

通信电路原理

第四章 非线性电路

基本概念



第四章 非线性电路

- 4.1 非线性电路的基本概念
- 4.2 非线性元件
- 4.3 非线性电路的分析方法
- 4.4 功率放大器
- 4.5 模拟相乘器
- 4.6 变频器

Linear Time-Invariant: LTI

线性时不变系统

- 线性:均匀性和叠加性

系统函数
$$v_o(t) = f[v_i(t)]$$

叠加性
$$f[v_{i1}(t)+v_{i2}(t)]=f[v_{i1}(t)]+f[v_{i2}(t)]$$

均匀性
$$f[\alpha v_i(t)] = \alpha f[v_i(t)]$$

线性
$$f[\alpha v_{i1}(t) + \beta v_{i2}(t)] = \alpha f[v_{i1}(t)] + \beta f[v_{i2}(t)]$$

时不变

系统函数
$$v_i(t) \xrightarrow{f} v_o(t)$$

时不变
$$v_i(t-\tau) \xrightarrow{f} v_o(t-\tau)$$

非线性和时变性均可导致 输出中出现输入中没有 的频率。

本章的'时变参量线性电路'(变频器),对于输入小信号而言,满足叠加性和均匀性,但同时其输出频率和输入频率不同。

4.1 非线性电路的基本概念



4.1.1 元件分类

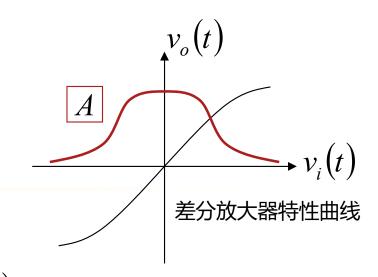
- 线性元件
 - 元件参数与通过元件的电流或施加其上的电压无关
 - R、L、C
- 非线性元件
 - 元件参数与通过元件的电流或施加其上的电压有关
 - 二极管、晶体管BE结、变容二极管C_j
- 时变参量元件
 - 元件参数按照一定的规律随时间变化,这种变化不 因通过元件的电流或施加其上的电压而改变
 - 变频器变频跨导g



4.1.2 电路分类

- 线性电路
 - 除源之外,只由线性元件组成的电路
 - 谐振回路、无源LC滤波器、小信号放大器、传输线
- 非线性电路
 - 至少含有一个非线性元件,且该元件工作于非线性状态
 - 功率放大器、倍频器、振荡器、频率调制解调器
- 时变参量电路
 - 电路中某个参量受外加信号的控制而按一定的规律随时间变化
 - 外加信号称为控制信号
 - 变频器、模拟相乘器、开关

例



LNA

- 理想情况
 - 线性时不变
- 实际情况
 - 非线性时不变

$$v_o(t) = A \cdot v_i(t)$$

$$v_o(t) = A(v_i(t)) \cdot v_i(t)$$

Mixer

- 理想情况
 - 时变参量 (线性时变)
- 实际情况
 - 非线性时变

$$v_o(t) = A(v_c(t)) \times v_i(t)$$

$$v_o(t) = A(v_c(t), v_i(t)) \times v_i(t)$$

■ 非线性电路

$$v_{o,VCO}(t) \approx A_0 \cos(\theta(v_c(t)))$$



线性/非线性/时变参量电路特性

- 线性电路

由线性元件构成/其输出输入关系用线性代数方程或线性微分方程表示/满足叠加性和均匀性

- 非线性电路

至少一个工作于非线性状态的非线性元件/其输出输入关系用 非线性代数方程或非线性微分方程表示/输出信号中将产生输 入信号中没有的新的频率分量

■ 时变参量线性电路

由时变参量线性元件和时不变线性元件组成/用变系数线性方程描述/时变参量线性电路满足线性(叠加性和均匀性)特性,但电路输出中因时变性会出现输入中不存在的新频率分量



4.2 非线性元件

- 4.2.1 非线性元件的分类
 - 电阻
 - 电容
 - 电感
- 4.2.2 非线性元件的描述方法
 - 解析函数描述
 - 幂级数描述
 - 折线描述
- 4.2.3 元件非线性的影响
 - 单频输入
 - 双频输入

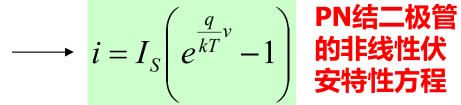


非线性电阻

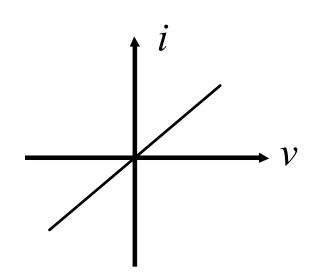
■静态电阻:R=v/i

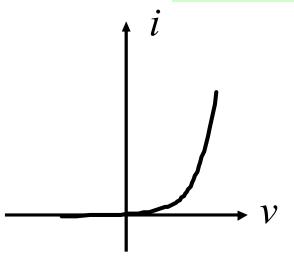
-动态电阻: r=dv/di

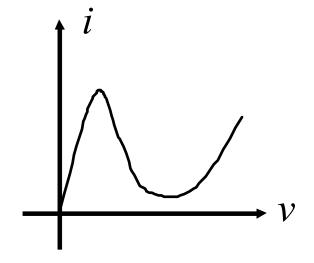
- 单端口电阻
 - 线性电阻
 - 二极管
 - 隧道二极管
- 二端口电阻
 - 晶体管



$$\mathbf{i} = \mathbf{y}\mathbf{v}$$
 $\mathbf{y} = \begin{bmatrix} g_{be} & 0 \\ g_m & g_{ce} \end{bmatrix}$ 晶体管的 微分电导 矩阵







