## UNIVERSIDADE FEDERAL DO AMAZONAS

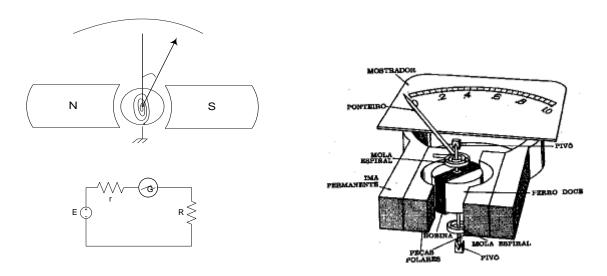
# DISCIPLINA: LABORATÓRIO DE SISTEMA DE CONTROLE

## ENSAIO 03: COMPORTAMENTO DE UM SISTEMA DE 2ª ORDEM

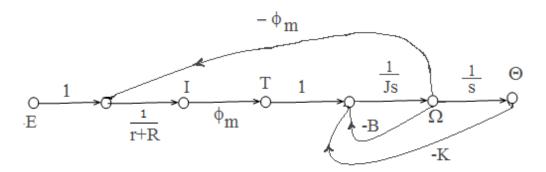
#### **OBJETIVOS:**

- 1. Compreender o funcionamento eletromagnético de um galvanômetro de bobina móvel e identificar os parâmetros relevantes para um modelo dinâmico
- 2. Identificar o comportamento transitório de um sistema de 2ª ordem
- 3. Predizer a influência de parâmetros no comportamento transitório de um sistema de  $2^{a}$  ordem.
- 4. Determinar o período próprio de um galvanômetro
- 5. Realizar função de transferência e diagramas de simulação analógica

#### Formulação do Problema: O desenho abaixo representa um galvanômetro



Um diagrama de fluxo de sinal e a equação diferencial do galvanômetro, quando inserido no circuito elétrico são dados abaixo.



$$J\frac{d^2\theta}{dt^2} + \left(B + \frac{\Phi_m^2}{r+R}\right)\frac{d\theta}{dt} + K\theta = \frac{\Phi_m}{r+R}E \text{ , onde:}$$

- J Momento de inércia do conjugado móvel
- B Coeficiente de atrito viscoso do mancal
- K Constante de elasticidade da mola de restrição
- R Resistência do circuito que se quer medir a corrente
- r Resistência interna do galvanômetro
- $\Phi_{\rm m}$  Fluxo no entreferro
- E Força eletromotriz da bateria
- T Torque do conjugado móvel
- I Corrente
- Θ Posição angular do ponteiro
- $\Omega$  velocidade angular do pomteiro

O polinômio característico de um sistema de 2ª ordem é dado por  $s^2 + 2\zeta\omega_n s + {\omega_n}^2$  onde  $\omega_n$  é a freqüência natural não-amortecida,  $\zeta$  é a taxa de amortecimento,  $\zeta\omega_n$  é o amortecimento e  $\omega_d = \omega \sqrt{1-\zeta^2}$  é a freqüência natural amortecida

- $1^{\underline{a}}$ ) No Simulink, faça uma realização por função de transferência para o galvanômetro e simule para J=0.5 N/s², B=0  $\Phi$ =10 Wb r=1  $\Omega$  e R=49  $\Omega$  K=4 N/m, E=9 V
- a) O que representa tecnicamente o termo  $\frac{\Phi_m^2}{r+R}$ ?
- b) Qual o valor de regime permanente? Justifique.
- c) Qual o tipo de comportamento do sistema? Justifique.
- $2^{\underline{a}})$  Faça uma realização utilizando o DFS , Observe a influência de R no comportamento dinâmico do sistema
- a) Certifique-se que o DFS e a função de transferência global são equivalente.
- b) Qual o valor de  $R_{eq} = r + R$  para se obter amortecimento crítico? Este valor é chamado de resistência crítica  $R_c$ .
- c) Simule o sistema para valores de R de modo que o sistema apresente os comportamentos: subamortecido, superamortecido e amortecimento crítico.
- d) Comente sobre a influência de R no comportamento do sistema.
- e) Comente sobre a influência de J, K e  $\Phi$  no comportamento do sistema.
- 3ª) Chama-se período próprio do galvanômetro, o período de oscilação do galvanômetro em circuito aberto.
- a) Faça uma realização da função de transferência do galvanômetro usando somente blocos de computador analógico ( sum, integrator, gain). Faça um ensaio para determinar o período próprio do galvanômetro

b) Determine o período de oscilação do galvanômetro. Despreze B, visto que

Determine o período de oscilação do galvanômetro. Despreze B, visto que 
$$B \ll \frac{\Phi_m^2}{R_{eq}}$$
 e mostre que  $T = \frac{2\pi}{\sqrt{\frac{K}{J}\left[1-\left(\frac{R_c}{R_{eq}}\right)^2\right]}}$  onde:  $R_c$  – Resistência crítica