

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации
федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего
образования
«НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ ИТМО»

ОТЧЕТ

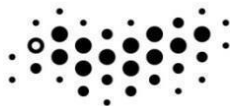
по лабораторной работе №4
по дисциплине **«Прикладная математика»**.

Методы решения СЛАУ

Автор: Кирьянов Глеб Дмитриевич

Факультет: ФИТиП

Группа: М32091



УНИВЕРСИТЕТ ИТМО

Санкт-Петербург 2023

Метод Гаусса

Одной из модификаций метода Гаусса является схема с выбором главного элемента. На каждом шаге исключения i -го неизвестного в качестве ведущего используется уравнение (с i -го по n -ое), содержащее максимальный по модулю коэффициент (главный элемент). Сам же главный коэффициент может выбираться тремя способами: по столбцу, по строке или по всей матрице. При использовании двух последних способов происходит перестановка столбцов матрицы системы, что приводит к изменению порядка следования компонент вектора неизвестных и требует его восстановления по окончании процесса решения.

Метод с использованием LU-разложения

LU-разложение — это представление матрицы A в виде $A=L \cdot U$, где L — нижнетреугольная матрица с единичной диагональю, а U — верхнетреугольная матрица. Такое разложение помогает нам упростить решение СЛАУ и уменьшить количество вычислений. Также с помощью применения данного алгоритма можно вычислить определитель, обратную матрицу и др.

Алгоритм заключается в том, что мы проводим элементарные преобразования над матрицей и одновременно те же операции над единичной матрицы, чтобы получить верхнетреугольную и нижнетреугольную матрицы.

Рассмотрим алгоритм на примере матрицы

$$A = \begin{pmatrix} 10 & -7 & 0 \\ -3 & 6 & 2 \\ 5 & -1 & 5 \end{pmatrix}$$

Результаты после каждого шага:

$$1. L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -0.3 & l_{2,2} & 0 \\ 0.5 & l_{3,2} & l_{3,3} \end{pmatrix}$$

$$U = \begin{pmatrix} 10 & -7 & 0 \\ 0 & -0.1 & 6 \\ 0 & 2.5 & 5 \end{pmatrix}$$

$$2. L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -0.3 & 1 & 0 \\ 0.5 & -25 & l_{3,3} \end{pmatrix}$$

$$U = \begin{pmatrix} 10 & -7 & 0 \\ 0 & -0.1 & 6 \\ 0 & 0 & 155 \end{pmatrix}$$

$$3. L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -0.3 & 1 & 0 \\ 0.5 & -25 & 1 \end{pmatrix}$$

$$U = \begin{pmatrix} 10 & -7 & 0 \\ 0 & -0.1 & 6 \\ 0 & 0 & 155 \end{pmatrix}$$

Проверкой удостоверяемся, что $L*U=A$

Если известно LU-разложение матрицы, то исходная система может быть записана как

$$LUx = b$$

Эта система может быть решена в два шага. На первом шаге решается система

$$Ly = b$$

Поскольку L — нижняя треугольная матрица, эта система решается непосредственно прямой подстановкой.

На втором шаге решается система

$$Ux = y$$

Поскольку U — верхняя треугольная матрица, эта система решается непосредственно обратной подстановкой.

Метод Зейделя

Метод Зейделя представляет собой классический итерационный метод решения системы линейных уравнений. Основная его идея заключается в том, что при вычислении очередного приближения

