

# **Отчёт по лабораторной работе №4**

**дисциплина: Математическое моделирование**

Рыбалко Элина Павловна

# Содержание

<b>Цель работы</b>	<b>5</b>
Объект исследования . . . . .	5
Предмет исследования . . . . .	5
<b>Теоретическое введение</b>	<b>6</b>
<b>Задание</b>	<b>8</b>
<b>Выполнение лабораторной работы</b>	<b>9</b>
1. Постановка задачи . . . . .	9
2. Построение графиков . . . . .	9
2.1. Листинги программ в OpenModelica . . . . .	9
2.2. Полученные графики . . . . .	13
2.3. Анализ результатов: . . . . .	14
Вопросы к лабораторной работе . . . . .	15
<b>Вывод</b>	<b>16</b>
<b>Список литературы</b>	<b>17</b>

## Список иллюстраций

1	Фазовый портрет гармонического осциллятора для первого случая без затухания и внешних сил . . . . .	13
2	Фазовый портрет гармонического осциллятора для второго случая с затуханием . . . . .	14
3	Фазовый портрет гармонического осциллятора для третьего случая с затуханием и внешней силой . . . . .	14

## Список таблиц

## **Цель работы**

Рассмотреть модель линейного гармонического осциллятора, построить фазовые портреты гармонического осциллятора и решить уравнения гармонического осциллятора.

## **Объект исследования**

Модель линейного гармонического осциллятора.

## **Предмет исследования**

Задачи о модели гармонических колебаний.

# Теоретическое введение

Движение грузика на пружинке, маятника, заряда в электрическом контуре, а также эволюция во времени многих систем в физике, химии, биологии и других науках при определенных предположениях можно описать одним и тем же дифференциальным уравнением, которое в теории колебаний выступает в качестве основной модели. Эта модель называется линейным гармоническим осциллятором. Уравнение свободных колебаний гармонического осциллятора имеет следующий вид:

$$x'' + 2\gamma x' + w_0^2 x = 0$$

где  $x$  – переменная, описывающая состояние системы (смещение грузика, заряд конденсатора и т.д.),  $\gamma$  – параметр, характеризующий потери энергии (трение в механической системе, сопротивление в контуре),  $w_0$  – собственная частота колебаний,  $t$  – время.

Предыдущее уравнение – линейное однородное дифференциальное уравнение второго порядка и оно является примером линейной динамической системы.

При отсутствии потерь в системе ( $\gamma = 0$ ) получаем уравнение консервативного осциллятора энергия колебания которого сохраняется во времени:  $x'' + w_0^2 x = 0$ .

Для однозначной разрешимости уравнения второго порядка необходимо задать два начальных условия  $x(t_0) = x_0$  и  $x'(t_0) = y_0$ .

Уравнение второго порядка можно представить в виде системы двух уравнений первого порядка:

$$\begin{cases} x' = y \\ y' = -w_0^2 x \end{cases}$$

и тогда начальные условия примут вид:

$$\begin{cases} x(t_0) = x_0 \\ y(t_0) = y_0 \end{cases}$$

[1]

## Задание

1. Построить решение уравнения гармонического осциллятора без затухания.
2. Записать уравнение свободных колебаний гармонического осциллятора с затуханием, построить его решение. Построить фазовый портрет гармонических колебаний с затуханием.
3. Записать уравнение колебаний гармонического осциллятора, если на систему действует внешняя сила, построить его решение. Построить фазовый портрет колебаний с действием внешней силы.



# Выполнение лабораторной работы

## 1. Постановка задачи

[Вариант 22]

Постройте фазовый портрет гармонического осциллятора и решение уравнения гармонического осциллятора для следующих случаев:

1. Колебания гармонического осциллятора без затуханий и без действий внешней силы  $x'' + 10x = 0$
2. Колебания гармонического осциллятора с затуханием и без действий внешней силы  $x'' + 1.5x' + 3x = 0$
3. Колебания гармонического осциллятора с затуханием и под действием внешней силы  $x'' + 0.6x' + x = \cos(1.5t)$

На интервале  $t = [0; 62]$  (шаг 0.05) с начальными условиями  $x_0 = 0.8, y_0 = -1$

## 2. Построение графиков

### 2.1. Листинги программ в OpenModelica

1. Колебания гармонического осциллятора без затуханий и без действий внешней силы  $x'' + 10x = 0$

Программа для первого случая.

```

model lab04_1
//Параметры осциллятора
//x'' + g* x' + w^2* x = f(t)
//w - частота
//g - затухание
    parameter Real w = sqrt(10.00); // 3; 1.00
    parameter Real g = 0.00; // 1.5; 0.6

    parameter Real x0 = 0.8;
    parameter Real y0 = -1;

    Real x(start=x0);
    Real y(start=y0);

//правая часть уравнения f(t)
function f
    input Real t;
    output Real res;
algorithm
    res := 0; //1 и 2 случай
    // res := cos(1.5*t); // 3 случай
end f;

equation
    der(x) = y;
    der(y) = -w*w*x - g*y - f(time);

end lab04_1;

