

Melodische transformatie en evalutie van muziek

Elias Moons

Thesis voorgedragen tot het behalen van de graad van Master of Science in de ingenieurswetenschappen: computerwetenschappen

Promotor:

Prof. dr. D. De Schreye

Assessor:

Prof. Onbekend

Begeleider:

Ir. V. Nys

© Copyright KU Leuven

Zonder voorafgaande schriftelijke toestemming van zowel de promotor als de auteur is overnemen, kopiëren, gebruiken of realiseren van deze uitgave of gedeelten ervan verboden. Voor aanvragen tot of informatie i.v.m. het overnemen en/of gebruik en/of realisatie van gedeelten uit deze publicatie, wend u tot het Departement Computerwetenschappen, Celestijnenlaan 200A bus 2402, B-3001 Heverlee, +32-16-327700 of via e-mail info@cs.kuleuven.be.

Voorafgaande schriftelijke toestemming van de promotor is eveneens vereist voor het aanwenden van de in deze masterproef beschreven (originele) methoden, producten, schakelingen en programma's voor industrieel of commercieel nut en voor de inzending van deze publicatie ter deelname aan wetenschappelijke prijzen of wedstrijden.

Voorwoord

TODO: iedereen bedanken...

Elias Moons

Inhoudsopgave

Vo	oorwoord	i
Sa	amenvatting	iv
Lį	ijst van figuren en tabellen	\mathbf{v}
Li	ijst van afkortingen en symbolen	vii
1	Inleiding 1.1 Probleemstelling	1 1
	 1.2 Vergelijking met voorgaand onderzoek 1.3 Doelstelling 1.4 Assumpties en beperkingen 	1 2 2
2	1.5 Overzicht van de tekst	3 5 5 6
3	Objectieve Beoordeling Muziekstuk 3.1 Neuraal Netwerk	11 11 13
4	Melodische Transformatie4.1 Verschillende transformaties4.2 Vergelijking van transformaties	15 15 15
5	Efficiënt Toepassen Transformatie 5.1 Beste sequentie	17 17 23
6	Experimenten en Resultaten 6.1 Eerste onderwerp in dit hoofdstuk 6.2 Figuren 6.3 Tabellen 6.4 Besluit van dit hoofdstuk	31 31 31 32
7	Besluit 7.1 Eerste onderwerp in dit hoofdstuk 7.2 Figuren 7.3 Tabellen	33 33 33

Inhoudsopgave

	7.4	Besluit van dit hoofdstuk	34
A	Bro	ncode	37
	A.1	Neuraal Netwerk Trainer	37
	A.2	Beste sequentie	43
	A.3	Beste sequentie met minimum transformatie lengte	45
В	IEE	E_Paper	53
\mathbf{C}	Post	ser	55
Bi	bliog	rafie	57

Samenvatting

Deze masterproef beschrijft methodes om melodielijnen van een muziekstuk melodisch te transformeren to nieuwe melodielijnen. Verder wordt er ook aandacht besteed aan een referentiekader waarin deze transformaties geëvalueerd kunnen worden. Tot slot wordt er ook nog gekeken naar wanneer bepaalde transformaties nuttig kunnen zijn om de consonantie van een muziekstuk te verhogen. Om dit te verwezenlijken is een algoritme beschreven dat gebaseerd is op de principes van dynamic programming. Dit algoritme zal, gegeven een aantal mogelijke transformaties en een melodielijn, de best mogelijke getransformeerde melodielijn teruggeven, dit volgens het gedefiniëerde referentiemodel.

Lijst van figuren en tabellen

Lijst van figuren

1.1	Melodische transformatie m.b.v. rij van Fibonacci: Noten op de bovenste notenbalk liggen respectievelijk 1,1,2,3,5,8 halve tonen hoger dan op de onderste notenbalk.	2
2.1	Maat met voortekening van common time tijdssignatuur	6
2.2	Illustratie van een aantal veelvoorkomende nootlengtes	6
2.3	Noten do t.e.m. si op een notenbalk.	7
2.4	Toonladder van "Do Groot"	9
2.5	Toonladder van "La Klein"	9
5.1	Illustratie van de <i>matrix</i> -variabele. Illustratie van beste pad voor 2 verschillende toonhoogtes	20
5.2	Illustratie van de <i>past</i> - en <i>current</i> variabelen tijdens een stap in het algoritme. De weergave is enkel voor de transformatie weergegeven in tabel 5.1. Dit is een voorbeeld voor het specifieke geval waarin de huidige noot in het originele stuk 3 halve tonen hoger ligt dan de vorige noot.	21
5.3	Illustratie van de variabelen die probabiliteiten opslaan met betrekking tot het 'niet-transformeren' van de laatste noot. Elk element in deze	25
5.4	Illustratie van de variabelen die probabiliteiten opslaan met betrekking tot het transformeren van de laatste noot. Elk element in deze tabel stelt	26
5.5	Illustratie van de variabelen die optimale (geldige) paden opslaan met betrekking tot het 'niet-transformeren' van de laatste noot. Elk element	26
5.6	Illustratie van de variabelen die optimale (geldige) paden opslaan met betrekking tot het transformeren van de laatste noot. Elk element in	27
6.1		31
0.1	Het IXO Deuven 1080	ונ
7.1	Het KU Leuven logo.	33

Lijst van tabellen

2.1	Opsomming van de toonhoogtes in 2 verschillende benamingen	7
5.1	Voorstelling transformatie gebruik in figuur 5.2	21
	Een tabel zoals het niet moet	
	Een tabel zoals het niet moet	

Lijst van afkortingen en symbolen

Afkortingen

LoG Laplacian-of-Gaussian MSE Mean Square error

PSNR Peak Signal-to-Noise ratio

Symbolen

"The Answer to the Ultimate Question of Life, the Universe, and Everything"

volgens de [3]

c Lichtsnelheid

E Energie

m Massa

 π Het getal pi

Hoofdstuk 1

Inleiding

1.1 Probleemstelling

Een van de meest voorkomende problemen voor muzikanten is de zogenaamde writer's block. Dit fenomeen waarbij je als muzikant merkt dat je de hele tijd op hetzelfde melodietje uitkomt en maar niet met iets nieuw kan komen kan zeer frustrerend zijn. Daarom zou het handig zijn als er een tool zou bestaan die je als het ware de inspiratie kan geven die je nodig hebt om deze writer's block te doorbreken. Een mogelijke oplossing voor dit probleem wordt in deze thesis onderzocht. Hier gaat het dan om het transformeren van reeds gekende melodieën tot nieuwe melodieën.

1.2 Vergelijking met voorgaand onderzoek

Onderzoek naar het bekomen van nieuwe melodieën waarbij gebruik gemaakt wordt van een computer is niet nieuw. Al gedurende tientallen jaren is er veel werk geleverd op het vlak van muziekgeneratie, waarbij het de bedoeling is om een muziekstuk te genereren waarbij vertrokken wordt van een lege partituur. Dit wordt gedaan rekening houdend met de regels uit de muziektheorie en vaak probeert men er ook een vorm van repetitiviteit en herkenning in te brengen zoals vaak ook het geval is in hedendaagse muziek. Een groot probleem dat echter altijd terugkwam was dat het heel moeilijk was om een goede verhouding te vinden tussen twee heel belangrijke eigenschappen van de muziek, namelijk verwachting en verrassing van de luisteraar. Een muziekluisteraar heeft namelijk een bepaald verwachtingspatroon voor het onmiddellijke vervolg van een melodie. Dit verwachtingspatroon strookt vaak met de regels van de muziektheorie. Wanneer deze regels dan weer te nauwgezet gevolgd worden, wordt het muziekstuk als saai ervaren, er is dus nood aan een zekere verrassing in de melodie. Te veel onverwachte wendingen worden dan weer als frustrerend gezien, kortom, het is van cruciaal belang om een goed evenwicht te vinden tussen deze twee waarden. En dit blijkt zeer moeilijk te verwezenlijken vanuit een muziek generatie-standpunt.

1.3 Doelstelling

In deze thesis wordt een onderzoek gevoerd naar de generatie van nieuwe melodieën vertrekkende van originele melodieën. Deze originele melodieën worden bij aanname verondersteld te voldoen aan de eisen van verrassing en verwachting. In deze thesis worden specifiek melodische transformaties onderzocht. Deze transformaties zullen gebaseerd zijn op wiskundige reeksen. Hierbij gaat men voor elke noot in de oorspronkelijke melodie de toonhoogte aanpassen volgens een bepaald patroon. Als voorbeeld om het concept te verduidelijken kan figuur 1.1 dienen. In deze figuur wordt met behulp van de rij van fibonacci een originele melodie getransformeerd tot een nieuwe. Er wordt getracht zo een transformatie te zoeken zodat de nieuw bekomen melodie nog steeds consonant is (nog steeds goed klinkt). Er zal ook onderzocht worden onder welke omstandigheden een transformatie al dan niet een consonante melodie oplevert. Om te bepalen of een nieuwe melodie goed klinkt is er ook nood aan een objectieve beoordeling van deze melodieën. Er wordt dus ook aandacht besteed aan het opstellen van een model dat hiervoor kan dienen. Een model dat zo goed mogelijk kan beoordelen of een gegeven melodie al dan niet, en in welke mate, consonant is. Het voordeel van het werken met transformaties in plaats van met generatie is dat men op deze manier nog een deel van de eigenheid van het originele werk kan behouden en het bekomen werk hierdoor ook minder artificieel zal overkomen bij de luisteraar.



FIGUUR 1.1: Melodische transformatie m.b.v. rij van Fibonacci: Noten op de bovenste notenbalk liggen respectievelijk 1,1,2,3,5,8 halve tonen hoger dan op de onderste notenbalk.

1.4 Assumpties en beperkingen

Op een onderdeel van hoofdstuk 3 na, behandelt deze masterproef enkel muziek met precies één melodielijn. Meerstemmige muziek waarbij meerdere noten tegelijkertijd gespeeld kunnen worden, wordt in deze thesis dus niet behandelt. Verder worden alle testen uitgevoerd op een corpus (Essen corpus [6]) bestaande uit muziekstukken van het 'folk'-genre. Tot slot zal ook telkens wanneer een transformatie uitgevoerd is, er vanuit gegaan worden dat het originele muziekstuk telkens voldoet aan de algemene voorwaarden waaraan een muziekstuk moet voldoen, zodat zijn score in het

voorgestelde model telkens ook als referentie kan dienen voor zijn getransformeerde versie.

1.5 Overzicht van de tekst

In het eerstvolgende hoofdstuk, hoofdstuk 2 wordt een korte inleiding gegeven tot de muziektheorie. Hierin worden enkel deze elementen behandeld die relevant zijn voor de rest van deze thesis. Vervolgens zal er een besproken worden hoe een bepaald muziekstuk objectief kan beoordeeld worden, dit zal gebeuren in hoofdstuk 3. In hoofdstuk 4 worden verschillende melodische transformaties toegelicht en met elkaar vergeleken. Vervolgens zal hoofdstuk 5 twee algoritmes beschrijven. Deze algoritmes kunnen gebruikt worden om gegeven een aantal toegestane transformaties en een oorspronkelijke melodielijn, de meest waarschijnlijke getransformeerde melodielijn terug te geven. Hierna zullen een aantal experimenten, alsook hun resultaten besproken worden in hoofdstuk 6. Tot slot wordt er in hoofdstuk 7 nog teruggekeken op het geleverde onderzoek in een samenvattend besluit. Er wordt ook nog beschreven welk verder onderzoek zeker nog interessant zou kunnen zijn binnen dit onderwerp.