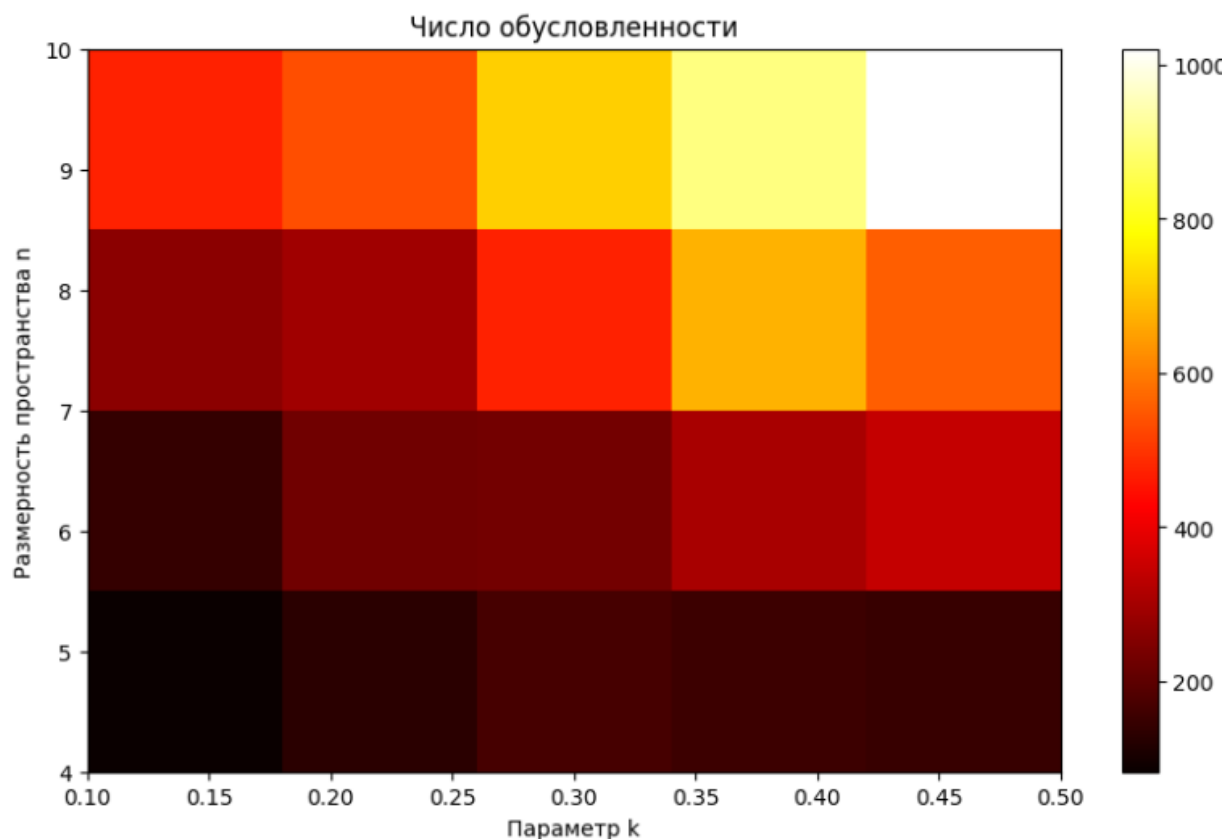
$x^{(k+1)}$ его уже полученные компоненты $x_1^{(k+1)}, \dots, x_{i-1}^{(k+1)}$ сразу же используются для вычисления $x_i^{(k+1)}$.

Предполагая, что k -ые приближения корней известны, согласно Зейделю будем строить $(k + 1)$ -е приближения корней по формулам

$$\begin{aligned} x_1^{(k+1)} &= c_{11}x_1^{(k)} + c_{12}x_2^{(k)} + \dots + c_{1n-1}x_{n-1}^{(k)} + c_{1n}x_n^{(k)} + d_1 \\ x_2^{(k+1)} &= c_{21}x_1^{(k+1)} + c_{22}x_2^{(k)} + \dots + c_{2n-1}x_{n-1}^{(k)} + c_{2n}x_n^{(k)} + d_2 \\ &\dots \\ x_n^{(k+1)} &= c_{n1}x_1^{(k+1)} + c_{n2}x_2^{(k+1)} + \dots + c_{nn-1}x_{n-1}^{(k+1)} + c_{nn}x_n^{(k)} + d_n \end{aligned}$$