```

2. Колебания гармонического осциллятора с затуханием и без действий внешней силы  $x'' + 1.5x' + 3x = 0$

```
model lab04_2
//Параметры осциллятора
//x'' + g* x' + w^2* x = f(t)
//w - частота
//g - затухание
parameter Real w = sqrt(3.00); // 1.00
parameter Real g = 1.5; // 0.6

parameter Real x0 = 0.8;
parameter Real y0 = -1;

Real x(start=x0);
Real y(start=y0);

//правая часть уравнения f(t)
function f
  input Real t;
  output Real res;
algorithm
  res := 0; //1 и 2 случай
  // res := cos(1.5*t); // 3 случай
end f;

equation
  der(x) = y;
  der(y) = -w*w*x - g*y - f(time);
```

```
end lab04_2;
```

3. Колебания гармонического осциллятора с затуханием и под действием внешней силы  $x'' + 0.6x' + x = \cos(1.5t)$

```
model lab04_3
//Параметры осциллятора
//x'' + g* x' + w^2* x = f(t)
//w - частота
//g - затухание
    parameter Real w = sqrt(1.00);
    parameter Real g = 0.6;

    parameter Real x0 = 0.8;
    parameter Real y0 = -1;

    Real x(start=x0);
    Real y(start=y0);

//правая часть уравнения f(t)
function f
    input Real t;
    output Real res;
algorithm
    res := cos(1.5*t);
end f;

equation
    der(x) = y;
    der(y) = -w*w*x - g*y - f(time);
```

```
end lab04_3;
```

## 2.2. Полученные графики

После запуска кода программы получили следующие графики для первого и второго случая соответственно (см. рис. -@fig:001, -@fig:002 и -@fig:003).

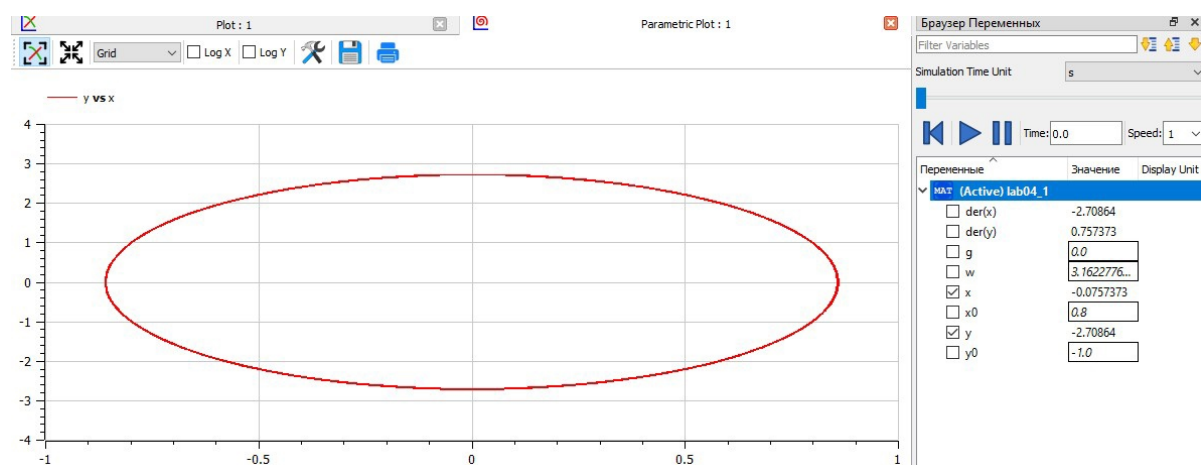


Рис. 1: Фазовый портрет гармонического осциллятора для первого случая без затухания и внешних сил

