

Conservazione dell'energia

- *Legge di conservazione dell'energia*
 - *forze conservative*
 - *forze non conservative*
- *Energia potenziale*
 - *teorema dell'energia generalizzato*
 - *energia potenziale elastica*
 - *energia potenziale gravitazionale*

Conservazione dell'energia

- *Legge di conservazione dell'energia*
 - *forze conservative*
 - *forze non conservative*
- *Energia potenziale*
 - *teorema dell'energia generalizzato*
 - *energia potenziale elastica*
 - *energia potenziale gravitazionale*

Si dice che **una grandezza si conserva** quando il suo valore **non varia nel tempo**, cioè è una costante. Se in un sistema l'energia si conserva, la quantità totale di energia rimane costante, anche se può cambiare forma o tipo.

L'**energia meccanica** si può dividere in due tipi:

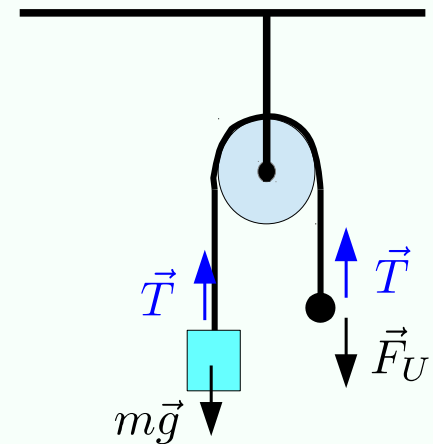
- 1) **Energia cinetica** (traslazionale o rotazionale);
- 2) **Energia potenziale**, immagazzinata in un campo di forze (elettromagnetiche, elastiche, gravitazionali) o in un sistema di interazioni.

Vi sono poi altre forme di energia (chimica, nucleare, termica – legata alle vibrazioni di molecole in un reticolo o alla velocità del centro di massa dei gas)

Esempio: quando un uomo solleva un grave a velocità costante con una carrucola, l'energia passa dall'uomo (energia chimica dei muscoli) ad energia potenziale gravitazionale:

$$L_T = \vec{T} \cdot \vec{s} = Th; \quad T - mg = 0 \Rightarrow L_{\text{peso}} = -mgh$$

$$L_U = L_T; \quad \boxed{L_U + L_{\text{peso}} = 0}$$

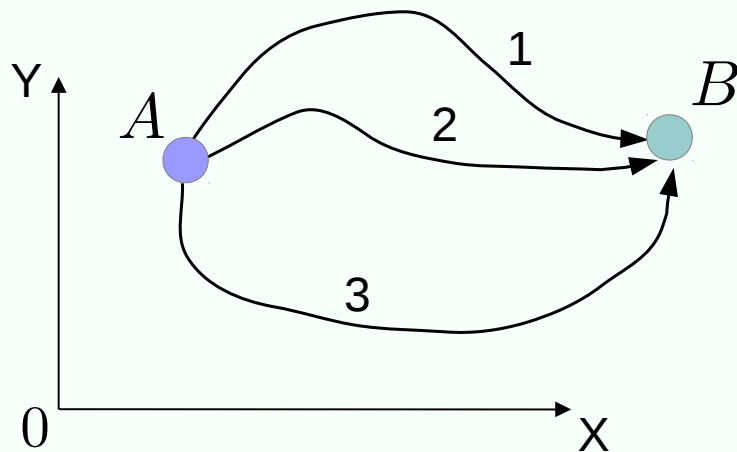


Conservazione dell'energia

- *Legge di conservazione dell'energia*
 - *forze conservative*
 - *forze non conservative*
- *Energia potenziale*
 - *teorema dell'energia generalizzato*
 - *energia potenziale elastica*
 - *energia potenziale gravitazionale*

Alcune forze presentano una caratteristica peculiare. Sono quelle per le quali il lavoro non dipende dal percorso, ma solo dalla posizione iniziale e finale.

In altri termini, per queste forze se il corpo percorre un **cammino chiuso** sotto l'azione della forza, allora il **lavoro totale** compiuto è **nullo**.



$$L_{A \rightarrow B}^{(1)} = L_{A \rightarrow B}^{(2)} = L_{A \rightarrow B}^{(3)}$$

$$L_{A \rightarrow B}^{(1)} + L_{B \rightarrow A}^{(2)} = 0$$

→ il lavoro durante il percorso di andata è uguale e contrario a quello di ritorno

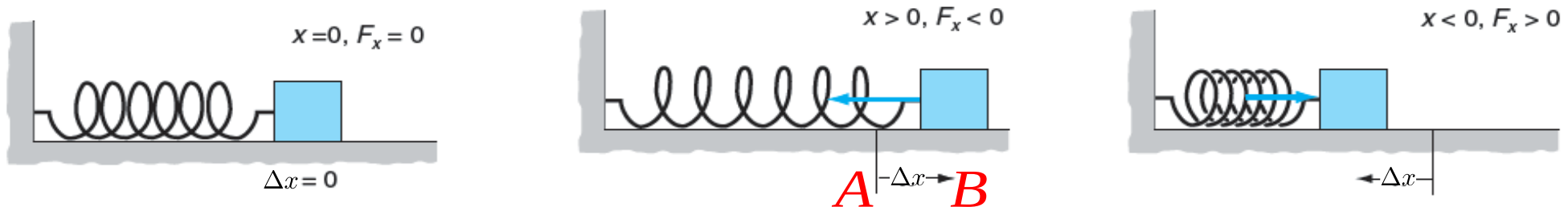
Queste forze si dicono **conservative**.