Hoofdstuk 2

Muzikale Achtergrond

Aangezien deze thesis zal handelen over melodische transformaties wordt hieronder in het kort info gegeven over elementaire begrippen rond ritme en melodie van een muziekstuk en hoe deze voorgesteld kunnen worden. Voor lezers met een voorkennis in de muziekwereld zal dit onderdeel waarschijnlijk redundant zijn en kan er bijgevolg ook meteen overgegaan worden naar het volgende hoofdstuk.

2.1 Ritme

In deze masterproef worden enkel melodische transformaties behandeld, waarbij het ritme ongewijzigd blijft. Toch is het zeker nuttig om ook een zekere voorkennis te hebben van de betekenis van ritme in een muziekstuk. Melodie en ritme van een muziekstuk gaan namelijk hand in hand. Een basiskennis van ritmische begrippen zal dus zeker ook nuttig zijn voor het begrijpen van bepaalde melodische fenomenen.

2.1.1 Tijdssignaturen

De tijdssignatuur geeft de ritmische structuur weer van het muziekstuk. Deze tijddssignatuur wordt weergegeven aan het begin van de notenbalk en ziet er uit als een breuk zonder streepje. Een voorbeeld hiervan is de vaak gebruikte $\frac{3}{4}$ (of 'drie vierden'). In deze voorstelling staat het onderste getal voor welke nootlengte overeen komt met een tel. Het bovenste getal geeft weer hoeveel tellen in een maat voorkomen. In het voorbeeld van de signatuur $\frac{3}{4}$ komt dit over met 4 tellen van lengte $\frac{1}{4}$. Voor de specifieke signatuur $\frac{4}{4}$ (of 'vier vierden') heeft men nog een andere notatie, namelijk de letter C. Deze letter komt het woord *common time*, aangezien deze signatuur zo typisch en veelvoorkomend is in moderne Westerse muziek. Figuur 2.1 geeft het gebruik van deze notatie weer. De figuur illustreert ook de 4 verschillende tellen van deze maatsoort.

2.1.2 Tempo

Een volgend belangrijk onderdeel dat het ritme van een muziekstuk bepaalt is het tempo. Het tempo van een stuk bepaalt namelijk de duur van de verschillende noten



FIGUUR 2.1: Maat met voortekening van common time tijdssignatuur.

in het muziekstuk. Het temp wordt meestal uitgedrukt in aantal tellen per minuut. De lengte van een tel zelf wordt dan weer bepaald door de tijdssignatuur. Zo betekent bijvoorbeeld een tempo van 60 tellen voor een muziekstuk met signatuur $\frac{3}{4}$ dat elke tel, ofwel elke kwartnoot, precies één seconde duurt.

2.1.3 Nootlengtes

De nootlengte is het laatste element dat de absolute duur van een noot zal bepalen. De nootlengte geeft de relatieve lengte van een noot weer ten opzichte van het tempo en de tijdssignatuur. De nootlengte wordt uitgedrukt door een breuk. Deze breuk heeft als relatieve lengte zijn verhouding tot de lengte van een tel. Zo zal een $\frac{1}{4}$ -noot in $\frac{3}{4}$ één tel duren, en zal een $\frac{1}{8}$ -noot in $\frac{3}{4}$ twee tellen duren.

Een note van hele lengte wordt aangeduid met een hol bolletje. Een noot van halve lengte wordt aangeduid met een half bolletje met een streep aan de rechterkant. Een $\frac{1}{4}$ -noot wordt aangeduid zoals een halve noot maar dan met een vol bolletje. Een $\frac{1}{8}$ -noot wordt voorgesteld door een vierde noot met een streepje vanboven. Vanaf een $\frac{1}{16}$ -noot wordt er dan een streepje vanboven bijgezet telkens de nootlengte gehalveerd wordt. Deze notatie wordt geïllustreerd in figuur ??. Door het gebruik van verbindingstekens(waarbij de nieuwe nootlengte de som is van de lengtes van de twee noten die verbonden zijn) kan men dan eender welke nootlengte bekomen die men maar wenst.



FIGUUR 2.2: Illustratie van een aantal veelvoorkomende nootlengtes.

2.2 Melodie

Naast ritme is het andere fundamentele bestanddeel van een muziekstuk de melodie. Waar het ritme de structuur van een muziekstuk weergeeft, is de melodie het voornaamste bestanddeel van de muziek dat een gevoel meegeeft aan het stuk. De melodie geeft een toonhoogte of freqentie mee aan elke noot. Aangezien deze thesis handelt over melodische transformaties is het van belang te weten wat het begrip

A	В	\mathbf{C}	D	\mathbf{E}	\mathbf{F}	G
la	si	do	re	mi	fa	sol

Tabel 2.1: Opsomming van de toonhoogtes in 2 verschillende benamingen.

'melodie' precies inhoudt. Het is namelijk dat gedeetle van een muziekstuk waarop een transformatie zal toegepast worden. Het ritme van een muziekstuk wordt in deze thesis onveranderd gelaten.

2.2.1 Toonhoogte

Toonhoogte kan in het algemeen op twee manieren voorgesteld worden. Een eerste manier is fysische waarbij elke toon met een bepaalde frequentie overeenkomt, een andere manier is meer muziek-theoretisch, waarbij de toonhoogte als discreet beschouwd wordt. In deze masterproef zal met de laatste voorstellingswijze gewerkt worden. Dit omdat we noten willen transformeren naar nieuwe noten en niet frequenties naar nieuwe frequenties (die dan niet overeen komen met een noot en bijgevolg zeer waarschijnlijk niet goed gaan klinken in het geheel). Deze toonhoogte wordt dan voorgesteld door een naam. Er zijn twee naamgevingen die vaak gebruikt worden. Eerst is er de naamgeving waarbij de letters A t.e.m. G gebruikt worden. De andere naamgeving maakt gebruik van de woorden do – re – mi – fa – sol – la – si, de relatie tussen deze 2 naamgevingen wordt weergegeven in tabel 2.1. Noten kunnen uiteraard ook op een notenbalk weergegeven worden, zie figuur 2.3 voor een visuele weergave. Hoe hoger de noot op de notenbalk, hoe hoger haar frequentie.



Figuur 2.3: Noten do t.e.m. si op een notenbalk.

2.2.2 Octaaf en onderverdeling in toonhoogtes

Een eenvoudige definitie van een octaaf is het interval tussen een gegeven toonhoogte en de toonhoogte met het dubbele van de frequentie van de eerste. Deze noten worden als zeer gelijkaardig ervaren en krijgen daarom dezefde benaming (bijvoorbeeld beide een A). Hierdoor gaat men vaak in muzieknotatie wanneer men een bepaalde noot benoemt, ook aangeven tot welk octaaf de noot behoort (want een bepaalde noot komt met meerdere toonhoogtes overeen). Dit doet men door in subscript de index van het octaaf weer te geven, een A (of la) in het vierde octaaf wordt dan weergegeven door A_4 .

Een octaaf wordt opgedeeld in 12 toonhoogtes. De afstand tussen elk paar van 2 opeenvolgende toonhoogtes wordt een halve toon genoemd. Hiervan zijn er slechts 7

tonen die ook deel uitmaken van de toonladder. De andere 5 noten worden voorgesteld op de notenbalk relatief ten opzichte van een van de nabijgelegen tonen die slechts een halve toon hier vanaf ligt door het gebruik van een kruis (\sharp) of een $\operatorname{mol}(\flat)$. Een kruis dient om aan te duiden dat de noot die bedoeld wordt een halve toon hoger is dan de noot die ervoor staat. Een mol gebruikt men om aan te duiden dat de noot die bedoeld wordt een halve toon lager is dan de noot die net voor het molteken staat.

2.2.3 Toonladders en toonaarden

Zoals reeds vermeld werd in het vorige deel, bestaat een octaaf uit 12 tonen waarvan er slechts 7 tot de eigenlijke toonladder behoren. De noten binnen een toonladder worden bepaald door de intervallen tussen de noten. In het algemeen zijn er twee grote onderverdelingen om een toonladder te construeren. Een eerste resultaat wordt de "grote toonladder" genoemd. deze wordt bepaald door de opeenvolging van stappen $1-1-\frac{1}{2}-1-1-1-\frac{1}{2}$. Het meeste elementaire voorbeeld van een toonladder die hieraan voldoet is de toonladder van "Do-Groot" waarbij volgende noten voldoen aan de opgegeven intervalafstanden: "do - re - mi - fa - sol - la - si - do", zoals weergegeven in figuur 2.4. Een tweede mogelijkheid is de zogenaamde "kleine toonladder". In deze toonladder komen de intervalafstanden overeen met $1-\frac{1}{2}-1-1-\frac{1}{2}-1-1$. Een concreet voorbeeld hiervan is de toonladder van "La-Klein" waarbij deze noten voldoen aan de voorwaarden: "la - si - do - re - mi - fa - sol - la", deze wordt ook weergegeven in figuur 2.5. Deze toonladderis de kleine versie van de toonladder van Do groot, aangezien ze dezelfde noten gebruikt, de toonladder is als het ware een verschuiving van die van Do groot. Het verschil tussen beide toonladders is dus de functie van elke noot in de bijhorende toonaarden. En iets wiskundiger verwoord is er ook een verschil van frequentie waarin bepaalde noten voorkomen in muziekstukken horende bij een kleine of grote toonladder [8]. Van de kleine toonladders zijn ook nog een harmonische en melodische versie, die nog andere afstanden gebruik, maar aangezien deze niet zo vaak gebruikt worden, zou het te ver leiden deze ook te bespreken. Het feit of een toonladder groot of klein is gaat vaak ook de sfeer bepalen van het muziekstukje. Zo zal een muziekstuk dat geschreven is in een grote toonladder eerder een vrolijk karakter hebben. Dit terwijl een stukje dat geschreven is in een kleine toonladder eerder een droeviger karakter zal hebben. Maar niet alleen de toonladder zelf, ook de noten in de toonladder hebben hun functie. Zo is bijvoorbeeld de eerste noot van een toonladder een rustpunt waarop het muziekstuk vaak beëindigd wordt. De vijfde noot wordt de dominant genoemd en is ook sterk vertegenwoordigd in het muziekstuk. Deze nooit creëert namelijk spanning. Vaak wordt deze spanning dan ook opgelost door een overgang naar de eerste noot, als rustpunt.



FIGUUR 2.4: Toonladder van "Do Groot"



FIGUUR 2.5: Toonladder van "La Klein"

Hoofdstuk 3

Objectieve Beoordeling Muziekstuk

Om melodische transformaties te kunnen beoordelen is er nood aan een framework dat kan voorspellen of een gegeven melodie al dan niet goed klinkt. In dit hoofdstuk worden twee zo een modellen besproken die een bepaalde 'consonantiescore' (maat voor het goed klinken van een muziekstuk) gaan toekennen aan een muziekstuk. Allereerst wordt een aanpak besproken die gebruik maakt van een artificiëel neuraal netwerk [5]. Deze methode is speciaal gemaakt voor het beoordelen van polyfone muziek, waarbij er meerdere noten tegelijk klinken. Polyfone muziek wordt in verdere hoofdstukken van deze masterproef niet meer besproken. Het eerste onderdeel van dit hoofdstuk zal bijgevolg dus weinig invloed hebben op het vervolg van de tekst. De methode is echter wel onderzocht geweest en leverde enkele interessante resultaten op waardoor de methode toch even in het kort vermeld wordt. Als tweede methode wordt een zogenaamd 'RPK-Model' besproken dat gebaseerd is op een gelijknamig model uit het boek 'Music and Probability' [8] van David Temperley [2]. Dit model werkt op muziek met een enkele melodielijn en zal ook het model zijn dat als verificator gebruikt zal worden bij de experimenten in het vervolg van deze masterproef.

