

Sommario

Proprietà della \mathbb{P}	2
Probabilità condizionata	2
Regola della moltiplicazione:	2
Formula delle \mathbb{P} totali	2
Teorema di Bayes	2
Indipendenza	3
Variabile aleatoria: funzione a valori reali dell'esito dell'esperimento	4
PMF - probability mass function	4
V.A. Bernoulli	4
V.A. binomiale	4
V.A. geometrica	5
V.A. di Poisson	5
V.A. ipergeometrica	6
Media, varianza e momenti di v.a. discrete	6
PMF congiunta	7
Indipendenza di v.a. discrete	7
Variabili Aleatorie continue	8
PDF - probability density function	8
$X \sim \text{Uniforme su } a, b$	8
$X \sim \text{Esponenziale}(\lambda)$	9
$X \sim \text{Normale}(\mu, \sigma^2)$	10

$$\mathbb{P}(A) = \frac{\text{casi favorevoli}}{\text{casi possibili}}$$

Proprietà della \mathbb{P}

- Se $A \subseteq B \rightarrow \mathbb{P}(A) \leq \mathbb{P}(B)$
- $\mathbb{P}(A \cup B) = \mathbb{P}(A) + \mathbb{P}(B) - \mathbb{P}(A \cap B)$
- $\mathbb{P}(A \cup B) < \mathbb{P}(A) + \mathbb{P}(B)$

Probabilità condizionata

$$\forall A \subseteq \Omega \quad \mathbb{P}(A|B) = \frac{\mathbb{P}(A \cap B)}{\mathbb{P}(B)} \quad \rightarrow \quad \mathbb{P}(A \cap B) = \mathbb{P}(A|B) * \mathbb{P}(B)$$

$$\mathbb{P}(\Omega|B) = 1$$

$$\mathbb{P}(A \cup C | B) = \mathbb{P}(A|B) + \mathbb{P}(C|B) \quad \text{con } A \cap C = \emptyset$$

Regola della moltiplicazione:

$$\mathbb{P}(A_1 \cap A_2 \cap \dots \cap A_n) = \mathbb{P}(A_n | A_1 \cap \dots \cap A_{n-1}) * \dots * \mathbb{P}(A_2 | A_1) * \mathbb{P}(A_1)$$

Formula delle \mathbb{P} totali

Data $(A_i)_{i=1}^n$ partizione di Ω

$$\mathbb{P}(B) = \sum_{i=1}^n \mathbb{P}(B|A_i) * \mathbb{P}(A_i)$$

Teorema di Bayes

$$\mathbb{P}(A | B) = \frac{\mathbb{P}(B|A) * \mathbb{P}(A)}{\mathbb{P}(B)}$$

Indipendenza

A e B indipendenti se:

- $\mathbb{P}(A|B) = \mathbb{P}(A)$
- $\mathbb{P}(A \cap B) = \mathbb{P}(A) * \mathbb{P}(B)$
- $\mathbb{P}(B|A) = \mathbb{P}(B)$

Indipendenza di collezioni di eventi

$(A_i)_{i=1}^n$ indipendenti a due a due se ogni coppia è indipendente

$(A_i)_{i=1}^n$ indipendenti (mutuamente) se $\mathbb{P}\left(\bigcap_{i \in S} A_i\right) = \prod_{i \in S} \mathbb{P}(A_i)$

indipendenza \Rightarrow *indipendenza a due a due*

indipendenza a due a due \nRightarrow *indipendenza*

Variabile aleatoria: funzione a valori reali dell'esito dell'esperimento.

A seconda della natura dell'immagine, la variabile è discreta o continua.

PMF - probability mass function

$$p_X : \text{Im}(X) \rightarrow \mathbb{R} \quad \text{t.c.} \quad k \rightarrow \mathbb{P}(X = k) = p_X(k) = \mathbb{P}(\{\omega \in \Omega \mid X(\omega) = k\})$$

Le controimmagini di X partizionano Ω

V.A. Bernoulli

Considero un esito probabilistico con esito dicotomico (successo/fallimento).

$$X \sim \text{Bernoulli}(p)$$

$$\text{PMF: } p_X(0) = 1 - p$$

$$p_X(1) = p$$

V.A. binomiale

Ripeto n volte delle prove bernoulliane in maniera indipendente e identica e conto quanti successi ottengo.

$$X \sim \text{Binomiale}(n, p)$$

$$\text{PMF: } \mathbb{P}(X = k) = p_X(k) = \binom{n}{k} * p^k * (1 - p)^{n-k}$$

R:

- probabilità di avere esattamente x successi su n prove con probabilità del singolo evento p : **dbinom(x, n, p)**
- probabilità di fare $\leq x$ successi su n prove: **pbinom(x, n, p)**
- probabilità di fare $> x$ successi su n prove: **1 - pbinom(x, n, p)**

