Canaux de transmission et Codage

Mostafa Belkasmi

2009-2010 ENSIAS

Plan

- Définition d'un canal
- Capacité d'un canal
- Limite du codage canal

Définition d'un canal

Canal discret stationnaire sans mémoire :

Il possède

un alphabet d'entrée fini $A = \{x_1, ..., x_N\}$ un alphabet de sortie fini $B = \{y_1, ..., y_M\}$



Caractérisé par les probabilités de transition à l'instant k :

$$p^{(k)}(y_j/x_i) = Prob(Y_k = y_j/X_k = x_i)$$

pour i dans $\{1,...,N\}$ et j dans $\{1,...,M\}$

Définition d'un canal

• Et pour tout i dans {1, .., N}

$$\sum_{j=1}^{M} p^{(k)}(y_{j}/x_{i}) = 1$$

· Ces Proba sont regroupées dans une matrice dite matrice de transitions $T = [t_{ij}] = [p^{(k)}(y_j/x_i)]$

$$\mathbf{T} = \begin{bmatrix} \mathbf{t}_{11} & \cdots & \mathbf{t}_{1M} \\ \mathbf{t}_{21} & \cdots & \mathbf{t}_{2M} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \mathbf{t}_{N1} & \cdots & \mathbf{t}_{NM} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{p}(\mathbf{y}_1/\mathbf{x}_1) & \cdots & \mathbf{p}(\mathbf{y}_M/\mathbf{x}_1) \\ \mathbf{p}(\mathbf{y}_1/\mathbf{x}_2) & \cdots & \mathbf{p}(\mathbf{y}_M/\mathbf{x}_2) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \mathbf{p}(\mathbf{y}_1/\mathbf{x}_N) & \cdots & \mathbf{p}(\mathbf{y}_M/\mathbf{x}_N) \end{bmatrix}$$

Propriétés de canaux

 Canal Stationnaire si ses probabilités de transition sont indépendantes du temps :

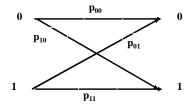
$$p^{(k)}(\gamma_j/x_i) = p^{(k+r)}(\gamma_j/x_i)$$

 Sans mémoire si le symbole de sortie Y_k ne dépend que du symbole d'entrée X_k.

EXEMPLE

Le canal binaire symétrique (CBS) est un canal discret stationnaire sans mémoire.

$$A = \{0, 1\}$$
 $B = \{0, 1\}$



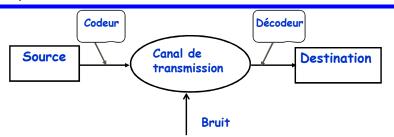
· Il est symétrique si :

 $p_{00} = p_{11} = 1-p$ $p_{10} = p_{01} = p$ où p est la probabilité d'erreur sur le canal.

Propriétés de canaux

- · Avec mémoire quand le symbole Y_k dépend de plusieurs symboles d'entrée $(X_k\ ,\ X_{k-1},...)$.
- Par exemple les transmissions en présence d'interférences entre symboles.

Capacité d'un canal



Deux adaptations :

- Codage pour une source $S \rightarrow limite H(S)$
- Codage pour un canal → Capacité C
 - → Étudier les Entrées/Sorties d'un canal

Information mutuelle entre deux messages

- La source délivre un ensemble de N messages $[X] = [x_1, ..., x_N]$
- · L'utilisateur reçoit un ensemble de M messages $[Y] = [y_1, ..., y_M]$
- \rightarrow Il y a perturbation sur observation x_i : soit y_1 observé alors que x_i émis
- \rightarrow l'incertitude sur la réalisation de x_i , ayant observé y_1 :

$$I(x_i/y_1) = -log p(x_i/y_1) : incertitude a posteriori$$

Information mutuelle entre deux messages

Donc après réception d'un message yj :
 les probabilités p(xi) (probabilité a priori) deviennent p(xi/yj) (probabilité a posteriori)

Définition :

L'information mutuelle entre xi et yj :
 I(xi, yj) = incertitude avant observation de yj
 - incertitude après observation de yj

= log p(xi/yj)/p(xi)

Information mutuelle entre deux messages

•
$$I(xi, yj) = I(xi) - I(xi / yj)$$

= $log p(xi/yj)/p(xi)$

Deux cas limites:

- p(xi/yj) = 1, perturbations nulles $\rightarrow I(xi, yj) = I(xi)$
- p(xi/yj) = p(xi), perturbations très fortes
 → I (xi, yj) = 0

PROPRIÉTÉS FONDAMENTALES DE L'ENTROPIE ET LE CANAL (1)

- · Travaillons sur un exemple.
- Considérons un canal avec les probabilités des symboles d'entrée : p1 = 1/4 et p2 = 3/4.
- · Sa matrice de transitions est donnée par :

$$T = \begin{pmatrix} 2/3 & 1/3 \\ 2/5 & 3/5 \end{pmatrix}$$

· La distribution de Y est alors : (champ à la sortie)

$$q_1 = p_1 P\{Y = y_1 / X = x_1\} + p_2 P\{Y = y_1 / X = x_2\} = 7/15$$

 $q_2 = p_1 P\{Y = y_2 / X = x_1\} + p_2 P\{Y = y_2 / X = x_2\} = 8/15$

PROPRIÉTÉS FONDAMENTALES DE L'ENTROPIE ET LE CANAL (2)

· La distribution de (X,Y) est : champ composé Entrée/Sortie :

$$p_{11} = p_1 p_{1/1} = 1/6$$
 $p_{12} = p_1 p_{2/1} = 1/12$ $p_{21} = p_2 p_{1/2} = 3/10$ $p_{22} = p_2 p_{2/2} = 9/20$

Ceci définit l'espace produit (X,Y) et
[P(X,Y)] = {P(xi,yj) = Pr(X=xi , Y =yj)}

PROPRIÉTÉS FONDAMENTALES DE L'ENTROPIE ET LE CANAL (3)

• Calculons les entropies de X, Y, et (X,Y):

$$H(X) = -1/4\log(1/4 - 3/4\log(3/4 = 0.811))$$
 bit

$$H(Y) = -7/15\log 7/15 - 8/15\log 8/15 = 0.997$$
 bit

PROPRIÉTÉS FONDAMENTALES DE L'ENTROPIE ET LE CANAL (4)

Entropies conditionnelles (cas général)

- Si le champ de sortie est connu il reste, à cause des perturbations, une incertitude sur la connaissance du champ d'entrée.
- · La valeur moyenne de cette incertitude est :

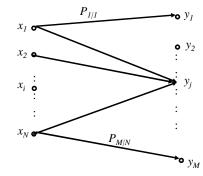
l'entropie du champ X

-->H(X/Y) incertitude résiduelle moyenne conditionnée par le champ Y

PROPRIÉTÉS FONDAMENTALES DE L'ENTROPIE ET LE CANAL (5)

$$H(X/Y) = \sum_{j=1}^{M} p(y_j)H(X/y_j)$$

$$= -\sum_{i=1}^{N} \sum_{j=1}^{M} p(y_j)p(x_i/y_j)\log p(x_i/y_j)$$



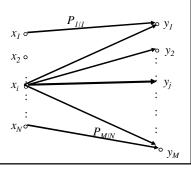
c'est l'équivoque i.e. : la mesure de l'équivoque sur le champ d'entrée si le champ de sortie est connu

PROPRIÉTÉS FONDAMENTALES DE L'ENTROPIE ET LE CANAL (6)

De façon analogue on a :

$$H(Y/X) = -\sum_{i=1}^{N} \sum_{j=1}^{M} p(xi)p(yj/xi)\log p(yj/xi)$$

On l'appelle <u>l'erreur moyenne</u> et ça mesure l'incertitude sur le champ de sortie si le champ d'entrée est connu.



PROPRIÉTÉS FONDAMENTALES DE L'ENTROPIE ET LE CANAL (7)

· On montre que :

$$H(X,Y) = H(X) + H(Y/X) = H(Y) + H(X/Y)$$

· On peut maintenant définir la quantité :

$$I(X,Y) = H(X) - H(X/Y)$$

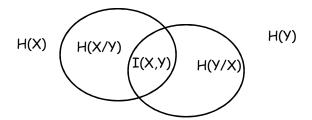
- I(X,Y) = l'information que l'on obtient sur le champ d'entrée X en recevant celle sur le champ de sortie Y.
- · c'est l'information transmise par le canal
 - > Transinformation

PROPRIÉTÉS FONDAMENTALES DE L'ENTROPIE ET LE CANAL (8)