3.1 Neuraal Netwerk

In het boek 'Musimathics' [4] wordt er een gedeelte gewijd aan het meten van de consonantie van akkoorden (samenklank van meerdere noten). Dit gebeurt kort samengevat door het trainen van een neuraal netwerk op zogenaamde tweeklanken (twee noten die tegelijkertijd gespeeld worden). En het neuraal netwerk maakt dan de veralgemening naar hogere orde samenklanken. Het neuraal netwerk dat gemaakt getest werd als verificator bestond uit drie lagen. een invoerlaag, een uitvoerlaag en dan nog een verborgen laag. De invoerlaag bestond uit 12 neurons die elk voor een van de 12 verschillende noten staan. Twee noten die een octaaf uit elkaar liggen (en muziektechnisch dezelfde naam krijgen) zullen dus ook op eenzelfde neuron afgebeeld worden. Deze 12 input neurons krijgen een '1' als input wanneer er een noot in het akkoord zit dat afgebeeld wordt op die neuron. In het andere geval krijgt deze

een '0' als input. Vervolgens komen we op een hidden layer terecht die volledige geconnecteerd is en uit 6 neurons bestaat. Tot slot komen we nog bij de output layer uit die uit slechts 1 neuron bestaat. Deze neuron gaat een getal tussen 0 en 1 teruggeven, hoe dichter het getal bij 1 ligt hoe zekerder het neuraal netwerk is dat het ingegeven akkoord consonant is. Hoe dichte bij 0 hoe zekerder hij is dat het akkoord dissonant (tegengestelde van consonant) is.

Dit netwerk werd getraind op alle mogelijke tweeklanken gebruik makend van de backpropagation of error-methode[1]. Voor elke mogelijke tweeklank werd afhankelijk van de afstand (in halve tonen) tussen de twee noten bepaald of ze goed samen klinken of niet. Dit volgens de regels van de muziektheorie. Deze regels komen ook overeen met de verhoudingen van de frequenties van de twee invoernoten. Hoe kleiner de getallen in de vereenvoudigde breuk van de frequenties, hoe beter het akkoord klinkt. Na het trainen van het neuraal netwerk kan dit gebruikt worden om meerstemmige muziek te gaan beoordelen. Op elk tijdstip waarop er noten gespeeld worden kan men deze noten als input in het neuraal netwerk steken. De uitvoer van het netwerk geeft dan een maat voor de consonantie terug. Als we dit doen voor elk tijdstip in het muziekstuk waarop er noten gespeeld worden en we nemen dan het gemiddelde over al deze tijdstippen krijgen we een maat voor de 'gemiddelde consonantie' van het gehele muziekstuk.

Nadat het neuraal netwerk getraind werd, bleek het neuraal netwerk goed te generaliseren naar akkoorden met meer dan 2 noten. Dit wil zeggen dat akkoorden van meer dan twee noten die muziektheoretisch 'goed' zouden moeten klinken ook door het netwerk als dusdanig beoordeeld werden. Het netwerk kon dus dienen als een soort van alternatieve voorstelling van de regels van de muziektheorie wat de samenklank van akkoorden betreft. Het probleem lag er echter in dat de klassieke werken van Bach [10] en Mozart [12] waarop getest werd zelf helemaal niet zo consonant waren als oorspronkelijk gedacht. En dit in die mate dat vaak tot een derde van de akkoorden in zo een stuk als dissonant (tegengestelde van consonant) bestempeld worden. Deze akkoorden blijken ook daadwerkelijk dissonant te zijn. Het is slechts door de context, de noten die net voor het akkoord gespeeld worden, dat deze akkoorden in die stukken toch niet als dissonant ervaren worden door de luisteraar. Het neuraal netwerk dat hier gebruikt werd houdt echter geen rekening met deze context. Dit leidt er wel toe dat dit neuraal netwerk niet gebruikt kan worden als verificator, aangezien zelfs muziekstukken van Bach en Mozart door de verificator niet als consonant herkend worden. Het is daarentegen wel nog maar eens een bevestiging van het genie van componisten als Bach en Mozart, de kunst ligt het niet in het volgen van de regels maar in het weten wanneer en hoe de regels gebroken mogen worden.

De broncode die geschreven werd voor het trainen van dit neuraal netwerk is beschikbaar in appendix A.1. Er zijn een aantal parameters die ingesteld kunnen worden in dit algoritme. Er is allereerst het aantal neuronen in de verborgen laag. Er kan ook een waarde voor de 'learning rate' opgegeven worden en dan zijn er nog twee parameters die een bias kunnen definiëren.

3.2 RPK-Model

Hoofdstuk 4

Melodische Transformatie

- 4.1 Verschillende transformaties
- 4.1.1 Permutatie van noten
- 4.1.2 Afbeelding afhankelijk van positie
- 4.1.3 Afbeelding afhankelijk van afstand ten opzichte van vorige noot
- 4.2 Vergelijking van transformaties

Hoofdstuk 5

Efficiënt Toepassen Transformatie

In dit hoofdstuk worden twee algoritmes behandeld die varianten zijn van elkaar. In beide algoritmes is het de bedoeling om een gegeven muziekstuk te transformeren tot een nieuw muziekstuk op zo een manier dat de totale consonantiescore zo hoog mogelijk is. Dit kan gebeuren door een aantal toegelaten operaties op het oorspronkelijke muziekstuk. Buiten de originele melodielijn zullen namelijk ook een aantal verschillende transformaties (zoals die beschreven zijn in onderdeel 4.1.3) meegegeven worden aan het algoritme. Deze transformaties zullen door het algoritme gebruikt worden om het originele stuk te transformeren naar een nieuw stuk met een hogere consonantiescore (De score die gebruikt wordt is deze beschreven in onderdeel 3.2, volgens het 'RPK-Model'). Voor elke noot van de melodielijn heeft het algoritme namelijk de keuze om ofwel de noot te behouden, ofwel deze te transformeren conform een van de transformaties die meegegeven werden aan het algoritme. Het algoritme dat hier voor zorgt wordt beschreven in onderdeel 5.1. In gedeelte 5.2 wordt een algoritme beschreven dat eenzelfde doel heeft maar een extra voorwaarde opgelegd krijgt. Deze voorwaarde stelt dat als met een transformatie wilt toepassen, men telkens een minimum aantal opeenvolgende noten moet transformeren met dezelfde transformatie.

5.1 Beste sequentie

5.1.1 Doelstelling

Het algoritme dat hier beschreven wordt is afhankelijk van twee parameters. Een eerste parameter is een originele melodielijn. De tweede parameter beschrijft een aantal transformaties (gedifiniëerd zoals in onderdeel 4.1.3), die gebruikt mogen worden door het algoritme. Het doel is nu om gebruik makend van enkel deze verschillende mogelijke transformaties de originele melodielijn te transformeren tot de nieuwe melodielijn die de hoogste consonantiescore oplevert. Hierbij heeft het algoritme voor elke noot in het muziekstuk twee mogelijke keuzes. Een eerste

mogelijkheid is dat de noot niet getransformeerd wordt en identiek overgenomen wordt in de nieuwe melodielijn. De tweede mogelijkheid bestaat erin dat de noot ook getransformeerd mag worden, maar denk enkel volgens een van de beschikbare transformaties.

5.1.2 Idee van het algoritme

Een eerste belangrijke observatie is dat eender welke noot in het muziekstukje zelf op slechts maximaal 14 verschillende noten kan afgebeeld worden. Elke noot kan namelijk door transformatie enkel afgebeeld worden op een noot die maximaal 5 halve tonen lager ligt dan de oorspronkelijke noot en ook maximaal 6 halve tonen hoger ligt dan de originele noot (dit is een deel van de definitie van de soort transformaties die gebruikt worden in het algoritme). Er is nu echter nog een speciaal geval waarbij een transformatie tot een van de twee extreme gevallen zou leiden en deze noot dan ook nog eens geen deel zou uitmaken van de tonaard. In dat geval is het mogelijk dat de noot nog een halve toon verder afgerond wordt om terug tot op een noot te komen die in de toonaard ligt. Elke noot kan dus theoretisch gezien (na afronding) afgebeeld worden op eender welke noot die maximaal 6 halve tonen lager en maximaal 7 halve tonen hoger ligt dat zichzelf. Dit zijn in totaal 14 verschillende mogelijkheden.

Het belangrijkste idee van het algoritme is gebaseerd op de principes van dynamic programming [9]. Toegepast op dit algoritme komt het er op neer dat achtereenvolgens voor elke noot in het muziekstuk het best pad (en bijhorende beste score) bijgehouden zal worden voor elk van de 14 mogelijke toonhoogtes die deze noot kan aannemen in de nieuwe melodielijn. En enkel op deze optimale paden zal verder gerekend worden om te bepalen wat de beste paden zijn tot de 14 mogelijke toonhoogtes die de volgende noot in het muziekstuk kan aannemen. Dit wordt dan verder herhaald tot alle noten van de originele melodielijn overlopen zijn.

5.1.3 Werking van het algoritme

In dit onderdeel zal de werking van het algoritme beschreven worden. Als extra referentie voor de lezer is de broncode bijgevoegd in appendix A.2.

Het algoritme zal tijdens de uitvoering gebruik maken van 3 hulpvariabelen. De eerste twee van deze hulpvariabelen zijn eendimensionale arrays van lengte 14. De eerste array, die de naam past meekrijgt, stelt de probabiliteiten voor van de beste paden eindigend bij alle mogelijke noten waarnaar de vorige beschouwde noot kan getransformeerd worden. De tweede array, die current genoemd wordt, bevat de probabiliteiten van de beste paden die eindigen op de huidig beschouwde noot (of een van zijn mogelijke transformaties). De waarden in deze twee arrays, zullen in het algoritme niet de probabiliteiten zelf, maar hun logaritmen zijn, dit om het rekenwerk te vereenvoudigen. De derde hulpvariabele, matrix, is een tweedimensionale array en heeft een dimensie van de lengte van de melodielijn op 14. Deze variabele gaat voor elke mogelijke waarde die elke noot in het muziekstukje kan aannemen, weergeven vanwaar het beste pad komt dat eindigt bij deze noot.

Om de betekenis van deze variabelen nog iets concreter te maken zal gebruik gemaakt

worden van de volgende notatie. De letter 'C' voor de toonhoogte van de huidig beschouwde noot in de originele melodielijn. De letter 'P' voor de toonhoogte van de vorige noot in het originele muziekstukje. Zo zal de waarde C+3 staan voor de noot met een toonhoogte die drie halve tonen hoger ligt dan de huidige noot in het originele stukje. P-4 zal dan bijvoorbeeld staan voor de noot met een toonhoogte die 4 halve tonen lager ligt dan de vorige noot in de originele melodielijn. Verder zal, er als er in gesproken wordt over de i-de noot in het muziekstuk, de noot op positie i bedoeld worden. Zo zal de 0-de noot in het muziekstukje de eerste noot zijn, de 1-de noot zal de tweede noot van het muziekstukje zijn enzovoort.

