

1

Problema 3: Un perito valuta lo scontro frontale tra due auto. La prima auto, di massa $m_A = 900 \text{ kg}$, viaggia verso est. La seconda, di massa $m_B = 1300 \text{ kg}$, viaggia verso ovest a velocità 9.00 ms^{-1} . Le auto dopo l'urto rimangono incastrette e viaggiano assieme per 2.20 m prima di fermarsi. Il coefficiente di attrito dinamico fra le auto e il terreno, misurato dal perito, è $\mu_d = 0.660$. Si calcoli:

5. la velocità della prima auto prima dell'urto;

$$v_A [\text{m/s}] = \frac{1}{m_A} \left((m_A + m_B) \sqrt{g \mu_d d} + m_B v_B \right)$$

- A [148] B [54.4] C [269] D [191] E [253]

6. l'energia dissipata nell'urto.

$$E [\text{MJ}] = \frac{1}{2} m_A v_A^2 + \frac{1}{2} m_B v_B^2 - (m_A + m_B) g \mu_d d$$

- A [0.369] B [0.619] C [2.46] D [3.40] E [1.12]

2

Problema 4: Un corpo di massa 2.60 kg si trova in quiete e in equilibrio su un piano orizzontale liscio attaccato ad una molla orizzontale di lunghezza a riposo 2.80 m e costante elastica 330 Nm^{-1} . Ad un certo istante il corpo viene urtato da un secondo corpo di massa 1.30 kg che sopraggiunge a velocità 1.70 ms^{-1} diretta orizzontalmente verso la direzione di compressione della molla. L'urto avviene in modo perfettamente elastico. Si trascuri ogni forma di attrito. Trovare:

7. l'ampiezza delle oscillazioni del primo corpo dopo l'urto.

$$A [\text{cm}] = \sqrt{\frac{m_1}{k}} \cdot \frac{2m_2 v_2}{m_1 + m_2}$$

- A [14.7] B [15.5] C [101] D [122] E [68.3]

8. il modulo della velocità del secondo corpo dopo l'urto.

$$v [\text{m/s}] = \left| \frac{m_2 - m_1}{m_1 + m_2} \right| v_2$$

- A [0.148] B [1.08] C [0.543] D [1.82] E [0.567]

(3)

Problema 3: Due punti materiali di massa $m_A = 5.70 \text{ kg}$ e $m_B = 1.60 \text{ kg}$, si trovano appoggiati sulla superficie interna di una calotta sferica capovolta (con concavità verso l'alto) di raggio 18.0 m . I due punti materiali si trovano in quiete in posizioni opposte lungo l'arco di circonferenza che passa per il punto più basso della calotta, formando un angolo di 11.0 gradi, rispettivamente positivo per A e negativo per B, rispetto alla verticale. All'istante $t = 0$ i due punti vengono lasciati liberi e scendono uno contro l'altro. Si trascurino gli attriti tra le superfici di contatto e quello dell'aria. Si calcoli:

5. dopo quanto tempo avviene l'urto;

$$t [\text{s}] = \boxed{\frac{\pi}{2} \sqrt{e/g}}$$

A [3.09] B [2.22] C [6.31] D ~~[2.13]~~ E [1.34]

6. se l'urto avviene in modo completamente anelastico, la massima quota raggiunta dal corpo costituito da A e B rispetto al fondo della calotta.

$$h [\text{cm}] = \boxed{\frac{1}{2g} \left(\frac{m_B \tau_B - m_A \tau_A}{m_A + m_B} \right)^2}$$

A ~~16.4~~ B [153] C [7.97] D [17.9] E [141]

→ meglio: $\left(\frac{m_B - m_A}{m_A + m_B} \right)^2 R (1 - \cos \vartheta)$

(4)

Problema 2: Una pallina di massa 0.660 kg viene lasciata libera di cadere da ferma da un'altezza di 1.40 m , urta il suolo in maniera parzialmente anelastica e rimbalza in verticale. Ad ogni urto rimane in contatto con il suolo per 0.180 s e risale ad una quota pari a metà della quota massima prima dell'urto. Determinare:

3. il modulo della forza media che agisce sulla pallina nel primo urto;

$$F [\text{N}] = \boxed{\frac{1}{\Delta t} (m \sqrt{2gh} + m \sqrt{gh})}$$

A ~~32.8~~ B [74.9] C [5.36] D [99.7] E [38.8]

