

Prezentare proiect

Elena-Daniela Buda

Pentru retinerea pixelilor m-am folosit de o structura:

```
typedef struct
{
    unsigned char R;
    unsigned char G;
    unsigned char B;
} RGB;
```

Pentru prima parte (**criptarea/decriptarea**) am folosit urmatoarele functii:
 Functia de **liniarizare**:

```
void liniarizare(char* nume_fisier_sursa, RGB **p, unsigned int *latime_img, unsigned int *inaltime_img)
{
    FILE *fin;
    int i, j, k;

    fin = fopen(nume_fisier_sursa, "rb");
    if(fin == NULL)
    {
        printf("Nu am gasit imaginea sursa din care citesc!");
        return;
    }

    fseek(fin, 18, SEEK_SET);
    fread(latime_img, sizeof(unsigned int), 1, fin);
    fread(inaltime_img, sizeof(unsigned int), 1, fin);
    k=((*inaltime_img)*(*latime_img)-1)-(*latime_img-1);

    int padding;

    if((*latime_img) % 4 != 0)
        padding = 4 - (3 * (*latime_img)) % 4;
    else
        padding = 0;

    *p = (RGB*) malloc((( *latime_img)*(*inaltime_img)-1)*sizeof(RGB)); // alocam spatiu in p;
    if(p==NULL)
    {
        printf("Nu exista spatiu in heap\n");
        return;
    }

    fseek(fin, 54, SEEK_SET);

    for(i = 0; i < *inaltime_img; i++)
    {
        for(j = 0; j < *latime_img; j++)
        {
            fread(&(*p)[k].B, sizeof(unsigned char), 1, fin);
            fread(&(*p)[k].G, sizeof(unsigned char), 1, fin);
            fread(&(*p)[k].R, sizeof(unsigned char), 1, fin);

            k++;
        }
        fseek(fin, padding, SEEK_CUR);
        k=k-(*latime_img)*2;
    }
    fclose(fin);
}
```

Ca parametrii am transmis numele imaginii, pointerul in care se vor introduce informatiile din pixelii imaginii si inaltimea si latimea pentru a fi retinute.

In functie se deschide imaginea pentru a putea fi citite in primul rand latimea si inaltime pozei utilizate la alocarea spatiului pentru valorile pixelilor si pentru calcularea padding-ului, apoi citirea valorilor RGB. Deoarece formatul imaginii este bmp, valorile pixelilor (culorile) se vor citi in ordinea Blue Green Red iar pixelii se vor citi incepand cu coltul jos stanga, de aceea in functie k ia valoarea initiala $(H*W-1)-(W-1)$, iar apoi in for acesta va lua valoarea $k=k-W*2$.

In acest fel in pointer imaginea in loc sa fie memorata:

```
a b c
d e f -> g h i d e f a b c
g h i
```

aceasta va fi memorata:

```
a b c
d e f -> a b c d e f g h i
g h i
```

O alta functie folosita este aceea de copiere a imaginii din pointer in imagine:

```
void Copiere_Imagine(RGB *p, char* nume_img_copiata, unsigned int latime_img, unsigned int inaltime_img, char* nume_img_sursa)
{
    FILE* fout = fopen(nume_img_copiata, "wb");
    FILE* fin=fopen(nume_img_sursa, "rb");
    int k=0, i, j, pad=0;
    unsigned char a=0;
    int x;

    for(i = 0; i < 54; i++)
    {
        fread(&x, 1, 1, fin);
        fwrite(&x, 1, 1, fout);
    }
    fseek(fout,54,SEEK_SET);

    int padding;
    if((latime_img) % 4 != 0)
        padding = 4 - (3 * (latime_img)) % 4;
    else
        padding = 0;
    k=((inaltime_img)*(latime_img)-1)-(latime_img-1);

    for(i = 0; i < inaltime_img; i++)
    {
        for(j = 0; j < latime_img; j++)
        {
            fwrite(&p[k].B, sizeof(unsigned char), 1, fout);
            fwrite(&p[k].G, sizeof(unsigned char), 1, fout);
            fwrite(&p[k].R, sizeof(unsigned char), 1, fout);
            fflush(fout);
            k++;
        }
        if (padding!=0)
            for(j=0;j<padding;j++)
            {
                fwrite(&a, sizeof(unsigned char), 1, fout);
                pad++;
                fflush(fout);
            }
        k=k-(latime_img)*2;
    }
    fclose(fout);
    fclose(fin);
}
```

Aceasta functie primeste ca parametrii numele imaginii surse de unde va copia header-ul, numele imaginii destinatie, latimea si inaltimea imaginii si pointerul care contine informatiile pixelilor.

