

Chapter05.

ANN & DNN

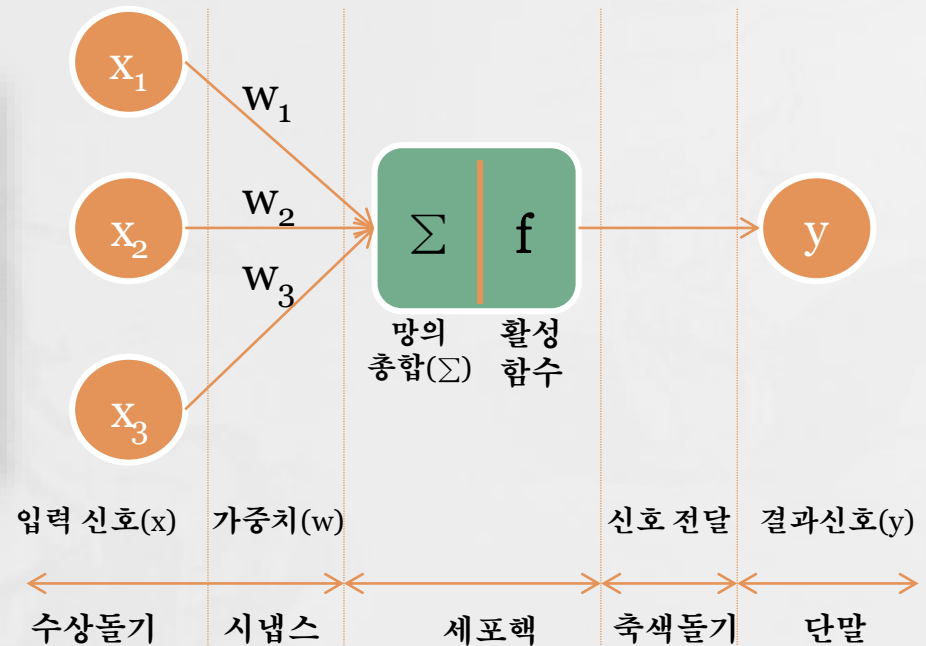
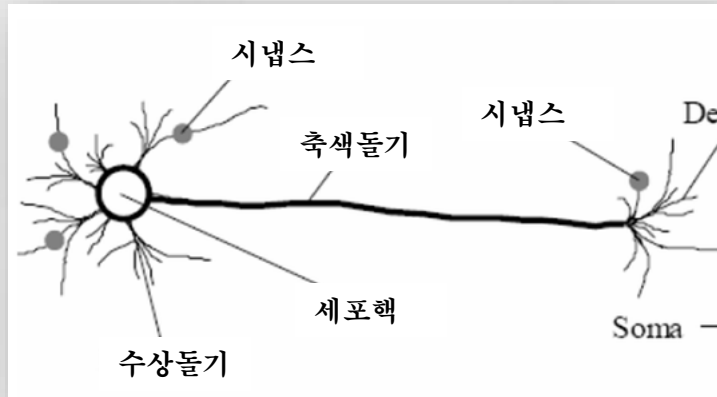
작성자 : 김진성

목차

1. **인공신경망(ANN) 개요**
2. **Deep Learning 유형**
3. **DNN(Deep Neural Network) layers**
 - ✓ **Fully Connected Layers**
4. **DNN model**

1. 인공신경망(ANN) 개요

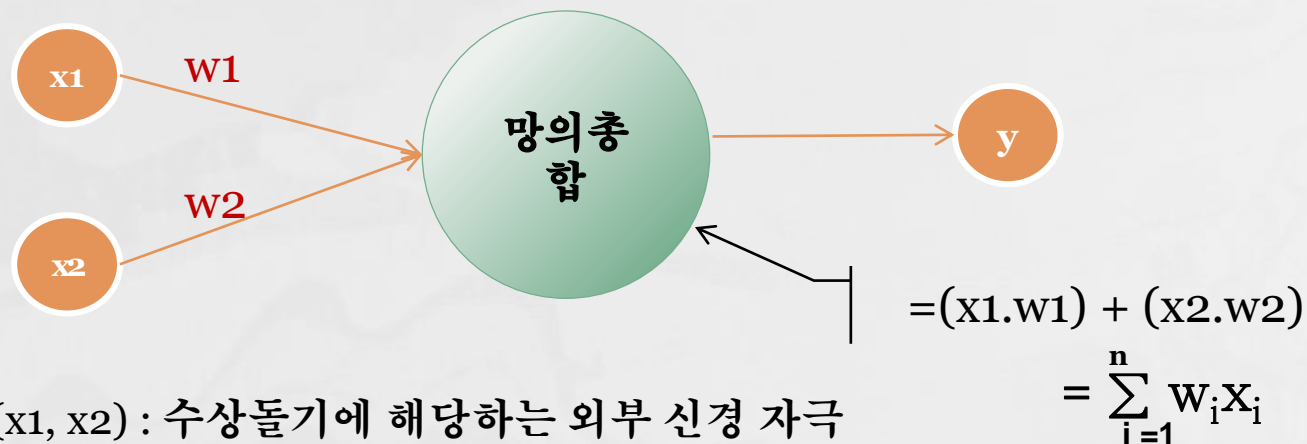
● 생물학적 Neural Network vs 인공 Neural Network



망의 총합(Σ) : 입력신호(X)와 가중치(w) 곱의 합 $\sum_{i=1}^n W_i X_i$

활성함수(f) : 망의 총합을 받아서 다음 뉴런(y) 전달 출력 $y = f \left[\sum_{i=1}^n W_i X_i \right]$

● 가중치(weight)

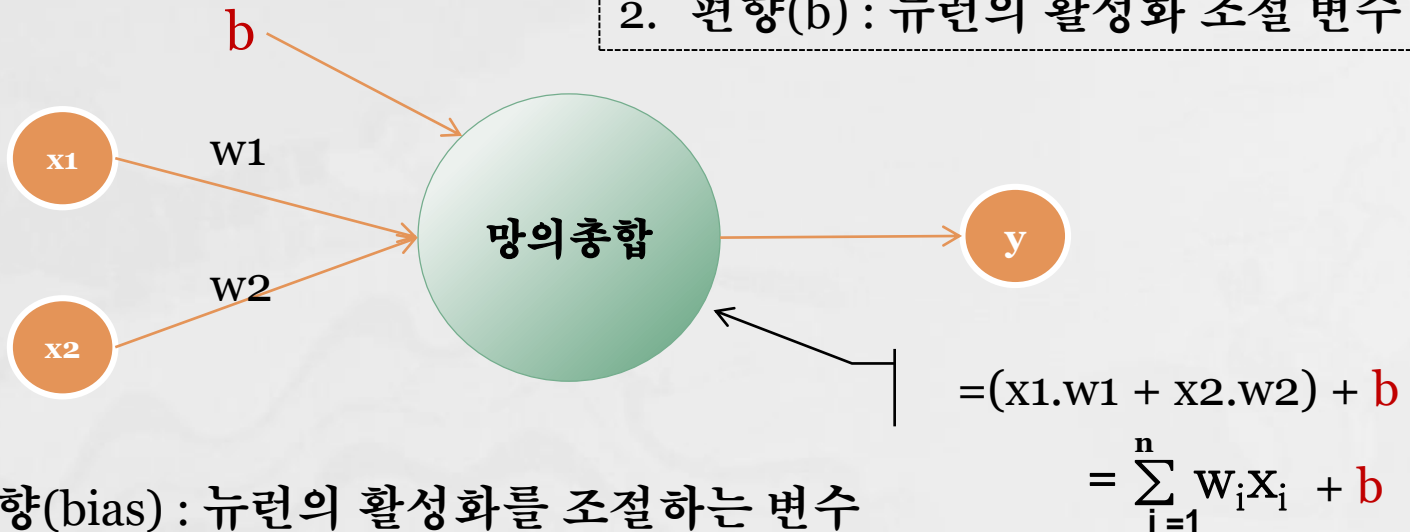


- 입력(x_1, x_2) : 수상돌기에 해당하는 외부 신경 자극
- 가중치 (w_1, w_2) : 시냅스에서 신호 세기 결정
 - ✓ 신호 세기 = 가중치(w_1, w_2) : 중요 변수에 따라서 가중치가 달라짐
 - ✓ x 변수가 y 에 주는 영향력을 나타내는 값
 - ✓ 값이 클 수록 해당 변수가 더 중요하다는 의미(강한 신호를 y 에 보낸다.)
- 출력(y) : 망의 총 합을 축색돌기로 통해서 받음
 - ✓ $y = (x1.w1) + (x2.w2)$

