

# Designnotat

Tittel: Transistor buffer

Forfattere: Eirik Mathias Silnes

Versjon: 1.0 Dato: 14. september 2023

# Innhold

1	Problembeskrivelse	1
2	Prinsipiell løsning	2
3	Realisering 3.1 Bestemme verdier	3 3 4 4
4	Konklusjon	6
Re	eferanser	7
A	Fullstendige utregninger A.1 Bestemmelse av komponentverdier	<b>8</b> 8

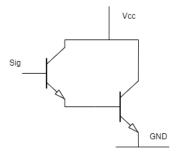
## 1 Problembeskrivelse

I dette designnotatet skal det lages en transistor buffer skal kunne drive en høyeffekt last. Løsningen skal løses og dokumenteres ut ifra:

- Avvik i amplitude A til V når V er et sinus signal med frekvens 1000Hz og amplitude  $500\mathrm{mV}$
- Maksimal amplitude til V før forvrengningen i  $V_2$  blir synlig.
- Frekvensrespons samt nedre og øvre knekkfrekvens ved -3dB.
- Inngangs og utgangsmotstand.

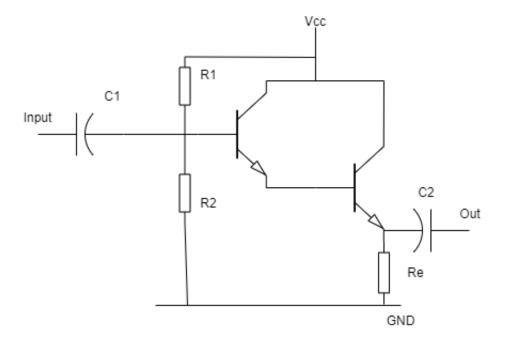
### 2 Prinsipiell løsning

Ettersom det er ønskelig med så høy ingagnsmotstand og så lav utgagngsmotstand som mulig så er et Darlington par et godt valg. Et Darlington par er to NPN-transistorer koblet sammen som vist i figur 1. Darlington par kan ses på som en enkelt transistor med en strømforsterkning lik produktet av de to transistorene.



Figur 1: Darlington par

Darlington paret har en strømforsterkning på  $\beta \cdot \beta$ . For å kunne lage en enkel buffer ut av et Darlington par så må det legges til en emittermotstand, inn- og utgangs kondensatorer i tilleg til at arbeidspunktet burde settes til midten av spenningsforsyningen. Dette er vist i figur 2. Forsterkningen måles mellom inngagnssignalet V og utgangssignalet  $V_2$ . Siden kretstopoligien som vist i figur 2 er en emitterfølger så vil utgangssignalet være det samme som inngangsignalet med litt faseforskyvning. [2] s. 106-116.



Figur 2: Darlington buffer

### 3 Realisering

#### 3.1 Bestemme verdier

For å bestemme verdiene til komponentene i kretsen så må det først bestemmes hvilke krav som stilles til kretsen. Det er ønskelig med så høy ingangsmotstand og så lav utgangsmotstand som mulig og at kretsen skal kunne levere mye strøm. Det er derfor ønskelig at kretsen skal kunne levere minst 50mA.

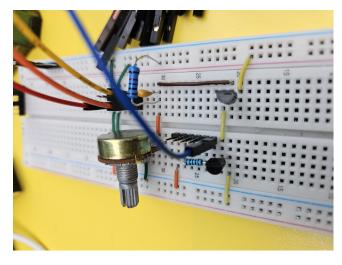
Vi starter med å definere arbeidspunktet og  $I_E$ . Arbeidspunktet settes til midten av spenningsforsyningen.  $I_E$  settes til 50mA, og arbeidspunktet settes ved å bruke formel 1. Siden utgangsmotstanden skal være så lav som mulig så setter vi den til å være  $100\omega$ 

Tabell 1: Beregna verdier.

Variabel/komponent	Verdi	Kommentar
$V_{\rm CC}$	7V	
$V_{ m T}$	0.7V	
$R_{ m B2}$	$6.2 \mathrm{k}\Omega$	inngangsimpedansen må være høy i en buffer
$I_{ m E}$	$50 \mathrm{mA}$	
$V_{ m B}$	4.2V	
$R_{ m B1}$	$9.3 \mathrm{k}\Omega$	
$R_{ m E}$	$100\Omega$	utgangsimpedansen er lav i en buffer
$C_1$	$1 \mu \mathrm{F}$	
$C_2$	$1\mu\mathrm{F}$	

#### 3.2 Oppkobling og test

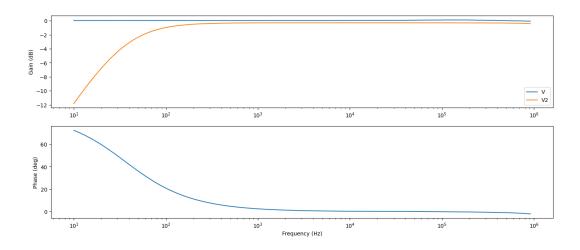
Kretsen ble deretter koblet opp i henhold til skjematikken i figur 2 med verdiene fra tabellen i figur 1. For å få  $V_{CC}$  på 7V så ble spenningsforsyningen på Analog Discovery satt til +5V og GND ble satt til -2V.



Figur 3: Reailsert og oppkoblet krets

#### 3.2.1 Test under ideelle forhold

Kretsen ble først testet uten last og kildemotstand for å se om den fungerte som forventet. Det ble da målt en forsterkning på EDIT og en faseforskyvning på EDIT grader. Dette er innenfor det som er forventet og kan ses i figur 4 Hvor V er ingagnsignalet og V2 er utgangssignalet.

