Отчет о тестировании облачного сервиса и приложения по управлению роботом-пылесосом

Пользовательское приемочное тестирование (**UAT** — англоязычная аббревиатура User Acceptance Testing) — это процесс проверки результативности, эффективности готового сервиса или функционала программного обеспечения перед выходом на рынок.

Таблица 1. UAT – тестирование приложения по управлению роботом-пылесосом

Интерфейс	ID	Описание проверки	Предусловие	Шаги	Ожидаемый результат	Статус
	TK-1	Проверка регистрации нового пользователя путем ввода валидных данных во все текстовые поля	1. Открыто приложение по управлению роботом-пылесосом на странице авторизации. 2. Нажата кнопка «Зарегистрироваться». 3. Открыта форма «Регистрация». 4. Пользователь не зарегистрирован.	1. Вести в поле "Введите свой email" валидные данные. 2. Ввести валидный номер телефона. 3. Ввести валидный пароль в поле "Придумайте пароль". 4. Повторить пароль из п.3 в поле "Повторите пароль". 5. Ввести валидное имя в поле "Введите своё имя". 6. Нажать кнопку "Зарегистрироваться"	Пользователь успешно зарегистрирован	
MyRobot MyRobot	TK-2	Проверка авторизации зарегистрированног о пользователя путем ввода валидных данных во все текстовые поля	1. Открыто приложение по управлению роботом- пылесосом на странице авторизации. 2. Пользователь зарегистрирован.	1. Ввести в поле «Телефон/email», а также в поле «Пароль» валидные данные. 2. Нажать кнопку «Войти».	Успешная авторизация зарегистрированног о пользователя. Пользователь переходит на страницу с добавлением нового устройства.	
	TK-3	Проверка восстановления пароля	1. Открыто приложение по управлению роботом-	1. Ввести в поле «Введите свой email» адрес электронной	Система выдает сообщение: «Ваш	

			пылесосом на странице авторизации. 2. Пользователь зарегистрирован. 3. Нажата кнопка «Забыли пароль?»	почты, который был использован при регистрации. 2. Нажать кнопку «Восстановить». 3. Открыть письмо в почтовом ящике. 4. Нажать на кнопку в виде ссылки «Изменить пароль». 5. В открывшемся окне, в поле «Введите новый пароль» ввести пароль. 6. В поле «Повторите новый пароль» ввести пароль» ввести пароль из п.5.	пароль успешно сохранен». Открывается страница с авторизацией пользователя.
Halcan Straight Vacuum Halcan Straight Vacuum Hopping Straight Vacuum Response Vacuum Range Vacuum Range Vacuum Vacuum Vacuum Range Vacuum Vacuu	TK-4	Добавление нового робота-пылесоса	1. Открыто приложение по управлению роботом-пылесосом на странице добавления устройства. 2. Пользователь авторизован 3. Нажата кнопка «Добавить устройство».	1. В появившемся блокирующем окне с результатами поиска устройств, нажать кнопку «Подключение».	Система выдает сообщение: «Робот-пылесос успешно подключен». Отображается экран робота с текущими параметрами — по умолчанию, если подключается впервые.
	TK-5	Проверка работы робота-пылесоса при первом использовании	1. Открыто приложение по управлению роботом-пылесосом на странице добавления устройства. 2. Пользователь авторизован. 3. Устройство добавлено. 4. Открыто окно «Настройки».	1. Нажать кнопку «Настройки пылесоса». 2. Нажать кнопку «Режим уборки». 3. Выбрать режим работы по умолчанию (тип уборки: сухая (пылесос), бесшумный режим). 4. Нажать кнопку «Выбрать». 5. Нажать кнопку «Запустить уборку»	Робот-пылесос начинает уборку, при этом запускается программа сканирования помещения и сохранения его в память. После окончания уборки,