Stel we beschouwen momenteel de n-de noot van het muziekstukje. Dan zullen volgende stellingen gelden. Op positie past[i] zal de waarde voor de probabiliteit staan van het beste pad van n noten dat eindigt op de noot 'P+i-6'. Ook zal tijdens uitvoering van het algoritme de current array aangepast worden. Met als doelstelling: op positie current[i] zal de waarde voor de probabiliteit berekend worden voor het beste pad van (n+1) noten dat eindigt op de noot 'C+i-6'. De waarde van het element matrix[i][j] verwijst naar vanwaar het beste pad komt van (n+1) noten dat eindigt op de noot 'C+j-6'. Stel nu dat matrix[i][j]=k, dan betekent dit dat het beste pad van (n+1) noten dat eindigt op noot 'C+j-6', een verlenging is van het beste pad van n noten dat eindigt op noot 'P+k-6'.

In figuur 5.1 wordt een voorbeeld van de inhoud van de matrix-variabele weergegeven. Voor een zekere noot 'n' uit het muziekstuk is nu voor 2 van de mogelijke 14 waarden naarwaar deze kan getransformeerd worden geïllustreerd hoe de beste paden horende bij deze twee toonhoogtes teruggevonden kunnen worden. Een van deze paden wordt in het groen weergegeven het andere in het oranje. De laatste 5 noten van het groene pad hebben als toonhoogte een die respectievelijk 2, 1, 1, -2 en -4 halve tonen hoger ligt dan hun overeenkomstige noot in de originele melodie. De laatste 5 noten van het oranje pad hebben als toonhoogte een die respectievelijk -3, -1, 0, 1 en 4 halve tonen hoger ligt dan hun overeenkomstige noot in de originele melodie.

Initialisatie

De eeste stap in het algoritme zal de noot op positie 1 als huidige noot bekijken en de noot op positie 0 als vorige noot. De hulpvariabelen moeten dus geïnitialiseerd worden zodat ze daaraan voldoen. Hierdoor zal de array past voor al zijn posities een hele lage waarde meekrijgen (-100 als logaritme van de probabiliteit in de broncode weergegeven in appendix A.2) behalve voor de noot op positie 6. Deze noot staat namelijk voor dezelfde noot als oorspronkelijke noot en aangezien de oorspronkelijke noot op positie 0 nooit getransformeerd wordt, zal past[6] = 0. Dit betekent dat dat kans op het behouden van de eerste noot gelijk is aan 1. De current array krijgt voor al zijn posities zeer lage waarden mee. De bedoeling hiervan is dat eender welk pad dat als eerste gevonden wordt dat voortgaat op de vorige noot een hogere probabiliteit zal hebben dan deze waarde. Tot slot zal ook elke waarde van matrix op een arbitraire startwaarde 0 gezet worden. De waarde die hier in het begin gezet wordt is van geen belang, aangezien deze waarden toch overschreven zullen worden wanneer de beste paden berekend worden.

Index	(n-3)	(n-2)	(p-1)	n	
	(11-5)	(11-2)	(11-1)		
0				5	
1				6	
2				4	
3				2	
4			7	5	
5	 3			7	
6		5		3	
7	 8	7	6	8	
8				6	
9				11	
10				7	
11				10	
12				7	
13				8	

FIGUUR 5.1: Illustratie van de *matrix*-variabele. Illustratie van beste pad voor 2 verschillende toonhoogtes.

Een stap in het algoritme

Voor elke noot in het muziekstukje, beginnend vanaf de noot op positie 1, zal nu het volgende uitegevoerd worden. Stel ook dat we momenteel als huidige noot, de noot op positie n beschowen.

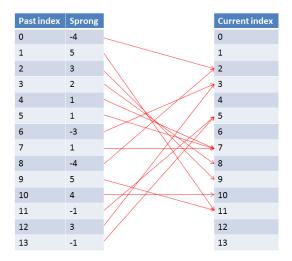
Allereerst gaan we op current[6] de waarde zetten van het beste pad dat de huidige noot niet transformeert. Om dit te doen gaan we kijken naar de probabiliteiten van de beste paden die eindigen op alle 14 mogelijke noten die als vorige noot zouden kunnen doorgaan. Deze probabiliteiten staan uiteraard gewoon in past. Voor elk element past[i] wordt nu zijn waarde bij de afstandsprobabiliteit ten opzichte van de huidig beschouwde noot opgeteld. Als deze waarde hoger is dan de huidige beste waarde van current[6], dan wordt de waarde van current[6] overschreven en wordt de waarde matrix[n][6] op i gezet. Als tweede stap gaan we voor elke mogelijk transformatie kijken naar welke noot de noot op 'P+i-6' de noot huidige noot gaat afbeelden. En dit voor alle 14 mogelijke vorige noten. Stel nu dat de noot 'P-i+6' de huidig beschouwde noot afbeeldt op noot 'C+j-6'. Als nu de de som van past[i] en de afstandsprobabiliteit tussen deze twee noten groter is dan de huidige waarde current[j], dan zal deze waarde overschreven worden. Alsook zal matrix[n][j] gelijk gesteld worden aan i. Dit aangezien het nieuwe meest waarschijnlijke pad dat gevonden is dat eindigt op 'C+j-6', komt van de noot 'P+i-6'.

In figuur 5.2 wordt een voorbeeld gegeven van de mapping van probabiliteiten horende bij noten uit de past-array naar nieuwe probabiliteiten horende bij noten uit de current-array. Bij deze mapping werd gebruik gemaakt van 1 transformatie die gekarakteriseerd wordt door de waarden in tabel 5.1. In dit voorbeeld wordt ook gesteld dat de huidige noot in het originele stuk 3 halve tonen hoger lag dan de

$\operatorname{diff} \bmod 8$	0	1	2	3	4	5	6	7
sprong	5	-4	1	-3	1	1	2	3

Tabel 5.1: Voorstelling transformatie gebruik in figuur 5.2.

vorige noot. Met de informatie van het verschil in toonhoogte tussen de huidige en de vorige noot en de gegeven transformatie kunnen nu de verschillende sprongen bepaald worden die de huidige noot zou ondergaan, afhankelijk van welke van de 14 noten uit de past-array als vorige noot beschouwd wordt. De pijlen geven uiteindelijk nog aan naar welke cel in de current-array al deze sprongen zouden leiden. Een waarde in de current-array wordt enkel aangepast wanneer er een pijl is die aankomt in deze cel, die ook nog leidt tot een hogere score dan de waarde die al in die cel staat. De score waarover gesproken wordt is de som van de waarde in de past-array waarvan de deze pijl vertrekt en het logaritme van de afstandswaarschijnlijkheid. Wanneer dit uitgevoerd is, bevat current de probabiliteiten van de beste paden van lengte (n+1) die eindigen op de 14 mogelijke toonhoogtes waarop de huidig beschouwde noot kan afgebeeld worden. Het enige wat nu nog rest is om de waarden van current over te zetten naar past. En om current daarna terug te initialiseren op zeer lager waarden. Dit zodat de arrays klaar zijn voor het beschouwen van de volgende noot in het muziekstukje.



FIGUUR 5.2: Illustratie van de *past*- en *current* variabelen tijdens een stap in het algoritme. De weergave is enkel voor de transformatie weergegeven in tabel 5.1. Dit is een voorbeeld voor het specifieke geval waarin de huidige noot in het originele stuk 3 halve tonen hoger ligt dan de vorige noot.

Extractie van het beste pad

Na uitvoeren van het vorige gedeelte voor elke noot in het muziekstukje zal *past* de probabiliteiten bevatten van de beste paden voor elk van de 14 mogelijke eindnoten

van het geheel van het nieuwe muziekstukje. Als eerste zal er dus gekeken worden welke van deze 14 toonhoogtes het meest waarschijnlijke pad heeft. Dit pad is het pad dat we zoeken in dit algoritme. Het enige wat nu nog rest is om vanaf dit punt dat pad te reconstueren. Dit gebeurt met behulp van de matrix array. Beginnen bij de laatste noot en zo opschuivend terug naar voor wordt hiervoor het volgende gedaan. Stel we zitten bij noot n. Noem 'C+i-6' de toonhoogte van de huidige noot die in dit beste pad zit. Noem nu matrix[n][i] = j. Dan is de vorige noot van het optimale pad de noot met als toonhoogte 'P+j-6', waarbij P de toonhoogte is van de overeenkomstige noot in het originele muziekstuk. matrix[n-1][j] geeft dan weer aanleiding tot de noot die daarvoor staat in het optimale pad, enzovoort. Op deze manier kan het volledige optimale pad weer gereconstrueerd worden. Figuur 5.1 kan nogmaals als illustratie dienen voor dit principe.

5.1.4 Performantie en geheugencomplexiteit

De parameters waarvan het algoritme afhankelijk is, zijn de lengte van de melodielijn en dus het aantal noten (AN) in de invoer en ook het aantal transformaties (AT) (in het voorbeeld beschreven in appendix A.2 wordt gebruik gemaakt van slechts 2 transformaties, maar het algoritme werkt voor eender welk aantal transformaties dat gedefiniëerd wordt).

Tijd

De snelheid van het algoritme is lineair afhankelijk van beide van deze parameters. Indien de lengte van het originele melodietje met een factor f omhoog gaat en de rest constant blijft dan gaat ook het aantal stappen in het algoritme met een factor f omhoog. Het rekenwerk per stap blijft echter gelijk. Wanneer het aantal transformaties met een factor f omhoog gaat en de rest constant blijft, dan zal het aantal stappen onveranderd blijven. Het rekenwerk per stap gaat wel met een factor f omhoog (op het constante rekenwerk per stap van het 'niet transformeren' na).

Tijd:
$$\mathcal{O}(AN \times AT)$$

Geheugen

Het geheugen dat nodig is voor de uitvoer van het algoritme is lineair afhankelijk van de lengte van de originele melodie. Dit komt omdat de matrix array als een van zijn dimensies deze lengte heeft. Wanneer de lengte van het originele stukje met een factor f omhoog gaat, zal de grootte van deze array dus ook met een factor f omhoog gaan. De grootte van de andere twee gebruikte arrays tijdens de uitvoer van het algoritme is onveranderlijk ten opzichte van die lengte. Maar in het total geheugengebruik is de matrix array dominant aangezien deze zo veel groter is. Het aantal gebruikte transformaties heeft geen effect op het geheugengebruik van het algoritme.

Geheugen: $\mathcal{O}(AN)$

5.2 Beste sequentie met minimum transformatie lengte

5.2.1 Doelstelling

Het algoritme dat in dit onderdeel beschreven wordt heeft dezelfde doelstelling als het algoritme beschreven in onderdeel 5.1. Enkel wordt dit algoritme aan nog een extra restrictie onderworpen. Zo zal dit algoritme afhankelijk zijn van drie parameters. De eerste twee parameters zijn een originele melodielijn en een aantal toegelaten transformaties. Als extra parameter is dit algoritme nog afhankelijk van een opgegeven minimum transformatie lengte. Dit betekent dat het algoritme enkel een deel van de originele melodielijn mag transformeren als hij voor minstens dit opgegeven aantal opeenvolgende noten dezelfde transformatie toepast. Er zijn een aantal overeenkomsten tussen dit algoritme en het algoritme beschreven in sectie 5.1. Bij het bespreken van deze overeenkomsten zal er verwezen worden naar overeenkomstige delen in dat hoofdstuk. Daar waar dit algoritme verschilt van het vorige zal een volledige uitleg gegeven worden.

