

Produit scalaire

Préliminaire : Le produit scalaire est une notion liée à un problème de distance.

• Produit scalaire usuel sur $E = \mathbb{R}^2$

Le produit scalaire usuel sur \mathbf{R}^2 est l'application $<\cdot|\cdot>:\mathbf{R}^2\to\mathbf{R}$ définie par,

Pour tous u = (x, y) et v = (x', y') éléments de \mathbb{R}^2 , $\langle u | v \rangle = xx' + yy'$

Elle **vérifie en particulier** : Pour $u \in \mathbb{R}^2$, $\langle u | u \rangle \geq 0$ et $\langle u | u \rangle = 0 \Leftrightarrow u = 0_{\mathbb{R}^2}$ d'où

$$<0_{\mathbf{R}^{2}}\left|0_{\mathbf{R}^{2}}>=0 \text{ et } \forall u \in \mathbf{R}^{2}, u \neq 0_{\mathbf{R}^{2}}, < u \left|u>>0\right|$$

Car pour u = (x, y) élément de \mathbb{R}^2 , $\langle u | u \rangle = x^2 + y^2$ et

Si
$$(a,b) \in \mathbb{R}^2$$
, $a \ge 0$ et $b \ge 0$ on a: $a+b=0 \Leftrightarrow a=0$ et $b=0$

Pour u = (x, y) élément de \mathbb{R}^2 , on note $||u|| = \sqrt{\langle u | u \rangle} = \sqrt{x^2 + y^2}$

L'application $\|.\|: \mathbf{R}^2 \to \mathbf{R}^+$ s'appelle la norme associée au produit scalaire $<\cdot|\cdot>$, c'est la norme euclidienne de \mathbf{R}^2 associée au produit scalaire usuel sur \mathbf{R}^2 .

• Produit scalaire usuel sur $E = \mathbb{R}^n$ où $n \in \mathbb{N}^*$, $n \ge 2$.

Le produit scalaire usuel sur \mathbf{R}^n est l'application $<\cdot|\cdot>:\mathbf{R}^n\to\mathbf{R}$ définie par,

Pour tous $u=(x_1,x_2,...,x_n)$ et $v=(y_1,y_2,...,y_n)$ éléments de \mathbf{R}^n ,

$$< u | v > = x_1 y_1 + x_2 y_2 + \dots + x_n y_n$$
 c'est-à-dire $< u | v > = \sum_{i=1}^{i=n} x_i y_i$

Elle **vérifie en particulier** : Pour $u \in \mathbf{R}^n$, $< u \, \big| \, u > \ \ge 0$ et $< u \, \big| \, u > \ = 0 \Leftrightarrow u = 0_{\mathbf{R}^n}$ d'où

$$<0_{\mathbf{R}^n}\left|0_{\mathbf{R}^n}>=0 \text{ et } \forall u \in \mathbf{R}^n, u \neq 0_{\mathbf{R}^n}, < u\left|u>>0\right|$$

Pour $u = (x_1, x_2, ..., x_n)$ élément de \mathbf{R}^n , on note $||u|| = \sqrt{\langle u | u \rangle} = \sqrt{x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_n^2}$

L'application $\|.\|: \mathbf{R}^n \to \mathbf{R}^+$ s'appelle la norme associée au produit scalaire $<\cdot|\cdot>$, c'est la **norme euclidienne de \mathbf{R}^n** associée au **produit scalaire usuel** sur \mathbf{R}^n .

I. Produit scalaire sur un R - espace vectoriel

Définition

Soit E un \mathbf{R} -espace vectoriel.

Une application $\varphi: E \times E \to \mathbf{R}$ est un produit scalaire sur E si :

- 1) $\forall (u,v) \in E^2$, $\varphi(u,v) = \varphi(v,u)$
- 2) Pour $u \in E$, fixé l'application

$$E \rightarrow \mathbf{R}$$

$$v \rightarrow \varphi(u,v)$$

est linéaire : $\forall \alpha \in \mathbf{R}, \forall \beta \in \mathbf{R}, \forall (v_1, v_2) \in E^2, \varphi(u, \alpha v_1 + \beta v_2) = \alpha \varphi(u, v_1) + \beta \varphi(u, v_2)$

3) Pour $v \in E$, fixé l'application

$$E \rightarrow \mathbf{R}$$

$$u \rightarrow \varphi(u,v)$$

est linéaire : $\forall \alpha \in \mathbf{R}, \forall \beta \in \mathbf{R}, \forall (u_1, u_2) \in E^2, \varphi(\alpha u_1 + \beta u_2, v) = \alpha \varphi(u_1, v) + \beta \varphi(u_2, v)$

4)
$$\varphi(0_E, 0_E) = 0$$

5)
$$\forall u \in E, u \neq 0_E, \varphi(u,u) > 0$$

Remarques

1) $\varphi: E \times E \to \mathbf{R}$ un produit scalaire sur E, il vérifie donc les propriétés 2) et 3) ci-dessus, on dit alors que φ est une **forme bilinéaire** sur E.

De plus il vérifie $\forall (u,v) \in E^2$, $\varphi(u,v) = \varphi(v,u)$ et $\forall u \in E$, $\varphi(u,u) \ge 0$, on dit alors que φ est symétrique et positive.

2) Soit $\varphi: E \times E \to \mathbf{R}$ un produit scalaire, dans **la suite du cours** pour $(u, v) \in E^2$, on notera $\varphi(u, v) = \langle u \mid v \rangle$.

Exemples

1) Pour $E = \mathbf{R}^n$ où $n \in \mathbf{N}^*$, $n \ge 2$.

L'application $\langle \cdot | \cdot \rangle : \mathbf{R}^n \to \mathbf{R}$ définie par,

Pour tout $u = (x_1, x_2, ..., x_n)$ et $v = (y_1, y_2, ..., y_n)$ éléments de \mathbf{R}^n ,

$$< u | v > = x_1 y_1 + x_2 y_2 + \dots + x_n y_n$$
 c'est-à-dire $< u | v > = \sum_{i=1}^{i=n} x_i y_i$

Vérifie les propriétés de la définition ci-dessus, donc $<\cdot|\cdot>$ est un produit scalaire appelé le produit scalaire usuel sur \mathbf{R}^n .

2) Soient $(a,b) \in \mathbb{R}^2$, a < b et $E = C([a,b], \mathbb{R})$ le \mathbb{R} -espace vectoriel des fonctions continues sur [a,b].

L'application $<\cdot|\cdot>:E\times E\to \mathbf{R}$ définie par $\forall (f,g)\in E\times E, < f\mid g>=\int_a^b f(t)\,g(t)\,dt$

est un produit scalaire sur E.

En effet il suffit de vérifier les propriétés de la définition ci-dessus.

 0_E désigne la fonction nulle, c'est l'application 0_E : $[a,b] \rightarrow \mathbf{R}$ définie par $\forall t \in [a,b], 0_E(t) = 0$.

Pour vérifier la propriété 5) : $\forall f \in E, \ f \neq 0_E, \ < f \ \big| \ f >> 0$, on utilise le résultat suivant :

Si $g:[a,b] \to \mathbb{R}$ est continue sur [a,b], $g \neq 0_E$ et $\forall t \in [a,b]$, $g(t) \geq 0$, alors $\int_a^b g(t) dt > 0$

Preuve.

