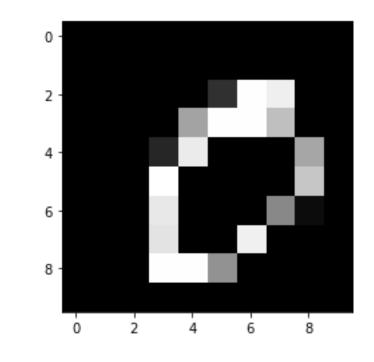
Функции активации. Инициализация весов

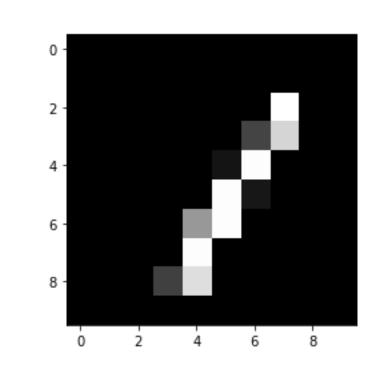
Recap

Объекты x_1, \ldots, x_n

Ответы $y_1, ..., y_n \in [0,1]$

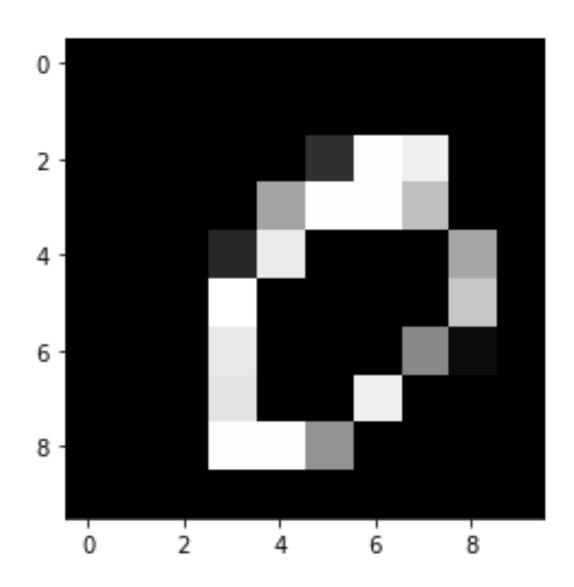
Алгоритм предсказания $f(x, \theta) = P(y = 1 | x, \theta) > \frac{1}{2}$





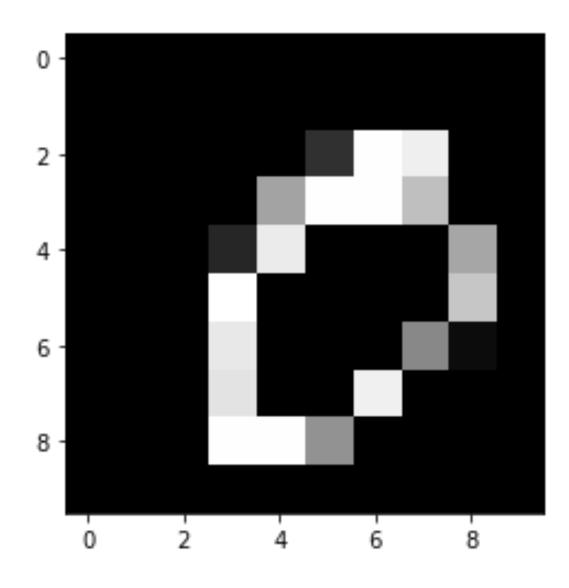
нейросеть из двух блоков вида Linear -> Sigmoid

Input



 ${\mathcal X}$ - ч/б картинка

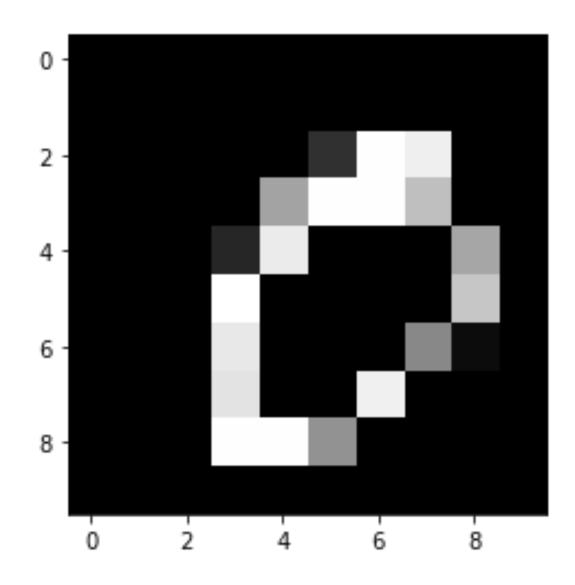
Input



```
{\mathcal X} - ч/б картинка
```

массив с элементами от 0 до 1 0 - черный, 1 - белый

Input

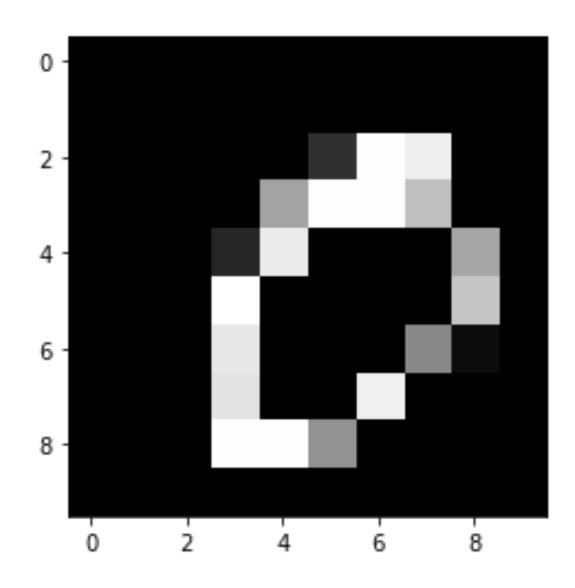


```
{\mathcal X} - ч/б картинка
```

массив с элементами от 0 до 1 0 - черный, 1 - белый

Какая размерность?

Input

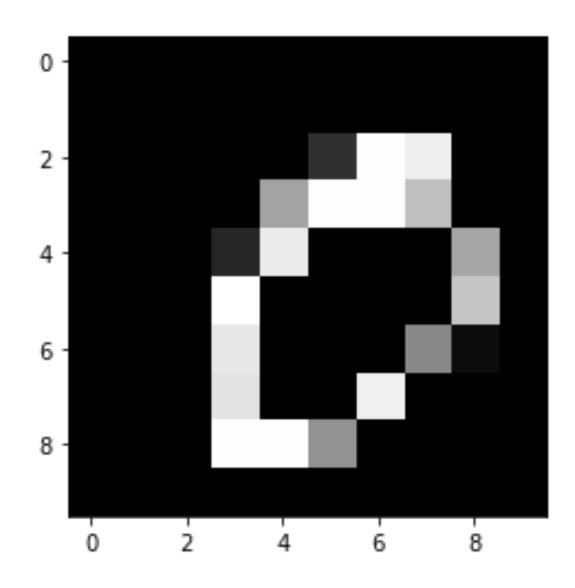


 ${\mathcal X}$ - ч/б картинка

массив с элементами от 0 до 1 0 - черный, 1 - белый

$$H \times W \times C$$

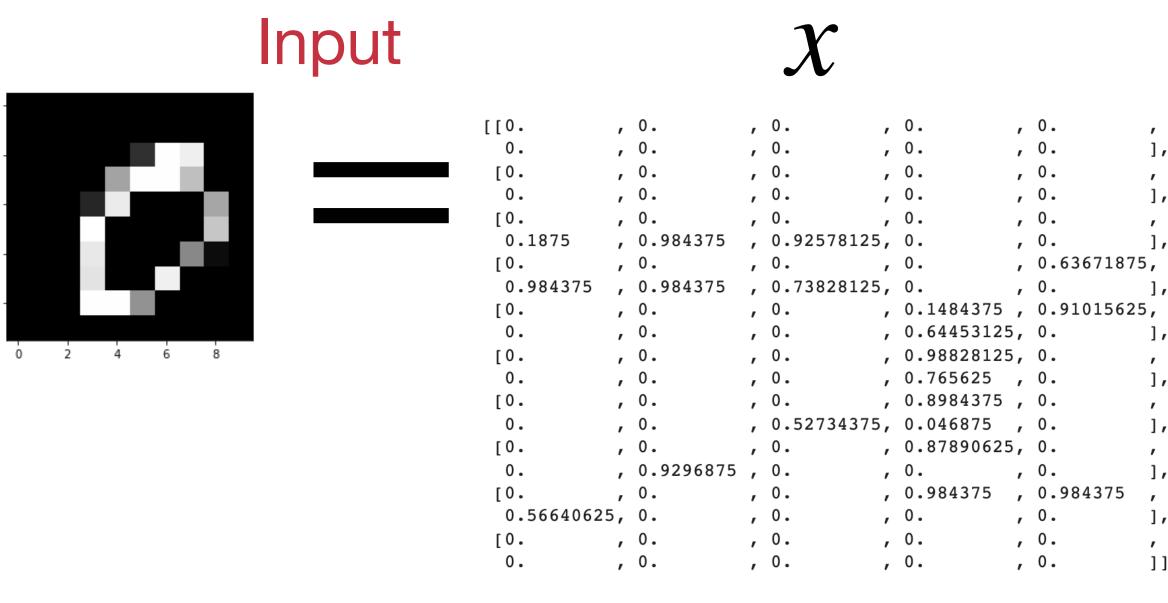
Input



```
{\mathcal X} - ч/б картинка
```

массив с элементами от 0 до 1 0 - черный, 1 - белый

$$H \times W \times C = 10 \times 10 \times 1$$



$$H \times W \times C = 10 \times 10 \times 1$$



H, W, и C — это обозначения, которые часто используются для описания размеров изображений в машинном обучении и компьютерном зрении:

H (Height) — высота изображения (в пикселях).

