Démonstration

Yann-Arby BEBBA

7 avril 2022

Table des matières

Lecture 1: Lemme 7.1.

Sun 06 Feb 2022 02:51

Lemme .1. Soit g un polynôme unitaire à coefficients dans K de degré $n \ge 1$. Soient $\alpha_1, \ldots, \alpha_n$ ses racines dans \overline{K} comptées avec multiplicités. Le discriminant Δ de g est défini par l'égalité

$$\Delta = \prod_{i < j} (\alpha_i - \alpha_j)^2.$$

C'est un élément de K.

Démonstration.

Lemme .2. Soit $\Delta = -(4a^3 + 27b^2)$ le discriminant $f: x^3 + ax + b$. Les racines de f sont simples, si et seulement si $\Delta \neq 0$.

Démonstration. Montrons tout d'abord que le discriminant de f est $\Delta = -(4a^3 + 27b^2)$.

Soit Δ le discriminant de f. Soient α, β, γ les racines de f dans \overline{K} et f' le polynôme dérivé de f.

Tout d'abord montrons grâce au Lemme 1 que :

$$\Delta = (-1)(\alpha - \beta)^2(\alpha - \gamma)^2(\beta - \gamma)^2$$

= $-f(\alpha)'f(\beta)'f(\gamma)'$.

D'après le théorème de d'Alembert on peut écrire f sous la forme :

$$f = (X - \alpha)(X - \beta)(X - \gamma).$$

En dérivant f sous cette forme on obtient :

$$f = (X - \alpha) ((X - \beta)(X - \gamma))' + (X - \beta)(X - \gamma)$$

= $(X - \alpha) ((X - \beta) + (X - \gamma)) + (X - \beta)(X - \gamma).$

Donc

$$f' = (X - \alpha)(X - \beta) + (X - \alpha)(X - \gamma) + (X - \beta)(X - \gamma).$$

On a alors successivement :

$$f(\alpha)' = (\alpha - \beta)(\alpha - \gamma), f(\beta)' = (\beta - \alpha)(\beta - \gamma) \text{ et } f(\gamma)' = (\gamma - \alpha)(\gamma - \beta).$$

En multipliant ces trois expressions, on obtient :

$$f(\alpha)'f(\beta)'f(\gamma)' = (\alpha - \beta)(\alpha - \gamma)(\beta - \alpha)(\beta - \gamma)(\gamma - \alpha)(\gamma - \beta)$$

$$= (X - \alpha)(\alpha - \gamma)(-1)(\alpha - \beta)(\beta - \gamma)(-1)(\alpha - \gamma)(-1)(\beta - \gamma)$$

$$= (-1)^{3}(\alpha - \beta)^{2}(\alpha - \gamma)^{2}(\beta - \gamma)^{2}$$

$$= -\Delta.$$

Et donc

$$\Delta = -f'(\alpha)f'(\beta)f'(\gamma).$$

En partant de la forme $f: x^3 + ax + b$, on remarque que $f': 3x^2 + a$. Par suite on obtient,

$$\Delta = -f'(\alpha)f'(\beta)f'(\gamma)$$

= $-(3\alpha^2 + a)(3\beta^2 + a)(3\gamma^2 + a)$.

Ce qui donne:

$$\Delta = -\left((9\alpha^{2}\beta^{2} + 3a(\alpha^{2} + \beta^{2}) + a^{2})(3\gamma^{2} + a) \right)$$

$$= -\left(27(\alpha\beta\gamma)^{2} + 9a(\alpha^{2}\beta^{2} + \alpha^{2}\gamma^{2} + \beta^{2}\gamma^{2}) + 3a^{2}(\alpha^{2} + \beta^{2} + \gamma^{2}) + a^{3} \right).$$

