

# Tema 4. Matrius

## Estructura de Computadors (EC)

Rubèn Tous

[rtous@ac.upc.edu](mailto:rtous@ac.upc.edu)

Computer Architecture Department  
Universitat Politècnica de Catalunya



UNIVERSITAT POLITÈCNICA  
DE CATALUNYA  
BARCELONATECH

# Índex

- 1 4.1 Les instruccions MIPS mult, mflo, mfhi
- 2 4.2 Matrius
- 3 4.3 Accés seqüencial a un vector
- 4 4.4 Accés seqüencial a una matriu

## 4.1 Les instruccions MIPS mult, mflo, mfhi

- Multiplicació de dos nombres enters de  $n$  i  $m$  bits dóna un resultat de (potencialment)  $n+m$  bits (excepte per al cas  $n$  o  $m=1$ , ja que no produeix carry).
- Multiplicació de dos nombres de 32 bits dóna un resultat de 64 bits.

```
mult rs, rt# $hi:$lo <- rs * rt
mflo rd# rd <- $lo
mfhi rd# rd <- $hi
```

## 4.2 Matrius

### Matriu

Agrupació multidimensional d'elements del mateix tipus i identificats per un índex  $[0, N-1]$  en cada dimensió.

Estudiarem les matrius de 2 dimensions, però tot serà extrapolable a qualsevol nombre de dimensions.

# 4.2 Matrius

$$\text{mat[NF][NC]} = \begin{vmatrix} \text{mat}[0][0] & \text{mat}[0][1] & \dots & \text{mat}[0][\text{NC}-1] \\ \text{mat}[1][0] & \text{mat}[1][1] & \dots & \text{mat}[1][\text{NC}-1] \\ \dots & \dots & & \dots \\ \text{mat}[\text{NF}-1][0] & \text{mat}[\text{NF}-1][1] & \dots & \text{mat}[\text{NF}-1][\text{NC}-1] \end{vmatrix}$$

## 4.2.1 Declaració i emmagatzematge

En C:

```
1  ...  
2  int mat[NF][NC];  
3  ...  
4  int mit[2][3]={ { -1 , 2, 0} , { 1 , -12, 4} };
```

- En C, els elements es guarden a memòria per files".
- És un conveni (en Fortran, les matrius es guarden per columnes").

## 4.2.1 Declaració i emmagatzematge

En MIPS:

```
1      .data
2      ...
3      .align 2
4  mat: .space NF*NC*4
5      ...
6  mit: .word -1, 2, 0, 1, -12, 4
```

- Hem de respectar les regles d'alineació.

## 4.2.2 Accès a un element qualsevol (aleatori)

`mat[i][j]`

`@mat[i][j] = mat + (i*NC + j)*T`



## 4.2.2 Accès à un élément quelconque (aléatoire)

Exemple général:

```

1  int mat[NF][NC];
2  void func() {
3      int i, j, k;
4      ...
5      k = mat[i][j];
6  }
```

En MIPS:

```

1  la    $t3, mat
2  li    $t4, NC
3  mult  $t4, $t0      # ... = i*NC
4  mflo  $t4
5  addu  $t4, $t4, $t1 # $t4 = i*NC + j
6  sll   $t4, $t4, 2   # $t4 = (i*NC + j)*4
7  addu  $t3, $t3, $t4 # $t3 = mat + (i*NC + j)*4
8  lw    $t2, 0($t3)   # k = mat[i][j]
```

## 4.2.2 Accès a un element qualsevol (aleatori)

Exemple si la columna és constant::

```
1 k = mat[i][5];
```

En MIPS:

```
1 la    $t3, mat + 5*4
2 li    $t4, NC*4
3 mult  $t4, $t0
4 mflo  $t4
5 addu  $t3, $t3, $t4
6 lw    $t2, 0($t3)
```

## 4.2.2 Accès a un element qualsevol (aleatori)

Exemple si la fila és constant:

```
1 k = mat[3][j];
```

En MIPS:

```
1 la    $t3 , mat + 3*NC*4
2 sll   $t4 , $t1 , 2
3 addu  $t3 , $t3 , $t4
4 lw    $t2 , 0($t3)
```

## 4.2.2 Accés a un element qualsevol (aleatori)

Exemple si fila i columna són constants:

```
1 k = mat[3][5];
```

En MIPS:

```
1 la $t3, mat + 3*NC*4 + 5*4  
2 lw $t2, 0($t3)
```

## 4.3 Accés seqüencial a un vector

```
1 void clear1(int array[], int nelem)
2 {
3     int i;
4     for (i=0; i<nelem; i+=1)
5         array[i] = 0;
6 }
```

En MIPS, mitjançant **accés aleatori**:

```
1 clear1:
2     move $t0, $zero    # i=0
3 loop1:
4     bge $t0, $a1, end1
5     sll $t1, $t0, 2
6     addu $t2, $a0, $t1
7     sw $zero, 0($t2)
8     addiu $t0, $t0, 1   # i++
9     b loop1
10 end1:
```