W (Width) — ширина изображения (в пикселях).

С (Channels) — количество каналов изображения.

Например:

Для черно-белого (градаций серого) изображения, C = 1, так как есть только один канал. Для цветного изображения в формате RGB, C = 3, так как у нас есть три канала: красный (Red), зеленый (Green) и синий (Blue).

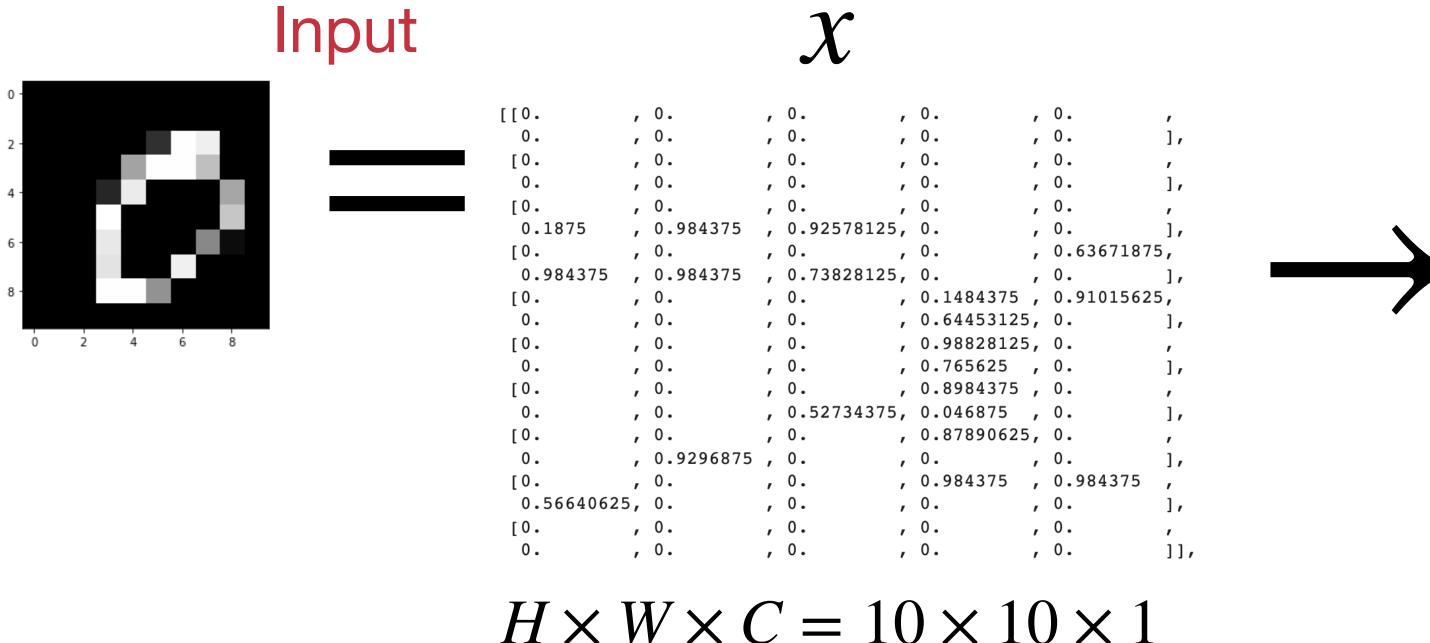
Таким образом, например, изображение размером 128 х 128 х 3 будет иметь:

Высоту 128 пикселей,

Ширину 128 пикселей,

Три цветовых канала (RGB).

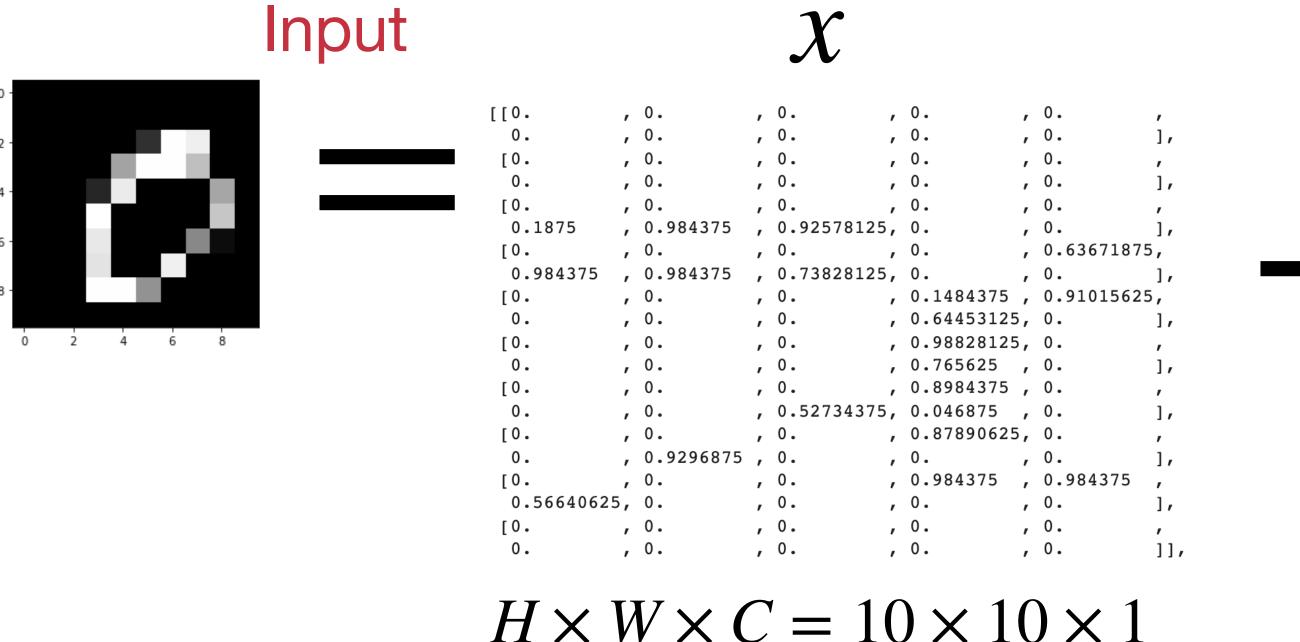
В случае черно-белого изображения, размер может быть записан как 128 х 128 х 1.