D'après l'identité suivante (sûrement faux) :

$$a^2 + b^2 = (a+b)^2 - 2ab.$$

On peut écrire

$$\alpha^{2} + \beta^{2} + \gamma^{2} = (\alpha + \beta + \gamma)^{2} - 2(\alpha\beta + \alpha\gamma + \beta\gamma),$$

$$\alpha^{2}\beta^{2} + \alpha^{2}\gamma^{2} + \beta^{2}\gamma^{2} = (\alpha\beta + \alpha\gamma + \beta\gamma)^{2} - 2\alpha\beta\gamma(\alpha + \beta + \gamma).$$

Donc d'après les relations entre coefficients et racine (i.e relation de Viète), pour un polynôme de la forme $ax^3 + bx^2 + cx + d$, on a :

$$\alpha + \beta + \gamma = -\frac{b}{a},$$

$$\alpha\beta + \alpha\gamma + \beta\gamma = \frac{c}{a},$$

$$\alpha\beta\gamma = -\frac{d}{a}.$$

Donc pour f on a a = 1, b = 0, c = a et d = b.

D'où,

$$\alpha + \beta + \gamma = 0$$
, $\alpha\beta + \alpha\gamma + \beta\gamma = a$ et $\alpha\beta\gamma = -b$.

Ce qui donne :

$$\alpha^{2} + \beta^{2} + \gamma^{2} = 0^{2} - 2a = 2a$$
$$\alpha^{2}\beta^{2} + \alpha^{2}\gamma^{2} + \beta^{2}\gamma^{2} = a^{2} + 2b \times 0.$$

Donc le discriminant vaut :

$$\Delta = -(27b^2 + 9a^3 - 6a^3 + a^3)$$

= -(4a^3 + 27b^2).

Maintenant, supposons que $\Delta = 0$. On a alors :

$$-(4a^3 + 27^2) = 0 \Leftrightarrow -f(\alpha)'f(\beta)'f(\gamma)' = 0$$

$$\Leftrightarrow (f(\alpha)' = 0) \lor (f(\beta)' = 0) \lor (f(\gamma)' = 0)$$

$$\Leftrightarrow \alpha \text{ ou } \beta \text{ ou } \gamma \text{ est une racine multiple.}$$

D'où le résultat.

Lecture 2: Lemme 7.2.

Mon 07 Feb 2022 10 :28

Lemme .3. Soient $P = [a_1, a_2, a_3]$ et $Q = [b_1, b_2, b_3]$ deux points distincts de \mathbb{P}^2 .

Il existe une unique droite de \mathbb{P}^2 passant par P et Q. C'est la droite D d'équation ux + vy + wz = 0 avec $[x, y, z] \in \mathbb{P}^2$ et

$$u = a_2b_3 - a_3b_2$$
, $v = a_3b_1 - a_1b_3$, $w = a_1b_2 - a_2b_2$.

Énoncé originel:

Soient $P = [a_1, a_2, a_3]$ et $Q = [b_1, b_2, b_3]$ deux points distincs de \mathbb{P}^2 . Il existe une unique droite de \mathbb{P}^2 passant par P et Q. C'est l'ensemble des points $[x, y, z] \in \mathbb{P}^2$ tels que le déterminant de la matrice

$$M = \begin{pmatrix} a_1 & b_1 & x \\ a_2 & b_2 & y \\ a_3 & b_3 & z \end{pmatrix}$$

soit nul. Autrement dit, c'est la droite d'équation ux + vy + wz = 0, avec

$$u = a_2b_3 - a_3b_2, \ v = a_3b_1 - a_1b_3, \ w = a_1b_2 - a_2b_2.$$

Démonstration. Montrons qu'il existe une droite D passant par P et Q.

Les éléments u, v et w ne sont pas tous nuls car P et Q sont distincts.

En effet, si P = Q alors $a_1 = b_1$, $a_2 = b_2$ et $a_3 = b_3$ donc u = v = w = 0 or $P \neq Q$ donc il existe $x \in \{u, v, w\}$ tel que $x \neq 0$.

Lecture 3: Lemme 7.3.

