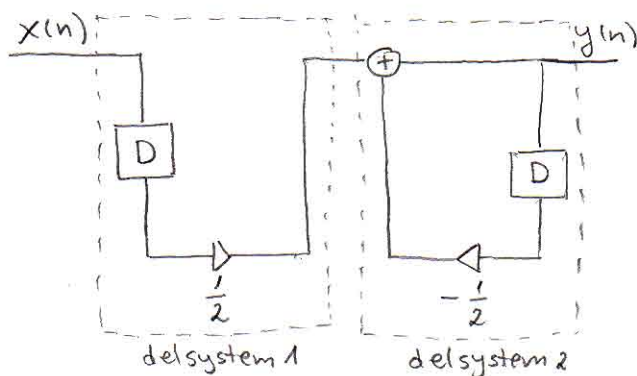


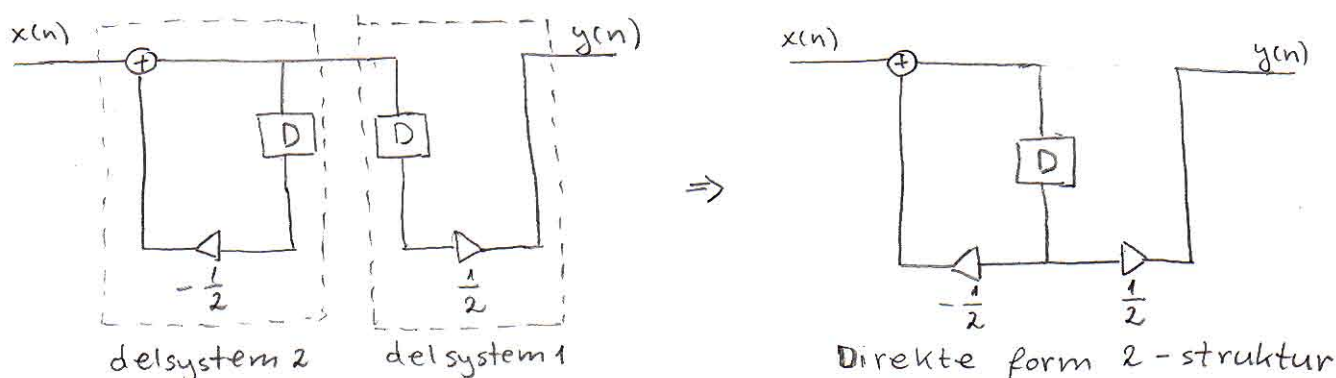
Oppgave 1

a) $2y(n) + y(n-1) = x(n-1) \Rightarrow y(n) = \frac{1}{2}x(n-1) - \frac{1}{2}y(n-1)$

Direkte form 1-struktur



Direkte form 2-struktur får vi ved å bytte om rekkefølgen til de to delsystemene og slå sammen forsinkelseselementene.



Direkte form 2-struktur er fordelakti fordi den bare bruker ett forsinkelseselement, mens direkte form 1-struktur bruker 2. Dvs. den representerer en mer effektiv implementering av filteret som krever mindre minne.

b) Vi får enhetspulsrespons på utgangen av filteret når vi påtrykker enhetspuls på inngangen:

$$h(n) = \frac{1}{2}\delta(n-1) - \frac{1}{2}h(n-1) = -\frac{1}{2}h(n-1) \text{ for } n \neq 1$$

Siden filteret er kausalt har vi at $h(n) = 0$ for $n < 0$.

$$\left. \begin{aligned} h(0) &= -\frac{1}{2}h(-1) = 0 \\ h(1) &= \frac{1}{2}\delta(0) - \frac{1}{2}h(0) = \frac{1}{2} = -(-\frac{1}{2}) \\ h(2) &= -\frac{1}{2}h(1) = -\frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} = -(-\frac{1}{2})^2 \\ h(3) &= -\frac{1}{2}h(2) = -(-\frac{1}{2})^3 \end{aligned} \right\} \Rightarrow h(n) = \begin{cases} 0 & \text{for } n < 1 \\ -(-\frac{1}{2})^n & \text{for } n \geq 1 \end{cases}$$
$$= -(-\frac{1}{2})^n u(n-1)$$

$h(n)$ er uendelig lang \Rightarrow IIR filter.