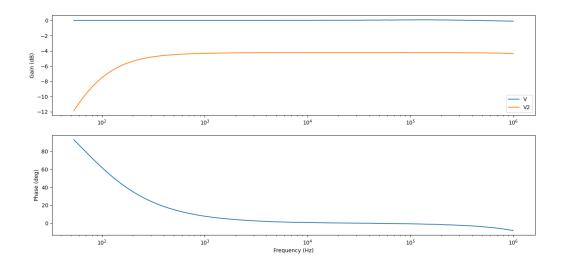


Figur 4: Bodeplot under ideelle forhold

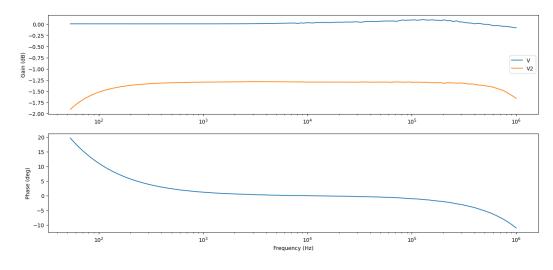
#### 3.2.2 Test med last

Så ble latstmotstand og kildemotstand koblet til kretsen. Kildemotstanden ble satt til  $1.5 \mathrm{k}\Omega$  og lastmotstanden ble satt til  $170\Omega$ . Som man ser i figur 5 så ble signalet svakere, og fasen ble forskøvet mye ved de lave frekvensene. Med en forsterkning på -4.2db så kan ikke kretsen

lengere kvalifiseres som en buffer. Grunnen til at forsterkningen ble svakere er at inngangsmotstanden er for lav. For å forbedre dette så ble det byttet til større kondensatorer, fra  $1\mu F$  til  $16\mu F$  og inngangsmotstanden ble økt ved å gange  $R_1$  og  $R_2$  med 100. Deretter ble det målt en forsterkning på -1.26 db og en faseforskyvning på max 20 deg grader. Dette kan ses i figur 6.

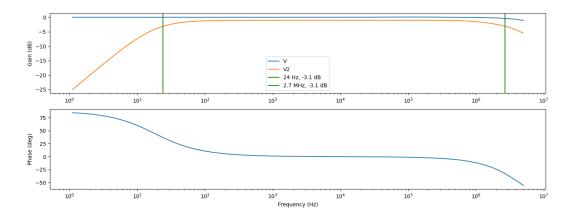


Figur 5: Bodeplot med last



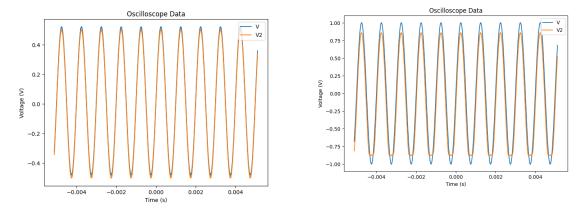
Figur 6: Last

Ved å utvide network målingen til å måle fra 1Hz til 5MHz så kan vi finne knekkfrekvensen til kretsen. Nedre knekkfrekvens er 24Hz og øvre knekkfrekvens er 2.7MHz. Dette kan ses i figur 7.



Figur 7: Last med fase

Det ble deretter testet med et sinusformet signal på 1kHz for å se om kretsen klippet. Som vist i figur 8 så er signalet identisk med inngangssignalet opp til 500mV og klipper deretter ved 1V. Dette er innenfor det som er forventet.



Figur 8: 1kHz ved 500mV og klipping ved 1V

# 4 Konklusjon

Den siste kretsen hadde bare en demping på -1.26db ved 1kHz og hadde en bånnbredde på  $B=24{\rm Hz}$  til 2.7MHz. Kretsen hadde en max faseforskyvining på 20 grader. Klipping intraf ved 1V ingangsignal.

# Referanser

- $[1]\,$  L. Lundheim, Design prosjekt~5, Institutt for elektronisk systemdesign, NTNU, 2023.
- [2] P. Horowitz, W. Hill, *The Art of Electronics*, Cambridge University Press, 2015.

## A Fullstendige utregninger

#### A.1 Bestemmelse av komponentverdier

$$V_B = \frac{V_{CC} - V_{BE}}{2} + V_{BE}$$

$$V_B = \frac{7V - 1,4V}{2} + 1,4V = 4.2V$$
(1)

$$I_{E1} = I_{C1} + I_{B}$$

$$I_{E1} = I_{B}(\beta + 1)$$

$$I_{E} = I_{C2} + I_{E1}$$

$$I_{E} = I_{B}(\beta + 1)^{2}$$
(2)

$$I_B = \frac{I_E}{(\beta + 1)^2}$$

$$I_B = \frac{50mA}{(330 + 1)^2} = 0.45\mu A$$
(3)

$$R_{1} = \frac{V_{CC} - V_{B}}{I_{B}}$$

$$R_{1} = \frac{7V - 4.2V}{1000 * 0.45\mu A} = 6.2k\Omega$$
(4)

$$V_{R2} = \frac{V_{CC}R_2}{R_1 + R_2}$$

$$R_2 = \frac{V_{R2}R_1}{V_{CC} - V_{R2}}$$

$$R_2 = \frac{4.2V6.2k\Omega}{7V - 4.2V} = 9.3k\Omega$$
(5)

$$R_E = \frac{V_B}{I_E} \tag{6}$$