \frac{d\varphi}{\sqrt{1 + k^2 \operatorname{sen}^2 \varphi}}$$

- $\operatorname{sn}(u, k)$ ,  $\operatorname{cn}(u, k)$  y  $\operatorname{dn}(u, k)$  son tres funciones elípticas Jacobianas básicas relacionadas por,

$$\begin{aligned}\operatorname{sn}^2(u, k) + \operatorname{cn}^2(u, k) &= 1 \\ \operatorname{dn}^2(u, k) + k^2 \operatorname{sn}^2(u, k) &= 1\end{aligned}$$

## ■ Función de Transferencia ...

- Los ceros se calculan de forma similar a los polos, salvo que el parámetro  $q$  se define como,

$$q = -K \left( \sqrt{1 - k^2} \right)$$

- La ecuación para obtener  $N$  es

$$N = \frac{K(k)K \left( \sqrt{1 - k_1^2} \right)}{K(k_1)K \left( \sqrt{1 - k^2} \right)}$$



# Filtro Elíptico o Cauer

## ■ Ejemplo.

- Obtener un filtro PB con las siguientes especificaciones:

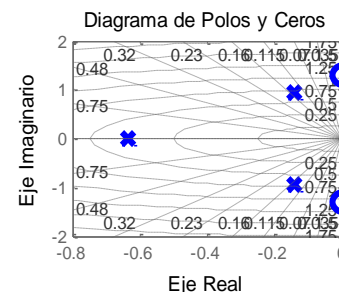
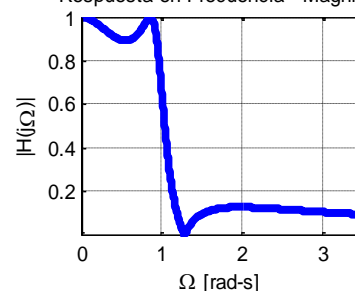
$$\Omega_p = 0,3\pi, \Omega_r = 0,4\pi, R_p = 1 \text{ dB y} \\ A_r = 18 \text{ dB}$$

## ■ Solución.

- Filtro de orden  $N = 3$ ,  $\epsilon = 0,5088$  y  $A = 7,9433$ .
- Función de Transferencia

$$H(s) = \frac{0,3523 (s^2 + 1,6539)}{s^3 + 0,9138s^2 + 1,0981s + 0,5826}$$

Respuesta en Frecuencia - Magnitud



Respuesta en Frecuencia - Fase