1c) Vi finner først frekvensresponsen

(2)

$$\begin{aligned} H(\omega) &= \text{DTFT}(h(n)) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} h(n) e^{-j\omega n} = - \sum_{n=1}^{\infty} \left(-\frac{1}{2}\right)^n e^{-j\omega n} = \left| \begin{matrix} n'=n-1 \\ n=n'+1 \end{matrix} \right| \\ &= - \sum_{n'=0}^{\infty} \left(-\frac{1}{2} e^{-j\omega}\right)^{n'+1} = \frac{\frac{1}{2} e^{-j\omega}}{1 + \frac{1}{2} e^{-j\omega}} = \frac{e^{-j\omega}}{2 + e^{-j\omega}} \end{aligned}$$

Vi kan også finne $H(\omega)$ ved å ta utgangspunkt i differensligningen:

$$2y(n) + y(n-1) = x(n-1) \quad \Big| \cdot \text{DTFT}\{\cdot\}$$

$$2Y(\omega) + e^{-j\omega} Y(\omega) = e^{-j\omega} X(\omega)$$

$$H(\omega) = \frac{Y(\omega)}{X(\omega)} = \frac{e^{-j\omega}}{2 + e^{-j\omega}}$$

Videre har vi at amplituderresponsen er gitt ved

$$|H(\omega)| = \left| \frac{e^{-j\omega}}{2 + e^{-j\omega}} \right| = \frac{|e^{-j\omega}|}{|2 + e^{-j\omega}|}$$

$$|e^{-j\omega}| = 1$$

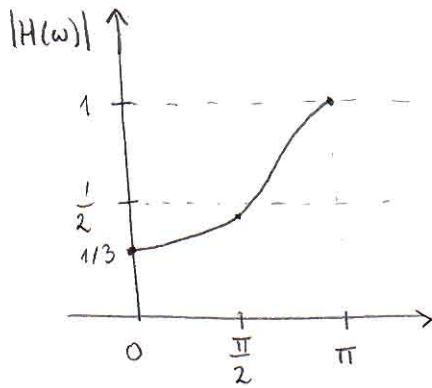
$$\begin{aligned} |2 + e^{-j\omega}| &= |2 + \cos \omega - j \sin \omega| = \sqrt{(2 + \cos \omega)^2 + \sin^2 \omega} \\ &= \sqrt{4 + 4 \cos \omega + \cos^2 \omega + \sin^2 \omega} = \sqrt{5 + 4 \cos \omega} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow |H(\omega)| = \frac{1}{\sqrt{5 + 4 \cos \omega}}$$

Alternativt kan vi finne $|H(\omega)|$ på følgende måte:

$$\begin{aligned} |H(\omega)|^2 &= H(\omega) \cdot H^*(\omega) = \frac{e^{-j\omega}}{2 + e^{-j\omega}} \cdot \frac{e^{j\omega}}{2 + e^{j\omega}} \\ &= \frac{1}{4 + 2e^{-j\omega} + 2e^{j\omega} + 1} = \frac{1}{5 + 2(e^{-j\omega} + e^{j\omega})} = \frac{1}{5 + 4 \cos \omega} \\ \Rightarrow |H(\omega)| &= \frac{1}{\sqrt{5 + 4 \cos \omega}} \end{aligned}$$

$|H(\omega)|$ er skissert i følgende figur



$$\cos 0 = 1 \quad |H(0)| = \frac{1}{3}$$

$$\cos \frac{\pi}{2} = 0 \quad |H(\frac{\pi}{2})| = \frac{1}{\sqrt{5}} \approx \frac{1}{2}$$

$$\cos \pi = -1 \quad |H(\pi)| = 1$$

$\cos \omega$ er monotont avtagende på interval $[0, \pi]$, mens $|H(\omega)|$ er monotont stigende.