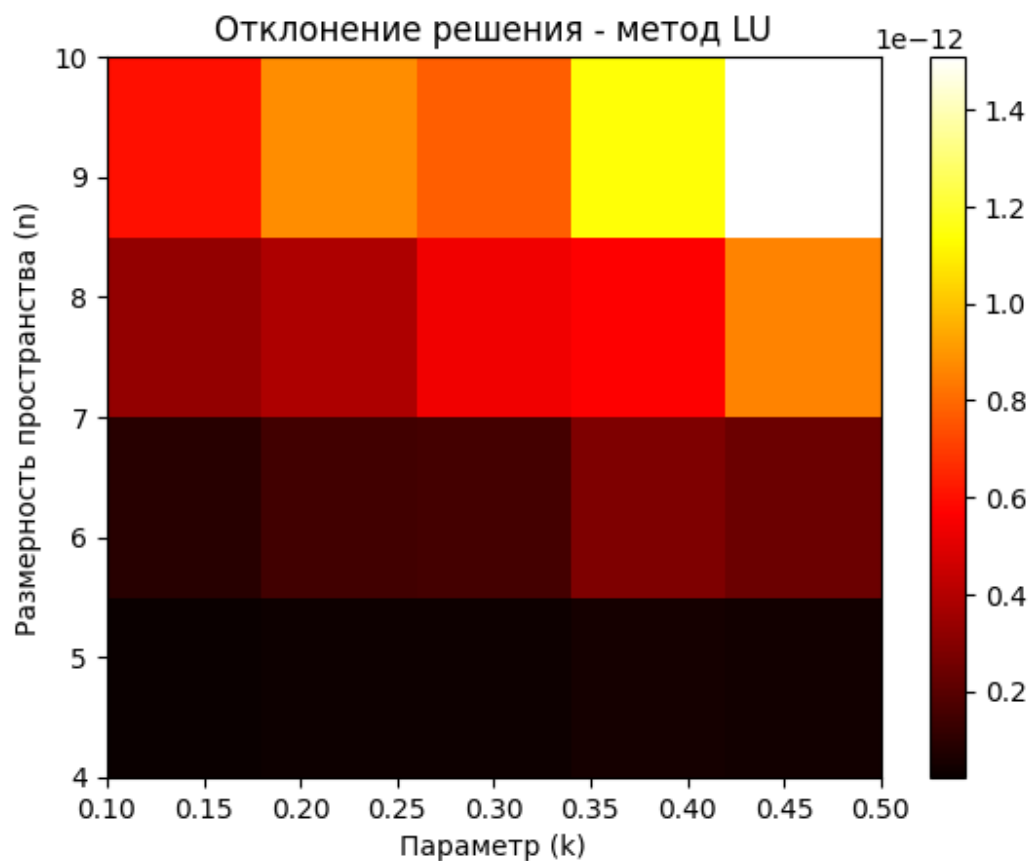
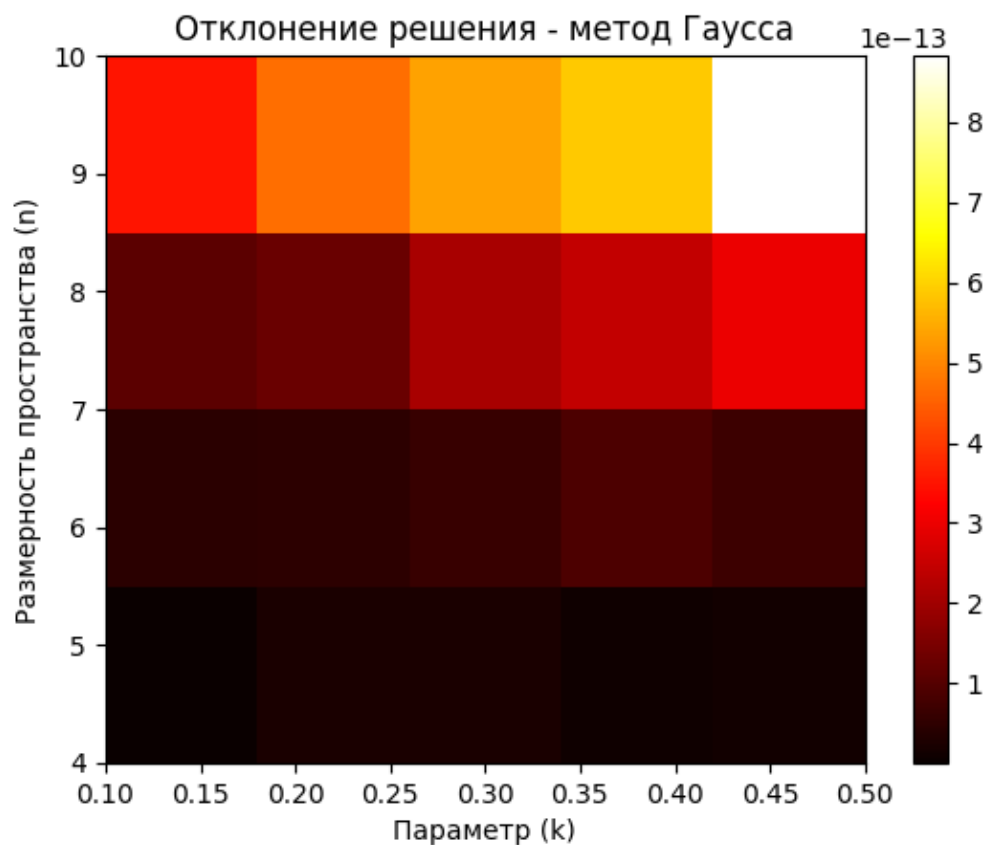
где $x^{(0)}$ - некоторое начальное приближение к решению.