4. il modulo della variazione della quantità di moto al secondo rimbalzo.

$$\Delta p [\text{kg m/s}] = \boxed{m \sqrt{gh} + m \sqrt{gh} h}$$

A [0.593] B ~~4.48~~ C [2.39] D [2.29] E [0.267]

5

Problema 5: Due automobili identiche di massa 1000 Kg procedono a velocità costante verso un incrocio seguendo due strade tra di loro ortogonali. La prima auto si muove verso est con velocità 41.0 km/h. Le due automobili si urtano in maniera completamente anelastica rimanendo attaccate dopo l'urto. Si arrestano dopo aver percorso una distanza di 14.0 m sull'asfalto, in cui è presente attrito dinamico con coefficiente 0.630. Determinare:

9. la velocità della seconda automobile prima dell'urto;

$$v \text{ [m/s]} = \sqrt{8g\mu_d \cdot v_A^2} \quad A \boxed{87.7} \quad B \boxed{278} \quad C \boxed{432} \quad D \boxed{62.6} \quad E \boxed{23.7}$$

10. l'angolo, rispetto alla direzione est, con il quale si muovono dopo l'urto le due automobili.

$$\theta \text{ [rad]} = \arctan \left(\frac{\sqrt{8g\mu_d \cdot v_A^2}}{v_A} \right) \quad A \boxed{0.178} \quad B \boxed{0.0496} \quad C \boxed{1.12} \quad D \boxed{0.314} \quad E \boxed{0.212}$$

6 **Problema 1.** Un giocatore di bowling lancia una sfera, di massa $M=1 \text{ kg}$, sulla pista orizzontale scabra, con coefficiente di attrito dinamico $\mu_d=0.1$, per colpire un birillo di massa $m=500 \text{ g}$. Nella prima parte del suo moto la sfera esegue una traiettoria parabolica: il lancio inizia sul piano della pista, la sfera giunge ad una altezza massima di 50 cm ed atterra a 2 m dal punto di partenza. Dopo essere atterrata, la sfera prosegue il suo moto sulla pista con la stessa velocità orizzontale impressa inizialmente dal giocatore. Determinare:

1. il lavoro eseguito dal giocatore nel lancio;
2. l'impulso applicato dalla pista sulla sfera;
3. il modulo della velocità della sfera subito dopo essere atterrata.

La sfera percorre 2 m prima di raggiungere ed urtare frontalmente il birillo. Determinare:

4. la velocità acquistata dal birillo, se l'urto è elastico;
5. la distanza percorsa dai due corpi, se l'urto è completamente anelastico.

(7)

Problema 1

Un pendolo è costituito da un filo inestensibile lungo $L = 50 \text{ cm}$, fissato ad un chiodo su di una parete verticale, distante L dal pavimento orizzontale, con una massa $m = 1 \text{ kg}$ puntiforme fissata al secondo estremo. Il pendolo esegue un moto circolare vario sul piano verticale. Nel punto più alto della traiettoria la velocità è pari a $v_0 = 3 \text{ m/s}$. Determinare:

1. Il valore della tensione del filo quando il pendolo si trova ad una altezza $2L$;
2. La variazione della quantità di moto della massa, tra la posizione nel punto più basso della traiettoria e la posizione della domanda precedente;
3. Il modulo della velocità del pendolo, quando si trova ad un'altezza L dal pavimento.

Dopo un certo numero di giri, nell'istante in cui il pendolo passa per il punto più basso della traiettoria circolare, il filo si spezza. La massa m continua quindi il suo moto sul piano orizzontale e nella sua traiettoria urta in maniera completamente anelastica un secondo corpo di massa $M = 10 \text{ kg}$, in quiete, fissato all'estremo libero di una molla di costante elastica $k = 5 \text{ N/m}$, il cui altro estremo è fissato ad una parete. Determinare:

4. Il valore della compressione massima della molla, nelle ipotesi che il piano orizzontale sia liscio;
5. Il valore della compressione massima della molla, nelle ipotesi che prima di urtare il corpo di massa M il punto materiale attraversi un tratto scabro lungo $D = 1 \text{ m}$, con coefficienti di attrito $\mu_s = 0.6$, $\mu_d = 0.2$.