параметры: W_1 - матрица размера

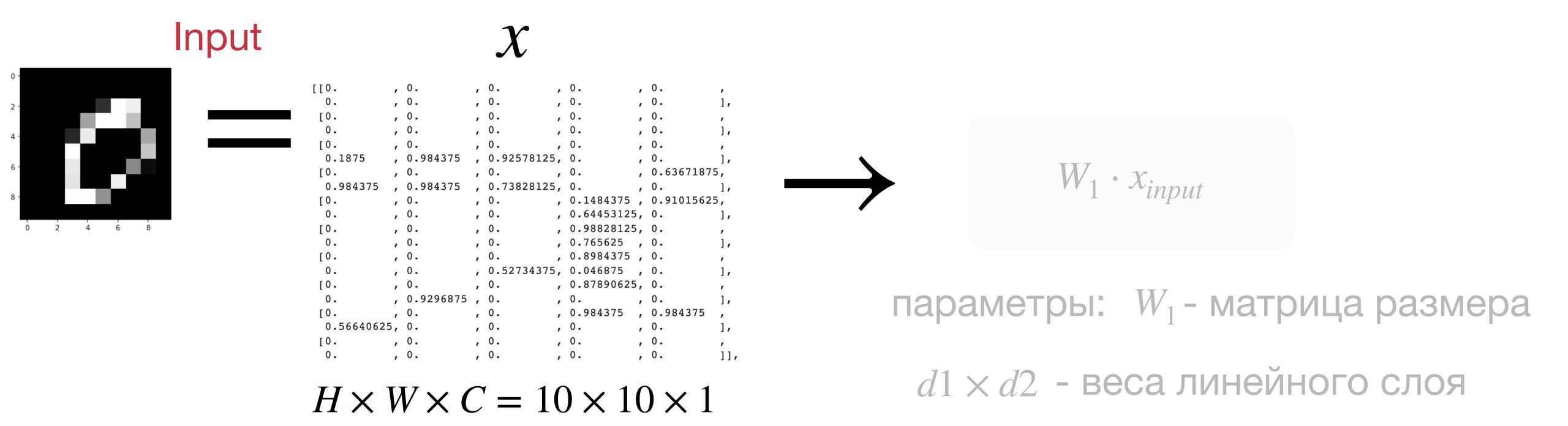
 $d1 \times d2$ - веса линейного слоя



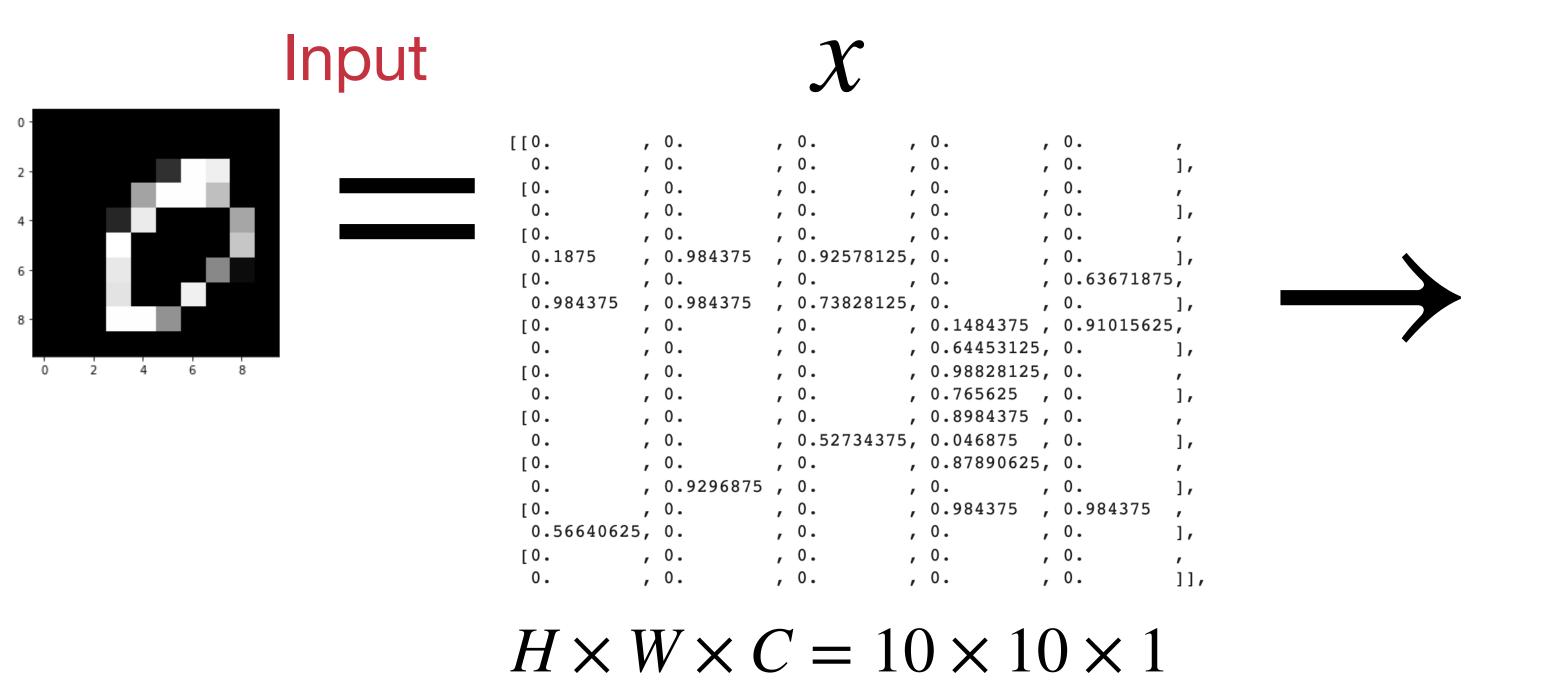
$$W_1 \cdot x_{input}$$

параметры: W_1 - матрица размера $d1 \times d2$ - веса линейного слоя

Какие параметры выбираем?



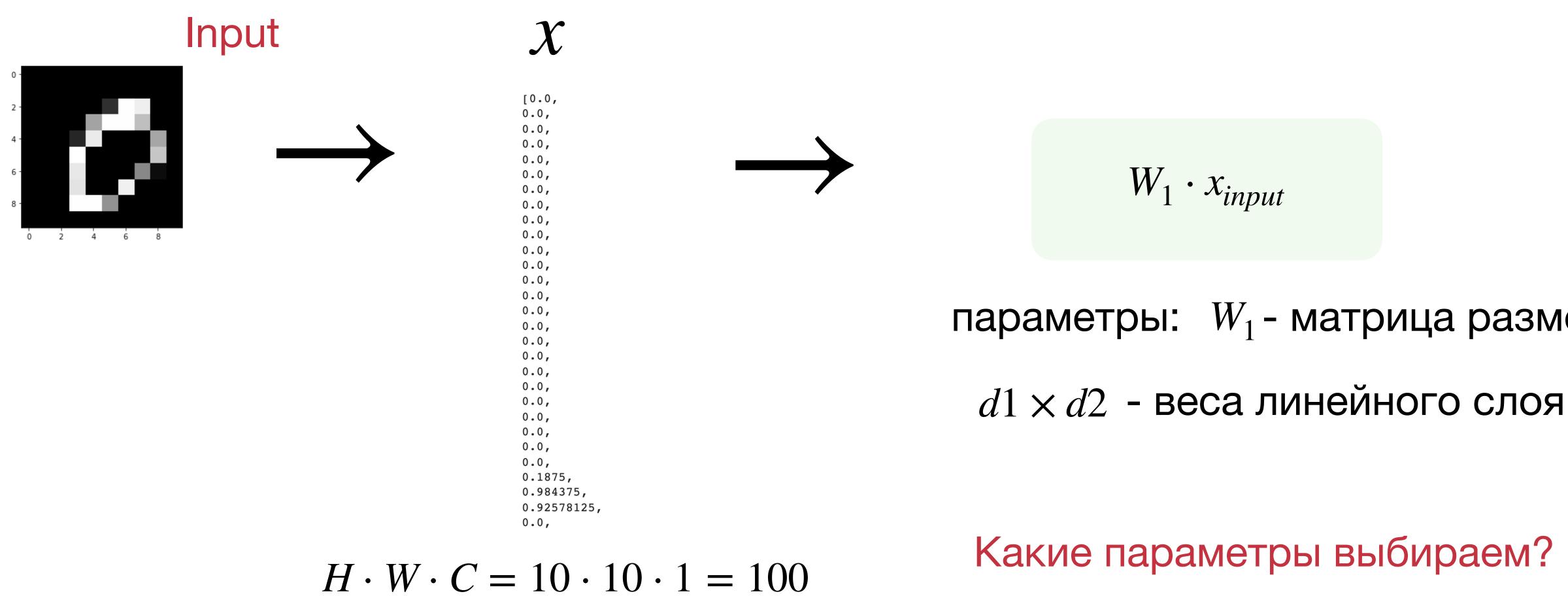
Нужно сначала представить картинку в виде вектора размера $H \cdot W \cdot C = 10 \cdot 10 \cdot 1 = 100$