V.A. geometrica

Ripeto n prove bernoulliane fino a che ottengo il primo successo e conto quante prove ho fatto.

$$X \sim \text{Geometrica}(p)$$

PMF: $\mathbb{P}(X = k) = p_X(k) = (1 - p)^{k-1} * p$

R:

- probabilità che l' x -esimo tentativo sia il primo successo: `dgeom(x-1, p)`
- probabilità di ottenere un successo in $\leq x$ tentativi: `pgeom(x-1, p)`
- probabilità di ottenere un successo in $> x$ tentativi: `1 - pgeom(x-1, p)`

V.A. di Poisson

Conta il numero di eventi di interesse che occorrono in una certa/fissata finestra di osservazione.

Si tratta di eventi rari, che non mi aspetto accadano di frequente.

$$X \sim \text{Poisson}(\lambda) \quad \lambda > 0$$

PMF: $\mathbb{P}(X = k) = p_X(k) = \frac{\lambda^k}{k!} * e^{-\lambda}$

R: sapendo che il tasso medio di successi è λ

- probabilità di avere esattamente x successi: `dpois(x, λ)`
- probabilità di avere $\leq x$ successi: `ppois(x, λ)`
- probabilità di avere $> x$ successi: `1 - ppois(x-1, λ)`

V.A. ipergeometrica

Effettuiamo estrazioni senza reimbussolamento da una scatola composta da C elementi dotati di una caratteristica di interesse e $N-C$ elementi senza tale caratteristica.

X conta il numero di successi per n estrazioni.

PMF:
$$\mathbb{P}(X = k) = p_X(k) = \frac{\binom{C}{k} \binom{N-C}{n-k}}{\binom{N}{n}}$$

R: su n estrazioni da una scatola di c palline bianche e m nere

- probabilità di estrarre esattamente x palline bianche: **dhyper**(x, c, m, n)
- probabilità di estrarre $\leq x$ palline bianche: **phyper**(x, c, m, n)
- probabilità di estrarre $> x$ palline bianche: $1 - \text{phyper}(x, c, m, n)$

Media, varianza e momenti di v.a. discrete

Media / valor medio / valore atteso / attesa:

$$\mathbb{E}(X) = \sum_{k \in \text{Im}(X)} k * p_X(k)$$

Varianza:
$$\text{Var}(X) = \mathbb{E}[(X - \mathbb{E}(X))^2]$$

Deviazione Standard:
$$\text{StDev}(X) = \sqrt{\text{Var}(X)}$$

Momento di ordine k :
$$m_k(X) = \mathbb{E}(X^k)$$

Proprietà:

- $\mathbb{E}(aX + bY) = a * \mathbb{E}(X) + b * \mathbb{E}(Y)$
- $\text{Var}(X) = \mathbb{E}(X^2) - [\mathbb{E}(X)]^2$
- $\text{Var}(aX + b) = a^2 * \text{Var}(X)$

Media e varianza di v.a. discrete note:

$$X \sim \text{Bernoulli}(p) \quad \mathbb{E}(X) = p \quad \text{Var}(X) = p * (1 - p)$$

$$X \sim \text{Binomiale}(n, p) \quad \mathbb{E}(X) = n * p \quad \text{Var}(X) = n * p * (1 - p)$$

$$X \sim \text{Geometrica}(p) \quad \mathbb{E}(X) = \frac{1}{p} \quad \text{Var}(X) = \frac{(1 - p)}{p^2}$$

$$X \sim \text{Poisson}(\lambda) \quad \mathbb{E}(X) = \lambda \quad \text{Var}(X) = \lambda$$

PMF congiunta

La PMF congiunta delle v.a. X e Y è la seguente funzione:

$$p_{X,Y}(x, y) = \mathbb{P}(X = x, Y = y)$$

Se ho la PMF congiunta posso calcolare le marginali.

Indipendenza di v.a. discrete

X e Y sono indipendenti se $\forall x \in \text{Im}(X) \text{ e } \forall y \in \text{Im}(Y)$

gli eventi $\{X = x\}$ e $\{Y = y\}$ sono indipendenti

Deve valere che, $\forall x \in \text{Im}(X) \text{ e } \forall y \in \text{Im}(Y)$ $p_{X,Y}(x, y) = p_X(x) * p_Y(y)$

Ovvero: se X e Y sono indipendenti, la PMF congiunta è il prodotto delle marginali.

Se X e Y sono indipendenti:

$$\mathbb{E}(X * Y) = \mathbb{E}(X) * \mathbb{E}(Y)$$

$$\text{Var}(X + Y) = \text{Var}(X) + \text{Var}(Y)$$

Variabili Aleatorie continue

Hanno Immagine infinita e non numerabile.