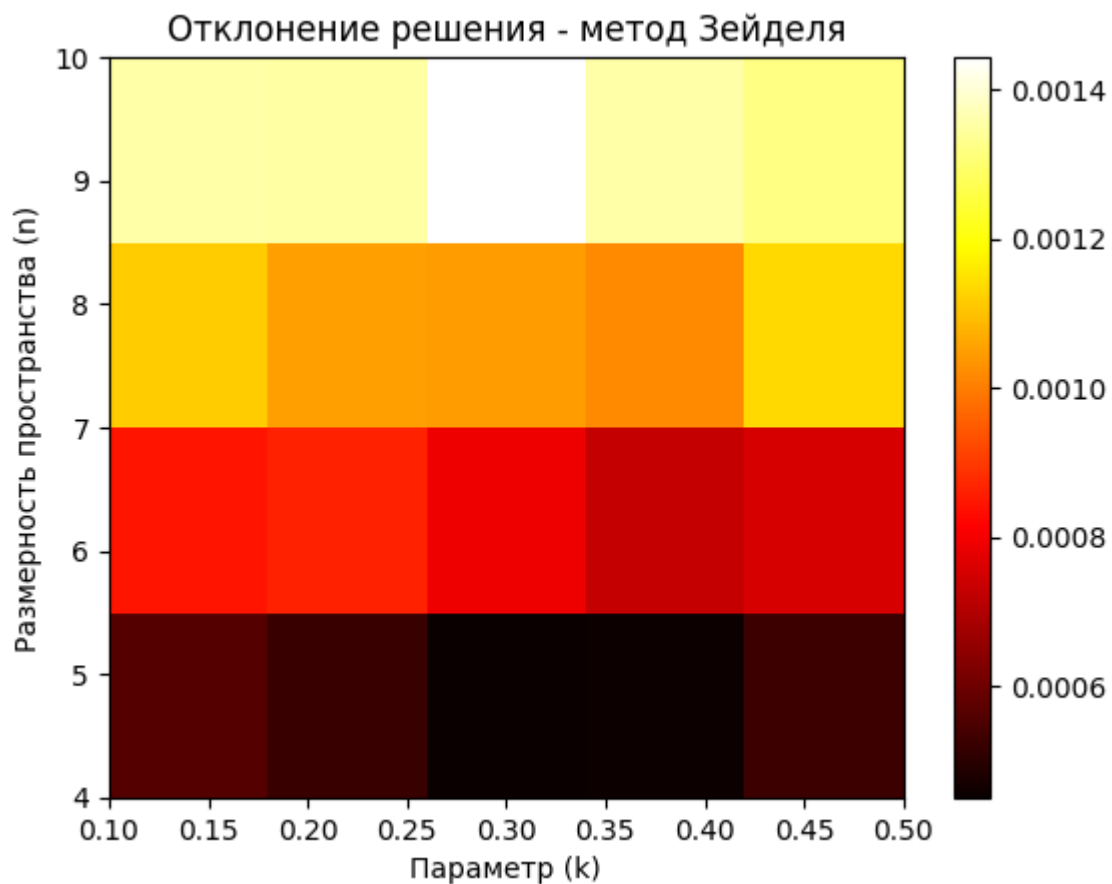
Оценка зависимости числа обусловленности в зависимости от параметра k и n



Таким образом, число обусловленности возрастает прямо пропорционально с ростом параметра k и с ростом размерности пространства n .