Mon 07 Feb 2022 20 :57

Soit

$$y^2z = x^3 + axz^2 + bz^3,$$

l'équation de E, où $a, b \in K$.

Notons

$$F = Y^{2}Z - (X^{3} + aXZ^{2} + bZ^{3}) \in K[X, Y, Z],$$

$$F_X = \frac{\partial F}{\partial X}, \ F_Y = \frac{\partial F}{\partial Y}, \ F_Z = \frac{\partial F}{\partial Z},$$

c'est-à-dire,

$$F_X = -(3X^2 + aZ^2), F_Y = 2YZ, F_Z = Y^2 - (2aXZ + 3bZ^2).$$

Lemme .4. Il n'existe pas de point $P \in E$ tel que

$$F_X(P) = F_Y(P) = F_Z(P) = 0.$$

Démonstration. Supposons par l'absurde, qu'il existe un tel point $P \in E$. Remarquons que $F_Z(O) = 1 \neq 0 = F_Z(P)$ donc par hypothèse P est disctinct de Q.

Pour fixer les idées posons P = [x, y, 1].

Puisque $Car(K) \neq 2$, on a

$$(F_V = 0) \Leftrightarrow (2YZ = 0) \Leftrightarrow (Y = 0),$$

donc y = 0.

Donc P serait de la forme [x, 0, 1].

On obtient alors

$$F_X = -(3X^2 + a) = 0$$
 et $F_Z = -(2aX + 3b) = 0$.

— Supposons $a \neq 0$, on alors à partir de F_Z

$$X = -\frac{3b}{2a}.$$

Donc par F_X

$$-\left(3(-\frac{3b}{2a})^2 + a\right) = 0$$
$$-\left(27b^2 + 4a^3\right) = 0.$$

Ce qui est absurde car F est elliptique. (cite lemme 7.1)

— Supposons que a = 0, alors

$$(3b=0) \underset{\operatorname{Car}(K)\neq 3}{\Longrightarrow} (b=0).$$

Donc on a = b = 0 donc $-(27b^2 + 4a^3) = 0$ absurde car F est elliptique. (lem 7.1)

D'où le résultat.

Lecture 4: Lemme 7.4.

Mon 07 Feb 2022 20 :59

Lemme .5. 1) L'équation de la tangente à E au point O est z = 0.

2) Soit $P = [x_0, y_0, 1]$ un point de E distinct de O. L'équation de la tangente à E en P est

$$F_X(P)(x - x_0 z) + F_Y(P)(y - y_0 z) = 0.$$

Démonstration. 1) Soit $O \in E$ le point à l'infini. D'après l'équation de la tangente à E au point O. On a successivement

$$F_X(O) = 0$$
, $F_Y(O) = 0$ et $F_Z(O) = 1$.

Ainsi on retrouve bien z = 0.

2) Soit P un tel point, d'après l'équation (cite? set up snippet -nommé + cité) de la tangente et de l'égalité $y_0^2 = x_0^3 + ax_0 + b$ on a,

$$F_X(P)x + F_Y(P)y + F_Z(P)z = 0$$

$$-\left(3x_0^2 + a\right)x + \left(2y_0\right)y + \left(y_0^2 - (2ax_0 + 3b)\right)z = 0$$

$$-3x_0^2x - ax + 2y_0y + y_0^2z - 2ax_0z - 3bz = 0$$

$$-3x_0^2x - ax + 2y_0y + y_0^2z - 2ax_0z - 3z\left(y_0^2 - x_0^3 - ax_0\right) = 0 \text{ (i.e } b = y_0^2 - \left(x_0^3 + ax_0\right)\right)$$

$$-3x_0^2x - ax + 2y_0y + y_0^2z - 2ax_0z - 3y_0^2z + 3x_0^3z + 3ax_0z = 0$$

$$-\left(3x_0^2 + a\right)x + 2y_0y - 2y_0^2z + \left(3x_0^2 + a\right)x_0z = 0$$

$$-\left(3x_0^2 + a\right)(x - x_0) + 2y_0(y - y_0z) = 0.$$

D'où le résultat.