5.2.2 Idee van het algoritme

Ook nu zal er gebruik gemaakt worden van de principes van dynamic programming. Dit zal enkel op een verschillende manier gebeuren dan bij het vorige algoritme, aangezien de opgegeven minimumlengte verhindert om eenzelfde data representatie te gebruiken, waarom dit precies noodzakelijk is wordt verder in de tekst nog verduidelijkt. Het idee van dit algoritme bestaat erin om elke noot van het muziekstukje chronologisch te overlopen. En bij elke noot uit het originele stuk zijn er dan een aantal mogelijkheden om het beste pad te bepalen dat eindigt op een van de 14 mogelijke noten waarin de originele noot kan getransformeerd worden. Als in het vervolg van de tekst gesproken wordt over een 'geldig pad', dan wordt hier een pad mee bedoeld dat de regels van de minimumlengte voor transformatie en de mogelijke transformaties respecteert. De parameter die voor de minimum transformatie lengte staat wordt met 'ML' aangeduid. Een eerste mogelijkheid voor zo een optimaal pad is de uitbreiding van eender welk optimaal pad dat eindigt bij de vorige noot met het behouden van de huidige noot. Een tweede mogelijkheid is het uitbreiden van een optimaal pad dat geldig is, eindigt op de vorige noot en eindigt met transformatie f (en dus minstens zijn ML laatste noten met die transformatie is bekomen aangezien we al stelden dat het pad geldig was) uit te breiden met weer dezelfde transformatie f. Tot slot is er ook nog de mogelijkheid om eender welk optimaal en geldig pad van lengte ML korter dan het huidige uit te breiden met ML keer dezelfde transformatie. Op deze manier kunnen alle optimale paden bekomen worden die aan de vooropgestelde eisen voldoen.

5.2.3 Werking van het algoritme

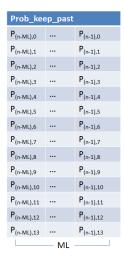
In dit onderdeel zal de werking van het algoritme beschreven worden. Als extra referentie voor de lezer is de broncode bijgevoegd in appendix A.3.

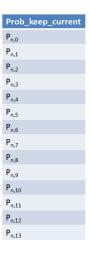
Tijdens de uitvoering van het algoritme worden er 8 hulpvariabelen (allemaal arrays) gebruikt die hieronder opgelijst staan, met korte uitleg over hun betekenis.

- prob_keep_past: Houdt de probabiliteiten bij voor de optimale en geldige paden die eindigen op een van de laatste ML bekeken noten. En dit enkel voor de paden die eindigen zonder transformatie van de laatste noot.
- prob_keep_current: Houdt de probabiliteit bij voor het optimaal en geldig pad dat eindigt op de huidig beschouwde noot. En dit enkel voor de paden die eindigen zonder transformatie van hun laatste noot.
- prob_transform_past: Houdt voor elke toegelaten transformatie afzonderlijk de probabiliteiten bij voor de optimale en geldige paden die eindigen met deze transformatie. En dit voor al zo een paden die eindigen op een mogelijke transformatie van een van de laatste ML beschouwde noten.
- prob_transform_current: Houdt voor elke toegelaten transformatie afzonderlijk de probabiliteiten bij voor de optimale en geldige paden die eindigen met deze transformatie. En dit voor al zo een paden die eindigen op de huidig beschouwde noot.
- path_end_on_keep_past: Houdt de optimale en geldige paden bij die horen bij de probabiliteiten weergegeven in prob_keep_past.
- path_end_on_keep_current: Houdt het optimale pad bij dat hoort bij de probabiliteit weergegeven in *prob_keep_current*.
- **prob_end_on_transform_past:** Houdt de optimale en geldige paden bij, horende bij de probabiliteiten van *prob_transform_past*.
- prob_end_on_transform_current: Houdt de optimale en geldige paden bij, horende bij de probabiliteiten van prob_transform_current.

Ter verduidelijking worden de vormen en groottes van deze variabelen visueel voorgesteld met een aantal illustraties. In figuur 5.3 worden de datastructuren weergegeven die betrekking hebben tot het 'niet-transformeren' van de laatst beschouwde noot. In figuur 5.4 worden de datastructuren weergegeven die betrekking hebben tot het transformeren van de laatst beschouwde noot. Voor elke toegestande transformatie (in het totaal 'AT' aantal transformaties) apart wordt er dezelfde soort info bijgehouden als voor het geval van 'niet-transformatie'. In figuren 5.5 en 5.6 wordt weergegeven hoe de optimale (en geldige) paden bijgehouden worden die horen bij de probabiliteiten uit de vorige twee figuren. In de twee 'past' tabellen uit deze twee figuren valt nog op te merken dat een pad dat rechts van een ander pad in zo een tabel staat, telkens exact een element langer is dan het andere. Dit komt omdat er voor dat optimale pad dat rechts staat al een element extra beschouwd is, dat dan al dan niet getransformeerd kan zijn.

Het valt op dat in dit algoritme optimale paden bijgehouden worden afhankelijk van met welke specifieke transformtie hun laatste noot bekomen is. Dit in tegenstelling tot het vorige algoritme waar er een gemeenschappelijke matrix werd opgesteld waaruit het optimale pad later geconstrueerd kon worden. De reden dat zo een matrix wel werke in het vorige algoritme was precies omdat er geen eis van minimum lengte was voor een transformatie. Dit betekent dat voor eender welke noot, er kan besloten worden enkel afgaande op de probabiliteiten van de mogelijke toonhoogtes die de vorige noot kan aannemen, wat de probabiliteiten zijn van de toonhoogtes waarnaar de huidige noot getransformeerd kan worden. Stel nu dat we voor het algoritme besproken in dit onderdeel, dezelfde voorstelling zouden willen gebruiken. Dan zijn er twee problemen waar we op botsen. Ten eerste, als we willen transformeren moet dat voor minsten ML opeenvolgende noten zijn, het volstaat dus niet meer om gewoon naar de vorige laag te kijken in de matrix om de nieuwe te bepalen, we gaan ook ML eenheden verder moeten teruggaan om op suboplossingen die voldoende korter zijn ineens ML keer de transformatie toe te passen. Het volgende probleem is dat we zelfs als we dan een nieuw pad vinden, we dit (voorlopig) optimale pad niet zomaar kunnen inschrijven in de matrix, aangezien we dan ook andere paden zouden kunnen aanpassen die daardoor mogelijks een deel van hun pad getransformeerd zouden zien over een lengte korter dan ML.



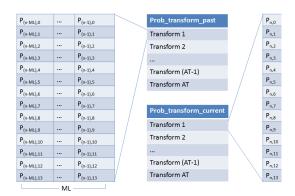


FIGUUR 5.3: Illustratie van de variabelen die probabiliteiten opslaan met betrekking tot het 'niet-transformeren' van de laatste noot. Elk element in deze tabel stelt een (logaritme van een) probabiliteit voor.

Initialisatie

De initialisatie verloopt vrij eenvoudig. Alle variabelen die optimale paden bijhouden worden geïnitialiseerd op een lege array. Aangezien er voor de uitvoer van het algoritme uiteraard nog geen deel van een pad berekend is. De variabelen die betrekking hebben op de probabiliteiten van de optimale paden worden allemaal

5. EFFICIËNT TOEPASSEN TRANSFORMATIE

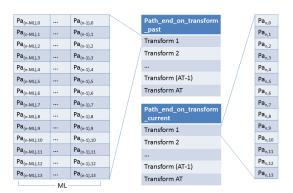


FIGUUR 5.4: Illustratie van de variabelen die probabiliteiten opslaan met betrekking tot het transformeren van de laatste noot. Elk element in deze tabel stelt een (logaritme van een) probabiliteit voor.

Path_end_	on_k	eep_past
Pa _{(n-ML),0}		P _{(n-1),0}
Pa _{(n-ML),1}		P _{(n-1),1}
Pa _{(n-ML),2}		P _{(n-1),2}
Pa _{(n-ML),3}		P _{(n-1),3}
Pa _{(n-ML),4}		P _{(n-1),4}
Pa _{(n-ML),5}		P _{(n-1),5}
Pa _{(n-ML),6}		P _{(n-1),6}
Pa _{(n-ML),7}		P _{(n-1),7}
Pa _{(n-ML),8}		P _{(n-1),8}
Pa _{(n-ML),9}		P _{(n-1),9}
Pa _{(n-ML),10}		P _{(n-1),10}
Pa _{(n-ML),11}		P _{(n-1),11}
Pa _{(n-ML),12}		P _{(n-1),12}
Pa _{(n-ML),13}		P _{(n-1),13}

FIGUUR 5.5: Illustratie van de variabelen die optimale (geldige) paden opslaan met betrekking tot het 'niet-transformeren' van de laatste noot. Elk element in deze tabel stelt een optimaal en geldig pad voor.

op een zeer lage waarde geïnitialiseerd. Dit behalve voor variabele prob_keep_past, waarvan de waarde horende bij de probabiliteit op het behouden van de eerste noot op 0 wordt gezet (wat overeenkomt met een kans van 1 aangezien de waarden waarmee gerekend wordt, de logaritmen zijn van de eigenlijke waarden). Dit omdat de eerste noot van een melodielijn altijd behouden wordt, want om een transformatie in rekening te brengen moet er een vorige noot zijn die niet bestaat voor de eerste noot.



FIGUUR 5.6: Illustratie van de variabelen die optimale (geldige) paden opslaan met betrekking tot het transformeren van de laatste noot. Elk element in deze tabel stelt een optimaal en geldig pad voor.

Een stap in het algoritme

Elke stap in het algoritme komt overeen met het berekenen voor de optimale paden van het algoritme voor de melodielijn die een noot meer van het originele stuk bevat dan in de vorige stap. Om deze optimale paden te berekenen wordt gebruik gemaakt van de optimale paden van de vorige stappen in het algoritme. Deze worden dan zo efficiënt mogelijk uitgebreid tot aan de huidig beschouwde noot. In de rest van deze paragraaf wordt er vanuit gegaan dat we momenteel bij noot n in het muziekstuk zitten in het algoritme. En we zoeken nu dus de optimale paden voor het toepassen van het algoritme op de eerste n+1 noten (aangezien de eerste noot, noot 0 is). Een eerste mogelijkheid om een optimaal pad te vinden van n+1 noten is om een van de optimale paden van lengte n uit te breiden met een 'niet-transformatie' door de noot op positie n in het oorspronkelijk melodie gewoon te behouden. In dit geval maakt het niet uit of zo een optimaal pad van lengte n eindigt op een specifieke transformatie of niet. Indien zo een nieuw pad een hogere waarschijnlijkheid heeft dan het beste pad tot nu toe dan wordt dit pad opgeslagen in path_end_on_keep_current en de overeenkomstige probabiliteit wordt bijgehouden in prob keep current. Een tweede mogelijkheid is om een nieuw pad van lengte n+1 te construeren dat eindigt om een van de toegelaten transformaties. Voor elke transformatie f kan er dan het volgende gedaan worden op mogelijke optimale paden te vinden. Er is een

eindigt om een van de toegelaten transformaties. Voor elke transformatie f kan er dan het volgende gedaan worden op mogelijke optimale paden te vinden. Er is een eerste mogelijkheid om een optimaal pad van lengte n dat al eindigde op dezelfde transformatie uit te breiden naar een pad van lengte n+1 met deze transformatie. Er is nog een tweede mogelijkheid waarbij een optimaal pad van lengte n+1-ML wordt uitgebreid met ML transformaties volgens transformatie f. Dit om te voldoen aan de eisen van de minimum lengte van een transformatie. Deze paden van lengte n+1-ML waarover gesproken wordt kunnen zowel eindigen op een van de andere transformaties als te eindigen op een 'niet-transformatie'. Zolang ze daarna maar uitgebreid worden met ML keer de transformatie f. Ook hier zal bij al deze combinaties gekeken worden op de probabiliteit van het nieuwe geconstrueerde pad hoger ligt dan het beste pad tot nu toe. Indien dit het geval is wordt dit nieuwe pad

opgeslagen in $path_end_on_transform_current$ en de overeenkomstige probabiliteit wordt bijgehouden in $prob_transform_current$.