 $H \cdot W \cdot C = 10 \cdot 10 \cdot 1 = 100$

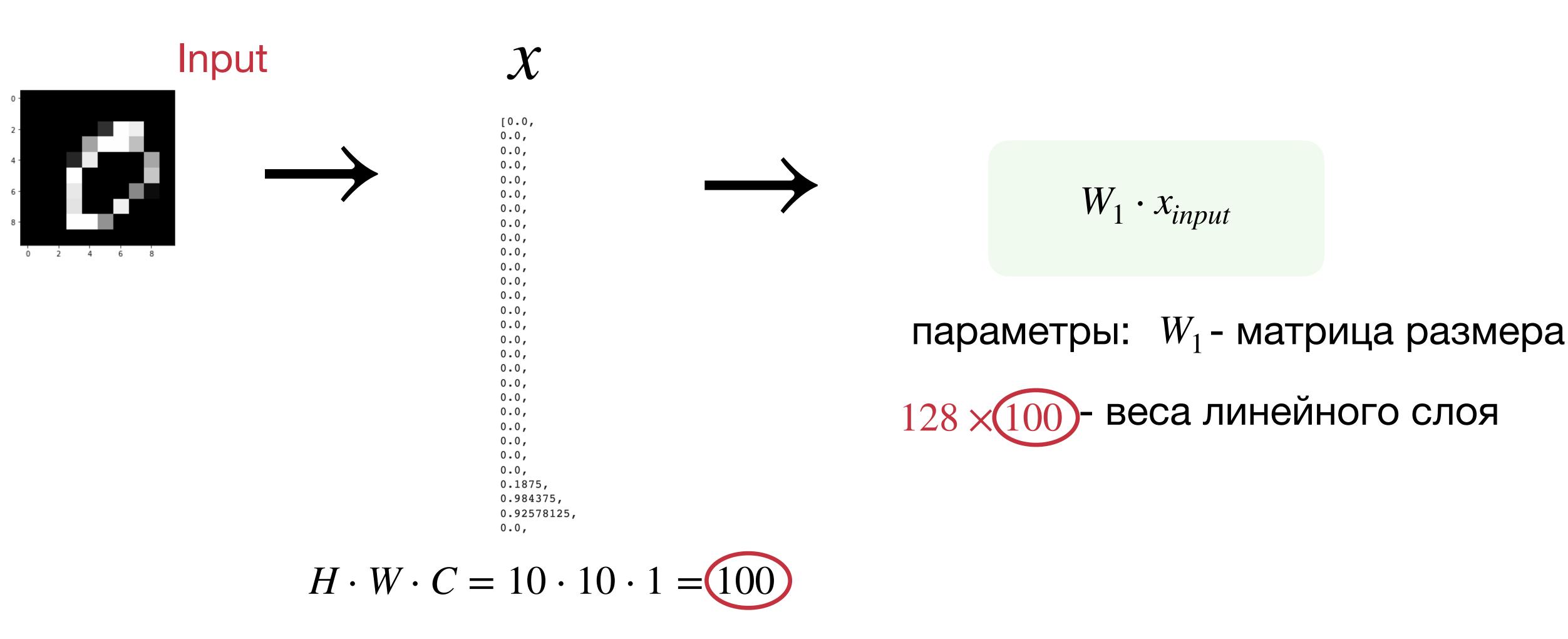
Операция flatten

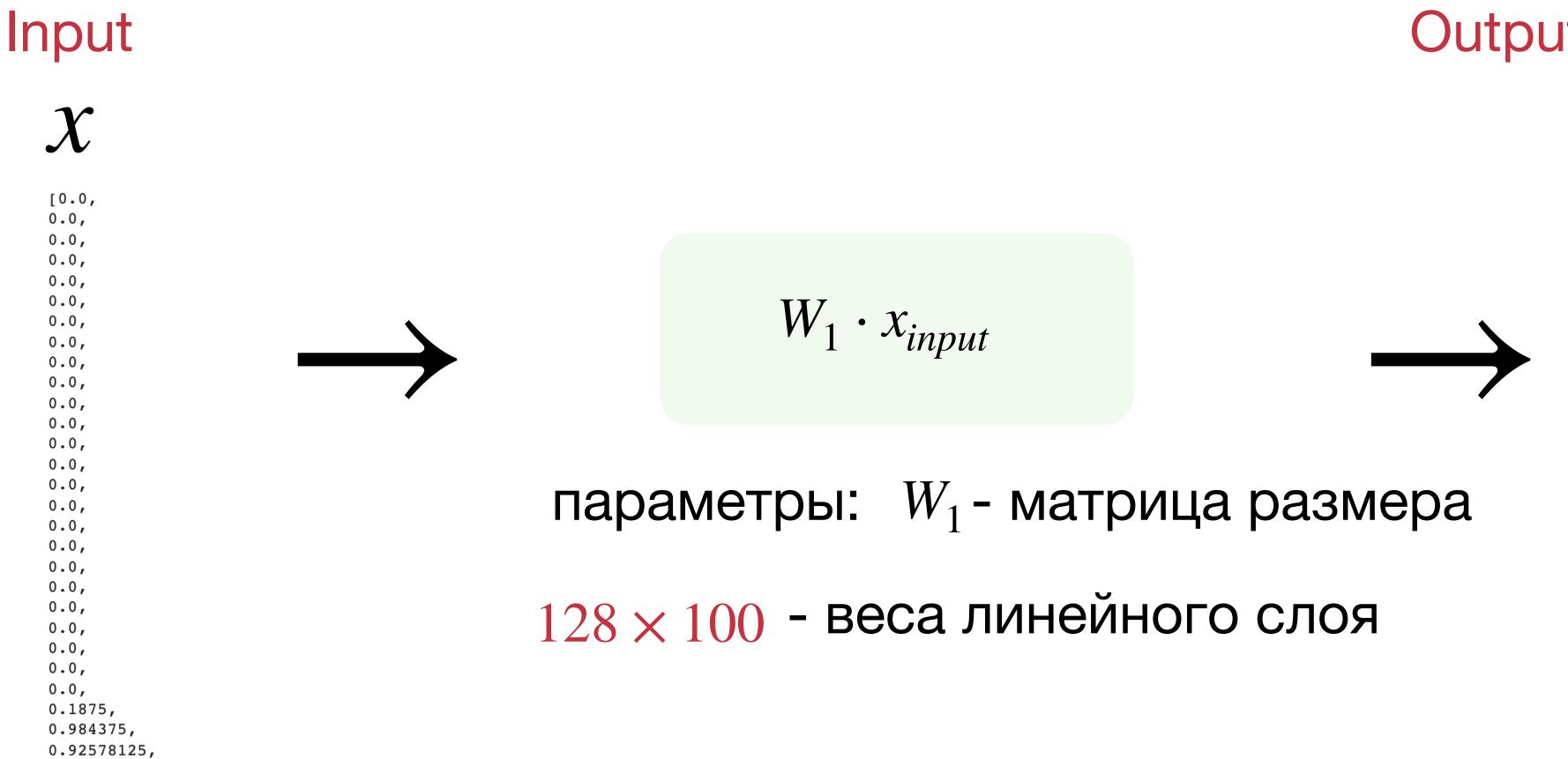
Операция flatten (сглаживание) — это преобразование многомерного массива (тензора) в одномерный вектор. В контексте нейронных сетей и обработки изображений, это полезная операция, когда нужно перейти от двумерного или трехмерного изображения к одномерному вектору, чтобы передать его на вход полносвязного слоя нейронной сети.



параметры: W_1 - матрица размера

Какие параметры выбираем?





Output текущего слоя

 x_{output_1}

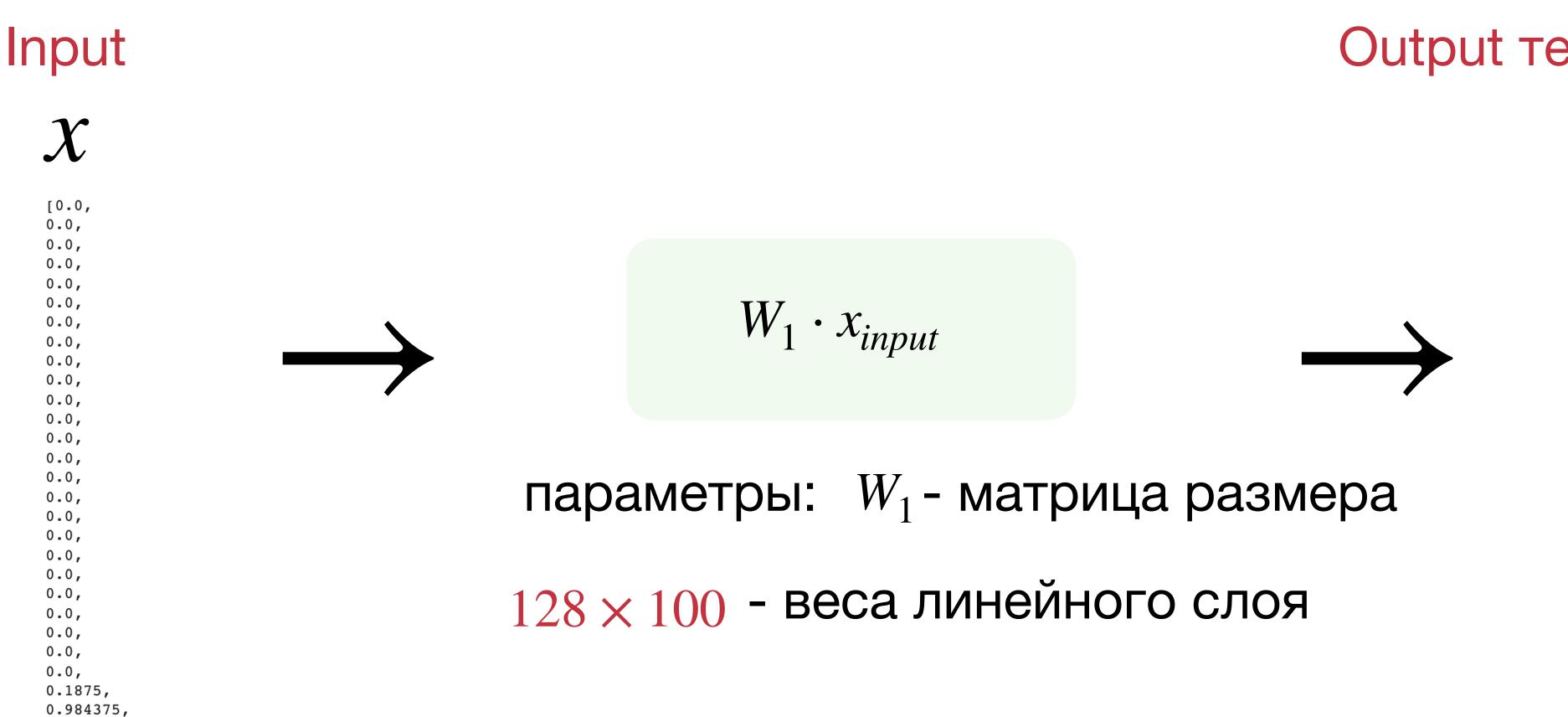
- вектор

размера 128

- вектор размера

$$H \cdot W \cdot C = 10 \cdot 10 \cdot 1 = 100$$

0.0,



Output текущего слоя

 x_{output_1}

- вектор размера 128

Передаем

породаск дальше

- вектор размера

$$H \cdot W \cdot C = 10 \cdot 10 \cdot 1 = 100$$

0.92578125,

0.0,

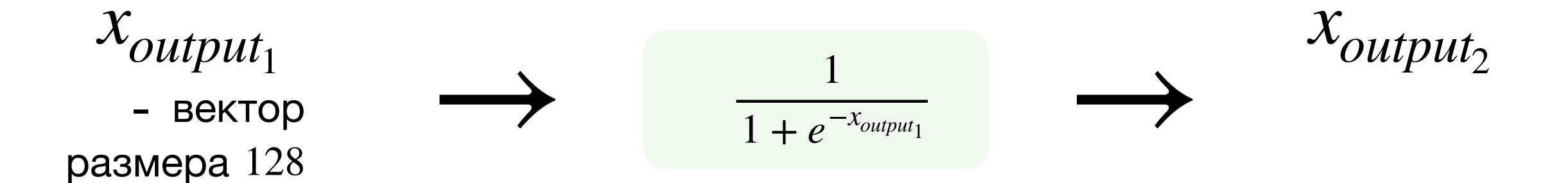
Input текущего слоя



Input текущего слоя



Input текущего слоя



Input текущего слоя

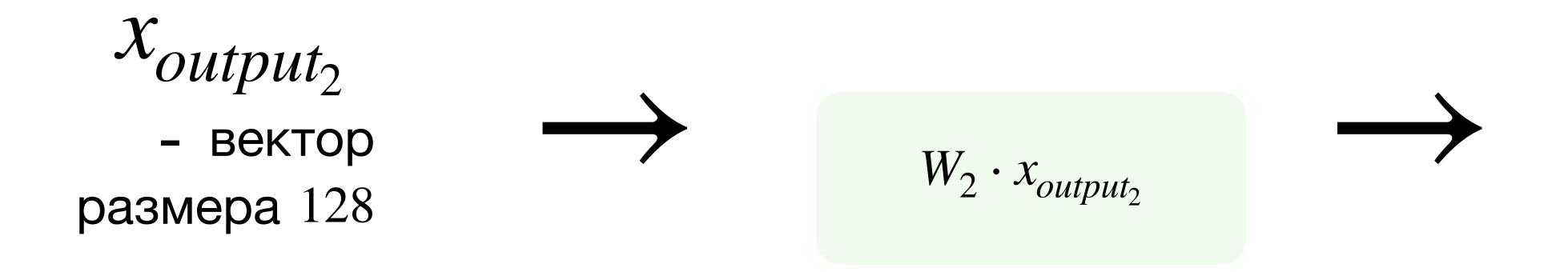
$$X_{output_1}$$
 — вектор размера 128 \longrightarrow $\frac{1}{1+e^{-x_{output_1}}}$ — \longrightarrow X_{output_2} — вектор размера 128

Input текущего слоя



Input текущего слоя

Output текущего слоя



Какой размер W_2 выбираем?