Lecture 5: Proposition 7.1.

Mon 07 Feb 2022 21:04

Dans cette proposition à l'aide du comportement de deux points du plan E et de la droite qui les intersectent. On veut construit une loi de composition interne

$$\top: E \times E \longrightarrow E$$
$$(P, Q) \longmapsto P \top Q$$

Cette loi, comme on va le voir, n'est pas une loi de groupe. C'est ce qui va nous permettre cependant de donner, par la suite, de donner une structure de groupe au plan E à l'aide d'une symétrie bien choisie.

Proposition .6. Soient P et Q des points de E. Soit D la droite de \mathbb{P}^2 passant par P et Q si $P \neq Q$, ou bien la tangente à E en P si P = Q. On a

$$D \cap E = \{P, Q, f(P, Q)\},\$$

où f(P,Q) désigne le point de E défini par les conditions suivantes.

- 1) Supposons $P \neq Q$, $P \neq O$ et $Q \neq O$.
 - i) Supposons $x_P \neq x_Q$. Posons

$$\lambda = \frac{y_P - y_Q}{x_P - x_Q} \text{ et } \nu = \frac{x_P y_Q - x_Q y_P}{x_P - x_Q}.$$

On a

$$f(P,Q) = \left[\lambda - x_P - x_Q, \lambda \left(\lambda^2 - x_P - x_Q\right) + \nu, 1\right]. \tag{1}$$

- ii) Si $x_P = x_Q$, on a f(P,Q) = O.
- 2) Supposons $P \neq O$ et Q = O. On a

$$f(P,O) = [x_P, -y_P, 1].$$
 (2)

De même, si P = O et $Q \neq O$, on a $f(O,Q) = [x_Q, -y_Q, 1]$

- **3)** Si P = Q = O, on a f(O, O) = O.
- 4) Supposons P = Q et $P \neq O$.
 - i) Si $y_P = 0$, on a f(P, P) = O.
 - ii) Supposons $y_P \neq 0$. Posons

$$\lambda = \frac{3x_P^3 + a}{2y_P}$$
 et $\nu = \frac{-x_P^3 + ax_P + 2b}{2y_P}$.

On a

$$f(P,P) = \left[\lambda^2 - 2x_P, \lambda\left(\lambda^2 - 2x_P\right) + \nu, 1\right]. \tag{3}$$

Dans cette démonstration, on étudie le comportement des points P et Q selon qu'ils soient distincts ou égaux. Que ce soit pour la droite ou la tangente tous les deux vont éventuellement, soit recouper la courbe elliptique et rester dans le plan E, soit "couper" le point à l'infini O. C'est ce qu'on veut découvrir à l'aide du point que l'on a nommé f(P,Q) qui désigne le comportement par rapport à P et Q de ce troisième point.

Démonstration. Soient $P = [x_P, y_P, 1]$ et $Q = [x_Q, y_Q, 1]$ des points de E tels qu'ils sont distincts. Alors il existe une droite $D \in \mathbb{P}^2$ qui passe par P et Q.

1) Supposons $P \neq Q$, $P \neq O$ et $Q \neq O$. Donc comme D existe, il existe un point $M \in D \cap E$ et on cherche donc à connaître son comportement dans le plan E.

i) Supposons $x_P \neq x_Q$. Comme $P, Q \neq O$, le point à l'infini n'appartient pas à D. Comme $M \in D$, il est de la même forme que P et Q. Posons $M = [x_0, y_0, 1]$ avec x_0, y_0 des coordonnées sur \overline{K} .