En effet, $\exists \alpha \in [a,b], g(\alpha) > 0$ et il existe alors $(a',b') \in \mathbf{R}^2, a' < b'$, tel que $[a',b'] \subset [a,b]$ et $\forall t \in [a',b'], g(t) > \frac{g(\alpha)}{2}$ d'où $\int_a^b g(t) dt > \int_{a'}^{b'} g(t) dt > 0$

- 3) Soient $n \in \mathbf{N}^*, (a,b) \in \mathbf{R}^2, a < b$. Si $E = \mathbf{R}[X]$ ou $E = \mathbf{R}_n[X]$, on montre que l'application $<\cdot|\cdot>:E\times E \to \mathbf{R}$ définie par $\forall (P,Q) \in E\times E, < P\mid Q> = \int_a^b P(t)Q(t)\,dt$ est un produit scalaire sur E.
- 4) Soient $n \in \mathbb{N}^*$ et $E = \mathbb{R}_n[X]$, on considère l'application $<\cdot|\cdot>:E\times E \to \mathbb{R}$ définie par $\forall (P,Q) \in E\times E, < P \mid Q> = a_0\,b_0 + a_1\,b_1 + \dots + a_n\,b_n$

où
$$P = a_0 + a_1 X + \dots + a_n X^n$$
 et $Q = b_0 + b_1 X + \dots + b_n X^n$

On montre que l'application $\langle \cdot | \cdot \rangle$ est un produit scalaire sur E.

5) Soit $E = \mathbb{R}^3$, on montre que l'application $\langle \cdot | \cdot \rangle : E \times E \to \mathbb{R}$ définie par $\forall (u, v) \in E \times E, \langle u | v \rangle = 2xx' + 5yy' + 4zz' + 2xy' + 2yx' - 2xz' - 2zx'$

où
$$u = (x, y, z)$$
 et $v = (x', y', z')$ est un produit scalaire sur \mathbf{R}^3 .

(remarquer que : si
$$u = (x, y, z)$$
, on a $< u | u > = 2x^2 + 5y^2 + 4z^2 + 4xy - 4xz$

d'où
$$< u | u > = (x - 2z)^2 + y^2 + (x + 2y)^2$$
 et $(x, y, z) \neq (0, 0, 0) \Leftrightarrow (x \neq 0 \text{ ou } y \neq 0 \text{ ou } z \neq 0)$

6) Sur un $\,R\,$ -espace vectoriel, on peut définir plusieurs produits scalaires (cf. exemples cidessus).

Définition

Soit E un \mathbf{R} -espace vectoriel.

On dit que E est un espace euclidien si E est muni d'un produit scalaire $<\cdot|\cdot>$ et $\dim(E)$ est finie.

Exemples

- 1) Pour $n \in \mathbf{N}^*$, $n \ge 2$, $E = \mathbf{R}^n$ est un espace euclidien.
- 2) Pour $n \in \mathbf{N}^*$, $\mathbf{R}_n[X]$ est un espace euclidien.
- 3) $\mathbf{R}[X]$ n'est pas un espace euclidien car $\dim(\mathbf{R}[X])$ est infini.

II. Norme associée à un produit scalaire sur un espace euclidien

Définition

Soit E un espace euclidien, muni d'un produit scalaire $<\cdot|\cdot>$.

Pour $u \in E$, on sait que $< u \mid u > \ge 0$ et on note $||u|| = \sqrt{< u \mid u >}$

||u|| s'appelle la norme du vecteur u.

L'application $\|.\|: E \to \mathbf{R}^+$ qui à u associe sa norme $\|u\|$ vérifie les propriétés suivantes :

- 1) $\forall u \in E$, $||u|| = 0 \Leftrightarrow 0_E$
- 2) $\forall \lambda \in \mathbf{R}$, $\forall u \in E$, $\|\lambda u\| = |\lambda| \times \|u\|$
- 3) $\forall u \in E, \ \forall v \in E, \ \|u + v\| \le \|u\| + \|v\|$ (inégalité triangulaire)

Preuve

1) et 2) sont faciles à montrer

La propriété 3) est une conséquence de l'inégalité de Cauchy-Schwarz suivante :

$$\forall u \in E, \ \forall v \in E, \ \left(< u \, \middle| \, v > \right)^2 \le < u \, \middle| \, u > \times < v \, \middle| \, v > \ \text{c'est-à-dire} \ \left| < u \, \middle| \, v > \middle| \le \left\| u \right\| \times \left\| v \right\|$$

qu'on montre en remarquant que pour la donnée de $(u,v) \in E^2$, on a

$$\forall \lambda \in \mathbf{R}, < u + \lambda v | u + \lambda v > \ge 0 \iff \forall \lambda \in \mathbf{R}, < u | u > +2\lambda < u | v > +\lambda^2 < v | v > \ge 0$$

d'où $\Delta \le 0$ c'est-à-dire $(2 < u | v >)^2 - 4 < u | u > x < v | v > \le 0$ donc

$$\left(< u \, \middle| \, v > \right)^2 \le < u \, \middle| \, u > \times < v \, \middle| \, v >$$

Preuve de l'inégalité triangulaire :

Soit
$$(u,v) \in E^2$$
, $(\|u+v\|)^2 = \langle u+v|u+v \rangle = \langle u|u \rangle + 2\langle u|v \rangle + \langle v|v \rangle$

D'où
$$(\|u+v\|)^2 = \|u\|^2 + 2 < u|v> + \|v\|^2 \le \|u\|^2 + 2\|u\| \times \|v\| + \|v\|^2$$
 car $||u|v>||u|| \times \|v\|$

Donc
$$(\|u+v\|)^2 \le (\|u\|+\|v\|)^2$$
 par suite $\|u+v\| \le \|u\|+\|v\|$

III. Orthogonalité dans un espace euclidien

Définitions

Soit E un espace euclidien, muni d'un produit scalaire $<\cdot|\cdot>$.

- 1) Soit $(u,v) \in E^2$, u est dit orthogonal à v (ou u et v sont orthogonaux) si < u | v > = 0.
- 2) Soit A une partie non vide quelconque de E.

L'orthogonal de A, notée A^{\perp} est défini par : $A^{\perp} = \{v \in E / \forall u \in A, \langle u | v \rangle = 0\}$.

 A^{\perp} est l'ensemble des éléments de E orthogonaux à tous les éléments de A .

Exemples

- 1) Soient ${\bf R}^3$ muni du produit scalaire usuel $<\cdot|\cdot>$, $e_1=(1,0,0)$; $e_2=(0,1,0)$; $e_3=(0,0,1)$ et $A=\{e_1,e_2\}$ on montre :
 - $A^{\perp} = vect(\lbrace e_3 \rbrace)$
 - $(vect(A))^{\perp} = (vect(\{e_1, e_2\}))^{\perp} = vect(\{e_3\}) = A^{\perp}$
 - $\bullet \quad \left(vect(\left\{ e_3 \right\}) \right)^{\! \perp} = vect(\left\{ e_1, e_2 \right\}) \text{ c'est-\`a-dire } \left(A^\perp \right)^{\! \perp} = vect(\left\{ e_1, e_2 \right\}) \text{ et on a : } A \subset \left(A^\perp \right)^{\! \perp}$
- 2) Soit $E = \mathbf{R}_1[X] = \{aX + b/a \in \mathbf{R}, b \in \mathbf{R}\}$ muni du produit scalaire suivant :

Pour
$$(P,Q) \in E^2$$
, $\langle P | Q \rangle = \int_0^1 P(t)Q(t) dt$

Soit
$$A = \{X\}$$
 on montre que $A^{\perp} = \{aX + b / \frac{a}{3} + \frac{b}{2} = 0\} = \{aX - \frac{2}{3}a / a \in \mathbb{R}\}$

D'où
$$A^{\perp} = \left\{ a(X - \frac{2}{3}) / a \in \mathbf{R} \right\} = vect(\left\{ X - \frac{2}{3} \right\})$$

Propriétés

Soient E un espace euclidien, muni d'un produit scalaire $<\cdot|\cdot>$ et A et B deux parties non vides quelconques de E.