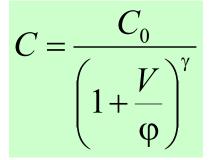


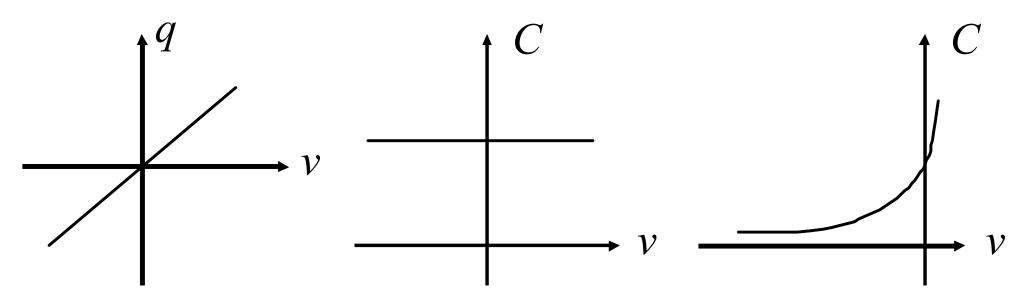
非线性电容

■静态电容: C=q/v

-动态电容: C=dq/dv

- 线性电容
- 变容二极管 —





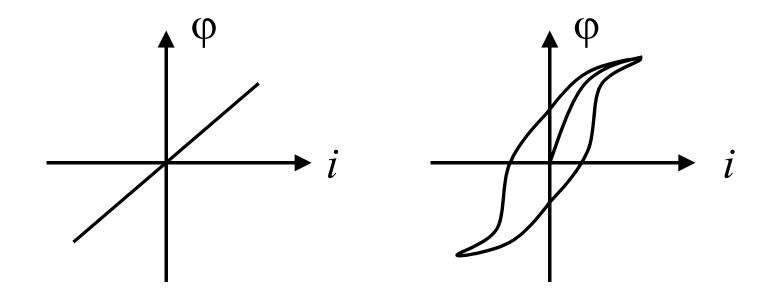


非线性电感

-静态电感: L=φ/i

动态电感: L=dφ/di

- 线性电感
- 铁芯电感





4.2.2 非线性元件的描述方法

- 以非线性电阻元件的伏安特性为例
 - 解析函数
 - 幂级数
 - 分段折线



解析函数描述

$$v_T = \frac{kT}{q} = 26mV$$

BJT

$$i_c = I_{CEO} \left(e^{\frac{v_{be}}{v_T}} - 1 \right)$$

 I_{CEO} 反向截止电流

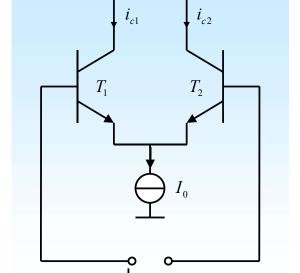
MOSFET 一端口电阻

$$i_d = \frac{1}{2} \mu_o C_{ox} \frac{W}{L} (v_{GS} - v_{TH})^2$$

$$\left(\beta = \frac{1}{2}\,\mu_o C_{ox} \,\frac{W}{L}\right)$$

BJT差分对

$$i_d = i_{c1} - i_{c2} = I_0 \tanh \frac{v_{id}}{2v_T}$$



13

MOSFET差分对

$$i_d = v_{id} \sqrt{2\beta I_0 - \beta^2 v_{id}^2}$$

$$i_{d,MOSFET,DP} = I_0 \sqrt{\frac{2\beta}{I_0}} v_{id}(t) - \frac{I_0}{8} \left(\sqrt{\frac{2\beta}{I_0}} \right)^3 v_{id}^3(t) - \frac{I_0}{128} \left(\sqrt{\frac{2\beta}{I_0}} \right)^5 v_{id}^5(t) + \dots$$

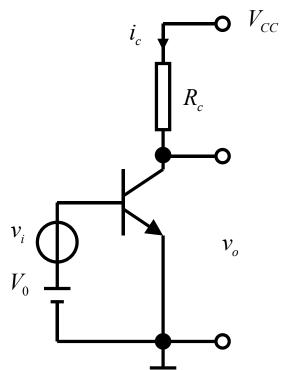


幂级数描述
$$i_{d,BJT,DP} = I_0 \left| \frac{v_{id}}{2v_T} - \frac{1}{3} \left(\frac{v_{id}}{2v_T} \right)^3 + \frac{2}{15} \left(\frac{v_{id}}{2v_T} \right)^5 + \dots \right|$$

- 当输入信号为小信号时,可在直流工作 偏置点Vo处展开为幂级数
 - 以BJT晶体管为例

$$i_c = f_c(v_{be}, v_{ce}) = f_c(V_0 + v_{in}, V_{CE0} + v_{out})$$
未考虑厄利效应
$$= a_0 + a_1 v_i + a_2 v_i^2 + a_3 v_i^3 + \dots$$