Derfor er dette et høypass-filter.

$$\begin{aligned} 1d) \quad X(\omega) &= \text{DTFT} \{x(n)\} = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n) e^{-j\omega n} = 5 \cdot e^{-j\omega \cdot 0} + 2e^{j\omega} + 2e^{-j\omega} \\ &= 5 + 4 \cos \omega \end{aligned}$$

$$1e) \quad Y(\omega) = X(\omega) \cdot H(\omega)$$

$$|Y(\omega)| = |X(\omega)| \cdot |H(\omega)|$$

$$X(\omega) \in \mathbb{R} \text{ og } X(\omega) > 0 \text{ for alle } \omega \Rightarrow |X(\omega)| = X(\omega)$$

$$\Rightarrow |Y(\omega)| = (5 + 4 \cos \omega) \cdot \frac{1}{\sqrt{5 + 4 \cos \omega}} = \sqrt{5 + 4 \cos \omega}$$

Oppgave 2

④

$$\begin{aligned} 2a) \quad P_X = E[X^2] &= \int_{-\infty}^{\infty} x^2 f_X(x) dx = \int_{-4}^{-2} x^2 \cdot \frac{1}{16} dx + \int_{-2}^0 x^2 \cdot \frac{1}{4} dx + \int_0^2 x^2 \cdot \frac{1}{8} dx + \int_2^4 x^2 \cdot \frac{1}{16} dx \\ &= \frac{1}{16} \cdot \frac{1}{3} x^3 \Big|_{-4}^{-2} + \frac{1}{4} \cdot \frac{1}{3} x^3 \Big|_{-2}^0 + \frac{1}{8} \cdot \frac{1}{3} x^3 \Big|_0^2 + \frac{1}{16} \cdot \frac{1}{3} x^3 \Big|_2^4 \\ &= \frac{1}{3} \cdot \frac{1}{16} [(-8+64) + 4(0+8) + 2(8-0) + (64-8)] \\ &= \frac{1}{3} \cdot \frac{1}{16} (56 + 32 + 16 + 56) = \frac{160}{48} = \frac{10}{3} \end{aligned}$$

2b) Kvantisereren skal dekke verdiene fra $x_{\min} = -4$ til $x_{\max} = 4$ med $L = 4$ kvantiseringsintervaller.

$$\Delta = \frac{x_{\max} - x_{\min}}{L} = 2$$

Desisjonsgrensene: $-4, -2, 0, 2$ og 4

Representasjonsverdiene skal være midt mellom desisjonsgrensene, dvs. $-3, -1, 1$ og 3

2c) Siden $f_X(x)$ er konstant på hvert av kvantiseringsintervallene, vil approksimasjonsformellen for beregning av kvantiseringsstøy-effekten gi eksakt resultat:

$$\sigma_q^2 = \frac{\Delta^2}{12} = \frac{4}{12} = \frac{1}{3}$$

Alternativt kan vi regne ut σ_q^2 ved å starte fra definisjonen:

$$\begin{aligned} \sigma_q^2 &= E[q^2] = E[(x - Q[x])^2] = \int_{-\infty}^{\infty} (x - Q[x])^2 f_X(x) dx \\ &= \underbrace{\int_{-4}^{-2} (x+3)^2 \cdot \frac{1}{16} dx}_{x' = x+3} + \underbrace{\int_{-2}^0 (x+1)^2 \cdot \frac{1}{4} dx}_{x' = x+1} + \underbrace{\int_0^2 (x-1)^2 \cdot \frac{1}{8} dx}_{x' = x-1} + \underbrace{\int_2^4 (x-3)^2 \cdot \frac{1}{16} dx}_{x' = x-3} \\ &= \frac{1}{16} \int_{-1}^1 x'^2 dx' + \frac{1}{4} \int_{-1}^1 x'^2 dx' + \frac{1}{8} \int_{-1}^1 x'^2 dx' + \frac{1}{16} \int_{-1}^1 x'^2 dx' = \frac{1}{2} \int_{-1}^1 x'^2 dx' \\ &= \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{3} x'^3 \Big|_{-1}^1 = \frac{1}{6} \cdot (1 - (-1)) = \frac{1}{3} \end{aligned}$$

(5)

$$SNR = \frac{P_x}{\sigma^2} = \frac{\frac{10}{3}}{\frac{1}{3}} = 10$$

$$(SNR = 10 \log_{10} 10 \text{ dB} = 10 \text{ dB})$$

2d) Entropien til et diskret kilde er definert som gjennomsnittlig informasjonsinnhold i hvert kildesymbol gitt i bit.