● 편향(bias)

<<2개 조절변수>>

1. 가중치(w) : x 변수의 중요도 조절변수
2. 편향(b) : 뉴런의 활성화 조절 변수



➤ 편향(bias) : 뉴런의 활성화를 조절하는 변수

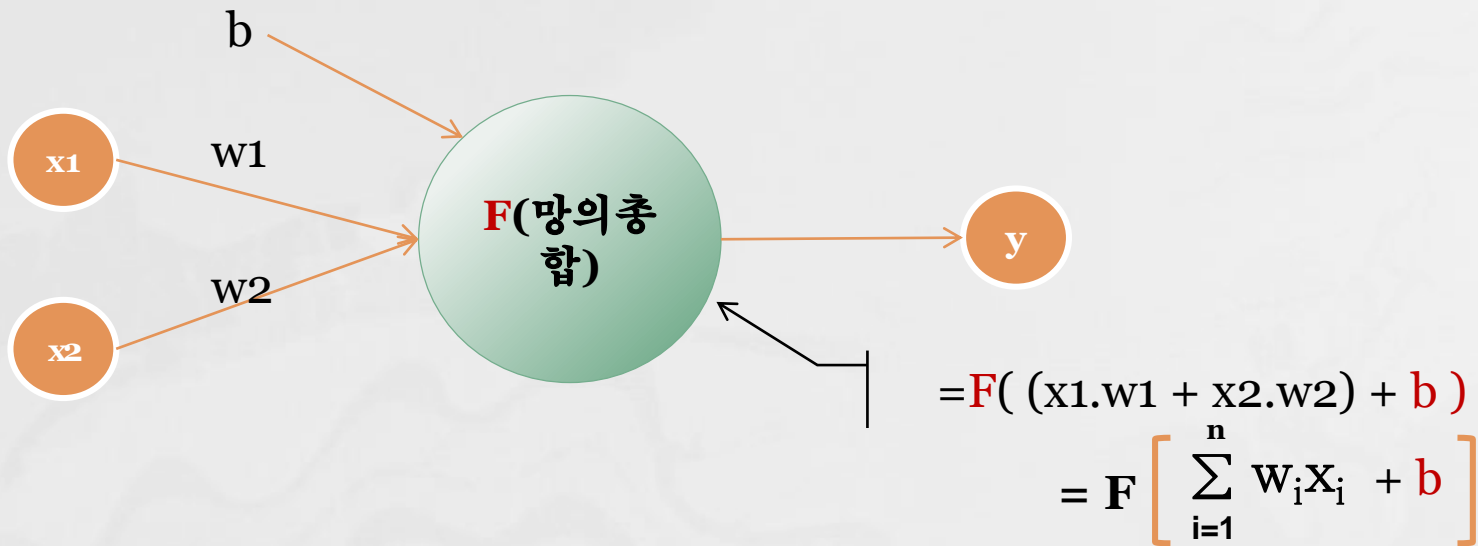
✓ 활성화(1)/비활성(0)의 임계치

✓ 망의 총합을 다음 계층으로 넘길 때 기준이 되는 값

✓ $y = (x1.w1 + x2.w2) + b$

✓ cf) 선형회귀방정식과 동일 : $y = (a1.x1 + a2.x2) + b$: (b : 상수)

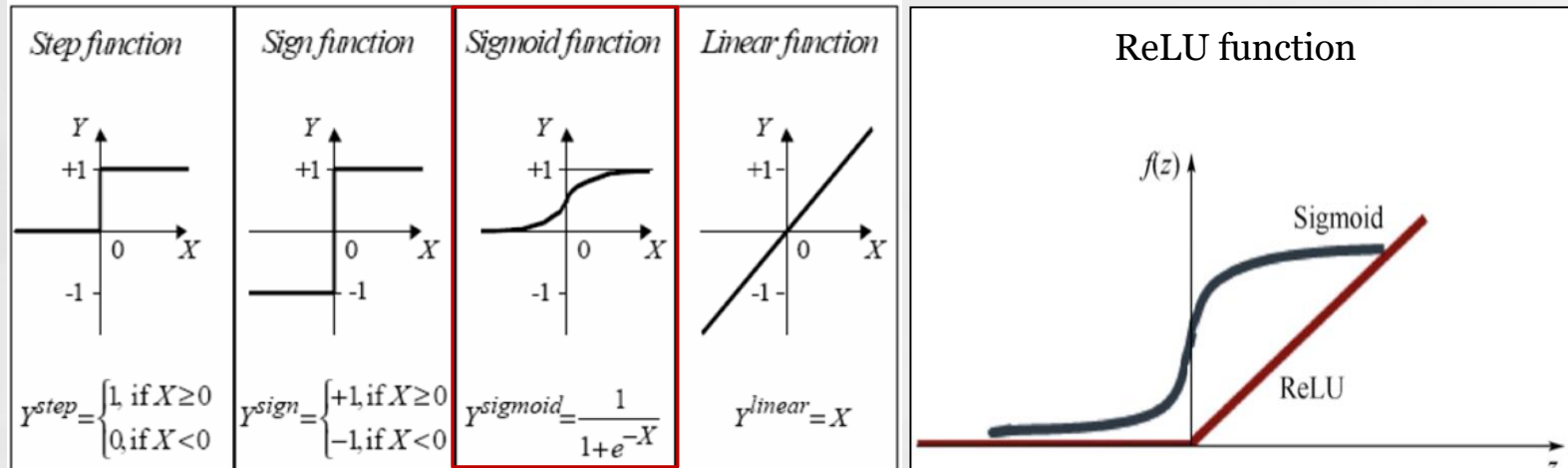
● 활성화 함수(Activation Function)



- 활성화 함수(Activation Function) : 망의 총합을 다른 뉴런으로 활성화 결정
 - ✓ 망의 총합이 bias(임계값) 보다 크면 활성화(1), 작으면 비활성화(0)
 - ✓ 활성화 함수의 유형에 따라서 출력 값 범위 결정 : (0 ~ 1), (-1 ~ 1), (-inf ~ inf)

● 활성화 함수 유형

➤ Step function, Sign function, **Sigmoid function**, Linear function, ReLU(Rectified Linear Unit)



➤ Sigmoid function

✓ 0~1 까지 연속적으로 변화하는 출력값을 갖기 때문에 가중치나 바이어스(bias) 변화 시 출력에 변화를 준다.(예: 0.5이상이면 1 연산, 현재 활성화함수로 가장 많이 사용)

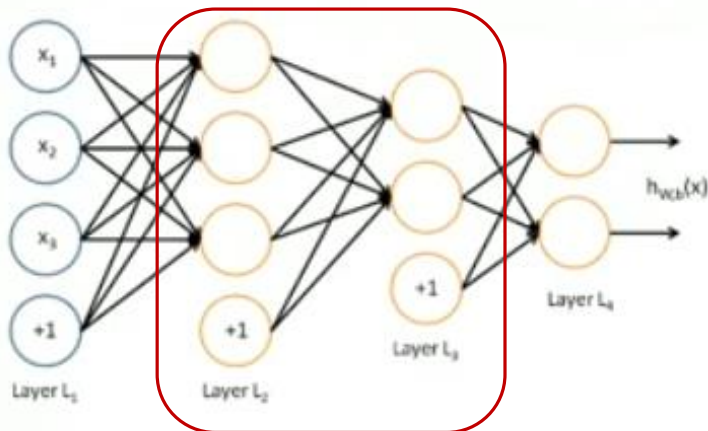
➤ ReLU function

✓ 0보다 작을 때는 0을 사용, 0보다 큰 값에 대해서는 해당 값을 그대로 사용하는 방법

2. Deep Learning 유형

A deep learning model

- A neural network
- add *multiple* hidden layers?
- Input \rightarrow hidden layer $\rightarrow \dots \rightarrow$ hidden layer \rightarrow output