Als laatste gedeelte van elke stap van het algoritme worden, net zoals in het algoritme beschreven in de vorige sectie, de variabelen weer klaargemaakt voor de uitvoer van de volgende iteratie. Alle probabiliteiten en paden worden een tijdsstap doorgeschoven in hun overeenkomstige variabelen. Paden die meer dan ML korter zijn dan de huidige beschouwde lengte worden niet meer bijgehouden. Dus voor elke iteratie n zullen aan het eind van de iteratiestap alle paden met lengte n+1-ML verwijderd worden omdat ze niet meer noodzakelijk zijn voor het vervolg van het algoritme.

Extractie van het beste pad

In tegenstelling tot het vorige algoritme waar het optimale pad nog moest bepaald worden door terug te lopen door de *matrix*, zal de extractie van het optimale pad na uitvoeren van het algoritme hier een stuk vlotter verlopen. Dit komt doordat de volledige optimale paden van de deelproblemen (en uiteindelijk dus ook van het gehele probleem) telkens opgeslagen worden in hulpvariabelen. Het enige wat moet gebeuren om het beste pad te vinden is dus kijken naar alle mogelijke optimale paden voor de volledige melodie. Voor elke mogelijke transformatie en voor elke mogelijke eindnoot die met deze transformatie kan bekomen worden gaan we zo een optimaal pad hebben. En van deze optimale paden gaat het pad gekozen worden met de hoogste waarschijnlijkheid. Dit pad is het gezochte optimale pad dat voldoet aan alle voorwaarden opgelegd aan het algoritme.

5.2.4 Performantie en geheugencomplexiteit

In dit algoritme zijn er drie parameters waar rekening mee dient gehouden te worden bij het bespreken van de tijds- en geheugencomplexiteit. Deze drie parameters zijn het aantal noten in de originele melodielijn (AN), het aantal beschikbare transformaties (AT) en de minimum transformatie lengte (ML).

Tijd

De performantie van het algoritme is lineair afhankelijk van het aantal noten. Dit komt doordat voor elke noot in het oorspronkelijk muziekstuk een stap in het algoritme moet uitgevoerd worden, het rekenwerk per stap verandert niet wanneer de lengte van het stuk verandert. De snelheid van het algoritme is kwadratisch afhankelijk van het aantal toegestane transformaties. Dit komt omdat voor elke stap in het algoritme we voor elke transformatie gaan proberen een optimaal pad te vinden dat kan vertrekken van bij tussenoplossingen horende bij alle andere transformaties. Het aantal stappen in het algoritme verandert niet wanneer het aantal transformaties verandert. In totaal geeft dit dus een kwadratische afhankelijkheid. Tot slot is de snelheid van het algoritme onafhankelijk van de minimum transformatie lengte. zowel het aantal stappen in het algoritme als het werk per stap zal onveranderd blijven wanneer deze parameter verandert. Dit is niet 100 procent correct in de zin dat er wel degelijk bij het updaten van de parameters aan het einde van elke stap iets meer

rekenwerk aan te pas komt. Dit rekenwerk is echter zo klein ten opzichte van de rest van het rekenwerk dat in een stap van het algoritme gebeurt dat het kan beschouwd worden alsof er geen extra rekenwerk bij komt.

Tijd:
$$\mathcal{O}(AN \times AT^2)$$

Geheugen

De totale opslagcapaciteit die noodzakelijk is voor de uitvoer van het algoritme is ten eerste lineair afhankelijk van de lengte van de invoersequentie van noten. Voor alle mogelijke transformaties zullen namelijk optimale paden bijgehouden worden en de lengte va, deze paden is altijd van dezelfde grootte-orde als de lengte van het originele. Ten tweede is het geheugengebruik ook lineair afhankelijk van de minimum transformatie lengte. Er worden namelijk optimale sub paden bijgehouden in het algoritme voor de laatste ML beschouwde noten. De lengte van deze paden is ook elk van dezelfde grootte-orde. Tot slot is er nog het aantal transformaties. Ook deze parameter zal een lineaire invloed hebben op het geheugengebruik. Dit aangezien voor elke toegestane transformatie even veel optimale paden bijgehouden worden die eindigen op die zelfde transformatie.

Geheugen: $\mathcal{O}(AN \times ML \times AT)$

Hoofdstuk 6

Experimenten en Resultaten

Een hoofdstuk behandelt een samenhangend geheel dat min of meer op zichzelf staat. Het is dan ook logisch dat het begint met een inleiding, namelijk het gedeelte van de tekst dat je nu aan het lezen bent.

6.1 Eerste onderwerp in dit hoofdstuk

De inleidende informatie van dit onderwerp.

6.1.1 Een item

Een tekst staat nooit alleen. Dit wil zeggen dat er zeker ook referenties nodig zijn. Dit kan zowel naar on-line documenten[11] als naar boeken[7].

6.2 Figuren

Figuren worden gebruikt om illustraties toe te voegen. Dit is dan ook de manier om beeldmateriaal toe te voegen zoals getoond wordt in figuur 7.1.

6.3 Tabellen

Tabellen kunnen gebruikt worden om informatie op een overzichtelijke te groeperen. Een tabel is echter geen rekenblad! Vergelijk maar eens tabel 7.1 en tabel 7.2. Welke tabel vind jij het duidelijkst?



FIGUUR 6.1: Het KU Leuven logo.

gnats	gran	n \$13.65
	each	.01
gnu	stuff	ed 92.50
emu		33.33
armad	illo froze	en 8.99

Tabel 6.1: Een tabel zoals het niet moet.

I		
Animal	Description	Price (\$)
Gnat	per gram	13.65
Gnu	each stuffed	0.01 92.50
Emu Armadillo	stuffed frozen	33.33 8.99

Tabel 6.2: Een tabel zoals het beter is.

6.4 Besluit van dit hoofdstuk

Als je in dit hoofdstuk tot belangrijke resultaten of besluiten gekomen bent, dan is het ook logisch om het hoofdstuk af te ronden met een overzicht ervan. Voor hoofdstukken zoals de inleiding en het literatuuroverzicht is dit niet strikt nodig.

Hoofdstuk 7

Besluit

Een hoofdstuk behandelt een samenhangend geheel dat min of meer op zichzelf staat. Het is dan ook logisch dat het begint met een inleiding, namelijk het gedeelte van de tekst dat je nu aan het lezen bent.

7.1 Eerste onderwerp in dit hoofdstuk

De inleidende informatie van dit onderwerp.

7.1.1 Een item

Een tekst staat nooit alleen. Dit wil zeggen dat er zeker ook referenties nodig zijn. Dit kan zowel naar on-line documenten[11] als naar boeken[7].

7.2 Figuren

Figuren worden gebruikt om illustraties toe te voegen. Dit is dan ook de manier om beeldmateriaal toe te voegen zoals getoond wordt in figuur 7.1.

7.3 Tabellen

Tabellen kunnen gebruikt worden om informatie op een overzichtelijke te groeperen. Een tabel is echter geen rekenblad! Vergelijk maar eens tabel 7.1 en tabel 7.2. Welke tabel vind jij het duidelijkst?



FIGUUR 7.1: Het KU Leuven logo.

gnats	gran	n \$13.65
	each	.01
gnu	stuff	ed 92.50
emu		33.33
armad	illo froze	en 8.99

Tabel 7.1: Een tabel zoals het niet moet.

I		
Animal	Description	Price (\$)
Gnat	per gram	13.65
	each	0.01
Gnu	stuffed	92.50
Emu	stuffed	33.33
Armadillo	frozen	8.99

Tabel 7.2: Een tabel zoals het beter is.

7.4 Besluit van dit hoofdstuk

Als je in dit hoofdstuk tot belangrijke resultaten of besluiten gekomen bent, dan is het ook logisch om het hoofdstuk af te ronden met een overzicht ervan. Voor hoofdstukken zoals de inleiding en het literatuuroverzicht is dit niet strikt nodig.

Bijlagen

Bijlage A

Broncode

A.1 Neuraal Netwerk Trainer

```
import java.io.File;
import java.io.FileNotFoundException;
import java.io.PrintWriter;
import java.util.Arrays;
import java.util.HashSet;
import java.util.Random;
import java.util.Set;
public class Main {
        public static void main(String[] args) throws
           FileNotFoundException {
                new Main();
        }
        private static int NB_HIDDEN_NODES = 6;
        private static final double LEARNING_RATE = 0.35;
        private static double BIAS_1 = 0.0;
        private static double BIAS_2 = 0.0;
        private Random random;
        private double[][] weights1;
        private double[] weights2;
        public Main() throws FileNotFoundException {
                PrintWriter pw = new PrintWriter(new File("
                   weights.txt"));
                random = new Random();
```

```
initializeWeights();
        Set < Sample > training Data = get Training Data ()
        System.out.println("SIZE_TRAININGDATA: " +
           trainingData.size());
        int count = 0;
        while (count++ < 100000) {
                 trainNetwork(trainingData);
                 if (count\%10000 = 0) System.out.
                    println((count/10000) + "_{\sqcup}" + (
                    getSquaredError(trainingData)/
                    trainingData.size()));
        printDiffs(trainingData);
        saveWeights(pw);
        pw.close();
}
private void saveWeights(PrintWriter pw) {
        pw.println("WEIGHTS_LAYER_1:");
        for (int j = 0; j < NB_HIDDEN_NODES; j++) {
                 String line = "";
                 for (int i = 0; i < 12; i++) {
                         if (i != 0) line += "_ ";
                         line += (String.format("%.2f
                            ", weights1[i][j]));
                pw.println(line);
        }
        pw.println();
        pw.println("WEIGHTS_LAYER_2:");
        for (int j = 0; j < NB_HIDDEN_NODES; j++) {
                pw. println (String.format("%.2f",
                    weights2[j]));
        }
}
private void printDiffs(Set<Sample> testData) {
        for (Sample sample: testData) {
                 System.out.println(sample.output + "
                    " + getNetworkValue(sample));
```

```
}
}
private double getNetworkValue(Sample sample) {
        double [] input = sample.getInput();
        //calculation of result
        double [] outputsHiddenLayer = new double [
           NB HIDDEN NODES];
        for (int j = 0; j < NB HIDDEN NODES; <math>j++) {
                 double hiddenSum = BIAS_1;
                 for (int i = 0; i < 12; i++) {
                         hiddenSum += input[i]*
                            weights1[i][j];
                 outputsHiddenLayer[j] = logicalValue
                    (hiddenSum);
        double endSum = BIAS_2;
        for (int j = 0; j < NB_HIDDEN_NODES; j++) {
                endSum += outputsHiddenLayer[j]*
                    weights2[j];
        double result = logicalValue(endSum);
        return result;
}
private double getSquaredError(Set<Sample> testData)
        double squaredError = 0.0;
        for (Sample sample: testData) {
                 double [] input = sample.getInput();
                 double output = sample.getOutput();
                 double [] outputsHiddenLayer = new
                    double [NB_HIDDEN_NODES];
                 for (int j = 0; j < NB_HIDDEN_NODES;
                     j++) {
                         double hiddenSum = BIAS 1;
                         for (int i = 0; i < 12; i++)
                                 hiddenSum += input [i
                                     | * weights1 [ i ] [ j ];
                         }
```

```
outputsHiddenLayer[j] =
                            logicalValue (hiddenSum);
                 double endSum = BIAS 2;
                 for (int j = 0; j < NB_HIDDEN_NODES;</pre>
                     j++) {
                         endSum += outputsHiddenLayer
                             [j] * weights2[j];
                 double result = logicalValue (endSum)
                 double error = Math.abs(output-
                    result);
                 squaredError += error*error;
        return squaredError;
}
private void trainNetwork(Set<Sample> trainingData)
        for (Sample sample: trainingData) {
                 double [] input = sample.getInput();
                 double output = sample.getOutput();
                 //calculation of result
                 double[] outputsHiddenLayer = new
                    double[NB HIDDEN NODES];
                 for (int j = 0; j < NB_HIDDEN_NODES;
                     j++) {
                         double hiddenSum = BIAS_1;
                         for (int i = 0; i < 12; i++)
                                  hiddenSum += input [i
                                     ] * weights1 [ i ] [ j ];
                         outputsHiddenLayer[j] =
                            logicalValue (hiddenSum);
                 double endSum = BIAS 2;
                 for (int j = 0; j < NB_HIDDEN_NODES;
                     j++) {
                         endSum += outputsHiddenLayer
                             [j] * weights2[j];
                 }
```

```
double result = logicalValue (endSum)
                double error = output-result;
                double[] old Weights2 = weights2.
                    clone();
                //backpropagation of error
                for (int j = 0; j < NB_HIDDEN_NODES;
                    j++) {
                         double diff = LEARNING RATE
                            * error * result * (1 -
                            result) *
                            outputsHiddenLayer[j];
                         weights2[j] += diff;
                for (int j = 0; j < NB_HIDDEN_NODES;
                    j++) {
                         for (int i = 0; i < 12; i++)
                                 double diff =
                                    LEARNING_RATE *
                                    error *
                                    outputsHiddenLayer
                                    [j] * (1 -
                                    outputsHiddenLayer
                                    [j]) * input[i] *
                                     oldWeights2[j];
                                 weights1[i][j] +=
                                    diff;
                         }
                }
        }
}
private double logicalValue(double d) {
        return (1 / (1 + Math.exp(-1 * d)));
}
private Set<Sample> getTrainingData() {
        Set < Sample > data = new HashSet < Sample > ();
        boolean [] goodDistance = new boolean [] { true,
            false, false, true, true, false,
           true, true, true, false, false};
```

```
for (int i = 0; i < 12; i++) {
                for (int j = i; j < 12; j++) {
                         double [] sampleInput = new
                            double [12];
                         Arrays. fill (sampleInput,
                            0.0);
                         sampleInput[i] = 1.0;
                         sampleInput[j] = 1.0;
                         double sampleOutput;
                         if (goodDistance[j-i]) {
                                 sampleOutput = 0.99;
                         } else {
                                 sampleOutput = 0.01;
                         Sample sample = new Sample (
                            sampleInput, sampleOutput
                         data.add(sample);
        return data;
}
private class Sample{
        private double[] input;
        private double output;
        public Sample(double[] input, double output)
            {
                this.input = input;
                this.output = output;
        public double[] getInput() {
                return input;
        public double getOutput() {
                return output;
        }
}
private void initializeWeights() {
        weights1 = new double[12][NB_HIDDEN_NODES];
```