Det kvantiserte signalet kan innta 4 forskjellige verdier, -3, -1, 1 og 3 med sannsynligheter hhv. $\frac{1}{8}$, $\frac{1}{2}$, $\frac{1}{4}$ og $\frac{1}{8}$.

(Disse fås ved å integrere $f_X(x)$ over de respektive kvantiseringsintervallene)

Informasjonsinnhold i et kildesymbol er gitt ved $I = \log_2 \frac{1}{p}$ [bit], der p er sannsynligheten til kildesymbolet.

Entropien er dermed gitt ved:

$$\begin{aligned} E = E[I] &= \sum_{i=1}^4 I_i p_i = \sum_{i=1}^4 p_i \log_2 \frac{1}{p_i} \\ &= \frac{1}{8} \cdot \log_2 8 + \frac{1}{2} \log_2 2 + \frac{1}{4} \log_2 4 + \frac{1}{8} \log_2 8 \\ &= \frac{3}{8} + \frac{1}{2} + \frac{1}{2} + \frac{3}{8} = 1,75 \text{ bit} \end{aligned}$$

2e) Vi har 4 representasjonsverdier og trenger derfor 4 forskjellige kodeord. Med 1 bit kan vi bare danne 2 forskjellige kodeord (0 og 1), mens med 2 bit vi kan danne 4 forskjellige kodeord (00, 01, 10, 11). Derfor er den minste kodeordlengde i dette tilfelle lik 2 bit.

Det spiller ingen rolle hvilket kodeord tilordnes hvilken av representasjonsverdiene, men vi kan f.eks velge følgende tilordning:

-3	00
-1	01
1	10
3	11

2f) koden kan dekodes entydig siden ingen av kodeordene er prefiks i et annet kodeord.

Gjennomsnittlig kodeordlengde :

$$\bar{L} = E[l] = \sum_{i=1}^4 l_i p_i = 3 \cdot \frac{1}{8} + 1 \cdot \frac{1}{2} + 2 \cdot \frac{1}{4} + 3 \cdot \frac{1}{8} = 1,75$$

Siden $\bar{L} = H$ er det ikke mulig å designe en annen kode med lavere \bar{L} .

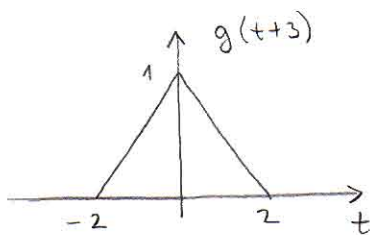
Oppgave 3

(7)

- 3a) Overføring over en kanal er mulig uten ISI hvis Nyquist kriteriet er oppfylt. Siden $g(t)$ er oppgitt, benytter vi Nyquist kriteriet i tidsdomenet som sier at overføring uten ISI er mulig hvis det finnes $T > 0$ og $\Delta t \geq 0$ slik at

$$g(kT + \Delta t) = \begin{cases} 1 & \text{for } k=0 \\ 0 & \text{for } k \neq 0 \end{cases}$$

$$\left. \begin{aligned} \Rightarrow g(\Delta t) = 1 & \Rightarrow \Delta t = 3 \text{ ms} \\ g(kT + 3) = 0 & \text{ for } |k| \geq 1 \Rightarrow T \geq 2 \text{ ms} \end{aligned} \right\} \Rightarrow \text{Nyquist kriteriet er oppfylt og overføring uten ISI er dermed mulig over denne kanalen.}$$