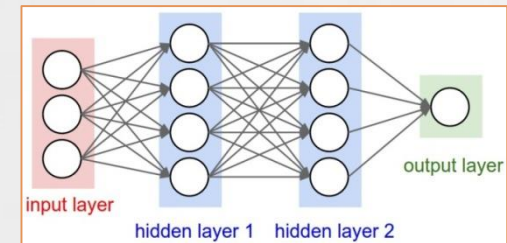
Difficulties

- Not enough data
- Local optima
- Diffusion of gradients

"Houston, we have a problem"

➤ **심층 신경망(DNN : Deep Neural Network)**

- ✓ 입력층(input layer)과 출력층(output layer) 사이에 여러 개의 은닉층(hidden layer)
- ✓ 중간층의 다층화로 뉴런 처리와 전달, 산출되는 특징 값이 늘어남 → 정확도 향상
- ✓ 파라미터 수가 너무 많아짐 → 연산 많아짐, 과적합
- ✓ 완전연결 계층(Fully Connected NN)



➤ **심층 신뢰 신경망 (DBN : Deep Belief Network)**

- ✓ 다중계층으로 이루어진 심층 신경망
- ✓ Dropout : 과적합 문제 해결을 위한 무작위 네트워크 삭제
- ✓ 제한된 볼츠만 머신(Restricted Boltzmann Machine: RBM) : 가중치 갱신 알고리즘

➤ **합성곱 신경망 (Convolution Neural Network, CNN)**

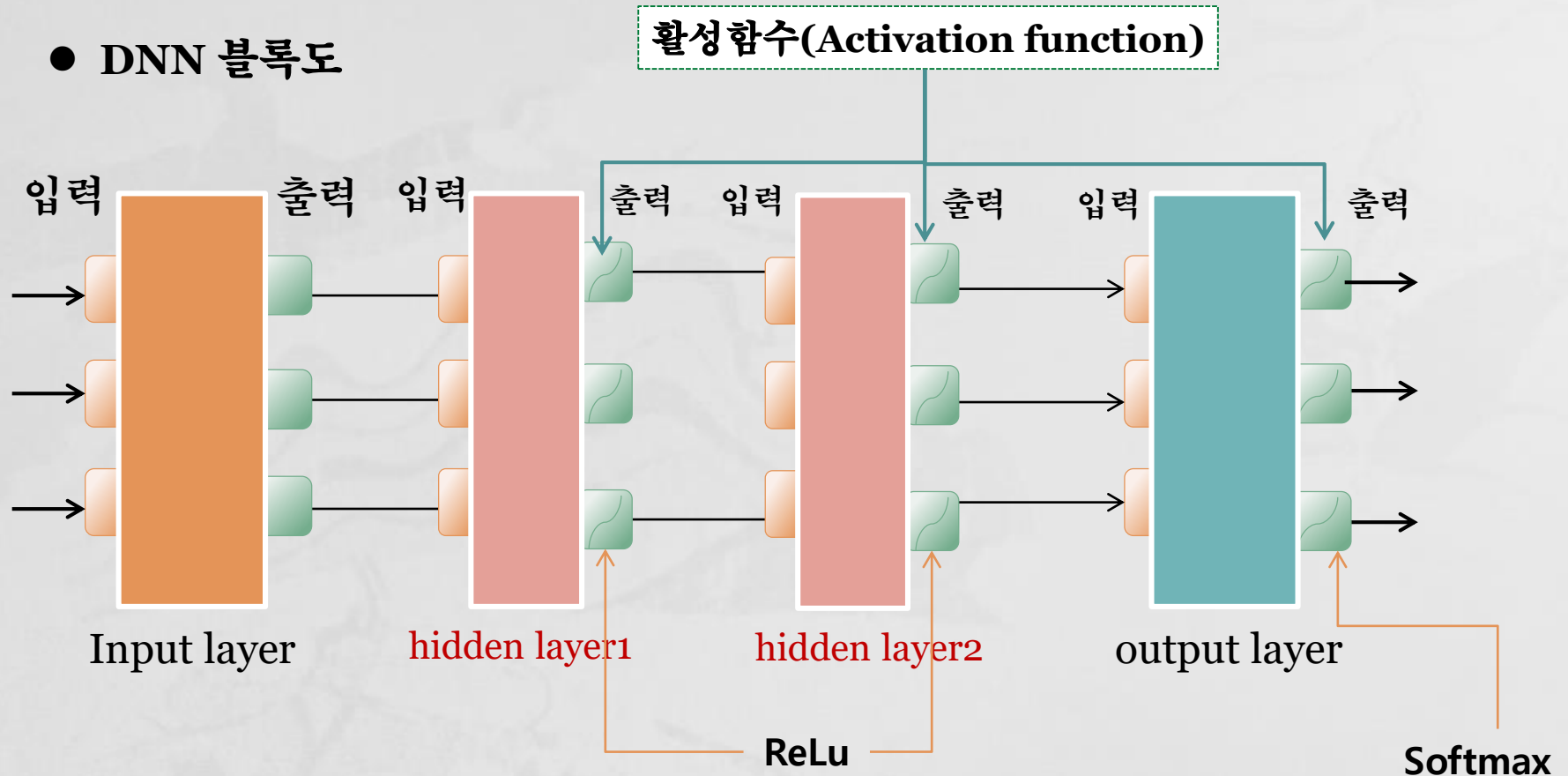
- ✓ 이미지 입력 → 어떤 이미지인지 판별하는 Classification 모델
- ✓ 기계학습에서 이미지의 정보를 뉴런에 전달할 때 이미지의 일부 범위로 좁혀서 분석하고 그 범위를 조금씩 잘라내며 분석을 반복하는 방식

➤ **순환신경망 (Recurrent Neural Network, RNN)**

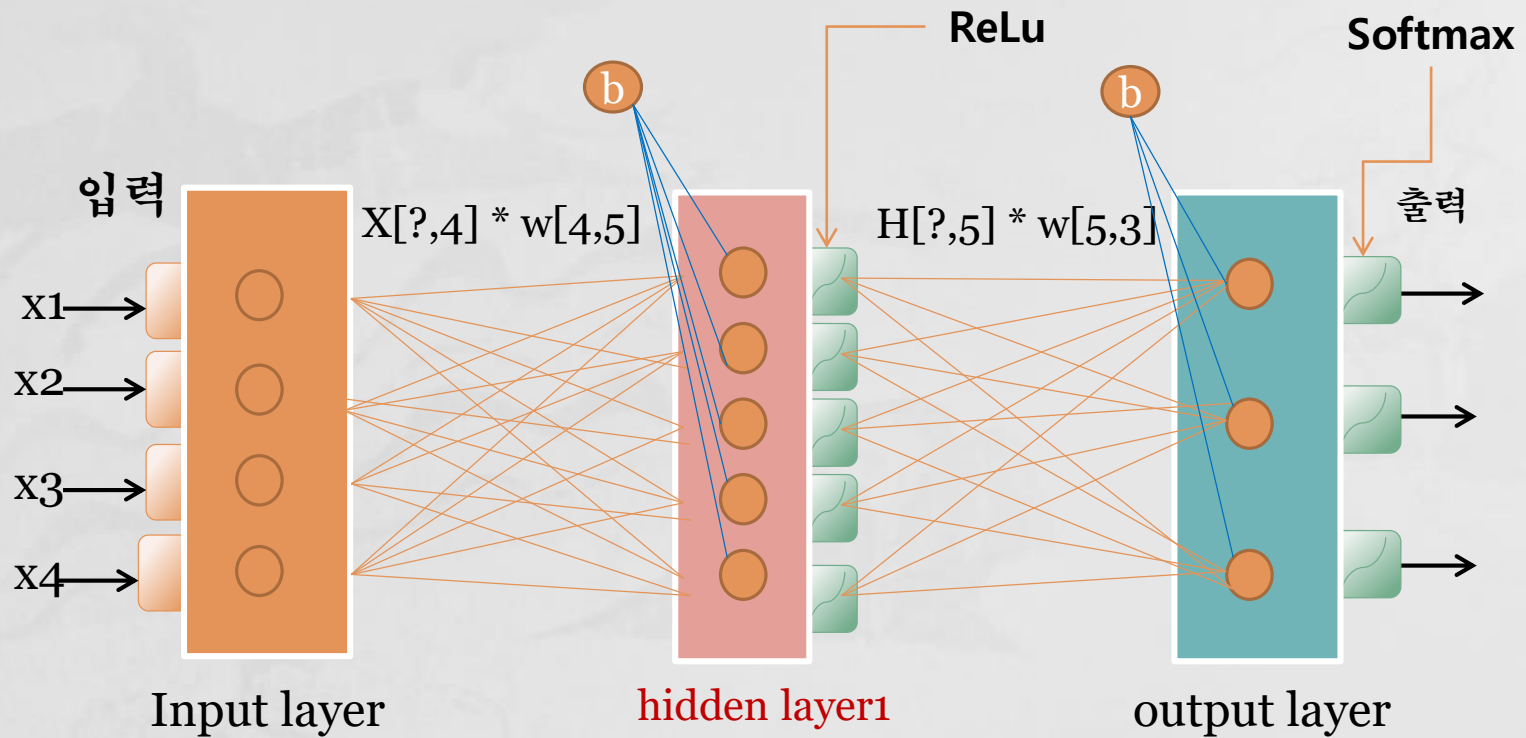
- ✓ 시계열 분석을 가능하게 만들어 준 동적 데이터와 호환되는 딥러닝 모델
- ✓ 동적 데이터 : 자연어 대화, 동영상, 음성, 시계열의 통계 데이터와 로그 데이터
- ✓ 최근 자연어 대화 등의 분야에서 많이 이용

