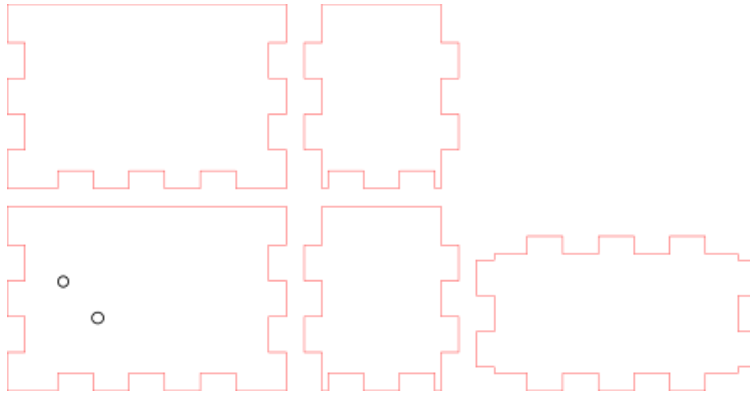


Bat Monkey

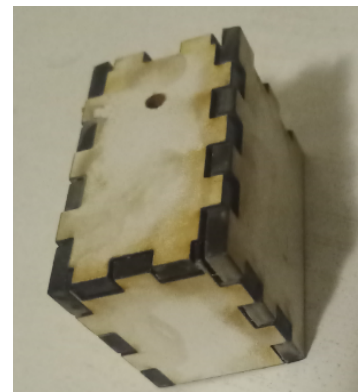
Rapport de la cinquième séance(31 janvier) :

Aujourd'hui, Romain et moi avons fabriqué des boîtes en bois pour y mettre les moteurs comme les pièces en aluminium coûtent trop cher. Voici le patron que nous avons utilisé :



Les trous en gris serviront à mettre des vis. Voilà le rendu final :

Ici, le trou sur le dessus a été rajouté à la perceuse.



Et voilà une vidéo du programme qu'a fait Romain pour le contrôle des moteurs des bras et des jambes en asynchrone, on peut y voir les angles de chaque moteur à tout instant (ces orientations sont encore libres de changer).

