

NORGES TEKNISK-  
NATURVITENSKAPELIGE UNIVERSITET  
INSTITUTT FOR ELEKTRONIKK OG TELEKOMMUNIKASJON

Faglig kontakt under eksamen:

Navn: Bojana Gajić

Tlf.: 92490623

**EKSAMEN I FAG  
TTT4110 INFORMASJONS- OG SIGNALTEORI**

Dato: mandag 9. august 2004

Tid: Kl. 09.00 - 14.00

Hjelpemidler: D–Ingen trykte eller håndskrevne hjelpemidler tillatt.  
Bestemt, enkel kalkulator tillatt.

**INFORMASJON**

- Eksamen består av fire oppgaver. Vekting av hver oppgave er angitt i parentes.
- Noen viktige formler finnes i vedlegget.
- Faglærer vil gå rundt to ganger, første gang ca. kl. 10 og andre gang ca. kl. 12.30.
- Sensurfrist 3 uker etter eksamensdato.

**Lykke til!**

**Oppgave 1 (36%)**

Et lineært tidsinvariant filter er gitt ved følgende differensligning

$$y(n) = 0,9y(n-1) + 0,1x(n),$$

der  $x(n)$  og  $y(n)$  er hhv. filterets inngangs- og utgangssignal.

**1a)** Tegn direkte form 1-struktur for filteret.

**1b)** Vis at amplitude- og faseresponsen til filteret er gitt ved hhv.

$$|H(\omega)| = \frac{0,1}{\sqrt{1,81 - 1,8\cos(\omega)}} \quad \text{og} \quad \Phi(\omega) = \arctan \frac{-0,9\sin(\omega)}{1 - 0,9\cos(\omega)}$$

**1c)** Hvilken filtertype er dette (lavpass, høypass, båndpass eller båndstopp)?  
Begrunn svaret.

**1d)** Gi en fysisk tolkning av amplitude- og faserespons.

Beskriv hvordan amplitude- og faserespons kan brukes for å finne utgangssignal for et gitt inngangssignal.

Finn signalet på utgangen av filteret gitt i denne oppgaven når inngangssignalet er gitt ved

$$x(n) = 2\cos\left(\frac{\pi}{2}n\right) + 19\cos\left(\pi n + \frac{\pi}{4}\right)$$

**Oppgave 2 (22%)**

**2a)** Et reelt signal  $x(t)$  skal approksimeres ved

$$\hat{x}_N(t) = \sum_{k=0}^N \alpha_k \phi_k(t), \quad \text{for } t \in [T_1, T_2]$$

der  $\phi_k(t)$ ,  $k = 0, \dots, N$  er reelle, lineært uavhengige basisfunksjoner som er innbyrdes ortogonale på intervallet  $[T_1, T_2]$ .

Vis at koeffisientene  $\alpha_k$  som minimerer kvadratisk avvik  $D = \int_{T_1}^{T_2} [x(t) - \hat{x}_N(t)]^2 dt$  er gitt ved

$$\alpha_k = \frac{\int_{T_1}^{T_2} x(t) \phi_k(t) dt}{\int_{T_1}^{T_2} \phi_k^2(t) dt}, \quad \text{for } k = 0, \dots, N$$

**2b)** Hvorfor er det fordelaktig å bruke ortogonale basisfunksjoner ved signalapproximasjon?

Hvilke basisfunksjoner benyttes i fourier-rekkeutvikling av kontinuerlige signaler på intervallet  $[T_1, T_2]$ ?

**2c)** Signalet

$$x(t) = \begin{cases} 1, & t \in (-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}) \\ -1, & \text{ellers} \end{cases}$$

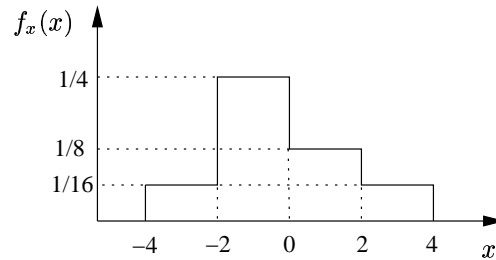
skal approksimeres ved

$$\hat{x}_N(t) = \sum_{k=0}^N \alpha_k \cos(k\pi t), \quad \text{for } t \in [-1, 1]$$

- Vis at basisfunksjonene er innbyrdes ortogonale.
- Finn koeffisientene  $\alpha_k$  som minimerer det kvadratiske avviket.

**Oppgave 3 (20%)**

Figur 1 viser sannsynlighetstetthetsfunksjonen til et tidsdiskret signal  $x(n)$ . Signalet kvantiseres med en uniform kvantiserer med representasjonsverdier -3, -1, 1 og 3.



Figur 1: Sannsynlighetstetthetsfunksjonen til  $x(n)$

**3a)** Beregn kvantiseringsstøyeffekten.

Forklar prinsippet for design av en 4-nivå kvantiserer som gir lavere kvantiseringsstøyeffekt for dette signalet.

**3b)** Representasjonsverdiene kodes ved hhv. 110, 0, 10, 111.

- Kan koden dekodes entydig? Begrunn svaret.
- Beregn gjennomsnittlig antall bit per symbol når denne koden benyttes.
- Er det mulig å finne en annen kode som gir lavere gjennomsnittlig antall bit per symbol? Begrunn svaret.

## Oppgave 4 (22%)

**4a)** Tegn et blokkskjema og beskriv stegene som inngår i en delbåndskoder.

Forklar hvordan en kan oppnå kodingsgevinst ved bruk av delbåndskoding.

**4b)** Skisser autokorrelasjonsfunksjon og effektspektraltetthet for hvit støy  $e(n)$  med varians  $\sigma_e^2 = 1$  (Husk å merke alle viktige verdier på aksene).

Hvor stor kodingsgevinst kan man oppnå ved bruk av delbåndskoding på dette signalet? Begrunn svaret.