## 4.3 Accés seqüencial a un vector

Si les adreces de qualsevols dos elements consecutius estan separades per una **distància constant** podem fer servir la tècnica d'**accés seqüencial**:

```
1 clear2:
2     move    $t1, $a0           #punter = $t1 = &array[0]
3     move    $t0, $zero
4 loop2:
5     bge     $t0, $a1, end2
6     sw      $zero, 0($t1)      #*punter = 0
7     addiu   $t1, $t1, 4        #punter++
8     addiu   $t0, $t0, 1
9     b       loop2
10 end2:
```

Què hi hem guanyat? El bucle loop2 té una instrucció menys

## 4.3 Accés seqüencial a un vector

- La distància (constant) entre dos elements = **STRIDE**.
- $@n_{i+1} = @n_i + \text{stride}$
- A l'exercici anterior l'STRIDE era 1 enter o 4 bytes si l'expressem en baix nivell.

## 4.3 Accés seqüencial a un vector

Podem calcular l'STRIDE de manera metòdica:

$$\begin{aligned} @ni\_next &= & \&array[i+1] &= & array + i + 1 \\ -@ni & & -(&array[i]) &= & -(array + i) \end{aligned}$$

---

STRIDE = 1 element

STRIDE (bytes) = 1\*4 bytes



## 4.3 Accés seqüencial a un vector

- 1 Inicialitzar el punter:

```
move    $t1, $a0
```

- 2 Llegir/escriure l'element mitjançant el punter.

```
sw      $zero, 0($t1)
```

- 3 punter = punter + STRIDE

```
addiu   $t1, $t1, 4
```

## 4.3 Accés seqüencial a un vector

Optimització: eliminació de la variable d'inducció:

```
1 clear3:
2     move    $t1, $a0
3     sll     $t2, $a1, 2
4     addu    $t3, $a0, $t2 # $t3 = array[nelem]
5 loop3:
6     bgeu    $t1, $t3, end3
7     sw      $zero, 0($t1)
8     addiu   $t1, $t1, 4
9     b       loop3
10 end3:
```

## 4.3 Accés seqüencial a un vector

Optimització: avaluació de la condició al final del bucle:

```
1 clear4 :  
2     move    $t1 , $a0  
3     sll     $t2 , $a1 , 2  
4     addu    $t3 , $a0 , $t2  
5     bgeu    $t1 , $t3 , end4  
6 loop4 :  
7     sw      $zero , 0($t1)  
8     addiu   $t1 , $t1 , 4  
9     bltu    $t1 , $t3 , loop4  
10 end4 :
```

## 4.3 Accés seqüencial a un vector

Expressar l'accés seqüencial en alt nivell

```
1 void clear3(int *array, int nelem)
2 {
3     int *p;
4     for (p=array; p < &array[nelem]; p=p+1)
5         *p = 0;
6 }
```

Però el compilador pot usar accés seqüencial independentment de si el codi en alt nivell fa servir punters o no.

## 4.4 Accès séquentiel à une matrice

Une fila:

```
for (i=0; i<NC, i++)  
    mat[1][i] = 0;
```

## 4.4 Accès séquentiel a una matric

INIT:

```
punter = &mat[1][0]
```

STRIDE:

```
@ni_next = &mat[1][i+1] = mat + 1NC + i + 1  
-@ni      = -(&mat[1][i+1]) = -(mat + 1NC + i)
```

-----

STRIDE = 1 element

STRIDE (bytes) = 1\*T bytes

## 4.4 Accès séquentiel à une matrice

Une colonne:

```
for (j=0; j<NF, i++)  
    mat[j][1] = 0;
```

## 4.4 Accès séquentiel a una matric

INIT:

```
punter = &mat[0][1]
```

STRIDE:

```
&mat[j+1][1] = mat + jNC + NC + 1
-(&mat[j][1]) = -(mat + jNC + 1)
```

---

STRIDE = NC elements

STRIDE (bytes) = NC\*T bytes



## 4.4 Accès séquentiel a una matricu

Diagonal principal:

```
for (i=0; i<NC, i++)  
    mat[i][i] = 0;
```

## 4.4 Accès séquentiel a una matric

INIT:

```
punter = &mat[0][0]
```

STRIDE:

```
&mat[i+1][i+1] = mat + iNC + NC + i + 1  
-(&mat[i][i]) = -(mat + iNC + i)
```

-----

STRIDE =	NC+1 elements
STRIDE (bytes) =	(NC+1)*T bytes

## 4.4 Accès séquentiel à une matrice

Diagonal secondaire:

```
for (i=0; i<NC, i++)  
    mat[i][NC-1-i] = 0;
```

## 4.4 Accès séquentiel à une matrice

INIT:

```
punter = &mat[0][NC-1]
```

STRIDE:

$$\begin{aligned} &\text{&mat}[i+1][NC-1-(i+1)] = \text{mat} + iNC + NC + NC-1-i-1 \\ &- (\text{&mat}[i][NC-1-i]) = - (\text{mat} + iNC + NC-1-i) \end{aligned}$$

---


$$\begin{aligned} \text{STRIDE} &= NC-1 \text{ elements} \\ \text{STRIDE (bytes)} &= (NC-1) * T \text{ bytes} \end{aligned}$$