Transistor bipolaire découvert en 1947 par Brattain, Bardeen et Shockley; ils obtinrent le prix Nobel pour cette invention en 1956. introduction conduction dans les solides semi-conducteurs et dopage jonction PN technologie transistor bipolaire à jonctions transistor MOS circuits intégrés

D. Flandre

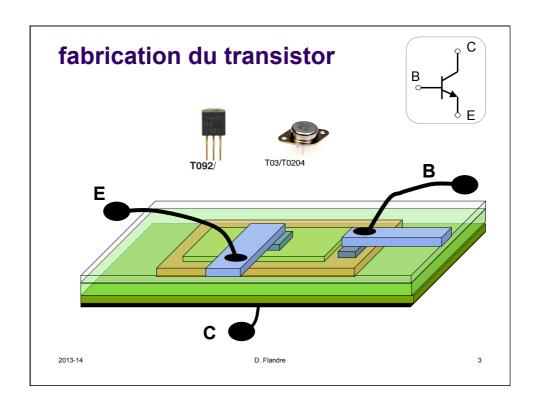
Transistor bipolaire

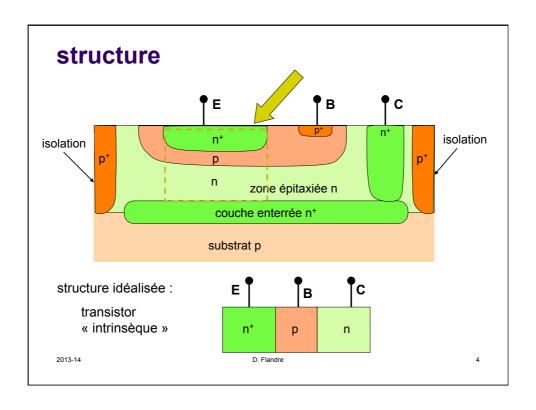
- structure et principe
- régime actif

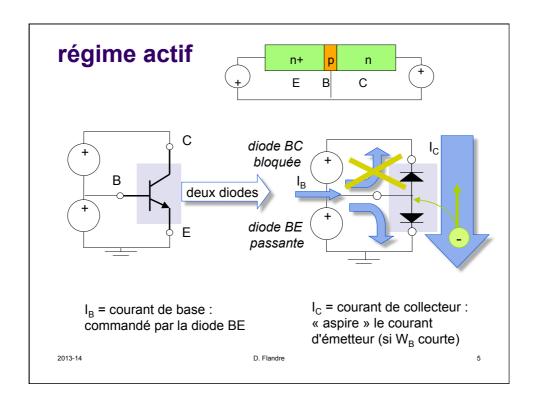
2013-14

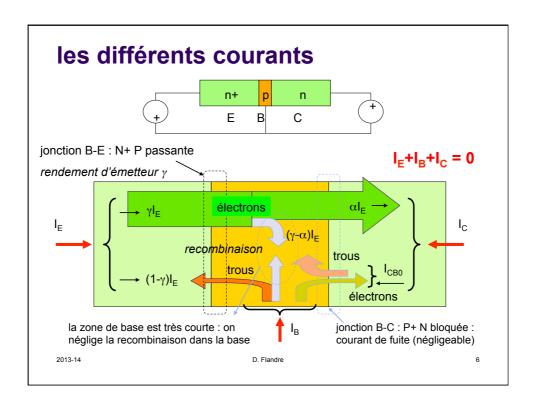
- régime inverse
- régime saturé
- écarts par rapport à l'idéal (effet Early, température...)
- comportement dynamique
- applications