- 1) $\left\{0_E^{}\right\}^\perp = E$ et A^\perp est un sous-espace vectoriel de E .
- 2) $(A \cup B)^{\perp} = A^{\perp} \cap B^{\perp}$ et $A \subset (A^{\perp})^{\perp}$
- 3) Si $A = \{a_1, a_2, ..., a_p\}$ alors $A^{\perp} = (vect(A))^{\perp}$

Preuve.....

Proposition

Soit E un espace euclidien, muni d'un produit scalaire $<\cdot|\cdot>$.

Si F est un sous-espace vectoriel de E et $B = \{a_1, a_2, ..., a_p\}$ est une base de F alors on a :

$$u \in F^{\perp} \Leftrightarrow \forall i \in \{1, 2, \dots, p\}, \langle u | a_i \rangle = 0$$

Preuve.....

Exemple

Soit *P* le plan vectoriel de \mathbb{R}^3 d'équation cartésienne : x-2y+3z=0

Déterminez P^{\perp}

On a:
$$P = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / x - 2y + 3z = 0\} = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / x = 2y - 3z\}$$

D'où
$$P = \{(2y-3z, y, z)/y, z \in \mathbf{R}\} = vect(\{(2,1,0); (-3,0,1)\})$$

 $B = \{(2,1,0); (-3,0,1)\}$ est une base de P car B est une famille génératrice de P et $card(B) = 2 = \dim(P)$.

Notons $a_1=(2,1,0)$; $a_2=(-3,0,1)$ et u=(x,y,z) un élément de \mathbf{R}^3 donc,

$$u \in P^{\perp} \Leftrightarrow \begin{cases} \langle u | a_1 \rangle = 0 \\ \langle u | a_2 \rangle = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 2x + y = 0 \\ -3x + z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} y = -2x \\ z = 3x \end{cases}$$

Conclusion : $P^{\perp} = \{(x, -2x, 3x) / x \in \mathbf{R}\} = vect(\{(1, -2, 3)\})$

On remarque que $\overrightarrow{n} = (1,-2,3)$ est un vecteur **normal** au plan P et $P^{\perp} = vect(\overrightarrow{n})$

En général, si P est le plan vectoriel de \mathbf{R}^3 d'équation cartésienne : ax + by + cz = 0 alors un vecteur **normal** au plan P est $\overrightarrow{n} = (a,b,c)$ et $P^\perp = vect(\overrightarrow{n})$

Théorème

Soit E un espace euclidien, muni d'un produit scalaire $<\cdot|\cdot>$.

Si F est un sous-espace vectoriel de E, alors

1)
$$F \cap F^{\perp} = \{0_F\}$$

2)
$$\dim(F) + \dim(F^{\perp}) = \dim(E)$$
 et $(F^{\perp})^{\perp} = F$

3)
$$E = F \oplus F^{\perp}$$

Preuve

1) Soit $u \in F \cap F^{\perp}$ montrons que $u = 0_F$

En effet, $u \in F \cap F^{\perp} \Leftrightarrow u \in F$ et $u \in F^{\perp}$

 $u \in F^{\perp} \Rightarrow \forall v \in F$, $\langle u | v \rangle = 0$ d'où $\langle u | u \rangle = 0$ car $u \in F$

Par suite $u = 0_F$ car si $u \neq 0_F$, $\langle u | u \rangle > 0$.

Conclusion : $F \cap F^{\perp} = \{0_F\}$

2)

• Montrons que: $\dim(F) + \dim(F^{\perp}) = \dim(E)$

On a F est un sous-espace vectoriel de E, d'où il existe $B_1 = \{a_1, a_2, ..., a_n\}$ une base de F.

Si dim(E) = n, on complète alors B_1 par $B_2 = \{a_{p+1}, a_{p+2}, ..., a_n\}$ pour que

 $B = B_1 \cup B_2 = \{a_1, a_2, ..., a_n\}$ soit une base de E.

Soit $u \in E$ d'où il existe $x_1, x_2, ..., x_n \in \mathbf{R}$ tel que $u = x_1 a_1 + x_2 a_2 + \cdots + x_n a_n$ et d'après la proposition précédente on a :

$$u \in F^{\perp} \Leftrightarrow \forall i \in \{1, 2, ..., p\}, < u \mid a_i >= 0 \text{ car } B_1 = \{a_1, a_2, ..., a_p\} \text{ est une base de } F$$
.

$$\Leftrightarrow \forall i \in \{1, 2, ..., p\}, < x_1 a_1 + x_2 a_2 + \cdots + x_n a_n | a_i > = 0$$

$$\Leftrightarrow \forall i \in \{1, 2, ..., p\}, \ x_1 < a_1 | a_i > + x_2 < a_2 | a_i > + ... + x_n < a_n | a_i > = 0$$

Si on identifie E à \mathbf{R}^n , on peut alors identifier F^\perp à l'ensemble des solutions du système linéaire de p - équations et de n inconnues $x_1, x_2, ..., x_n$ suivant : (1)

$$\begin{cases} x_{1} < a_{1} | a_{1} > + x_{2} < a_{2} | a_{1} > + \dots + x_{n} < a_{n} | a_{1} > = 0 \\ x_{1} < a_{1} | a_{2} > + x_{2} < a_{2} | a_{2} > + \dots + x_{n} < a_{n} | a_{2} > = 0 \\ \vdots \\ x_{1} < a_{1} | a_{p} > + x_{2} < a_{2} | a_{p} > + \dots + x_{n} < a_{n} | a_{p} > = 0 \end{cases}$$

On a le rang du système (1) =
$$rg(A)$$
 où $A = \begin{pmatrix} < a_1 \, | \, a_1 > & < a_2 \, | \, a_1 > & \cdots & \cdots & < a_n \, | \, a_1 > \\ < a_1 \, | \, a_2 > & < a_2 \, | \, a_2 > & \cdots & \cdots & < a_n \, | \, a_2 > \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ < a_1 \, | \, a_p > & < a_2 \, | \, a_p > & \cdots & \cdots & < a_n \, | \, a_p > \end{pmatrix}$

A contient n colonnes et p lignes avec $p \le n$ d'où $rg(A) \le p$

Considérons la sous matrice carrée de type (p, p) suivante :

$$M = \begin{pmatrix} \langle a_1 | a_1 \rangle & \langle a_2 | a_1 \rangle & \cdots & \langle a_p | a_1 \rangle \\ \langle a_1 | a_2 \rangle & \langle a_2 | a_2 \rangle & \cdots & \langle a_p | a_2 \rangle \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \langle a_1 | a_p \rangle & \langle a_2 | a_p \rangle & \cdots & \langle a_p | a_p \rangle \end{pmatrix}$$

et notons f l'endomorphisme de \mathbf{R}^p associé à M par rapport à la base canonique de \mathbf{R}^p , on a $Ker(f) = \{0_{\mathbf{R}^p}\}$ car