A.2 Beste sequentie

```
author
            = 'Elias'
import RPK
import math
zero = [0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0]
transformations = \hbox{\tt [[1, 1, 2, 3, 5, -4, 1, -3], [5, -4, 1, -3, 4],}
    [1, 1, 2, 3]
def bestTransformed(int notes, keyIndex):
    \#transformation\ from\ -6\ to\ +7
    past = \begin{bmatrix} -100, & -100, & -100, & -100, & -100, & 0, & -100, \end{bmatrix}
        -100, -100, -100, -100, -100, -100
    current = \begin{bmatrix} -100, & -100, & -100, & -100, & -100, & -100, \end{bmatrix}
        -100, -100, -100, -100, -100, -100, -100
    matrix = [[0 for x in range(len(past))] for y in range(
        len(int_notes))]
    for x in range (len (int_notes) -1):
         present\_note = int\_notes[x+1]
         \#case of keeping original
         for y in range(len(past)):
             last\_note = int\_notes[x]+y-6
              diff = abs(present_note-last_note)
             new\_note = present\_note + (zero[(diff+8)\%8])
              if current [new_note-present_note+6] < past [y]+
                 RPK.proximity_prob_log(new_note, last_note):
```

```
current [new_note-present_note+6] = past [y]+
               RPK. proximity prob log (new note,
               last note)
            matrix[x][new\_note-present\_note+6] = y
    #case of transform
    for t in range(len(transformations)):
        for y in range(len(past)):
            last\_note = int\_notes[x]+y-6
            diff = abs(present note-last note)
            new note = -1;
            if (present note-last note <= 0):
                new_note = present_note+(transformations
                    [t][(diff+8)\%8]
            else:
                new note = present note -(transformations)
                    [t][(diff+8)\%8]
            if RPK.note_prob_in_key(new_note, keyIndex)
               < 0.02:
                if (RPK.note_prob_in_key(new_note+1,
                    keyIndex) > RPK.note_prob_in_key(
                    new_note-1, keyIndex)):
                     new note = new note+1
                else:
                     new\_note = new\_note-1
            if current [new_note-present_note+6] < past [y
               ]+RPK.proximity prob log(new note,
               last note):
                current [new_note-present_note+6] = past [
                    y]+RPK.proximity_prob_log(new_note,
                    last_note)
                matrix[x][new_note-present_note+6] = y
    \#reinitialize arrays
    for y in range(len(past)):
        past[y] = current[y]+RPK.range_prob_log(
           present\_note+y-6)+math.log(RPK.
           note_prob_in_key(present_note+y-6, keyIndex))
        current[y] = -10000000;
#look at which endpoint had the most probable path and
   reconstruct that most probable path
\max Index = 0
for x in range(len(past)):
    if (past[x] > past[maxIndex]):
```

```
maxIndex = x
reversed_list = [0 for x in range(len(int_notes))]
reversed_list [0] = maxIndex
for x in range(len(int_notes)-1):
    reversed_list [x+1] = matrix[len(int_notes)-x-2][
        maxIndex]
    maxIndex = reversed_list [x+1]
ordered_list = [0 for x in range(len(int_notes))]
for x in range(len(int_notes)):
    ordered_list [x] = reversed_list [len(int_notes)-x-1]
new_int_notes = [0 for x in range(len(int_notes))]
for x in range(len(int_notes)):
    new_int_notes[x] = int_notes[x]+ordered_list[x]-6
return new_int_notes
```