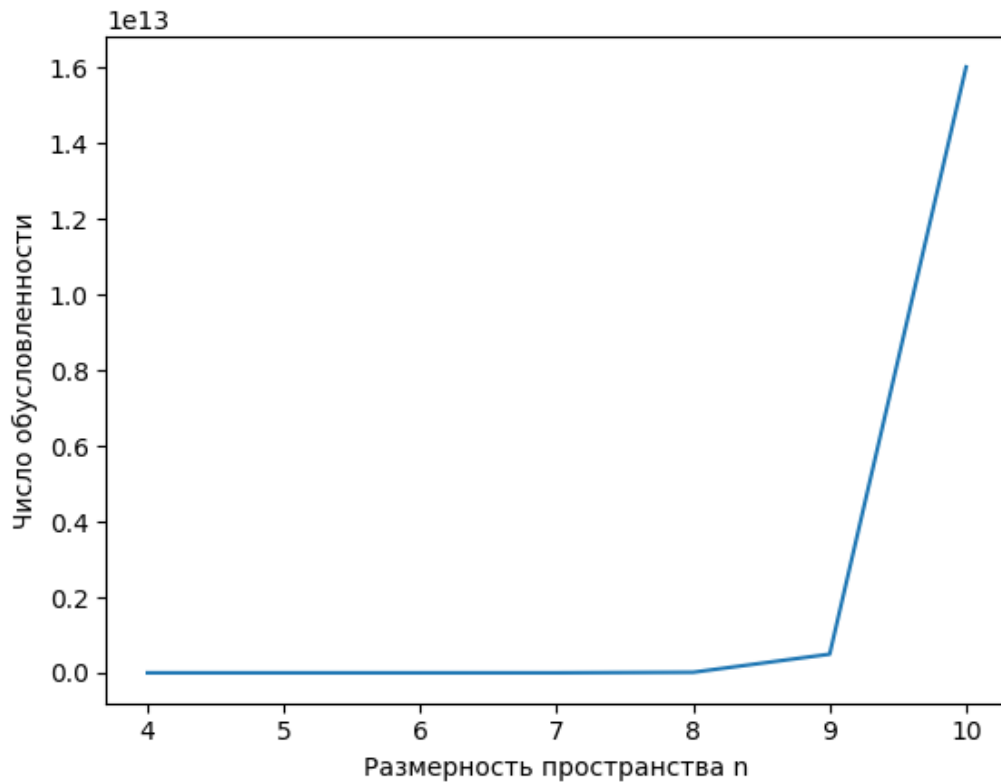
Оценка зависимости точности полученного решения в зависимости от параметра k и n





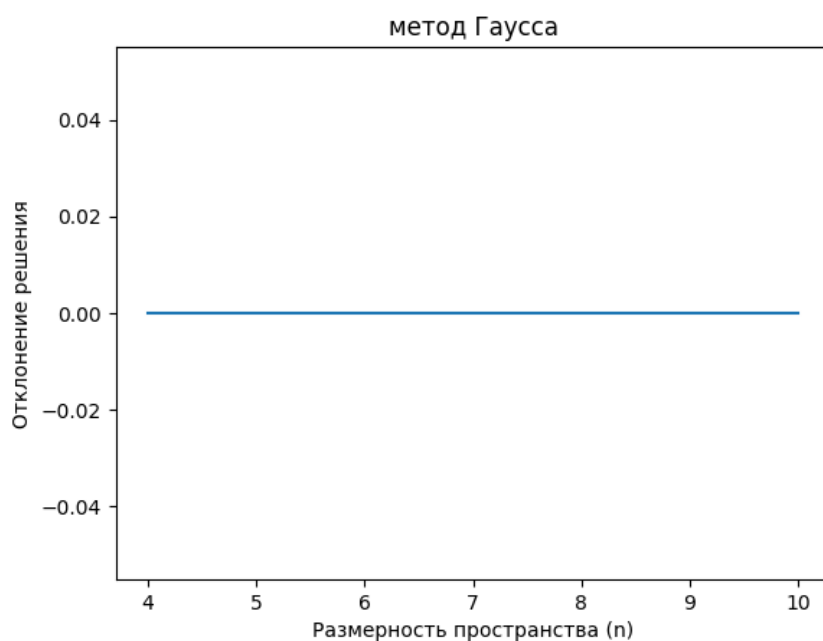
В методе Зейделя точность увеличивается с ростом размерности пространства, но не меняется при изменении параметра k . Однако для методов Гаусса и LU-разложения отклонение растет прямо пропорционально росту и размерности n и параметра k .

