

**Programmazione 2**  
**Appello d'Esame – 11/12/2006**

Nome..... Cognome.....

Matricola..... Laurea in.....

**Non si possono consultare appunti e libri. Dove previsto scrivere CHIARAMENTE la risposta nell'apposito spazio. ATTENZIONE: In tutti gli esercizi si intende la compilazione standard g++ con il flag `-fno-elide-constructors`.**

**Esercizio 1**

Si consideri la seguente realtà. Il provider internet SlowWeb<sup>®</sup> offre abbonamenti ADSL con tariffazione a tempo oppure a traffico.

1. Definire una classe `Abbonato` i cui oggetti rappresentano un abbonato ADSL a SlowWeb. La classe `Abbonato` dichiara un metodo virtuale puro `double costoAttuale()` che prevede il seguente contratto: una invocazione `a.costoAttuale()` ritorna il costo attualmente da pagare nel mese corrente per l'abbonato `a`.
2. Definire una classe `AbbonatoTempo` derivata da `Abbonato` i cui oggetti rappresentano un abbonato a SlowWeb con tariffazione a quantità di tempo di connessione. Un `AbbonatoTempo` è caratterizzato dal totale dei secondi di connessione nel mese corrente. Per tutti gli abbonati con tariffazione a tempo il costo per secondo di connessione è fissato in 0.2 eurocent. La classe `AbbonatoTempo` implementa quindi `costoAttuale()` ritornando il costo attualmente da pagare nel mese corrente per un dato abbonato con tariffazione a tempo.
3. Definire una classe `AbbonatoTraffico` derivata da `Abbonato` i cui oggetti rappresentano un abbonato a SlowWeb con tariffazione a quantità di traffico effettuato. Un `AbbonatoTraffico` è caratterizzato dal totale di KB di traffico effettuato nel mese corrente. Per tutti gli abbonati con tariffazione a traffico il costo per KB di connessione è fissato in 0.1 eurocent. La classe `AbbonatoTraffico` implementa quindi `costoAttuale()` ritornando il costo attualmente da pagare nel mese corrente per un dato abbonato con tariffazione a traffico.
4. Definire una classe `FilialeSlowWeb` i cui oggetti rappresentano un insieme di abbonati gestiti da una filiale di SlowWeb. Una `FilialeSlowWeb` pratica degli sconti agli abbonati che effettuano elevate quantità di connessioni. Quindi una `FilialeSlowWeb` è anche caratterizzata da un importo di sconto  $Sc$  e da una soglia di secondi  $S$  e da una soglia di KB  $K$  oltre cui pratica all'abbonato lo sconto  $Sc$ . Devono essere disponibili nella classe `FilialeSlowWeb` le seguenti funzionalità:
  - Un metodo `void inserisci(const Abbonato&)` con il seguente comportamento: una chiamata `fil.inserisci(a)` aggiunge l'abbonato `a` all'insieme di abbonati gestiti dalla filiale `fil`.
  - Un metodo `double bolletta(const Abbonato& a)` con il seguente comportamento: una chiamata `fil.bolletta(a)` ritorna la bolletta attualmente da pagare per il mese corrente dall'abbonato `a` alla filiale `fil`: se il tempo di connessione dell'abbonato `a` tempo `a` supera la soglia  $S$  allora dal totale da pagare viene detratto lo sconto  $Sc$ ; se la quantità di traffico effettuato dall'abbonato `a` traffico `a` supera la soglia  $K$  allora dal totale da pagare viene detratto lo sconto  $Sc$ .
  - Un metodo `double totaleBollette()` con il seguente comportamento: una chiamata `fil.totaleBollette()` ritorna l'importo totale delle bollette attualmente da pagare da tutti gli abbonati gestiti dalla filiale `SlowWeb fil`.