Comme $M \in E$, on a la première égalité

$$y_0^2 = x_0^3 + ax_0 + b. (4)$$

Ensuite avec $M \in D$ d'après le lemme 7.2 on a la matrice suivante

$$\begin{pmatrix} x_P & x_Q & x_0 \\ y_P & y_Q & y_0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix},$$

qui nous permet d'obtenir une seconde égalité.

$$(y_P - y_Q) x_0 - (x_P - x_Q) y_0 + (x_P y_Q - x_Q y_P) = 0$$
$$y_0 = \frac{y_P - y_Q}{x_P - x_Q} x_0 + \frac{x_P y_Q - x_Q y_P}{x_P - x_Q}.$$

Posons

$$\lambda = \frac{y_P - y_Q}{x_P - x_Q} \quad \text{et} \quad \nu = \frac{x_P y_Q - x_Q y_P}{x_P - x_Q}.$$

Donc l'équation de D est de la forme

$$y = \lambda x + \nu z,$$

c'est-à-dire dans notre cas on a

$$y_0 = \lambda x_0 + \nu.$$

En remplacent dans (??), il vient

$$(\lambda x_0 + \nu)^2 = x_0^3 + ax_0 + b$$
$$\lambda^2 x_0^2 + 2\lambda \nu x_0 + \nu^2 = x_0^3 + ax_0 + b$$
$$x_0^3 - \lambda^2 x_0^2 + (a - 2\lambda \nu) x_0 + b - \nu^2 = 0.$$

Donc x_0 est une racine du polynôme

$$H = X^3 - \lambda X^2 + (a - 2\lambda \nu) X + b - \nu^2.$$

On remarque que $H(x_P) = H(x_Q) = 0$ donc x_p et x_q sont aussi des racines de H. Par les relations coefficients racines obtient la valeur de x_0

$$x_0 + x_P + x_Q = -\left(-\lambda^2\right)$$
$$x_0 = \lambda^2 - x_P - x_Q.$$

Ainsi les racines de H sont

$$x_P$$
, x_Q et $\lambda^2 - x_P - x_Q$.

Il en résulte que $D\cap E$ est formé de P, et du point M=f(P,Q). Donc

$$\begin{split} f(P,Q) &= [x_0,y_0,1] \\ &= \left[\lambda^2 - x_P - x_Q, \lambda x_0 + \nu, 1\right] \\ &= \left[\lambda^2 - x_P - x_Q, \lambda \left(\lambda^2 - x_P - x_Q\right), 1\right]. \end{split}$$

D'où l'assertion.

ii) Supposons $x_P = x_Q$. Comme P et Q sont distinct, on a alors $y_P = -y_Q$. D'après le lemme 7.2, la matrice suivante

$$\begin{pmatrix} x_P & x_Q & x \\ y_P & -y_Q & y \\ 1 & 1 & z \end{pmatrix}.$$

D'où l'équation de la droite suivante

$$2y_P x - 2y_P x_P z = 0$$
$$x = x_P z.$$

Donc le point O est aussi un point de la droite D donc de $D \cap E$. Soit $M \in D \cap E$ distincts de O. Si M = [0, 1, 0], d'après la situation on a $x_0 = x_P$ et $y_0 = \pm y_P$, donc M = P ou M = Q. Or on a $P, Q \neq O$. Donc on a nécessairement M = O. Ainsi on a bien $D \cap E = \{P, Q, f(P, Q) = O\}$, d'où l'assertion dans ce cas ci.

2) Supposons $P \neq O$ et Q = O. Donc d'après lemme 7.2, on a

$$\begin{pmatrix} x_P & 0 & x \\ y_P & 1 & y \\ 1 & 0 & z \end{pmatrix}.$$

À partir de la deuxième ligne on obtient l'équation de la droite suivante

$$x_P z - x = 0$$
$$x = x_P z.$$

Si $M = [x_0, y_0, 1]$ est un point de $D \cap E$, on a donc $x_0 = x_P$ d'où $y_0 = \pm y_P$. On a ainsi $D \cap E = \{P, O, f(P, O)\}$, où $f(P, O) = [x_P, -y_P, 1]$.