3. DNN(Deep Neural Network) layers

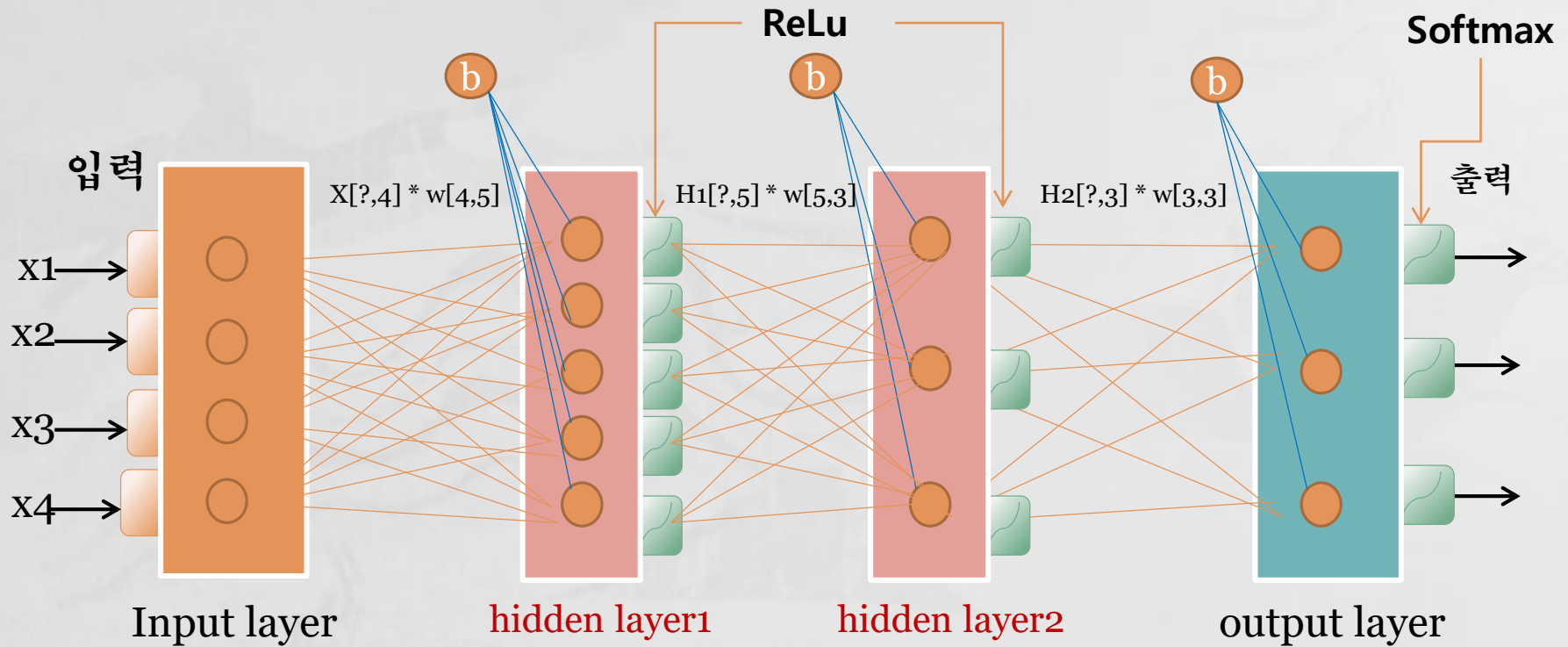
- DNN 블록도



- Hidden layer1(node=5) 블록도



- Hidden layer2(node=5, node=3) 블록도



1) ReLu : Hidden layer 활성화함수

tf Graph Input

X = tf.placeholder(tf.float32, [None, 784]) # mnist data image of shape 28*28=784

Y = tf.placeholder(tf.float32, [None, 10]) # 0-9 digits recognition => 10 classes

Set model weights

W1 = tf.Variable(tf.random_normal([784, 256])) # 1층

B1 = tf.Variable(tf.random_normal([256]))

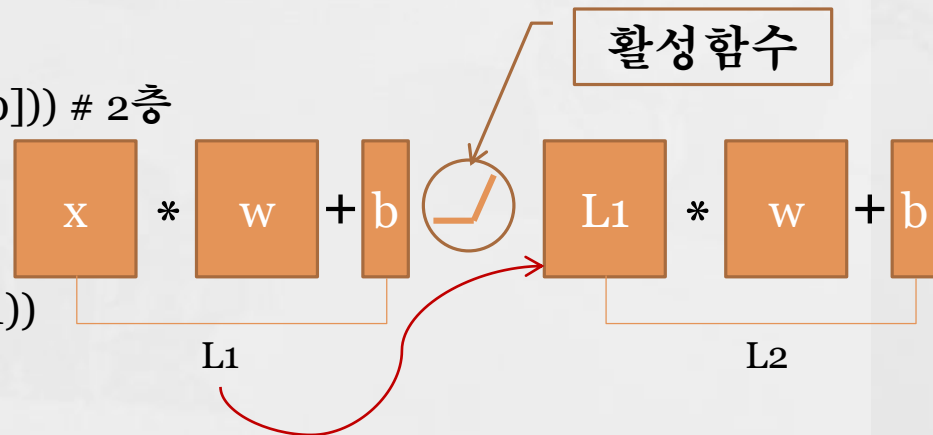
W2 = tf.Variable(tf.random_normal([256, 10])) # 2층

B2 = tf.Variable(tf.random_normal([10]))

