Definire un template di funzione Fun (T1*, T2&) che ritorna un booleano con il seguente comportamento. Consideriamo una istanziazione implicita Fun (p, r) dove supponiamo che i parametri di tipo T1 e T2 siano istanziati a tipi polimorfi (cioè che contengono almeno un metodo virtuale). Allora Fun (p, r) ritorna true se e soltanto se valgono le seguenti condizioni:

- 1. i parametri di tipo T1 e T2 sono istanziati allo stesso tipo;
- 2. siano D1* il tipo dinamico di p e D2& il tipo dinamico di r. Allora (i) D1 e D2 sono lo stesso tipo e (ii) questo tipo è un sottotipo proprio della classe ios della gerarchia di classi di I/O (si ricordi che ios è la classe base astratta della gerarchia).

Ad esempio, il seguente main () deve compilare e provocare le stampe indicate:

```
#include<iostream>
#include<fstream>
#include<typeinfo>
using namespace std;

class C { public: virtual ~C() {} };

main() {
   ifstream f("pippo"); fstream g("pluto"), h("zagor"); iostream* p = &h;
   C c1,c2;
   cout << Fun(&cout,cin) << endl; // stampa: 0
   cout << Fun(&cout,cerr) << endl; // stampa: 1
   cout << Fun(p,h) << endl; // stampa: 0
   cout << Fun(&f,*p) << endl; // stampa: 0
   cout << Fun(&f,*p) << endl; // stampa: 0
   cout << Fun(&g,h) << endl; // stampa: 0
   cout << Fun(&g,h) << endl; // stampa: 0
   cout << Fun(&cout,cerr) << endl; // stampa: 0
   cout << Fun(&cout,cerc) << endl; // stampa: 0
   cout << Fun(&cout,cerc) << endl; // stampa: 0
   cout << Fun(&cout,cerc) << endl; // stampa: 0
}</pre>
```

```
class Z {
                                                                    class A {
 public: Z(int x) {}
                                                                     public:
};
                                                                       void f(int) {cout << "A::f(int) "; f(true);}</pre>
                                                                      virtual void f(bool) {cout <<"A::f(bool) ";}</pre>
                                                                      virtual A \star f(Z) {cout <<"A::f(Z) "; f(2); return this;}
                                                                      A() {cout << "A() "; }
                                                                    } ;
class B: virtual public A {
                                                                    class C: virtual public A {
 public:
                                                                     public:
  void f(const bool&) {cout << "B::f(const bool&) ";}</pre>
                                                                     C* f(Z) \{cout << "C:: f(Z) "; return this; \}
                                                                      C() {cout << "C() "; }
  void f(const int&) {cout << "B::f(const int&) ";}</pre>
  virtual B* f(Z) {cout << "B::f(Z) "; return this;}</pre>
                                                                    };
 virtual ~B() {cout << "~B ";}</pre>
 B() {cout << "B() "; }
};
class D: virtual public A {
                                                                    class E: public C {
public:
                                                                     public:
 virtual void f(bool) const {cout << "D::f(bool) ";}</pre>
                                                                      C \star f(Z) \{ cout << "E:: f(Z) "; return this; \}
 A \star f(Z) {cout << "D::f(Z) "; return this;}
                                                                      ~E() {cout <<"~E";}
 ~D() {cout <<"~D ";}
                                                                      E() {cout <<"E() ";}
 D() {cout <<"D() ";}
                                                                    };
};
class F: public B, public E, public D {
                                                                    B* pb=new B; C* pc = new C; D* pd = new D; E* pe = new E;
public:
                                                                    F \star pf = new F; B \star pb1 = new F;
 void f(bool) {cout << "F::f(bool) ";}</pre>
                                                                    A *pa1=pb, *pa2=pc, *pa3=pd, *pa4=pe, *pa5=pf;
 F \star f(Z) \{ cout << "F:: f(Z) "; return this; \}
  F() {cout <<"F() "; }
  ~F() {cout <<"~F";}
} ;
```

```
pa3 - > f(3);
pa5 - > f(3);
pb1->f(true);
pa4->f(true);
pa2 - > f(Z(2));
pa5 - > f(Z(2));
(dynamic_cast < E *> (pa4)) -> f(Z(2));
                                        . . . . . . . .
(dynamic\_cast < C *> (pa5)) -> f(Z(2));
pb - > f(3);
pc -> f(3);
(pa4->f(Z(3)))->f(4);
(pc->f(Z(3)))->f(4);
E* puntE = new F;
A* puntA = new F;
delete pa5;
delete pb1;
```

cosa

stampa?