NTNU Norges teknisk-naturvitenskapelige universitet Fakultet for informasjonsteknologi, matematikk og elektroteknikk

Institutt for datateknikk og informasjonsvitenskap



KONTINUASJONSEKSAMEN I FAG SIF8043 BILDETEKNIKK LØRDAG 16. AUGUST 2003 KL. 09.00 – 14.00

Kontakter under eksamen:

Jørn Hokland tlf. 99506322 Torbjørn Hallgren tlf. 73966245

Hjelpemidler:

Ingen trykte eller håndskrevne hjelpemidler tillatt. Bestemt enkel kalkulator tillatt.

Sensurfall:

6. september 2003.

Besvar alle 6 oppgavene! Samlet poengsum er 300.

Et godt råd: Les gjennom hele oppgavesettet før du begynner på besvarelsen! Da øker du sjansen din til å utnytte tida godt samtidig som du kan ha flere spørsmål klare når faglærer kommer på runden sin.

OPPGAVE 1 Grafikk – Affine transformasjoner

(30 poeng)

- a) Skriv opp den generelle formen som matriser for affine transformasjoner antar. (Hvilke matriseelementer kan være forskjellige fra 0?) Vi forutsetter 3D.
- b) Nevn eksempler på affine transformasjoner og transformasjoner som ikke er affine. Hvilke av disse transformasjonene bevarer vinkler og hvilke bevarer parallellitet?
- c) I et gitt tilfelle kjenner vi koordinatene til en del punkter før og etter en transformasjon i 3D. Vi vet at transformasjonen er affin. Men for øvrig kjenner vi ikke til hvordan transformasjonsmatrisen er bygd opp. Ved å utnytte den kjente sammenhengen mellom punktenes koordinater før og etter transformasjonen, kan vi finne alle elementene i matrisen.

Spørsmålet er:

Hvor mange av punktene må du bruke for å kunne beregne alle matriseelementene og hvordan beregner du dem?

OPPGAVE 2 Grafikk – Transformasjoner

(75 poeng)

Gitt et objekt \mathbb{C} med tre markeringspunkter P_1 , P_2 og P_3 som ikke er kolineære. I rommet der objektet befinner seg, er det også tre ikke kolineære markeringspunkter Q_1 , Q_2 og Q_3 . Objektet \mathbb{C} skal transformeres slik at P_1 faller sammen med Q_1 , P_2 faller sammen med Q_2 og P_3 faller sammen med Q_3 . Vi går ut fra at vinkelen mellom vektoren P_2 - P_1 og vektoren P_3 - P_1 er lik vinkelen mellom vektoren Q_2 - Q_1 og vektoren Q_3 - Q_1 . Vi går også ut fra at:

(1)
$$\frac{|P_2 - P_1|}{|Q_2 - Q_1|} = \frac{|P_3 - P_1|}{|Q_3 - Q_1|} = k$$

Sett opp alle matrisene som skal til for å realisere den spesifiserte transformasjonen i rett rekkefølge. Alle matriseelementene skal spesifiseres ved hjelp av koordinatene til de spesifiserte punktene og andre størrelser angitt i oppgaven.

Tips: Du vil spare deg mye arbeid ved å utnytte egenskapene til ortogonale matriser ved behandlingen av rotasjoner i denne oppgaven, men oppgaven kan også løses på andre måter.

OPPGAVE 3 Grafikk – Radiositetsmetoden

(45 poeng)

- a) Forklar kort og konsist hva som er det fysiske grunnlaget for radiositetsmodellen.
- b) Hva uttrykker formfaktoren?
- c) Sett opp likningen for energibalansen for en flatelapp (radiositetslikningen).
- d) Hvordan beregnes radiositeten for samlingen av flatelapper i en scene når alle formfaktorene er beregnet og alle radiositetslikningene er satt opp?

OPPGAVE 4 Bildebehandling – Histogramekvivalisering

Gi algoritmen for histogramekvivalisering av et bilde.

OPPGAVE 5 Bildebehandling – FFT

(50 poeng)

(50 poeng)

Fast Fourier Transform (FFT) er en effektiv algoritme for å beregne den diskrete Fouriertransformen. Gi et problem innen bildebehandling som viser nytten av å kombinere FFT og:

- a) konvolusjonsteoremet.
- b) korrelasjonsteoremet.

OPPGAVE 6 Bildebehandling – Houghtransformen

(50 poeng)

To metoder for bildesegmentering er Houghtransformen og aktive/dynamiske konturer ("snakes"). Sammenlign metodene på bakgrunn av deres modellantagelser.