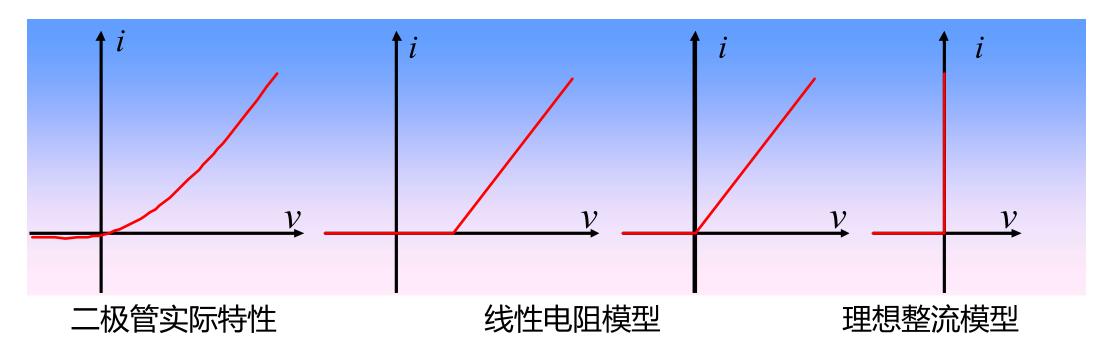
$$= \sum_{n=0}^{\infty} a_n v_i^n$$





折线描述

- 当输入为大信号时,可用分段折线来描述元件的非线性
 - 以二极管为例



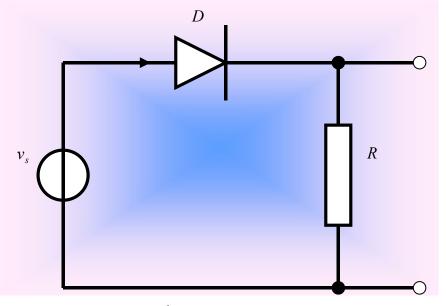


二极管开关

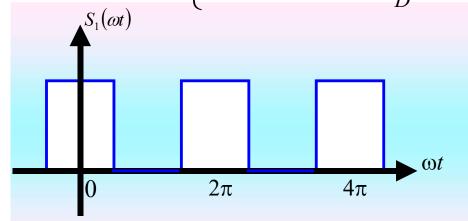
$$v_{s} = V_{sm} \cos \omega t$$

$$V_{R} = \begin{cases} \frac{R}{R + g_{D}^{-1}} v_{s} & \cos \omega t > 0\\ 0 & \cos \omega t < 0 \end{cases}$$
$$= \frac{R}{R + g_{D}^{-1}} V_{sm} \cos \omega t S_{1}(\omega t)$$

$$S_{1}(\omega t) = \begin{cases} 1 & \cos \omega t > 0 \\ 0 & \cos \omega t < 0 \end{cases}$$
$$= \frac{1}{2} + \frac{2}{\pi} \cos \omega t - \frac{2}{3\pi} \cos 3\omega t + \frac{2}{5\pi} \cos 5\omega t - \dots$$



$$i_D = \begin{cases} g_D V_D & V_D > 0 \\ 0 & V_D < 0 \end{cases}$$



- 以无记忆时不变系统的幂级数表述为例

$$i_c = a_0 + a_1 v_i + a_2 v_i^2 + a_3 v_i^3 + \dots$$



4.2.3 元件非线性的影响

■単频输入

$$v_i(t) = V_{im} \cos \omega t$$

$$i_c(t) = a_0 + a_1 V_{im} \cos \omega t + a_2 V_{im}^2 \cos^2 \omega t + a_3 V_{im}^3 \cos^3 \omega t + \dots$$

- 谐波
- ■功率压缩

_{首流偏置} 因偶次非线性而产生的直流偏移



$$i_c(t) = \left[a_0 + a_2 \frac{V_{im}^2}{2} + \dots\right] + \cos\omega t \left[a_1 V_{im} + \frac{3}{4} a_3 V_{im}^3 + \dots\right]$$

对低频和宽带电路,

 $THD = \frac{Total\ Power\ of\ all\ harmonics}{Power\ of\ fundamental\ frequency}$

可用THD来描述电路的非线性

THD: √

THD:

- 但是对于射频电路,电路中往往通过滤波电路将谐 波影响消除
 - 由于谐波分量被滤除,不能就此确认放大器线性性能好
 - 因此, 对射频电路, 其非线性的描述需要用其他参数
 - 1dB功率压缩点和三阶交调截点IP3

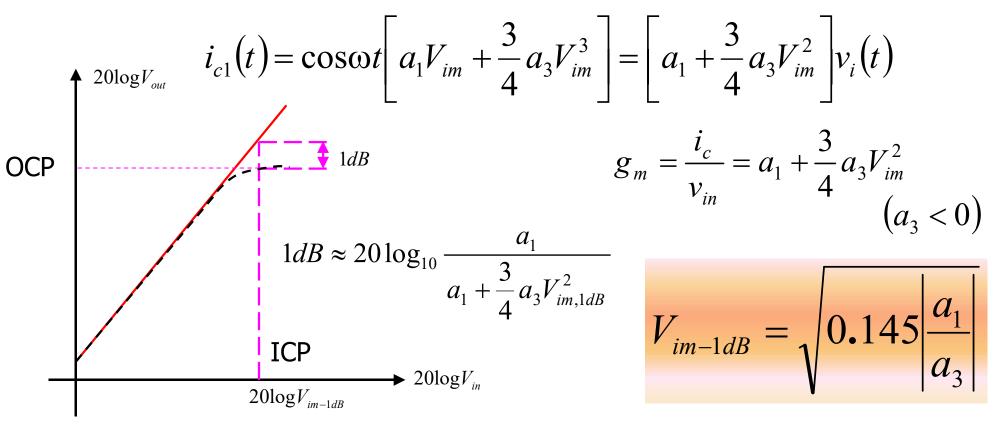
compression

差分对管:
$$i_d = i_{c1} - i_{c2} = I_0 \tanh \frac{v_{id}}{2v_T} = I_0 \left| \frac{v_{id}}{2v_T} - \frac{1}{3} \left(\frac{v_{id}}{2v_T} \right)^3 + \frac{2}{15} \left(\frac{v_{id}}{2v_T} \right)^3 + \dots \right|$$

