



中山大學
SUN YAT-SEN UNIVERSITY

人工智能程设

题目 Title : _____ Matlab第一次大作业

院 系
School (Department) : _____ 智能工程学院

专业
Major : _____ 智能科学与技术

学生姓名
Student Name : _____ 周德峰

学 号
Student No. : _____ 21312210

指导教师(职称)
Supervisor (Title) : _____ 王帅

时间: 2022 年 11 月 29 日

作业题目

实验原理

实验思路

核心中间量求取

一阶雅可比矩阵

海塞矩阵

α_k 的求解

求解

结果

心得体会

作业题目

$\min f(x) = 2x_1^2 + 4x_2^2 - 6x_1 - 2x_1x_2$ 试采用MATLAB实现最速下降法求解该问题，给出具体的迭代过程、最终优化结果、涉及的代码，以及自己的心得体会。

实验原理

最速下降法是一种常见的无约束优化方法，其问题定义为：

$\text{Min} f(x), x \in R^n$, f 在 R^n 上连续可微。其步骤如下：

- (1). 给出起始点 x_0 ，设定一个 $\varepsilon > 0$ （如 0.01）作为终止条件，循环标号 $k = 0$ ；
- (2). $p_k = -\nabla f(x_k)$ ，即找出目前搜索点的负梯度方向；
- (3). $\|p_k\| \leq \varepsilon$ ，停止，取 $x^* \approx x_k$ ；否则转下一步；
- (4). x_{k+1} 的更新规则为 $x_{k+1} = x_k + \alpha_k p_k$ ；这里， α_k 的定义为：

$$\alpha_k = -\frac{\nabla f(x_k)^T p_k}{(p_k)^T A p_k}, \text{ 此处的 } A \text{ 代表的是 } \nabla^2 f(x)$$

实验思路

- 1, $\min f(x)$ ，即最小化函数
- 2, 使用syms确定自变量，方便后续求解相关雅可比矩阵和海塞矩阵
- 3, 求出相关表达式，然后根据传入的初始值求出对应的值
- 4, 设置循环和初始值，求出最优化结果

核心中间量求取

一阶雅可比矩阵

1, 传统求解

即使用 `diff` 函数，`y = diff(x,n,dim)` 输入函数，阶数，求导变量，即可求得表达式

```
1 % dif1_x1=diff(fx,1,x1);          dif1_x1表示对x1变量求一阶导
2 % dif1_x2=diff(fx,1, x2);
3 % dif2_x11=diff(fx,2,x1);
4 % dif2_x22=diff(fx,2,x2);
5 % dif2_x12=diff(dif1_x1, 1,x2); dif2_x12表示在x1变量一阶导的基础上对x2求导
6 % dif2_x21=diff(dif1_x2, 1, x1);
7 % dif1_fx=[dif1_x1; dif1_x2];
8 % dif2_fx=[dif2_x11, dif2_x12; dif2_x21, dif2_x22]
```

2, 使用内置函数jacobian求解

`J=jacobian(f, x)'` 可以直接求得雅可比矩阵

海塞矩阵

1, 传统求解

同样，对一阶表达式再差分一次便可求得

2, 内置函数求解

同样再次使用jacobian

或者使用matlab内置的hessian函数，可以直接求得海塞矩阵

α_k 的求解

根据公式 $\alpha_k = -\frac{\nabla f(x_k)^T p_k}{(p_k)^T A p_k}$ ，输入对应的表达式即可

```
alpha=((fpk(x1,x2))')*fpk(x1,x2)/((fpk(x1,x2))'*H*fpk(x1,x2));
```

式中H为海塞矩阵

求解

设置循环，当模值大于设置的阈值，则不断循环，小于时在自动退出

```
1 while norm(fpk(x1,x2))>kexi %循环条件，如果模值大于设置的值，就一直循环
2   %alpha=((fpk(x1,x2))')*fpk(x1,x2)/((fpk(x1,x2))'*diff2_fx*fpk(x1,x2));
3   c=sprintf("第%d次优化结果如下", i); %设置输出提示
4   disp(c);
5   alpha=((fpk(x1,x2))')*fpk(x1,x2)/((fpk(x1,x2))'*H*fpk(x1,x2)); %H为
   海塞矩阵
6   x_real=x_real-alpha*fpk(x1,x2); %对x优化
7   [x1,x2]=deal(x_real(1,1), x_real(2,1)) %将优化结果赋值给x1, x2
8   normx=norm(fpk(x1,x2)) %输出每一次的模值
9   i=i+1;
10 end
```

结果

ε 为0.01， $x_1=1$ ， $x_2=0$ 时，优化次数为6

最后优化结果为：

$$x_1 = \frac{877}{512}, \text{ 约为 } 1.71289$$

$$x_2 = \frac{219}{512}, \text{ 约为 } 0.4277$$

$$\text{模值norm} = \frac{\sqrt{32768}}{32768}$$

$x_1=2$ ， $x_2=3$ 时，优化次数为5

优化结果为：

$$x_1 = \frac{1487877}{867328} \text{ 约为 } 1.71547$$

$$x_2 = \frac{372055}{867328} \text{ 约为 } 0.4289$$

$$\text{norm} = \frac{\sqrt{31213}\sqrt{1919025152}}{1919025152}$$

实验结果截图

第5次优化结果如下

$$x1 =$$

$$\frac{219}{128}$$

$$x2 =$$

$$\frac{55}{128}$$

$$\text{normx} =$$

$$\frac{\sqrt{2048}}{2048}$$

第6次优化结果如下

$$x1 =$$

$$\frac{877}{512}$$

$$x2 =$$

$$\frac{219}{512}$$

$$\text{normx} =$$

$$\frac{\sqrt{32768}}{32768}$$

$$v =$$

$$\begin{pmatrix} \frac{877}{512} \\ \frac{219}{512} \end{pmatrix}$$

心得体会

- 1, 在将具体值代入到抽象表达式时, 使用matlab function
- 2, 矩阵计算时, 务必重视维度匹配
- 3, 多个变量同时赋值, 使用 `[v1, v2]=deal(x1,x2)`, 中间间隔逗号
- 4, 初始值和阈值不同, 优化结果会有细小偏差, 阈值越小, 结果越精确