$$(y_{1}, y_{2}, ..., y_{p}) \in Ker(f) \Leftrightarrow M \begin{pmatrix} y_{1} \\ y_{2} \\ \vdots \\ y_{p} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \langle a_{1} | a_{1} \rangle & \langle a_{2} | a_{1} \rangle & \cdots & \langle a_{p} | a_{1} \rangle \\ \langle a_{1} | a_{2} \rangle & \langle a_{2} | a_{2} \rangle & \cdots & \langle a_{p} | a_{2} \rangle \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \langle a_{1} | a_{p} \rangle & \langle a_{2} | a_{p} \rangle & \cdots & \langle a_{n} | a_{p} \rangle \end{cases} \begin{pmatrix} y_{1} \\ y_{2} \\ \vdots \\ y_{p} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ y_{p} \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} y_{1} \langle a_{1} | a_{p} \rangle & \langle a_{2} | a_{p} \rangle & \cdots & \langle a_{n} | a_{p} \rangle \\ y_{1} \langle a_{1} | a_{1} \rangle & \langle a_{2} | a_{2} \rangle & \langle a_{2} | a_{2} \rangle & \langle a_{2} | a_{2} \rangle \\ \vdots & \langle a_{p} | a_{p} \rangle & \langle a_{p} | a_{p} \rangle & \langle a_{p} | a_{p} \rangle = 0 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} y_{1} \langle a_{1} | a_{2} \rangle & \langle a_{2} | a_{2} \rangle & \langle a_{2} | a_{2} \rangle & \langle a_{2} | a_{2} \rangle & \langle a_{p} | a_{p} \rangle & \langle a_{p} | a_{p} \rangle = 0 \\ \vdots & \langle a_{1} | a_{p} \rangle & \langle a_{2} | a_{p} \rangle & \langle a_{2} | a_{p} \rangle & \langle a_{p} | a_{p} \rangle & \langle a_{p} | a_{p} \rangle = 0 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \forall i \in \{1, 2, ..., p\}, \quad y_1 < a_1 \mid a_i > + y_2 < a_2 \mid a_i > + \dots + y_p < a_p \mid a_i > = 0$$

$$\Leftrightarrow \forall i \in \{1, 2, ..., p\}, \quad \langle y_1 a_1 + y_2 a_2 + \dots + y_p a_p \mid a_i > = 0$$

$$\Leftrightarrow (y_1 a_1 + y_2 a_2 + \dots + y_p a_p) \in F^{\perp} \text{ car } B_1 \text{ est une base de } F.$$

et puisque $(y_1\,a_1+y_2\,a_2+\cdots+y_p\,a_p)\in F$ car $B_1=\left\{a_1,a_2,\ldots,a_p\right\}$ est une base de F . $(y_1\,a_1+y_2\,a_2+\cdots+y_p\,a_p)\in F\cap F^\perp \text{ d'où }y_1\,a_1+y_2\,a_2+\cdots+y_p\,a_p=0_E \text{ car }F\cap F^\perp=\left\{0_E\right\}$ par suite $y_1=y_2=\cdots=y_p=0$ car $B_1=\left\{a_1,a_2,\ldots,a_p\right\}$ est une famille libre donc $(y_1,y_2,\ldots,y_p)=(0,0,\ldots,0)=0_{\mathbf{p}_p}$

Résumé:

 $Ker(f) = \{0_{\mathbf{R}^p}\}$ donc f est injective de \mathbf{R}^p dans \mathbf{R}^p d'où f est bijective de \mathbf{R}^p sur \mathbf{R}^p

Donc sa matrice associée par rapport à la base canonique de \mathbf{R}^p est inversible c'est à dire M est inversible donc $\det(M) \neq 0$.

On a : $rg(A) \le p$ et M est une sous matrice carrée de type (p, p) tel que $\det(M) \ne 0$, D'où rg(A) = p et d'après le théorème du rang on a :

 $\dim(\mathbf{R}^n) = rg(A) + \dim(G)$ où G est l'ensemble des solutions du système (1)

Et comme on peut identifier E à \mathbf{R}^n et F^\perp à G on a donc $\dim(E) = rg(A) + \dim(F^\perp)$

D'où $n = p + \dim(F^{\perp})$ c'est-à-dire $\dim(F^{\perp}) = n - p$

 ${\sf Conclusion}: \dim(F) + \dim(F^\perp) = p + (n-p) = n \,, \, \operatorname{d'où} \, \dim(F) + \dim(F^\perp) = \dim(E)$

• Montrons : $(F^{\perp})^{\perp} = F$

D'après la formule précédente on a : $\dim(F) + \dim(F^{\perp}) = \dim(E)$ (*)

Idem $\dim(F^{\perp}) + \dim((F^{\perp})^{\perp}) = \dim(E)$ (**) car F^{\perp} est un sous-espace vectoriel de E Donc d'après (*) et (**) on a :

 $\dim(F) = \dim(E) - \dim(F^{\perp})$ et $\dim((F^{\perp})^{\perp}) = \dim(E) - \dim(F^{\perp})$

D'où $\dim(F) = \dim((F^{\perp})^{\perp})$ et puisque $F \subset (F^{\perp})^{\perp}$

On a alors $F = (F^{\perp})^{\perp}$ car F et $(F^{\perp})^{\perp}$ sont des espaces vectoriels (cf. le résultat ci-dessous)

Soient F et G deux sous-espaces vectoriels d'un espace vectoriel E . Si $F \subset G$ et $\dim(F) = \dim(G)$ alors F = G

3) Pour montrer $E = F \oplus F^{\perp}$ on utilise les propriétés,

 $\dim(F)+\dim(F^\perp)=\dim(E)\ ,\quad F\cap F^\perp=\left\{0_{_E}\right\}\ \text{et le résultat suivant}\ :$

Soient F et G deux sous-espaces vectoriels d'un espace vectoriel E de $\dim(E)=n$. Si $B_1=\left\{a_1,a_2,\ldots,a_p\right\}$ est une base de F et $B_2=\left\{b_1,b_2,\ldots,b_q\right\}$ est une base de G telles que $\dim(E)=n=p+q$ et si $B_1\cup B_2=\left\{a_1,a_2,\ldots,a_p,b_1,b_2,\ldots,b_q\right\}$ est une famille libre alors $E=vect(B_1\cup B_2)$ et $E=F\oplus G$

Notons $\dim(E) = n$ et $\dim(F) = p$ d'où $\dim(F^{\perp}) = n - p$ car $\dim(F) + \dim(F^{\perp}) = \dim(E)$ On considère alors $B_1 = \{a_1, a_2, ..., a_p\}$ une base de F et $B_2 = \{b_1, b_2, ..., b_{n-p}\}$ une base de F^{\perp} .

Puisque $F \cap F^{\perp} = \{0_E\}$ on montre alors que $B_1 \cup B_2 = \{a_1, a_2, ..., a_p, b_1, b_2, ..., b_{n-p}\}$ est une famille libre d'où $\dim(\operatorname{vect}(B_1 \cup B_2)) = p + (n-p) = n = \dim(E)$

Donc $vect(B_1 \cup B_2) = E$ car $\dim \left(vect(B_1 \cup B_2) \right) = \dim(E)$ et $vect(B_1 \cup B_2)$ sous-espace de E D'où $E = F \oplus G$.

Remarque (deux méthodes pour déterminer l'orthogonal d'un sous-espace)

Grâce à la proposition et le théorème ci-dessus, on a deux méthodes pour déterminer l'orthogonal d'un sous-espace

Exemple

On considère ${\bf R}^3$ muni du produit scalaire usuel.

Soit *P* le plan vectoriel de \mathbb{R}^3 d'équation cartésienne : x - 2y + 3z = 0

Déterminez P^{\perp}

1^{er} méthode : on utilise une base de P

Dans l'exemple précédent nous avons montré que $B = \{(2,1,0); (-3,0,1)\}$ est une base de P et si on note $a_1 = (2,1,0)$; $a_2 = (-3,0,1)$ et u = (x,y,z), on a :

$$u \in P^{\perp} \Leftrightarrow \begin{cases} \langle u | a_1 \rangle = 0 \\ \langle u | a_2 \rangle = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 2x + y = 0 \\ -3x + z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} y = -2x \\ z = 3x \end{cases}$$

Conclusion : $P^{\perp} = \{(x, -2x, 3x) / x \in \mathbb{R}\} = vect(\{(1, -2, 3)\})$

2^{eme} **méthode** : on utilise la propriété : $(F^{\perp})^{\perp} = F$ où F est sous-espace vectoriel.