Esempi: forze elastiche, forza di gravità, forze elettromagnetiche.

Esempi:

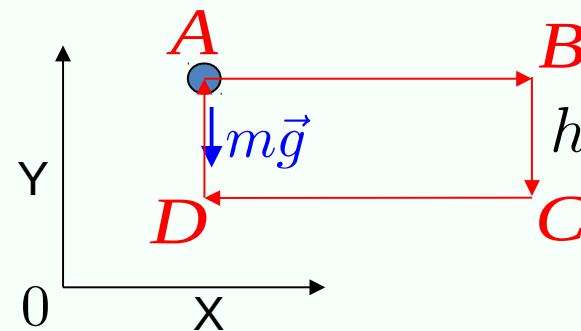
1) La **forza elastica** è *conservativa*:

$$L_{ABBA} = L_{AB} + L_{BA} = -\frac{1}{2}k\Delta x^2 + \frac{1}{2}k\Delta x^2 = 0$$



2) La **forza peso** è *conservativa*:

$$L_{\text{peso}} = -mg(y_f - y_i)$$



$$L_{ABCD A} = L_{AB} + L_{BC} + L_{CD} + L_{DA} = 0 + mgh + 0 - mgh = 0$$

Conservazione dell'energia

- *Legge di conservazione dell'energia*
 - *forze conservative*
 - *forze non conservative*
- *Energia potenziale*
 - *teorema dell'energia generalizzato*
 - *energia potenziale elastica*
 - *energia potenziale gravitazionale*

3) La forza d'attrito non è conservativa:

$$\begin{aligned} L_{ABBA} &= L_{AB} + L_{BA} \\ &= -\mu_d mgd - \mu_d mgd = -2\mu_d mgd \end{aligned}$$

L'energia dissipata dalla forza attrito tipicamente si trasforma in *energia termica*

(esempio: un corpo con velocità v_0 che si ferma per attrito)

$$L_{\text{attrito}} = -f_d d = -\mu_d mgd$$

$$\Delta K = 0 - \frac{1}{2}mv_0^2 = -\mu_d mgd; \quad d = \frac{v_0^2}{2\mu_d g}$$

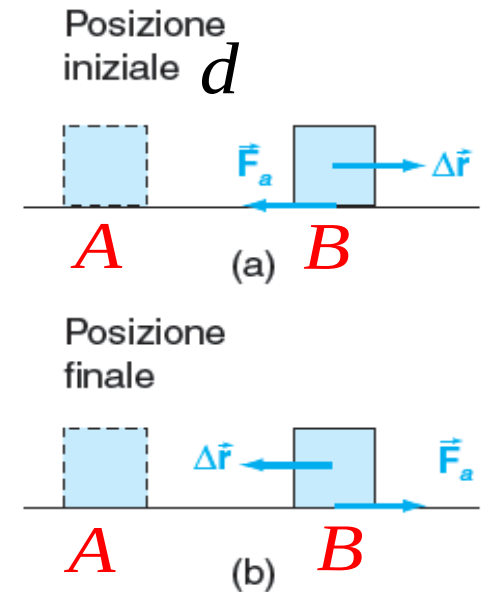


Figura 9.2

La forza d'attrito compie un lavoro negativo in entrambe le parti di un percorso di andata e ritorno. Il lavoro per l'intero percorso di andata e ritorno non è nullo.

Conservazione dell'energia

- *Legge di conservazione dell'energia*
 - *forze conservative*
 - *forze non conservative*
- *Energia potenziale*
 - *teorema dell'energia generalizzato*
 - *energia potenziale elastica*
 - *energia potenziale gravitazionale*

Se su un corpo **compiono lavoro solo forze conservative**, il sistema (cioè tutto ciò con cui il corpo interagisce) è detto **conservativo**.

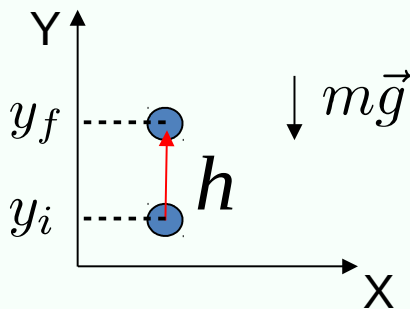
Si definisce l'**energia potenziale U in un sistema di forze conservative**:

la variazione di energia potenziale $\Delta U = U_f - U_i$ dovuta ad una forza conservativa è l'opposto del lavoro fatto dalla forza conservativa: $\Delta U = -L_{\text{forze conservative}}$

Esempi:

Forza in una dimensione: $\Delta U = -L = \int_{x_i}^{x_f} F_x(x) dx$

Forza peso ed energia gravitazionale: è come se si immagazzinasse energia nell'alzare la quota



$$L_{\text{peso}} = -mg(y_f - y_i)$$

$$\Delta U = mg(y_f - y_i) = mgh$$

U è sempre definita a meno di una costante additiva.