(8)

Problema 3: Due punti materiali di massa $m_A = 0.900 \text{ kg}$ ed $m_B = 1.50 \text{ kg}$ sono collegati ciascuno ad un filo ideale identico di lunghezza 0.750 m , appesi ad un punto comune. I corpi si trovano inizialmente in quiete con i fili a 10 gradi di inclinazione rispetto alla verticale, da parti opposte, quando vengono lasciati liberi e scendono uno contro l'altro, urtandosi in modo perfettamente elastico. Trascurando ogni forma di attrito, si calcoli:

5. dopo quanto tempo avviene l'urto;

$$t [\text{s}] = \frac{\pi}{2} \sqrt{\frac{l}{g}}$$

A [1.25] B [0.434] C [1.62] D [0.596] E [4.05]

6. la quota massima, rispetto al punto più bassa della traiettoria, raggiunta dopo l'urto dalla massa m_A .

$$h_m [\text{cm}] = \left(\frac{(m_A - 3m_B)}{m_A + m_B} \right)^2 \cdot l (1 - \cos \theta_0)$$

A [2.56] B [16.6] C [3.98] D [2.20] E [0.820]

⑨ Problema 1

Una molla ideale di massa nulla e costante elastica incognita è disposta orizzontalmente con un estremo fissato ad una parete verticale e l'altro agganciato ad un corpo di massa m , appoggiato su un piano orizzontale liscio. Sapendo che il corpo si muove di moto armonico semplice con periodo T e che il modulo della velocità massima è v_{\max} , determinare:

1. il valore della costante elastica k ;
2. l'ampiezza A di oscillazione;
3. il modulo della velocità quando la molla è compressa di $A/2$.

Dopo varie oscillazioni, la molla si spezza nell'istante in cui è allungata di $A/2$. Il corpo di massa m , ormai libero di muoversi, dopo aver percorso un tratto L sul piano, urta un corpo di massa $2m$ inizialmente in quiete. Determinare:

4. la velocità del corpo di massa $2m$ subito dopo l'urto, sapendo che è elastico;
5. dopo quanto tempo il corpo di massa $2m$ si ferma dall'istante in cui è entrato in una regione scabra del piano, caratterizzata da un coefficiente di attrito dinamico μ_d .

10) **Problema 2**

Su un piano, di dimensioni infinite, parallelo al piano (xz) e passante per y_0 , è depositata una carica fissa positiva con densità uniforme, σ^+ come mostrato in figura. Determinare:

- il vettore campo elettrico E nello spazio.

Si posiziona adesso un secondo piano, parallelo al primo a distanza d da questo, su cui viene depositata una carica fissa negativa con densità uniforme pari a σ^- . Determinare:

- il vettore campo elettrico E nello spazio nella ipotesi che $|\sigma^-| = \sigma^+$.

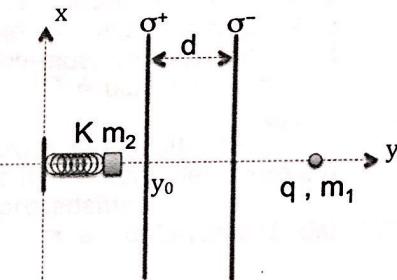
Una pallina di massa m_1 e carica q viene spedita con velocità v_0 diretta lungo l'asse y contro i due piani. Nelle ipotesi che possa attraversare indenne i piani, determinare:

- il valore della velocità quando la carica si trova tra i due piani a distanza $d/2$;

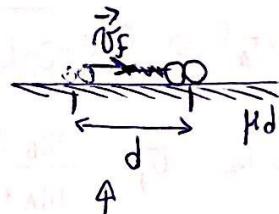
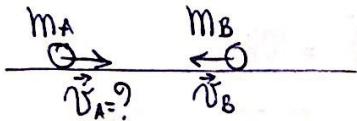
La pallina attraversa anche il primo piano ed incontra nel suo cammino un corpo di massa m_2 connesso ad una molla di costante elastica K , come mostrato in figura, urtandolo in maniera completamente anelastica. Determinare:

- il valore della velocità con cui la pallina urta il corpo;

- la massima compressione della molla.