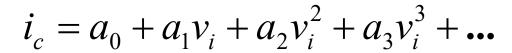


功率压缩

只考虑到三次幂级数项,则基频分量为



OCP ~ -10dBm, 10dBm,25dBm





双频输入

- 非线性影响

- <u>新的频率分量</u>
- <u>堵塞</u>
- ■交调干扰
- ■互调失真

$$v_i(t) = V_{1m} \cos \omega_1 t + V_{2m} \cos \omega_2 t$$

$$i_c(t) = a_0 + \frac{1}{2}a_2V_{1m}^2 + \frac{1}{2}a_2V_{2m}^2$$

$$+ (a_1V_{1m} + \frac{3}{4}a_3V_{1m}^3 + \frac{3}{2}a_3V_{1m}V_{2m}^2)\cos\omega_1t + (a_1V_{2m} + \frac{3}{4}a_3V_{2m}^3 + \frac{3}{2}a_3V_{1m}^2V_{2m})\cos\omega_2t$$

$$+\frac{1}{2}a_{2}V_{1m}^{2}\cos 2\omega_{1}t+\frac{1}{2}a_{2}V_{2m}^{2}\cos 2\omega_{2}t+a_{2}V_{1m}V_{2m}\cos(\omega_{1}+\omega_{2})t+a_{2}V_{1m}V_{2m}\cos(\omega_{1}-\omega_{2})t$$

$$+\frac{1}{4}a_3V_{1m}^3\cos 3\omega_1t + \frac{1}{4}a_3V_{2m}^3\cos 3\omega_2t$$

$$+\frac{3}{4}a_3V_{1m}^2V_{2m}\cos(2\omega_1+\omega_2)t+\frac{3}{4}a_3V_{1m}^2V_{2m}\cos(2\omega_1-\omega_2)t$$

$$+\frac{3}{4}a_3V_{1m}V_{2m}^2\cos(2\omega_2+\omega_1)t+\frac{3}{4}a_3V_{1m}V_{2m}^2\cos(2\omega_2-\omega_1)t$$



堵塞

block

■ 如果有用信号V_{1m}远小于强干扰信号V_{2m},则 输出的有用信号基波电流分量为

$$i_{s,out} = \left(a_1 + \frac{3}{4}a_3V_{1m}^2 + \frac{3}{2}a_3V_{2m}^2\right)V_{1m}\cos\omega_1t \approx \left(a_1 + \frac{3}{2}a_3V_{2m}^2\right)V_{s,in}(t)$$

- 准线性跨导为 $g_m = a_1 + \frac{3}{2} a_3 V_{2m}^2$
- 干扰信号增强,跨导变小,有用信号输出电流 变小,甚至趋于零,称为堵塞



交叉调制干扰

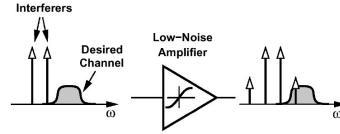
Cross Modulation

- 如果有用信号 V_{1m} 远小于强干扰信号 V_{2m} ,且干扰信号为幅度调制信号, $v_2(t) = V_{2m}(1 + m_a \cos\Omega t) \cos\omega_2 t$
- 则输出的有用信号基波电流分量为

$$i_{s,out} = \left(a_1 + \frac{3}{2}a_3V_{2m}^2(1 + m_a\cos\Omega t)^2\right)v_{s,in}(t)$$

$$= \left(a_1 + \frac{3}{2}a_3V_{2m}^2 + \frac{3a_3m_aV_{2m}^2\cos\Omega t}{2} + \frac{3}{2}a_3m_a^2V_{2m}^2\cos^2\Omega t\right)v_{s,in}(t)$$

干扰信号的幅度调制信息转移到有用信号的幅度上,如果有用信号也是调幅信号,经幅度解调后将会听到干扰台的串音,称为交叉调制干扰





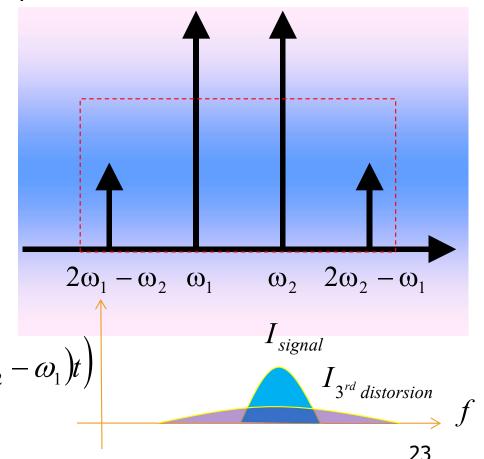
落入有用信号频带内的三阶项

 \blacksquare 当两个频率十分接近的信号输入放大器后,由器件非线性产生的组合频率分量中, $2\omega_1$ - ω_2 和 $2\omega_2$ - ω_1 比较靠近基波分量

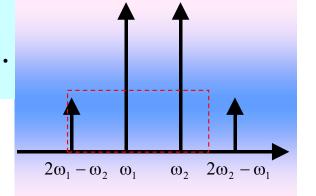
-假设V_{1m}=V_{2m}=V_m,则落入有用信号频带内信号的电流为

$$i \approx \left(a_1 + \frac{9}{4}a_3V_m^2\right)V_m\left(\cos\omega_1 t + \cos\omega_2 t\right)$$

$$+\left(\frac{3}{4}a_3V_m^2\right)V_m\left(\cos(2\omega_1 - \omega_2)t + \cos(2\omega_2 - \omega_1)t\right)$$



$$i \approx a_1 V_m (\cos \omega_1 t + \cos \omega_2 t) + \frac{3}{4} a_3 V_m^3 \cos(2\omega_1 - \omega_2) t + \dots$$