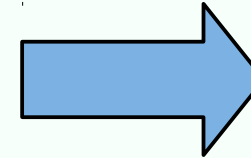
Esempio: fissiamo $U = 0$ per $y = 0 \Rightarrow U = mgy$; $\Delta U = mgh$, dove h è la differenza di quota

Per una forza conservativa, se il corpo percorre un cammino chiuso sotto la sua azione, allora il lavoro totale compiuto è **nullo**:

$$\oint \vec{F} \cdot d\vec{r} = 0$$

Definizione di energia potenziale data prima:

$$\Delta U = U_f - U_i = - \int_{\vec{r}_i}^{\vec{r}_f} \vec{F} \cdot d\vec{r}$$



$$\begin{array}{c} \vec{F}(x, y, z) \\ \updownarrow \\ U(x, y, z) \end{array}$$

Percorso inverso:

la **forza** lungo una direzione è data dal **gradiente** (detto anche derivata direzionale) **dell'energia potenziale**

$$\vec{F} = -\vec{\nabla}U$$

$$\text{cioè: } F_x = -\frac{\partial U(x, y, z)}{\partial x}; \quad F_y = -\frac{\partial U(x, y, z)}{\partial y}; \quad F_z = -\frac{\partial U(x, y, z)}{\partial z}$$

Conservazione dell'energia

➤ *Legge di conservazione dell'energia*

→ *forze conservative*

→ *forze non conservative*

➤ *Energia potenziale*

→ *teorema dell'energia generalizzato*

→ *energia potenziale elastica*

→ *energia potenziale gravitazionale*

Gettys

Capitolo 9

Conservazione dell'energia meccanica: In **sistemi conservativi**, la somma di energia cinetica ed energia potenziale (energia meccanica E) è una costante.

$$E = K + U = \text{cost.} \longleftrightarrow \Delta E = 0$$

$$\Delta K + \Delta U = 0 \longleftrightarrow \Delta K = -\Delta U = L_{\text{forze conservative}}$$

E è un'energia “buona”: può essere completamente trasformata in energia cinetica

Teorema dell'energia generalizzato: In un sistema dove sono presenti **forze conservative**, **vincoli** e **forze non conservative**, la variazione di energia meccanica è uguale al lavoro fatto dalle forze non conservative.

$$\Delta(U + K) = L_{FNC} + L_{\text{vincoli}} = L_{FNC}$$

Lavoro ed energia interna: L'energia totale di un **sistema isolato** (cioè in assenza di forze esterne) **si conserva**.

L'energia interna si può trasformare in energia meccanica.

Relazione generale fra energia potenziale, lavoro e forza conservativa

➡ $\vec{F}(x, y, z) \iff U(x, y, z)$

➡
$$\Delta U = U_f - U_i = -L(\vec{r}_i, \vec{r}_f) = - \int_{\vec{r}_i}^{\vec{r}_f} \vec{F} \cdot d\vec{r}$$
$$\oint \vec{F} \cdot d\vec{r} = 0$$

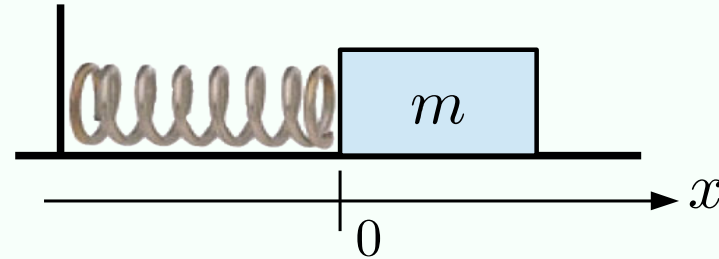
➡
$$\vec{F} = -\vec{\nabla}U \quad \left(F_x = -\frac{\partial U}{\partial x}; F_y = -\frac{\partial U}{\partial y}; F_z = -\frac{\partial U}{\partial z} \right)$$

Conservazione dell'energia

- *Legge di conservazione dell'energia*
 - *forze conservative*
 - *forze non conservative*
- *Energia potenziale*
 - *teorema dell'energia generalizzato*
 - *energia potenziale elastica*
 - *energia potenziale gravitazionale*