Den minimale avstanden mellom kanalsymbolene er $T_{\min} = 2 \text{ ms}$, og den maksimale signaleringshastigheten er derfor

$$\frac{1}{T_{\min}} = \frac{1}{2 \text{ ms}} = 500 \frac{\text{symboler}}{\text{s}}$$

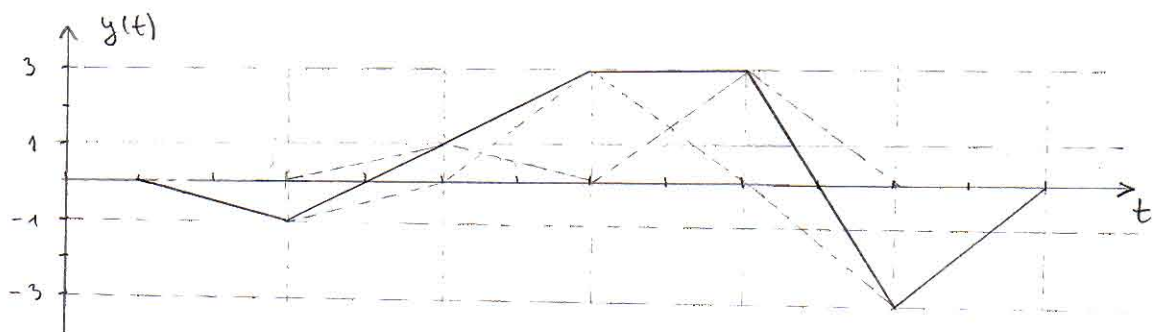
- 3b) Gitt at $w(t) = 0$, har vi at

$$y(t) = x(t) * h(t) * h_m(t) = \sum_k x_k h_s(t - kT) * h(t) * h_m(t) \Rightarrow$$

$$y(t) = \sum_k x_k g(t - kT)$$

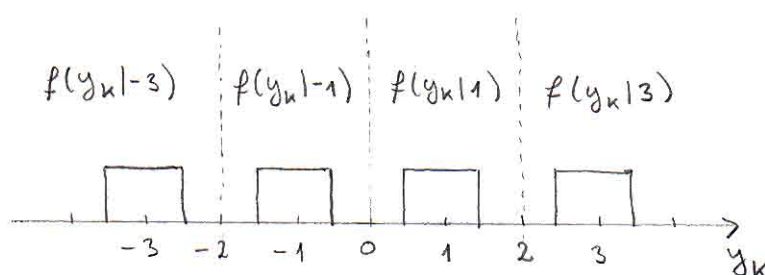
Videre har gitt sekvensen av kanalsymbolene $x_k = -1, 1, 3, 3, -3$.

$y(t)$ er vist ved den heltrukne linjen i følgende figur.



3c) Overføringsfeil får vi hvis $\hat{x}_k \neq x_k$.

Følgende figur viser sannsynlighetstetthetsfordeling til y_k gitt at alle kanalsymbolene er like sannsynlige og at kanalstøyen er uniformt fordelt på intervallet $[-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}]$.



De vertikale stiplete linjene representerer desisjonsgrensene. Siden sannsynlighetstetthetsfordelingene gitt de forskjellige kanalsymbolene ikke overlapper er sannsynligheten for overføringsfeil lik 0.

3d) For å oppnå feilfri overføring over en kanal med hvit gaussisk støy, kan vi sende maksimalt

$$C = \frac{1}{2} \log_2 (1 + \text{SNR}) \frac{\text{bit}}{\text{symbol}}$$

I denne oppgaven sender vi 4 forskjellige kanalsymboler, dvs. $2 \frac{\text{bit}}{\text{symbol}}$.

$$\Rightarrow 2 < \frac{1}{2} \log_2 (1 + \text{SNR}) \Rightarrow \log_2 (1 + \text{SNR}) > 4 \Rightarrow 1 + \text{SNR} > 16$$

$$\Rightarrow \text{SNR} > 15$$

$$(\text{SNR} > 10 \log_{10} 15 \text{ dB} = 11,76 \text{ dB}).$$