Es. 1



(estensione delle forze rivetanti)

sistema completamente energetico

$$\Rightarrow m_A v_A - m_B v_B = (m_A + m_B) v_f$$

quindi $v_A = [(m_A + m_B) v_f + m_B v_B] \cdot 1/m_A$

$$\hookrightarrow v_A = \frac{1}{m_A} \left((m_A + m_B) \sqrt{2g\mu_d d} + m_B v_B \right)$$

dopo l'urto si può usare il teorema dell'energia
generalizzata: $\Delta K = L_f$

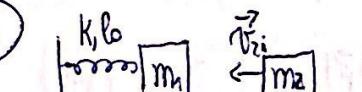
$$\Rightarrow \frac{1}{2} (m_A + m_B) v_f^2 = (m_A + m_B) g \cdot \mu_d \cdot d$$

da cui si ha: $v_f = \sqrt{2g\mu_d d}$

L'energia dissipata nell'urto è pari a: $|\Delta K| = \frac{1}{2} m_A v_A^2 + \frac{1}{2} m_B v_B^2 - \frac{1}{2} (m_A + m_B) v_f^2$

$$\text{da cui: } |\Delta K| = \frac{1}{2} m_A v_A^2 + \frac{1}{2} m_B v_B^2 - \frac{1}{2} (m_A + m_B) (2g\mu_d d) = \frac{1}{2} (m_A v_A^2 + m_B v_B^2) - (m_A + m_B) g \mu_d d$$

Es. 2



Per un urto elastico reale le leggi di conservazione dell'energia,
oltre a quelle delle quantità di moto (sistema isolato)

$$\bullet \begin{cases} m_2 v_{2i} = m_1 v_{1f} + m_2 v_{2f} & (\star 1) \\ \frac{1}{2} m_2 v_{2i}^2 = \frac{1}{2} m_1 v_{1f}^2 + \frac{1}{2} m_2 v_{2f}^2 \end{cases}$$

$$\rightarrow facendo i passaggi si ottiene: v_{1f} = \frac{2m_2}{m_1 + m_2} v_{2i}$$

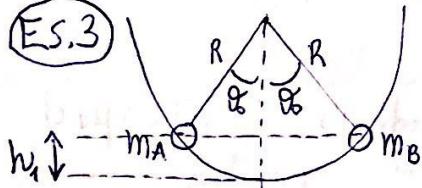
L'importo delle oscillazioni del primo corpo dopo l'urto

$$\text{si ottiene dalla legge di conservazione dell'energia per il moto armonico: } \frac{1}{2} m_1 v_{1f}^2 = \frac{1}{2} K A^2$$

$$\text{da cui si ha: } A = \sqrt{\frac{m_1}{K}} v_{1f} = \sqrt{\frac{m_1}{K}} \frac{2m_2}{m_1 + m_2} v_{2i}$$

$$\text{Dall'eq. } (\star 1) \text{ si ha: } v_{2f} = v_{2i} - \frac{m_1}{m_2} v_{1f} = v_{2i} - \frac{m_1}{m_2} \cdot \frac{2m_2}{m_1 + m_2} v_{2i} = \frac{m_2 - m_1}{m_1 + m_2} v_{2i}$$

Es. 3



Il moto di risalita delle due palline è ben rappresentato
(in approssimazione sinusoidale $\theta(t) \approx \sin(\Omega t)$) da:

$$\theta(t) = \theta_0 \cos(\Omega t) \quad \text{con} \quad \Omega = \sqrt{\frac{g}{R}}$$

Le palline passeranno lungo la retta orizzontale quando $\theta(t^*) = 0 \Rightarrow \Omega t^* = \pi/2 \Rightarrow t^* = \frac{\pi}{2} \sqrt{\frac{R}{g}}$

Sistema completamente energetico $\Rightarrow m_A v_A - m_B v_B = (m_A + m_B) v_f \quad (\star)$

Da cui si ha che $v_A = v_B = \text{velocità raggiunta dalle palline quando scendono da una quota } h_0 = R(1 - \cos\theta)$

$$\text{Dunque } m_A g h_i = \frac{1}{2} m_A v_A^2 \Rightarrow v_A = \sqrt{2gh_i} = \sqrt{2gR(1-\cos\theta)} = v_B$$

$$\text{Però dall'eq. (1) si ha: } v_f = \frac{m_B - m_A}{m_A + m_B} \cdot v_A = \frac{m_B - m_A}{m_A + m_B} \sqrt{2gR(1-\cos\theta)}$$