În funcție copiem deader-ul în noua imagine, apoi pe rand pixelii din pointer si la finalul fiecarui rand, daca exista, adaugam si padding-ul (valori de 0).

Urmatoarele 2 functii sunt functiile de **XORSHIFT**, de **permutari** si de **permutari inverse**:

```
void xorshift(unsigned int seed, unsigned int latime_img, unsigned int inaltime_img, unsigned int **q)
{
    unsigned int k, r;
    *q=(unsigned int*) malloc((2*latime_img*inaltime_img-1)*sizeof(unsigned int));
    (*q)[0]=r=seed; // R[0] care retine seed-ul (primul numar din fisier)
    for(k=1;k<=2*latime_img*inaltime_img-1;k++)
    {
        r=r^r<<13;
        r=r^r>>17;
        r=r^r<<5;
        (*q)[k]=r;
    }
}

void permutari(unsigned int *q, unsigned int latime_img, unsigned int inaltime_img, RGB **p)
{
    unsigned int rn;
    RGB aux;
    unsigned int i;
    for(i=1;i<=latime_img*inaltime_img-1;i++)
    {
        rn=((unsigned)q[latime_img*inaltime_img-i])%(i+1); // numar random intre 0 si i+1
        aux=(*p)[rn];
        (*p)[rn]=(*p)[i];
        (*p)[i]=aux;
    }
}

void permutari_inverse(unsigned int *q, unsigned int latime_img, unsigned int inaltime_img, RGB **p)
{
    unsigned int rn;
    RGB aux;
    unsigned int i;
    for(i=latime_img*inaltime_img-1;i>=1;i--)
    {
        rn=((unsigned)q[latime_img*inaltime_img-i])%(i+1); // numar random intre 0 si i+1
        aux=(*p)[rn];
        (*p)[rn]=(*p)[i];
        (*p)[i]=aux;
    }
}
```

Funcția xorshift primește ca parametrii seed-ul, înaltimea și latimea imaginii folosite la alocarea memoriei și pointerul în care se vor pune valorile.

În funcție se alocă memoria necesară în pointerul q, q[0] reține valoarea seed-ului apoi se generează valorile care vor fi reținute în q[k].

Funcția de permutari primește ca parametrii pointerul în care sunt reținute valorile din xorshift, înaltimea și latimea imaginii și pointerul care conține valorile pixelilor.

În funcție generăm un număr random de la 0 la i+1 folosindu-ne de valorile din pointer-ul cu valori din xorshift, i fiind poziția pe care ne aflăm în "vectorul de pixeli" apoi interschimbăm valoarea pixelului curent cu valoarea pixelului de pe poziția random generată.

Funcția de permutari inverse face același lucru doar că în sens invers.

Următoarea funcție este aceea de **criptare**:

```
void criptare(char* nume_fisier_key, RGB **p, unsigned int **q, unsigned int latime_img, unsigned int inaltime_img)
{
    FILE* fkey = fopen(nume_fisier_key, "r");

    unsigned int seed, SV, k, m=~(0<<8); //m este o masca de care ne folosim pentru a extrage fiecare octet din numar;
    if(fkey == NULL)
    {
        printf("Nu am gasit imaginea sursa din care citesc!");
        return;
    }
    fscanf(fkey, "%u", &seed);
    fscanf(fkey, "%u", &SV);

    xorshift(seed, latime_img, inaltime_img, *q);

    permutari(*q, latime_img, inaltime_img, *p);

    (*p)[0].R=(m&(SV>>16))^(*p)[0].R^(m&((q)[latime_img*inaltime_img]>>16));
    (*p)[0].G=(m&(SV>>8))^(*p)[0].G^(m&((q)[latime_img*inaltime_img]>>8));
    (*p)[0].B=(m&(SV))^(*p)[0].B^(m&((q)[latime_img*inaltime_img]));

    for(k=1; k<=latime_img*inaltime_img-1; k++)
    {
        (*p)[k].R=(*p)[k-1].R^(*p)[k].R^(m&((q)[latime_img*inaltime_img+k]>>16));
        (*p)[k].G=(*p)[k-1].G^(*p)[k].G^(m&((q)[latime_img*inaltime_img+k]>>8));
        (*p)[k].B=(*p)[k-1].B^(*p)[k].B^(m&((q)[latime_img*inaltime_img+k]));
    }

    fclose(fkey);
}
```

Funcția primește ca parametrii numele fișierului care conține seed-ul și SV-ul, pointerul ce conține valorile pixelilor, pointerul ce va conține valorile din xorshift și înălțimea și lățimea imaginii.

