

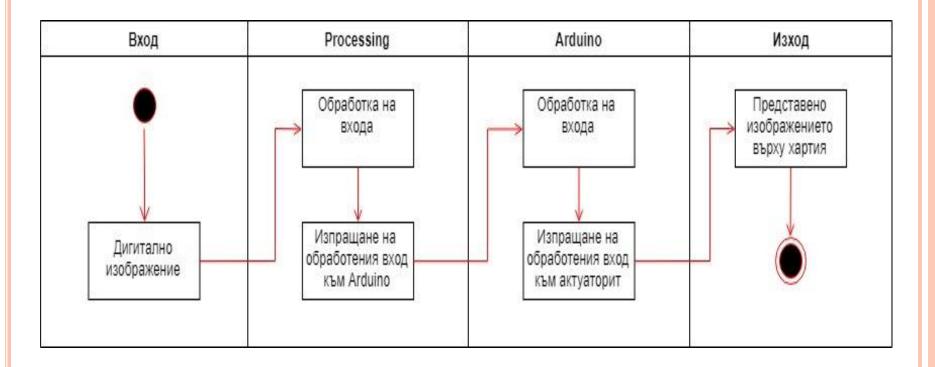
Елица Венчова,

ФН: 25992

Задание

- Задача е да се направи реализация на CNC Writing machine Плотер.
 - Плотерът е изходно периферно устройство, което дава възможност за извеждане на графична информация върху хартия.[1]
- Вход изображение.
- Изображение, трябва да бъде обработено до формат, в който информацията ще може да се изчертае и след това да бъде изчертано.
- Arduino ще трябва да разчита подаваната информация и спрямо нея да подава съответната информация към актуаторите.
- Плотера ще може да чертае само в един цвят.

Основни стъпки



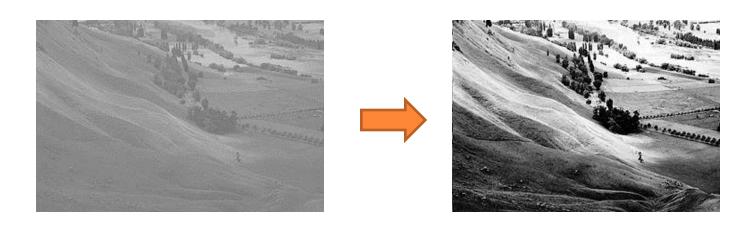
Дигитално изображение

• Програмата работи с растерни изображения

- Размери
 - Максимално близки до размера на плотера,
 - Иначе от промяната на размера, се получава разместване на линиите

Обработка на входа - Основна

- Промяна на размера
- Промяна на ориентацията, ако е необходими
- Генериране на изображение в черно-бяло изображение
- Генериране на черно-бяло изображение с изравнена хистограма

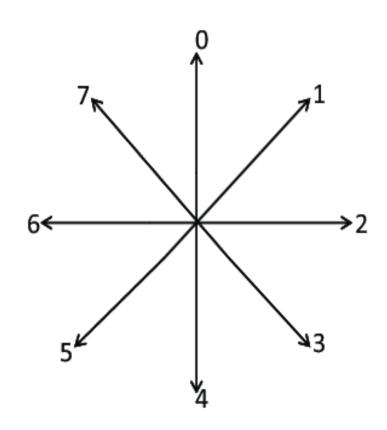


Обработка на входа - Резултати

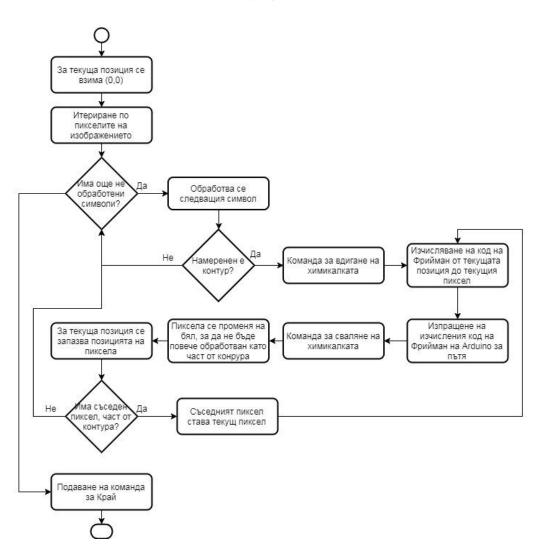
- Подходи:
 - Threshold
 - Adaptive Threshold
 - Canny Mean
 - Canny Median
- Всеки подход се изпълнява веднъж върху оригиналното изображение и веднъж върху изображението с изравнена хистограма
- Общо 8 изображения

ИЗПРАЩАНЕ НА ОБРАБОТЕНАТА ИНФОРМАЦИЯ — FREEMAN CODE

- 0-7 код на Фрийман за следващата позиция
- 8 поняма в позицията на химикалката
- 9 − Край



Изпращане на Код на Фрийман



Комуникация

- 1. Изпращане на команда към Arduino
- 2. Чакане на потвържедени от Arduino
- 3. Прочитане на команда от Arduino
- 4. Изпълнение на командата
- 5. Връщане на потвърждение от Arduino
- 6. Връщане към т.1

Изпълнение в Arduino

- Прочитане на команда
 - Четенето става байт по байт до срещане на терминиращ символ 'e'
- Изпълнение на командата
 - Преместване на химикалката
 - Преместване на моторите
 - Един пиксел е 20 стъпки. Размери около -112/90
- Едновременно изпълнение на стъпките при преместване по диагонал
- Следене за излизане от максималните размери на Плотера

Възможни подобрения

- Физическа реализация
 - Прецизност при изработката на рамката
 - Поставяне на стъпковия мотор на ос Y от другата страна
 - Слагане на двете оси по X близо една до друга

• Имплементация

- Забързване на изчертаването чрез по-точно синхронизиране на таймерите
- Оптимизиране на алгоритъма за намиране на начало на контур
- Добавяне на модул, който сам да определя кое изображение да бъде изчертано

БЛАГОДАРЯ ЗА ВНИМАНИЕТО