L'altro massimo raggiunto dal sovr A+B dopo l'urto si trova a partire da v_f ,

usando nuovamente la legge di conservazione dell'energia: $(m_A + m_B)gh = \frac{1}{2}(m_A + m_B)v_f^2$

$$\Rightarrow v_f = \sqrt{2gh} ; \quad h = \frac{v_f^2}{2g} = \frac{1}{2} \left(\frac{m_B - m_A}{m_A + m_B} \right)^2 \cdot (2gR(1-\cos\theta)) = \left(\frac{m_B - m_A}{m_A + m_B} \right)^2 \cdot R(1-\cos\theta)$$

E.S.4 Dopo il primo urto, la pallina tocca terra con velocità $v_1 = \sqrt{2gh}$

Prima dopo il rimbalzo raggiunge una quota $\frac{h}{2}$, la sua velocità immediatamente dopo

il contatto col perimetro sarà $v_2 = \sqrt{2g(h/2)} = \sqrt{gh}$ (*a notare \vec{v}_2 ha verso opposto rispetto a \vec{v}_1*)

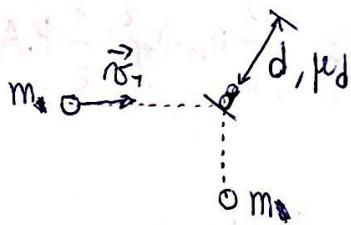
$$\vec{p}_{in} = m \vec{v}_1 = m \sqrt{2gh} (-\hat{j})$$

$$\vec{p}_{fin} = m \vec{v}_2 = m \sqrt{gh} (\hat{j}) \quad \Rightarrow |F| = \frac{|\Delta \vec{p}|}{\Delta t} = \frac{m(\sqrt{2gh} - \sqrt{gh})}{\Delta t}$$

Al secondo rimbalzo si ha: $\vec{p}_{in}^{(2)} = m \sqrt{gh} (-\hat{j})$; $\vec{p}_{fin}^{(2)} = m \sqrt{gh/2} (\hat{j})$

da cui: $|\Delta \vec{p}^{(2)}| = m(\sqrt{gh} + \sqrt{gh/2})$

E.S.5



Moto totalmente penetrante. Qui si conservano solo le quantità di moto totale (interno isolato):

$$\begin{cases} (p_{tot,in})_x = (p_{tot,fin})_x \\ (p_{tot,in})_y = (p_{tot,fin})_y \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} m v_1 = 2m v_{fx} \\ m v_2 = 2m v_{fy} \end{cases}$$

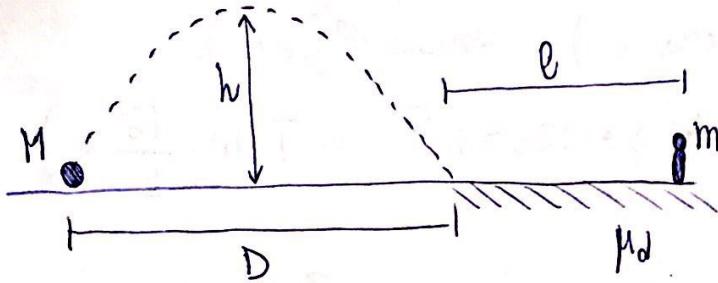
Però $v_f^2 = v_{fx}^2 + v_{fy}^2 = \frac{1}{4}(v_1^2 + v_2^2)$

che poniamo collocare v_f dal teorema dell'energia generalizzata (vedi E.S.1): $v_f^2 = 2g\mu_d d$

$$v_f^2 = 2g\mu_d d = \frac{1}{4}(v_1^2 + v_2^2) \Rightarrow v_1^2 + v_2^2 = 8g\mu_d d \quad \text{da cui: } v_2 = \sqrt{8g\mu_d d - v_1^2}$$

L'angolo di uscita dopo l'urto, θ , rispetto alla direzione est, è dato semplicemente da:

$$\tan \theta = \frac{v_{fy}}{v_{fx}} = \frac{v_2}{v_1} \Rightarrow \theta = \arctan \left(\frac{\sqrt{8g\mu_d d - v_1^2}}{v_1} \right)$$



La legge oraria del moto parabolico è la seguente: $\begin{cases} x(t) = v_{0x} \cdot t \\ y(t) = v_{0y} t - \frac{1}{2} g t^2 \end{cases}$

Si definisce t^* il tempo impiegato percorrendo tutta la parabola $\Rightarrow x(t^*) = D$
 $y(t^*) = 0$

$$\begin{cases} D = v_{0x} t^* \\ 0 = v_{0y} t^* - \frac{1}{2} g (t^*)^2 \Rightarrow t^* = \frac{2v_{0y}}{g} \end{cases}$$

$$\text{perciò } v_{0x} = \frac{D}{t^*} = \frac{g D}{2v_{0y}}$$

mentre v_{0y} si calcola formalmente dalla somma dell'energia: $v_{0y} = \sqrt{2gh}$