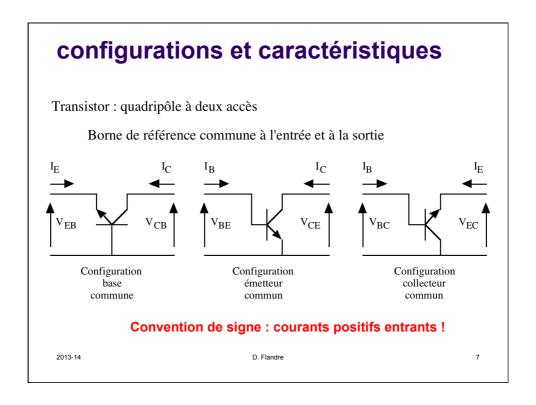
2013-14 D. Flandre 2

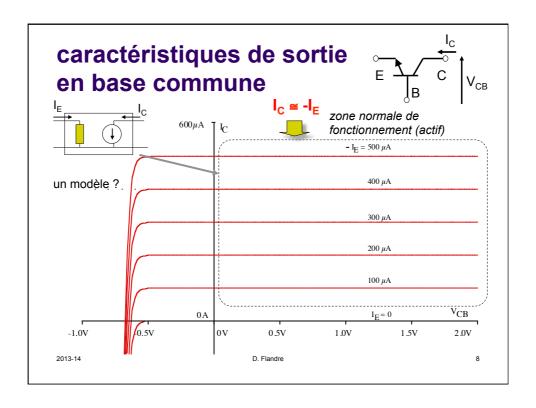


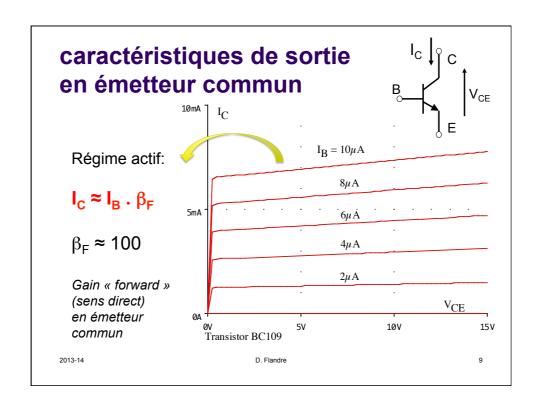


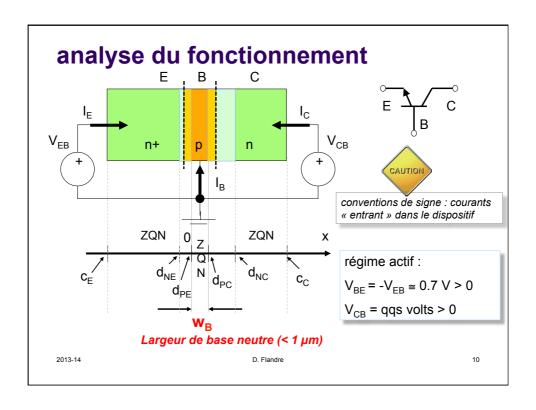




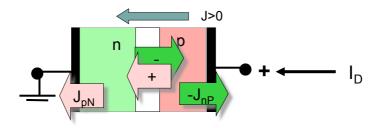








rappel: diode



Diode courte : la recombinaison est négligeable.

$$I_D = A (J_{pN} + J_{nP})$$

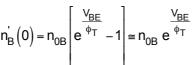
⇒ on calcule tout à partir des minoritaires, en considérant les excédents de porteurs (n' et p')

 $\mathbf{I}_{\mathbf{s}}$: fonction de W ou L selon le temps de vie et les dimensions

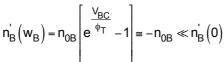
2013-14 D. Flandre 11

jonctions base-émetteur passante et base-collecteur bloquée

hypothèse : pas de recombinaison dans la base



diode B-E passante : terme « -1 » négligeable



diode B-C bloquée : terme exponentiel négligeable

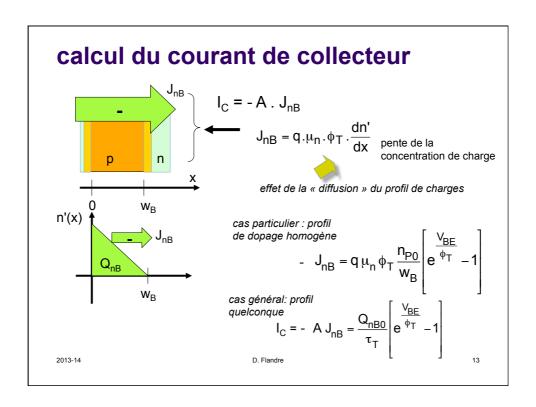
2013-14 D. Flandre 12

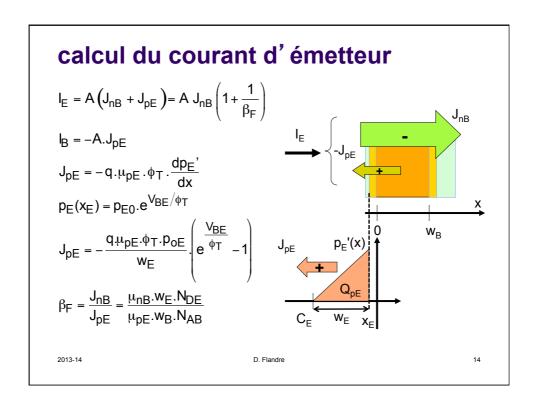
 \mathbf{W}_{B}

 \mathbf{W}_{B}

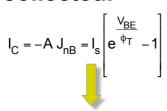
 Q_{nB}

n'(x)









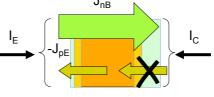
ce courant de fuite I_S correspond uniquement au courant d'électrons J_{nB} : il est mesurable (sépare électrons et trous)

$$I_s = A \ q \ \mu_n \ \phi_T \ \frac{n_{P0}}{w_R}$$

2013-14

c'est I_C/I_s qui correspond à V_{EB} , et non I_B/I_s !