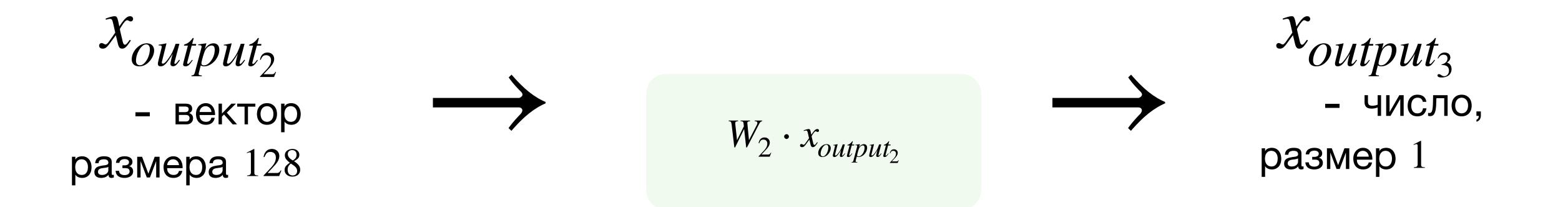
Input текущего слоя

$$X_{output_2}$$
 — $W_2 \cdot x_{output_2}$ — $W_2 \cdot x_{output_2}$

$$W_2$$
 размера 1 х 128

Input текущего слоя

Output текущего слоя



 W_2 размера 1×128

Хотим оценить $P(y = 1 | x, \theta)$

Input текущего слоя

$$X_{output_3}$$
 — Sigmoid $P(y = 1 \mid x, \theta)$ размер 1

Input текущего слоя

$$X_{output_3}$$
 — Y_{output_3} — $Y_{$

Input текущего слоя

Output текущего слоя

$$X_{output_3}$$
 — \to $\frac{1}{1+e^{-x_{output_3}}}$ — \to $P(y=1\,|\,x,\theta)$ размер 1

$$L(\mathbf{y}, \hat{\mathbf{y}}) = -[y \log P(y = 1 | x, \theta) + (1 - y) \log(1 - P(y = 1 | x, \theta))]$$

Input текущего слоя

Output текущего слоя

$$X_{output_3}$$
 — Y_{output_3} — $Y_{$

Хотим посчитать
$$\frac{\mathrm{d}L}{\mathrm{d}W_1}, \frac{\mathrm{d}L}{\mathrm{d}W_2}$$

и сделать шаг градиентного спуска

$$L(\mathbf{y}, \hat{\mathbf{y}}) = -[y \log P(y = 1 | x, \theta) + (1 - y) \log(1 - P(y = 1 | x, \theta))]$$

$$W_{new_i} = W_i - \alpha \frac{\mathrm{d}L}{\mathrm{d}W_i}$$

Input текущего слоя

Output текущего слоя

$$X_{output_3}$$
 — Y_{output_3} — $Y_{$

$$\frac{\mathrm{d}L}{\mathrm{d}L} = 1$$

$$L(\mathbf{y}, \hat{\mathbf{y}}) = -\left[y \log P(y = 1 \mid x, \theta) + (1 - y) \log(1 - P(y = 1 \mid x, \theta))\right]$$

Input текущего слоя

Output текущего слоя

$$X_{output_3}$$
 — Y_{output_3} — $Y_{$

$$L(\mathbf{y}, \hat{\mathbf{y}}) = -[y \log P(y = 1 | x, \theta) + (1 - y) \log(1 - P(y = 1 | x, \theta))]$$

$$\frac{dL}{dL} = 1$$

$$\frac{dL}{dP} = -\frac{y}{P} + \frac{1-y}{1-P}$$

Input текущего слоя

$$X_{output_3}$$
 — Y_{output_3} — $Y_{$

Input текущего слоя

$$X_{output_3}$$
 — Y_{output_3} — $Y_{$

Input текущего слоя

$$X_{output_3}$$
- число, \longrightarrow размер 1 \longrightarrow $\frac{\mathrm{d}L}{\mathrm{d}x_{output_3}} = \frac{\mathrm{d}L}{\mathrm{d}P} \frac{\mathrm{d}P}{\mathrm{d}x_{output_3}}$ \longrightarrow \longrightarrow \longrightarrow

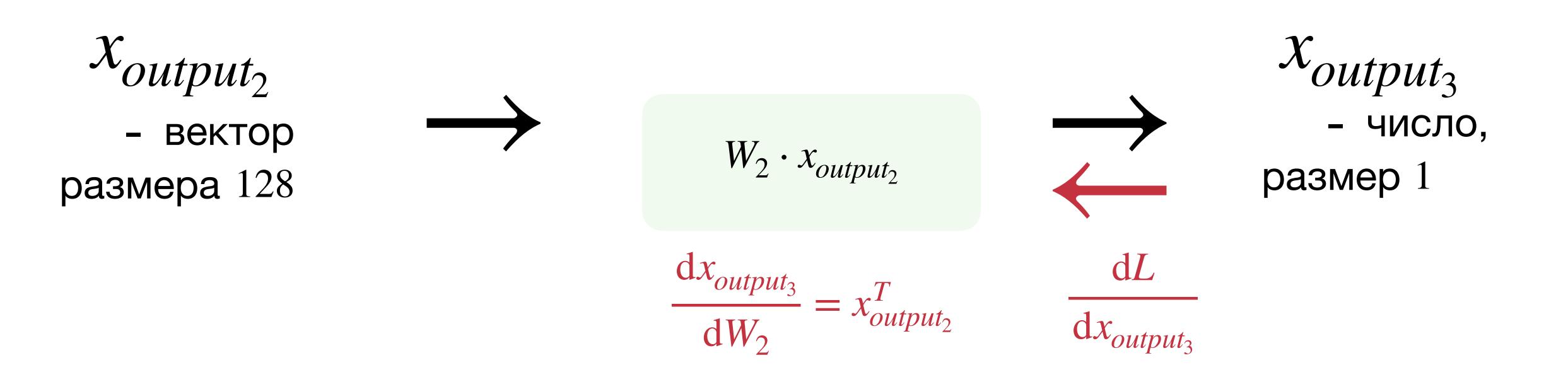
$$\frac{1}{1 + e^{-x_{output_3}}} \longrightarrow P(y = 1 \mid x, \theta)$$

$$\frac{dP}{dx_{output_3}} = P(1 - P) \quad \frac{dL}{dP} = -\frac{y}{P} + \frac{1 - y}{1 - P}$$

Input текущего слоя

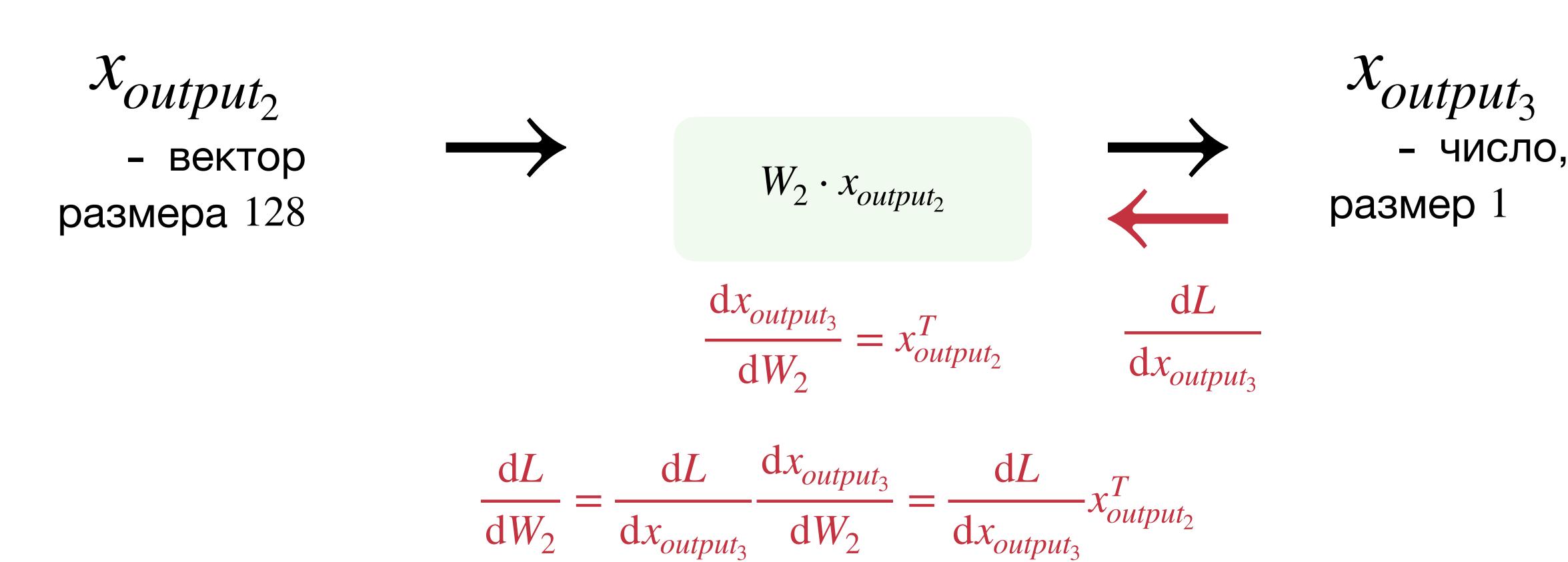
$$X_{output_2}$$
 — вектор размера 128 $W_2 \cdot x_{output_2}$ $W_2 \cdot x_{out$