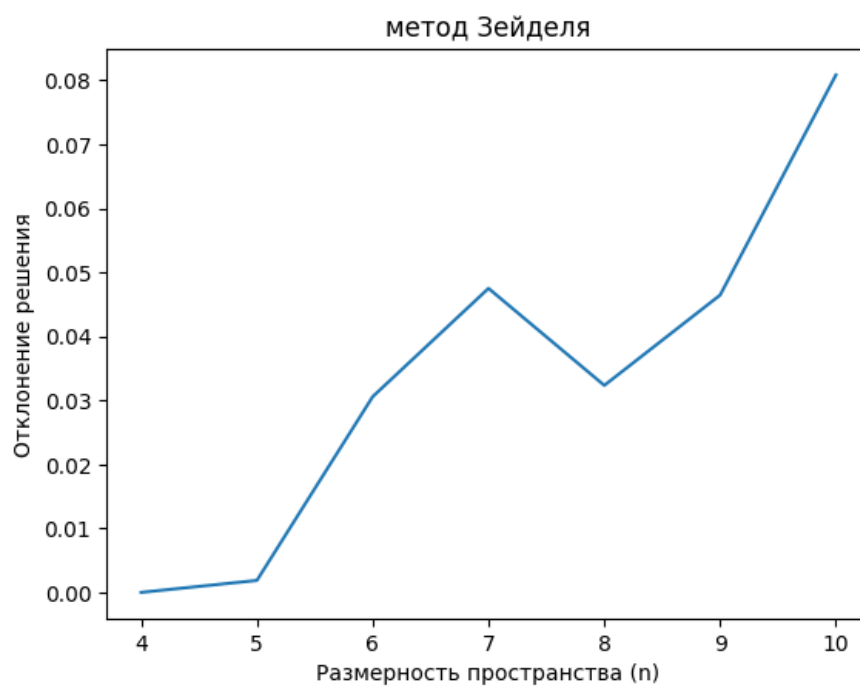
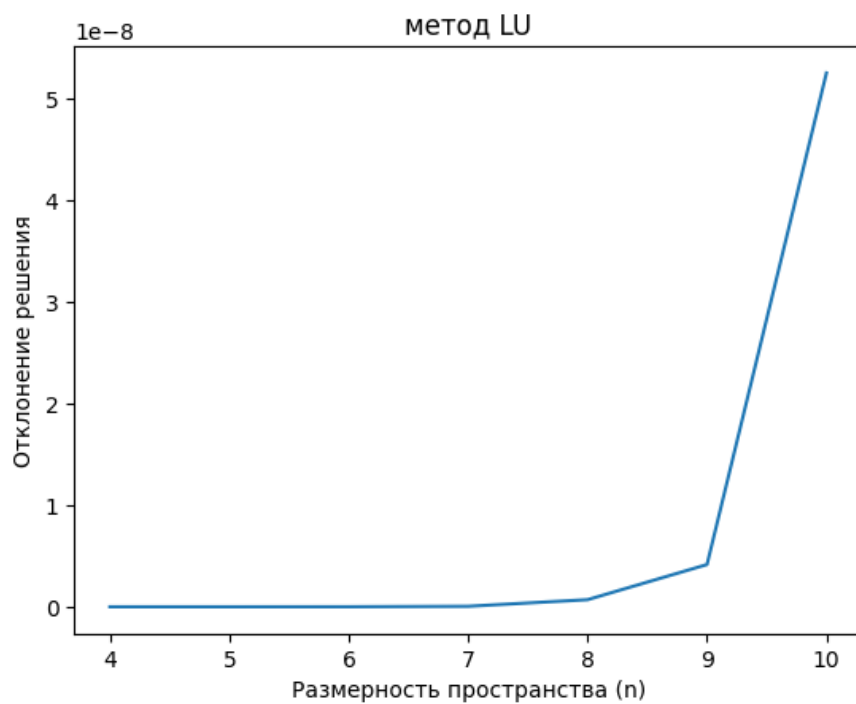
Оценка зависимости числа обусловленности в зависимости от параметра n для матриц Гильберта



Для матриц Гильберта число обусловленности начинает резко возрастать для размерностей > 8 . Это происходит потому, что матрица Гильберта является примером плохо обусловленной матрицы. Число обусловленности функции отражает насколько чувствительная функция к изменениям или ошибкам на входе и насколько ошибка на выходе является результатом ошибки на входе.