Soit u = (x, y, z), d'où $u \in P \Leftrightarrow x - 2y + 3z = 0$

$$\Leftrightarrow \langle u \mid \overrightarrow{n} \rangle = 0$$
 où $\overrightarrow{n} = (1, -2, 3)$
 $\Leftrightarrow u \in \left(vect\left(\left\{ \overrightarrow{n} \right\} \right)^{\perp} \right)$

 $\operatorname{donc}\left(\operatorname{vect}(\left\{\overrightarrow{n}\right\}\right)^{\perp} = P \operatorname{c'est-\grave{a}-dire}\left(\operatorname{vect}(\left\{(1,-2,3)\right\})\right)^{\perp} = P$

Par suite $(vect(\{(1,-2,3)\}))^{\perp} = P^{\perp} \text{ donc } P^{\perp} = vect(\{(1,-2,3)\})$

IV. Projection orthogonale sur un sous-espace et procédé d'orthonormalisation de Gram-Schmidt

Soient E un espace euclidien, muni d'un produit scalaire $<\cdot|\cdot>$ et F un sous-espace vectoriel de E .

Donc on a : $E = F \oplus F^{\perp}$ par suite : $\forall u \in E, \exists ! u_F \in F, \exists ! u_{F^{\perp}} \in F^{\perp}$, tel que $u = u_F + u_{F^{\perp}}$ On note $u_F = p(u)$ et on l'appelle la projection orthogonale de u sur F.

Pour chaque $u \in E$, p(u) est caractérisé par les deux conditions : $\begin{cases} p(u) \in F \\ \left(u - p(u)\right) \in F^{\perp} \end{cases}$

On définit ainsi une application $p: E \to F$ caractérisée par : $\forall u \in E$, $\begin{cases} p(u) \in F \\ (u - p(u)) \in F^{\perp} \end{cases}$

On montre que p est une application **linéaire** vérifiant : Im(p) = F et $Ker(p) = F^{\perp}$

Remarques (importantes)

1) Si $u \in F$ alors p(u) = u

$$\operatorname{car} \ \begin{cases} u \in F \\ \left(u - u = 0_E \right) \in F^\perp \end{cases} \ \text{ou parce que} \ \ u = u + 0_E \ \text{où} \ u = u_F \ \text{et} \ \ u_{F^\perp} = 0_E$$

- 2) Si $u \in F^{\perp}$ alors $p(u) = 0_E$ car $u = 0_E + u$ où $u_F = 0_E$ et $u_{F^{\perp}} = u$
- 3) $\forall u \in E$, p(p(u)) = p(u) car $p(u) \in F$ et d'après la remarque 1). Donc si p désigne la projection orthogonale sur F, alors $p \circ p = p$.

Exemple

On considère \mathbb{R}^3 muni du produit scalaire usuel.

Soit P le plan vectoriel de \mathbb{R}^3 d'équation cartésienne : x-2y+3z=0. Donc $P^{\perp} = vect(\{(1,-2,3)\})$

- 1) Déterminez la projection orthogonale de u = (-1,1,1) sur P.
- 2) Déterminez la projection orthogonale de v = (0,1,1) sur P.

Réponses

1) Notons p(u) = (x, y, z) la projection orthogonale de u = (-1,1,1) sur P

1) Notons
$$p(u) = (x, y, z)$$
 la projection orthogonale de $u = (-1,1,1)$ sur P

Donc
$$\begin{cases} p(u) \in P \\ (u - p(u)) \in P^{\perp} \end{cases}$$

$$P = \begin{cases} (x, y, z) \in P \\ ((-1,1,1) - (x, y, z)) \in P^{\perp} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x - 2y + 3z = 0 \\ (-1 - x, 1 - y, 1 - z) \in P^{\perp} \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x - 2y + 3z = 0 \\ (-1 - x, 1 - y, 1 - z) \in vect(\{(1, -2, 3)\}) \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x - 2y + 3z = 0 \\ \exists \lambda \in \mathbf{R}, (-1 - x, 1 - y, 1 - z) = \lambda(1, -2, 3) = (\lambda, -2\lambda, 3\lambda) \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x - 2y + 3z = 0 \\ \exists \lambda \in \mathbf{R}, -1 - x = \lambda \\ 1 - y = -2\lambda \\ 1 - z = 3\lambda \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x - 2y + 3z = 0 \\ \exists \lambda \in \mathbf{R}, x = -1 - \lambda \\ y = 1 + 2\lambda \\ z = 1 - 3\lambda \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} -1 - \lambda - 2(1 + 2\lambda) + 3(1 - 3\lambda) = 0 \\ \exists \lambda \in \mathbf{R}, x = -1 - \lambda \\ y = 1 + 2\lambda \\ z = 1 - 3\lambda \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} -14\lambda = 0 \\ \exists \lambda \in \mathbf{R}, x = -1 - \lambda \\ y = 1 + 2\lambda \\ z = 1 - 3\lambda \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \lambda = 0 \\ x = -1 \\ y = 1 \\ z = 1 \end{cases}$$

Conclusion : La projection orthogonale de u=(-1,1,1) sur P est p(u)=(-1,1,1)=u On aurait pu éviter les calculs ci-dessus en remarquant que $u \in P$: en effet L'équation cartésienne du plan P est x-2y+3z=0 et $-1-(2\times1)+(3\times1)=0$ D'où $u \in P$, par suite p(u)=u (cf. remarque ci-dessus).

2) Idem notons p(v) = (x, y, z) la projection orthogonale de v = (0,1,1) sur P.

$$\Leftrightarrow \begin{cases} -\lambda - 2(1+2\lambda) + 3(1-3\lambda) = 0 \\ \exists \lambda \in \mathbf{R}, x = -\lambda \\ y = 1+2\lambda \\ z = 1-3\lambda \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \lambda = \frac{1}{14} \\ x = -\frac{1}{14} \\ y = \frac{8}{7} \\ z = \frac{11}{14} \end{cases}$$

Conclusion : La projection orthogonale de v = (0,1,1) sur P est :

$$p(v) = (-\frac{1}{14}, \frac{8}{7}, \frac{11}{14}) = \frac{1}{14}(-1, 16, 11).$$

En utilisant une base orthonormée du sous-espace F, on a alors une autre méthode pour déterminer la projection orthogonale d'un vecteur sur F (cf. le théorème suivant) :

Définition (base orthonormée)

Soit E un espace euclidien, muni d'un produit scalaire $<\cdot|\cdot>$.

On considère F un sous-espace vectoriel de E et $B_F = \left\{a_1, a_2, ..., a_q\right\}$ une base de F .

On dit que $B_F = \{a_1, a_2, ..., a_q\}$ est une base orthonomée si :

 $\forall (i,j) \in \left(\left\{1,2,\ldots,q\right\}\right)^2 \text{, si } i \neq j \text{ on a}: \ < a_i \ \middle| \ a_j > = 0 \text{ c'est-\`a-dire } \ a_i \text{ et } a_j \text{ sont orthogonaux.}$ et $\forall i \in \left\{1,2,\ldots,q\right\}, \ < a_i \ \middle| \ a_i > = 1 \text{ c'est-\`a-dire } \ \left\| \ a_i \right\| = 1$

Théorème (très pratique)

Soient E un espace euclidien, muni d'un produit scalaire $<\cdot|\cdot>$ et F un sous-espace vectoriel de E .