. Flander



$$\Rightarrow J_{nB} = \frac{-I_s}{A} \left[e^{\frac{V_{BE}}{\phi_T}} - 1 \right]$$

$$J_{pE} = \frac{1}{\beta_F} \frac{I_s}{A} \left[e^{\frac{V_{BE}}{\phi_T}} - 1 \right]$$

jonction base-collecteur bloquée

courant collecteur : uniquement électrons qui ont traversé la base \Rightarrow courant de transport I_F :

$$\begin{split} I_{C} &= -A J_{nB} = I_{F} = I_{S} \left[e^{\frac{V_{BE}}{\Phi_{T}}} - 1 \right] \\ \Rightarrow I_{E} &= A \left(J_{nB} + J_{pE} \right) = -I_{F} \left(1 + \frac{1}{\beta_{F}} \right) \end{split}$$

courant de base par Kirchoff :

$$I_{B} = -\left(I_{E} + I_{C}\right) = \frac{I_{F}}{\beta_{F}}$$

avec $\beta_F = \frac{J_{nB}}{J_{pE}}$

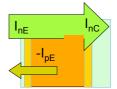
E B C

2013-14

D. Flandre

Interprétation

Rendement d'émetteur (en direct)
$$\gamma_F = \left. \frac{I_{nE}}{I_{nE} + I_{pE}} \right|_{VBC=0}$$



$$\gamma_F \cong \frac{1}{1 + \frac{D_{\text{pE poE LnB}}}{D_{\text{nB noB wE}}} \frac{\text{wB}}{\text{L}_{\text{nB}}}} = \frac{1}{1 + \frac{\mu_{\text{pE poE wB}}}{\mu_{\text{nB noB wE}}}}$$

$$n_{0}E\cong NDE \gg NAB\cong p_{0}B$$
 implique $\frac{n_{i}^{2}}{n_{0}E} = p_{0}E \ll n_{0}B = \frac{n_{i}^{2}}{p_{0}B}$

$$\frac{\text{Facteur de transport dans la base}}{I_{nE}} \left| \begin{array}{c} \beta_T = -\frac{I_{nC}}{I_{nE}} \end{array} \right| \left| \begin{array}{c} \gamma_{BC} = 0 \end{array} \right| = +\frac{J_{nC}}{J_{nE}} \left| \begin{array}{c} \gamma_{BC} = 0 \end{array} \right|$$

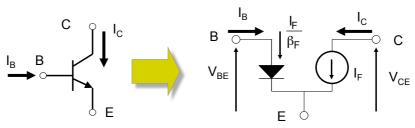
$$\beta_T \cong 1 - \frac{(w_B/L_{nB})^2}{2} \qquad \beta_F \text{ augmente} \qquad \text{si } w_B \ll L_{nB} \quad w_B = 20 \ \mu\text{m...} \text{ en } 1954 \\ \leq 0.1 \ \mu\text{m...} \text{ en } 1993 \\ \leq 0.1 \ \mu\text{m...} \text{ en } 1993 \\ \beta_F > 100 \ \dots \rightarrow \alpha_F > 0.99 \\ \text{2013-14} \qquad \qquad D. \text{ Flandre} \qquad \qquad 17$$

$$\alpha_{\rm F} = \beta_{\rm T} \, \gamma_{\rm F} \qquad \beta_{\rm F} = \frac{\alpha_{\rm F}}{1 - \alpha_{\rm F}}$$

$$\beta_{\rm F} > 100 \dots \to \alpha_{\rm F} > 0.99$$

2013-14

modèle régime actif

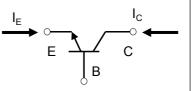


 β_F : gain en courant direct en **émetteur** commun (base = entrée, collecteur = sortie) : $I_C = \beta_F I_B$

en base commune : I_C = - $\alpha_F I_E$

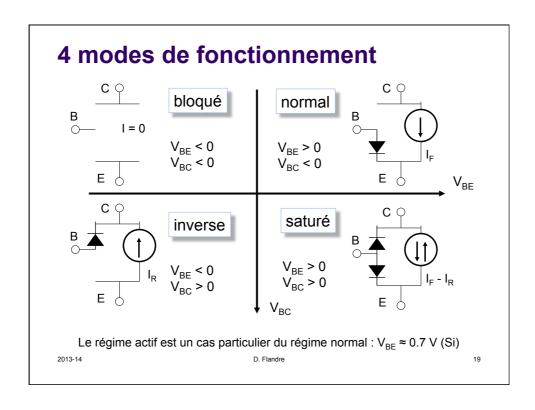
avec

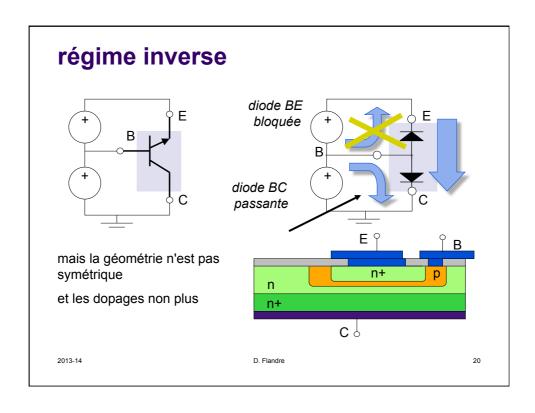
 $\alpha_{\mathsf{F}} = \frac{\beta_{\mathsf{F}}}{1 + \beta_{\mathsf{F}}}$