互相调制失真 Inter-modulation

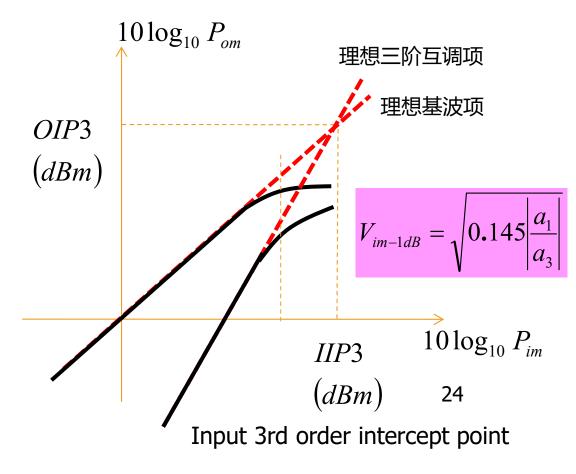
互调失真定义为互调项与有用信号项之比

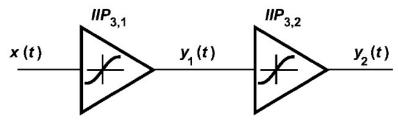
$$IMR = \frac{3}{4} \frac{a_3}{a_1} V_m^2$$

$$P_{IMR} = (IMR)^2$$

互调失真比为1时的 输入信号电平记为三 阶交调截点IP3

$$V_{im-IP3} = \sqrt{\frac{4}{3} \left| \frac{a_1}{a_3} \right|}$$





非线性系统的级联

$$y_1(t) = a_1 x(t) + a_2 x^2(t) + a_3 x^3(t)$$

$$y_2(t) = b_1 y_1(t) + b_2 y_1^2(t) + b_3 y_1^3(t)$$

= $a_1 b_1 x(t) + (a_3 b_1 + 2a_1 a_2 b_2 + a_1^3 b_3) x^3(t) + \dots$

$$A_{IP3} = \sqrt{\frac{4}{3} \left| \frac{a_1 b_1}{a_3 b_1 + 2a_1 a_2 b_2 + a_1^3 b_3} \right|}$$

$$\frac{1}{A_{IP3}^{2}} = \frac{3}{4} \frac{\left| a_{3}b_{1} \right| + 2\left| a_{1}a_{2}b_{2} \right| + \left| a_{1}^{3}b_{3} \right|}{\left| a_{1}b_{1} \right|} = \frac{1}{A_{1,IP3}^{2}} + \frac{3}{2} \left| \frac{a_{2}b_{2}}{b_{1}} \right| + \frac{a_{1}^{2}}{A_{2,IP3}^{2}}$$

$$\frac{1}{A_{IP3}^2} \approx \frac{1}{A_{1,IP3}^2} + \frac{a_1^2}{A_{2,IP3}^2} + \frac{a_1^2 b_1^2}{A_{3,IP3}^2} + \dots$$

$$\frac{1}{IIP3} \approx \frac{1}{IIP3_1} + \frac{1}{IIP3_2/G_1} + \frac{1}{IIP3_3/G_1G_2} + \dots$$

■ 适当的选择可以得到 任意高的IP3

- 实际器件一般并不允许 这样的选择,以最坏情 况进行估计
- 对射频系统而言,几乎每一级都有选频回路,使得通带之外的分量被大大衰减
- 如果每一级都有增益,那么后一级的非线性将会变得十分严重
- 级联系统的非线性主要 取决于最后一级

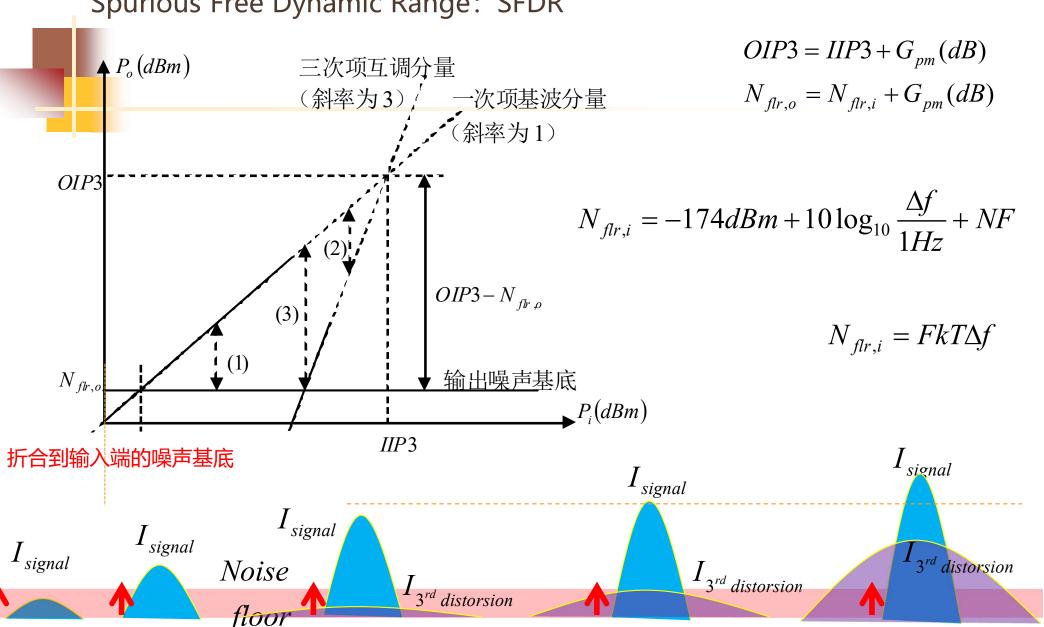


- 信号的处理过程中,有两个不可避免的限制
 - 电子器件的噪声将限制线性电路所处理的信号的下限
 - 过小的信号被噪声淹没而无法有效识别
 - 有源器件(晶体管)的非线性会限制等效小信号线性电路所处理信号的上限
 - 过大的信号会产生非线性失真频率分量,对有用信号形成干扰
 - 动态范围被用来描述线性系统同时处理大信号和小信号的能力

无杂散动态范围

 $SFDR = \frac{2}{3} (OIP3 - N_{flr,o}) = \frac{2}{3} (IIP3 - N_{flr,i})$

Spurious Free Dynamic Range: SFDR





4.3 非线性电路的分析方法

- 非线性电路可分为非线性电阻电路和非线性动态电路
 - 非线性电阻电路仅由非线性电阻(和线性电阻)构成:可用非线性代数方程描述
 - 非线性动态电路包含至少一个非线性元件和一个储 能元件(电容、电感):需用非线性微分方程描述
- 非线性电阻电路的分析方法和非线性电阻元件的表示方法相对应