- 3) Supposons P=Q=O, par le lemme 7.4 la tangente D à E au point O à pour z=0. Par suite, O est le seul point de $D\cap E$, d'où f(O,O)=O.
- 4) Supposons P=Q et $P\neq O$. L'équation de la tangente D à E en P a donc pour équation

$$F_X(P)(x - x_P z) + F_Y(P)(y - y_P z) = 0.$$

i) Si $y_P = 0$, on a

$$x_P^3 + ax_P + b = 0.$$

Donc x_P est racine simple de ce polynôme. De plus, $F_X(P) \neq 0$. En effet, si $F_X(P) = 0$ on a

$$-\left(3x_P^2 + a\right) = 0$$
$$x_P^2 = -\frac{a}{3},$$

ce qui est absurde.

Ainsi à partir de l'équation de la tangente D on a

$$F_X(P)(x - x_P z) = 0 \Rightarrow (F_X(P)) = 0 \lor (x - x_P z) = 0$$
$$\Rightarrow x - x_P z = 0.$$

Donc pour D on a

$$D: x = x_P z$$
.

Le seul point de $D \cap E$ distinct de P est donc le point O, d'où $D \cap E = (P, O)$, d'où l'assertion.

ii) Supposons $y_P \neq 0$. Du lemme 7.4 et de l'équation $b = y_P^2 - x_P^3 - ax_P$ on obtient

$$-(3x_P^2 + a)(x - x_P z) + 2y_P(y - y_P z) = 0$$

$$-3x_P^2 x + 3x_P^3 z - ax + ax_P z + 2y_P y - 2y_P^2 z = 0$$

$$2y_P y = 3x_P^2 x - 3x_P^3 z + ax - ax_P z + 2y_P^2 z$$

$$2y_P y - ax_P z = 3x_P^2 x + ax - x_P^3 z + 2b$$

$$y = \frac{3x_P^2 + a}{2y_P} x + \frac{-x_P^3 + ax_P + 2b}{2y_P} z.$$

On pose $\lambda=\frac{3x_P^2+a}{2y_P}$ et $\nu=\frac{-x_P^3+ax_P+2b}{2y_P}$ et on obtient l'équation de D, c'est-à-dire

$$y = \lambda x + \nu z$$
.

Le point O n'est donc pas sur D. Soit $M = [x_0, y_0, 1]$ un point de $E \cap D$. On a par le même raisonnement que dans le cas (1-i) (utilise ref?) les deux équations suivantes

$$y_0^2 = x_0^3 + ax_0 + b$$
 et $y_0 = \lambda x_0 + \nu$.

Par suite x_0 est une racine du polynôme

$$G = X^3 - \lambda^2 X^2 + (a - 2\lambda\nu) X + b - \nu^2.$$

Le polynôme dérivé de ${\cal G}$ est

$$G' = 3X^2 - 2\lambda^2 X + a - 2\lambda \nu.$$

On a

$$\begin{cases} G(x_P) = (0) \Leftrightarrow x_P^3 - \lambda^2 x_P^2 + (a - 2\lambda\nu) X + b - nu^2 = 0 \\ y_P^2 = x_P^3 + ax_P + b \Rightarrow b = y_P^2 - x_P^3 - ax_P & \text{et} \quad y_P = \lambda x_P + \nu \Rightarrow \nu = y_P - \lambda x_P \end{cases}$$

Donc,

$$G(x_P) = x_P^3 - \lambda^2 x_P^2 + (a - 2\lambda (y_P - \lambda x_P)) x_P + y_P^2 - x_P^3 - ax_P - (y_P - \lambda x_P)^2$$

$$= x_P^3 - \lambda^2 x_P^2 + ax_P - 2\lambda x_P y_P + 2\lambda^2 x_P^2 + y_P^2 - x_P^3 - ax_P - y_P^2 + 2\lambda x_P y_P - \lambda^2 x_P^2$$

$$= 2\lambda^2 x_P^2.$$

Par suite,

$$G'(x_P) = 0 \Leftrightarrow 3x_P^2 - G(x_P) + a - 2\lambda\nu = 0$$
$$\Leftrightarrow G(x_P) = 3x_P^2 + a - 2\lambda\nu$$
$$\Leftrightarrow G(x_P) = 0$$
$$\Leftrightarrow x_P \text{ racine de G.}$$

Ainsi, x_P est une racine d'ordre au moins 2 de G. Les racines de G sont donc

$$x_P$$
 et $\lambda^2 - 2x_P$.