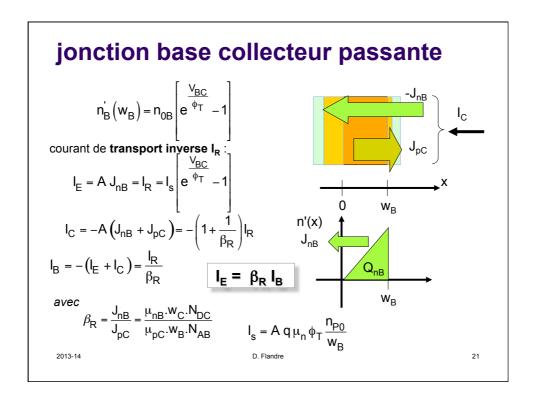


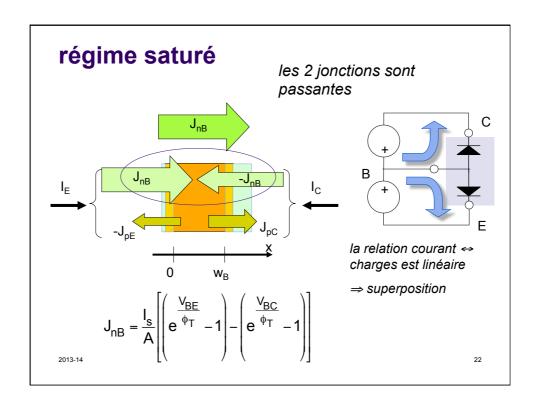
2013-14

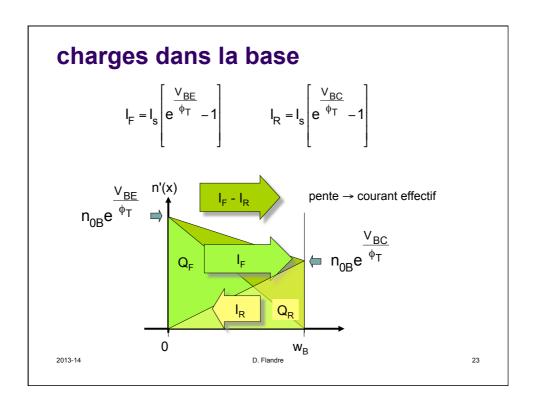
D. Flandre

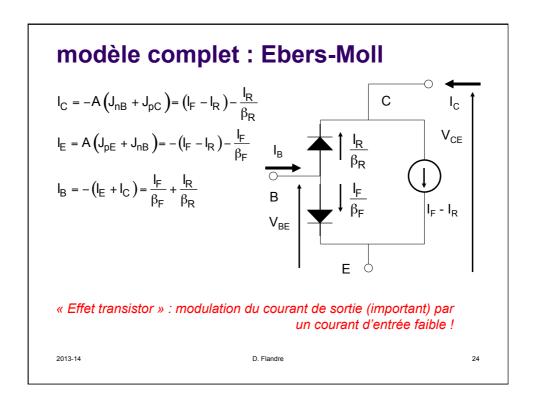










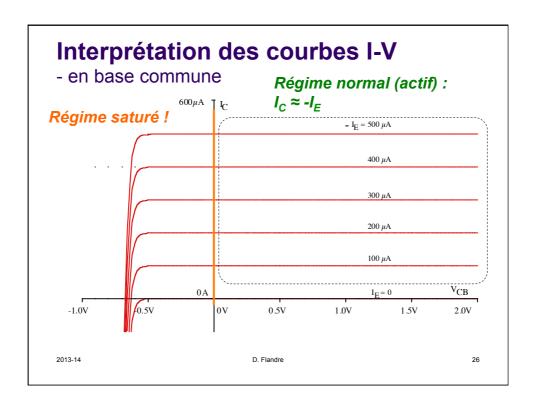


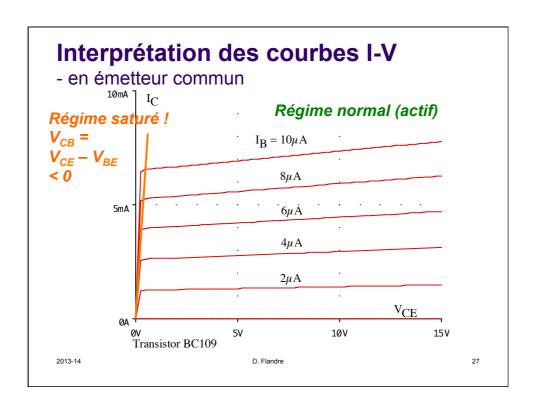
$$\begin{bmatrix} IE \\ IC \end{bmatrix} = IS \begin{bmatrix} -\frac{1}{\alpha F} & 1 \\ 1 & -\frac{1}{\alpha R} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} exp(qVBE/kT)-1 \\ exp(qVBC/kT)-1 \end{bmatrix}$$
 Ebers-Moll:
$$IC + IB + IE = 0$$

$$\beta F = \frac{\alpha F}{1 - \alpha F} \qquad et \qquad \beta R = \frac{\alpha R}{1 - \alpha R}$$
 2 formes matricielles
$$\alpha F = \frac{\beta F}{1 + \beta F} , \quad \frac{1}{\alpha F} = 1 + \frac{1}{\beta F}$$

$$\alpha R = \frac{\beta R}{1 + \beta R} , \quad \frac{1}{\alpha R} = 1 + \frac{1}{\beta R}$$