相同的地方:电路基本定律同样适用,唯一不同的是元件 描述方程不同



4.3.1 线性和非线性电路分析异同点

- 不同的处理方法
 - 线性电路具有叠加性和均匀性:分别计算单个信号 单独激励时的响应,叠加即可得到总响应; (非线 性电路不能这样处理)
 - 线性时不变电路的传输特性只由系统本身决定,与 激励信号无关:可以用单位冲激响应或传输函数表 示线性时不变系统; (非线性电路只能在特定输入 情况下求输出)
 - 线性时不变电路可以用线性微分方程表示:可以用傅立叶 变换或拉普拉斯变换进行电路的频域分析; (对非线性电 路进行频域分析十分困难)



- 对非线性电路的分析没有统一的方法
 - 对非线性电路的分析是困难的,难于找到统一的方法,只能 针对某一类型的非线性电路,采用适合这种电路的分析方法
- 可利用计算机获得非线性函数方程的数值解
 - 牛顿-拉夫逊迭代法
 - 不利于对电路工作物理过程的了解
- 对简单非线性电阻电路,采用近似分析
 - 幂级数法
 - 折线法
 - 精度稍差,但对电路工作机理的了解是有利的

牛顿-拉夫逊迭代

是目前多数电路分析程序中非线性分析 方法的基础

非线性代数方程: f(x)=0

$$k+1$$
次迭代解: $x^{(k+1)} = x^{(k)} + \delta x^{(k)}$

台劳展开:
$$f(x^{(k+1)}) = f(x^{(k)} + \delta x^{(k)}) \approx f(x^{(k)}) + f'(x^{(k)}) \delta x^{(k)}$$

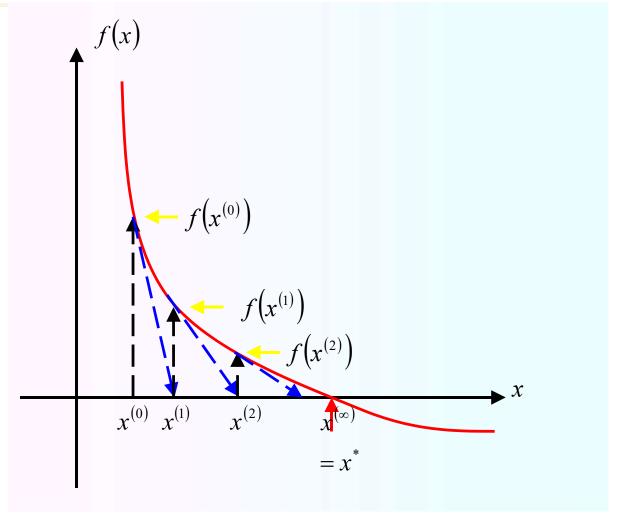
迭代解更接近于真解: $f(x^{(k+1)}) \rightarrow 0$

迭代步长:
$$f(x^{(k)}) + f'(x^{(k)}) \delta x^{(k)} = 0 \implies \delta x^{(k)} = -f(x^{(k)}) / f'(x^{(k)})$$

$$N-R$$
迭代格式: $x^{(k+1)} = x^{(k)} - f(x^{(k)})/f'(x^{(k)})$

$$x^{(k+1)} = x^{(k)} - f(x^{(k)}) / f'(x^{(k)})$$







幂级数分析法

■ 如果函数f在静态工作点V₀处的各阶导数存在, 则可展开为幂级数,即泰勒级数

$$i = f(v) = f(V_0 + v_i)$$

$$= a_0 + a_1(v - V_0) + a_2(v - V_0)^2 + a_3(v - V_0)^3 + \dots$$

$$= a_0 + a_1v_i + a_2v_i^2 + a_3v_i^3 + \dots$$

$$= \sum_{n=0}^{\infty} a_n v_i^n$$

$$a_0 = f(V_0) = I_0$$
 $a_1 = f'(V_0) = g$ $a_n = \frac{1}{n!} \frac{d^n f}{dv^n} \Big|_{v=V_0}$



工程近似

$$i = \sum_{n=0}^{\infty} a_n (v - V_0)^n$$

- 工程计算所允许的准确度范围内,尽量选取少量的项数近似
- 线性近似

们
$$i = I_0 + g(v - V_0)$$
 放大器: 小信号线性分析

- 二次项近似

$$i = I_0 + g(v - V_0) + g'(v - V_0)^2$$

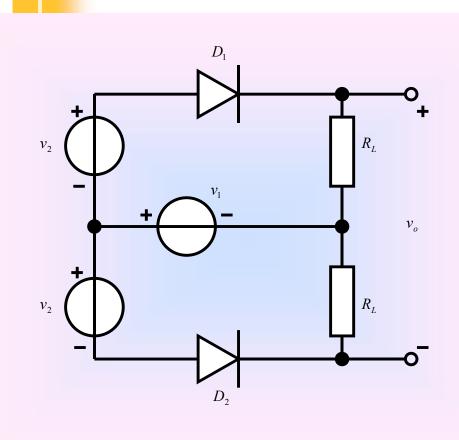
三次项近似

非线性分析

$$i = I_0 + g(v - V_0) + g'(v - V_0)^2 + g''(v - V_0)^3$$

启示: 不一定用滤波器去除某些频率分量, 可用差分平衡的方法去除偶次谐波项

例: 习题4-9



$$i_D = k v_D^2$$

$$v_{D1} = v_1 + v_2 - v_{lu} \approx v_1 + v_2$$

$$v_{D2} = v_1 - v_2 + v_{ld} \approx v_1 - v_2$$

$$v_o = i_{D1}R_L - i_{D2}R_L$$

$$= R_L(i_{D1} - i_{D2})$$

$$= kR_L(v_{D1}^2 - v_{D2}^2)$$

$$= kR_L(v_{D1} + v_{D2})(v_{D1} - v_{D2})$$

$$\approx kR_L(2v_1)(2v_2)$$

$$= 4kR_Lv_1v_2$$



对幂级数非线性分析的总结

- 除了基波分量外,产生了新的频率分量
 - 谐波分量
 - 组合频率分量
 - 成对出现

$$2\omega_1$$
, $2\omega_2$, $3\omega_1$, $3\omega_2$, ... $\omega_1 \pm \omega_2$, $\omega_1 \pm 2\omega_2$, $2\omega_1 \pm \omega_2$, ...