În funcție citim seed-ul și SV-ul din fișier apoi apelăm funcția de xorshift pentru a genera numerele apoi funcția de permutări pentru a genera permutările.

Ne vom folosi de o mască pentru a extrage biții din SV apoi vom xora pixelii între ei și cu valorile generate de xorshift.

Funcția de **decriptare** merge pe același principiu doar că mai întâi xoram pixelii între ei și cu numerele generate de xorshift apoi apelăm funcția de permutări inverse.

```
void decriptare(char* nume_fisier_key, RGB **p, unsigned int *q, unsigned int latime_img, unsigned int inaltime_img)
{
    FILE* fkey = fopen(nume_fisier_key, "r");
    int k;
    unsigned int seed, SV, m=~(0<<8); //m este o masca de care ne folosim pentru a extrage fiecare octet din numar;

    if(fkey == NULL)
    {
        printf("Nu am gasit imaginea sursa din care citesc!");
        return;
    }
    fscanf(fkey, "%u", &seed);
    fscanf(fkey, "%u", &SV);
    fclose(fkey);
    RGB* p_copy=(RGB*) malloc(((latime_img)*(inaltime_img)-1)*sizeof(RGB));

    for(k=0; k<=(latime_img)*(inaltime_img)-1; k++)
    {
        p_copy[k].B=(*p)[k].B;
        p_copy[k].G=(*p)[k].G;
        p_copy[k].R=(*p)[k].R; //facem o copie a imaginii originale
    }
    (*p)[0].R=(m&(SV>>16))^p_copy[0].R^(m&((q)[latime_img*inaltime_img]>>16));
    (*p)[0].G=(m&(SV>>8))^p_copy[0].G^(m&((q)[latime_img*inaltime_img]>>8));
    (*p)[0].B=(m&(SV))^p_copy[0].B^(m&((q)[latime_img*inaltime_img]));
    for(k=1; k<=latime_img*inaltime_img-1; k++)
    {
        (*p)[k].R=p_copy[k-1].R^p_copy[k].R^(m&((q)[latime_img*inaltime_img+k]>>16));
        (*p)[k].G=p_copy[k-1].G^p_copy[k].G^(m&((q)[latime_img*inaltime_img+k]>>8));
        (*p)[k].B=p_copy[k-1].B^p_copy[k].B^(m&((q)[latime_img*inaltime_img+k]));
    }
    permutari_inverse(q, latime_img, inaltime_img, *p);
    free(p_copy);
}
```

Ultima functie folosita pentru partea de criptare si decriptare este functia chi în care se face testul **Chi-squared**:

```
void chi( RGB *p, unsigned int latime_img, unsigned int inaltime_img)
{
    double chiR=0.0, chiG=0.0, chiB=0.0, norm;
    unsigned int *frecvR, *frecvG, *frecvB;
    frecvR=(unsigned int*) calloc(256,sizeof(unsigned int));
    frecvG=(unsigned int*) calloc(256,sizeof(unsigned int));
    frecvB=(unsigned int*) calloc(256,sizeof(unsigned int));
    int i;
    norm=(double) (latime_img*inaltime_img)/256;
    for(i=0;i<=latime_img*inaltime_img-1;i++)
    {
        frecvR[p[i].R]++;
        frecvG[p[i].G]++;
        frecvB[p[i].B]++;
    } // calculam frecventa valorilor de pe fiecare canal
    for(i=0;i<=255;i++)
    {
        chiR+=(double) (pow((double) frecvR[i]-norm,2.0)/norm);
        chiG+=(double) (pow((double) frecvG[i]-norm,2.0)/norm);
        chiB+=(double) (pow((double) frecvB[i]-norm,2.0)/norm);
    }

    printf("R: %.2lf\nG: %.2lf\nB: %.2lf\n",chiR, chiG, chiB);

    free(frecvB);
    free(frecvR);
    free(frecvG);
}
```

Functia primeste ca parametru pointerul ce contine valorile pixelilor imaginii testate, latimea si inaltimea imaginii.

În functie se creaza 3 vectori de frecventa care vor retine pentru fiecare canal frecventa culorii (valorile cuprinse între 0 si 255).

Apoi pentru fiecare culoare se calculeaza suma Chi-Squared si se afiseaza.

