

Nome, Cognome, Numero di Matricola:

1. Non sono ammessi appunti, libri di testo, calcolatrici né l'uso del computer (al di fuori di exam.net)
 2. Spiegare il procedimento ed i calcoli eseguiti, e **giustificare ogni risposta**. La valutazione terrà conto della **presentazione**: leggibilità, grammatica, sintassi, ordine, chiarezza, capacità di sintesi.
 3. La **coerenza**, in matematica, conta più della correttezza: una risposta giusta con giustificazione sbagliata viene valutata ≤ 0 (< 0 se la risposta è incoerente con quanto asserito precedentemente).
 4. Per gli esercizi da 1 a 5, riportare la risposta sintetica nella colonna centrale della tabella sottostante.
 5. Il tempo a disposizione è due ore e mezzo.
- Per gli esami on-line:** assicurarsi di scannerizzare esclusivamente la bella copia, in formato verticale.

Esercizio	Risposta sintetica	Valutazione
1.a		2
1.b		3
1.c		1
1.d		2
2.a		3
2.b		3
2.c		3
3.a		4
3.b		1
3.c		2
3.d		2
4.a		3
4.b		3
4.c		2

Handwritten red notes and calculations to the right of the table:

- For row 1: $2 + 3 + 1 + 2 = 8$
- For row 2: $3 + 3 + 3 = 9$
- For row 3: $4 + 1 + 2 + 2 = 9$
- For row 4: $3 + 3 + 2 = 8$

Handwritten red total score: $34/30$

Esercizio 1. Si consideri il gruppo simmetrico S_6 .

- Determinare le strutture cicliche degli elementi di ordine due e tre.
- Determinare le cardinalità delle classi di coniugio degli elementi di ordine due.
- Determinare, se esistono, due sottogruppi H_1, H_2 distinti di S_6 isomorfi al gruppo di Klein V . È possibile scegliere H_1, H_2 in modo tale che $H_1 \cap H_2 = \{Id\}$?
- Determinare, se esistono, sottogruppi K_1, K_2 di S_6 isomorfi a $\mathbb{Z}_9, \mathbb{Z}_3 \times \mathbb{Z}_3$, rispettivamente.

a) Se $\tau = \tau_1 \dots \tau_k$ è una scrittura l.

$\tau \in S_6$ come prodotto di cicli

disgiunti; risulta $\text{m.c.m.}(|\tau_1|, \dots, |\tau_k|)$

= 2 oppure 3.

Si hanno cinque cicli avente le
potenze: $2^1 4, 2^2 1^2, 2^3$ e $3^2, 3 1^3$

b) Se τ è di tipo $2^1 4$, è una trasposizione
e quindi bisogna scegliere due elementi

sui sei, dunque $|C_2| = \binom{6}{2} = 15$

Se τ è di tipo $2^2 1^2$, allora dobbiamo
scegliere due elementi su sei e poi due
su quattro. In questo modo costruiamo il

gruppo delle permutazioni cercate (fedeltà al
gruppo $(12)(34) = (34)(12)$)

Dunque $|C_2| = \frac{\binom{2}{2} \binom{4}{2}}{2} = 15 \cdot 3 = 45$

Se infine τ è di tipo 2^3 si procede
come nel caso 2 ma dobbiamo tener
in 6 $((12)(34)(56) = (12)(56)(34) = \dots)$

Dunque $|C_2| = \frac{\binom{6}{2} \binom{4}{2}}{6} = \frac{15 \cdot 6}{6} = 15$

c) Possiamo prendere

$$H_1 = \{ \text{id}, (12), (34), (12)(34) \}$$

$$H_2 = \{ \text{id}, (13), (24), (13)(24) \}$$

d) non è possibile avere elementi

di ordine 9 in S_6 , perché il
max. m. di sottocicli di $\{1, 2, 3, 4, 5, 6\}$
non è mai 9.

Invece $\langle (123), (456) \rangle \cong \mathbb{Z}_3 \times \mathbb{Z}_3$

Esercizio 2. Sia $G = GL(2, \mathbb{R})$ e $H = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & c \end{pmatrix} \in G \mid ac \neq 0 \right\}$. Provare che:

a) H è un sottogruppo non normale di G .

b) Sia $N = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & b \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \mid b \in \mathbb{R} \right\}$. Dimostrare che $N \cong (\mathbb{R}, +)$.

c) Dimostrare che $H/N \cong \mathbb{R}^* \times \mathbb{R}^*$, ove \mathbb{R}^* è il gruppo moltiplicativo dei numeri reali non nulli

a) Considero $A, B \in H$ e dimostro
che $AB^{-1} \in H$. Se $A = \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & c \end{pmatrix}$

$$B = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ 0 & \gamma \end{pmatrix}, \quad B^{-1} = \begin{pmatrix} 1/\alpha & -\beta/\alpha\gamma \\ 0 & 1/\gamma \end{pmatrix}$$

$$AB^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{a}{\alpha} & -\frac{a\beta}{\alpha\gamma} + \frac{b}{\gamma} \\ 0 & \frac{c}{\gamma} \end{pmatrix} \in H$$