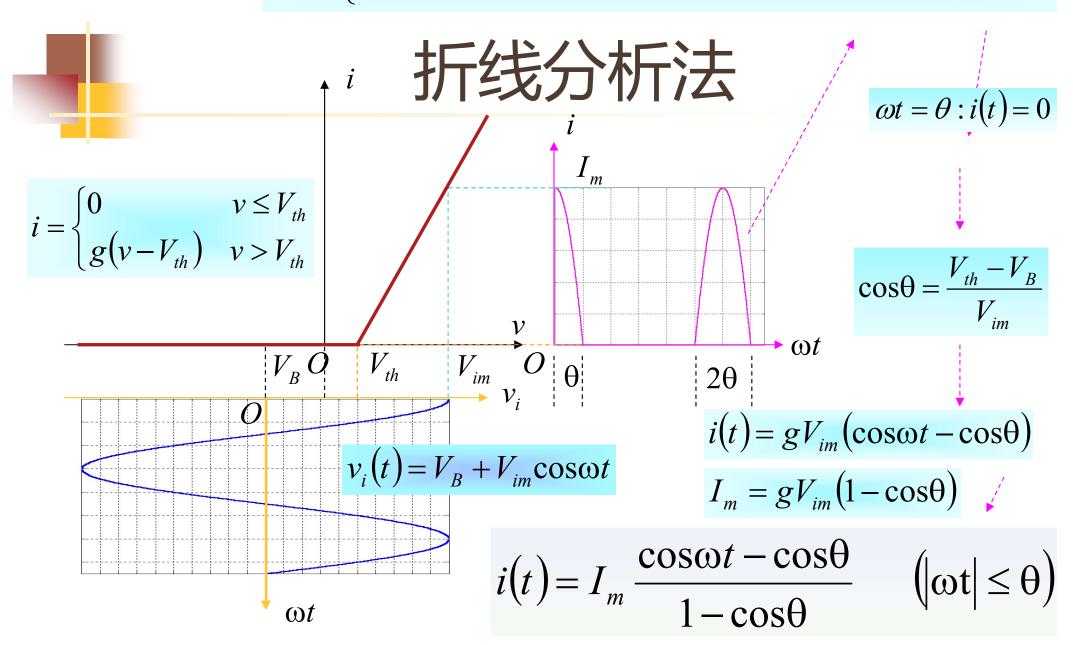
$$p\omega_1 \pm q\omega_2 \qquad (p+q \le n)$$

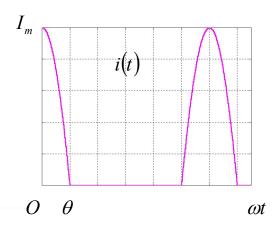
- 偶次项频率分量(包括直流、偶次谐波、和 p+q为偶数)只和幂级数偶次项系数有关;奇 次项频率分量只和奇次项系数有关
- m次项频率分量,其幅度只和幂级数中≥m次的系数有关

尖顶余弦脉冲

$$i(t) = \begin{cases} g(v_i(t) - V_{th}) = g(V_B + V_{im} \cos \omega t - V_{th}) & \text{ 二极管导通} \\ 0 & \text{ 二极管截止} \end{cases}$$

二极管截止





尖顶余弦脉冲

- i(t)是一个以T=2π/ω为周期的周期函数, 可以用傅立叶级数展开研究

$$i(t) = I_0 + I_1 \cos \omega t + I_2 \cos 2\omega t + \cdots$$

$$I_0 = \frac{1}{2\pi} \int_{-\theta}^{\theta} i(t) d\omega t = I_m \frac{\sin \theta - \theta \cos \theta}{\pi (1 - \cos \theta)}$$

$$I_1 = \frac{1}{\pi} \int_{-\theta}^{\theta} i(t) (\cos \omega t) d\omega t = I_m \frac{\theta - \sin \theta \cos \theta}{\pi (1 - \cos \theta)}$$

$$\alpha_0(\theta)$$

$$I_n = \frac{1}{\pi} \int_{-\theta}^{\theta} i(t) (\cos n\omega t) d\omega t = I_m \frac{2(\sin n\theta \cos \theta - n\cos n\theta \sin \theta)}{n\pi (n^2 - 1)(1 - \cos \theta)}$$