· On montre qu'on a aussi :

$$I(X,Y) = H(X) + H(Y) - H(X,Y)$$

= $H(Y) - H(Y/X)$



PROPRIÉTÉS FONDAMENTALES DE L'ENTROPIE ET LE CANAL (9)

- · Revenons maintenant à l'exemple:
- · Calculons l'erreur moyenne H(Y/X) et en déduisons la transinformation I(X,Y):

$$H(Y/X=x1) = -2/3log2/3 - 1/3log1/3 = 0,918$$
 bit $H(Y/X=x2) = -2/5log2/5 - 3/5log3/5 = 0,971$ bit $H(Y/X) = 1/4*0,918 + 3/4*0,971 = 0,958$ bit

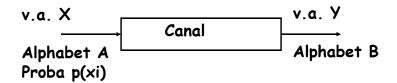
$$d'où : I(X,Y) = H(Y) - H(Y/X)$$

= 0,997 - 0,958 = 0,039 bit

• tout ceci étant mesuré par symbole de l'entrée ou de la sortie du canal.

Capacité d'un canal (1)

· Revenons au cas général :



• L'information mutuelle moyenne entre les ensembles A et B (l'entrée et la sortie du canal) :

$$I(X,Y) = I(A,B) = H(X) - H(X/Y)$$

Capacité d'un canal (2)

• L' I.M. moyenne:

$$I(X,Y) = I(A,B) = H(X) - H(X/Y)$$

$$= \sum_{i=1}^{N} \sum_{j=1}^{M} p(x_i, y_j) \log \frac{p(x_i / y_j)}{p(x_i)}$$

dépend à la fois :

- de la source (i.e. les p(xi))

- du canal (les p(yj/xi))

et on montre que $0 = \langle I(X,Y) = \langle H(X) \rangle$

Capacité d'un canal (3)

- Nous sommes ainsi tentés de déterminer le maximum de I(X,Y)
- Maximum par rapport à quoi ?
 - Certainement pas par rapport aux probabilités conditionnelles (donnée du problème).
- Mais maximum par rapport aux différentes distributions de probabilité possibles pour les symboles appartenant à A.

Capacité d'un canal (4)

• On définit ainsi une quantité C (capacité du canal) comme étant le maximum de I(X,Y), max sur toutes les distributions possibles des symboles à l'entrée.

$$C = \max [I(X,Y)].$$

{p(xi)}

- · L'unité de la capacité est le bit par symbole.
- Si un symbole entre dans le canal chaque Tc sec,
 la capacité en bit/sec est C' = C/Tc.

Canaux Uniformes

- <u>Définition</u>: Un canal (supposé discret et sans mémoire) est dit uniforme lorsque les lignes et les colonnes de sa matrice de transitions sont les permutations d'un même ensemble de nombres.
- · Dans ce cas particulier, on montre que :

$$C = \log M + \sum_{j=1}^{M} p(y_j / x_i) \log p(y_j / x_i)$$

Pour un x_i fixe quelconque

Canaux Uniformes

• EXEMPLE: le canal binaire symétrique. C'est le canal uniforme le plus simple que l'on puisse imaginer.

 $T = \begin{bmatrix} 1 - p & p \\ p & 1 - p \end{bmatrix}$

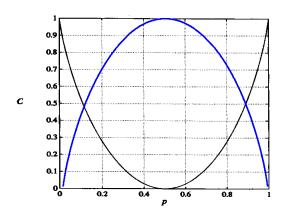
· Sa capacité à pour valeur :

$$C = 1 + p log p + (1-p)log(1-p)$$

Donc de façon générale pour un CBS on a :
 C ≤ 1 bit/symbole.

Canaux Uniformes

· La capacité C d'un CBS en fonction de p :



Canal entrée discrète sortie continue

- L'entrée du canal est un élément de l'alphabet
 A = {x1,... xN}
- La sortie peut être n'importe quelle valeur réelle → B = R (M=∞)
- · Caractérisé par un ensemble fini de densité de probabilité :

$$P(y/X=xi)$$
 pour $i = 1, ..., N$

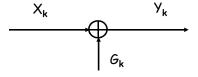
Exemple

· Canal à bruit additif, blanc et gaussien (AWGN):

Dans ce cas :

$$Y_k = X_k + G_k$$

où G_k est un
échantillon d'une
variable gaussienne
de moyenne nulle et
de variance σ^2 cad