PDF – probability density function

Data X v.a. continua $f_X: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ t.c. $\mathbb{P}(X \in A) = \int f_X(t)dt$

La densità non indica direttamente la probabilità.

Nelle v.a. continue, $< e \leq$ si equivalgono.

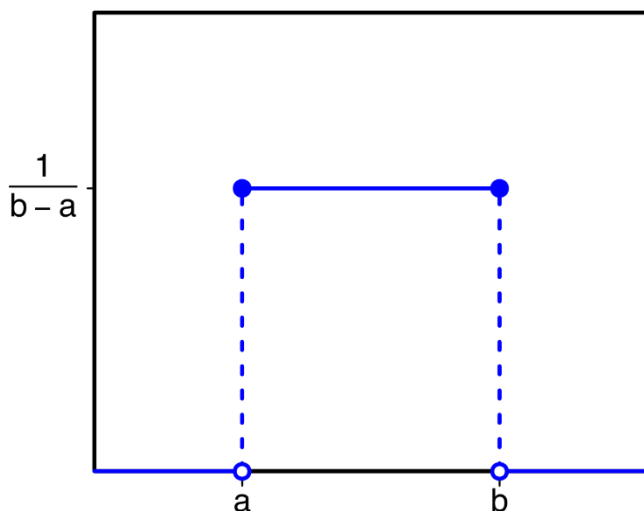
$X \sim \text{Uniforme su } [a, b]$

PDF:
$$f_X(x) = \begin{cases} \frac{1}{b-a} & x \in [a, b] \\ 0 & \text{altrove} \end{cases}$$

I valori tra a e b sono equipossibili.

R:

- probabilità di trovare x nell'intervallo $[a, b]$: `dunif(x, a, b)`
- probabilità di trovare valori $\leq x$ in $[a, b]$: `punif(x, a, b)`
- probabilità di trovare $> x$ in $[a, b]$: `1 - punif(x, a, b)`



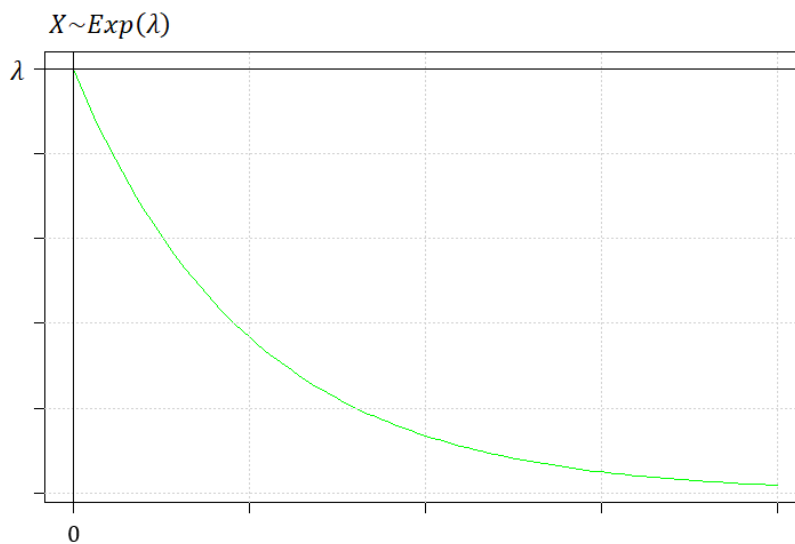
$X \sim \text{Esponenziale}(\lambda)$

PDF:
$$f_X(x) = \begin{cases} \lambda * e^{-\lambda x} & x > 0 \\ 0 & \text{altrove} \end{cases}$$

X assume solo valori ≥ 0 con \mathbb{P} non nulla. È usata per rappresentare tempi di vita.

R: avendo $\lambda = \frac{1}{\text{media}}$

- percentuale di elementi $\leq x$: $\text{pexp}(x, \lambda)$
- percentuale di elementi $> x$: $1 - \text{pexp}(x, \lambda)$
- percentuale di elementi tra x e y: $\text{pexp}(y, \lambda) - \text{pexp}(x, \lambda)$



$X \sim \text{Normale}(\mu, \sigma^2)$

PDF:
$$f_X(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} * e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}$$

Rappresenta la gaussiana.

R: avendo media **mean** e deviazione standard **sd**

- valore della distribuzione normale in x: **dnorm(x, mean, sd)**
- percentuale di elementi $\leq x$: **pnorm(x, mean, sd)**
- percentuale di elementi $> x$: **1 - pnorm(x, mean, sd)**
- percentuale di elementi tra x e y: **pnorm(y, mean, sd) - pnorm(x, mean, sd)**