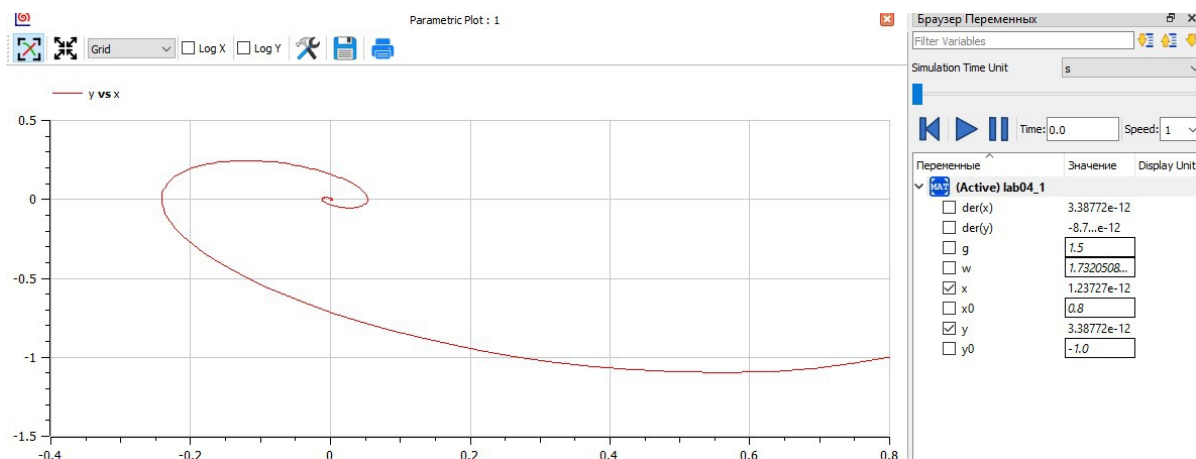


Рис. 2: Фазовый портрет гармонического осциллятора для второго случая с затуханием

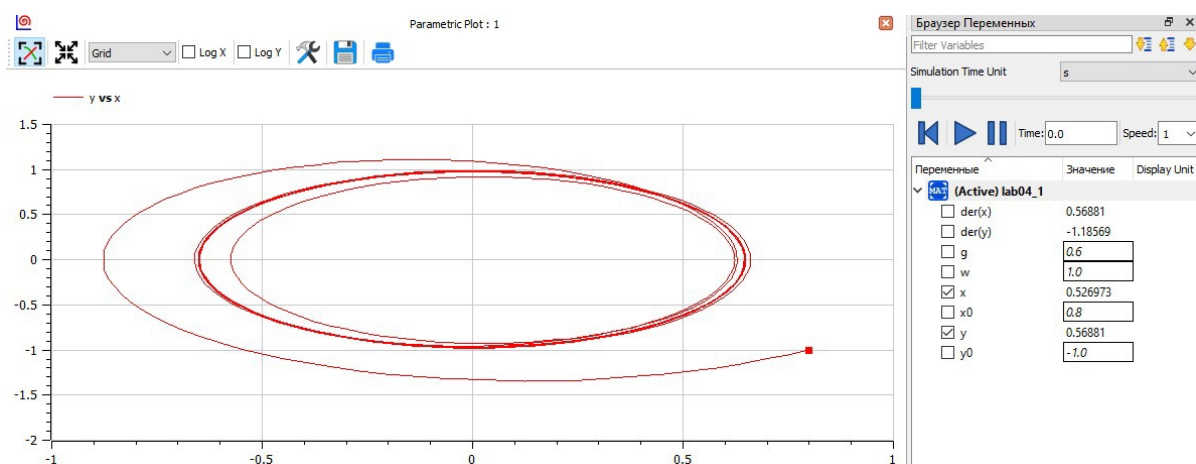


Рис. 3: Фазовый портрет гармонического осциллятора для третьего случая с затуханием и внешней силой

## 2.3. Анализ результатов:

Как можно заметить из рис. -@fig:001 из-за отсутствия затухания график зацикленный. В двух остальных случая график изменятся благодаря затуханию (см.рис. -@fig:002), а также благодаря воздействию внешних сил (см.рис. -@fig:003).

## Вопросы к лабораторной работе

### 1. Запишите простейшую модель гармонических колебаний.

$$x'' + 2\gamma x' + w_0^2 x = 0 \text{ Или же при отсутствии затухания } x'' + w_0^2 x = 0$$

### 2. Дайте определение осциллятора.

Осциллятор - это модель, в качестве которой выступает дифференциальное уравнение, описывающего движение чего-либо (грузика на пружинке, маятника, заряда и т.д.) или эволюцию во времени многих систем при определённых предположения в теории колебаний.

### 3. Запишите модель математического маятника.

$$x'' + 2\gamma x' + w_0^2 x = 0$$

### 4. Запишите алгоритм перехода от дифференциального уравнения второго порядка к двум дифференциальным уравнениям первого порядка.

Уравнение второго порядка можно представить в виде системы двух уравнений первого порядка:

$$\begin{cases} x' = y \\ y' = -w_0^2 x \end{cases}$$

и тогда начальные условия примут вид:

$$\begin{cases} x(t_0) = x_0 \\ y(t_0) = y_0 \end{cases}$$

### 5. Что такое фазовый портрет и фазовая траектория?

Фазовая траектория - это гладкая кривая в фазовой плоскости, отвечающая решению уравнения движения как функции времени. Фазовый портрет - это набор фазовых траекторий или же множество различных решений на одной фазовой плоскости.

## Вывод

Рассмотрели модель линейного гармонического осциллятора, построили фазовый портрет гармонического осциллятора и решили уравнения гармонического осциллятора.



# Список литературы

1. Модель гармонических колебаний
2. Руководство по формуле Cmd Markdown
3. Математическое моделирование при решении задач
4. С.В. Каштаева, Математическое моделирование / Учебное пособие
5. Руководство по оформлению Markdown файлов