Construct model

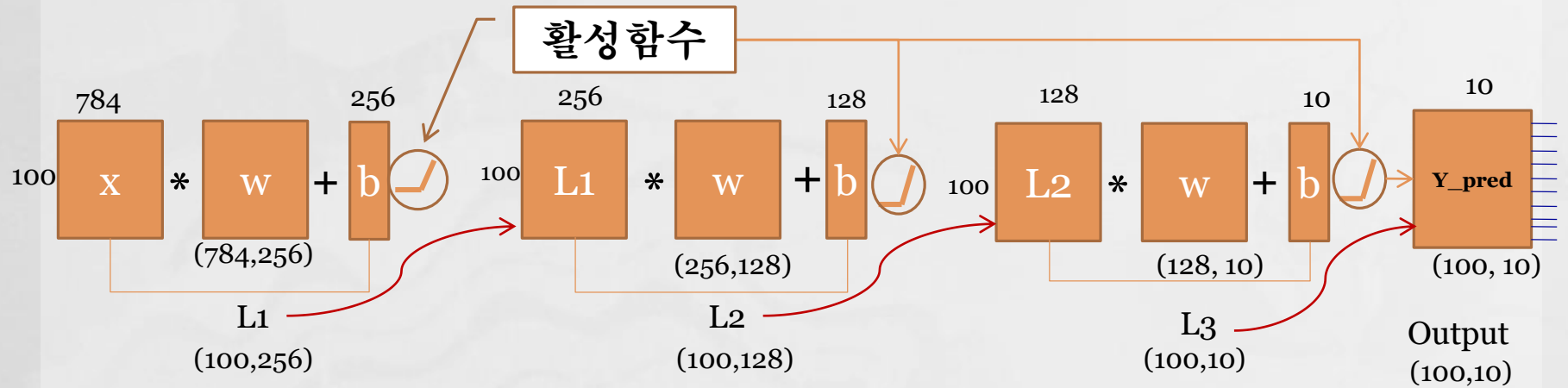
L1 = **tf.nn.relu**(tf.add(tf.matmul(X, W1), B1))

y_pred = tf.add(tf.matmul(L1, W2), B2)



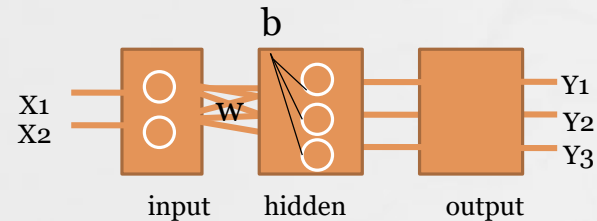
Sigmoid 함수를 deep learning에 적용시키면 계층이 증가할 수록 0에 가까운 값이 나타남 따라서 0보다 큰 값은 해당 값을 직접 나타내는 Relu 함수를 이용한다.

- MNIST dataset



2) Node : Hidden layer neuron

- 단층 ANN인 경우 : hidden = output



- Weight 수 : 다차원

Weight 행 = input node

Weight 열 = output size=hidden node

```
X = tf.placeholder(tf.float32, [None, 2])
```

```
Y = tf.placeholder(tf.float32, [None, 3])
```

```
w = tf.Variable(tf.random_normal([2, 3]))
```

- Bias 수 : 1차원

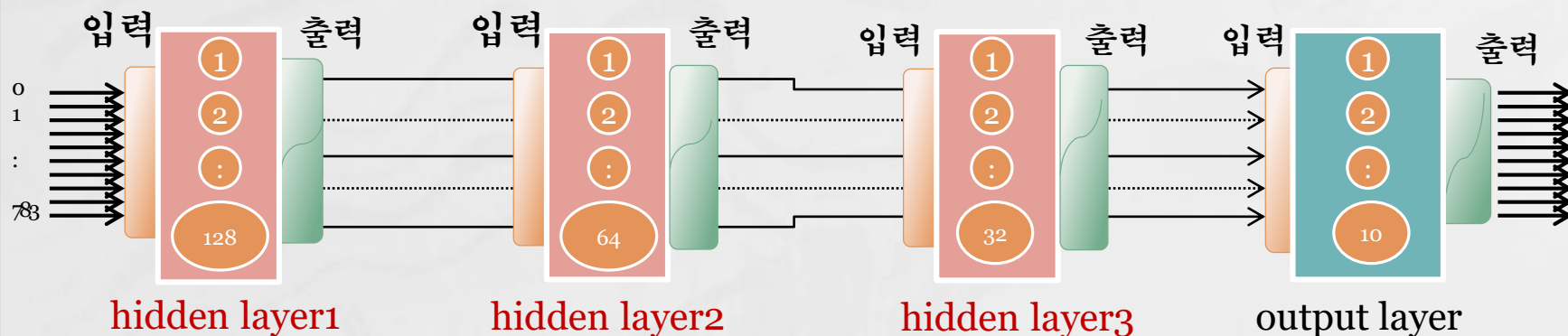
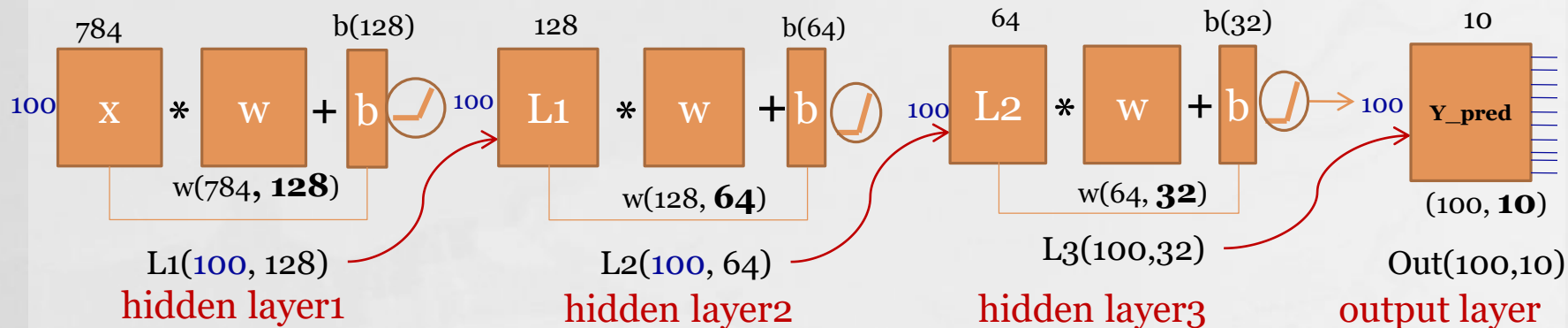
Bias size = output size=hidden node

```
b = tf.Variable(tf.zeros([3]))
```

※ 단층 layer : hidden node 수 = 출력 수

● 다층 ANN인 경우 : hidden ≠ output

※ Hyper parameter : hidden layer & node



➤ Weight 차원 : 2차원

Weight 행 = 입력 node(이전 layer 출력 수)

Weight 열 = 출력 node(다음 layer 입력 수)

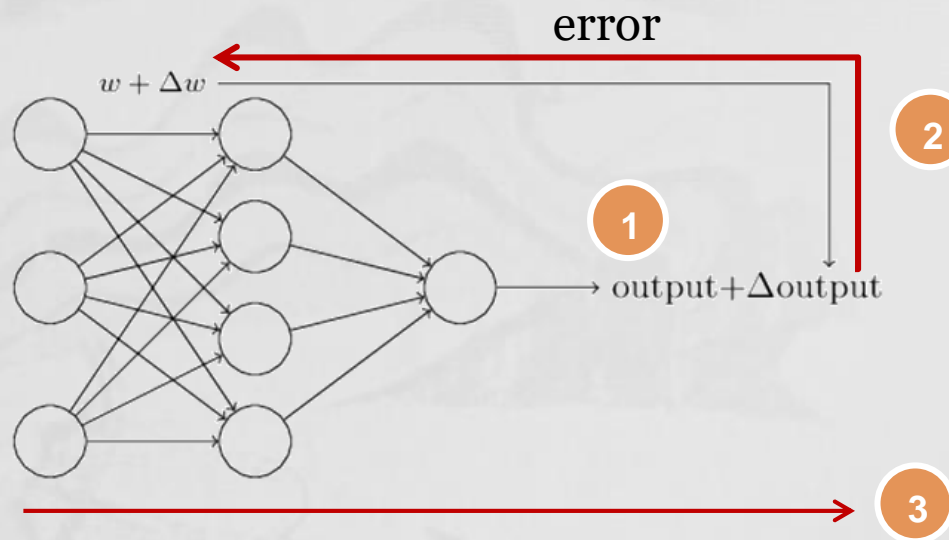
➤ Bias 차원 : 1차원

출력 node(다음 layer 입력)