Dunque troviamo che:

$$v_{0y} = \sqrt{2gh}; v_{0x} = \frac{g D}{2\sqrt{2gh}} = \frac{D}{2} \sqrt{\frac{g}{2h}}$$

- Il lavoro eseguito dal giocatore nel lancio è: $L = K_i = \frac{1}{2} M (v_{0x}^2 + v_{0y}^2)$

- Quando la palla giunge al suolo, un attimo prima dell'urto $\vec{v}_1 = (v_{0x}, -v_{0y})$
 subito dopo l'urto $\vec{v}_2 = (v_{0x}, 0)$ $\Rightarrow \vec{f} = \Delta \vec{p} = M(\vec{v}_2 - \vec{v}_1) = (0, Mv_{0y})$

- Il moto della palla subito dopo l'atterraggio vale formalmente $|\vec{v}_2| = v_{0x}$

- Del teorema generale dell'energia si ha: $\Delta K = L_f \Rightarrow \frac{1}{2} M (v_2^2 - v_1^2) = Mg \mu_d \cdot l$

$$\text{da cui: } (v_2^2)^2 = 2g\mu_d l - v_1^2 = \\ = 2g\mu_d l - v_{0x}^2$$

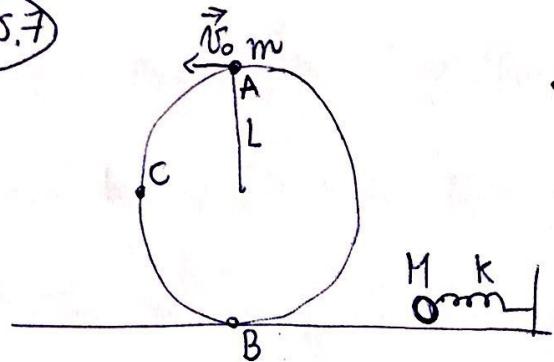
(dove v_2' è la velocità della palla subito prima di colpire il pallone)

Se l'urto è elattico, le velocità acquisite dal pallone vale: $v_b = \frac{2M}{M+m} v_2'$

- Se l'urto è completamente inelattico, la velocità comune dei due palloni è: $v_3 = \frac{M}{M+m} v_2'$
 facendo operare la legge di conservazione delle energie: $\frac{1}{2} (M+m) v_3^2 = \mu_d \cdot (M+m) g \cdot d$

$$\Rightarrow d = \frac{v_3^2}{2\mu_d g}$$

ES.7



- Quando il pendolo sta nel punto più in alto (ad altezza zL) la tensione del filo vale:

$$T + mg = m \omega_c^2 r \Rightarrow T = m \left(\frac{\omega_0^2}{L} - g \right)$$

- Nel punto più in alto $\vec{v}_A = (-\omega_0, 0)$, mentre nel punto più in basso $\vec{v}_B = (\omega_0, 0)$

$$\Rightarrow \Delta \vec{p} = \vec{p}_B - \vec{p}_A = m (\omega_0, 0)$$

$$\frac{1}{2} m \omega_B^2 = \frac{1}{2} m \omega_0^2 + mg(zL)$$

- Quando il pendolo sta in C, allora:

$$\frac{1}{2} m \omega_0^2 + mg(zL) = \frac{1}{2} m \omega_C^2 + mgL \Rightarrow m \omega_0^2 + 2mgL = m \omega_C^2 \Rightarrow \omega_C = \sqrt{\omega_0^2 + 2gL}$$

$$\Rightarrow \omega_B^2 = \omega_0^2 + 4gL$$

- Quando il corpo è in B e il filo si spezza, esegue il moto rettilineo con velocità $v_B = \sqrt{\omega_0^2 + 4gL}$. Per determinare le compressioni delle molle, determiniamo pure le reazioni dei due corpi sullo sfondo l'uno (completamente anelastici):