Input текущего слоя



Input текущего слоя

Output текущего слоя



Input текущего слоя

Output текущего слоя

 $\frac{L}{-x_{output_2}^T} => W_{new_2} = W_2 - \alpha \frac{\Delta L}{dW_2}$

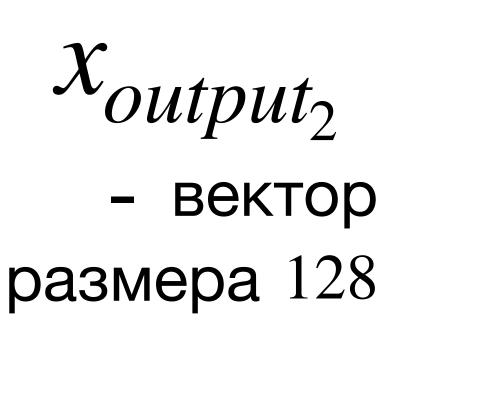
$$X_{output_2}$$
 — вектор размера 128 $W_2 \cdot x_{output_2}$ $W_2 \cdot x_{output_2}$ $W_2 \cdot x_{output_2}$ W_3 — число, размер 1 $\frac{\mathrm{d} x_{output_3}}{\mathrm{d} W_2} = x_{output_2}^T$ $\frac{\mathrm{d} L}{\mathrm{d} x_{output_3}}$

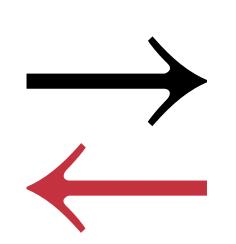
 dx_{output_3}

 dW_2 dx_{output_3} dW_2 dx_{output_3}

Input текущего слоя

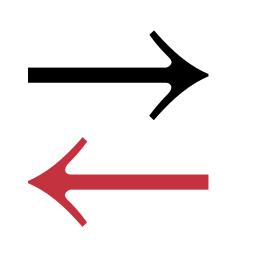
Output текущего слоя





$$W_2 \cdot x_{output_2}$$

$$\frac{\mathrm{d}x_{output_3}}{\mathrm{d}x_{output_2}} = W_2^T$$



$$\frac{dL}{dx_{output_3}}$$

$$x_{output_3} -$$
 число, размер 1

Input текущего слоя

Output текущего слоя

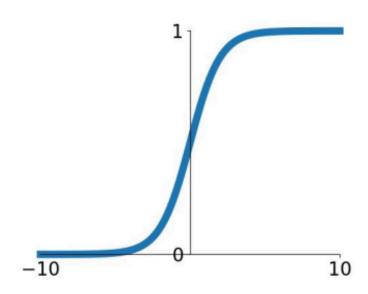
$$X_{output_2}$$
- вектор размера 128 $W_2 \cdot x_{output_2}$ $W_2 \cdot x_{out$

Train loop

```
for epoch in range(epochs): # эпоха - проход по датасету
   model.train() # переключаем все в режим тренировки (DO/BN/...)
   for x, gt in tqdm(train_loader): # датасет разбит на (мини)батчи
       logits = network.forward(x) # предсказания сети
       loss = loss_fn(logits, gt) # nodcчem οшибки
       accuracy = accuracy(logits, gt) # подсчет метрик
                       # подсчет градиентов
       loss.backward()
       network.apply_updates() # обновление весов
   model.eval() # переключаем все в режим валидации (DO/BN/...)
   for x, gt in tqdm(val_loader): # валидация
       logits = network.forward(x)
       loss = loss_fn(logits, gt) # nodcuem oшибок
       accuracy = accuracy(logits, gt) # подсчет метрик
```

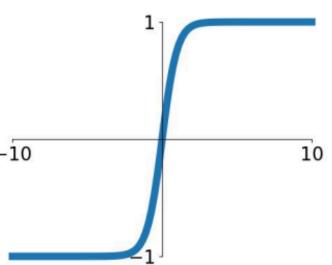
Функции активации

Sigmoid
$$\sigma(x) = \frac{1}{1 + e^{-x}}$$



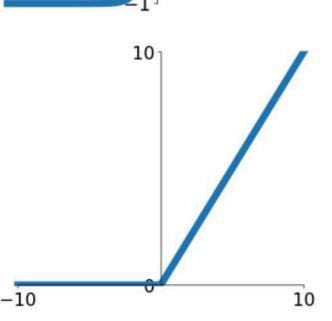
tanh

tanh(x)



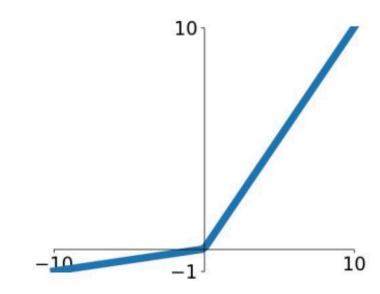
ReLU

 $\max(0,x)$



Leaky ReLU

 $\max(0.1x, x)$

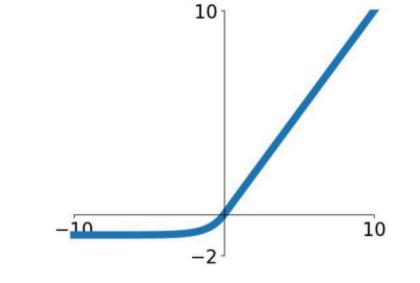


Maxout

$$\max(w_1^T x + b_1, w_2^T x + b_2)$$

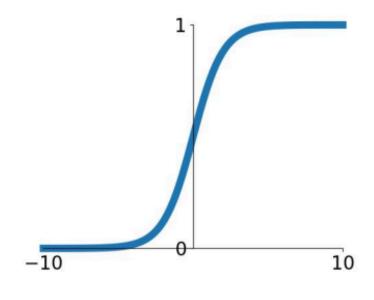
ELU

$$\begin{cases} x & x \ge 0 \\ \alpha(e^x - 1) & x < 0 \end{cases}$$



Функции активации: Sigmoid

Sigmoid
$$\sigma(x) = \frac{1}{1+e^{-x}}$$



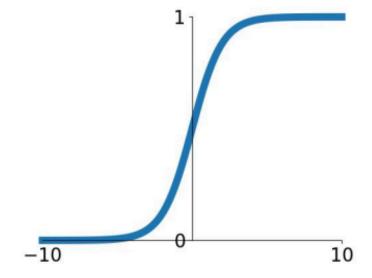
Выход в диапазоне от 0 до 1

Проблемы?

Функции активации: Sigmoid

Sigmoid

$$\sigma(x) = \frac{1}{1 + e^{-x}}$$



Выходы в диапазоне от 0 до 1

производная становится очень малой для больших и малых значений входа. Это вызывает затухание градиентов, что замедляет или останавливает обучение в этих областях

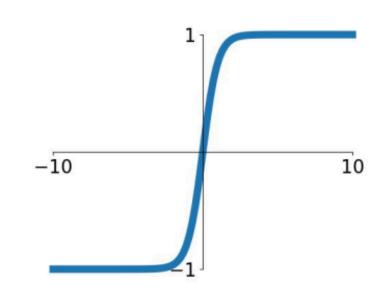
есть нейрон с сигмоидной активацией, и его входное значение хх очень велико (например, 10). В этом случае: Сигмоидная функция даст значение, близкое к 1. Локальный градиент будет очень маленьким (близким к нулю). Это значит, что даже если ошибка большая, вес, связанный с этим нейроном, обновится на незначительное количество, потому что градиент ошибки очень мал. Аналогичная ситуация возникает, когда хх очень мало (например, x=-10), и выход сигмоиды приближается к 0. Это называется затуханием градиентов (vanishing gradients), потому что градиенты становятся настолько малы, что теряют своё влияние на обновление весов при обратном распространении

Выходы не центрированы, т е сигмоида всегда дает значения в диапазоне от 0 до 1, а не от -1 до 1 или вокруг 0. Поскольку выходы сигмоиды всегда положительные, это влияет на вычисление градиентов. Когда значения активаций на каждом шаге обратного распространения ошибки всегда положительные, это может вызывать смещение в направлении градиента. В частности, это может замедлить обучение, потому что градиенты на каждом слое будут постоянно смещены в одну сторону (например, к увеличению весов), что затрудняет эффективное обновление весов

- На краях одинаково работает
- Local grad на краях маленький
- Выходы не центрированы

Функции активации: Tanh

tanh(x)

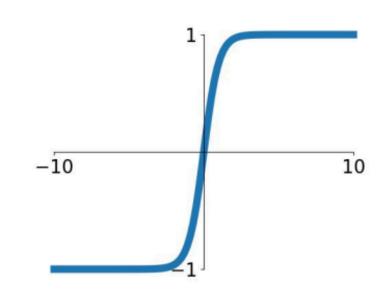


Выходы в диапазоне от -1 до 1

- Выходы центрированы

Функции активации: Tanh

tanh(x)

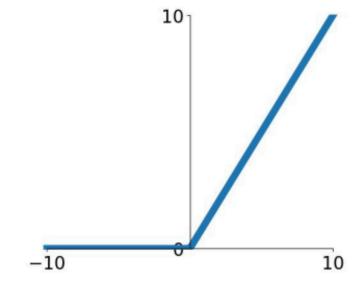


Выходы в диапазоне от -1 до 1

- На краях одинаково работает
- Local grad на краях маленький
- Выходы центрированы

Функции активации: ReLU

$\begin{array}{l} \mathbf{ReLU} \\ \max(0,x) \end{array}$



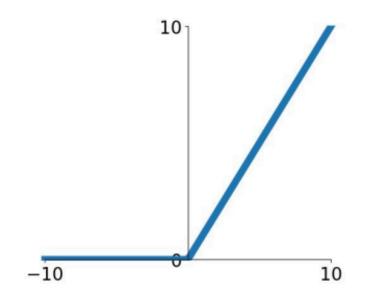
Для её вычисления не требуется экспоненциальная функция. Это делает ReLU значительно проще и быстрее в вычислении.