※ layer node 수 : 입력층과 가까울 수록 많게, 출력층과 가까울 수록 적게 지정

3) 역전파(Backpropagation) 알고리즘

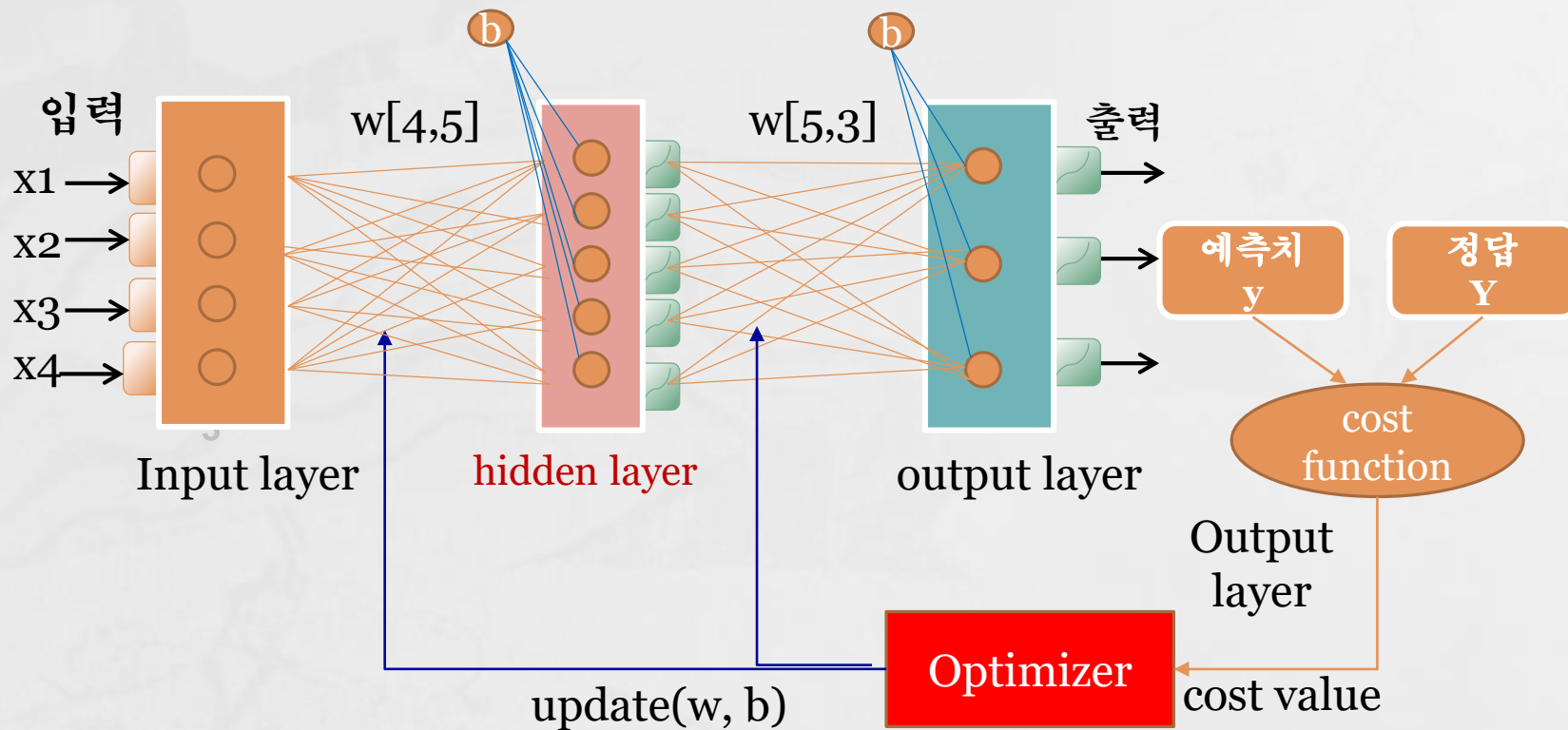
- ✓딥러닝 프레임워크 필수 라이브러리
- ✓출력에서 생긴 오차(error)를 입력 쪽(역방향)으로 전파시켜 순차적으로 편미분을 수행하여 훈련 데이터에 최적화된 weight값을 얻는 알고리즘



전방 전달 신경망(Feedforward Neural Network):

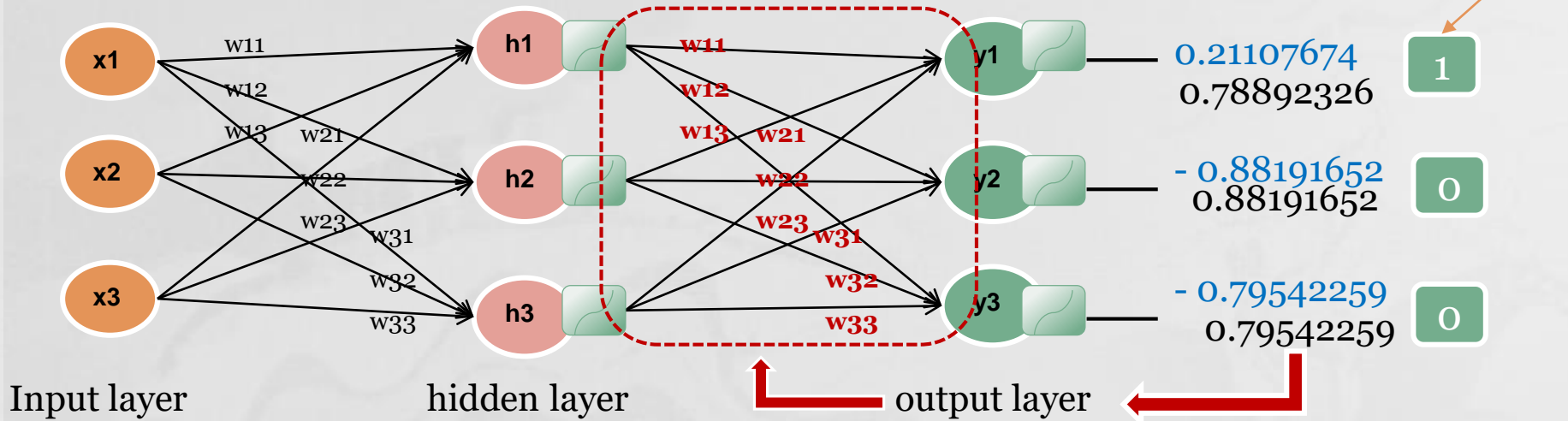
● DNN model 신경망

✓ Hidden layer 1인 경우



[역전파 단계1] Hidden vs Output 가중치 수정

은닉층과 출력층 사이 가중치 수정 : output 오차, output, hidden 이용



```
wo += tf.matmul( (output_errors * output_outputs * (1 - output_outputs)),
                  tf.transpose(hidden_outputs) )
```

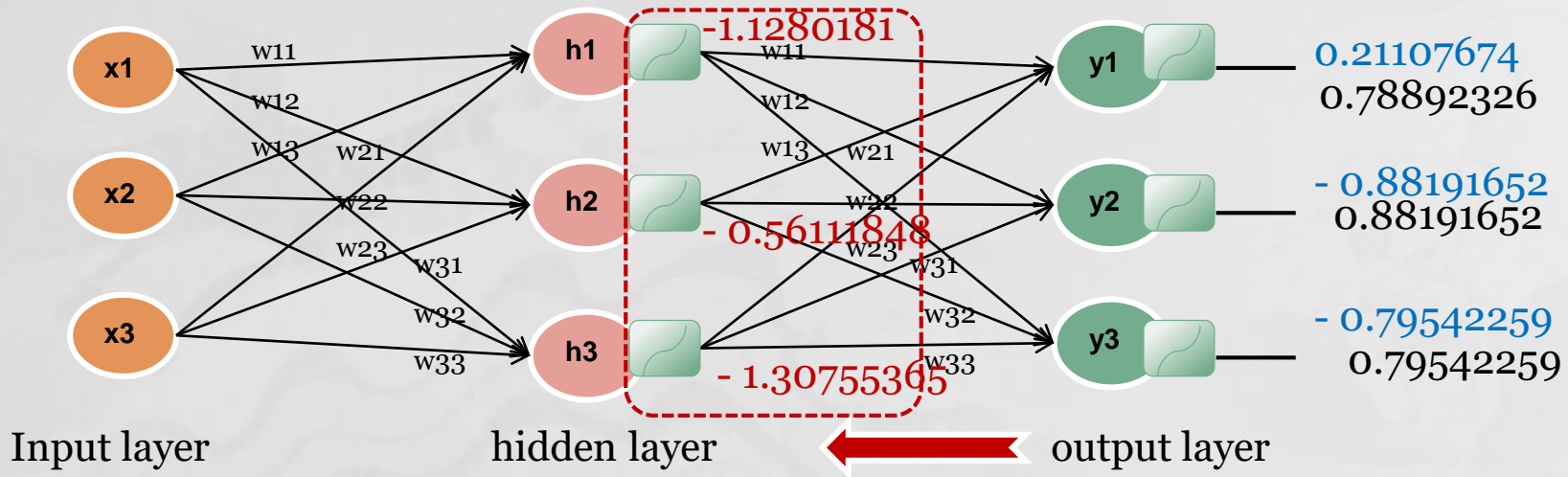
$$\begin{bmatrix} 0.21107674 \\ -0.88191652 \\ -0.79542259 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 0.78892326 \\ 0.88191652 \\ 0.79542259 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1-0.78892326 \\ 1-0.88191652 \\ 1-0.79542259 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} 0.774682 \\ 0.82362533 \\ 0.90239143 \end{bmatrix}^T$$