Il non è perché al esempio se $G = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$,

$$G \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} G^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

b) Considero $\varphi: N \rightarrow \mathbb{R}$,

$$\varphi \left(\begin{pmatrix} 1 & b \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right) = b; \quad \text{chiaramente } \varphi \text{ è}$$

biunivoca; inoltre

$$\varphi\left(\begin{pmatrix} 1 & b \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & \beta \\ 0 & 1 \end{pmatrix}\right) = \varphi\left(\begin{pmatrix} 1 & b+\beta \\ 0 & 1 \end{pmatrix}\right) = \\ = b+\beta = \varphi\left(\begin{pmatrix} 1 & b \\ 0 & 1 \end{pmatrix}\right) + \varphi\left(\begin{pmatrix} 1 & \beta \\ 0 & 1 \end{pmatrix}\right)$$

Dunque φ è un omomorfismo.

c) Consideriamo $\varphi: H \rightarrow \mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^d$,

$$\varphi\left(\begin{pmatrix} a & b \\ 0 & c \end{pmatrix}\right) = (a, c).$$

Risulta

$$\varphi\left(\begin{pmatrix} a & b \\ 0 & c \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ 0 & \gamma \end{pmatrix}\right) = \varphi\left(\begin{pmatrix} a\alpha & a\beta + b\gamma \\ 0 & c\gamma \end{pmatrix}\right)$$

$$= (a\alpha, c\gamma) = (a, c)(\alpha, \gamma) =$$

$$= \varphi\left(\begin{pmatrix} a & b \\ 0 & c \end{pmatrix}\right) \varphi\left(\begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ 0 & \gamma \end{pmatrix}\right)$$

Dunque φ è un omomorfismo, diverso
sulle rette. Inoltre $\ker \varphi = N$, dal teorema

di omomorfismo deduciamo che $H/N \cong \mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^d$

Esercizio 3. Sia $f \in \text{End}(\mathbb{R}^4)$ l'operatore lineare

$$f \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 + 2x_2 - 5x_3 \\ 2x_2 - x_4 \\ 2x_3 \\ x_4 \end{pmatrix}.$$

a) Determinare la matrice B di f rispetto a $\mathcal{B} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$ presa come base di partenza e di arrivo in \mathbb{R}^4 .

b) Determinare gli autovalori di B .

c) Discutere la diagonalizzabilità di L_B .

d) Determinare, se possibile, basi $\mathcal{B}_1, \mathcal{B}_2$ di \mathbb{R}^4 rispetto alle quali la matrice di f è diagonale.

e) la matrice di f rispetto alla base standard \mathcal{E}

è $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -5 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$. la matrice \downarrow

con riferimento alla base \mathcal{E} $N = \mathcal{E}(\text{Id}_{\mathbb{R}^4})_{\mathcal{B}}$

$= \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ e la matrice

cerchiamo $B = N^{-1}AN =$

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & -5 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 2 & 0 \\ -3 & -4 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

e) A e B sono simili, perf. hanno gli stessi autovalori; poiché A è triangolare superiore, gli autovalori sono gli elementi diagonali $1, 2$;

c) Si ha $m_A(1) = m_A(2) = 2$,
 ma $m_B(1) = 1$, perf. L_A e L_B non sono simili tra loro.

d) Se prendiamo come base di \mathbb{R}^4 quella formata dalle colonne di A , e'

chiaro che $\ell(f)_E = I_4$.

Esercizio 4. Nello spazio vettoriale V dei polinomi a coefficienti reali di grado minore o uguale a 3, si considerino i sottospazi

$$U = \{p(t) = a_0 + a_1t + a_2t^2 + a_3t^3 \mid a_1 - a_3 = a_2 = a_0 = 0\}, \quad W = \langle t^2 + t, t^3 + 1 \rangle.$$

- a) Determinare basi per U, W .
 b) Determinare una base per $U + W$ e specificare se $U + W = U \oplus W$.
 c) Completare la base di $U + W$ trovata ad una base di V .

a) Il sistema
$$\begin{cases} a_1 - a_3 = 0 \\ a_2 = 0 \\ a_0 = 0 \end{cases}$$

ha per soluzioni $\mathbb{R} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$, quindi

$U = \mathbb{R} (t + t^3)$; essendo non proporzionali, $t^2 + t, t^3 + 1$ sono una base di W .

b) Poiché $t + t^3 \notin W$, $\mathcal{B} = \{t^2 + t, t^3 + 1, t + t^3\}$ è una base di $U + W$ e la somma è diretta.

c) Poiché $1 \notin U + W$, il polinomio costante 1 completa \mathcal{B} a una base di V .

Esercizio 5.

1. Dare la definizione di indipendenza lineare per un insieme finito $\{t_1, \dots, t_w\}$ di vettori in uno spazio vettoriale R su un campo F .
2. Sia V uno spazio vettoriale di dimensione finita su un campo K e sia $f \in \text{End}_K(V)$. Dimostrare che autovettori per f relativi a autovalori distinti sono linearmente indipendenti.
3. Dimostrare che non esiste un operatore lineare su \mathbb{R}^3 per cui $(1, 1, 1, 1)$, $(2, -1, 6, 0)$ siano autovettori di autovalore 3 e $(3, 0, 7, 1)$ siano autovettore di autovalore -2 .

1. Si vedano i testi consigliati.

3. Se un tale operatore f esistesse,
posto $V_1 = (1, 1, 1, 1)$, $V_2 = (2, -1, 6, 0)$

$V_3 = (3, 0, 7, 1)$, dal punto 2

$V_1 + V_2$ e V_3 sarebbero anche

linearmente indipendenti, ma $V_1 + V_2 = V_3$

