

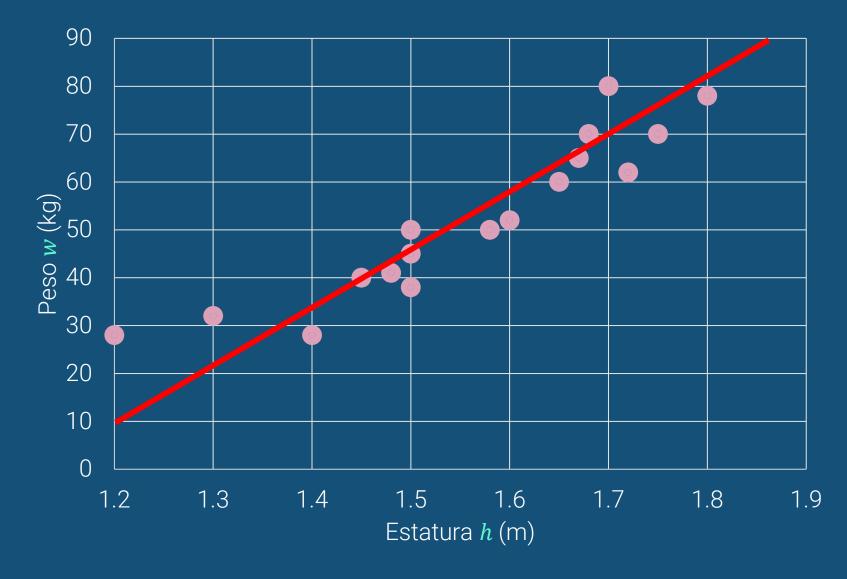
Aprendizaje automático

Regresión lineal

Regresión es el proceso de estimar la relación que hay entre variables de entrada y salida.

Típicamente, las variables de salida son números reales, mientras que las variables de entrada pueden ser de diferentes tipos (nominales, numéricas, etc.).

Regresión

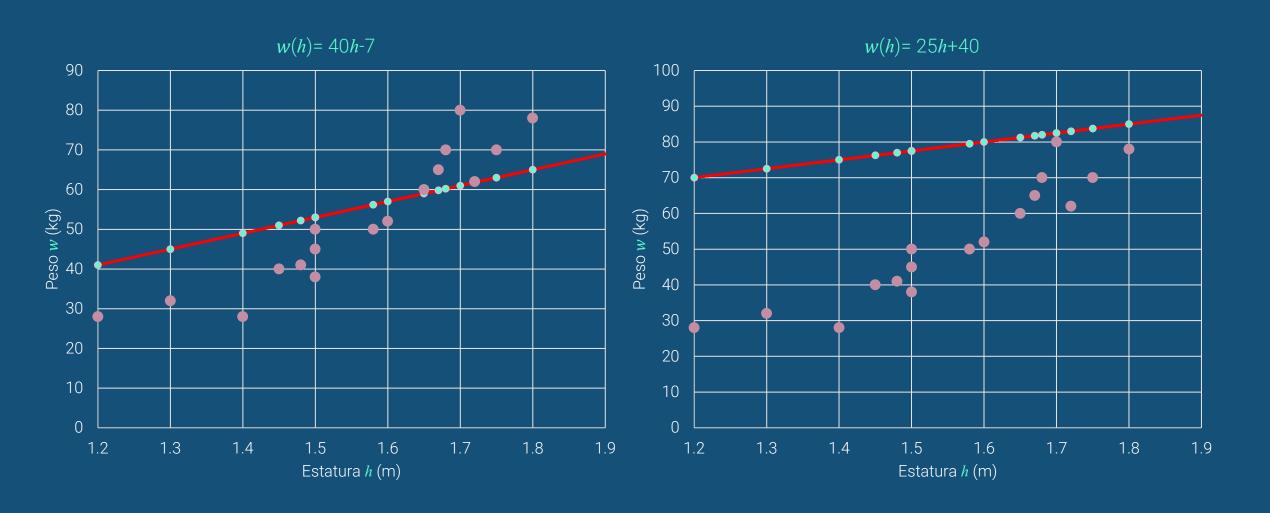


- A mayor estatura, mayor peso.
- La relación parece ser lineal.
- Proponemos como modelo:

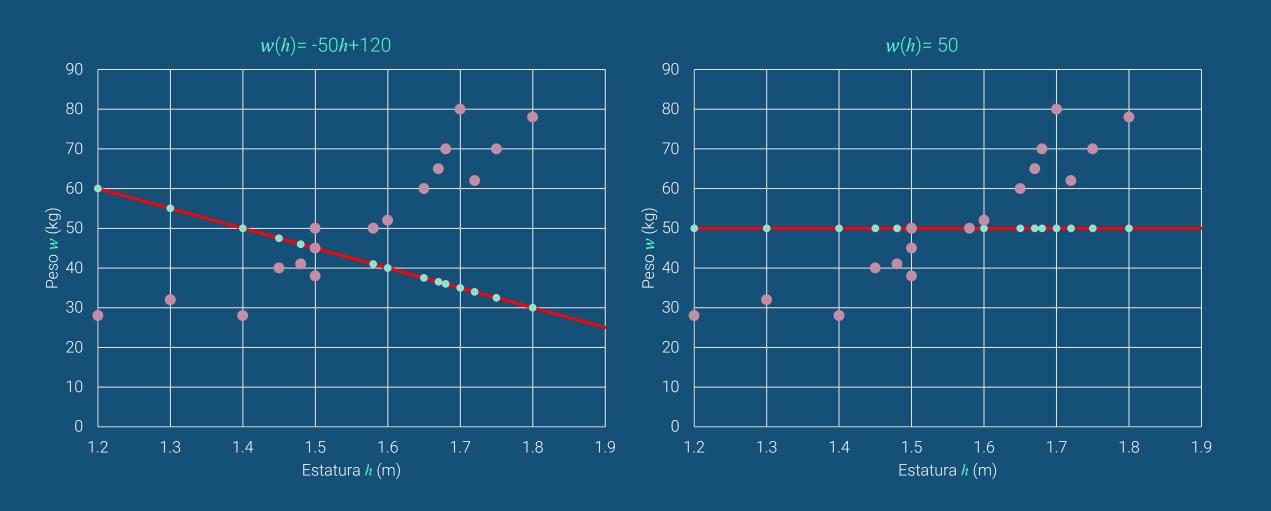
$$w(h) = ah + b$$

 Problema: ¿cómo calculo a y b?

Regresión



Regresión



¿Cómo podemos encontrar el modelo que se ajuste los mejor posible a los datos?

Comenzamos por definir una medida de error que permita comparar modelos y con ello decidir cuál es mejor.

Error cuadrático medio

Sea f(x; a, b) = ax + b, y $D = \{(x_1, y_1), (x_2, y_2), ..., (x_n, y_n)\}$ un conjunto de datos con el que vamos a ajustar el modelo (conjunto de entrenamiento). El error cuadrático medio (mean squared error o MSE) del modelo f(x; a, b) está dado por:

$$MSE(D; a, b) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (y_i - f(x_i; a, b))^2$$

Si definimos como el residuo r_i de la observación i a:

$$r_i = y_i - f(x_i; a, b)$$

Entonces:

$$MSE(D; a, b) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} r_i^2$$

Una vez que tengamos una medida de error, lo que sigue es calcular *a*, *b*, que correspondan al menor error posible.