On obtient donc par le même raisonnement que $(1\mbox{-}\mathrm{i})$ la formule annoncé.

Lecture 6: Théorème 7.1

Wed 16 Feb 2022 01 :44

Considérons comme précédemment a et b des éléments de K tels que $4a^3+27b^2 \neq 0$ et E la courbe elliptique définie sur K d'équation

$$y^2 = x^3 + ax + b.$$

Notons + la loi de composition interne sur E, définie pour tous P et Q dans E par l'égalité

$$P + Q = f(f(P,Q), O). \tag{5}$$

Géométriquement, P+Q s'obtient à partir de f(P,Q) par symétrie par rapport à l'axe des abscisses. Cette loi de composition est une loi de groupe sur E.

Théorème .7. Le couple (E, +) est un groupe abélien, d'élément neutre O. La loi interne + est décrite explicitement par les formules suivantes.

Soient P et Q des points de E distincts de O. Posons $P=(x_P,y_P)$ et $Q=(x_Q,y_Q)$.

1) Supposons x_{PQ} . Posons

$$\lambda = \frac{y_P - y_Q}{x_P - x_Q} \quad \text{et} \quad \nu = \frac{x_P y_Q = x_Q y_P}{x_P - x_Q}.$$

On a

$$P + Q = \left(\lambda^2 - x_P - x_Q, -\lambda \left(\lambda^2 - x_P - x_Q\right) - \nu\right). \tag{6}$$

- **2)** Si $x_P = x_Q$ et P, on a P + Q = O.
- 3) Supposons P = Q et $y_P \neq 0$. Posons

$$\lambda = \frac{3x_P^2 + a}{2y_P}$$
 et $\nu = \frac{-x_P^3 + ax_P + b}{2y_P}$.

On a

$$2P = \left(\lambda^2 - 2x_P, \lambda\left(-\lambda^2 - 2x_P\right) - \nu\right). \tag{7}$$

- **4)** Si P = Q et $y_P = 0$, on a 2P = O.
- $\mathbf{5}$) L'opposé de P est le point

$$-P = (x_P, -y_P). (8)$$

Démonstration. 1) Supposons x_{PQ} , compte tenu de (??), (??) et (??) on a

$$\begin{cases} (??) \Leftrightarrow f(\left[\lambda^2 - x_P - x_Q, \lambda\left(\lambda^2 - x_P - x_Q\right) + \nu, 1\right], [0, 1, 0]) \\ (??) \Leftrightarrow f(P, O) = [x_P, -y_P, 1] \end{cases}$$

On retrouve bien la formule (??).

- 2) Supposons $x_P = x_Q$ et $P \neq Q$ c'est à dire y_{PQ} . D'après la proposition 7.1 (1-i), on a f(P,Q) = O donc f(f(P,Q),O) = f(O,O) = O. D'où la formule énoncé.
- 3) Supposons P = Q et $y_P \neq 0$, en prenant compte (??), (??) et (??) on obtient

$$\begin{cases} (??) \Leftrightarrow f(\left[\lambda^2 - 2_{xP}, \lambda\left(\lambda^2 - 2x_P\right) + \nu, 1\right], [0, 1, 0]) \\ (??) \Leftrightarrow f(P, O) = [x_P, -y_P, 1] \end{cases}$$

Ce qui permet de retrouver la formule (??).

