Recurrent neural network

Марина Горлова

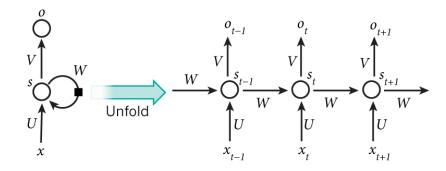
Основная идея

Будем использовать вход как последовательную информацию.

х_t - вход на шаге t

s_t - скрытое состояние на шаге t

$$s_t = f(Ux_t + Ws_{t-1})$$



где f - нелинейная функция tanh, ReLU

о₁ - выход на шаге t

наприме
$$_{\mathbf{r}}^{o_t} = \operatorname{softmax}(Vs_t)$$

Что важно отметить:

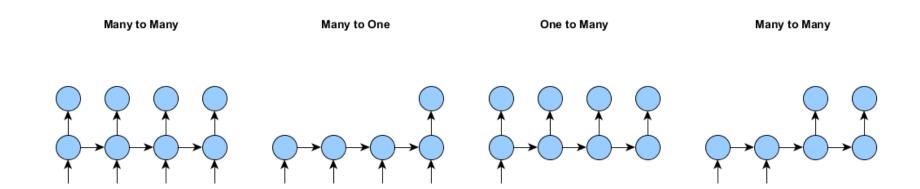
 s_{t} можно интерпретировать как память в момент времени t

 o_t вычисляется только на основе s_t

U, V, W - одни и те же параметры, обучаемые во времени t

не обязательно выдавать o_t для каждого x_t

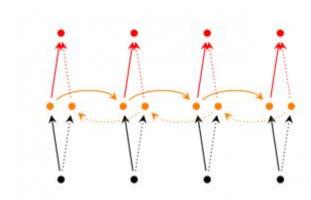
Архитектуры RNN



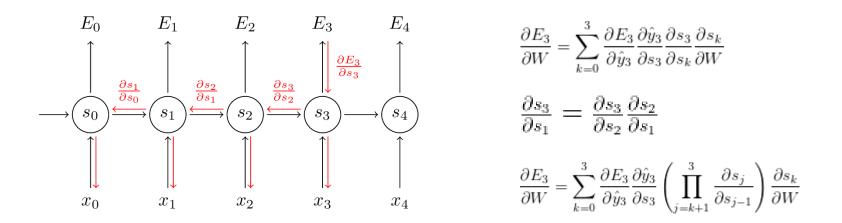
Bidirectional RNN

Важны не только данные до шага t, но и после него.

По сути две сети, выходы которых конкатенируются для каждого шага.



Backpropagation Through Time (BPTT)



Из-за большого количества произведений RNN подвержены проблеме Vanishing / Exploding gradient

Vanishing gradient

Иная инициализация весов, регуляризация, ReLU

Но более популярное решение - использовать

LSTM (Long Short Term Memory) networks

1997

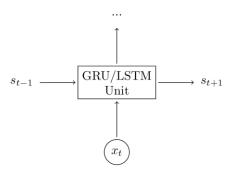
GRUs (Gated Recurrent Units)

2014, облегченная LSTM

LSTM

Справляется с vanishing gradient с помощью механизма gating

Важно помнить, что это всего лишь иной способ вычисления st!



LSTM

- ∘ обозначает поэлементное умножение
- i, f, o "gates" принимают значения от 0 до 1
- i gate сохранения вычисленного состояния
- f gate забывания вычисленного состояния

- $i = \sigma(x_t U^i + s_{t-1} W^i)$
- $f = \sigma(x_t U^f + s_{t-1} W^f)$
- $o = \sigma(x_t U^o + s_{t-1} W^o)$
- $g = tanh(x_tU^g + s_{t-1}W^g)$
- $c_t = c_{t-1} \circ f + g \circ i$
- $s_t = \tanh(c_t) \circ o$
- f gate передачи вычисленного состояния в следующий элемент
- g кандидат в st, ct внутренняя память, st финальное скрытое состояние