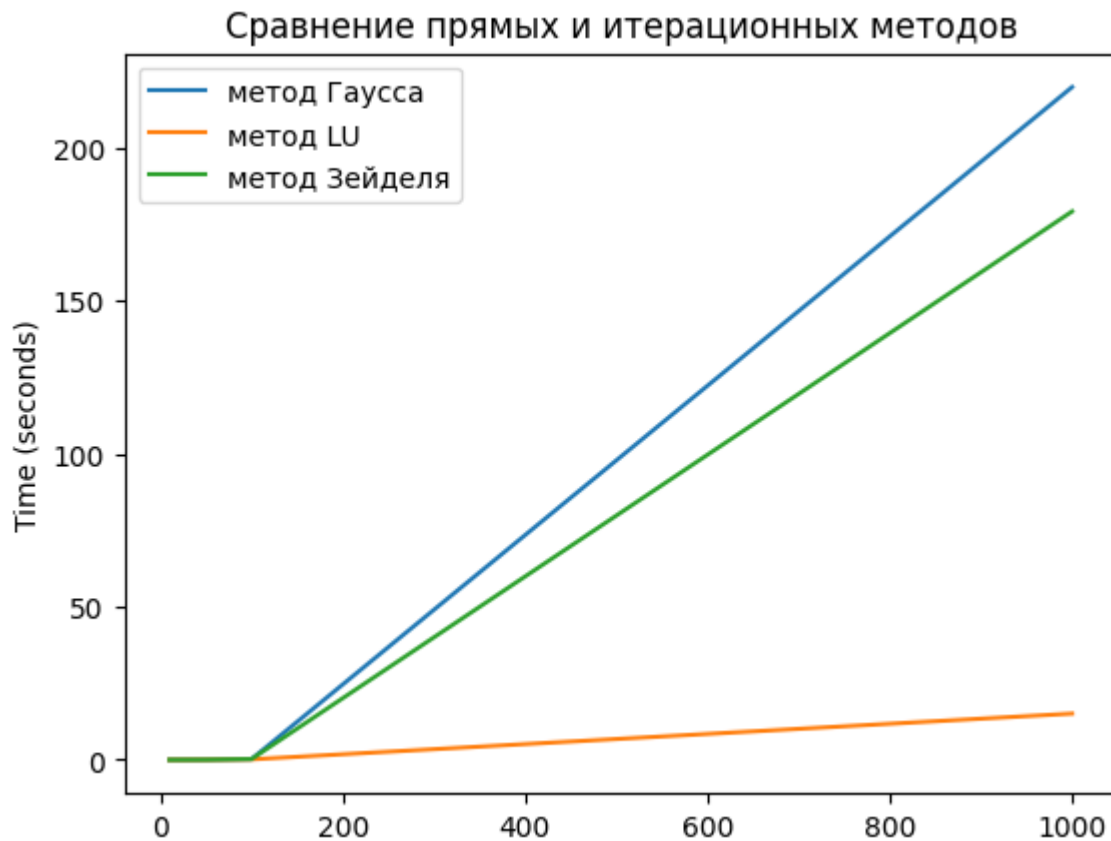
Оценка зависимости точности полученного решения для матрицы Гильберта в зависимости от параметра n





Метод Гаусса показывает очень низкую точность полученного решения матриц Гильберта вне зависимости от размерности. Для метода LU-разложения точность решения увеличивается с ростом размерности пространства.

Сравнение методов по эффективности методов от размеров n матрицы:



По данному графику легко заметить, что метод LU-разложений является наиболее эффективным для решения обычных матриц, а метод Гаусса - наименее эффективный.

Код и расчеты:

<https://github.com/ElderEv1/applied-math/tree/main/lab-4/Code>