- 4) Supposons P = Q et $y_P = 0$, d'après l'assertion (4-i) de la proposition 7.1, on a f(P, P) = O d'où 2P = f(f(P, P), O) = f(O, O) = O.
- 5) Pour l'opposer on cherche un point $M \in E$ tel que $P \neq M$ et $P, Q \neq Q$ d'après le théorème énoncé assertion 2) on a donc $x_P = x_M$ et donc nécessairement $y_M = -y_P$ donc le point recherché est $M = (x_M, y_M) = (x_P, -y_P) = -P$. (j'avais invoqué avant notre rendez vous la prop 7.1 assertion 2 et procédé par analyse synthèse, i.e je trouve ce que je cherche et je montre que j'ai bien trouvé ce que je cherchais mais ici je ne pense pas que cela soit nécessaire puisque l'assertion 2 rempli ce rôle en fournissant un contexte suffisamment restreint pour trouver l'opposé)

Lecture 7: Proposition 7.2

Wed 16 Feb 2022 18:21

Proposition .8. Soient L et L' des extensions de K dans \overline{K} telles que L soit contenue dans L'. Alors E(L) est un sous-groupe de E(L').

Démonstration.

Lecture 8: Théorème 7.2

Wed 16 Feb 2022 18:23

Théorème .9. 1) Supposons que Car(K) ne divise pas n (tel est le cas si Car(K) = 0. Alors, E[n] est un groupe d'ordre n^2 isomorphe à $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$.

2) Supposons $Car(K) = p$ où p est un diviseur premier de n . Posons $n = p^r n'$ où p ne divise pas n' . Alors $E[n]$ est isomorphe à l'un des groupes	
$\mathbb{Z}/n'\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/n'\mathbb{Z}$ et $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/n'\mathbb{Z}$.	
Démonstration. Peut-être démontrer au moins pour $n=2$ et $n=3$.	
Lecture 9: Corollaire 7.1	Wed 16 Feb 2022 18 :28
Corollaire .10. Pourt tout $n \ge_2$, le groupe $E[n]$ est fini d'ordre au plus n^2 .	
Par ailleurs, si $\operatorname{Car}(K) = p$, le groupe $E[n]$ est trivial ou cyclique d'ordre p .	
Démonstration.	
Lecture 10: Corollaire 7.2	Wed 16 Feb 2022 18 :30
Corollaire .11. Soit ℓ un nombre premier disctinct de $Car(K)$. Le groupe $E[\ell]$ est un \mathbb{F}_{ℓ} -espace vectoriel de dimension 2.	
Pour tout nombre premier ℓ distinct de $\operatorname{Car}(K)$, si (P_1, P_2) est une base de $E[\ell]$ sur \mathbb{F}_{ℓ} , tout point de $P \in E[\ell]$ s'écrit ainsi de manière unique sous la forme	
$P = n_1 P_1 + n_2 P_2,$	
où n_1 et n_2 sont des entiers compris entre 0 et $\ell-1$.	
Démonstration.	
Lecture 11: Lemme 7.5	Wed 16 Feb 2022 18 :37
Lemme .12. Soient α, β, γ les racines dans \overline{K} du polynôme $X^3 + aX + b \in K[X]$. On a	
$E[2] = \left\{O, (\alpha, 0), (\beta, 0), (\gamma, 0)\right\}.$	
En particulier, $E[2]$ est isomorphe à $\mathbb{Z}/2\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$.	
Démonstration.	
Lecture 12: Lemme 7.6	Wed 16 Feb 2022 18 :39
Lemme .13. Posons $G = 3X^4 + 6aX^2 + 12bX - a^2 \in K[X]$. 1) Le polynôme G possède quatre racines distinctes dans \overline{K} . 2) Soit $P = (x, y)$ un point de $E(\overline{K})$. On a l'équivalence	
$P \in E[3] \Leftrightarrow G(x) = 0.$	
En particulier, $E[3]$ est isomorphe à $\mathbb{Z}/3\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/3\mathbb{Z}$.	
Démonstration.	
Démonstration.	