## Norges teknisk-naturvitenskapelige universitet Institutt for matematiske fag

Side 1 av 2



Faglig kontakt under eksamen: Toke Meier Carlsen (46249940)

## Eksamen i TMA4110 Matematikk 3

Bokmål
Torsdag 13. desember 2012
Tid: 09:00 – 13:00
Sensur: 13. januar 2013

 $\begin{array}{ll} \mbox{Hjelpemidler (kode C):} & \mbox{Bestemt enkel kalkulator (HP 30S eller Citizen SR-270X)} \\ & \mbox{Rottmann:} \ \textit{Matematisk formelsamling} \end{array}$ 

Alle svar skal begrunnes, og utregningene dine skal være så detaljerte at framgangsmåten din kommer tydelig fram. Hver av de åtte oppgavene teller like mye.

**Oppgave 1** Vis at  $z_1 = 1 + \sqrt{3}i$  er et nullpunkt til polynomet  $P(z) = z^5 - 2z^4 + 4z^3 - 8z^2 + 16z - 32$ , og finn de 4 andre nullpunktene til P.

**Oppgave 2** Finn den generelle lønsingen av differensiallikningen  $y'' + 2y' + 5y = 2\cos t + 4\sin t$ .

Oppgave 3 Finn den generelle løsningen av systemet

$$3x_1 - 6x_2 + 6x_3 = -15$$
  
 $x_1 + x_2 + 4x_3 = 10$ .

**Oppgave 4** La  $T: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$  være en inverterbar lineærtransformasjon slik at  $T(x_1, x_2, x_3) = (x_2 + 2x_3, x_1 + 3x_3, 4x_1 - 3x_2 + 8x_3)$ . Finn en formel for  $T^{-1}$ .

**Oppgave 5** La  $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 2 & 2 & 4 \end{bmatrix}$ . Finn ortonormale basiser for kolonnerommet Col(A), radrommet Row(A) og nullrommet Nul(A).

**Oppgave 6** La 
$$P = \begin{bmatrix} 0.8 & 0.3 \\ 0.2 & 0.7 \end{bmatrix}$$
. La  $\mathbf{x}_0, \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots$  være Markovkjeden definert ved  $\mathbf{x}_0 = \begin{bmatrix} 0.4 \\ 0.6 \end{bmatrix}$  og  $\mathbf{x}_{i+1} = P\mathbf{x}_i$  for  $i = 0, 1, 2, \dots$ 

Finn likevektsvektoren (steady-state vector) for P, og en eksplisitt formel for  $\mathbf{x}_i$ .

Oppgave 7 Finn løsningen av systemet

$$x'_1 = x_1 + 3x_2 + 3x_3$$
  

$$x'_2 = -3x_1 - 5x_2 - 3x_3$$
  

$$x'_3 = 3x_1 + 3x_2 + x_3$$

som oppfyller betingelsene  $x_1(0) = 1$ ,  $x_2(0) = -1$  og  $x_3(0) = 2$ .

**Oppgave 8** Finn likningen  $y = \beta_0 + \beta_1 x$  for minste kvadraters linje som er best tilpasset datapunktene (1,3), (2,5), (4,7) and (5,9).