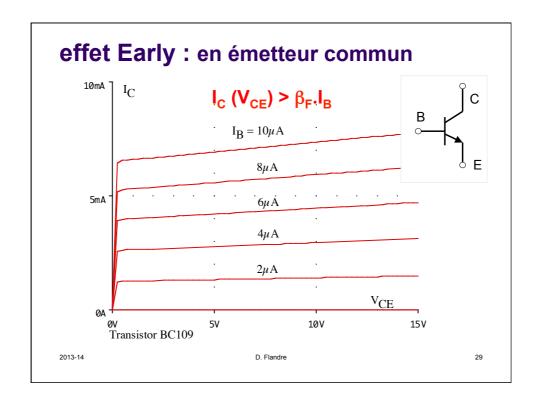
$$\begin{bmatrix} IE \\ IC \end{bmatrix} = IS \begin{bmatrix} -\frac{1}{\beta F}-1 & 1 \\ 1 & -1-\frac{1}{\beta R} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} exp(qVBE/kT)-1 \\ exp(qVBC/kT)-1 \end{bmatrix}$$
 25

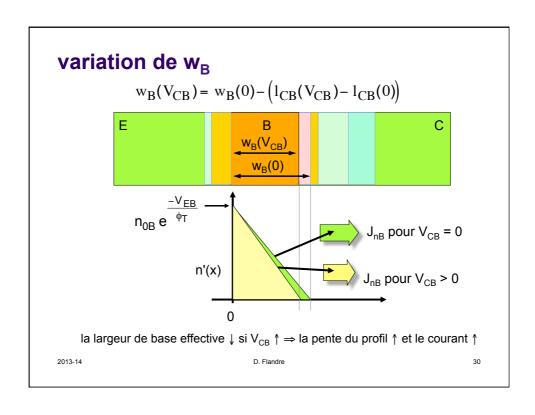




- structure et principe
- régime actif
- régime inverse
- régime saturé
- écarts par rapport à l'idéal (effet Early, température...)
- comportement dynamique
- applications

2013-14 D. Flandre 28





variation de w_B?

$$\begin{split} \textit{Rappel diode}: \quad & l_{CB}(0) = \sqrt{\frac{2.\epsilon_{8}}{q} \cdot \frac{\phi_{0} \cdot N_{DC}}{N_{AB}^{2}}} \quad & l_{CB}(V_{CB}) = \sqrt{\frac{2.\epsilon_{8}}{q} \cdot \frac{\left(\phi_{0} + V_{CB}\right) \cdot N_{DC}}{N_{AB}^{2}}} \\ & w_{B}(V_{CB}) - w_{B}(0) = & l_{CB}(0) \left(1 - \sqrt{1 + \frac{V_{CB}}{\phi_{0}}}\right) \end{split}$$

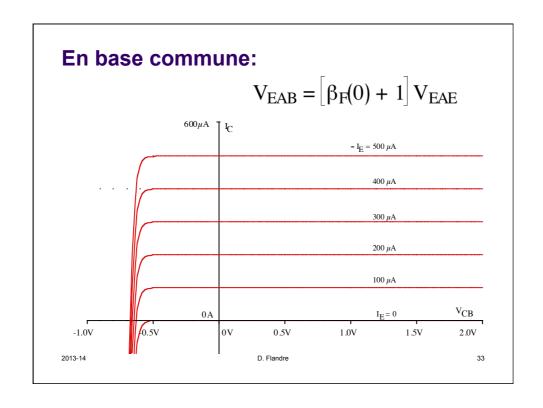
$$\beta_F = \frac{J_{nB}}{J_{pE}} = \frac{\mu_{nB}.w_E.N_{DE}}{\mu_{pE}.w_B.N_{AB}}$$

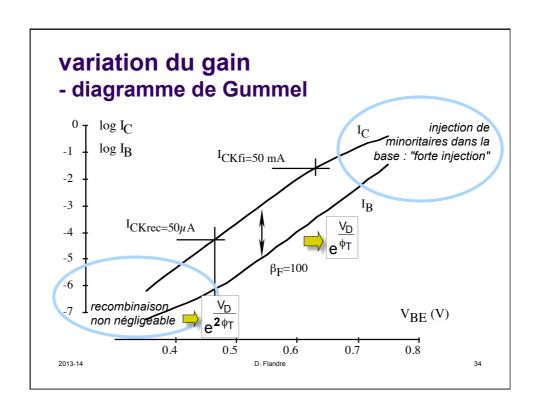
Dépend du dopage de collecteur :