Es decir, tenemos que resolver el problema:

$$a^*, b^* = \underset{a,b}{\operatorname{argmin}} (MSE(D; a, b))$$

• El valor mínimo de MSE(D; a, b) se da cuando el gradiente de esta función respecto a los parámetros a y b es igual a cero. Es decir:

$$\nabla MSE = \begin{bmatrix} \frac{\partial MSE}{\partial a} \\ \frac{\partial MSE}{\partial b} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

• Derivando:

$$\frac{\partial MSE}{\partial a} = \frac{2}{n} \sum_{i=1}^{n} x_i (-y_i + ax_i + b)$$

$$\frac{\partial MSE}{\partial b} = \frac{2}{n} \sum_{i=1}^{n} (-y_i + ax_i + b)$$

• Igualando a cero las derivadas parciales y despejando a y b:

$$a = \frac{\sum_{i=1}^{n} x_i y_i - \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x_i \sum_{i=1}^{n} y_i}{\sum_{i=1}^{n} x_i^2 - \frac{1}{n} (\sum_{i=1}^{n} x_i)^2}$$

$$b = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} y_i - \frac{a}{n} \sum_{i=1}^{n} x_i$$

Regresión lineal múltiple

Modelo de regresión lineal múltiple

Modelo:

$$y = \beta_0 + \beta_1 x_1 + \beta_2 x_2 + \beta_3 x_3 + \dots + \beta_p x_p$$

Variables predictoras: $x_1, x_2, x_3, ..., x_p$ (p variables)

Variable dependiente: y

Parámetros del modelo: β_0 , β_1 , β_2 , β_3 , ..., β_p (p+1) parámetros)

Representación vectorial

Vector de variables predictoras:

$$X = \begin{bmatrix} 1 \\ x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_p \end{bmatrix}$$

Parámetros del modelo:

$$eta = egin{bmatrix} eta_0 \ eta_1 \ eta_2 \ dots \ eta_p \end{bmatrix}$$

Modelo:

$$y = X^T \beta$$

- Para entrenar el modelo, necesitamos un conjunto de datos $D = \{(X_1, y_1), (X_2, y_2), ..., (X_n, y_n)\}$ con n observaciones.
- Éste lo representaremos por la siguiente matriz X_t y vector Y_t (el subíndice t es de "training").

$$X_{t} = \begin{bmatrix} 1 & x_{1,1} & x_{1,2} & \cdots & x_{1,p} \\ 1 & x_{2,1} & x_{2,2} & \cdots & x_{2,p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_{n,1} & x_{n,2} & \cdots & x_{n,p} \end{bmatrix} \qquad Y_{t} = \begin{bmatrix} y_{1} \\ y_{2} \\ \vdots \\ y_{n} \end{bmatrix}$$

• Donde $X_i^T = \begin{bmatrix} 1 & x_{i,1} & x_{i,2} & x_{i,3} & \dots & x_{i,p} \end{bmatrix}$ es el vector de valores de las variables independientes para la observación i.

Función de error o de costo:

$$MSE(D; \beta) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (y_i - X_i^T \beta)^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} r_i^2$$

donde el residuo r_i es:

$$r_i = y_i - X_i^T \beta$$

Solución de minimizar $MSE(D; \beta)$:

$$\beta = (X_t^T X_t)^{-1} X_t^T Y_t$$

Regresión lineal múltiple con más de una variable dependiente

Regresión con múltiples variables dependientes

Modelo:

$$y_{1} = \beta_{0,1} + \beta_{1,1}x_{1} + \beta_{2,1}x_{2} + \beta_{3,1}x_{3} + \dots + \beta_{p,1}x_{p}$$

$$y_{2} = \beta_{0,2} + \beta_{1,2}x_{1} + \beta_{2,2}x_{2} + \beta_{3,2}x_{3} + \dots + \beta_{p,2}x_{p}$$

$$y_{3} = \beta_{0,3} + \beta_{1,3}x_{1} + \beta_{2,3}x_{2} + \beta_{3,3}x_{3} + \dots + \beta_{p,3}x_{p}$$

$$\vdots$$

$$y_{m} = \beta_{0,m} + \beta_{1,m}x_{1} + \beta_{2,m}x_{2} + \beta_{3,m}x_{3} + \dots + \beta_{p,m}x_{p}$$

Variables predictoras: $x_1, x_2, x_3, ..., x_p$ (p variables)

Variables dependientes: $y_1, y_2, y_3, ..., y_p$ (m variables)

Parámetros del modelo: $\beta_{i,j}$ $((p+1) \times m)$ parámetros)

Representación vectorial

Vector de variables predictoras:

$$X = \begin{bmatrix} 1 \\ x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_p \end{bmatrix}$$

Vector de variables dependientes:

$$Y = \begin{bmatrix} y_1 & y_2 & y_3 & \dots & y_p \end{bmatrix}$$

Parámetros del modelo:

$$\beta = \begin{bmatrix} \beta_{0,1} & \beta_{0,2} & \beta_{0,3} & \dots & \beta_{0,m} \\ \beta_{1,1} & \beta_{1,2} & \beta_{1,3} & \dots & \beta_{1,1} \\ \beta_{2,1} & \beta_{2,2} & \beta_{2,3} & \dots & \beta_{2,1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \beta_{p,1} & \beta_{p,2} & \beta_{p,3} & \dots & \beta_{p,m} \end{bmatrix}$$

Modelo:

$$Y = X^T \beta$$

- Para entrenar el modelo, necesitamos un conjunto de datos $D = \{(X_1, Y_1), (X_2, Y_2), ..., (X_n, Y_n)\}$ con n observaciones.
- Éste lo representaremos por las siguientes matrices X_t y Y_t (el subíndice t es de "training").

$$X_{t} = \begin{bmatrix} 1 & x_{1,1} & x_{1,2} & \cdots & x_{1}, p \\ 1 & x_{2,1} & x_{2,2} & \cdots & x_{2}, p \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_{n,1} & x_{n,2} & \cdots & x_{n}, p \end{bmatrix} \qquad Y_{t} = \begin{bmatrix} y_{1,1} & y_{1,2} & \cdots & y_{1,m} \\ y_{2,1} & y_{2,2} & \cdots & y_{2,m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ y_{n,1} & y_{n,2} & \cdots & y_{n,m} \end{bmatrix}$$

• Donde $X_i^T = \begin{bmatrix} 1 & x_{i,1} & x_{i,2} & x_{i,3} & \dots & x_{i,p} \end{bmatrix}$ es el vector de valores de las variables independientes para la observación i, y $Y_i = \begin{bmatrix} y_{i,1} & y_{i,2} & y_{i,3} & \dots & y_{i,m} \end{bmatrix}$ es el vector de valores de las variables dependientes para la observación i.

Función de error o de costo:

$$MSE(D;\beta) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} ||Y_i - X_i \beta||^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} ||r_i||^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (r_{i,1}^2 + r_{i,2}^2 + \dots + r_{i,m}^2)$$

donde el residuo r_i es:

$$r_i = Y_i - X_i^T \beta = [r_{i,1} \quad r_{i,2} \quad r_{i,3} \quad \dots \quad r_{i,m}]$$

Solución de minimizar $MSE(D; \beta)$:

$$\beta = (X_t^T X_t)^{-1} X_t^T Y_t$$

Todos los modelos de regresión lineal suponen que las variables son numéricas reales.

En algunos casos, funcionan bien cuando las variables independientes son ordinales codificadas con números enteros.

Bibliografía

- James, G., Witten, D., Hastie, T. & Tibshirani, R. (2023). *An introduction to statistical learning: with applications in Python* (2da ed.). Springer.
 - Capítulo 3
- Hastie, T., Tibshirani, R., & Friedman, J. (2009). The elements of statistical learning: data mining, inference, and prediction (2da ed.). Springer.
 - Capítulo 3
- Russell, S. J. & Norvig, P. (2021). *Artificial intelligence: A modern approach (global edition)* (4ta ed.). Person.
 - Capítulo 19