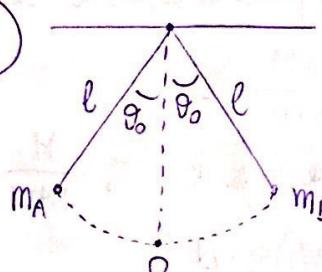
$$v_f = \frac{m \cdot v_B}{M+m}. \quad \text{Dunque abbiamo: } \frac{1}{2} (m+M) v_f^2 = \frac{1}{2} k \Delta x^2 \Rightarrow \Delta x = \sqrt{\frac{m+M}{k}}. \quad v_f = \frac{m v_B}{\sqrt{k(M+m)}}$$

- Se invece, prima di uscire, il corpo fosse attraversato da un treno rettilineo, le sue reazioni sono ridotte:

$$\frac{1}{2} m (v_B^2 - \tilde{v}_B^2) = \mu_s \cdot m g D \Rightarrow \tilde{v}_B = \sqrt{-2 \mu_s g D + v_B}$$

$$\text{Inoltre, ponendo fai in moto analogo pure, } \Delta x = \frac{m \tilde{v}_B}{\sqrt{k(M+m)}}$$

ES.8



L'istante in cui le due palline arrivano nel punto O ($\theta = 0$)

Ciascuna pallina esegue un moto (quasi) sferico,

Per descrivere lo $\theta(t) = \theta_0 \cos(\Omega t)$ con $\Omega = \sqrt{\frac{g}{l}}$

Nell'istante t^* in cui ciascuna pallina passa per O,
si ha: $\theta(t^*) = 0 \Rightarrow \Omega t^* = \frac{\pi}{2} \Rightarrow t^* = \frac{\pi}{2} \sqrt{\frac{l}{g}}$

Per un moto perfettamente elastico con $|v_{A,i}| = |v_{B,i}| = \sqrt{2gl(1-\cos\theta_0)}$ si ha: \rightarrow (soluz. reale)

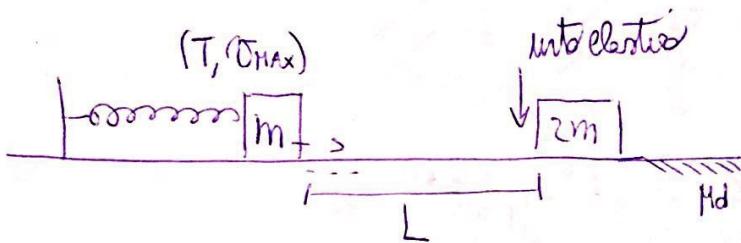
$$v_{Af} = \frac{m_A - m_B}{m_A + m_B} v_{Ai} + \frac{2m_B}{m_A + m_B} v_{Bi} = \frac{m_A - m_B - 2m_B}{m_A + m_B} \sqrt{2gl(1 - \cos\theta_0)}$$

dove abbiamo usato: $v_{Ai} = -v_{Bi} = \sqrt{2gl(1 - \cos\theta_0)}$

d'altro massimo raggiunto da m_A dopo l'interfaccia è: (si muovono le sorg. dell'energia)

$$v_{Af}^2 = 2g h_H \Rightarrow h_H = \frac{v_{Af}^2}{2g} = \left(\frac{m_A - 3m_B}{m_A + m_B}\right)^2 \cdot l(1 - \cos\theta_0)$$

(F.S.9)



- Se il corpo di massa m_1 oscilla di moto armonico con periodo T e velocità massima v_{MAX} , supponiamo che il moto è descritto da: $x(t) = A \sin(\omega t)$ ($x(t)$: coordinate relativa alla posizione e verso delle molle)

$$T = \frac{2\pi}{\omega} \text{ dove } \omega = \sqrt{\frac{k}{m}} \Rightarrow T = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$$

$$\text{da cui: } \frac{m}{k} = \frac{T^2}{4\pi^2} \Rightarrow k = \frac{4\pi^2 m}{T^2}$$

- d'impresa di oscillazione A si ricava dalla sorg. dell'energia: $\frac{1}{2}m v_{MAX}^2 = \frac{1}{2}kA^2$

$$\Rightarrow A = \sqrt{\frac{m}{k}} v_{MAX} = \sqrt{\frac{m T^2}{4\pi^2 k}} v_{MAX} = \frac{T}{2\pi} v_{MAX}$$

- Se la molla è compresa di $\frac{A}{2}$, il sistema in quell'istante ha sia energia cinetica

sia potenziale. Legge di sorg. dell'energia: $\frac{1}{2}m v_x^2 + \frac{1}{2}k\left(\frac{A}{2}\right)^2 = \frac{1}{2}m v_{MAX}^2$

$$\text{da cui: } v_x^2 = v_{MAX}^2 - \frac{k}{m} \frac{A^2}{4} = \frac{4\pi^2 A^2}{T^2} - \frac{k}{m} \frac{A^2}{4} = \frac{4\pi^2 A^2}{(2\pi)^2} \frac{k}{m} - \frac{k}{m} \frac{A^2}{4} = \frac{3}{4} \frac{k}{m} A^2$$

$$\text{perciò } v_x = \frac{A}{2} \sqrt{\frac{3k}{m}}$$

- Quando la molla si rilassa, mantiene con velocità v_x .