GRU: отличия от LSTM

z – update gate

r – reset gate

- GRU 2 gates, LSTM 3 gates
- GRU не вычисляет внутреннюю память
- iиf ~ u, о ~ zиr
- GRU не использует вторую нелинейность для вычисления st

$$z = \sigma(x_t U^z + s_{t-1} W^z)$$

$$r = \sigma(x_t U^r + s_{t-1} W^r)$$

$$h = tanh(x_t U^h + (s_{t-1} \circ r) W^h)$$

$$s_t = (1 - z) \circ h + z \circ s_{t-1}$$

Dropout

Рекуррентные слои имеют 2 типа dropout:

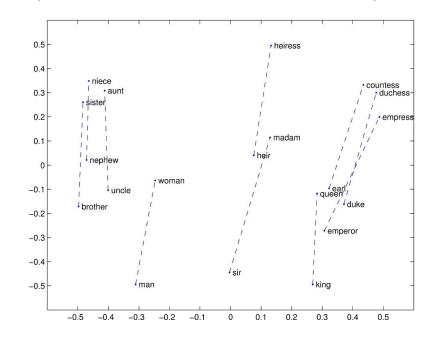
- Dropout: маска применяется ко входному слою
- Recurent_dropout: одинаковая маска применяется для всех recurrent unit

Работа с текстом: embedding

Представление слов вектором размерности меньше объема словаря.

Word2vec, GloVe

an archism	0.5	0.1	-0.1
originated	-0.5	0.3	0.9
as	0.3	-0.5	-0.3
\boldsymbol{a}	0.7	0.2	-0.3
term	0.8	0.1	-0.1
of	0.4	-0.6	-0.1
abuse	0.7	0.1	-0.4



Keras embedding layer

input_dim – размер словаря, output_dim – размерность представления, input_length – длинна текса

```
model = Sequential()
model.add(Embedding(input_dim=1000, output_dim=64, input_length=10))
# the model will take as input an integer matrix of size (batch, input_length).
# the largest integer (i.e. word index) in the input should be no larger than 999 (vocabulary size).
# now model.output_shape == (None, 10, 64), where None is the batch dimension.

input_array = np.random.randint(1000, size=(32, 10))

model.compile('rmsprop', 'mse')
output_array = model.predict(input_array)
assert output_array.shape == (32, 10, 64)
```

Word2vec

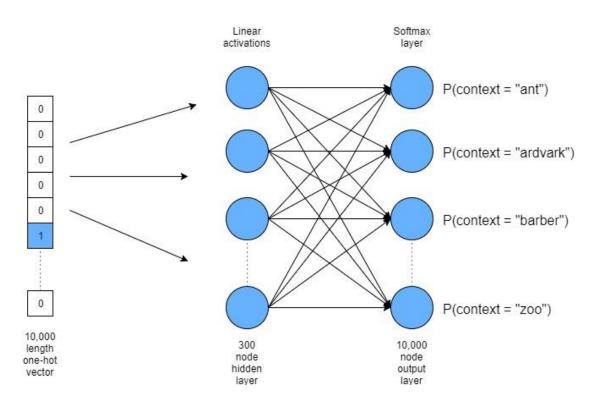
Архитектуры:

- continuous bag-of-words (CBOW) (предсказываем слово из контекста)
- continuous skip-gram (предсказываем контекст по слову)

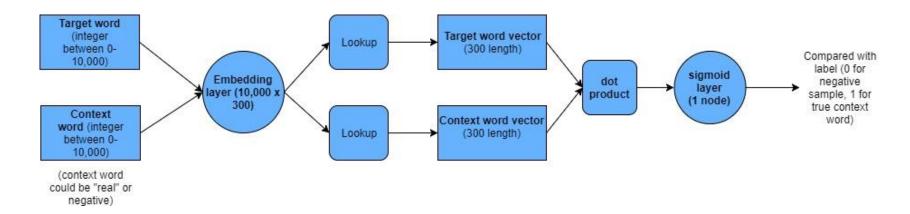
Оптимизация:

- softmax
- negative sampling

Word2vec: softmax



Word2vec: softmax issue and negative sampling



$$similarity = cos(heta) = rac{\mathbf{A} \cdot \mathbf{B}}{\|\mathbf{A} \parallel_2 \| \ \mathbf{B} \|_2}$$