Выходы в диапазоне от 0 до +inf

- На краях работает по-разному
- Нет вычислений ехр
- Быстрая сходимость (х6)

Функции активации: ReLU

ReLU $\max(0, x)$

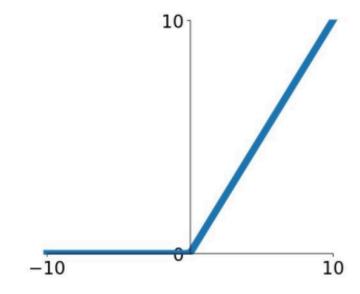


Выходы в диапазоне от 0 до +inf

- На краях работает по-разному
- Нет вычислений ехр
- Быстрая сходимость (х6)
- Выходы не центрированы
- Local grad для x < 0

Функции активации: ReLU

ReLU $\max(0, x)$



Проблема "мертвых" нейронов: Когда входы в ReLU всегда отрицательны, градиенты для этих нейронов равны нулю. Это приводит к тому, что веса, связанные с этими нейронами, не обновляются во время обучения. Этот эффект называют "мертвыми" нейронами (dead neurons). Нейроны с нулевыми градиентами не участвуют в обновлении весов, что может затруднить обучение и привести к менее эффективной модели.

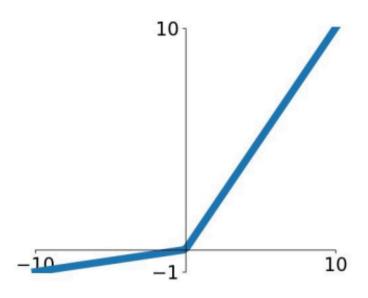
Выходы в диапазоне от 0 до +inf

- На краях работает по-разному
- Нет вычислений ехр
- Быстрая сходимость (х6)
- Выходы не центрированы
- Local grad для x < 0

Хороший выбор, но learning rate не должен быть большим

Функции активации: Leaky ReLU

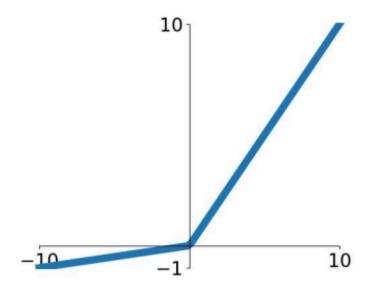
Leaky ReLU $\max(0.1x, x)$



Выходы в диапазоне от -inf до +inf

Функции активации: Leaky ReLU

Leaky ReLU $\max(0.1x, x)$



Выходы в диапазоне от -inf до +inf

- На краях работает по-разному
- Нет вычислений ехр
- Быстрая сходимость

Функции активации: ELU

ELU
$$\begin{cases} x & x \ge 0 \\ \alpha(e^x - 1) & x < 0 \end{cases}$$

Функции активации: ELU

ELU
$$\begin{cases} x & x \ge 0 \\ \alpha(e^x - 1) & x < 0 \end{cases}$$

Выходы в диапазоне от -inf до +inf

- На краях работает по-разному
- Быстрая сходимость
- Вычисляем ехр

Функции активации: вывод

ReLU - хороший базовый выбор

Можно пробовать LeakyReLU, ELU, GELU, etc.

Избегать Sigmoid

Функции активации: вывод

ReLU - хороший базовый выбор

Можно пробовать LeakyReLU, ELU, GELU, etc.

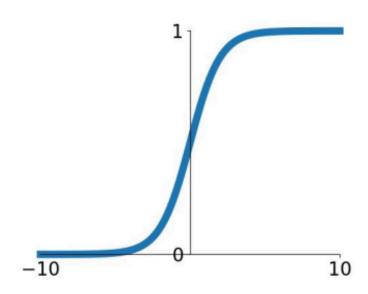
Избегать Sigmoid

Важно - подбирать Ir, инициализации весов...

Виды слоев в нейросетях

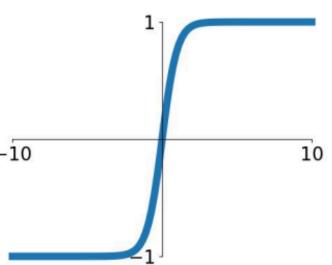
Функции активации

Sigmoid
$$\sigma(x) = \frac{1}{1 + e^{-x}}$$



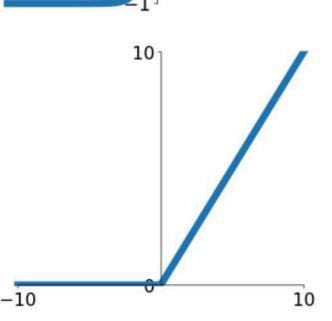
tanh

tanh(x)



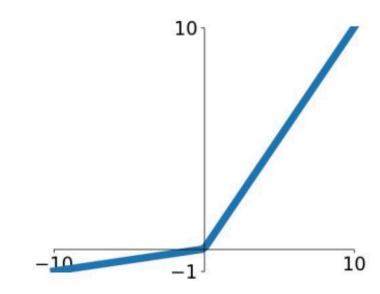
ReLU

 $\max(0,x)$



Leaky ReLU

 $\max(0.1x, x)$

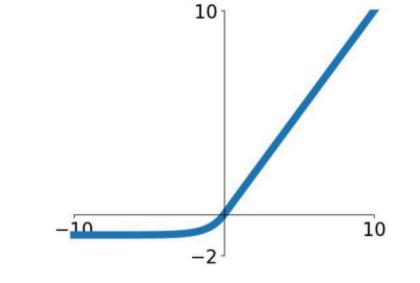


Maxout

$$\max(w_1^T x + b_1, w_2^T x + b_2)$$

ELU

$$\begin{cases} x & x \ge 0 \\ \alpha(e^x - 1) & x < 0 \end{cases}$$



Функции активации: вывод

ReLU - хороший базовый выбор

Можно пробовать LeakyReLU, ELU, GELU, etc.

Избегать Sigmoid

Важно - подбирать Ir, инициализации весов...

Какие значения выбрать при построении сети для весов?

Инициализация нулями?

Инициализация нулями?

Градиентный спуск:
$$\theta_{t+1} = \theta_t - \alpha \frac{\mathrm{d}L}{\mathrm{d}\theta}$$

Веса будут меняться одинаково!

Инициализация случайными значениями

А есть значения слишком большие?

Инициализация случайными значениями

А есть значения слишком большие?

Paccмотрим MLP с L слоями Используем Identity активацию*

$$W_1 = W_2 = \dots = W_L = \begin{bmatrix} 1.5 & 0 \\ 0 & 1.5 \end{bmatrix} = 1.5 \cdot I$$

$$y_L = W_L \cdot \ldots \cdot W_1 \cdot x = 1.5^L x$$

*функция активации, которая просто возвращает входное значение без каких-либо изменений. Это одна из самых простых функций активации и используется в некоторых специфических ситуациях в нейронных сетях. Id(x) = x;

Инициализация случайными значениями

А есть значения слишком большие?

Paccмотрим MLP с L слоями Используем Identity активацию

$$W_1 = W_2 = \dots = W_L = \begin{bmatrix} 1.5 & 0 \\ 0 & 1.5 \end{bmatrix} = 1.5 \cdot I$$

$$y_L = W_L \cdot \ldots \cdot W_1 \cdot x = 1.5^L x$$

Backward pass: exploding gradients

Проблема, которая может возникнуть в процессе обучения нейронных сетей, особенно в глубоких сетях или рекуррентных нейронных сетях (RNN). Взрыв градиентов возникает, когда градиенты становятся чрезвычайно большими, что приводит к нестабильности и ухудшению процесса обучения

Инициализация небольшими случайными значениями

Инициализация небольшими случайными значениями

Paccмотрим MLP с L слоями Используем Identity активацию

$$W_1 = W_2 = \dots = W_L = \begin{bmatrix} 0.5 & 0 \\ 0 & 0.5 \end{bmatrix} = 0.5 \cdot I$$

$$y_L = W_L \cdot \ldots \cdot W_1 \cdot x = 0.5^L x$$

Инициализация небольшими случайными значениями

Рассмотрим MLP с L слоями Используем Identity активацию

$$W_1 = W_2 = \dots = W_L = \begin{bmatrix} 0.5 & 0 \\ 0 & 0.5 \end{bmatrix} = 0.5 \cdot I$$

$$y_L = W_L \cdot \ldots \cdot W_1 \cdot x = 0.5^L x$$

Backward pass: vanishing gradients

Vanishing gradients (затухание градиентов) — это проблема, которая возникает, когда градиенты становятся слишком маленькими при обратном распространении, что затрудняет обучение нейронных сетей.