TH		Проверка работы робота-пылесоса	1. Открыто приложение по управлению роботом-	В окне «Уборка», поочередно выбирать различные типы и	робот-пылесос возвращается на базу и отправляет пользователю уведомление об окончании уборки. Робот-пылесос должен выполнить
VSOpka VSopka VSopka Person Person Feature		при различных типах уборки и режимах уборки.	пылесосом на странице добавления устройства. 2. Пользователь авторизован. 3. Устройство добавлено. 4. В Таb bar нажата кнопка «Настройки». 5. Нажата кнопка «Режим уборки». 6. Открыто окно с выбором режима уборки.	режимы уборки.	уборку согласно заданным параметрам. После окончания уборки, робот-пылесос возвращается на базу и отправляет пользователю уведомление об окончании уборки.
Pachucasure Pachucasure 10:00 14:00 C6: Bcx Thickness of Pachucasure Pachucas		Проверка уборки по расписанию.	1. Открыто приложение по управлению роботом-пылесосом на странице добавления устройства. 2. Пользователь авторизован. 3. Устройство добавлено. 4. В Таb bar нажата кнопка «Расписание».	1.В окне «Расписание» выбрать одно из имеющихся, либо нажать кнопку «Добавить» и выбрать день недели и время начала уборки. 2. Нажать кнопку «Сохранить».	Робот-пылесос в назначенное время должен выполнить уборку в установленном режиме работы. После окончания уборки, робот- пылесос возвращается на базу и отправляет пользователю уведомление об окончании уборки.

CSC.nyxxisa.nue Aryxinino Yoosee soci Crinto Lienz Kontplusp Odingsesiane Pectesiane Peatrpoke	TK-8	Обслуживание робота-пылесоса	1. Открыто приложение по управлению роботом-пылесосом на странице добавления устройства. 2. Пользователь авторизован. 3. Устройство добавлено. 4. В Tab bar нажата кнопка «Обслуживание»	1.В окне «Обслуживание» посмотреть текущее состояние робота-пылесоса. 2. Если шкала индикатора одного или нескольких показателей состояния роботапылесоса красного цвета, то необходимо провести обслуживание: подзарядить аккумулятор, добавить воды, заменить фильтр или щетки, либо очистить контейнер контейнер с мусором.	В результате проведенного обслуживания, индикаторы показателей состояния роботапылесоса должны изменить цвет с красного на зеленый.
Настройки Общие настройки Настройки выпесоса Расписание уборок Режим уборки Обслуживание Обновление ПО Руководство пользова Уведомления Ремемания Ремемания Ремемания	ТК-9	Обновление ПО	1. Открыто приложение по управлению роботом-пылесосом на странице добавления устройства. 2. Пользователь авторизован. 3. Устройство добавлено. 4. В Таb bar нажата кнопка «Настройки».	1. В окне «Настройки» нажать кнопку «Обновление ПО». 2. Если в открывшемся окне имеется информация о наличии доступного обновления, то необходимо нажать кнопку «Обновить сейчас».	Робот-пылесос переходит в режим ожидания. Производится обновление ПО, после чего робот- пылесос возвращается в прежнее состояние.
	TK-10	Проверка возвращение робота-пылесоса на базу.	1. Открыто приложение по управлению роботом-пылесосом на странице добавления устройства. 2. Пользователь авторизован. 3. Устройство добавлено.	1. В Tab bar нажать кнопку «Домой»	Робот-пылесос должен прекратить уборку и вернуться на базу. Если на данный момент уборка не выполняется, то система выдает

				сообщение:
				«Текущей уборки
				нет! Робот-пылесос
				на базе».
TK-11	Проверка работы	1. Открыто приложение по	1. В окне «Настройки» нажать	Робот-пылесос
	робота пылесоса в	управлению роботом-	кнопку «Режим уборки».	выполняет команды
	ручном режиме.	пылесосом на странице	2. Выбрать ручной режим.	пользователя: при
		добавления устройства.	3. В появившемся окне с	нажатии кнопки
		2. Пользователь	кнопками управления,	«Вперед» - едет
		авторизован.	поочерёдно нажать кнопки:	вперед, при
		3. Устройство добавлено.	«Вперед», «Стоп», «Назад»,	нажатии кнопки
		4. В Tab bar нажата кнопка	«Стоп», «Вправо», «Стоп»,	«Стоп» -
		«Настройки».	«Влево», «Стоп».	останавливается и
				т.д.