

## Robots FANUC – langage Karel

Ce projet permet d'accroître ses connaissances en robotique industrielle à travers l'utilisation des robots FANUC ARC Mate (6 axes) et LR Mate (5 axes), situés dans le hall de technologie de l'école, voir la figure ci-dessous.



Après vous êtes initiés à la programmation de ces robots, le travail consiste à réaliser une documentation sur le langage, appelé Karel, de programmation développé par Fanuc notamment utilisé dans le cadre d'applications de cellules robotisées complexes, voir une illustration de l'environnement de travail ci-dessous.



Cette documentation pourrait s'intégrer dans celle déjà disponible sur mon site web, voir lien : [http://perso-laris.univ-angers.fr/~boimond/Presentation\\_robot\\_FANUC\\_LR\\_MATE\\_100 et ARC MATE 100 IB.pdf](http://perso-laris.univ-angers.fr/~boimond/Presentation_robot_FANUC_LR_MATE_100_et_ARC_MATE_100_IB.pdf). En complément, vous pourrez proposer quelques exercices simples de programmation en Karel permettant la manipulation d'objets. L'objectif à terme est de mettre à disposition des étudiants SAGI une documentation permettant de s'initier au langage Karel au travers d'un TP.

**Matériel mis à disposition :** robots Fanuc, PC

**Nombre d'étudiants :** 2 ou 3 étudiants

**Tuteur :** Jean-Louis Boimond, jean-louis.boimond@univ-angers.fr, bureau E31