Si $B_F = \{a_1, a_2, ..., a_n\}$ est une base orthonormée de F alors

Pour tout $u \in E$, la projection orthogonale de u sur F est

$$p(u) = \langle u | a_1 > a_1 + \langle u | a_2 > a_2 + \dots + \langle u | a_q > a_q = \sum_{k=1}^{k=q} \langle u | a_k > a_k$$

Preuve

On suppose que $\dim(E) = n$.

On sait que $E=F\oplus F^\perp$, considérons alors $B_{F^\perp}=\left\{a_{q+1},a_{q+2},...,a_n\right\}$ une base de F^\perp tel que $B_F\cup B_{F^\perp}$ soit une base de E .

Soit $u \in E$ et notons p(u) la projection orthogonale de u sur F.

$$\text{Donc } \exists \lambda_1,\lambda_2,\ldots,\lambda_n \in \mathbf{R} \text{ , tel que } u = \lambda_1\,a_1 + \lambda_2\,a_2 + \cdots + \lambda_q\,a_q + \lambda_{q+1}\,a_{q+1} + \cdots + \lambda_n\,a_n$$

et
$$p(u) = \lambda_1 p(a_1) + \lambda_2 p(a_2) + \dots + \lambda_a p(a_a) + \lambda_{a+1} p(a_{a+1}) + \dots + \lambda_n p(a_n)$$
 car p est linéaire.

D'où
$$p(u) = \lambda_1 a_1 + \lambda_2 a_2 + \dots + \lambda_q a_q + \lambda_{q+1} 0_E + \dots + \lambda_n 0_E$$
 car

pour
$$v \in F$$
 on a $p(v) = v$ et pour $w \in F^{\perp}$ on a $p(w) = 0_E$.

Donc
$$p(u) = \lambda_1 a_1 + \lambda_2 a_2 + \dots + \lambda_q a_q$$
 (1)

De plus
$$u=\lambda_1\,a_1+\lambda_2\,a_2+\cdots+\lambda_q\,a_q+\lambda_{q+1}\,a_{q+1}+\cdots+\lambda_n\,a_n$$
 d'où

$$< u | a_{1} > = < \lambda_{1} a_{1} + \lambda_{2} a_{2} + \dots + \lambda_{q} a_{q} + \lambda_{q+1} a_{q+1} + \dots + \lambda_{n} a_{n} | a_{1} >$$

$$= \lambda_{1} < a_{1} | a_{1} > + \lambda_{2} < a_{2} | a_{1} > + \dots + \lambda_{q} < a_{q} | a_{1} > + \lambda_{q+1} < a_{q+1} | a_{1} > + \dots + \lambda_{n} < a_{n} | a_{1} >$$

$$= \lambda_{1}$$

 $\text{car }B_F=\left\{a_1,a_2,\ldots,a_q\right\} \text{ est une base orthonormée de }F \text{ et }B_{F^\perp}=\left\{a_{q+1},a_{q+2},\ldots,a_n\right\} \text{ une base de }F^\perp. \text{ Idem pour }k\in\left\{1,2,\ldots,q\right\},$

$$< u | a_k > > = < \lambda_1 a_1 + \lambda_2 a_2 + \dots + \lambda_q a_q + \lambda_{q+1} a_{q+1} + \dots + \lambda_n a_n | a_k > = \lambda_k$$

Par suite d'après (1) on a :
$$p(u) = \langle u | a_1 \rangle a_1 + \langle u | a_2 \rangle a_2 + \dots + \langle u | a_q \rangle a_q = \sum_{k=1}^{k=q} \langle u | a_k \rangle a_k$$
.

Avant de traiter un exemple utilisant le théorème précédent, présentons l'algorithme d'orthonormalisation de Gram-Schmidt

Procédé d'orthonormalisation de Gram-Schmidt

Le procédé d'orthonormalisation de Gram-Schmidt consiste à construire une base orthonormée à partir d'une base quelconque.

Théorème

Soit E un espace euclidien, muni d'un produit scalaire $<\cdot\big|\cdot>$.

On considère F un sous-espace vectoriel de E et $B_F = \left\{a_1, a_2, ..., a_q\right\}$ une base de F, Alors il existe $B'_F = \left\{b_1, b_2, ..., b_q\right\}$ une base orthonormée de F.

Preuve

On a $a_1 \neq 0_E$, car $B_F = \left\{a_1, a_2, ..., a_q\right\}$ est une famille libre, donc $\|a_1\| \neq 0$, on note alors

$$b_1 = \frac{a_1}{\|a_1\|} \text{ et } \|b_1\| = 1 \text{ car } \|b_1\| = \left\| \frac{a_1}{\|a_1\|} \right\| = \frac{1}{\|a_1\|} \|a_1\| = 1$$

On pose : $b_2 = \frac{a_2 - \langle a_2 | b_1 \rangle b_1}{\|a_2 - \langle a_2 | b_1 \rangle b_1\|}$ (on remarque que $\|b_2\| = 1$, puisque $\|b_1\| = 1$, la projection

orthogonale de a_2 sur $D = vect(\{b_1\})$ est $p_D(a_2) = \langle a_2 | b_1 \rangle b_1$, donc $(a_2 - p_D(a_2)) \in D^\perp$ d'où $b_2 \in vect(\{b_1\})^\perp$ c'est-à-dire $\langle b_2 | b_1 \rangle = 0$)

Idem on pose :
$$b_3 = \frac{a_3 - (\langle a_3 | b_1 > b_1 + \langle a_3 | b_2 > b_2)}{\|a_3 - (\langle a_3 | b_1 > b_1 + \langle a_3 | b_2 > b_2)\|},$$

on a donc $||b_3|| = 1$ et $b_3 \in vect(\{b_1, b_2\})^{\perp}$ d'où $< b_3 | b_1 > = 0$ et $< b_3 | b_2 > = 0$

On construit ainsi de proche en proche, pour $k \in \{1, 2, ..., q\}$, les vecteurs

$$b_k = \frac{a_k - (\sum_{i=1}^{i=k-1} < a_k | b_i > b_i)}{\left\| a_k - (\sum_{i=1}^{i=k-1} < a_k | b_i > b_i) \right\|}$$

On vérifie sans peine que $\operatorname{vect}(\left\{a_1,a_2,\ldots,a_q\right\}) = \operatorname{vect}(\left\{b_1,b_2,\ldots,b_q\right\})$ et que $\operatorname{B'}_F = \left\{b_1,b_2,\ldots,b_q\right\}$ est une base orthonormée de F .

Remarque

On considère E un espace euclidien muni d'un produit scalaire $<\cdot|\cdot>$.

Soient
$$a \in E$$
 tell que $a \neq 0_E$ et $D = vect(\{a\})$ donc $D = vect(\{\frac{a}{\|a\|}\})$ et $\left\|\frac{a}{\|a\|}\right\| = 1$

D'où pour tout $u \in E$, la projection orthogonale de u sur D est $p_D(u) = < u \left| \frac{a}{\|a\|} > \frac{a}{\|a\|} \right|$

En particulier si ||a|| = 1, alors la projection orthogonale de u sur D est $p_D(u) = \langle u | a \rangle a$

Exemples

1) On considère \mathbf{R}^3 muni du produit scalaire usuel et $B = \{a_1, a_2, a_3\}$ une base de \mathbf{R}^3 où $a_1 = (1,1,1)$; $a_2 = (1,1,0)$ et $a_3 = (1,0,0)$

Déterminez une base orthonormée de ${\bf R}^3$ autre que la base canonique de ${\bf R}^3$. On applique le procédé d'orthonormalisation de Gram-Schmidt à la base ${\it B}=\left\{a_1,a_2,a_3\right\}$.