Capacité

- Extension du discret au continu : Distribution de probabilité \rightarrow densité de probabilité $\sum \quad \rightarrow \quad \lceil$
- · Capacité = maximum de la transinformation

$$C = \max \sum_{i=1}^{N} \int_{-\infty}^{+\infty} p(y/x_i) p(x_i) \log \frac{p(y/x_i)}{p(y)} dy$$

$$où \quad p(y) = \sum_{i=1}^{N} p(y/x_i) p(x_i)$$

Exemple

- · Canal AWGN à entrées binaires :
- Les deux symboles en entrée sont supposées équiprobables p(X=a)=p(X=-a)=1/2
- · Dans ce cas la capacité est donnée par:

$$C = \frac{1}{2} \int_{-\infty}^{+\infty} p(y/a) \log \frac{p(y/a)}{p(y)} dy$$
$$+ \frac{1}{2} \int_{-\infty}^{+\infty} p(y/-a) \log \frac{p(y/-a)}{p(y)} dy$$

Les canaux de transmission continus

- · Modèles discrets = modèles simples
- · Malheureusement, les signaux de la réalité :
 - sont continus et dépendant du temps : parole, musique, télémesure d'une grandeur continue, image,....
- Par analogie :
 - un message continu sera considéré comme une réalisation possible
 - · d'une v.a. continue,
 - · d'un vecteur de v.a.c.
 - · ou d'une fonction aléatoire
 - auxquelles on identifie la source.

Les canaux de transmission continus

- Les canaux de transmission continus sont les moyens de transmission de messages continus (ligne téléphonique, milieu de propagation hertzienne,...)
- On peut ainsi étendre les résultats obtenus à des signaux continus.
- Passer de l'entropie H → la transinformation I
 → La capacité C

Les canaux de transmission continus

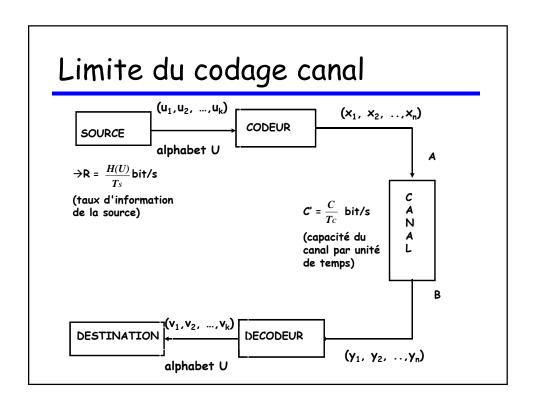
· Ainsi Shannon, Hartley et Tuller ont obtenu:

$$C = W \log (1 + S/N)$$

- où S est la puissance moyenne d'un signal x(t) limité à une bande passante W et un intervalle de temps T
- et N est la puissance moyenne du bruit dans la bande W.
- Précision : cette formule est obtenue pour un canal qui est supposé être soumis à un bruit additif blanc et gaussien.

Limite du codage canal

- Pour énoncer un résultat très important de cette théorie (second théorème fondamental de Shannon) on se replace dans la cas d'un canal discret sans mémoire.
- Et nous supposons une transmission dans un canal bruité.
- Dans quel cas on peut agir ?



Limite du codage canal

- Remarque : on doit avoir : kTs=nTc
- · Notation : la probabilité d'erreur

$$P_e = \frac{1}{k} \sum_{i=1}^{k} Pr \ ob \left(u_i \neq v_i \right)$$

Limite du codage canal

THÉORÈME FONDAMENTAL DU CODAGE :

- Si l'entropie par seconde de la source R est supérieure à la capacité du canal par seconde C' alors il existe une constante α telle que $Pe \geq \alpha$ pour toutes les valeurs de k.
- Sinon on peut toujours trouver un codeur/décodeur avec lequel Pe → 0.

Limite du codage canal

Résultat 1:

- Pour un débit d'information > à la capacité du canal, la probabilité d'erreur moyenne par digit émis par la source est bornée inférieurement.
- La théorie nous montre ainsi qu'il n'existe aucun espoir d'obtenir une transmission de bonne qualité dans ce cas.

Limite du codage canal

Résultat 2:

- Lorsque R < C', et en utilisant une procédure adéquate pour le codage et le décodage,
- il est possible de reproduire, après transmission le long du canal, les messages fournis par la source
- avec une probabilité d'erreur arbitrairement petite, (Pe n'a pas de borne inférieure).