wo(3x3) ← 3x1 * 1x3

[[0.774682 0.82362533 0.90239143]]

[역전파 단계2] Input vs Hidden 가중치 수정

1) **hidden 오차** = hidden 가중치(w_o) 전치행렬 * output 오차



hidden_errors = `tf.matmul(w_o.T, output_errors)` # 은닉층 오차

$\begin{bmatrix} -1.1280181 \\ -0.56111848 \\ -1.30755365 \end{bmatrix}$

3x1

=

$\begin{bmatrix} 0.36751758 & 0.84878687 & 0.5313797 \\ 0.43590182 & 0.3637141 & 0.39280269 \\ 0.45776142 & 0.76221831 & 0.85123049 \end{bmatrix}$

wo(3x3)

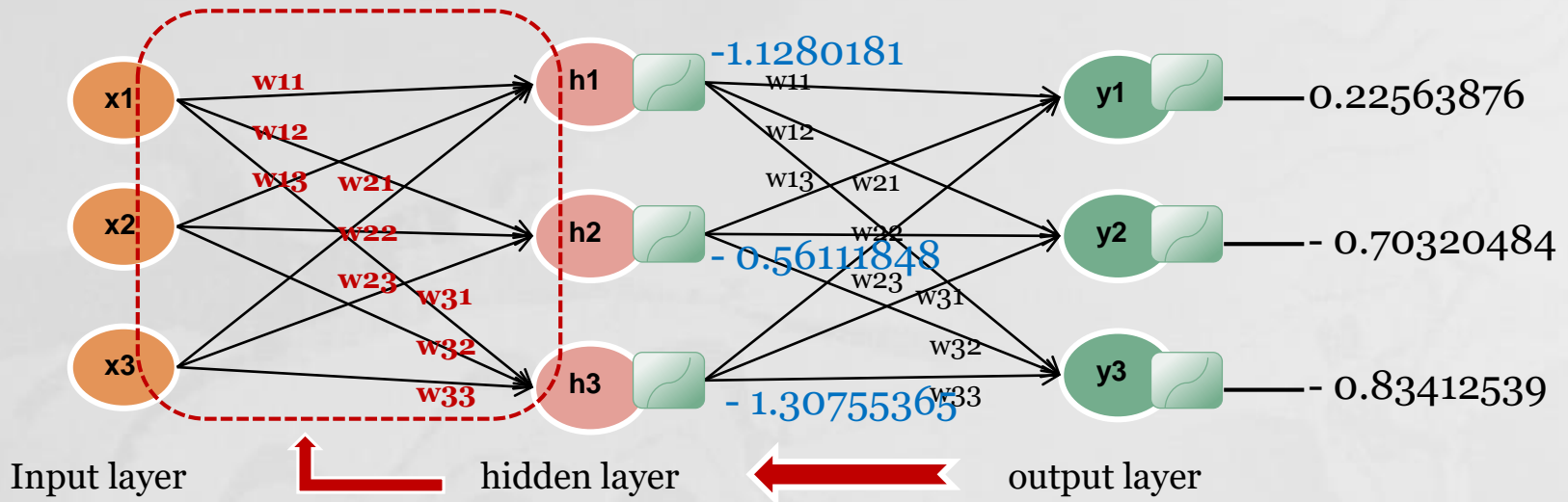
*

$\begin{bmatrix} 0.21107674 \\ -0.88191652 \\ -0.79542259 \end{bmatrix}$

3x1

❖ 입력층과 은닉층 사이의 가중치를 수정하기 위해서 은닉층 오차 필요

2) Input vs Hidden 가중치 수정 : hidden 오차와 hidden output, input 이용



```
wi += tf.matmul( (hidden_errors * hidden_outputs * (1 - hidden_outputs)),  
                  tf.transpose(inputs))
```

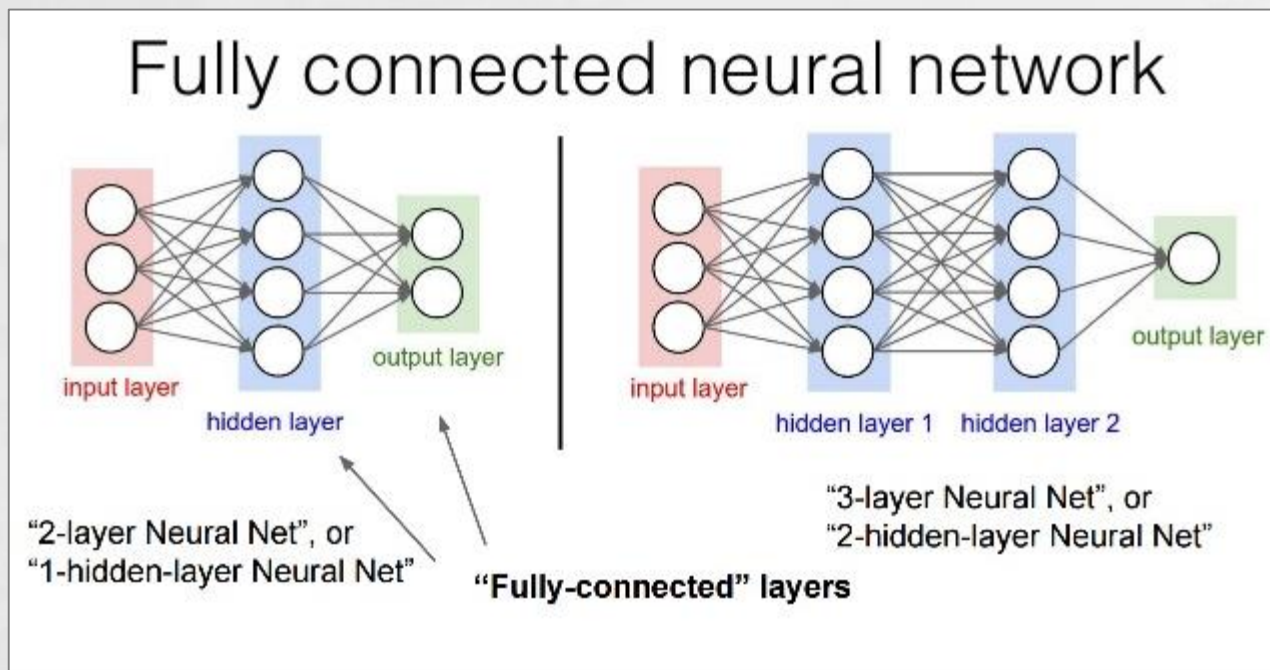
$$\begin{bmatrix} [-1.1280181] \\ [-0.56111848] \\ [-1.30755365] \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} [0. 0.774682] \\ [0. 0.8236253] \\ [0. 0.9023914] \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} [1-0.774682] \\ [1-0.8236253] \\ [1-0.9023914] \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} [5.1] \\ [3.5] \\ [1.4] \end{bmatrix}$$