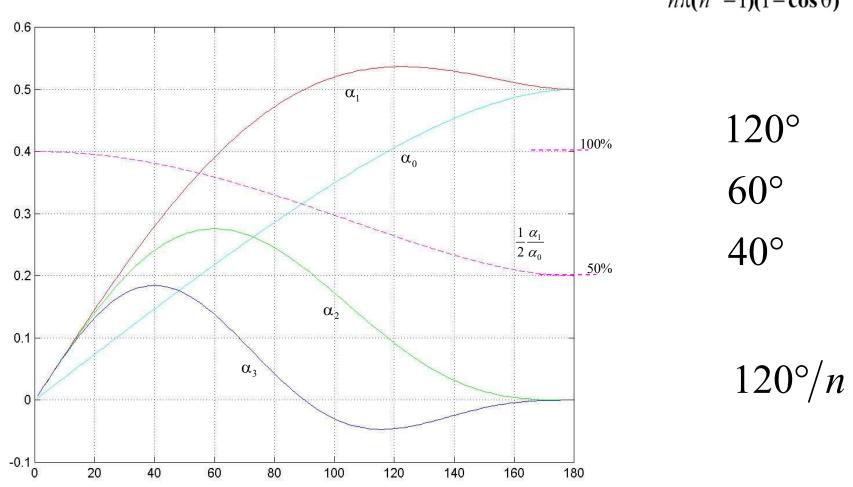


谐波分解系数

$$\alpha_0(\theta) = \frac{\sin \theta - \theta \cos \theta}{\pi (1 - \cos \theta)}$$

$$\alpha_1(\theta) = \frac{\theta - \sin\theta \cos\theta}{\pi (1 - \cos\theta)}$$

$$\alpha_n(\theta) = \frac{2(\sin n\theta \cos \theta - n\cos n\theta \sin \theta)}{n\pi(n^2 - 1)(1 - \cos \theta)} \quad (n \ge 2)$$



例

 如果某个非线性器件的伏安特性可用折线表示,其中, V_{th}=1V, g=10mA/V。现加偏置电压为V_B=-1V,输 入余弦信号的幅值V_{im}=4V,查表(pp247-249)计算 电流中的直流、基波和二倍频分量幅值

$$\cos\theta = \frac{V_{th} - V_B}{V_{im}} = \frac{1 - (-1)}{4} = 0.5 \implies \theta = 60^{\circ}$$

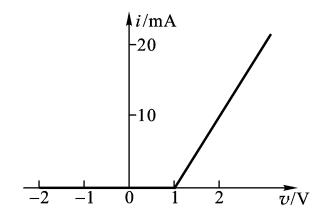
$$I_m = gV_{im}(1 - \cos\theta) = 10 \times 4 \times (1 - 0.5) = 20(mA)$$

$$\alpha_0(60^{\circ}) = 0.218 \quad \alpha_1(60^{\circ}) = 0.391 \quad \alpha_2(60^{\circ}) = 0.276$$

$$I_0 = 4.36mA \quad I_1 = 7.82mA \quad I_2 = 5.52mA$$



作业1: 分段折线



- 若非线性电路的输出输入特性如题图所示折线表示。当偏置电压 $V_B=-2V$, 激励信号 $v_i(t)=5.2\cos(2\pi\times10^7t)$ (V)时,求输出电流的直流分量 I_0 和频率为10MHz、20MHz 分量的幅度 I_1 , I_2 。
- 若想增大频率为 10MHz分量的幅度,应如何改变V_B和激励信号的振幅V_{im}?
 - (1) 非线性电路输出电流无限制
 - (2) 非线性电路输出电流最大为20mA



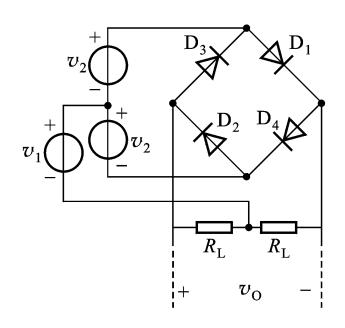
作业2: 线性非线性?

- 分别说明下列各种电路是线性电路,还是非线性电路, 并具体说明它能否进行频率变换。
 - (1) 整流器;
 - (2) 混频(变频)器;
 - (3) 并联或串联谐振回路(输入信号是许多频率的正弦波);
 - (4) 脉冲技术中的RC微分电路, RC积分电路;
 - (5) 工作在开关状态的二极管。

频率变换:只要电路可以产生新频率分量,则可实 现频率变换



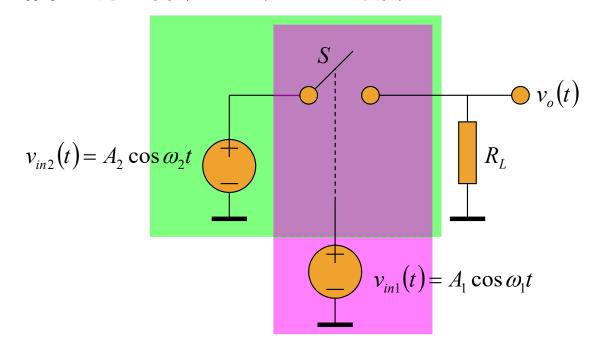
作业3: 桥式二极管作乘法运算



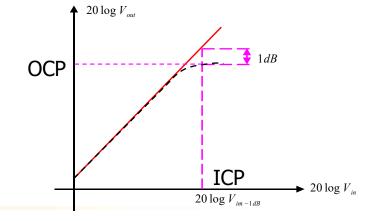


作业4: 线性和非线性

- · 对于图 (a) 的简单开关电路:
 - 证明这是一个非线性系统: 把信号源1作为输入, 信号源2作为系统的一部分;
 - 证明这是一个线性系统:如果把信号源2作为输入,信号源1作为系统的一部分。



CAD作业



- 在库中找到一个BJT晶体管,设计一个在 10MHz频点上,带宽为100kHz的A类功放
 - 直流电压源5V,希望线性功率输出1W,信源内阻50欧姆,负载电阻50欧姆
 - 测试所设计的功放的最大线性功率输出是否可以达到1W
 - 1dB压缩点回退6dB
 - 测试此时的放大倍数,转换效率,非线性失真



思考题

- 某同学采用预失真方法,期望获得线性度足够高的线性放大器。经实测,其三阶互调失真分量随输入幅度增加dB数增加斜率为5,请解释为什么?是否测试有问题?
 - 通常情况下,三阶互调失真分量随输入幅度增加dB数增加斜率为3