## Esercizio 2

```
class A {
public: A() {cout << "A ";}
};

class B: virtual public A {
public: B() {cout << "B ";}
};

class C: virtual public A {
public: C(): A() {cout << "C ";}
};

class D: virtual public B, virtual public C {
public: D(): C(), B() {cout << "D ";}
};
```

Le precedenti classi compilano correttamente. Si supponga che le precedenti classi siano visibili alle seguenti definizioni.

```
class E: public D {
    public: E(): B() {cout << "E ";}
};
class F: virtual public E {
    public: F() {cout << "F ";}
};
risposta: .....
```

```
class E: public D {
    public: E(): B() {cout << "E ";}
};
class F: public E {
    public: F() {cout << "F ";}
};
risposta: .....
```

```
class F: public B, virtual public C {
    public: F() {cout << "F ";}
};
risposta: .....
```

```
class E: public B {
    public: E() {cout << "E ";}
};
class F: public E, virtual public C {
    public: F() {cout << "F ";}
};
risposta: .....
```

```
class E: virtual public B {
    public: E() {cout << "E ";}
};
class F: public E, virtual public C {
    public: F() {cout << "F ";}
};
risposta: .....
```

```

class E: public B {
    public: E() {cout << "E ";}
};
class F: virtual public E, virtual public C {
    public: F() {cout << "F ";}
};
risposta: .....

```

Per ognuna delle precedenti definizioni della classe F scrivere nell'apposito spazio:

- **NON COMPILA** se la compilazione della classe F provoca un errore;
- se invece la classe F compila correttamente, la stampa prodotta in output dall'esecuzione di:

```
main() { F f; }
```

### Esercizio 3

Siano A, B, C e D classi polimorfe con definizioni visibili al seguente frammento di codice.

```

A& fun(B& ref) {return ref;}

main() {
    B b;
    B& refb = b;
    C c;
    fun(refb) = c;
    D d;
    B& ref = d;
    if(dynamic_cast<B*>(new C())) cout << "UNO ";
    else cout << "DUE ";
    if(!dynamic_cast<C*>(&fun(b))) cout << "TRE ";
}

```

Si supponga che:

1. il precedente `main()` compili correttamente ed esegua senza provocare errori a run-time;
2. l'esecuzione del `main()` provochi su `cout` la stampa di DUE TRE.

Disegnare nello spazio sottostante i diagrammi di **tutte** le possibili gerarchie di tipo per le classi A, B, C e D compatibili con le precedenti ipotesi.

#### Esercizio 4

Si considerino le seguenti definizioni, la cui compilazione non provoca errori.

```
class A {
public:
    virtual void m() {cout << " A::m() ";}
    virtual void m(int x) {cout << " A::m(int) ";}
};
class B: public A {
public:
    virtual void m(bool b) {m(3); cout << " B::m(bool) ";}
    void m(int x) {cout << " B::m(int) ";}
};
class C: public A {
public:
    virtual void m(bool b) {cout << " C::m(bool) ";}
};
class D: public B {
public:
    void m() {B::m(false); cout << " D::m() ";}
    void m(int x) {cout << " D::m(int) ";}
};
class E: public D {
public:
    void m(int x) {cout << " E::m(int) ";}
};
A a; B b; C c; D d; E e;
```

Si supponga che ognuno dei seguenti frammenti sia il codice di un `main()` che può accedere alle precedenti definizioni. Si scriva nell'apposito spazio contiguo:

- **NON COMPILA** quando tale `main()` non compila;
- **ERRORE RUN-TIME** quando tale `main()` compila ma la sua esecuzione provoca un errore a run-time;
- la stampa che produce in output su `cout` nel caso in cui tale `main()` compili ed esegua senza errori; se non provoca alcuna stampa si scriva **NESSUNA STAMPA**.

B* pb=&c; pb->m(3);	
B* pb=&e; pb->m(true);	
B* pb=&e; pb->m(3);	
A* pa=&e; pa->m();	
A* pa=&d; pa->m();	
D* pd=&e; pd->m(true);	
B* pb=&e; D* pd=dynamic_cast<D*>(pb); pd->m(true);	
A* pa=&b; pa->m(false);	
D* pd=&e; pd->m(4);	
B* pb=&d; pb->m(true);	
B* pb=&d; pb->m(5);	