$\mathbf{w_i(3 \times 3)} \leftarrow \mathbf{3 \times 1} * \mathbf{1 \times 3}$

$\begin{bmatrix} 5.1 & 3.5 & 1.4 \end{bmatrix}$

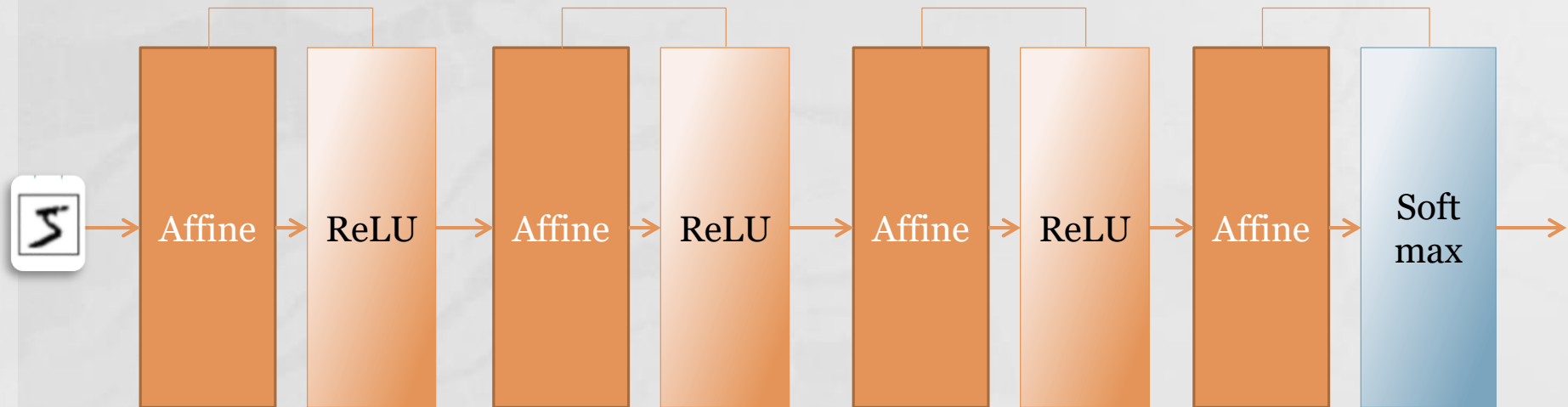
4) Fully Connected Layers

- 인접한 계층의 모든 뉴런과 결합
- Affine 계층 : 완전히 연결된 계층



● Affine 계층 : 완전히 연결된 계층

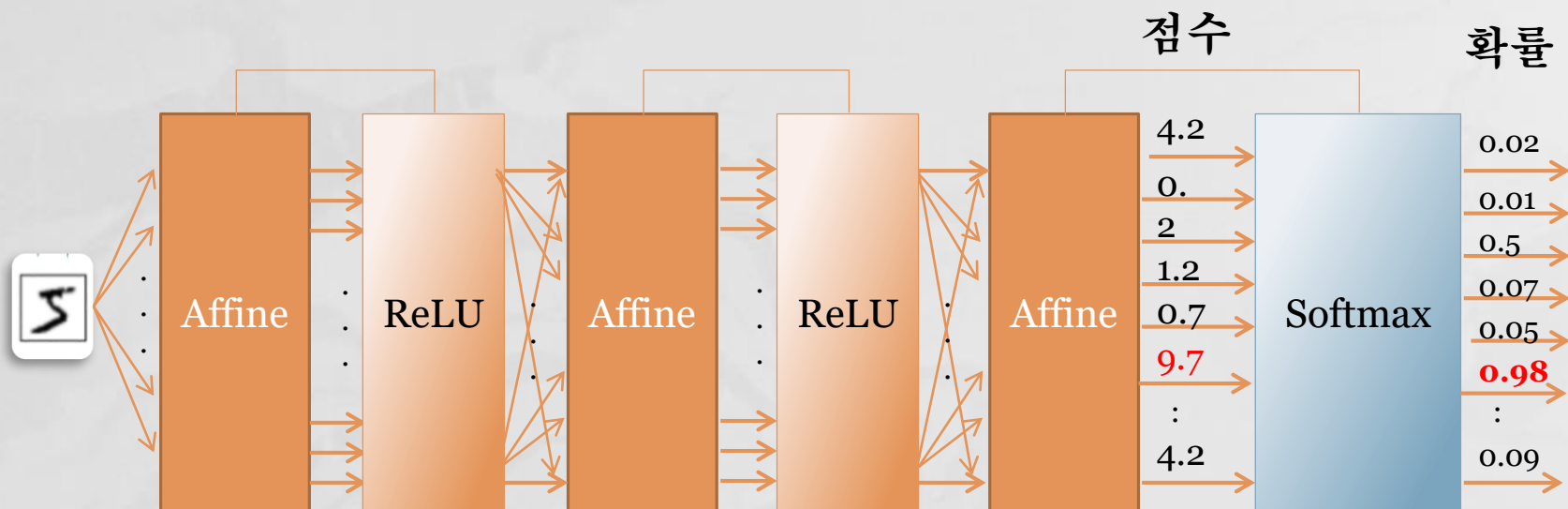
✓ 4개 완전연결 신경망 예



Affine 계층 뒤에 활성화 함수 ReLU 계층(or Sigmoid) 연결
마지막 4번째 계층은 Affine 계층과 Softmax 계층에서 확률값으로 최종 출력

● Affine 계층 : 완전히 연결된 계층

✓ 3개 완전연결 신경망 예



점수 : 정규화하지 않은 출력 결과(Affine 계층) -> 비율척도(회귀분석)

확률 : 입력값을 정규화(출력의 합 1)한 출력 결과(Softmax 계층) -> 0~1사이

4. DNN model(layer3)

● Sigmoid 이항 분류기

input place holders

```
X = tf.placeholder(tf.float32, [None, 784])
```

```
Y = tf.placeholder(tf.float32, [None, 10])
```

Deep learning(weights & bias for DNN layers)

```
W1 = tf.Variable(tf.random_normal([784, 256])) # 1층
```

```
b1 = tf.Variable(tf.random_normal([256]))
```

```
L1 = tf.nn.relu(tf.matmul(X, W1) + b1)
```

```
W2 = tf.Variable(tf.random_normal([256, 128])) # 2층
```

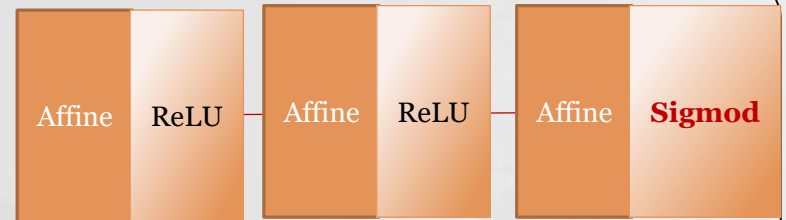
```
b2 = tf.Variable(tf.random_normal([128]))
```

```
L2 = tf.nn.relu(tf.matmul(L1, W2) + b2)
```

```
W3 = tf.Variable(tf.random_normal([128, 10])) # 3층
```

```
b3 = tf.Variable(tf.random_normal([10]))
```

```
y_pred = tf.sigmoid(tf.matmul(L2, W3) + b3)
```



● Softmax 다항 분류기

input place holders

```
X = tf.placeholder(tf.float32, [None, 784])
```

```
Y = tf.placeholder(tf.float32, [None, 10])
```

Deep learning(weights & bias for DNN layers)

- ReLu activation function apply

```
W1 = tf.Variable(tf.random_normal([784, 256])) # 1층
```

```
b1 = tf.Variable(tf.random_normal([256]))
```

```
L1 = tf.nn.relu(tf.matmul(X, W1) + b1)
```

```
W2 = tf.Variable(tf.random_normal([256, 128])) # 2층
```

```
b2 = tf.Variable(tf.random_normal([128]))
```

```
L2 = tf.nn.relu(tf.matmul(L1, W2) + b2)
```

```
W3 = tf.Variable(tf.random_normal([128, 10])) # 3층
```

```
b3 = tf.Variable(tf.random_normal([10]))
```

```
y_pred = tf.nn.softmax(tf.matmul(L2, W3) + b3)
```