On note
$$b_1 = \frac{a_1}{\|a_1\|}$$
; $b_2 = \frac{a_2 - \langle a_2 | b_1 \rangle b_1}{\|a_2 - \langle a_2 | b_1 \rangle b_1\|}$ et $b_3 = \frac{a_3 - (\langle a_3 | b_1 \rangle b_1 + \langle a_3 | b_2 \rangle b_2)}{\|a_3 - (\langle a_3 | b_1 \rangle b_1 + \langle a_3 | b_2 \rangle b_2)\|}$

On a:
$$||a_1|| = \sqrt{3}$$
 donc $b_1 = \frac{1}{\sqrt{3}}(1,1,1) = (\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}) = (\frac{\sqrt{3}}{3}, \frac{\sqrt{3}}{3}, \frac{\sqrt{3}}{3})$

$$a_2 - \langle a_2 | b_1 \rangle b_1 = (1,1,0) - \frac{2\sqrt{3}}{3} (\frac{\sqrt{3}}{3}, \frac{\sqrt{3}}{3}, \frac{\sqrt{3}}{3}) = (1,1,0) - (\frac{2}{3}, \frac{2}{3}, \frac{2}{3}) = (\frac{1}{3}, \frac{1}{3}, \frac{-2}{3})$$

$$||a_2 - \langle a_2 | b_1 \rangle b_1|| = ||(\frac{1}{3}, \frac{1}{3}, \frac{-2}{3})|| = \frac{\sqrt{6}}{3}$$
 donc

$$b_2 = \frac{(\frac{1}{3}, \frac{1}{3}, \frac{-2}{3})}{\frac{\sqrt{6}}{3}} = \frac{3}{\sqrt{6}}(\frac{1}{3}, \frac{1}{3}, \frac{-2}{3}) = (\frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{-2}{\sqrt{6}}) = (\frac{\sqrt{6}}{6}, \frac{\sqrt{6}}{6}, \frac{-\sqrt{6}}{3})$$

$$a_3 - (\langle a_3 | b_1 \rangle b_1 + \langle a_3 | b_2 \rangle b_2) = (1,0,0) - \left(\frac{\sqrt{3}}{3}(\frac{\sqrt{3}}{3}, \frac{\sqrt{3}}{3}, \frac{\sqrt{3}}{3}) + \frac{\sqrt{6}}{6}(\frac{\sqrt{6}}{6}, \frac{\sqrt{6}}{6}, \frac{-\sqrt{6}}{3})\right)$$

$$= (1,0,0) - \left((\frac{1}{3}, \frac{1}{3}, \frac{1}{3}) + (\frac{1}{6}, \frac{1}{6}, \frac{-1}{3}) \right)$$

$$=(1,0,0)-(\frac{1}{2},\frac{1}{2},0)=(\frac{1}{2},\frac{-1}{2},0)$$

$$||a_3 - (\langle a_3 | b_1 \rangle b_1 + \langle a_3 | b_2 \rangle b_2)|| = ||(\frac{1}{2}, \frac{-1}{2}, 0)|| = \frac{\sqrt{2}}{2}$$

$$b_3 = \frac{(\frac{1}{2}, \frac{-1}{2}, 0)}{\frac{\sqrt{2}}{2}} = \frac{2}{\sqrt{2}}(\frac{1}{2}, \frac{-1}{2}, 0) = (\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{-1}{\sqrt{2}}, 0) = (\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{-\sqrt{2}}{2}, 0)$$

Conclusion : $B' = \{b_1, b_2, b_3\}$ est une base orthonormée de \mathbf{R}^3 où

$$b_1 = (\frac{\sqrt{3}}{3}, \frac{\sqrt{3}}{3}, \frac{\sqrt{3}}{3})$$
; $b_2 = (\frac{\sqrt{6}}{6}, \frac{\sqrt{6}}{6}, \frac{-\sqrt{6}}{3})$ et $b_3 = (\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{-\sqrt{2}}{2}, 0)$.

2) Soit $E = \mathbf{R}_1[X] = \{aX + b/a \in \mathbf{R}, b \in \mathbf{R}\}$ muni du produit scalaire suivant :

Pour
$$(P,Q) \in E^2$$
, $\langle P | Q \rangle = \int_0^1 P(t) Q(t) dt$, donc $||P|| = \sqrt{\langle P | P \rangle} = \sqrt{\int_0^1 P(t)^2 dt}$

Soit $B=\left\{P_1,P_2\right\}$ où $P_1=1$ et $P_2=X$. $B=\left\{P_1,P_2\right\}$ n'est pas une base orthonormée de

$$E = \mathbf{R}_1[X] \text{ car } < P_1 | P_2 > = \int_0^1 P_1(t) P_2(t) dt = \int_0^1 t \, dt = \left[\frac{t^2}{2} \right]_0^1 = \frac{1}{2} \neq 0. \text{ (*)}$$

Construisons une base orthonormée de $E = \mathbf{R}_1[X]$ pour le produit scalaire

$$\langle P | Q \rangle = \int_0^1 P(t) Q(t) dt$$

On note
$$Q_1 = \frac{P_1}{\|P_1\|} = P_1 = 1$$
 car $\|P_1\| = \sqrt{\int_0^1 1 \, dt} = \sqrt{[t]_0^1} = \sqrt{1} = 1$

et
$$Q_2 = \frac{P_2 - \langle P_2 | Q_1 \rangle Q_1}{\|P_2 - \langle P_2 | Q_1 \rangle Q_1\|}$$

$$< P_2 | Q_1 > = \int_0^1 P_2(t) Q_1(t) dt = \int_0^1 t dt = \frac{1}{2} \text{ d'après (*)}$$

$$\|P_2 - \langle P_2 | Q_1 \rangle Q_1\| = \sqrt{\left[\frac{1}{3}(t - \frac{1}{2})^3\right]_0^1} = \sqrt{\frac{1}{3} \times \left(\frac{1}{2}\right)^3 - \frac{1}{3} \times \left(\frac{-1}{2}\right)^3} = \sqrt{\frac{2}{3} \times \frac{1}{8}} = \sqrt{\frac{1}{12}} = \frac{1}{\sqrt{12}}$$

Donc
$$Q_2 = \frac{P_2 - \langle P_2 | Q_1 \rangle Q_1}{\|P_2 - \langle P_2 | Q_1 \rangle Q_1\|} = \frac{X - \frac{1}{2}}{\frac{1}{\sqrt{12}}} = \sqrt{12} \left(X - \frac{1}{2}\right)$$

Conclusion : $B' = \{Q_1, Q_2\}$ est une base orthonormée de $\mathbf{R}_1[X]$

où
$$Q_1 = 1$$
 et $Q_2 = \sqrt{12} \left(X - \frac{1}{2} \right)$

3) On considère ${\bf R}^3$ muni du produit scalaire usuel.

Soit *P* le plan vectoriel de \mathbb{R}^3 d'équation cartésienne : x - 2y + 3z = 0.

Déterminez la projection orthogonale de v = (0,1,1) sur P.

Réponse

On calculera la projection orthogonale de v = (0,1,1) sur P en utilisant une base orthonormée de P.

Il est facile de prouver que $B = \{a_1, a_2\}$ est une base de P où $a_1 = (2,1,0)$ et $a_2 = (-3,0,1)$ B n'est pas orthonormée car $\|a_1\| = \sqrt{5} \neq 1$.

Déterminons une base orthonormée de P en utilisant le procédé de Gram-Schmidt.

