

PRÁCTICAS DE

MATEMÁTICAS 1

2018-2019



- !5 octubre-comienzo Fase 1.
- CONSEJOS DE EJECUCIÓN.

Link a Youtube de las clases del Prof. Francisco Gallego (2017-18).
 https://www.youtube.com/watch?v=7I6X5NZd2kw&list=PLmxqg54
 iaXrgiF20LM2JfetrnZF87UMBD





FASE 1

logica.i3a.ua.es

- FASE 1: desde 15 hasta 28 octubre
- Nº mapas: 3 de diferente dificultad.
- Mapa resuelto ≥ 75% >> permite descargar siguiente mapa.
- Hasta 100% se permiten 3 intentos más >> la nota nunca baja.

FASE	DIFICULTAD				
	D1	D2	D3	D4	D5
0	0,100				
1	0,350	0,450	0,500	0,550	0,650
2	0,525	0,675	0,750	0,825	0,975
3	1,225	1,575	1,750	1,925	2,228
4		2,025	2,250	2,475	

- En Materiales : MapasExtrasFase 1.zip
- mapa12.pl mapa22.pl mapa 32.pl mapa42.pl





Rutina para resolver mapas

Editar fichero solución (extensión .pl):

\$ gedit solucion.pl &

Ejecutar solución de un mapa

\$./plman mapa.pl solucion.pl

Escribir en la 1ª línea del fichero solución.pl

:- use_module('pl-man-game/main').

Resto de líneas

एक्संइक्ष्मिक्क्षक्काक्क्ष्मिक्क्षिक्काक्क्ष्मिक्क्षिक्काक्क्ष्मिक्क्षिक्काक्क्ष्मिक्क्षिक्काक्ष्मिक्का





Acciones de Plman

Acciones: do(ACCION).

 $ACCION = \{ move(D1), get(D1), drop(D1), use(D1) \}$

D1 = {up, down, left, right}

Plman No se mueve: do(move(none)).

Sensor de visión: see(normal, D2, OBJ)

D2 = { right, left, down, up, here, down-right, down-left, up-right, up-left }

OBJ: Cualquier caracter en el mapa

Las letras mayúsculas y los símbolos especiales entre comillas simples

Ej. Regla simple

do(ACCION(D1)) :- see(normal, D2, OBJ).





- >> Los mapas de Fase 1 se resuelven con reglas simples.
- >> Regla simple: sólo un sensor de visión en la cláusula

Ej Reglas simples.

do(move(up)) :- see(normal, up, '.').





- >> Consigue la mejor solución :
 - . Que tenga menor número de movimientos.
 - . Menor nº de inferencias (parámetro -n).

Para ello al comenzar a escribir el código especifica la estrategia con la que "arrancas" el movimiento que debe hacer Plman para no dejar cocos al pasar.

REGLA DE ORO:

No te dejes cocos al pasar por un sitio, puede ser imposible regresar.





>> Elige dirección prioritaria para move: usa la dirección contraria al movimiento.

```
Ej mapa_22.pl:
```

```
Solución inicial:
```

```
do(move(right)) :- see(normal, right, '.').
do(move(up)) :- see(normal, up, '.').
do(move(down)) :- see(normal, down,'.').
do(move(left)) :- see(normal, left, '.').
```

>> Para recorrer espacios: escribe reglas que sigan la lógica del movimiento de Plman Ej mapa_22.pl:

```
Reglas para espacios en blanco:
```

```
do(move(left)) :- see(normal, left, '').
do(move(up)) :- see(normal, up, '').
do(move(down)) :- see(normal, down,'').
do(move(right)).
```





>> Comprueba y controla la regla que entra en acción y escribe "justo" encima de ella la que creas que debe ejecutarse antes.

Ej mapa_22.pl

Se debe coger la llave 'a' >> al ser esto más prioritario que el coco de la derecha lo pongo como primera regla.

```
do(get(up)) :- see(normal, up, a).
do(move(right)) :- see(normal, right, '.').
```

- >> !Cuidado! con quitar prioridad a otras reglas.
- >> Ir a la prioridad mínima.
- >> El orden en que se escriben las reglas es muy importante.





```
>> Puedes usar "ver el objeto en diagonal" para moverte
Ej mapa 22.pl
```

```
do(move(up)) :- see(normal, up-left, a).
```

>> Puedes usar "ver el objeto" para quedarte quieto

```
Ej mapa_22.pl
```

Cuando veas la llave 'a' no te muevas...:

```
do(move(none)) :- see(normal, left, a).
```

Decide dónde añades estas dos reglas :

```
do(move(up)) :- see(normal, up-left, a).
```

do(move(none)) :- see(normal, left, a)





Si quieres añadir más predicados en el cuerpo de la regla usa la conjunción (,)

>> varios predicados see/3

- **Ej.** do(move(down)) :- see(normal, down, '.'), see(normal, up, '.').
 - >> predicado predefinido para escribir mensajes: writeln/1
- **Ej.** do(move(down)) :- see(normal, down, '.'), writeln('veo coco abajo').
 - >> otros predicados que ya veremos en fases sucesivas.

Puedes tomar decisiones cuando no veas "algo"

Ej. do(move(down)) :- **not**(see(normal,down,'E')).





Siempre debes tener en cuenta cómo "recorre" Prolog tu código solución

- >> De arriba/abajo se ejecuta la primera cláusula que sea cierta. (hecho / regla)
- >> Cuerpo de la regla : conjunción de condiciones que Plman debe cumplir para que se realice la acción correspondiente indicada en la cabeza.
- >> Se comprueban las condiciones de izda a dcha mientras no fracase ninguna.
- >> Si todas las condiciones son ciertas se ejecuta la acción indicada en la cabeza.





!Cuidado con el "descuento" de puntos! ESTADÍSTICAS NEGATIVAS

El auto-corrector reduce la nota de la solución de un mapa si se incurre en:

→ Colisiones con paredes u objetos sólidos : - 0,25/u ptos.

→ Acciones erróneas / intento de hacer una acción en una regla: - 0,50/u ptos.

→ Fallos de regla/ no se puede ejecutar ninguna regla : - 0,75/u ptos.

 \rightarrow Intento de acción: - 0,30/u ptos.

MÁXIMO NÚMERO DE MOVIMIENTOS (TIC-TAC)

Fase 0: 50

Fase 1: 350

Fase 2: 500

Fase 3: **750**

Fase 4: 1.250

Examinador: 750

Penalización: 0,5 puntos