Energia potenziale elastica

Poniamo l'origine dell'asse x nella lunghezza a riposo della molla

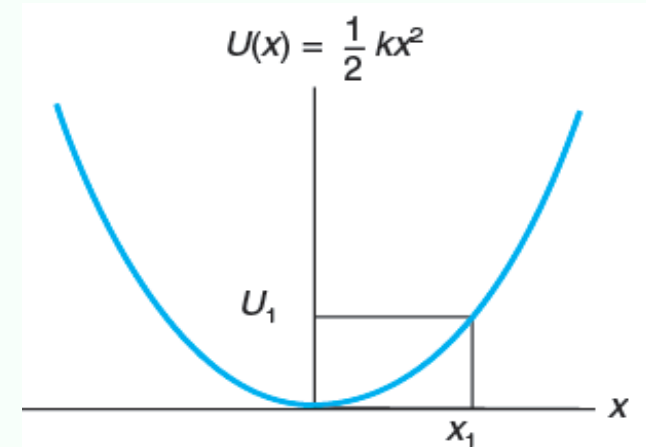


forza elastica: $F_x(x) = -kx$

$$\text{lavoro: } L = \int_{x_i}^{x_f} F_x(x) dx = -\frac{k}{2}(x_f^2 - x_i^2)$$

energia potenziale: $U_f - U_i = -L = \frac{k}{2}(x_f^2 - x_i^2)$

$$\text{fissiamo } U(0) = 0 \Rightarrow U(x) = \frac{1}{2}kx^2$$



$$U + K = U_i + K_i = U_f + K_f = \text{cost.}$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2}kx_i^2 + \frac{1}{2}mv_i^2 = \frac{1}{2}kx_f^2 + \frac{1}{2}mv_f^2$$

Conservazione dell'energia meccanica:

$$\frac{1}{2}kx_i^2 + \frac{1}{2}mv_i^2 = \frac{1}{2}kx_f^2 + \frac{1}{2}mv_f^2$$

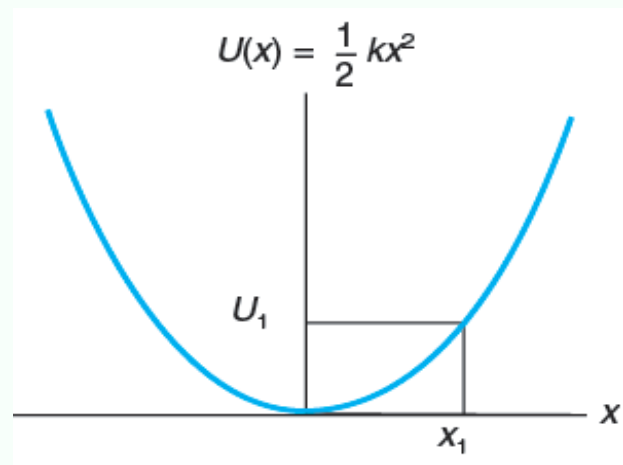
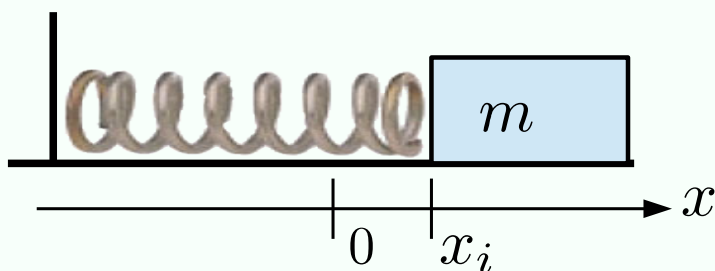


Diagramma energia: se la posizione iniziale da fermo è x_i la molla si muoverà confinata in un intervallo $[-x_i, +x_i]$.

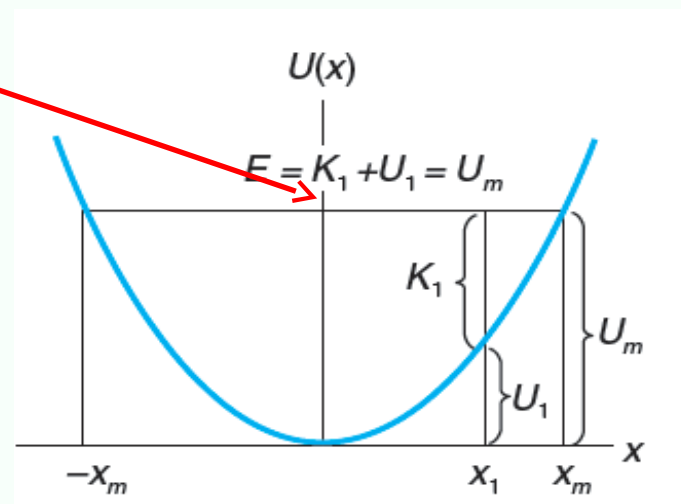
L'energia cinetica si calcola così: $E = E_i = \frac{1}{2}kx_i^2 = \frac{1}{2}kx^2 + \frac{1}{2}mv^2$

$$\Rightarrow E_i - \frac{1}{2}kx^2 = \frac{1}{2}mv^2$$

ed è massima
nell'origine:

La velocità dipende dalla posizione:

$$v = \sqrt{\frac{k}{m}(x_i^2 - x^2)}$$



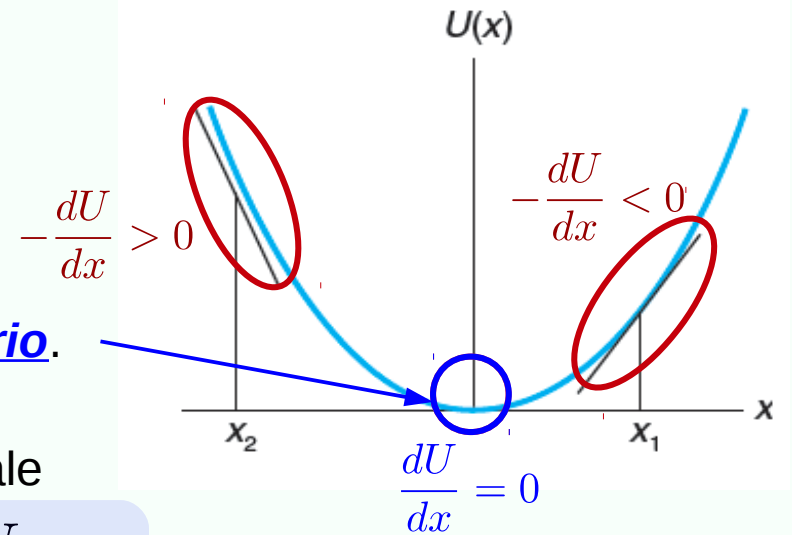
Data la curva di energia potenziale e il diagramma di energia, è possibile ricavare informazioni utili sulla forza che agisce sul corpo.

$$U(x) = \frac{1}{2}kx^2 \Rightarrow F_x(x) = -\frac{dU}{dx} = -kx$$

Quando la **derivata è zero**, c'è un **punto di equilibrio**.

È **equilibrio stabile** se, allontanando il punto materiale dal punto di minimo, il corpo vi ritorna sotto l'azione della forza.

$$\frac{dU}{dx} = 0; \frac{d^2U}{dx^2} > 0$$

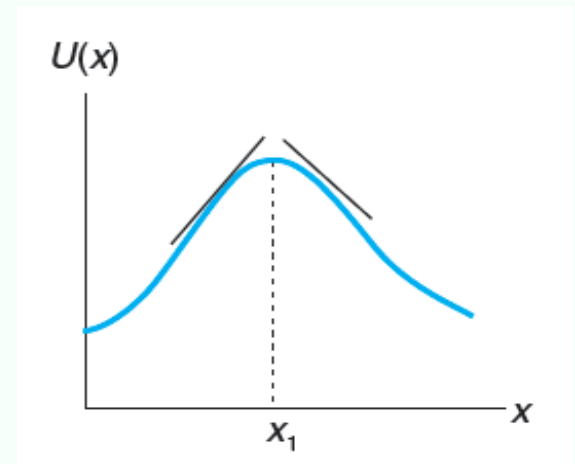


instabile se il corpo si allontana

$$\frac{dU}{dx} = 0; \frac{d^2U}{dx^2} < 0$$

indifferente se non vi è forza in tutto un intervallo

$$\frac{dU}{dx} = 0; \frac{d^2U}{dx^2} = 0$$



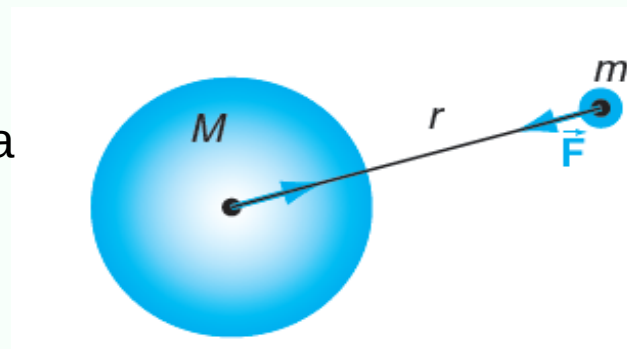
Conservazione dell'energia

- *Legge di conservazione dell'energia*
 - *forze conservative*
 - *forze non conservative*
- *Energia potenziale*
 - *teorema dell'energia generalizzato*
 - *energia potenziale elastica*
 - *energia potenziale gravitazionale*

Energia potenziale gravitazionale

Un corpo di massa m nel campo di forze gravitazionali esercitate dal corpo di massa M , è assoggettato alla forza (r è la distanza dei due centri di massa):

