

Nome, Cognome, Numero di Matricola:

1. Non sono ammessi appunti, libri di testo, calcolatrici né l'uso del computer (al di fuori di exam.net)
2. Spiegare il procedimento ed i calcoli eseguiti, e **giustificare ogni risposta**. La valutazione terrà conto della **presentazione**: leggibilità, grammatica, sintassi, ordine, chiarezza, capacità di sintesi.
3. Una risposta giusta con giustificazione sbagliata viene valutata ≤ 0 .
4. Per gli esercizi da 1 a 4, riportare la risposta sintetica nella colonna centrale della tabella sottostante.
5. Il tempo a disposizione è due ore.

<i>Esercizio</i>	<i>Risposta sintetica</i>	<i>Valutazione</i>
<i>1</i>		
<i>2.a</i>		
<i>2.b</i>		
<i>3.a</i>		
<i>3.b</i>		
<i>4.a</i>		
<i>4.b</i>		

Esercizio 1.

Determinare tutti gli interi con esattamente tre cifre decimali che verificano il sistema di congruenze

$$\begin{cases} 5x \equiv 2 \pmod{11} \\ 3x \equiv 2 \pmod{7} \\ x \equiv 3 \pmod{35} \end{cases}$$

Portiamo il sistema in forme standard

$$\begin{cases} x \equiv 7 \pmod{11} \\ x \equiv 3 \pmod{7} \\ x \equiv 3 \pmod{7} \\ x \equiv 3 \pmod{5} \end{cases}, \text{ quindi il sistema}$$

ha soluzioni uniche mod 385

$$x = 3 + 5k$$

$$3 + 5k \equiv 3 \pmod{7}$$

$$k \equiv 0 \pmod{7} \quad k = 7h$$

$$x = 3 + 35h \quad 3 + 35h \equiv 7 \pmod{11}$$

$$2h \equiv 4 \pmod{11} \quad h \equiv 2 \pmod{11}$$

$$h = 2 + 11s$$

$$x = 3 + 35h = 3 + 35(2 + 11s)$$

$$x = 73 + 385s \quad \text{Donc} \quad x = 458 \text{ o } x = 843$$

$$x \in \{843, 458, -312, -697\}$$

Esercizio 2.

- 2) a) Esibire un isomorfismo tra il sottogruppo H del gruppo simmetrico S_9 generato da (1347) e (258) e $\mathbb{Z}_4 \times \mathbb{Z}_3$.
1) b) Dimostrare che H è ciclico, e calcolare il numero dei suoi generatori.

a) Sia $\sigma = (1347)$, $\tau = (258)$.

Risultano $\sigma^2 = \tau\sigma$, $\sigma(2) = 3$, $\sigma(6) = 4$.

Infatti $(\sigma(2), \sigma(6)) = 1$, $\sigma(\sigma^2) = 12$.

e dunque $H = \langle \sigma^2 \rangle$.

Il numero di generatori di H è

$$\varphi(12) = \varphi(4)\varphi(3) = (4-2)(3-1) = 4$$

b) Siccome $\mathbb{Z}_4 \times \mathbb{Z}_3 \cong \mathbb{Z}_{12}$, per il
teorema cinese dei resti.

Allora la mappa $\sigma^2 \mapsto (1, 1)$

si estende in modo unico a un
isomorfismo $H \cong \mathbb{Z}_4 \times \mathbb{Z}_3$

Esercizio 3. Si consideri l'applicazione lineare $L_A: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$, $L_A(X) = AX$ ove:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 1 & 2 & 4 \\ 1 & 0 & 2 \\ 2 & 1 & 5 \end{pmatrix}$$

1. Determinare una base per $\text{Ker } L_A$ e una base per $\text{Im } L_A$.

2. Determinare equazioni cartesiane per $\text{Im } L_A$.

a. Una base $\text{Ker } L_A$ si ottiene risolvendo il sistema omogeneo $AX = 0$:

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 1 & 2 & 4 \\ 1 & 0 & 2 \\ 2 & 1 & 5 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 3 & 3 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 3 & 3 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} X_1 + 2X_3 = 0 \\ X_2 + X_3 = 0 \end{cases}$$

$$\text{Ker } L_A = \mathbb{R} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Una base di $\text{Im } L_A$ si ottiene determinando una base per lo spazio nullo di A^t

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 2 \\ -1 & 2 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 2 & 5 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 3 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{Segue } \text{Im } L_A = \mathbb{R} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \oplus \mathbb{R} \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}$$

b) Equazioni cartesiane per la L_A si ottengono imponendo la condizione

$$\text{rk} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 2 \\ 2 & 3 & 1 & 3 \\ x_1 & x_2 & x_3 & x_4 \end{pmatrix} = 2$$

Prodotto che impone l'annullamento di tutti i
minori di ordine 3. Si ottengono due
condizioni indipendenti, ad esempio

$$\begin{cases} -2x_1 - x_2 + 3x_3 = 0 \\ x_1 - 3x_3 + x_4 = 0 \end{cases}$$

Esercizio 4. L'applicazione lineare $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ soddisfa:

- $\ker T$ è generato dal vettore $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$;
- $T \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $T \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$.

1. Scrivere la matrice A associata a T utilizzando le basi canoniche sia in partenza che in arrivo.

2. Dire se $S: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$, $S(X) = AA^t X$ è diagonalizzabile.

1. I tre vettori $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ sono linearmente indipendenti, quindi T è univocamente definita

$$\begin{aligned} T \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} &= T \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right) = T \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} - T \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \\ &= \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} T \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} &= T \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right) = T \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - T \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \\ &= \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Da cui $A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ -2 & 2 & -1 \end{pmatrix}$

2. Risulta $S = L_B$, con $B = AA^t$

$$B = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ -2 & 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 1 & 2 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 4 & 9 \end{pmatrix}$$

Essendo B simmetrica, S è diagonalizzabile.

In ogni caso

$$\begin{vmatrix} \lambda - 2 & -4 \\ -4 & \lambda - 9 \end{vmatrix} = 0$$

$$(\lambda - 2)(\lambda - 9) - 16 = 0$$

$$\lambda^2 - 11\lambda + 2 = 0$$

$$\lambda \in \left\{ \frac{11 \pm \sqrt{113}}{2} \right\}$$

Essendo gli autovalori reali e distinti, S è diagonalizzabile.

Esercizio 5.

1. Dare la definizione di vettori linearmente indipendenti in uno spazio vettoriale di dimensione finita.
2. Dimostrare che un gruppo ciclico infinito è isomorfo a \mathbb{Z} .
3. Vero o falso ? Se vero dimostrare, altrimenti esibire un controesempio: sia V uno spazio vettoriale di dimensione finita e siano W_1, W_2 sottospazi di V . Se $\mathcal{B}_1, \mathcal{B}_2$ sono basi di W_1, W_2 , rispettivamente, allora $\mathcal{B}_1 \cup \mathcal{B}_2$ è una base di $W_1 + W_2$.

BRUTTA COPIA