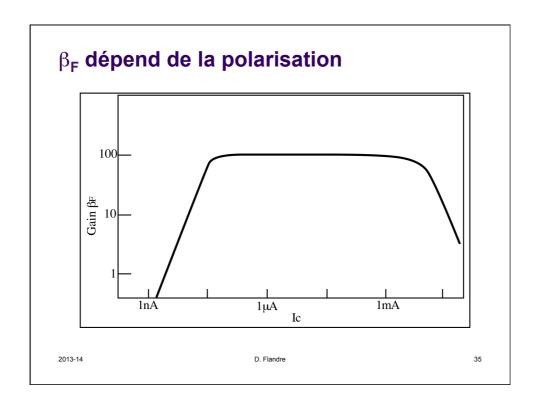
Si N_{DC} << $N_{AB},$ déplétion \uparrow dans la région de collecteur, \downarrow dans la base Et effet Early \downarrow

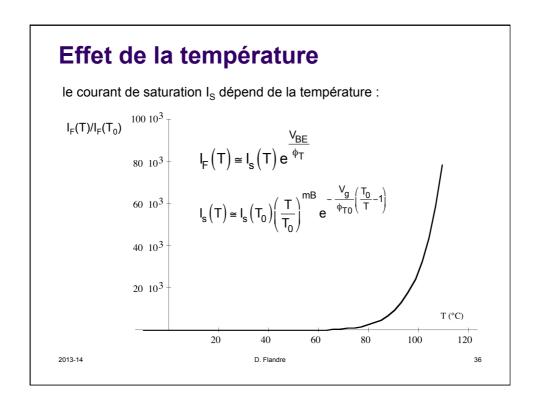
2013-14 D. Flandre 31

modélisation par tension d'Early V_A $\beta_F \text{ (et } I_C) \uparrow \text{ si } V_{CE} \uparrow$ $I_C = \beta_{F0} I_B \left(1 + \frac{V_{CE}}{V_A}\right)$ $R_A = \frac{V_A}{I_F} V_{BE}$ $I_C = \beta_{F0} I_B \left(1 + \frac{V_{CE}}{V_A}\right)$ $I_C = \beta$



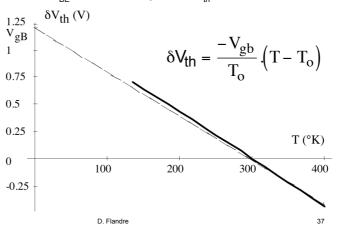






Variation de $V_{\rm BE}$ en fonction de T pour $I_{\rm F}$ constant

Pour garder I_F constant et égal à $I_F(T_o)$ si la température T varie par rapport à T_o , il faut appliquer à la tension V_{BE} une correction, notée ∂V_{th}



β_{F} dépend de la température

2013-14

0.8

$$\beta_{F}(T) = \beta_{F}(T_{o}) \left(\frac{T}{T_{o}}\right)^{(m_{B}-m_{E})} \exp\left[\frac{E_{gB} - E_{gE}}{kT_{o}} \left(\frac{T_{o}}{T} - 1\right)\right]$$

$$\approx 1 \%/K$$
1.1
1.2
1.0
20
30
40
50

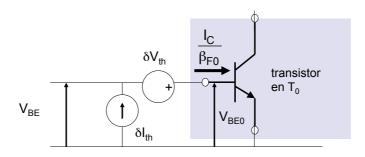
 $\delta I_{th}(T) = I_B \frac{\beta_F(T) - \beta_F(T_o)}{\beta_F(T)}$

Pour maintenir I_C constant quand la température monte, il faut diminuer la valeur du courant de base d'une quantité ∂I_{th}

2013-14 D. Flandre 38

modèle simplifié vs T

L'effet de la température se manifestant comme une variation de la tension appliquée à la jonction d'émetteur, et une variation du courant injecté dans la base; on peut expliciter cela dans le schéma équivalent du transistor en lui adjoignant deux sources, $\partial V_{th} = 4$ mV/K et $\partial I_{th} = 1\%$ I_{B}/K (dans le Silicium)



2013-14 D. Flandre 39

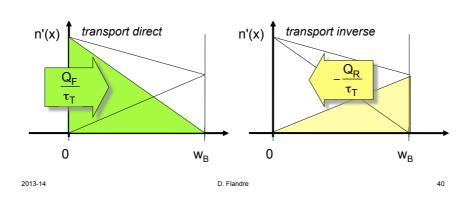
comportement dynamique

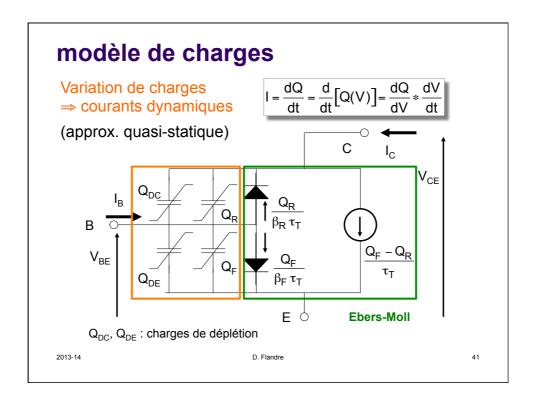
partir du modèle général : écrire les relations de courant en fonction des charges (τ_T = temps de transit dans la base)