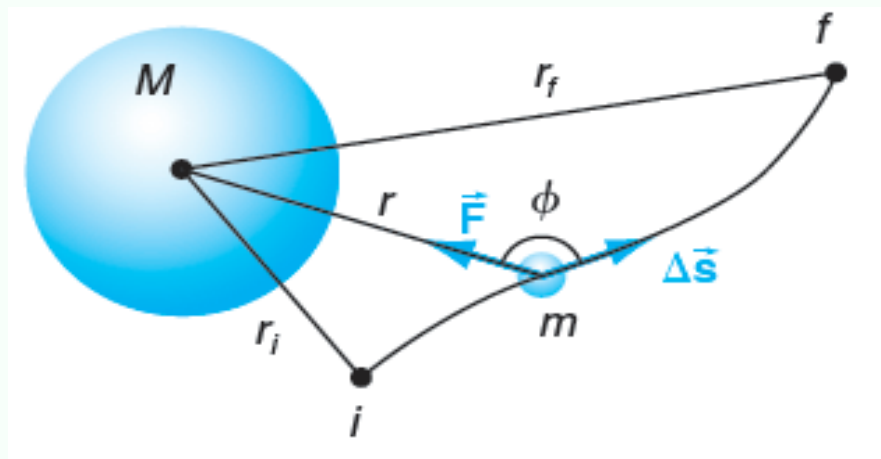
$$\vec{F}_g = -\frac{GMm}{r^2}\hat{r}$$



Consideriamo una traiettoria arbitraria che congiunge i punti \vec{r}_i e \vec{r}_f : vediamo come cambia l'energia potenziale nel passare dal punto iniziale a quello finale.

$$\Delta U = U_f - U_i = -L_g$$

$$\Rightarrow U_f = -\int_{\vec{r}_i}^{\vec{r}_f} \vec{F}_g \cdot d\vec{s} + U_i$$

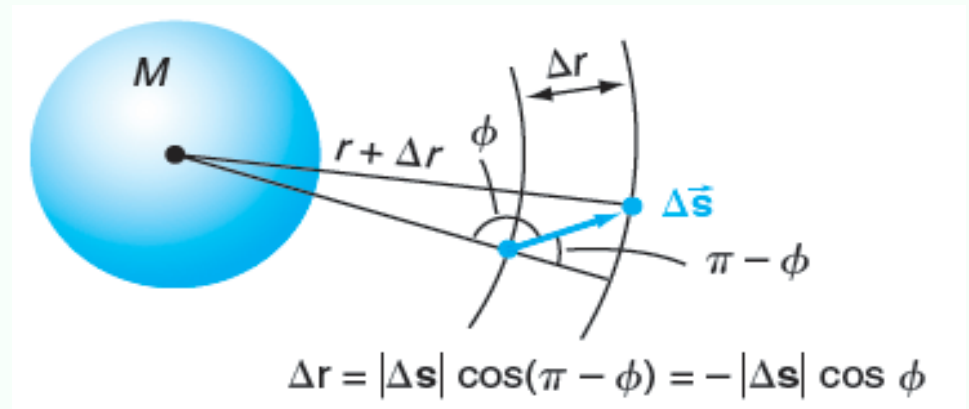


$$\Delta U = U_f - U_i = -L_g \Rightarrow U_f = - \int_{\vec{r}_i}^{\vec{r}_f} \vec{F}_g \cdot d\vec{s} + U_i$$

\vec{F}_g è una forza radiale.

Dunque l'**unico** lavoro non nullo è quello legato a spostamenti *lungo la direzione del raggio* \hat{r} .

É possibile arrivare in \vec{r}_f muovendosi lungo il raggio, quindi lungo una circonferenza (lungo di essa la forza radiale non compie lavoro).



$$\hat{r} \cdot d\vec{s} = dr$$

$$\Delta U = U_f - U_i = - \int_{r_i}^{r_f} F_g(r) dr = GMm \int_{r_i}^{r_f} \frac{dr}{r^2} = GMm \left[-\frac{1}{r} \right]_{r_i}^{r_f}$$

$$\Rightarrow \Delta U = -GMm \left(\frac{1}{r_f} - \frac{1}{r_i} \right)$$

Energia potenziale gravitazionale

L'energia potenziale è definita a meno di una costante.
Per convenzione, si pone il riferimento $U=0$ a distanze molto grandi da M : $U(r \rightarrow \infty) = 0$

$$U(r) = -\frac{GMm}{r}$$

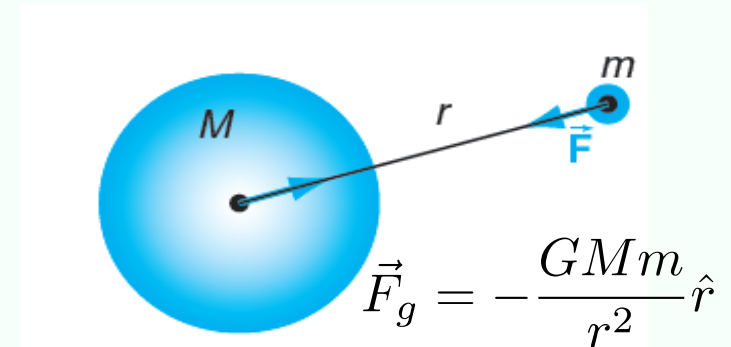
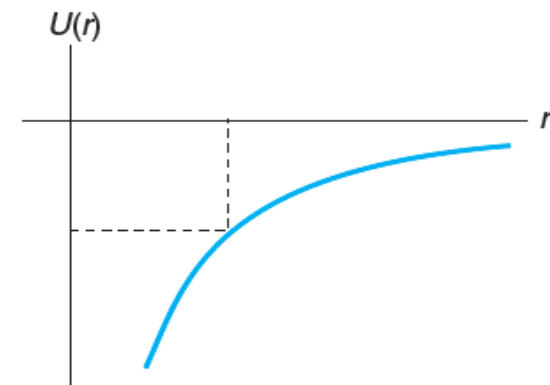


Diagramma energia:

L'energia potenziale è negativa.