On note
$$b_1 = \frac{a_1}{\|a_1\|}$$
 et $b_2 = \frac{a_2 - \langle a_2 | b_1 \rangle b_1}{\|a_2 - \langle a_2 | b_1 \rangle b_1\|}$

D'où
$$b_1 = \frac{1}{\sqrt{5}}(2,1,0) = (\frac{2\sqrt{5}}{5}, \frac{\sqrt{5}}{5}, 0)$$

On a:
$$a_2 - \langle a_2 | b_1 \rangle b_1 = (-3,0,1) - (-\frac{6\sqrt{5}}{5})(\frac{2\sqrt{5}}{5}, \frac{\sqrt{5}}{5}, 0) = (\frac{-3}{5}, \frac{6}{5}, 1)$$

$$||a_2 - \langle a_2 | b_1 \rangle b_1|| = ||(\frac{-3}{5}, \frac{6}{5}, 1)|| = \sqrt{\frac{14}{5}} \text{ d'où } b_2 = \sqrt{\frac{5}{14}}(\frac{-3}{5}, \frac{6}{5}, 1)$$

Conclusion : $B' = \{b_1, b_2\}$ est une base orthonormée de P où $b_1 = (\frac{2\sqrt{5}}{5}, \frac{\sqrt{5}}{5}, 0)$ et

$$b_2 = \sqrt{\frac{5}{14}} \left(\frac{-3}{5}, \frac{6}{5}, 1 \right)$$

Donc la projection orthogonale de v = (0,1,1) sur P est $p(v) = \langle v | b_1 > b_1 + \langle v | b_2 > b_2 \rangle$

D'où
$$p(v) = \frac{\sqrt{5}}{5}b_1 + \frac{11}{5}\sqrt{\frac{5}{14}}b_2 = \frac{1}{14}(-1,16,11)$$

4) Soit $E = \mathbf{R}_3[X] = \{aX^3 + bX^2 + cX + d/a \in \mathbf{R}, b \in \mathbf{R}, c \in \mathbf{R}, d \in \mathbf{R}\}$ muni du produit scalaire suivant : pour $(P,Q) \in E^2$, $\langle P|Q \rangle = \int_0^1 P(t)Q(t)dt$, pour $\|P\| = \sqrt{\langle P|P \rangle} = \sqrt{\int_0^1 P(t)^2 dt}$. et on considère $F = \mathbf{R}_1[X] = vect(\{P_1,P_2\})$ le plan de $\mathbf{R}_3[X]$ où $P_1 = 1$ et $P_2 = X$. Déterminez la projection orthogonale de $P = 2X^2 - X + 3$ sur F

Réponse

On calculera la projection orthogonale de P sur F en utilisant une base orthonormée de F .

Nous avons déjà montré que $B' = \{Q_1, Q_2\}$ est une base orthonormée de $F = \mathbf{R}_1[X]$

où
$$Q_1=1$$
 et $Q_2=\sqrt{12}\bigg(X-\frac{1}{2}\bigg)$

Notons $p_F(P)$ la projection orthogonale de P sur F d'où

$$p_F(P) = \langle P | Q_1 \rangle Q_1 + \langle P | Q_2 \rangle Q_2$$

$$\langle P | Q_1 \rangle = \int_0^1 P(t) Q_1(t) dt = \int_0^1 (2t^2 - t + 3) dt = \left[\frac{2}{3} t^3 - \frac{1}{2} t^2 + 3t \right]_0^1 = \frac{2}{3} - \frac{1}{2} + 3 = \frac{19}{6}$$

$$\langle P | Q_2 \rangle = \int_0^1 P(t) Q_2(t) dt = \int_0^1 (2t^2 - t + 3) \sqrt{12} \left(t - \frac{1}{2} \right) dt = \sqrt{12} \int_0^1 (2t^2 - t + 3) \left(t - \frac{1}{2} \right) dt$$

Donc
$$\langle P | Q_2 \rangle = \sqrt{12} \int_0^1 (2t^3 - 2t^2 + \frac{7}{2}t - \frac{3}{2}) dt = \sqrt{12} \left[\frac{1}{2}t^4 - \frac{2}{3}t^3 + \frac{7}{4}t^2 - \frac{3}{2}t \right]_0^1 = \frac{\sqrt{12}}{12}$$

Conclusion:

La projection orthogonale de P sur F est $p_F(P) = \frac{19}{6}Q_1 + \frac{\sqrt{12}}{12}Q_2$

c'est-à-dire
$$p_F(P) = \frac{19}{6} + (X - \frac{1}{2}) = X + \frac{8}{3}$$

V. Distance à un sous-espace (complément)

On considère E un espace euclidien muni d'un produit scalaire $<\cdot|\cdot>$.

Pour $(u,v) \in E^2$, on note d(u,v) = ||u-v|| appelé distance de $u \ge v$.

Si A est une partie quelconque non vide de E et $u \in E$, on définit la distance de u à A, notée d(u,A), par : $d(u,A) = \inf \left\{ d(u,v)/v \in A \right\} = \inf \left\{ \|u-v\|/v \in A \right\}$

On note aussi $d(u, A) = \inf_{v \in A} (||u - v||)$.

En général, il n'est pas facile de calculer d(u, A).

Théorème

On considère E un espace euclidien muni d'un produit scalaire $<\cdot|\cdot>$.

Si F est un sous-espace vectoriel de E et $u \in E$ alors $d(u,F) = ||u - p_F(u)||$

Preuve.....

Exemples

- 1) Si E est un espace euclidien muni d'un produit scalaire $<\cdot|\cdot>$ et F un sous-espace vectoriel de E alors
 - pour $u \in F$ on a d(u, F) = ||u u|| = 0 car pour $u \in F$ on a $p_F(u) = u$.
 - $\bullet \quad \text{pour } u \in F^\perp \text{ on a } d(u,F) = \left\| u 0_E \right\| = \left\| u \right\| \text{ car pour } u \in F^\perp \text{on a } p_F(u) = 0_E \,.$
- 2) On considère \mathbf{R}^3 muni du produit scalaire usuel.

Soit *P* le plan vectoriel de \mathbb{R}^3 d'équation cartésienne : x-2y+3z=0.

On sait que la projection orthogonale de v = (0,1,1) sur P est $p(v) = \frac{1}{14}(-1,16,11)$

Donc
$$d(v, P) = ||v - p(v)|| = ||(0,1,1) - (\frac{-1}{14}, \frac{16}{14}, \frac{11}{14})|| = ||(\frac{1}{14}, \frac{-2}{14}, \frac{3}{14})|| = \frac{\sqrt{14}}{14}$$

3) Soit $E = \mathbf{R}_3[X] = \{aX^3 + bX^2 + cX + d/a \in \mathbf{R}, b \in \mathbf{R}, c \in \mathbf{R}, d \in \mathbf{R}\}$ muni du produit scalaire

suivant : pour
$$(P,Q) \in E^2$$
, $\langle P | Q \rangle = \int_0^1 P(t)Q(t) dt$, $||P|| = \sqrt{\langle P | P \rangle} = \sqrt{\int_0^1 P(t)^2 dt}$.

Soit $F = \mathbf{R}_1[X]$, on sait que la projection orthogonale de $P = 2X^2 - X + 3$ sur F est

$$p_F(P) = X + \frac{8}{3} \text{ donc } d(P, F) = ||P - p_F(P)|| = ||2X^2 - X + 3 - X - \frac{8}{3}|| = ||2X^2 - 2X + \frac{1}{3}||$$

D'où
$$d(P,F) = \sqrt{\int_0^1 \left(2t^2 - 2t + \frac{1}{3}\right)^2 dt} = \sqrt{\int_0^1 \left(4t^4 - 8t^3 + \frac{16}{3}t^2 - \frac{4}{3}t + \frac{1}{9}\right) dt} = \frac{\sqrt{45}}{45}$$