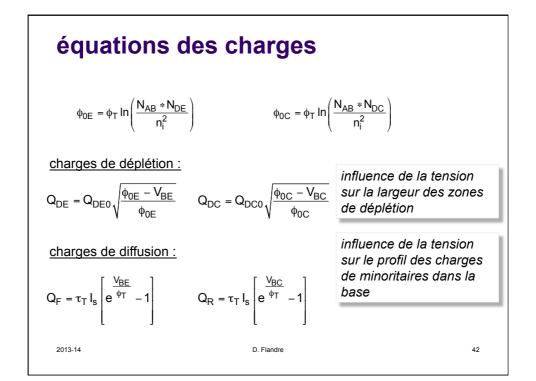
$$Q_F = \tau_T I_F$$

ces charges sont non linéaires

 \mathbf{Q}_{R} = $\mathbf{\tau}_{\mathrm{T}}$ \mathbf{I}_{R} on simplifie en prenant le même temps de transit

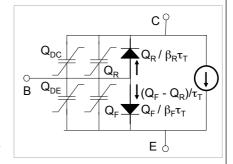






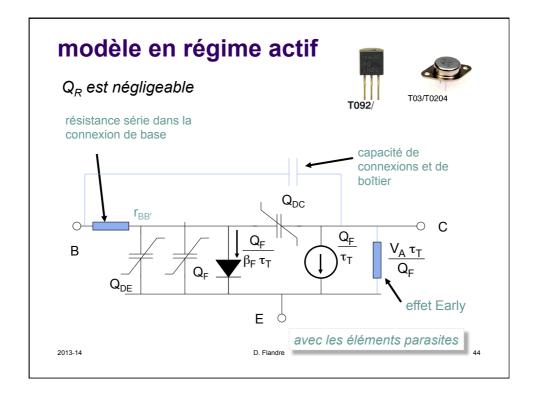
calcul du courant

$$\begin{split} I_C &= \frac{Q_F - Q_R}{\tau_T} - \frac{Q_R}{\beta_R \tau_T} - \frac{d \left(Q_{DC} + Q_R\right)}{d V_{BC}} * \frac{d V_{BC}}{dt} \\ I_E &= -\frac{Q_F - Q_R}{\tau_T} - \frac{Q_F}{\beta_F \tau_T} - \frac{d \left(Q_{DE} + Q_F\right)}{d V_{BE}} * \frac{d V_{BE}}{dt} \\ I_B &= \frac{Q_F}{\beta_F \tau_T} + \frac{Q_R}{\beta_R \tau_T} \\ &+ \frac{d \left(Q_{DE} + Q_F\right)}{d V_{BE}} * \frac{d V_{BE}}{dt} + \frac{d \left(Q_{DC} + Q_R\right)}{d V_{BC}} * \frac{d V_{BC}}{dt} \end{split}$$



Transistor intrinsèque

2013-14 D. Flandre 43



modèle petit-signal ou linéaire

Ici, courant I1 fonction non-linéaire de deux tensions V1, V2

Si chaque tension est la somme d'un terme continu Vo, et d'un terme variationnel v

$$V1 = V10 + v1$$
 et $V2 = V20 + v2$

et de même pour le courant

$$11 = 110 + i1$$

un développement en série donne (l'indice "o" qualifie les termes statiques)

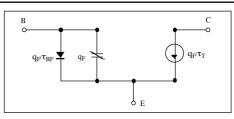
$$\begin{aligned} \text{IIo} + \text{iI} &= \left. f(\text{V1o}, \text{V2o}) + \text{v1} \frac{\partial f}{\partial \text{V1}} \right|_{\text{V1o}, \text{V2o}} + \text{v2} \frac{\partial f}{\partial \text{V2}} \right|_{\text{V1o}, \text{V2o}} + \dots \\ \\ \text{iI} &= \left. \text{v1} \frac{\partial f}{\partial \text{V1}} \right|_{\text{V1o}, \text{V2o}} + \text{v2} \frac{\partial f}{\partial \text{V2}} \right|_{\text{V1o}, \text{V2o}} \end{aligned}$$

2013-14

en régime actif

$$\begin{split} I_{C} = & \frac{q_{F}}{\tau_{T}}, & I_{B} = \frac{q_{F}}{\tau_{BF}} + \frac{dq_{F}}{dt} \\ I_{E} = -\left(I_{B} + I_{C}\right) = -q_{F}\left(\frac{1}{\tau_{BF}} + \frac{1}{\tau_{T}}\right) - \frac{dq_{F}}{dt} \end{split}$$

$$q_F = q_{F0} [exp(V_{BE}/kT) - 1]$$



$$q_F = q_{F0} \left[\exp(\delta V_{BE} / kT) - 1 \right] \qquad , \qquad \beta_F = \frac{\tau_{BF}}{\tau_T} \qquad , \qquad q_{F0} = I_{TS} \, \tau_T$$