Aumenta in valore assoluto al diminuire di r .

→ L'energia cinetica aumenta al diminuire di r .

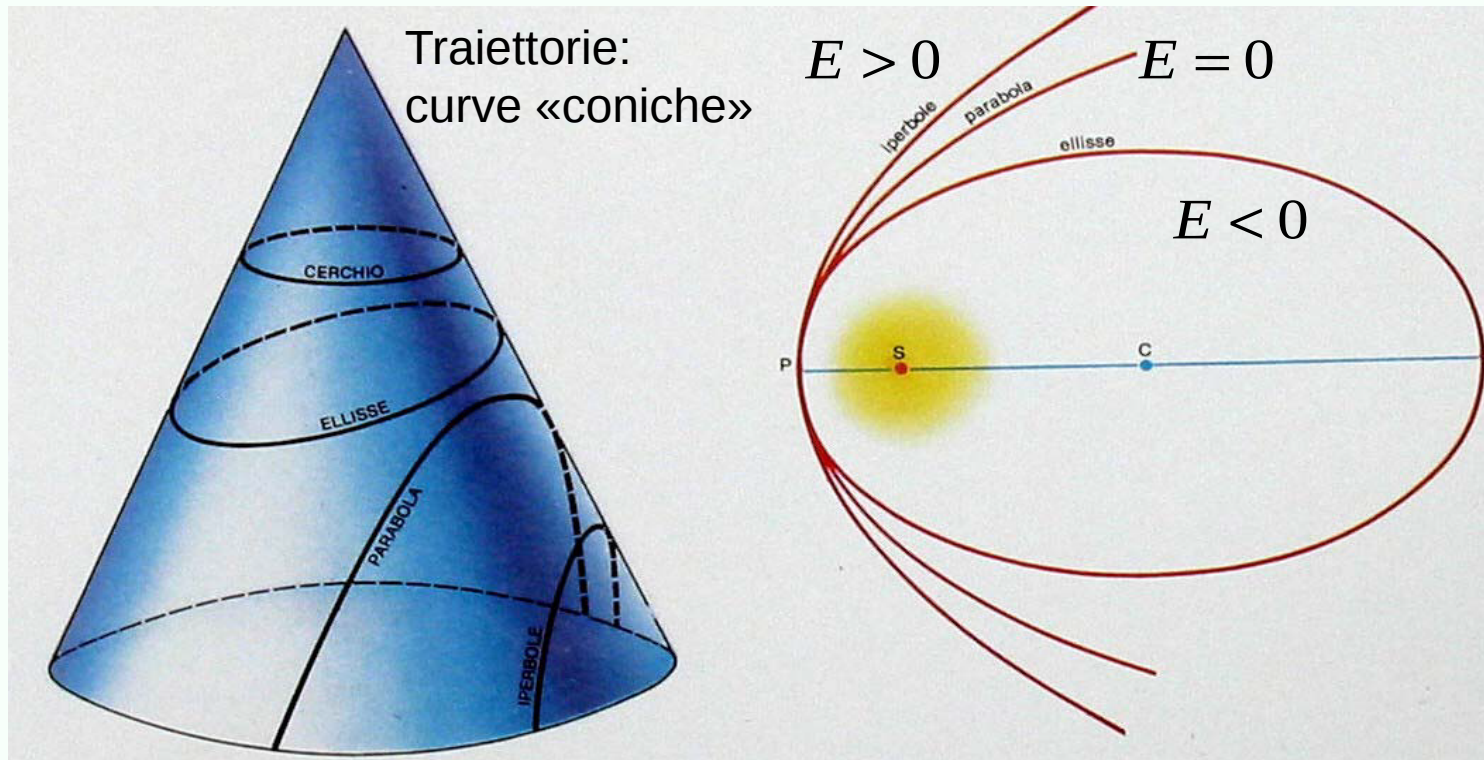


Se $E > 0$, il corpo può andare all'infinito e la sua energia cinetica K non diventerà mai zero. Il moto **non** è confinato (traiettoria iperbolica). Lo stesso se $E = 0$ (traiettoria parabolica).

Se $E < 0 \Rightarrow U + K < 0$. Non si può arrivare a $r \rightarrow \infty$, perché in tal caso K sarebbe negativa. Il moto è confinato (traiettoria ellittica o circolare).

Se $E > 0$, il corpo può andare all'infinito e la sua energia cinetica K non diventerà mai zero. Il moto **non** è confinato (traiettoria iperbolica). Lo stesso se $E = 0$ (traiettoria parabolica).

Se $E < 0 \Rightarrow U + K < 0$. Non si può arrivare a $r \rightarrow \infty$, perché in tal caso K sarebbe negativa. Il moto è confinato (traiettoria ellittica o circolare).



Dato il valore dell'energia meccanica ($E < 0$), si può calcolare la *distanza massima*

$$E = \frac{1}{2}mv^2 - \frac{GMm}{r} \Rightarrow E = -\frac{GMm}{r_{\max}} \Rightarrow r_{\max} = -\frac{GMm}{E}$$

Orbita circolare

Moto circolare uniforme:

r costante $\Rightarrow U$ non cambia $\Rightarrow K$ non cambia $\Rightarrow v$ costante

Deve comunque esserci l'accelerazione centripeta:

$$-\frac{mv^2}{r} = -\frac{GMm}{r^2} \Rightarrow K = \frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2}\frac{GMm}{r} = -\frac{U}{2}$$

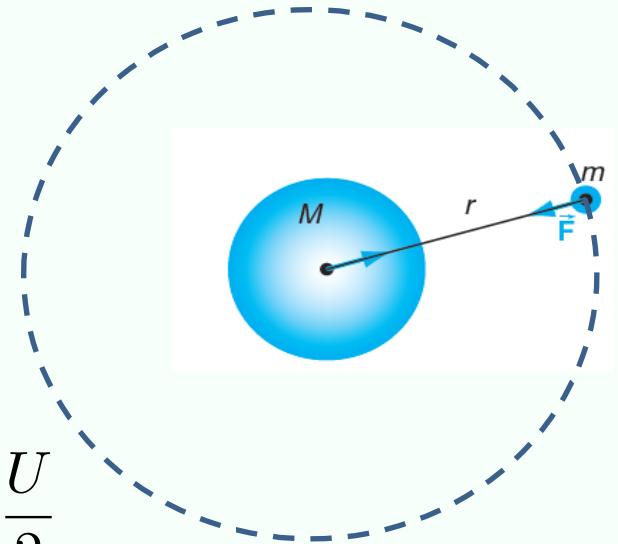
L'energia cinetica del corpo in orbita è la metà del valore assoluto dell'energia potenziale.

L'energia meccanica di un corpo che orbita a v costante a distanza R è:

$$E = K + U = \frac{1}{2}mv^2 - \frac{GMm}{r} = \frac{1}{2}\frac{GMm}{r} - \frac{GMm}{r} = -\frac{GMm}{2r}$$

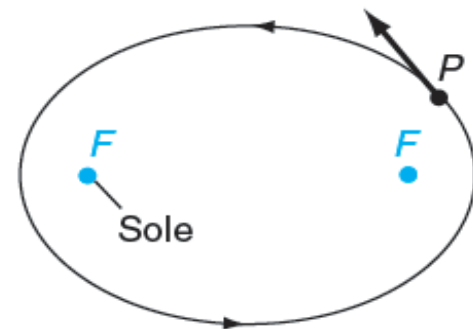
Se il satellite parte dalla superficie terrestre, che energia cinetica deve avere per riuscire ad andare in un'orbita di raggio R , con la velocità giusta per orbitare?

$$E = -\frac{GMm}{2r} = E_{\text{in}} = K_{\text{in}} - \frac{GMm}{R_T} \Rightarrow K_{\text{in}} = GMm \left(\frac{1}{R_T} - \frac{1}{2r} \right)$$



Si definisce l'**energia di legame** come quella che va donata al corpo per liberarlo dall'influsso del pianeta:

In un moto circolare: $E = -\frac{GMm}{2r} = \frac{U}{2}$



Si può dimostrare che, per un'orbita ellittica, l'energia di legame è:

$$E = -\frac{GMm}{2a}$$

(a è il semiasse maggiore)



Se si volesse mandare il corpo in orbita a distanza infinita ($U_f = 0$), l'energia totale deve essere almeno uguale a zero.

Tale condizione determina l'energia meccanica minima da fornire al corpo per poter sfuggire all'influenza del corpo di massa maggiore.

Esempio, se all'inizio il corpo è a distanza r_i , qual è la velocità v_i necessaria per sfuggire?

$$E_i = \frac{1}{2}mv_i^2 - \frac{GMm}{r_i} = 0 \Rightarrow v_i = \sqrt{\frac{2GM}{r_i}}$$

Per sfuggire dalla Terra, un razzo deve avere una velocità iniziale tale che $E_i \geq 0$.

Se invece vuole arrivare ad r_{\max} : $(r_i = R_T; v_i) \quad (r_f = r_{\max}; v_f = 0)$

$$U_i + K_i = U_f + K_f \Rightarrow \frac{1}{2}mv_i^2 - \frac{GM_T m}{R_T} = -\frac{GM_T m}{r_{\max}}$$

perciò
$$v_i = \sqrt{2GM_T \left(\frac{1}{R_T} - \frac{1}{r_{\max}} \right)}$$

Velocità di fuga è quando $r_{\max} \rightarrow \infty$:
$$v_i = \sqrt{\frac{2GM_T}{R_T}} = 11.2 \text{ Km / s}$$

La velocità di fuga dipende solo dalla massa e dal raggio della Terra (pianeta)