# ADT

## Abstract Data Type

Astratto = descritto prescindendo dalla sua implementazione

attraverso:

- · La collezione di dati
- · le operazioni
- · la complessita

Implementazione concreta:

struttura dati + procedure

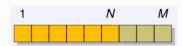
# PILE / STACK -> Struttura LIFO

PUSH = inserimento

POP = estrazione

TOP = restituisce l'elemento in cima

## IMPLEMENTAZIONE CON ARRAY



- · gli elementi in pila occupano sempre le prime posizioni dell'array
- · quando ci sono N elementi, il prossimo elemento da estrarre e' in posizione N

PUSH(
$$S$$
,  $t$ )
if  $S.N \neq S.M$  then
 $S.N \leftarrow S.N + 1$ 
 $S[N] \leftarrow t$ 
else
error overflow

 $\rightarrow$  definito se e solo se size(s) < M

SIZE(S)
return S.N

(numero max i di elementi

EMPTY(S)
if S.N == 0 then
return true
return false

 $\mathsf{TOP}(S)$ if S.N == 0 then
errorunderflow
else
return S[S.N]

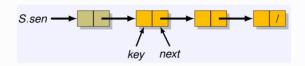
 $\begin{aligned} \mathsf{POP}(S) \\ \textbf{if } S.N &== 0 \textbf{ then} \\ & \textbf{error} underflow \\ \textbf{else} \\ & S.N \leftarrow S.N - 1 \\ & \textbf{return } S[S.N + 1] \end{aligned}$ 

Complessita temporale: O(1)

Complessita spaziale: O(M)

#### IMPLEMENTAZIONE CON LISTA

- · conviene lista semplice con sentinella
- teniamo conto del numero di elementi: (S.N)



Push(S, t) S. $N \leftarrow S$ .N + 1 t. $next \leftarrow S$ .sen.nextS. $sen.next \leftarrow t$ 

SIZE(S) return S.N

EMPTY(S)
if S.N == 0 then
 return true
return false

Top(S)

if S.N == 0 then

errorunderflow

else

return S.sen.next

 $\begin{aligned} \mathsf{POP}(S) \\ & \text{if } S.N == 0 \text{ then} \\ & & \text{error} underflow \\ & \textbf{else} \\ & S.N \leftarrow S.N - 1 \\ & t \leftarrow S.sen.next \\ & S.sen.next \leftarrow S.sen.next.next \\ & \text{return } t \end{aligned}$ 

Complessita temporale: O(1)
Complessita spaziale: O(N)

CODE / QUEUE → strottora FIFO

ENQUEUE = inserimento

DEQUEUE = estrazione

FRONT = restituisce il primo elemento nella coda

### IMPLEMENTAZIONE CON ARRAY

- · array usato in maniera circolare tenendo conto di dove Stanno head e tail
- · Q. head indice dove estraire l'elemento successivo
- Otail indica dove inserire l'elemento successivo
- Q. head = Q.tail  $\leftarrow$  coda vuota (con K celle posso gestire al massimo K-1 elementi)

```
SIZE(Q)

if Q.tail \ge Q.head then

return Q.tail - Q.head

return Q.M - (Q.head - Q.tail)
```

EMPTY(Q)
if Q.tail == Q.head then
 return true
return false

```
NEXTCELL(Q, c)

if c \neq Q.M then

return c + 1

return 1
```

FRONT(Q)if SIZE(Q)==0 then

errorunderflow

else

return Q[Q.head]

```
\begin{aligned} \mathsf{ENQUEUE}(Q,t) \\ & \text{if } \mathsf{SIZE}(Q) \neq Q.M-1 \text{ then} \\ & Q[Q.tail] \leftarrow t \\ & Q.tail \leftarrow \mathsf{NEXTCELL}(\mathsf{Q},\mathsf{Q}.\mathsf{tail}) \\ & \text{else} \\ & \text{error} \mathsf{overflow} \end{aligned}
```

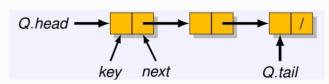
 $\begin{aligned} \mathsf{DEQUEUE}(Q) \\ & \text{if } \mathsf{SIZE}(Q) {==} \ 0 \ \text{then} \\ & & \text{error} underflow \\ & \textbf{else} \\ & & t \leftarrow Q[Q.head] \\ & & Q.head \leftarrow \mathsf{NEXTCELL}(Q,Q.head) \\ & & \text{return } t \end{aligned}$ 

Complessita-temporale: O(1)

Complessita: spaziale: O(M)

#### IMPLEMENTAZIONE CON LISTA

- lista semplice, ouggivagendo un puntatore all'ultimo exemento



Q. head = elem. do estrarre Q. toil = ultimo inserito

- · O. head == null <=> cada vuota
- · teniamo conto del numero di elementi Q.N

```
\begin{aligned} \mathsf{ENQUEUE}(Q,t) \\ & \text{if } Q.N == 0 \text{ then} \\ & Q.head \leftarrow t \\ & Q.tail \leftarrow t \\ & \text{else} \\ & Q.tail.next \leftarrow t \\ & Q.tail \leftarrow t \\ & Q.N \leftarrow Q.N + 1 \end{aligned}
```

SIZE(Q) return Q.N

 $\mathsf{EMPTY}(Q)$ if Q.N == 0 then
return truereturn false

```
FRONT(Q)
if Q.N == 0 then
errorunderflow
else
return Q.head
```

DEQUEUE(Q)

if Q.N == 0 then

errorunderflow

else  $t \leftarrow Q.head$   $Q.head \leftarrow Q.head.next$   $Q.N \leftarrow Q.N - 1$ return t

Complessita-temporale: O(1)

Complessita: spaziale: O(N)