Инициализация небольшими случайными значениями

Поможет калиброванная инициализация: Xavier/Glorot init, He init

Инициализация небольшими случайными значениями

Поможет калиброванная инициализация: Xavier/Glorot init, He init

Идея:

- Mean выходов слоев должны быть 0 $E y_{L-1} = E y_L = 0$
- Variance выходов слоев должны быть одинаковыми $Var y_{L-1} = Var y_L$

Стабильные выходы слоев, близкие к нулю и со стабильной дисперсией, способствуют более равномерному и стабильному обновлению весов

Инициализация: Xavier/Glorot

Рассмотрим **нейрон**
$$y = w^T x = \sum_i w_i x_i$$

Инициализация: Xavier/Glorot

Рассмотрим нейрон
$$y = w^T x = \sum_i w_i x_i$$

Считаем дисперсию

$$ext{Var}[y_i] = ext{Var}[w_i x_i] = \mathbb{E}ig[w_i^2 x_i^2ig] - (\mathbb{E}[w_i x_i])^2 = 0$$

Рассмотрим нейрон
$$y = w^T x = \sum_i w_i x_i$$

Считаем дисперсию

$$egin{aligned} \operatorname{Var}[y_i] &= \operatorname{Var}[w_i x_i] = \mathbb{E}\left[w_i^2 x_i^2
ight] - \left(\mathbb{E}[w_i x_i]
ight)^2 = \ &= \mathbb{E}[x_i]^2 \operatorname{Var}[w_i] + \mathbb{E}[w_i]^2 \operatorname{Var}[x_i] + \operatorname{Var}[w_i] \operatorname{Var}[x_i] \end{aligned}$$

Формула для дисперсии произведения независимых с.в.

Рассмотрим **нейрон**
$$y = w^T x = \sum_i w_i x_i$$

Считаем дисперсию

$$egin{aligned} \operatorname{Var}[y_i] &= \operatorname{Var}[w_i x_i] = \mathbb{E}ig[w_i^2 x_i^2ig] - (\mathbb{E}[w_i x_i])^2 = \ &= \mathbb{E}[x_i]^2 \operatorname{Var}[w_i] + \mathbb{E}[w_i]^2 \operatorname{Var}[x_i] + \operatorname{Var}[w_i] \operatorname{Var}[x_i] \end{aligned}$$

Потребуем, чтобы мат.ожидания были 0

Рассмотрим нейрон
$$y = w^T x = \sum_i w_i x_i$$

Считаем дисперсию
$$\operatorname{Var}[y_i] = \operatorname{Var}[w_i] \operatorname{Var}[x_i]$$

Рассмотрим нейрон
$$y = w^T x = \sum w_i x_i$$

$$y = w^T x = \sum_i w_i x_i$$

Считаем дисперсию
$$\operatorname{Var}[y_i] = \operatorname{Var}[w_i] \operatorname{Var}[x_i]$$

Для всего нейрона:

$$ext{Var}[y] = ext{Var}igg[\sum_{i=1}^{n_{ ext{out}}} y_iigg] = \sum_{i=1}^{n_{ ext{out}}} ext{Var}[w_i x_i] = n_{ ext{out}} ext{ Var}[w_i] ext{Var}[x_i]$$

Рассмотрим нейрон
$$y = w^T x = \sum w_i x_i$$

$$y = w^T x = \sum_i w_i x_i$$

Считаем дисперсию
$$\operatorname{Var}[y_i] = \operatorname{Var}[w_i] \operatorname{Var}[x_i]$$

Для всего нейрона:

$$egin{equation} \mathbf{Var}[y] = \mathbf{Var}igg[\sum_{i=1}^{n_{ ext{out}}}y_iigg] = \sum_{i=1}^{n_{ ext{out}}}\mathbf{Var}[w_ix_i] = n_{ ext{out}} \ \mathbf{Var}[w_i]igg[\mathbf{Var}[x_i]igg) \end{aligned}$$

Дисперсия выхода

Дисперсия входа

Рассмотрим нейрон
$$y = w^T x = \sum_i w_i x_i$$

Считаем дисперсию
$$\operatorname{Var}[y_i] = \operatorname{Var}[w_i] \operatorname{Var}[x_i]$$

Для всего нейрона:

$$egin{align*} egin{align*} egin{align*} egin{align*} egin{align*} egin{align*} egin{align*} Var[y] &= \sum_{i=1}^{n_{ ext{out}}} Var[w_ix_i] = n_{ ext{out}} & Var[w_i] egin{align*} egin{alig$$

Рассмотрим нейрон
$$y = w^T x = \sum_i w_i x_i$$

Считаем дисперсию
$$\operatorname{Var}[y_i] = \operatorname{Var}[w_i] \operatorname{Var}[x_i]$$

Для всего нейрона:

MNTOX

Рассмотрим нейрон
$$y = w^T x = \sum_i w_i x_i$$

Считаем дисперсию
$$\operatorname{Var}[y_i] = \operatorname{Var}[w_i] \operatorname{Var}[x_i]$$

Для всего нейрона:
$$n_{
m out}\,{
m Var}[w_i]=1$$

Рассмотрим нейрон
$$y = w^T x = \sum_i w_i x_i$$

Считаем дисперсию

$$\mathrm{Var}[y_i] = \mathrm{Var}[w_i] \, \mathrm{Var}[x_i]$$

Для всего нейрона:

$$n_{
m out}\, {
m Var}[w_i]=1$$

$$\operatorname{Var}[w_i] = rac{1}{n_{ ext{out}}}$$

Рассмотрим нейрон
$$y = w^T x = \sum_i w_i x_i$$

Считаем дисперсию

$$\mathrm{Var}[y_i] = \mathrm{Var}[w_i] \, \mathrm{Var}[x_i]$$

Для всего нейрона:

$$n_{
m out}\, {
m Var}[w_i]=1$$

$$\operatorname{Var}[w_i] = rac{1}{n_{ ext{out}}}$$

A есть тоже самое для backward pass?

Рассмотрим **нейрон**
$$y = w^T x = \sum_i w_i x_i$$

Forward pass:

$$n_{
m out}\, {
m Var}[w_i]=1$$

$$ext{Var}[w_i] = rac{1}{n_{ ext{out}}}$$

Backward pass:

$$n_{\mathrm{in}} \, \operatorname{Var}[w_i] = 1$$

$$ext{Var}[w_i] = rac{1}{n_{ ext{in}}}$$

Рассмотрим **нейрон**
$$y = w^T x = \sum_i w_i x_i$$

Forward pass:

$$n_{
m out}\, {
m Var}[w_i]=1$$

$$ext{Var}[w_i] = rac{1}{n_{ ext{out}}}$$

Возьмем среднее

Backward pass:

$$n_{
m in} \; {
m Var}[w_i] = 1$$

$$ext{Var}[w_i] = rac{1}{n_{ ext{in}}}$$

Рассмотрим нейрон
$$y = w^T x = \sum_i w_i x_i$$

$$ext{Var}[w_i] = rac{2}{n_{ ext{in}} + n_{ ext{out}}}$$

Рассмотрим нейрон
$$y = w^T x = \sum_i w_i x_i$$

Идея:

- Mean выходов слоев должны быть 0 \rightarrow E $w_L=0$
- Variance выходов слоев должны быть одинаковыми \rightarrow Var $w_L = \frac{2}{n_{in} + n_{out}}$

Рассмотрим нейрон
$$y = w^T x = \sum_i w_i x_i$$

Идея:

- Mean выходов слоев должны быть 0 \rightarrow E $w_L=0$
- Variance выходов слоев должны быть одинаковыми \rightarrow Var $w_L = \frac{2}{n_{in} + n_{out}}$

Какое распределение подходит?

Рассмотрим нейрон
$$y = w^T x = \sum_i w_i x_i$$

Идея:

- Mean выходов слоев должны быть 0 $\to E \ w_L = 0$
- Variance выходов слоев должны быть одинаковыми \rightarrow Var $w_L = \frac{2}{n_{in} + n_{out}}$

Какое распределение подходит? $w_i \sim U \left| -\frac{\sqrt{6}}{\sqrt{n_{
m in} + n_{
m out}}}, \frac{\sqrt{6}}{\sqrt{n_{
m in} + n_{
m out}}} \right|$

Инициализация: Не

Рассмотрим нейрон
$$y = w^T x = \sum_i w_i x_i$$

Идея:

- Mean выходов слоев может быть не 0 (например, с ReLU активациями)
- Variance выходов слоев должны быть одинаковыми

Логика вывода похожая

Инициализация: Не

Рассмотрим нейрон
$$y = w^T x = \sum_i w_i x_i$$

Идея:

- Mean выходов слоев может быть не 0 (например, с ReLU активациями)
- Variance выходов слоев должны быть одинаковыми \rightarrow Var $w_L = \frac{2}{n_{in}}$

Какое распределение подходит?

Инициализация: Не

Рассмотрим нейрон
$$y = w^T x = \sum_i w_i x_i$$

Идея:

- Mean выходов слоев может быть не 0 (например, с ReLU активациями)
- Variance выходов слоев должны быть одинаковыми \rightarrow Var $w_L = \frac{2}{n_{in}}$

Какое распределение подходит? $w_i \sim N(0, \sqrt{2/n_{
m in}^{(l)}})$

Пара полезных ссылок

https://towardsdatascience.com/

https://www.deeplearning.ai/ai-notes/initialization/index.html