A.3 Beste sequentie met minimum transformatie lengte

```
_author__ = 'Elias'
import RPK
import math
zero = [0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0]
transformations = [[1, 1, 2, 3, 5, -4, 1, -3], [5, -4, 1,
   -3, 1, 1, 2, 3
#min amount of concatenated notes that need to be
   transformed.
\min length = 4
height = 14
def bestTransformed(int_notes, keyIndex):
    \#transformation\ from\ -6\ to\ +7
    #add new history to back of the array
    prob_keep_past = [[-100000, -100000, -100000, -100000, -100000]]
       -100000, -100000, 0, -100000, -100000, -100000,
       -100000, -100000, -100000, -100000] for x in range(
       min length)]
    prob\_keep\_current = [-100000 \text{ for y in range}(height)]
    prob\_transform\_past = [[[-100000 \text{ for y in range}(height)]]
        for x in range(min_length)] for z in range(len(
       transformations))]
```

```
prob\_transform\_current = [[-100000 for y in range(height]]]
   ) | for z in range(len(transformations)) |
path_end_on_keep_past = [[[] for x in range(height)] for
    y in range (min_length)]
path_end_on_keep_current = [[] for x in range(height)]
path_end_on_transform_past = [[[[]] for x in range(height
   ) | for y in range(min_length) | for z in range(len(
   transformations))]
path_end_on_transform_current = [[[] for x in range(
   height) | for z in range(len(transformations)) |
for x in range (len(int\_notes)-1):
    present\_note = int\_notes[x+1]
    #case of keeping original
    for y in range (height):
        last\_note = int\_notes[x]+y-6
        diff = abs(present_note-last_note)
        new\_note = present\_note + (zero [(diff + 8)\%8])
        #extending one that already ended on a keep
        if prob_keep_current[new_note-present_note+6] <</pre>
           prob_keep_past[min_length-1][y]+RPK.
           proximity_prob_log(new_note, last_note):
            prob_keep_current[new_note-present_note+6] =
                 prob_keep_past[min_length-1][y]+RPK.
                proximity prob log(new note, last note)
            copy = list (path end on keep past min length
                -1][y]
            copy.append(y)
            path_end_on_keep_current[new_note-
                present\_note+6] = copy
        #extending one that ended on a transform
        for z in range(len(transformations)):
             if prob_keep_current[new_note-present_note
                +6] < prob_transform_past[z][min_length
                -1][y]+RPK. proximity_prob_log(new_note,
                last note):
                 prob_keep_current[new_note-present_note
                    +6] = prob transform past [z]
                    \min_{\text{length}} -1 \cdot [y] + RPK.
                    proximity_prob_log(new_note,
                    last_note)
                 copy = list(path_end_on_transform_past[z
                    [\min_{x \in \mathbb{R}^n} [y]]
```

```
copy.append(y)
             path_end_on_keep_current[new_note-
                present\_note+6] = copy
\#case of transform
if x >= (\min_{\theta \in \Theta} -1):
    for z in range(len(transformations)):
        #extending one that already ended on the
            same transform
        for y in range(height):
             last note = int notes [x]+y-6
             diff = abs(present_note-last_note)
             new\_note = -1
             if (present_note-last_note <= 0):</pre>
                 new_note = present_note+(
                     transformations [z] [(diff+8)%8])
             else:
                 new_note = present_note -(
                     transformations [z] [(diff+8)%8])
             if RPK.note_prob_in_key(new_note,
                keyIndex) < 0.02:
                  if (RPK. note_prob_in_key (new_note+1,
                      keyIndex) > RPK.note_prob_in_key
                     (new note-1, keyIndex)):
                      new\_note = new\_note+1
                 else:
                      new note = new note-1
             if prob transform current [z] [new note-
                present_note+6] < prob_transform_past
                 [z][\min_{\text{length}} -1][y] + RPK.
                proximity_prob_log(new_note,
                last note):
                 prob_transform_current[z][new_note-
                     present\_note+6] =
                     prob_transform_past[z][min_length
                     -1][y]+RPK. proximity_prob_log(
                     new_note, last_note)
                 copy = list(
                     path_end_on_transform_past[z][
                     \min \left[ \operatorname{length} - 1 \right] [y]
                 copy.append(y)
                 path_end_on_transform_current[z][
                     new\_note-present\_note+6] = copy
```

```
#extending one that ended on another
            transform
         for q in range(len(transformations)):
             if q==z:
                 continue
             start_probs = list (prob_transform_past [q
                [0]
             past\_paths = [list(
                path_end_on_transform_past[q][0][x])
                for x in range(height)]
             result = simulate best paths(start probs
                , transformations [z], min_length,
                past\_paths, x-(min\_length-1),
                keyIndex , int_notes)
             end probs = result[0]
             end_paths = result[1]
             for y in range (height):
                 if prob_transform_current[z][y] <</pre>
                     end_probs[y]:
                      prob_transform_current[z][y] =
                         end_probs[y]
                      path_end_on_transform_current[z
                         [y] = \mathbf{list} (\mathbf{end\_paths}[y])
        #extending one that ended on keep
         start\_probs = list(prob\_keep\_past[0])
         past paths = [list(path end on keep past[0)[
            x]) for x in range(height)]
         result = simulate_best_paths(start_probs,
            transformations [z], min_length,
            past_paths, x-(\min_{l=1}^{l} length-1), keyIndex,
            int notes)
        end\_probs = result[0]
        end_paths = result[1]
         for y in range (height):
             if prob_transform_current[z][y] <</pre>
                end_probs[y]:
                 prob\_transform\_current[z][y] =
                     end_probs[y]
                 path_end_on_transform_current[z][y]
                    = list(end_paths[y])
#reinitialize arrays
for y in range (height):
    for q in range (\min_{\text{length}} -1):
```

```
\operatorname{prob}_{\operatorname{keep}} \operatorname{past}[q][y] = \operatorname{prob}_{\operatorname{keep}} \operatorname{past}[q+1][y]
              path\_end\_on\_keep\_past[q][y] =
                 path\_end\_on\_keep\_past[q+1][y]
              for z in range(len(transformations)):
                  prob_transform_past[z][q][y] =
                      prob\_transform\_past[z][q+1][y]
                  path_end_on_transform_past[z][q][y] =
                      path\_end\_on\_transform\_past[z][q+1][y]
         prob keep past [\min length - 1][y] =
             prob keep current[y]+RPK.range prob log(
             present\_note+y-6)+math.log(RPK.
             note_prob_in_key(present_note+y-6, keyIndex))
         prob_keep_current[y] = -100000
         for z in range(len(transformations)):
              \operatorname{prob\_transform\_past}[z][\min_{length} - 1][y] =
                 prob_transform_current[z][y]+RPK.
                 range_prob_log(present_note+y-6)+math.log
                 (RPK. note_prob_in_key (present_note+y-6,
                 keyIndex))
              prob\_transform\_current[z][y] = -100000
         path\_end\_on\_keep\_past[min\_length-1][y] =
             path_end_on_keep_current[y]
         path end on keep current [y] = []
         for z in range(len(transformations)):
              path_end_on_transform_past[z][min_length-1][
                 y = path end on transform current[z][y]
              path end on transform current [z][y] = []
#Return path with max probability
\max IndexKeep = 0
for x in range(height):
     if (prob_keep_past[min_length-1][x] > prob_keep_past
        [\min_{\text{length}} -1][\max_{\text{IndexKeep}}]:
         \max IndexKeep = x
maxIndexTransform = 0
\max IndexTypeTransform = 0
for z in range(len(transformations)):
    for x in range(height):
         if (prob\_transform\_past[z][min\_length-1][x] >
             prob_transform_past [ maxIndexTypeTransform ] [
             \min_{\text{length}} -1 ][\max_{\text{IndexTransform}}]:
              \max IndexTransform = x
              maxIndexTypeTransform = z
```

```
best path = []
    if (prob_keep_past[min_length-1][maxIndexKeep] >
       prob_transform_past [maxIndexTypeTransform][min_length
       -1 [maxIndexTransform]):
        best_path = list(path_end_on_keep_past[min_length
           -1 [maxIndexKeep])
        best_path.append(maxIndexKeep)
        best path = list (path end on transform past [
           \max IndexTypeTransform \ ] [min length -1][
           maxIndexTransform])
        best_path.append(maxIndexTransform)
    new_int_notes = [0 for x in range(len(int_notes))]
    for x in range(len(int_notes)):
        new_int_notes[x] = int_notes[x] + best_path[x] - 6
    return new_int_notes
    reversed_list = [0 for x in range(len(int_notes))]
    reversed\_list[0] = maxIndex
    for x in range (len(int\_notes)-1):
        reversed\_list[x+1] = matrix[len(int\_notes)-x-2][
           maxIndex]
        \max Index = reversed\_list[x+1]
    ordered_list = [0 for x in range(len(int_notes))]
    for x in range(len(int_notes)):
        ordered list [x] = reversed list [len(int notes)-x-1]
    new_int_notes = [0 for x in range(len(int_notes))]
    for x in range(len(int_notes)):
        new_int_notes[x] = int_notes[x] + ordered_list[x] - 6
    return new_int_notes
\#return the best paths of given length, only using the
   tranform given by the array parameter
def simulate_best_paths(start_probs, transform_array, length
   , start_paths, start_note, keyIndex, int_notes):
    past_probs = list(start_probs)
    current\_probs = [-100000 \text{ for } x \text{ in } range(height)]
    past paths = [list(start paths[x]) for x in range(height
       ) ]
    current_paths = [[] for x in range(height)]
    for x in range(length):
        present_note = int_notes[start_note+x+1]
```

```
for y in range (height):
        last_note = int_notes[start_note+x]+y-6
        diff = abs(present_note-last_note)
        new\_note = -1
        if (present_note-last_note <= 0):</pre>
            new_note = present_note+(transform_array[(
                diff+8)\%8
        else:
            new note = present note - (transform array [
                diff + 8)\%8
        if RPK.note_prob_in_key(new_note, keyIndex) <</pre>
           0.02:
            if (RPK.note_prob_in_key(new_note+1,
                keyIndex) > RPK. note prob in key(new note
                -1, keyIndex)):
                new\_note = new\_note+1
            else:
                new\_note = new\_note-1
        #replace if better
        if current_probs[new_note-present_note+6] <
           past_probs[y]+RPK.proximity_prob_log(new_note
           , last_note):
            current_probs[new_note-present_note+6] =
                past_probs[y]+RPK.proximity_prob_log(
               new_note, last_note)
            copy = list(past_paths[y])
            copy.append(y)
            current_paths[new_note-present_note+6] =
               copy
    for y in range (height):
        past\_probs[y] = current\_probs[y] + RPK.
           range_prob_log(present_note+y-6)+math.log(RPK
           . note_prob_in_key(present_note+y-6, keyIndex)
           )
        current\_probs[y] = -100000
        past_paths[y] = current_paths[y]
        current_paths[y] = []
last_note = int_notes[start_note+length]
for y in range(height):
    past_probs[y] = past_probs[y]-RPK.range_prob_log(
       last_note+y-6)-math.log(RPK.note_prob_in_key(
       last\_note+y-6, keyIndex))
```

A. Broncode

return (past_probs, past_paths)

Bijlage B

IEEE_Paper

In de bijlagen vindt men de data terug die nuttig kunnen zijn voor de lezer, maar die niet essentieel zijn om het betoog in de normale tekst te kunnen volgen. Voorbeelden hiervan zijn bronbestanden, configuratie-informatie, langdradige wiskundige afleidingen, enz.

In een bijlage kunnen natuurlijk ook verdere onderverdelingen voorkomen, evenals figuren en referenties[3].

Bijlage C

Poster

Muziek Compositie via Melodische Transformaties

Probleemstelling

- Nood aan Inspiratie voor singer-songwriters met writers block
- Muziek generatie leidt vaak tot te 'Artificieel'-klinkende melodieën
- → (Melodische) muziek transformatie kan een uitweg bieden
- → Onder welke omstandigheden kan zo een transformatie werken?

Melodische Transformatie

- Sprong op basis van (absolute)afstand t.o.v. vorige noot
- Sprong in tegengestelde richting van positie t.o.v. vorige noot
- Altijd eindigen op noot in juiste toonaard (door afronding)
- Eenheid in halve tonen



Aistand	Shroug
0	5
1	-4
2	1
3	-3
4	1
5	1
6	2
7	3

Objectieve Beoordeling Melodie

RPK - Model [D. Temperley - 2007]

Probabiliteit van een noot in een notensequentie is het product van 3 factoren:

- R(ange): Probabiliteit van afstand toonhoogte t.o.v. centrale toonhoogte (normaal verdeeld)
- <u>P(roximity)</u>: Probabiliteit van afstand in toonhoogte t.o.v. vorige noot (normaal verdeeld)
- K(ey) Profile: Probabiliteit van noot in gebruikte toonaard

Dit leidt tot een consonantie-score, een maat voor het goed klinken van een melodielijn

Gebruik transformatie voor verhoging consonantie melodie

Doel:

- Voor elke noot in de melodielijn: behoud deze noot of transformeer ze gebruik makend van één van de meegegeven transformaties
- Doe dit voor elke noot zodat de probabiliteit van het totale muziekstuk zo hoog mogelijk is
- Zorg dat het computationeel efficiënt is
- Laat toe een minimum lengte (ML) mee te geven die aangeeft dat transformaties enkel mogen toegepast worden op minstens ML opeenvolgende noten

Oplossing:

- Algoritme voornamelijk gebaseerd op technieken van dynamic programming
- Tijd: O(AN x AT²) Geheugen: O(AN x ML x AT)
 - AN: aantal noten in sequentie
 - ML: minimum lengte transformatie
 - AT: aantal beschikbare transformaties

Algoritme:

Voor elke beschikbare transformatie:

- Houd tabel bij met beste pad dat eindigt met deze specifieke transformatie, en dit voor alle paden eindigend op een van de laatste ML beschouwde noten
- Voor elke noot in muziekstuk:
- Voor elke mogelijke transformatie 2 opties:
 - Breid pad dat eindigt met deze transformatie uit gebruik makend van deze transformatie
 - Breid pad dat eindigt met andere transformatie en exact ML in lengte korter is uit met ML keer deze transformatie
 - Pad met hoogste probabiliteit wordt bijgehouden
- Ofwel geen transformatie toepassen:
 - Uitbreiding van eender welk pad dat eindigt op huidige noot zonder transformatie





Student: Elias Moons Begeleider: Vincent Nys Promotor: Prof. De Schreye

Bibliografie

- [1] Backpropagation.
- [2] David temperley.
- [3] D. Adams. The Hitchhiker's Guide to the Galaxy. Del Rey (reprint), 1995. ISBN-13: 978-0345391803.
- [4] G. Loy. Musimathics. The MIT Press, Cambridge, Massachusetts, 2006.
- [5] M. Nielsen. Neural Networks and Deep Learning. 2016.
- [6] U. of Oxford Text Archive. Essen corpus of german folksong melodies. URL: http://ota.ox.ac.uk/desc/1038.
- [7] T. Pratchett and N. Gaiman. *Good Omens:* The Nice and Accurate Prophecies of Agnes Nutter, Witch. HarperTorch (reprint), 2006. ISBN-13: 978-0060853983.
- [8] D. Temperley. Music and Probability. The MIT Press, Cambridge, Massachusetts, 2007.
- [9] Wikipedia. Dynamic programming. URL: https://en.wikipedia.org/wiki/Dynamic_programming.
- [10] Wikipedia. Johann sebastian bach. URL: https://en.wikipedia.org/wiki/ Johann_Sebastian_Bach.
- [11] Wikipedia. Scriptie. URL: http://nl.wikipedia.org/wiki/Masterproef, laatst nagekeken op 2010-01-07.
- [12] Wikipedia. Wolfgang amadeus mozart.

Fiche masterproef

Student: Elias Moons

Titel: Melodische transformatie en evalutie van muziek

Engelse titel: Melodische transformatie en evalutie van muziek

UDC: 004.9

Korte inhoud:

Hier komt een heel bondig abstract van hooguit 500 woorden. LATEX commando's mogen hier gebruikt worden. Voorbeelden van letters met accenten zijn "éïçàô". (Gebruik ï in plaats van ï, om geen 3 puntjes te hebben.)

Thesis voorgedragen tot het behalen van de graad van Master of Science in de ingenieurswetenschappen: computerwetenschappen

Promotor: Prof. dr. D. De Schreye

Assessor: Prof. Onbekend Begeleider: Ir. V. Nys