Pentru a retine corelatiile si valorile coordonatelor din "matricea de pixeli" am folosit o structura:

```
typedef struct
{
    unsigned int lin;
    unsigned int col;
    double inf;
}cor;
```

Funcțiile folosite pentru a 2-a parte (Template Matching) sunt:

Funcția **grayscale** primită în fișierul cu proiectul:

```
void grayscale_image(char* nume_fisier_sursa, char* nume_fisier_destinatie)
{
    FILE *fin, *fout;
    unsigned int latime_img, inaltime_img;
    unsigned char pRGB[3], aux;

    fin = fopen(nume_fisier_sursa, "rb");
    if(fin == NULL)
    {
        printf("nu am gasit imaginea sursa din care citesc");
        return;
    }

    fout = fopen(nume_fisier_destinatie, "wb+");

    fseek(fin, 2, SEEK_SET);

    fseek(fin, 18, SEEK_SET);
    fread(&latime_img, sizeof(unsigned int), 1, fin);
    fread(&inaltime_img, sizeof(unsigned int), 1, fin);

    //copiază octet cu octet imaginea inițială în cea nouă
    fseek(fin, 0, SEEK_SET);
    unsigned char c;
    while(fread(&c, 1, 1, fin) == 1)
    {
        fwrite(&c, 1, 1, fout);
        fflush(fout);
    }
    fclose(fin);

    //calculăm padding-ul pentru o linie
    int padding;
    if(latime_img % 4 != 0)
        padding = 4 - (3 * latime_img) % 4;
    else
        padding = 0;

    fseek(fout, 54, SEEK_SET);
    int i, j;
    for(i = 0; i < inaltime_img; i++)
    {
        for(j = 0; j < latime_img; j++)
        {
            //citesc culorile pixelului
            fread(pRGB, 3, 1, fout);

            //fac conversia în pixel gri
            aux = 0.299*pRGB[2] + 0.587*pRGB[1] + 0.114*pRGB[0];
            pRGB[0] = pRGB[1] = pRGB[2] = aux;
            fseek(fout, -3, SEEK_CUR);
            fwrite(pRGB, 3, 1, fout);
            fflush(fout);
        }
        fseek(fout, padding, SEEK_CUR);
    }
    fclose(fout);
}
```

Am folosit si o functie care face o matrice dintr-un vector:

```
void imagine_matrice( RGB ***matrice, RGB *p, unsigned int latime_img, unsigned int inaltime_img)
{
    unsigned i, j, k=0;

    for(i = 0; i < inaltime_img; i++)
    {
        for(j = 0; j < latime_img; j++)
        {
            (*matrice)[i][j]=p[k];
            k++;
        }
    }
}
```

Pentru a lucra mai usor la partea de corelatie.

Functia de conturare:

```
void conturare(cor *D, RGB culoare, unsigned int lungime, RGB **p, unsigned int latime_poza, unsigned int latime_sablon, unsigned int inaltime_sablon)
{
    unsigned int i, j, k;
    //printf("%d", lungime);
    for(i=0;i<lungime;i++)
    {
        for(j=0;j<latime_sablon;j++)
        {
            (*p)[D[i].lin*latime_poza+D[i].col+j]=culoare;
            (*p)[(D[i].lin+(inaltime_sablon-1))*latime_poza+D[i].col+j]=culoare;
        }
        for(j=1;j<inaltime_sablon-1;j++)
        {
            (*p)[(D[i].lin+(j))*latime_poza+D[i].col]=culoare;
            (*p)[(D[i].lin+(j))*latime_poza+D[i].col+(latime_sablon-1)]=culoare;
        }
    }
}
```

Functia primeste ca parametru pointerul D în care se afla "coordonatele" din matricea creata cu valorile pixelilor imaginii din coltul sus stanga si corelatia calculata, numarul de valori din pointer, pointerul p (vector) care contine valorile pixelilor din imagine liniarizate si dimensiunile pozei si al sablonului pentru a determina pozitiile care trebuie sa fie colorate în imaginea finala.