Se l'altro con l'altro mossa è elastico, abbiamo: $v_{sf} = \frac{2m}{m + (2m)} v_x = \frac{2}{3} v_x$

5

Per il teorema delle forze rate, $\Delta K = L_{\text{fatt.}} \Rightarrow \frac{1}{2} (2m) v_{xf}^2 = (2m) g \mu d$
 più il moto fa percorre una distanza $d = \frac{v_{xf}^2}{2g\mu}$ nella regione secca.
 Il moto si è uniformemente decelato, con accelerazione $a = -g\mu$ e velocità iniziale v_{xf} .

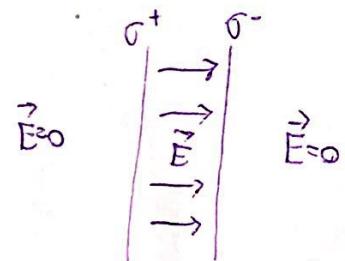
$$\Rightarrow d = x(t^*) = v_{xf} t^* - \frac{1}{2} (g\mu)(t^*)^2 \quad \text{dove } t^* \text{ è il tempo trascorso nella regione secca.}$$

$$\hookrightarrow \frac{v_{xf}^2}{2g\mu} = v_{xf} t^* - \frac{1}{2} g\mu (t^*)^2 \Rightarrow t^* = \frac{v_{xf} \pm \sqrt{v_{xf}^2 - v_{xf}^2}}{g\mu} = \frac{v_{xf}}{g\mu}$$

(Esempio) • Se c'è solo un piano infinito, con densità di carica σ^+ , il campo \vec{E} vale in modulo $E = \frac{\sigma}{2\varepsilon_0}$ ed è ortogonale al piano, in verso "uscire".

• Se ci sono due piani infiniti σ^+, σ^- tali che $\sigma^+ = |\sigma^-|$, il campo \vec{E} è zero al di fuori ed $E = \frac{\sigma}{\varepsilon_0}$ all'interno (ortogonale ai piani, diretto " $d + e^-$ ")

• La pallina viene accelerata quando sta nelle regioni tra i due piani. $a = -qE/m_1$ ($q > 0$ e la pallina viene da destra, cosa è decelante)



$$x(t) = v_0 t - \frac{qE}{2m_1} t^2 \quad \text{moto uniformemente decelato}$$

Quando la pallina sta in mezzo, prima calcolare la velocità dalla legge di conservazione dell'energia: $\frac{1}{2} m_1 v_0^2 = \frac{1}{2} m_1 v_x^2 + qE \frac{d}{2} \Rightarrow v_x^2 = v_0^2 - \frac{qEd}{m_1}$

$$\text{pallina} \quad v_x = \sqrt{v_0^2 - \frac{qEd}{m_1}}$$

• Se invece la pallina riesce ad oltrepassare anche il piano più a sinistra, allora:

$$\frac{1}{2} m_1 v_0^2 = \frac{1}{2} m_1 v_f^2 + qEd \Rightarrow v_f = \sqrt{v_0^2 - \frac{2qEd}{m_1}}$$

• Mentre totalmente asettico \Rightarrow la velocità di $m_1 + m_2$ dopo l'urto è: $v_{f2} = \frac{m_1 v_f}{m_1 + m_2}$
 e la massima compressione delle molle si calcola dalla conservazione dell'energia: $\frac{1}{2} (m_1 + m_2) v_{f2}^2 = \frac{1}{2} k \Delta x_{\text{MAX}}^2 \Rightarrow \Delta x_{\text{MAX}}^2 \sqrt{\frac{m_1 + m_2}{k} \cdot \frac{m_1 v_f^2}{m_1 + m_2}} = \sqrt{\frac{m_1 v_f^2}{k}}$