$$V_{BE}(t) = V_{BEo} + v_{BE}(t)$$

$$\begin{split} I_{Co} + i_C = & \underbrace{\frac{q_{F0}}{\tau_T} \left[\text{exp(tV}_{BEo}/\text{kT}) - 1 \right]}_{\text{soit}} + \underbrace{v_{BE} \underbrace{\frac{q_{F0}}{kT} \frac{q_{F0}}{\tau_T} \exp(\text{tV}_{BEo}/\text{kT})}_{\text{BEo}} + 1 \right]}_{\text{et}} \\ & DC \quad I_{Co} = \underbrace{\frac{q_{F0}}{\tau_T} \left[\text{exp(tV}_{BEo}/\text{kT}) - 1 \right]}_{\text{et}} \\ & et \quad g_m = \underbrace{\frac{q}{kT} I_{Co}}_{\text{total}} \end{split}$$

transconductance

$$I_{Bo} + i_B = \underbrace{\frac{q_{F0}}{\tau_{BF}}} \left[exp(tV_{BEo}/kT) - 1 \right] + \underbrace{\frac{q}{kT}}_{q_{F0}} exp(tV_{BEo}/kT) \left(\frac{v_{BE}}{\tau_{BF}} + \frac{dv_{BE}}{dt} \right)$$
soit
$$DC \quad I_{Bo} = \underbrace{\frac{q_{F0}}{\tau_{BF}}} \left[exp(V_{BEo}/kT) - 1 \right]$$
et
$$AC \quad i_B = \underbrace{\frac{v_{EB}}{\tau_{BF}}}_{r_{a}} + C_F \underbrace{\frac{dv_{BE}}{dt}}_{r_{a}} \quad \text{si} \quad r_{\pi} = \underbrace{\frac{\tau_{BF}}{\tau_{BF}}}_{r_{a}} \underbrace{\frac{1}{\tau_{BF}}}_{r_{a}} \quad \text{et} \quad C_F = g_m \tau_T$$

 $C_F = dq_F/dV_{BE}$ représente la capacité de diffusion associée aux variations des charges stockées dans la base

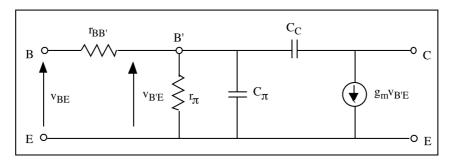
 r_{π} est la résistance dynamique d'entrée

+ capacités des zones de transition des jonctions E-B et B-C, et la résistance série du contact de base.

$$C_{E} = \frac{dq_{E}}{dV_{BE}} \qquad \qquad et \qquad \qquad C_{C} = \frac{dq_{C}}{dV_{BC}}$$

2013-14 D. Flandre 47

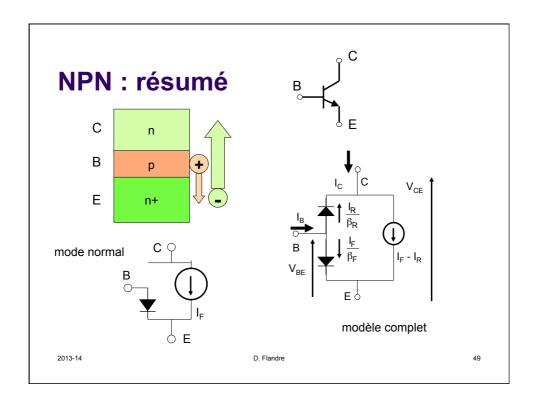
Modèle π -hybride petit-signal

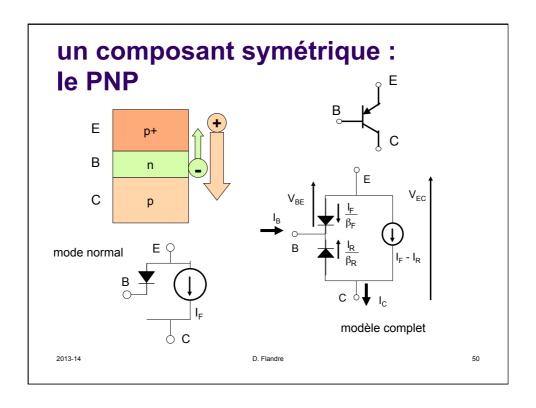


en l'absence d'effet Early et parasites

$$C_{\pi} = C_F + C_E$$

2013-14 D. Flandre 48





Transistor bipolaire

- structure et principe
- régime actif
- régime inverse
- régime saturé
- écarts par rapport à l'idéal (effet Early, température...)
- comportement dynamique

2013-14 D. Flandre 5

utiliser un transistor (modèles)

- en amplificateur
 - « bien » polariser le transistor (DC)
 - pour meilleures performances
 - effet de la température ?
 - ... stabilité!
 - gain en tension et/ou en courant ? (AC)
 - limite en fréquence (capacités) ...
- en interrupteur
 - Niveaux logiques ou binaires (DC)
 - Transitoires (dynamique)
 - Limite en vitesse (charges)

2013-14 D. Flandre