Functia glisare este functia în care se calculeaza corelatia:

```
unsigned int glisare(cor **D, char* nume_sablon, double prag)
{
    unsigned int i, j, k, latime_p, inaltime_p, latime_s, inaltime_s, l, m=0, n;
    double corr, sum, meds=0.0, medp=0.0, sigmap, sigmas, sump, sums=0.0;
    char nume_img_sursa[] = "test.bmp", \
    nume_img_gs[]="test-gs.bmp", nume_sablon_gs[]="cifra0-gs.bmp";
    RGB **poza=NULL;
    RGB **sabl=NULL, *p, *q;

    grayscale_image(nume_img_sursa,nume_img_gs);
    grayscale_image(nume_sablon,nume_sablon_gs);

    liniarizare(nume_img_gs, &p, &latime_p, &inaltime_p);
    liniarizare(nume_sablon_gs, &q, &latime_s, &inaltime_s);

    poza=(RGB**)malloc((inaltime_p)*sizeof(RGB*));

    for(i = 0; i < inaltime_p; i++)
    {
        (poza)[i]=(RGB*)calloc(latime_p,sizeof(RGB));
    }
    sabl=(RGB**)malloc((inaltime_s)*sizeof(RGB*));

    for(i = 0; i < inaltime_s; i++)
    {
```

```

    (sabl)[i]=(RGB*)calloc(latime_s,sizeof(RGB));
}
imagine_matrice(&poza, p, latime_p, inaltime_p);
imagine_matrice(&sabl, q, latime_s, inaltime_s);

free(p);
p=NULL;
free(q);
q=NULL;

n=latime_s*inaltime_s;
*D=(cor*)malloc((latime_p-latime_s)*(inaltime_p-inaltime_s)*sizeof(cor));
for(i=0;i<inaltime_s;i++)
    for(j=0;j<latime_s;j++)
    {
        meds+=sabl[i][j].R;
    }
meds=(double)meds/(double)(n);

for(i=0;i<inaltime_s;i++)
    for(j=0;j<latime_s;j++)
        sums=(double)sums+(double)pow((double)(sabl[i][j].R-(double)meds), 2.0);

sigmas=(double)sqrt((double)sums/(n-1));
//calculam ce va trebuie pentru sablon in afara fetei care merge pe imaginea mare deoarece sablonul nu se modifica
//si doar fereastra
for(k=0;k<=inaltime_p-inaltime_s;k++)
    for(l=0;l<=latime_p-latime_s;l++)
    {
        medp=0.0;
        sump=0.0;
        sigmap=0.0;
        corr=0.0;
        sum=0.0;
        for(i=0;i<inaltime_s;i++)
            for(j=0;j<latime_s;j++)
            {
                medp+=poza[i+k][j+l].R;
            }
        medp=(double)medp/(double)(n);
        for(i=0;i<inaltime_s;i++)
            for(j=0;j<latime_s;j++)
                sump=(double)sump+(double)pow((double)(poza[i+k][j+l].R-(double)medp), 2.0);

        sigmap=(double)sqrt((double)sump/(n-1));
        for(i=0;i<inaltime_s;i++)
            for(j=0;j<latime_s;j++)
            {
                sum+=((double)(poza[i+k][j+l].R-medp)*(sabl[i][j].R-meds))/(double)(sigmas*sigmap);
            }
        corr=(double)sum/(double)n;
        if((double)corr>=prag)
        {
            // printf("%.2f\n",corr);
            (*D)[m].col=l;
            (*D)[m].lin=k;
            (*D)[m].inf=corr;
            // printf("%d %d %.2f\n", (*D)[m].col, (*D)[m].lin, (*D)[m].inf);
            m++;
        }
    }
free2DArray(sabl, inaltime_s);
free2DArray(poza, inaltime_p);

if(m>0)
    m=m-1;
return m;
}

```

Functia primeste ca parametrii pointerul D pentru a retine corelatiile, numele sablonului si pragul de corelatie.

În functie calculam separat valorile necesare pentru sablon deoarece acesta nu se modifica apoi intr-un for care merge pe inaltimea imaginii mari, insa nu pana jos ca sa evitam cazul în care sablonul iese din imagine si intr-un for care merge pe latimea imaginii cu aceeași restricție

calculam datele necesare pentru imaginea mare folosind for-uri care se folosesc de dimensiunile sablonului dat pentru a calcula doar datele din fereasta nu din toata imaginea (sigma, media etc.) apoi calculam corelatia, iar daca aceasta este mai mare sau egala cu pragul o adaugam în vectorul de corelatii si returnam dimensiunea vectorului (numarul de corelatii gasite).

Ultima functie folosita este cea care se foloseste la **qsort** (functia de comparare):

```
int cmpCor(const void *a, const void *b)
{
    if((double) (((cor*)a)->inf)-(double) (((cor*)b)->inf)<0)
        return 1;
    return -1;
}
```

Main-ul este creat pentru a testa daca functiile merg.

Rezultatele dupa aplicarea functiilor:

Testul Chi-Squared:

```
Testul chi pentru imaginea initiala:
R: 13653913.26
G: 13875675.57
B: 13857265.15

Se liniarizeaza imaginea criptata. . .

Testul chi pentru imaginea criptata:
R: 261.88
G: 241.78
B: 255.16
```

Template matching aplicat pentru sablonul cifra0.bmp fara eliminarea suprapunerilor cu prag 0.5:

